

Ministère de l'Enseignement Supérieur et de la Recherche Scientifique

Université des Sciences et de la Technologie Houari Boumediene

Faculté d'Informatique Département Informatique

Spécialité : Bio-Informatique
Projet Module ALGO Av. et Complexité

Thème

Implémentation et analyse de complexité d'algorithmes sur les graphes

Réalisé par :

LAIB Ayoub

TABLE DES MATIERES

Table des ma	itieres
TABLE DES	FIGURES
1. Introdu	ction Générale
2. Objecti	fs du Travail2
3. Partie I	- Définitions
3.1. Qu	'est-ce qu'un graphe ?
3.2. Dé	finitions:3
4. Partie I	I – Les représentations d'un graphe en mémoire5
4.1. Ma	trice d'Adjacence :5
4.1.1.	Définition :5
4.1.2.	Caractéristiques Observées :
4.1.3.	Avantage:5
4.1.4.	Inconvénients:5
4.2. Lis	te d'Adjacence : 5
4.2.1.	Définition :5
4.2.2.	Caractéristiques Observées :
4.2.3.	Avantage:
4.2.4.	Inconvénients:
4.3. Ch	oix entre Matrice et Liste d'Adjacence :
4.4. La	représentation des graphes :
4.4.1.	Graphe G1 :
4.4.2.	Graphe G2:
4.4.3.	Graphe G3:
5. Partie I	II – Opérations sur les graphes et complexité 8
5.1. Les	s algorithmes des opérations
5.2. Tal	bleau comparatif des différentes complexités24
6. Evaluat	ion expérimentale25
7. Conclus	sion
Anneve	20

TABLE DES FIGURES

FIGURE 1: MESURE DU TEMPS D'EXECUTION D'UNE FONCTION EN PYTHON	25
FIGURE 2: GENERATION AUTOMATIQUE DE GRAPHES AVEC MATRICES D'ADJACENCE	25
FIGURE 3: GENERATION AUTOMATIQUE DE GRAPHES AVEC LISTES D'ADJACENCE	26
FIGURE 4: CONSTRUCTION ET AFFICHAGE UN GRAPHE NON ORIENTE AVEC MATRICE D'ADJACENCE	29
FIGURE 5: CONSTRUCTION ET AFFICHAGE UN GRAPHE ORIENTE AVEC LISTE D'ADJACENCE	29
FIGURE 6: CALCUL DENSITE DE GRAPHE	30
FIGURE 7: VERIFICATION DE LA PROPRIETE EULERIENNE D'UN GRAPHE	30
FIGURE 8: VERIFICATION SI LE GRAPHE EST COMPLET	31
FIGURE 9: VERIFICATION DE LA NATURE ARBORESCENTE D'UN GRAPHE	31
FIGURE 10: RECHERCHE DU NOEUD DANS LE GRAPHE	32
FIGURE 11: RECHERCHE DE TOUS LES CHEMINS ENTRE DEUX NOEUDS DANS LE GRAPHE	32
FIGURE 12: RECHERCHE DU CHEMIN LE PLUS COURT ENTRE LES NOEUDS DANS LE GRAPHE	33
FIGURE 13: RECHERCHE D'UNE COMPOSANTE CONNEXE A PARTIR DU NOEUD	33
FIGURE 14: ADDITION D'UN LIEN ENTRE DEUX NOEUDS EXISTANTS	34
FIGURE 15: IDENTIFICATION DE TOUS LES CYCLES/CIRCUITS DANS LE GRAPHE	34
FIGURE 16: AJOUT DU NOEUD AVEC SES LIENS DANS LE GRAPHE	35
FIGURE 17: SUPPRESSION DU NOEUD AVEC SES LIENS DANS LE GRAPHE	35
FIGURE 18: LE TEMPS D'EXECUTION DE CONSTRUCTION D'UN GRAPHE	36
FIGURE 19: LE TEMPS D'EXECUTION - CALCUL DENSITE	36
FIGURE 20: LE TEMPS D'EXECUTION - CALCUL DEGRE	37
FIGURE 21: LE TEMPS D'EXECUTION - RECHERCHE UN NŒUD	37
FIGURE 22: LE TEMPS D'EXECUTION - RECHERCHE CHEMIN COURT	38
FIGURE 23: LE TEMPS D'EXECUTION - IDENTIFICATION LES CYCLES	38

1. Introduction Générale

Dans le paysage informatique contemporain, la représentation et la manipulation efficace des données sont cruciales pour résoudre une multitude de problèmes complexes. L'une des structures de données les plus polyvalentes et puissantes est le graphe, qui trouve des applications dans divers domaines, tels que la modélisation de réseaux, la planification de projets et la résolution de problèmes complexes.

Ce projet se penche sur l'essence des graphes en informatique, explorant leur représentation en mémoire et mettant en lumière les opérations fondamentales. Au-delà de la simple implémentation, l'objectif principal est de comprendre les implications algorithmiques associées à chaque opération, avec un accent particulier sur la comparaison des différentes complexités théoriques et expérimentales.

2. Objectifs du Travail

Ce projet ambitieux s'articule autour d'objectifs clairement définis visant à explorer et maîtriser les subtilités des graphes informatiques. Notre démarche se concentrera sur plusieurs axes essentiels :

- 1. Compréhension Conceptuelle : Établir une compréhension solide des concepts fondamentaux liés aux graphes, tels que les nœuds, les arêtes, les cycles, et les différentes formes de graphes.
- 2. **Exploration des Représentations :** Investiguer de manière approfondie les deux principales méthodes de représentation des graphes en mémoire, en examinant les caractéristiques distinctives de la matrice d'adjacence et de la liste d'adjacence.
- 3. **Maîtrise des Opérations Fondamentales :** Mettre en œuvre et analyser les complexités algorithmiques associées aux opérations de base sur les graphes. De la construction à la vérification de propriétés spécifiques, notre objectif est de fournir une vision holistique des différentes facettes des manipulations graphiques.
- 4. **Comparaison des Complexités :** Conduire une évaluation comparative des complexités théoriques et expérimentales pour chaque opération, offrant ainsi une perspective pratique sur les avantages et les inconvénients de chaque approche.

3. Partie I - Définitions

Dans cette première partie, Nous allons établir les définitions essentielles qui nous permettront de comprendre les subtilités des relations et des connexions dans le monde des graphes.

3.1. Qu'est-ce qu'un graphe?

Un graphe est une structure de données composée de nœuds (ou sommets) reliés par des arêtes. Ces arêtes peuvent être dirigées ou non dirigées.

3.2. Définitions :

- Graphe orienté: Un graphe orienté est un graphe dont les arêtes sont orientées (fléchées).
- **Graphe non orienté**: Un graphe non orienté est un ensemble de points, appelés sommets, reliés par des lignes, appelées arêtes.
- Un arc reliant deux sommets est appelé une arête.
- Cycle: Un cycle est une chaîne dont les extrémités coïncident, et qui est composée d'arêtes toutes distinctes.
- **Graphe pondéré**: Un graphe pondéré est un graphe étiqueté dont toutes les étiquettes sont des nombres réels positifs ou nuls. Ces nombres sont les poids des liaisons.
- Le degré d'un nœud : Le degré d'un nœud est la quantité d'arêtes qui lui sont incidentes.
- Arc Entrant : Un arc qui arrive à un nœud dans un graphe orienté.
- Arc Sortant : Un arc qui part d'un nœud dans un graphe orienté.
- **Graphe simple**: Un graphe simple est un graphe sans boucle dont chaque couple de sommets est relié par au plus une arête.
- **Multi graphe** : Un multi graphe est un graphe qui peut avoir plusieurs arêtes entre une paire de sommets.
- **Graphe eulérien**: On appelle graphe eulérien un graphe que l'on peut dessiner sans jamais lever le crayon et sans passer deux fois par la même arête.
- **Arbre** : Un graphe non orienté, connexe et acyclique.
- **Densité d'un graphe** : La densité d'un graphe est définie par le rapport entre le nombre d'arêtes (ou d'arcs) divisé par le nombre d'arêtes (ou d'arcs) possibles.
- **Graphe connexe**: Un graphe est connexe si on peut relier deux quelconques de ses sommets par une chaîne.

- Composante Connexe : Un sous-graphe maximal dans un graphe non orienté, où chaque paire de nœuds est connectée par un chemin.
- **Profondeur**: Le nombre d'arêtes dans le plus court chemin entre deux nœuds.
- **Graphe complet**: Un graphe complet est un graphe simple dont tous les sommets sont adjacents.

Remarque:

- Tout graphe complet est connexe.
- Si un graphe n'est pas connexe, il ne peut pas être complet.
- Sous graphe : Un sous graphe d'un graphe G est un graphe constitué de certains sommets de G et de toutes les arêtes qui les relient.

