

IoT con PYNQ

Repositorio: github.com/ayman-krd/pynq-iot-riskengine

Nadir Mohamed Tanjaba Ayman Karroud Abdeslam

20 de enero de 2026

Sistemas Electrónicos Integrados
Máster Universitario en Ingeniería de Telecomunicación
Universidad de Granada

Introducción y motivación

Arquitectura del sistema

Diseño hardware

Diseño software

Resultados y demostración

Conclusiones

Bibliografía

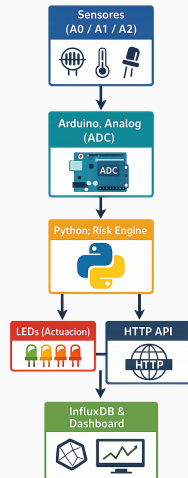
Introducción y motivación

- Contexto: Crecimiento de sistemas IoT para monitorizar entornos y enviar datos a la nube.
- Propuesta: Motor de riesgo sencillo a partir de varios sensores.
- Objetivo: Diseñar e implementar un sistema IoT en la PYNQ-Z2 que lea sensores, calcule un nivel de riesgo y lo muestre de manera local como remota.
- Visualización del riesgo:
 - Local: LEDs on-board.
 - Remota: InfluxDB.

Arquitectura del sistema

Arquitectura general

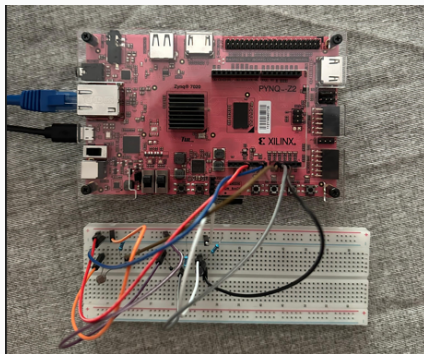
- **Capa física:**
 - PYNQ-Z2.
 - Sensores (Arduino): A0 (LDR), A1 (NTC), A2 (tilt/botón).
 - Actuadores: LEDs on-board.
- **Capa de proceso:**
 - Python en ARM: lectura y cálculo de riesgo.
- **Capa IoT:**
 - Envío a InfluxDB 2.x en el PC.
 - Dashboards y reglas de alerta.



Diseño hardware

Montaje de sensores

- Conexión al conector Arduino (3.3 V lógicos).
- **A0 – Luz (LDR):** divisor LDR + 10 k Ω .
- **A1 – Temperatura (NTC):** divisor NTC + 10 k Ω .
- **A2 – Evento (tilt/botón):** pull-up 10 k Ω y switch a GND.
- LEDs on-board: `base.leds[0..3]`.



Uso del overlay base de PYNQ

- Carga del overlay:

```
from pynq.overlays.base import BaseOverlay  
base = BaseOverlay("base.bit")
```

- Lectura analógica:

```
from pynq.lib.arduino import Arduino_Analog  
analog = Arduino_Analog(base.ARDUINO, [0, 1, 2])
```

- Control de LEDs:

```
for led in base.leds:  
    led.off()  
base.leds[0].on()
```

Diseño software



- Bucle principal (`main.py`):

1. Leer A0, A1, A2 con `analog.read_raw()`.
2. Evaluar alertas: luz baja, temperatura alta, evento activo.
3. Calcular:

$$risk_level = alert_light + alert_temp + alert_event$$

4. Actualizar LEDs y enviar muestra a InfluxDB.

- Umbrales ajustados experimentalmente.



- Envío con requests usando *line protocol*:

```
pynq_sensors,source=pynq_z2 light_raw=...,temp_raw=...,event_raw=...,risk_level=...,alert_light=...
```

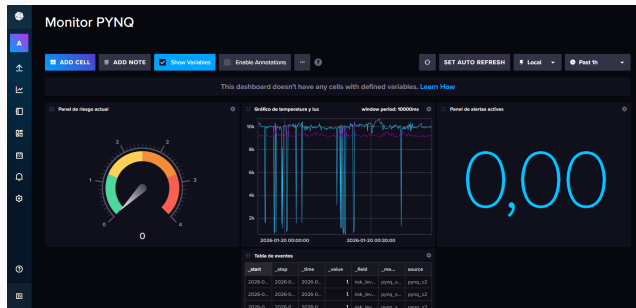
- Configuración: URL, organización, bucket y token.
- En el PC: dashboards para light_raw, temp_raw, event_raw y risk_level.

Resultados y demostración

- En reposo: lecturas estables, `risk_level = 0`, LEDs apagados.
- Pruebas:
 - Tapar LDR \Rightarrow riesgo 1 (LED0).
 - Calentar NTC \Rightarrow riesgo 1-2.
 - Activar tilt/botón \Rightarrow riesgo adicional.
 - Combinación \Rightarrow riesgo 3 (LED0-LED2).
- En InfluxDB: trazas sincronizadas y checks/alertas por umbral.

Demostración

1. Lanzar `main.py` en la PYNQ-Z2.
2. Mostrar valores y riesgo por consola.
3. Demostración física (LDR/NTC/tilt) y LEDs.
4. Visualizar gráficas en InfluxDB y comentar alertas.



Conclusiones

- Conclusiones:
 - PYNQ-Z2 acelera prototipado IoT (Python + HW reconfigurable).
 - Flujo completo: sensores → riesgo → actuadores → BD temporal.
- Futuro:
 - Migrar riesgo a IP (HLS/Vitis).
 - Añadir sensores (PIR, humedad, etc.).
 - Web de visualización en la propia PYNQ.

Bibliografía



PYNQ Project (Xilinx/AMD).

PYNQ Documentation.

<https://pynq.readthedocs.io/>



TUL Corporation.

PYNQ-Z2 Board (producto y documentación).

<https://www.tul.com.tw/ProductsPYNQ-Z2.html>



InfluxData.

InfluxDB 2.x Documentation.

<https://docs.influxdata.com/influxdb/v2/>



InfluxData.

Write Data: HTTP API (InfluxDB 2.x).

<https://docs.influxdata.com/influxdb/v2/api/#operation/PostWrite>

¿Preguntas?