# Une méthode de résolution des problèmes elliptiques symétriques en grande dimension

Ahmed Taha Alouane Ayoub Foussoul

#### Question 1

On a

(1) 
$$\Leftrightarrow$$
 Trouver  $u \in V \cap C^2(\bar{\Omega})$  tel que :  $-\Delta u = f$ 

 $\operatorname{Et}$ 

$$-\Delta u = f \Rightarrow \forall v \in V, \quad -v\Delta u = fv$$

$$\Rightarrow \forall v \in V, \quad -\int_{\Omega} v\Delta u = \int_{\Omega} fv$$

$$\Rightarrow \forall v \in V, \quad \int_{\Omega} \nabla u \nabla v - \int_{\partial \Omega} \frac{\partial u}{\partial n} v = \int_{\Omega} fv$$

$$\Rightarrow \forall v \in V, \quad \int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} fv$$

(car v est nulle sur le bord de  $\Omega$ )

La formule variationnelle choisie :

Trouver 
$$u \in V \cap C^2(\bar{\Omega})$$
 tel que :  $\forall v \in V, \int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} fv$ 

#### Question 2

Soit  $u_h$  un vecteur de  $V_h \otimes V_h$ . On peut écrire

$$u_h = \sum_{i,j=1}^{I} U_{i,j} \phi_i \bigotimes \phi_j$$

 $u_h$  est une solution discrétisée du problème si pour tout  $v \in V_h \otimes V_h$ 

$$\int_{\Omega} \nabla u_h \nabla v = \int_{\Omega} f v$$

Il suffit que la condition soit vérifiée pour les éléments de la base  $(\phi_i \otimes \phi_j)_{1 \leqslant i,j \leqslant I}$  de  $V_h \otimes V_h$ .

$$\forall 1 \leq k \leq I, \forall 1 \leq l \leq I, \int_{\Omega} \nabla u_h \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l) = \int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l$$

Ceci est équivalent à :

$$\forall 1 \leqslant k \leqslant I, \forall 1 \leqslant l \leqslant I, \ \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{I} \nabla(\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla(\phi_k \bigotimes \phi_l) = \int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l$$

On a

$$\nabla(\phi_{l} \bigotimes \phi_{j}) \nabla(\phi_{k} \bigotimes \phi_{l})(x, y) = (\phi_{i}' \phi_{k}')(x)(\phi_{j} \phi_{l})(y) + (\phi_{i} \phi_{k})(x)(\phi_{j}' \phi_{l}')(y)$$

En posant  $D_{i,k} = \int_{(0,1)} \phi_i' \phi_k'$  et  $M_{i,k} = \int_{(0,1)} \phi_i \phi_k$  (et par Fubini), on trouve

$$\int_{\Omega} \nabla(\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla(\phi_k \bigotimes \phi_l) = D_{i,k} M_{j,l} + M_{i,k} D_{j,l}$$

On pose aussi  $F_{k,l} = \int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l$ .

Le problème discrétisé devient alors :

$$\begin{cases} \text{trouver } U \in \mathbb{R}^{I \times I} \text{ tel que :} \\ \forall 1 \leqslant k \leqslant I, 1 \leqslant l \leqslant I, \sum_{i,j=1}^{I} U_{i,j} (D_{i,k} M_{j,l} + M_{i,k} D_{j,l}) = F_{k,l} \end{cases}$$

Montrons que le problème est bien posé. Soient,

$$U = (U_{1,1}, \dots, U_{1,I}, \dots, U_{I,1}, \dots, U_{I,I})^{\mathrm{T}}$$
$$F = (F_{1,1}, \dots, F_{1,I}, \dots, F_{I,1}, \dots, F_{I,I})^{\mathrm{T}}$$

et K la matrice de taille  $I \times I$  (en fonction des  $M_{a,b}$  et  $D_{a,b}$ ) qui vérifie (pour le problème discret)

$$KU = F$$

On peut l'écrire comme matrice par blocs

$$K = (K_{a,b})_{1 \leqslant a,b \leqslant I} \in \mathcal{M}_{I \times I}(\mathbb{R})$$

οù

$$K_{a,b} = (D_{b,a}M_{j,i} + M_{b,a}D_{j,i})_{1 \le i,j \le I} \in M_I(\mathbb{R})$$

Pour tout  $U \in \mathbb{R}^{I \times I}$ 

$$KU \cdot U = \sum_{i,j=1}^{I} \sum_{k,l=1}^{I} U_{i,j} U_{k,l} (D_{i,k} M_{j,l} + M_{i,k} D_{j,l})$$

$$= \sum_{i,j=1}^{I} \sum_{k,l=1}^{I} U_{i,j} U_{k,l} \int_{\Omega} \nabla (\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l)$$

$$= \int_{\Omega} \left( \sum_{i,j=1}^{I} U_{i,j} \nabla (\phi_i \bigotimes \phi_j) \right)^2$$

$$= \int_{\Omega} (\nabla u)^2 \ge 0$$

où 
$$u = \sum_{i,j=1}^{I} U_{i,j} \phi_i \bigotimes \phi_j$$

De plus, si  $KU \cdot U = 0$  alors  $\nabla u = 0$ , donc u est constante sur  $\Omega$  (car étoilé). Or u = 0 sur  $\partial \Omega$ , donc u sera identiquement nulle et U = 0.

Donc,  $KU \cdot U > 0$ .