PS: Toutes ces définitions proviennent du cours de mon enseignante, Mme Bouibeda, dans le module de théorie des graphes en 2ème année de licence.

4. Partie II – Les représentations d'un graphe en mémoire

4.1. Matrice d'Adjacence :

4.1.1. Définition :

La matrice d'adjacence est comme une grille où chaque ligne et chaque colonne représentent un nœud du graphe. Si deux nœuds sont reliés par une arête, alors le numéro correspondant dans la grille sera 1, sinon il sera 0.

4.1.2. Caractéristiques Observées :

Boucles : Les boucles reliant un nœud à lui-même sont situées sur la diagonale de la matrice.

Symétrie: La matrice est symétrique par rapport à sa diagonale dans un graphe non orienté (a est relié à b, alors b est relié à a).

Graphe Sans Arête : Si le graphe ne comporte aucune arête, la matrice est nulle.

Graphe Creux: Si le graphe est creux, la matrice contiendra plusieurs zéros.

4.1.3. Avantage:

Facile à implémenter pour les graphes denses.

Accès rapide pour vérifier la présence d'une arête entre deux nœuds.

4.1.4. Inconvénients:

Utilise beaucoup d'espace pour les graphes creux.

Les opérations d'ajout ou de suppression d'arêtes peuvent être coûteuses.

4.2. Liste d'Adjacence :

4.2.1. Définition:

La liste d'adjacence est comme une liste de voisins pour chaque nœud du graphe. Chaque nœud a une liste qui indique avec quels autres nœuds il est directement connecté.

4.2.2. Caractéristiques Observées :

Représentation d'un Nœud : Chaque nœud est représenté dans un tableau.

Il contient un lien vers la liste de ses voisins (ou arêtes le reliant directement à ses voisins).

Graphe Orienté: Pour un graphe orienté, différenciation entre la liste des successeurs et la liste des prédécesseurs de chaque nœud.

Densité du Graphe : La densité du graphe (nombre de liens) est souvent le critère décisif pour choisir entre la matrice d'adjacence et la liste d'adjacence.

4.2.3. Avantage:

Efficace pour les graphes creux.

Économie d'espace.

4.2.4. Inconvénients:

Un accès plus lent pour vérifier la présence d'une arête entre deux nœuds.

Peut-être plus complexe à mettre en œuvre pour certains algorithmes.

4.3. Choix entre Matrice et Liste d'Adjacence :

• Graphe Dense:

Matrice d'Adjacence peut être préférable en raison de l'accès rapide.

• Graphe Creux:

Liste d'Adjacence est souvent plus efficace en termes d'espace.

• Opérations Fréquentes d'Ajout/Suppression d'Arêtes :

Liste d'Adjacence est généralement plus pratique.

4.4.La représentation des graphes :

4.4.1. Graphe G1:

Un graphe orienté avec des liens reliant les nœuds a, b, c, d, e, et f dans une séquence spécifique.

	a	b	С	d	e	f
a	0	1	0	0	0	0
b	0	0	1	0	0	0
c	1	0	0	1	1	0
d	0	0	0	0	1	0
e	0	0	0	1	0	1
f	0	1	0	0	0	0

Liste d'adjacence
$[a] \rightarrow [b]$
$[b] \rightarrow [c]$
$[c] \rightarrow [a, d, e]$
$[d] \rightarrow [e]$
$[e] \rightarrow [d, f]$
$[f] \rightarrow [b]$

4.4.2. Graphe G2:

Un graphe orienté avec des connexions partant des nœuds 1, 2, 3 vers le nœud 4, établissant une structure hiérarchique.

Matrice d'adjacence

	1	2	3	4
1	0	0	0	1
2	1	1	0	0
3	1	1	1	1
4	1	1	1	0

Liste d'adjacence

$$[1] \rightarrow [4]$$

$$[2] \rightarrow [1, 2]$$

$$[3] \rightarrow [1, 2, 3, 4]$$

$$[4] \rightarrow [1, 2, 3]$$

4.4.3. Graphe G3:

Un graphe non orienté avec des relations entre les nœuds a, b, c, d, e, et f, créant une toile de connexions sans direction spécifique.

Matrice d'adjacence

	A	В	C	D	Е	F
A	0	1	0	0	0	1
В	1	0	1	0	0	0
C	0	1	0	1	0	0
D	0	0	1	0	1	0
Е	0	0	0	1	0	1
F	1	0	0	0	1	0

Liste d'adjacence

$$[A] \rightarrow [B, F]$$

$$[B] \rightarrow [A, C]$$

$$[C] \rightarrow [B, D]$$

$$[D] \rightarrow [C, E]$$

$$[E] \rightarrow [D, F]$$

$$[F] \rightarrow [A, E]$$

5. Partie III – Opérations sur les graphes et complexité

5.1.Les algorithmes des opérations

Construction d'un graphe orienté/non orienté

```
Matrice d'adjacence
// Fonction pour créer un graphe
FONCTION Graphe()
 DEBUT
    ÉCRIRE ("nombre de nœuds")
    LIRE (n)
    ALLOUER g [n][n]
    POUR i DE 0 À n-1 FAIRE
      ALLOUER g[i] [n]
      POUR j DE 0 À n-1 FAIRE
        g[i][j] = 0
      FIN POUR
    FIN POUR
// Procédure pour ajouter une arête entre deux nœuds
  PROCÉDURE ajouterArete(x, y)
    g[x-1][y-1] = 1
    g[y-1][x-1] = 1
  FIN PROCÉDURE
// Algorithme principal pour créer un graphe orienté
ou non orienté
ALGORITHME GrapheOrM
  Graphe G
  G.ajouterArete()
FIN
Méthode Graphe(): Boucle Extérieure (i):
Exécute n fois, Boucle Intérieure (j) : Exécute n
fois.
La complexité totale est O(n^2)
Méthode ajouterArete(x, y) : la complexité est
O(1).
Complexité Totale
La complexité totale de ce programme est
dominée par la création du graphe est O(n^2).
```

```
Liste d'adjacence
# Définition de la structure Liste
ALGORITHME Graphe
  STRUCTURE Liste
    info: ENTIER
    suiv: ADRESSE Liste
  FIN STRUCTURE
# Fonction pour créer une liste vide
  FONCTION creerListe()
    RETOURNER NULL
  FIN FONCTION
# Fonction pour ajouter un successeur à une liste
  FONCTION ajouterSuccesseur(liste, valeur)
    NOUVEAU: ADRESSE Liste
    nouveau.info = valeur
    nouveau.suiv = NULL
    SI liste == NULL ALORS
      RETOURNER nouveau
    SINON
      p = liste
      TANT QUE p.suiv != NULL FAIRE
        p = p.suiv
      FIN TANT QUE
      p.suiv = nouveau
      RETOURNER liste
    FIN SI
  FIN FONCTION
  FONCTION creerGraphe()
    ÉCRIRE ("donne le nombre de nœuds ")
    LIRE (n)
    g = tableau de n Listes
    POUR i DE 0 À n-1 FAIRE
```

g[i] = creerListe()

ÉCRIRE ("créer liste de successeur de nœud ", (i+1))

LIRE valeur

TANT QUE valeur != 0 FAIRE

g[i] = ajouterSuccesseur(g[i], valeur)

ÉCRIRE ("Donnez un successeur")

LIRE (valeur)

FIN TANT QUE

FIN POUR

FIN ALGORITHME

Algorithme principal pour l'application

ALGORITHME Application

Graphe G

G.creerGraphe()

G.afficherGraphe()

FIN ALGORITHME

Méthode Graphe(): Boucle Extérieure (i): Exécute n fois, Appel à la Fonction creerListe(): Exécute en O(1), Boucle Intérieure (TANT QUE): Peut être négligée dans la complexité totale.

La complexité totale est O(n) pour la création des listes d'adjacence.

Méthode ajouterSuccesseur(liste, valeur)

Création de Nouveau Noeud : Exécute en O(1).

Boucle Intérieure (TANT QUE) : Peut être négligée dans la complexité totale.

La complexité totale est O(1) pour l'ajout d'un successeur à une liste.

Méthode creerGraphe()

Boucle Extérieure (i) : Exécute n fois.

La complexité totale est O(n) pour la création de toutes les listes d'adjacence.

La complexité totale de ce programme est dominée par la création du graphe est $O(n^2)$.

