

Titre du Projet	Référence : ELNI 03.23
Conception et développement d'un système automobile intelligent de scan routier et de suspension active	

Réalisé par les étudiants	<ul style="list-style-type: none"> - Ben jemaa Aymen - Meziene Narjes
----------------------------------	---

Organisme d'accueil	SAB Robotics
----------------------------	--------------

Enseignants encadreur	<ul style="list-style-type: none"> - M. Mhamdi Abdelbacet - Mme. Sellami Wafa
------------------------------	---

Résumé :

Le projet a pour objectif de remplacer le système de suspension des véhicules par une suspension active intelligente capable de réagir en fonction de la route. Cette suspension permet de régler le niveau gyrométrique du véhicule en calibrant les amortisseurs pour maintenir la stabilité du châssis, notamment dans les virages à force centrifuge élevée. Elle est également équipée d'un système de détection et de scan de la route pour analyser les obstacles et les traiter en conséquence.

Mots clés : Etude, Conception, Développement, Réalisation

, Implantation, STM32CubeIDE 1.11.2, MATLAB, USART HMI, Tera Term, AutoCAD