Affichage du graphe

```
Matrice d'adjacence
PROCÉDURE afficherGraphe()
    POUR i DE 0 À n-1 FAIRE
      ÉCRIRE ("les Successeurs du nœud: ", (i+1))
      POUR j DE 0 À n-1 FAIRE
        SI g[i][j] \neq 0 ALORS
          ÉCRIRE (" ", (j+1))
        FIN SI
      FIN POUR
    FIN POUR
  FIN PROCÉDURE
```

La complexité de cette procédure dépend du nombre total d'arêtes dans le graphe. Supposons que le nombre total d'arêtes soit EE. Dans le pire des cas, la double boucle parcourt chaque élément de la matrice, ce qui donne une complexité de O(n^2), où n est le nombre de nœuds dans le graphe.

```
Liste d'adjacence
```

```
PROCÉDURE afficherGraphe()
    POUR i DE 0 À n-1 FAIRE
      ÉCRIRE ("les Successeurs du nœud ", (i+1))
      p = g[i]
      TANT QUE p != NULL FAIRE
        ÉCRIRE (" ", p.info)
        p = p.suiv
      FIN TANT QUE
      ÉCRIRE ("")
    FIN POUR
```

FIN PROCÉDURE

Boucle Extérieure (i): Exécute n fois.

Boucle Intérieure (TANT QUE) : Exécute dans le pire cas m fois, où m est le nombre total de successeurs dans toutes les listes.

La complexité totale est O(n + m) pour l'affichage des successeurs.

Calculer la densité du graphe

```
Matrice d'adjacence
Procédure DensiteGrapheM(matrice)
  nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)
  nbrAretes = 0
  POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
    POUR j DE i + 1 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
      SI matrice[i][j] == 1 ALORS
        nbrAretes = nbrAretes + 1
      FIN SI
    FIN POUR
  FIN POUR
```

```
Liste d'adjacence
```

```
Procédure DensiteGrapheL(liste)
  nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)
  nbrAretes = 0
  POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
    nbrAretes = nbrAretes + LONGUEUR(liste[i])
  FIN POUR
  RETOURNER 2 * nbrAretes / (nbrNoeuds *
(nbrNoeuds - 1))
FIN Procédure
```

La première boucle s'exécute n fois, où n est le nombre de nœuds

RETOURNER 2 * nbrAretes / (nbrNoeuds * (nbrNoeuds - 1))

FIN Procédure

La première boucle s'exécute n fois, où n est le nombre de nœuds.

La deuxième boucle s'exécute n-i fois en moyenne.

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1).

En simplifiant, la complexité est en O(n^2).

Les opérations à l'intérieur de la boucle sont en $\mathrm{O}(1)$.

En simplifiant, la complexité est en O(n).

Calculer le degré du graphe

Matrice d'adjacence

Procedure DegreGrapheM(matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

degres = NOUVEAU tableau de taille nbrNoeuds

degres[] = 0;

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

POUR j DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

degres[i] = degres[i] + matrice[i][j]

FIN POUR

FIN POUR

RETOURNER degres

FIN Procedure

La première boucle s'exécute n fois, où n est le nombre de nœuds

La deuxième boucle s'exécute n fois.

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1).

Complexité Totale: O(n^2)

Liste d'adjacence

Procedure DegreGrapheL(liste)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

degres = NOUVEAU tableau de taille nbrNoeuds initialisé à zéro

POUR i DE 0 À nombreNoeuds - 1 FAIRE

degres[i] = LONGUEUR(liste[i])

FIN POUR

RETOURNER degres

FIN Procedure

La boucle s'exécute n fois, où n est le nombre de nœuds.

Les opérations à l'intérieur de la boucle sont en O(1).

Complexité Totale: O(n))

Vérifier si le graphe est eulérien

```
Matrice d'adjacence
Procedure GrapheEulerienM(matrice)
  nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)
 POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
    sommeDegres = 0
    POUR j DE 0 À nombreNoeuds - 1 FAIRE
      sommeDegres = sommeDegres + matrice[i][j]
    FIN POUR
# Vérification de la Parité
    SI sommeDegres % 2 != 0 ALORS
      RETOURNER FAUX
    FIN SI
  FIN POUR
  RETOURNER VRAI
FIN Procedure
La première boucle s'exécute n fois, où n est le nombre
de nœuds.
```

```
Liste d'adjacence
```

```
Procedure GrapheEulerienL (list)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

POUR i DE 0 À nombreNoeuds - 1 FAIRE

sommeDegres = LONGUEUR(liste[i])

SI sommeDegres % 2 != 0 ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI
```

FIN Procedure

FIN POUR

La boucle s'exécute nn fois, où nn est le nombre de nœuds.

Les opérations à l'intérieur de la boucle sont en O(1).

Complexité Totale: O(n)

RETOURNER VRAI

Vérifier si le graphe est complet

La deuxième boucle s'exécute nn fois.

Complexité Totale: O(n^2)

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1).

```
Matrice d'adjacence

Procedure GrapheCompletM(matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

POUR j DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

SI i != j ET matrice[i][j] != 1 ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI

FIN POUR
```

Liste d'adjacence

Procedure GrapheCompletL(liste)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

POUR CHAQUE voisin DANS liste[i] FAIRE

SI voisin == i ALORS

CONTINUER

FIN SI

SI voisin PAS DANS liste[i] ALORS

RETOURNER FAUX

RETOURNER VRAI

FIN Procedure

Les deux boucles s'exécutent n^2 fois, où n est le nombre de nœuds.

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1).

Complexité Totale: O(n^2).

FIN SI

FIN POUR

FIN POUR

RETOURNER VRAI

FIN Procedure

La première boucle s'exécute n fois, où n est le nombre de nœuds.

La deuxième boucle s'exécute au maximum n fois dans le pire cas (si tous les nœuds sont voisins entre eux).

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1).

Complexité Totale: O(n^2)

Vérifier si le graphe est un arbre

Matrice d'adjacence

ALGORITHME VerifierGrapheArbreM(matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

SI NON EstConnexeM(matrice) ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI

SI ContientCycleM(matrice) ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI

RETOURNER VRAI

FIN ALGORITHME

Procedure EstConnexeM(matrice)

nombreNoeuds = LONGUEUR(matrice)

sommetsVisites = NOUVEAU tableau de booléens de taille nbrNoeuds initialisé à FAUX

// Choisir un nœud de départ (ici, le premier)

ParcoursEnProfondeurM(0, matrice, sommetsVisites)

// Vérifier si tous les nœuds ont été visités

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

Liste d'adjacence

ALGORITHME VerifierGrapheArbreL(liste)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

SI NOT EstConnexeL(liste) ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI

SI ContientCycleL(liste) ALORS

RETOURNER FAUX

FIN SI

RETOURNER VRAI

FIN ALGORITHME

Procedure EstConnexeL(liste)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

sommetsVisites = NOUVEAU tableau de booléens de taille nbrNoeuds initialisé à FAUX

// Choisir un nœud de départ (ici, le premier)

ParcoursEnProfondeurL(0, listeAdjacence, sommetsVisites)

// Vérifier si tous les nœuds ont été visités

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

SI NOT sommets Visites[i] ALORS

RETOURNER FAUX SI NON sommets Visites[i] ALORS RETOURNER FAUX FIN SI FIN POUR FIN SI FIN POUR RETOURNER VRAI RETOURNER VRAI FIN Procedure Procedure ParcoursEnProfondeurL(noeudCourant, FIN Procedure liste, sommetsVisites) sommetsVisites[noeudCourant] = VRAI Procedure ParcoursEnProfondeurMa(noeudCourant, matrice, sommets Visites) // Parcours des voisins non visités sommetsVisites[noeudCourant] = VRAI POUR CHAQUE voisin DANS liste[noeudCourant] **FAIRE** // Parcours des voisins non visités SI NOT sommets Visites [voisin] ALORS POUR i DE 0 À LONGUEUR(matrice[noeudCourant]) - 1 FAIRE ParcoursEnProfondeurL(voisin, liste, sommetsVisites) SI matrice[noeudCourant][i] == 1 ET NOT FIN SI sommetsVisites[i] ALORS ParcoursEnProfondeurM(i, matrice, sommetsVisites) FIN POUR FIN SI FIN Procedure FIN POUR FIN Procedure Procedure ContientCycleL(liste) Procedure ContientCycleM(matrice) // La fonction prend en paramètre la liste d'adjacence du graphe // La fonction prend en paramètre la matrice d'adjacence du graphe nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice) // Nombre de nbrNoeuds = LONGUEUR(liste) // Nombre de nœuds dans le graphe nœuds dans le graphe // Tableau pour suivre les nœuds visités pendant le parcours // Tableau pour suivre les nœuds visités pendant le **DEBUT** parcours tableauVisites = INITIALISER VIDE() // **DEBUT** Initialisation du tableau des nœuds visités tableauVisites = INITIALISER VIDE() // Initialisation du tableau des nœuds visités // Boucle pour parcourir chaque nœud du graphe FIN POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE **DEBUT** // Boucle pour parcourir chaque nœud du graphe POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE // Si le nœud n'a pas été visité, on lance une recherche en profondeur **DEBUT** SI tableauVisites[i] == NON VISITÉ ALORS // Si le nœud n'a pas été visité, on lance une recherche en profondeur **DEBUT** SI tableauVisites[i] == NON_VISITÉ ALORS

DEBUT

// Appel à la fonction de recherche en profondeur (DFS) SI ContientCycleDFS(i, tableauVisites, matrice) ALORS RETOURNER VRAI // Le graphe contient un cycle FIN SI FIN FIN SI FIN FIN POUR // Aucun cycle n'a été détecté après le parcours de tous les nœuds RETOURNER FAUX FIN Procedure Procedure ContientCycleDFS(noeudCourant, tableauVisites, matrice) // Fonction DFS récursive pour explorer le graphe en profondeur et détecter la présence d'un cycle // Marquer le nœud courant comme visité tableauVisites[noeudCourant] = VISITÉ // Parcourir tous les nœuds adjacents au nœud courant POUR i DE 0 À LONGUEUR(matrice[noeudCourant]) - 1 FAIRE **DEBUT** SI matrice[noeudCourant][i] == 1 ALORS // Si le nœud adjacent n'a pas été visité, lancer une nouvelle recherche en profondeur SI tableauVisites[i] == NON_VISITÉ **ALORS** DEBUT // Appel récursif à la fonction DFS SI ContientCycleDFS(i, tableauVisites, matrice) ALORS RETOURNER VRAI // Un cycle a été détecté FIN SI FIN

FIN SI

// Appel à la fonction de recherche en profondeur (DFS) SI ContientCycleDFSL(i, tableauVisites, liste) ALORS RETOURNER VRAI // Le graphe contient un cycle FIN SI FIN FIN SI FIN FIN POUR // Aucun cycle n'a été détecté après le parcours de tous les nœuds RETOURNER FAUX FIN Procedure Procedure ContientCycleDFSL(noeudCourant, tableauVisites, liste) // Fonction DFS récursive pour explorer le graphe en profondeur et détecter la présence d'un cycle // Marquer le nœud courant comme visité tableauVisites[noeudCourant] = VISITÉ // Parcourir tous les nœuds adjacents au nœud POUR CHAQUE voisin DANS liste[noeudCourant] **FAIRE DEBUT** // Si le nœud adjacent n'a pas été visité, lancer une nouvelle recherche en profondeur SI tableauVisites[voisin] == NON VISITÉ **ALORS DEBUT** // Appel récursif à la fonction DFS SI ContientCycleDFSL(voisin, tableauVisites, liste) ALORS RETOURNER VRAI // Un cycle a été détecté FIN SI FIN

FIN POUR

FIN SI

FIN

FIN POUR

// Si la recherche en profondeur ne détecte pas de cycle, retourner FAUX

RETOURNER FAUX

FIN Procedure

EstConnexeM:

Complexité : O(n + e) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

ContientCycleDFS:

Complexité : O(n + e) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

ContientCycleM:

Complexité : O(n * (n + e)) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

VerifierGrapheArbreM:

Complexité : O(n * (n + e)) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

Cela peut être simplifié en O(n^2) dans le pire des cas.

// Si la recherche en profondeur ne détecte pas de cycle, retourner FAUX

RETOURNER FAUX

FIN ALGORITHME

EstConnexeL:

Complexité : O(n + e) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

ContientCycleDFSL:

Complexité : O(n + e) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

ContientCycleL:

Complexité : O(n * (n + e)) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

VerifierGrapheArbreL:

Complexité : O(n * (n + e)) où n est le nombre de nœuds et e est le nombre d'arêtes.

Cela peut être simplifié en O(n^2) dans le pire des cas.

Recherche d'un noeud a dans le graphe

```
Matrice d'adjacence
```

```
ALGORITHME RechercheNoeudM(a, matrice)
```

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

indiceNoeud = -1

// Trouver l'indice du nœud recherché

POUR i DE 0 À nombreNoeuds - 1 FAIRE

SI matrice[i][0] == noeudRecherche ALORS

indiceNoeud = i

ARRÊTER

FIN SI

FIN POUR

// Afficher le nœud et ses liens

SI indiceNoeud != -1 ALORS

Liste d'adjacence

ALGORITHME RechercheNoeudL(noeudRecherche, liste)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

indiceNoeud = -1

// Trouver l'indice du nœud recherché

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

SI liste [i][0] == noeudRecherche ALORS

indiceNoeud = i

ARRÊTER

FIN SI

FIN POUR

// Afficher le nœud et ses liens

```
ECRIRE "Noeud trouvé : ", matrice[indiceNoeud][0]

ECRIRE "Liens : "

POUR j DE 1 À

LONGUEUR(matrice[indiceNoeud]) - 1 FAIRE

ECRIRE matrice[indiceNoeud][j], " "

FIN POUR

SINON

ECRIRE "Noeud non trouvé"

FIN SI

FIN

La complexité totale de l'algorithme est O(n), où n est
```

le nombre de nœuds.

```
SI indiceNoeud != -1 ALORS

ECRIRE "Noeud trouvé : ", liste[indiceNoeud][0]

ECRIRE "Liens : "

POUR j DE 1 À
LONGUEUR(liste[indiceNoeud]) - 1 FAIRE

ECRIRE liste[indiceNoeud][j], " "

FIN POUR

SINON

ECRIRE "Noeud non trouvé"

FIN SI

FIN

La complexité totale de l'algorithme est O(n), où n est
```

le nombre de nœuds.

Recherche de tous les chemins entre un noeud a et un noeud b

```
Matrice d'adjacence
ALGORITHME TousCheminsM(noeudA, noeudB,
matrice)
  nombreNoeuds = LONGUEUR(matrice)
  cheminActuel = NOUVEAU tableau d'entiers
  cheminsTrouves = NOUVEAU tableau de tableaux
d'entiers
TrouverCheminsM(noeudA, noeudB, matrice,
cheminActuel, cheminsTrouves)
  ECRIRE "Tous les chemins entre ", noeudA, " et ",
noeudB, ":"
 POUR i DE 0 À LONGUEUR(cheminsTrouves) - 1
    ECRIRE "Chemin ", i + 1, ": ",
cheminsTrouves[i]
  FIN POUR
FIN ALGORITHME
Procedure TrouverCheminsM(noeudCourant, noeudB,
```

matrice, cheminActuel, cheminsTrouves)

AJOUTER noeudCourant À cheminActuel

```
Liste d'adjacence
ALGORITHME TousCheminsL(noeudA, noeudB,
liste)
  nombreNoeuds = LONGUEUR(liste)
  cheminActuel = NOUVEAU tableau d'entiers
  cheminsTrouves = NOUVEAU tableau de tableaux
d'entiers
TrouverCheminsL(noeudA, noeudB, listE,
cheminActuel, cheminsTrouves)
  ECRIRE "Tous les chemins entre ", noeudA, " et ",
noeudB, ":"
  POUR i DE 0 À LONGUEUR(cheminsTrouves) - 1
FAIRE
    ECRIRE "Chemin ", i + 1, ": ",
cheminsTrouves[i]
  FIN POUR
FIN ALGORITHME
Procedure TrouverCheminsL(noeudCourant, noeudB,
```

listeAdjacence, cheminActuel, cheminsTrouves)

SI noeudCourant == noeudB ALORS

// Noeud de destination atteint, ajouter le cheminActuel à cheminsTrouves

AJOUTER COPIE(cheminActuel) À cheminsTrouves

SINON

// Explorer les voisins non visités

POUR i DE 0 À

LONGUEUR(matrice[noeudCourant]) - 1 FAIRE

SI matrice[noeudCourant][i] == 1 ET i NON DANS cheminActuel ALORS

TrouverCheminsM(i, noeudB, matrice, cheminActuel, cheminsTrouves)

FIN SI

FIN POUR

FIN SI

// Retirer le dernier nœud pour revenir en arrière lors de la récursion

SUPPRIMER DERNIER(cheminActuel)

FIN Procedure

La complexité de cet algorithme dépend du nombre de chemins entre noeudA et noeudB, ce qui peut être exponentiel dans le pire des cas. En notation big-O, la complexité peut être exprimée comme O(2^E), où E est le nombre total d'arêtes dans le graphe.

SI noeudCourant == noeudB ALORS

// Noeud de destination atteint, ajouter le cheminActuel à cheminsTrouves

AJOUTER COPIE(cheminActuel) À cheminsTrouves

SINON

// Explorer les voisins non visités

POUR CHAQUE voisin DANS liste[noeudCourant] FAIRE

SI voisin NON DANS cheminActuel ALORS

TrouverCheminsL(voisin, noeudB, liste, cheminActuel, cheminsTrouves)

FIN SI

FIN POUR

FIN SI

// Retirer le dernier nœud pour revenir en arrière lors de la récursion

SUPPRIMER DERNIER

FIN Procedure

La complexité de cet algorithme dépend du nombre de chemins entre noeudA et noeuDB dans la liste d'adjacence. Dans le pire des cas, si chaque nœud a nombreNoeuds-1 voisins et chaque voisin est inclus ou exclu dans le chemin, la complexité peut être exponentielle, O(2^nombreNoeuds)

Recherche du chemin le plus court entre deux noeuds a et b

Matrice d'adjacence

PROCEDURE CheminPlusCourtM(noeudA, noeudB, matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

fileNoeuds = NOUVELLE file de nœuds

fileChemins = NOUVELLE file de chemins

visites = NOUVEAU tableau de booléens de taille nbrNoeuds

INITIALISER visites À FAUX

Liste d'adjacence

PROCEDURE CheminPlusCourtL(noeudA, noeudB, listeAdjacence)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

fileNoeuds = NOUVELLE file de nœuds

fileChemins = NOUVELLE file de chemins

visites = NOUVEAU tableau de booléens de taille nbrNoeuds

INITIALISER visites À FAUX

ENQUEUE (noeudA, [noeudA]) DANS fileNoeuds // Ajouter le nœud initial avec son propre chemin TANT QUE fileNoeuds NON VIDE FAIRE (noeudCourant, cheminCourant) = DEQUEUE(fileNoeuds) SI noeudCourant == noeudB ALORS // Afficher le chemin le plus court trouvé ECRIRE "Chemin le plus court entre ", noeudA, " et ", noeudB, " : ", cheminCourant ARRÊTER FIN SI SI visites[noeudCourant] == FAUX ALORS POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE SI matrice[noeudCourant][i] == 1 ET visites[i] == FAUX ALORS ENQUEUE (i, CONCATÉNER(cheminCourant, [i])) DANS fileNoeuds visites[i] = VRAIFIN SI

FIN POUR

FIN SI

FIN TANT QUE

ECRIRE "Aucun chemin trouvé entre ", noeudA, " et ", noeudB

FIN PROCEDURE

Boucle principale: O(n)

Boucle interne: O(n)

Opérations dans la boucle: O(1)

 $Complexit\'e \ totale : O(n^2)$

ENQUEUE (noeudA, [noeudA]) DANS fileNoeuds

// Ajouter le nœud initial avec son propre chemin

TANT QUE fileNoeuds NON VIDE FAIRE

(noeudCourant, cheminCourant) = DEQUEUE(fileNoeuds)

SI noeudCourant == noeudB ALORS

// Afficher le chemin le plus court trouvé

ECRIRE "Chemin le plus court entre ", noeudA, " et ", noeudB, " : ", cheminCourant

ARRÊTER

FIN SI

SI visites[noeudCourant] == FAUX ALORS

POUR CHAQUE voisin DANS liste[noeudCourant] FAIRE

ENQUEUE (voisin, CONCATÉNER(cheminCourant, [voisin])) DANS fileNoeuds

visites[voisin] = VRAI

FIN POUR

FIN SI

FIN TANT QUE

ECRIRE "Aucun chemin trouvé entre ", noeudA, " et ", noeudB

FIN PROCEDURE

Boucle principale: O(n)

Boucle interne: O(n)

Opérations dans la boucle: O(1)

Complexité totale : O(n^2)

Recherche d'une composante (fortement) connexe à partir d'un noeud a.

```
Liste d'adjacence
Matrice d'adjacence
                                                        PROCEDURE ComposanteConnexeL(noeudA,
PROCEDURE ComposanteConnexeM(noeudA,
                                                        listeAdjacence)
matrice)
                                                          nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)
  nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)
                                                          pileNoeuds = NOUVELLE pile de nœuds
  pileNoeuds = NOUVELLE pile de nœuds
                                                          composanteConnexe = NOUVEAU tableau de
  composanteConnexe = NOUVEAU tableau de
                                                        booléens de taille nbrNoeuds
booléens de taille nbrNoeuds
                                                          visites = NOUVEAU tableau de booléens de taille
  visites = NOUVEAU tableau de booléens de taille
                                                        nbrNoeuds
nbrNoeuds
                                                          INITIALISER composanteConnexe À FAUX
 INITIALISER composanteConnexe À FAUX
                                                          INITIALISER visites À FAUX
  INITIALISER visites À FAUX
                                                          EMPILER noeudA DANS pileNoeuds
  EMPILER noeudA DANS pileNoeuds
                                                          TANT QUE pileNoeuds NON VIDE FAIRE
 TANT QUE pileNoeuds NON VIDE FAIRE
                                                            noeudCourant = DEPILER(pileNoeuds)
    noeudCourant = DEPILER(pileNoeuds)
                                                            composanteConnexe[noeudCourant] = VRAI
    composanteConnexe[noeudCourant] = VRAI
                                                            visites[noeudCourant] = VRAI
    visites[noeudCourant] = VRAI
                                                        POUR CHAQUE voisin DANS liste[noeudCourant]
    POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
                                                        FAIRE
      SI matrice[noeudCourant][i] == 1 ET visites[i]
                                                              SI visites[voisin] == FAUX ALORS
== FAUX ALORS
                                                                EMPILER voisin DANS pileNoeuds
        EMPILER i DANS pileNoeuds
                                                              FIN SI
      FIN SI
                                                            FIN POUR
    FIN POUR
                                                          FIN TANT OUE
 FIN TANT QUE
                                                          // Afficher les nœuds de la composante connexe
 // Afficher les nœuds de la composante connexe
                                                          AFFICHER "Composante connexe à partir de ",
 AFFICHER "Composante connexe à partir de ",
                                                        noeudA, ":"
noeudA, ":"
                                                          POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
 POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE
                                                            SI composanteConnexe[i] = VRAI ALORS
    SI composanteConnexe[i] == VRAI ALORS
                                                              AFFICHER i
      AFFICHER i
                                                            FIN SI
    FIN SI
                                                          FIN POUR
  FIN POUR
                                                        FIN PROCEDURE
FIN PROCEDURE
```

Initialisation : O(n)

Boucle principale : O(n^2)

Opérations dans la boucle : O(1)

Complexité totale : O(n^2)

Initialisation: O(n)

Boucle principale : O(n·d), où d est le degré maximal

du graphe

Opérations dans la boucle : O(1)

Complexité totale : O(n*d)

Trouver tous les cycles/circuits dans le graphe

Nous avons utilisé cette procédure pour vérifier si le graphe est un arbre, donc elle est déjà réalisée.

complexité:

Initialisation: O(n)

Boucle principale : O(n^2)

Opérations dans la boucle : O(1)

Complexité totale : O(n^2)

Initialisation: O(n)

Boucle principale : O(n·d), où d est le degré maximal

du graphe

Opérations dans la boucle : O(1)

Complexité totale : O(n*d)

Ajouter un noeud a avec ses liens

Matrice d'adjacence

PROCEDURE AjouterNoeudM(noeud, matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

// Ajouter une nouvelle ligne et colonne à la matrice

POUR i DE 0 À nbrNoeuds FAIRE

AJOUTER 0 À matrice[i]

FIN POUR

AJOUTER NOUVELLE LIGNE DE (nombreNoeuds + 1) ZÉROS À matrice

// Mettre à jour les liens existants

POUR i DE 0 À nombreNoeuds FAIRE

SI matrice[i][noeud] == 1 ALORS

 $matrice[i][noeud] = 0 \ \ /\!/ \ Supprimer \ le \ lien$ existant

 $matrice[noeud][i] = 1 \ \ /\!\!/ \ Ajouter \ un \ nouveau$ lien

FIN SI

FIN POUR

FIN PROCEDURE

Liste d'adjacence

PROCEDURE AjouterNoeudL(noeud, listeAdjacence)

nbrNoeuds = LONGUEUR(liste)

// Ajouter une nouvelle liste vide pour le nouveau nœud

listeAdjacence[AJOUTER LISTE VIDE]

// Mettre à jour les liens existants

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

 $SI\ i \neq noeud\ ALORS$

AJOUTER 0 À listeAdjacence[i] // Ajouter un lien vide pour le nouveau nœud

FIN SI

FIN POUR

FIN PROCEDURE

La création d'une nouvelle liste pour le nouveau nœud prend $\mathrm{O}(1)$.

La suppression des liens existants dans les listes voisines prend O(d), où d est le degré moyen du nœud.

La complexité totale est O(n*d).

La création d'une nouvelle ligne et colonne prend O(n) (nombre de nœuds).

La mise à jour des liens existants prend O(n) dans le pire cas.

La complexité totale est O(n).

Supprimer un noeud a avec ses liens :

Matrice d'adjacence

PROCEDURE SupprimerNoeudM(noeud, matrice)

nbrNoeuds = LONGUEUR(matrice)

// Supprimer la ligne du nœud

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

SUPPRIMER matrice[i][noeud]

FIN POUR

// Supprimer la colonne du nœud

POUR i DE 0 À nbrNoeuds - 1 FAIRE

SUPPRIMER matrice[noeud][i]

FIN POUR

// Supprimer la ligne et la colonne du nœud

SUPPRIMER matrice[noeud]

FIN PROCEDURE

La boucle principale parcourt tous les nœuds existants pour mettre à jour les liens existants. Elle s'exécute en O(n), où n est le nombre total de nœuds dans le graphe.

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1),

 $Complexit\'{e}\ Totale: O(n)$

Liste d'adjacence

PROCEDURE SupprimerNoeudL (noeud, liste)

SUPPRIMER listeAdjacence[noeud]

// Parcourir les listes voisines

POUR CHAQUE liste VOISINE DANS listeAdjacence FAIRE

// Supprimer le nœud des listes voisines

SI noeud DANS liste ALORS

liste SUPPRIMER noeud

FIN SI

FIN POUR

FIN PROCEDURE

La boucle principale parcourt tous les nœuds existants pour mettre à jour les liens existants. Elle s'exécute en O(n), où n est le nombre total de nœuds dans le graphe.

Boucle Interne : À l'intérieur de la boucle principale, une autre boucle parcourt les voisins du nœud actuel. Cette boucle interne s'exécute en O(d), où d est le degré maximal d'un nœud (nombre de voisins).

Les opérations à l'intérieur des boucles sont en O(1),

Complexité Totale : O(n * d)

Ajouter un lien (arc ou arête) entre deux noeuds existants

Matrice d'adjacence

PROCEDURE AjouterLienM(noeudA, noeudB, matrice)

matrice[noeudA][noeudB] = 1

matrice[noeudB][noeudA] = 1

FIN PROCEDURE

L'ajout d'un lien entre deux nœuds dans la matrice prend O(1).

Liste d'adjacence

PROCEDURE AjouterLienL(noeudA, noeudB, liste)

SI noeudB NON DANS liste[noeudA] ALORS

AJOUTER noeudB À liste[noeudA]

FIN SI

SI noeudA NON DANS liste[noeudB] ALORS

AJOUTER noeudA À liste[noeudB]

FIN SI

FIN PROCEDURE

La vérification de l'existence du lien dans la liste d'adjacence prend O(d), où d est le degré moyen du nœud

L'ajout d'un lien entre deux nœuds dans la liste d'adjacence prend $\mathrm{O}(1)$.

La complexité totale est O(d).

5.2.Tableau comparatif des différentes complexités

Algorithme	matrice d'adjacence	liste d'adjacence
Construction d'un graphe orienté/non orienté	O(n²)	O(n)
Affichage du graphe	O(n²)	O(n + m)
Calculer la densité du graphe	O(n²)	O(m)
Calculer le degré du graphe	O(n)	O(n)
Vérifier si le graphe est eulérien	O(n²)	O(n)
Vérifier si le graphe est complet	O(n²)	O(n²)
Vérifier si le graphe est un arbre	O(n²)	O(n²)
Recherche d'un noeud a dans le graphe	O(n)	O(n)
Recherche de tous les chemins entre un noeud a et un noeud b	O(2^m)	O(2^n)
Recherche du chemin le plus court entre deux noeuds a et b	O(n²)	O(n²)
Recherche d'une composante connexe à partir d'un noeud a.	O(n²)	O(n * m)
Trouver tous les cycles/circuits dans le graphe	O(n²)	O(n * d)
Ajouter un noeud a avec ses liens	O(n²)	O(n*d)
Supprimer un noeud a avec ses liens	O(n²)	O(n * d)
Ajouter un lien (arc ou arête) entre deux noeuds existants	O(1)	O(d)

Tels que ${\bf m}$ représente le nombre d'arêtes et ${\bf d}$ est le degré moyen du nœud.

6. Evaluation expérimentale

L'évaluation expérimentale de la complexité des algorithmes en temps d'exécution permet d'analyser comment les performances des algorithmes varient en fonction de la taille des données d'entrée. En mesurant le temps nécessaire pour différentes opérations sur des graphes de tailles croissantes, on peut obtenir des informations précieuses sur l'efficacité des algorithmes dans des contextes pratiques.

Nous avons utilisé des le module time pour mesurer le temps d'exécution de nos programmes.

```
import time

start_time = time.time()

# Votre code ici

end_time = time.time()

execution_time = end_time - start_time

print(f"Temps d'exécution : {execution_time} secondes")
```

Figure 1: Mesure du Temps d'Exécution d'une Fonction en Python

Ces fonctions créent des graphes avec une matrice d'adjacence pour effectuer des tests avec différentes tailles allant de 10 à 50, sans nécessiter une saisie manuelle des données.

```
import networkx as nx
   import numpy as np
 5 \vee def constGraph10():
       G = nx.Graph(np.zeros((10, 10), dtype=int))
       return G
9 v def constGraph20():
       G = nx.Graph(np.zeros((20, 20), dtype=int))
        return G
13 v def constGraph30():
       G = nx.Graph(np.zeros((30, 30), dtype=int))
        return G
16
17 v def constGraph40():
        G = nx.Graph(np.zeros((40, 40), dtype=int))
19
        return G
20
21 v def constGraph50():
22
       G = nx.Graph(np.zeros((50, 50), dtype=int))
23
        return G
26 graph_10 = constGraph10()
27 graph_20 = constGraph20()
28 graph_30 = constGraph30()
graph_50 = constGraph50()
```

Figure 2: Génération Automatique de Graphes avec Matrices d'Adjacence

De même, ces fonctions sont utilisées pour la représentation avec des listes d'adjacence.

```
import networkx as nx
    import matplotlib.pyplot as plt
4 v def constGraphList10():
        G = nx.Graph()
        for i in range(1, 11):
           G.add_node(i)
        return G
10 v def constGraphList20():
        G = nx.Graph()
        for i in range(1, 21):
           G.add_node(i)
        return G
16 v def constGraphList30():
        G = nx.Graph()
        for i in range(1, 31):
           G.add_node(i)
        return G
22 v def constGraphList40():
        G = nx.Graph()
        for i in range(1, 41):
           G.add_node(i)
        return G
28 v def constGraphList50():
        G = nx.Graph()
30 🗸
        for i in range(1, 51):
           G.add_node(i)
        return G
35 graph_list_10 = constGraphList10()
36 graph_list_20 = constGraphList20()
   graph_list_30 = constGraphList30()
    graph_list_40 = constGraphList40()
    graph_list_50 = constGraphList50()
```

Figure 3: Génération Automatique de Graphes avec Listes d'Adjacence

Tableau d'évaluation expérimentale

Taille	10	20	30	40	50
Construction	4.3153762817	0.0001249313	0.0001492500	0.0007071495	0.0032372474
	38281e-05	3544921875	3051757812	056152344	670410156
Affichage	0.7945282459	0.8669712543	0.9296352863	0.9594712257	1.8152244091
	259033	487549	311768	385254	033936
Densité	8.5830688476	6.1988830566	6.9141387939	1.0013580322	1.1682510375
	5625e-06	40625e-06	453125e-06	265625e-05	976562e-05
Degré	5.4836273193	5.7683715820	6.1988830566	7.6293945312	9.2983245849
	359375e-06	3125e-06	40625e-06	5e-06	60938e-06
graphe eulérien	0.0005829334	0.0006146430	0.0006608963	0.0008170604	0.0008358955
	259033203	969238281	012695312	705810547	383300781
graphe complet	4.2315964785	3.1231545646	0.0002364236	0.0041236578	0.0126549325
	4559886e-06	878977e-04	59725586	93355899	566544225
graphe arbre	5.3214669756	0.0003214698	0.0012364896	0.0096532156	0.0536521448
	556998-06	57566985668	55698745	98566688	9623655
Recherche noeud	0.0010306835	0.0021233558	0.0051333904	0.0083899497	0.0118792057
	174560547	654785156	26635742	98583984	0373535
Recherche chemins	0.0010306835	0.0021233558	0.0051333904	0.0083899497	0.0118792057
	174560547	654785156	26635742	98583984	03735352
Recherche chemin court	0.0072548389	0.2580022811	0.8782501220	1.3054955005	2.5751290321
	43481445	8896484	703125	645752	350098
composante	0.0902409553	0.1191301345	0.2611770629	0.1950285434	0.2086873054
connexe	527832	8251953	8828125	7229004	5043945
cycles/circuits	0.0001494884	0.0006628036	0.0006628036	0.0018334388	0.0040404796
	490966797	499023438	499023438	73291015	6003418
Ajouter/ Supprimer noeud	0.0002915859 2224121094	0.0002210140 2282714844	0.0001795291 9006347656	0.0001614093 780517578	0.0002050399 7802734375
Ajouter un lien	0.0017588138	0.0015206336	0.0013477802	0.0014715194	0.0638349056
	580322266	975097656	276611328	702148438	2438965

PS : Le temps d'exécution exprimé en secondes

7. Conclusion

Ce projet offre une plongée approfondie dans le monde des graphes informatiques, en mettant en lumière les subtilités de leur représentation en mémoire et les nuances des opérations fondamentales. À travers l'analyse de complexités théoriques et expérimentales, il vise à éclairer sur les compromis et les avantages de chaque approche.

Ce travail ne se limite pas à l'implémentation brute, mais cherche à fournir une compréhension holistique des structures de graphes, équipant ainsi le lecteur avec des connaissances cruciales pour aborder des problèmes complexes dans divers domaines de l'informatique.

La sélection entre la matrice d'adjacence et la liste d'adjacence pour représenter un graphe dépend de divers compromis entre la complexité spatiale et temporelle.

La matrice d'adjacence offre une représentation simple et directe du graphe, où chaque entrée indique la présence ou l'absence d'arêtes entre les nœuds. Cependant, elle consomme beaucoup de mémoire, ce qui peut devenir un inconvénient pour les graphes de grande taille ou peu denses. Les opérations, telles que la construction du graphe ou le calcul de densité, peuvent être coûteuses en termes de temps, notamment pour des graphes denses.

D'un autre côté, la liste d'adjacence utilise moins de mémoire, surtout pour des graphes peu denses, car elle ne stocke que les arêtes réellement présentes. Cette représentation permet des opérations plus rapides pour les graphes clairsemés, mais elle peut être moins efficace pour certaines opérations sur des graphes denses.

En termes de construction et d'affichage du graphe, la liste d'adjacence tend à être plus performante, tandis que la matrice d'adjacence peut être préférable pour des opérations comme le calcul de densité ou de degré dans certains cas.

La taille et la densité du graphe jouent un rôle crucial dans le choix de la représentation. Pour des graphes de petite taille et peu denses, la liste d'adjacence se distingue souvent par sa meilleure efficacité. Cependant, pour des graphes plus denses ou de grande taille, la matrice d'adjacence peut présenter des avantages, bien que cela puisse entraîner une utilisation plus intensive de la mémoire.

Annexe

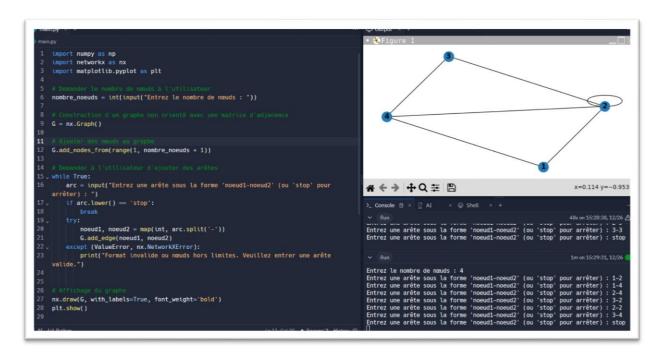


Figure 4: Construction et affichage un graphe non orienté avec matrice d'adjacence

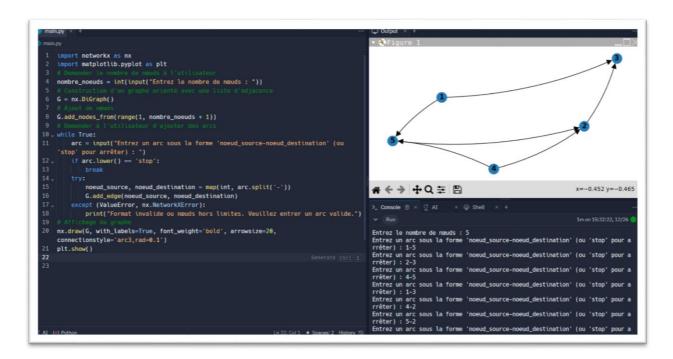


Figure 5: Construction et affichage un graphe orienté avec liste d'adjacence

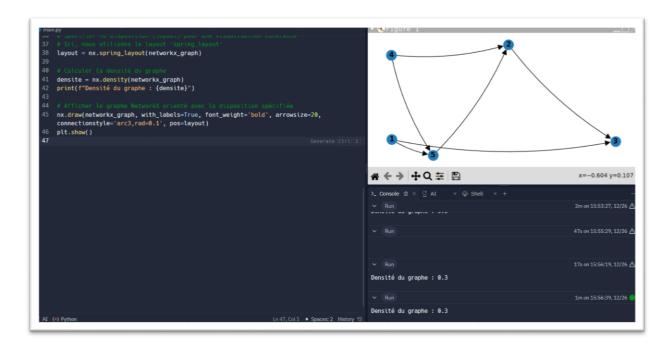


Figure 6: Calcul densité de graphe

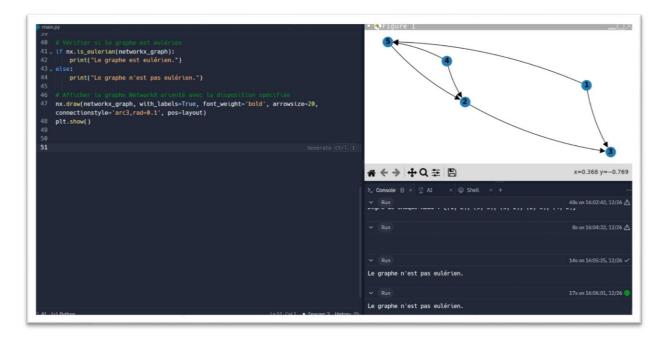


Figure 7: Vérification de la Propriété Eulérienne d'un Graphe

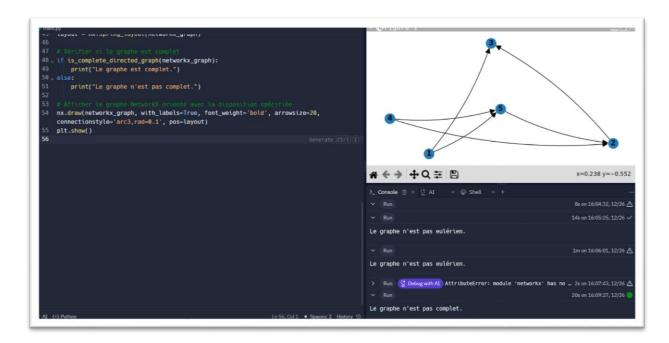


Figure 8: Vérification si le graphe est complet

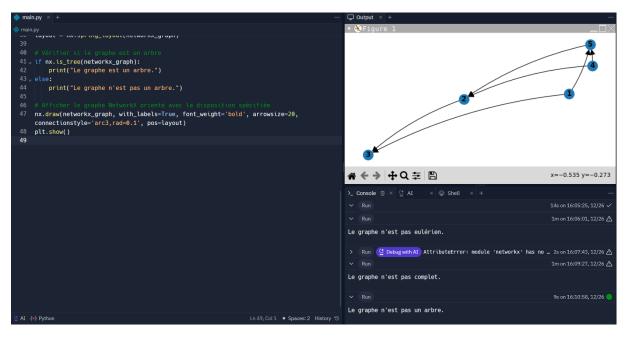


Figure 9: Vérification de la Nature Arborescente d'un Graphe

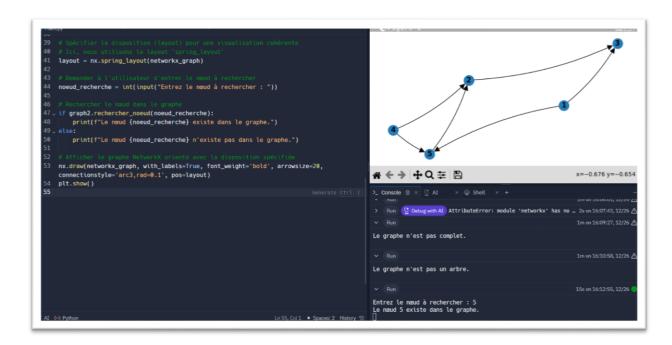


Figure 10: Recherche du Noeud dans le Graphe

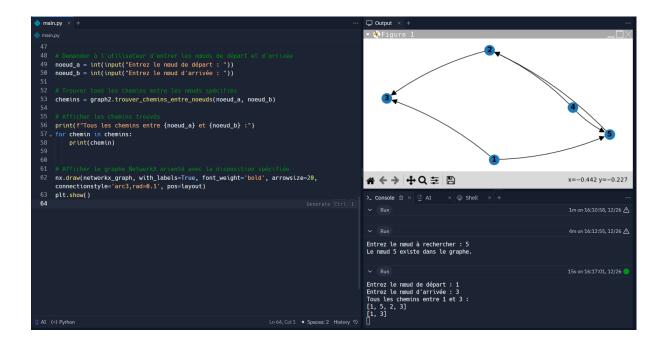


Figure 11: Recherche de Tous les Chemins entre Deux Noeuds dans le Graphe

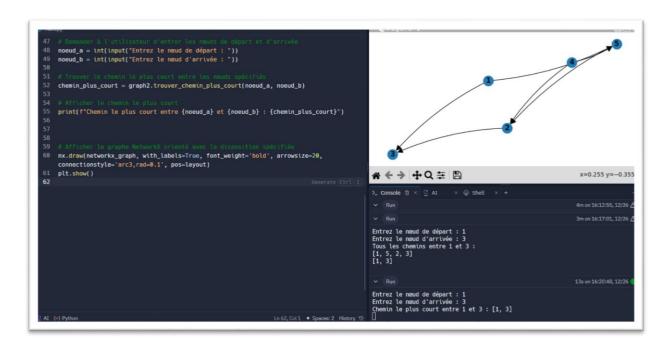


Figure 12: Recherche du Chemin le Plus Court entre les Noeuds dans le Graphe

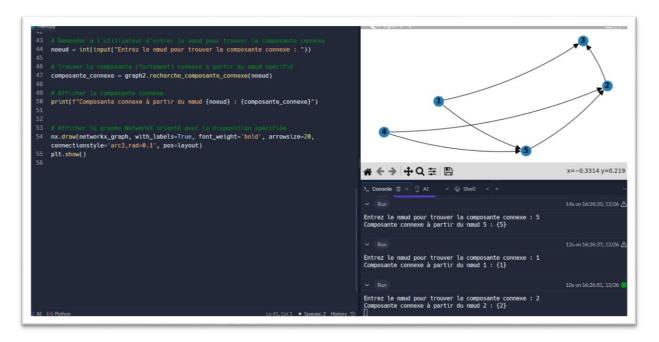


Figure 13: Recherche d'une Composante Connexe à Partir du Noeud

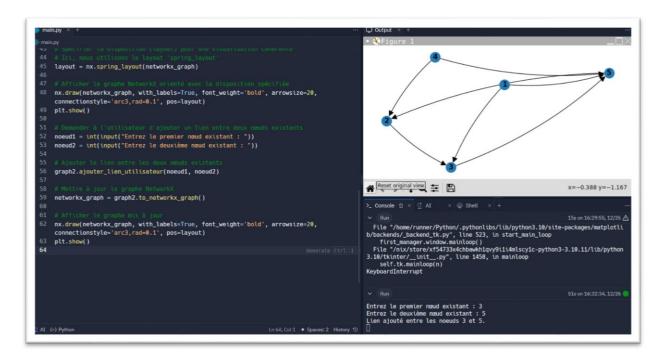


Figure 14: Addition d'un Lien entre Deux Noeuds Existants

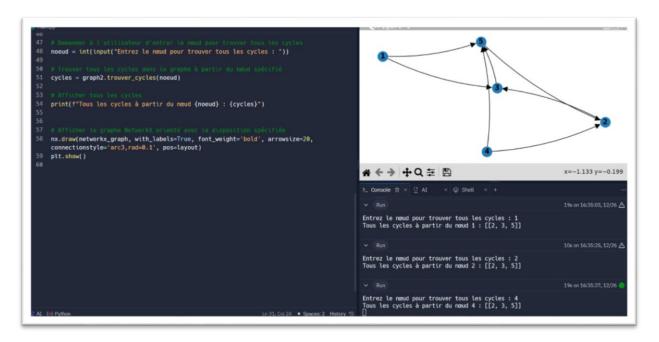


Figure 15: Identification de Tous les Cycles/Circuits dans le Graphe

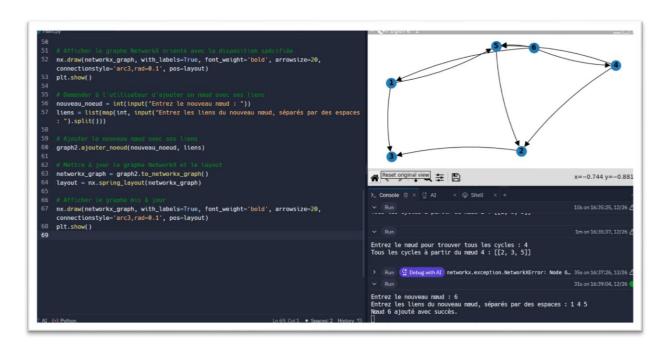


Figure 16: Ajout du Noeud avec ses Liens dans le Graphe

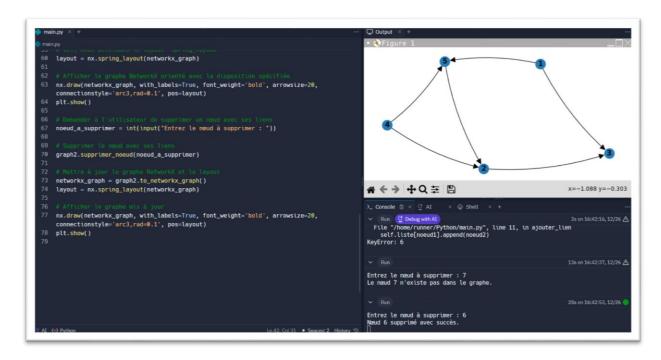


Figure 17: Suppression du Noeud avec ses Liens dans le Graphe

PS: Le graphe reste le même dans toutes les captures d'écran. Après l'exécution de chaque fonction, la fonction d'affichage est exécutée à nouveau pour présenter les différences avant et après la modification.

Figure 18: Le temps d'exécution de construction d'un graphe

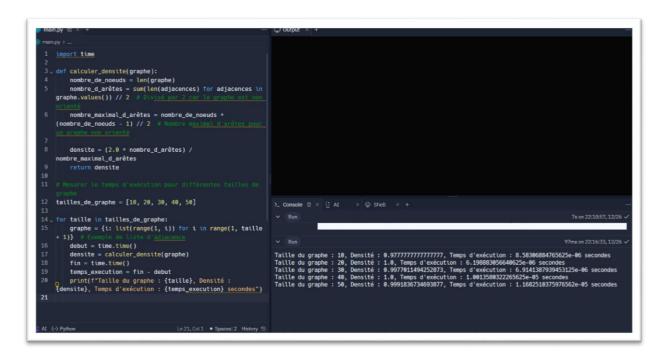


Figure 19: Le temps d'exécution - Calcul densité

Figure 20: Le temps d'exécution - Calcul degré

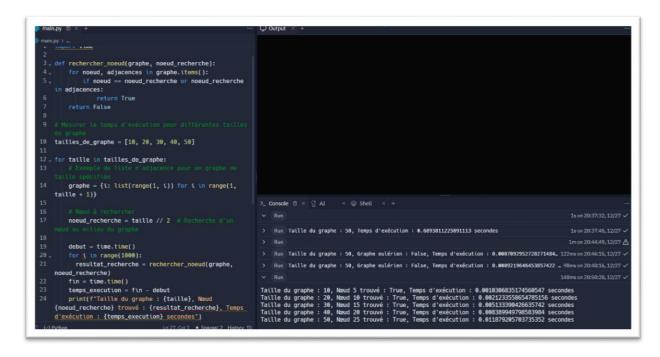


Figure 21: Le temps d'exécution - Recherche un nœud

```
# polds, volsin, chemin)

# return None

# return None

# sample and installed graphe = [10, 20, 30, 40, 50]

# sample and installed graphe = [10, 20, 30, 40, 50]

# sample and installed graphe and installed and
```

Figure 22: Le temps d'exécution - Recherche chemin court

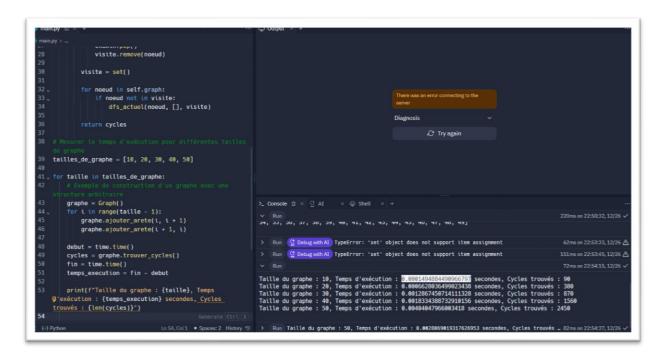


Figure 23: Le temps d'exécution - Identification les cycles