#### En dimension quelconque d @TODO:

Il faut au moins stocker les valeurs les intégrales  $\int_{\Omega} f(\phi_{j_1} \bigotimes \ldots \bigotimes \phi_{j_d})$  pour  $1 \leqslant j_1, \ldots, j_d \leqslant I$ .

Généralement, on ne peut pas séparer les variables spatiales dans la fonction f.

Ce qui nous donne au moins  $I^d$  valeurs à stocker.

#### Question 3

#### Supposons que $U \in \mathbb{R}^{I \times I}$ vérifie (4)

Soit  $v = (v_{i,j}) \in \mathbb{R}^{I \times I}$  et on pose

$$\begin{split} \tilde{\mathcal{E}}(v) &= \mathcal{E}\Big(\sum_{i,j=1}^{I} v_{i,j}\phi_{i} \bigotimes \phi_{j}\Big) \\ &= -\sum_{i,j=1}^{I} u_{i,j} \int_{\Omega} f\phi_{i} \bigotimes \phi_{j} + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{I} \sum_{k,l=1}^{I} v_{i,j}v_{k,l} \int_{\Omega} \nabla(\phi_{i} \bigotimes \phi_{j}) \nabla(\phi_{k} \bigotimes \phi_{l}) \end{split}$$

La fonction  $\tilde{\mathcal{E}}$  est de classe  $C^1$  et atteint son minimum en U. Donc, pour tout  $1 \leq k \leq I$  et  $1 \leq l \leq I$ :

$$0 = \frac{\partial \tilde{\mathcal{E}}}{\partial v_{k,l}}(U)$$

$$= -\int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l + \frac{1}{2} \left( 2 \sum_{\substack{(i,j) \in I \times I \\ (i,j) \neq (k,l)}} U_{i,j} \int_{\Omega} \nabla (\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l) + 2U_{k,l} \int_{\Omega} \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l)^2 \right)$$

$$= -\int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l + \sum_{\substack{(i,j) \in I \times I \\ (i,j) \neq (k,l)}} U_{i,j} \int_{\Omega} \nabla (\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l) + U_{k,l} \int_{\Omega} \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l)^2$$

$$= -\int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l + \sum_{\substack{(i,j) \in I \times I \\ (i,j) \in I \times I}} U_{i,j} \int_{\Omega} \nabla (\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla (\phi_k \bigotimes \phi_l)$$

$$= -\int_{\Omega} f \phi_k \bigotimes \phi_l + \sum_{\substack{(i,j) \in I \times I \\ (i,j) \in I \times I}} U_{i,j} (D_{i,k} M_{j,l} + D_{j,l} M_{i,k})$$

Donc, U vérifie (3).

#### Supposons que $U \in \mathbb{R}^{I \times I}$ vérifie (3)

Il suffit de montrer que  $\tilde{\mathcal{E}}$  atteint son minimum en U.

En remontant le calcul de la partie précédente, on conclut que le gradient de  $\tilde{\mathcal{E}}$  en U. Et sur  $V_h \otimes V_h$ ,  $\nabla \mathcal{E}(u_h) = 0$ .

On écrit

$$\mathcal{E}(u) = \frac{1}{2}q(u, u) - \mathcal{L}(u)$$

οù

$$q(u,v) = \int_{\Omega} \nabla u \nabla v$$
$$\mathcal{L}(u) = \int_{\Omega} fu$$

 $\operatorname{Et}$ 

$$\mathcal{E}(u+v) - \mathcal{E}(u) = q(u,v) - \mathcal{L}(v) + \frac{1}{2}q(v,v)$$
$$= \langle \nabla \mathcal{E}(u), v \rangle + \frac{1}{2}q(v,v)$$

Donc,

$$\mathcal{E}(u_h + v) - \mathcal{E}(u_h) = \frac{1}{2}q(v, v)$$
$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla v|^2 \ge 0$$

Ceci étant vrai pour tout  $v \in V_h \otimes V_h$ . Le minimum de  $\mathcal{E}$  sur  $V_h \otimes V_h$  existe et est atteint uniquement en  $u_h$  (car le point d'annulation du gradient est unique).

Donc, U vérifie (4).

#### Question 4

— Cet algorithme est appelé algorithme **glouton** car on construit la solution en optimisant le résultat à chaque étape.

C'est une suite successive d'optimisations locales. Au début, on cherche la solution optimale sur  $V_h \times V_h$ , après on cherche une solution optimale à deux termes (tout en gardant la première itération comme premier terme) et ainsi de suite. On espère par la fin avoir une solution qui s'approche assez de la solution trouvée à l'aide d'une optimisation globale sur  $V_h \otimes V_h$ .

- La taille des données à stocker est en : @TODO
- Si la fonction f est séparée, on peut utiliser le théorème de Fubini pour calculer l'intégrale  $\int_{\Omega} f\phi_{i1} \bigotimes \ldots \bigotimes \phi_{i_d}$ . Le calcul se ramène à un calcul à un produit d'intégrales unidimensionnelles

du type  $\left(\int_0^1 f\phi_k\right)_{1\leqslant k\leqslant I}$ 

On peut donc stocker I intégrales unidimensionnelles (qui sont en l'occurrence plus facile à calculer) au lieu de stocker et calculer  $I^d$  intégrales à plusieurs variables.

#### Question 5

Posons  $T_h = \{r \bigotimes s | r, s \in V_h\}$ 

— Montrons d'abord que  $T_h$  est un fermé dans  $V_h \otimes V_h$ .

Soit  $r_n \otimes s_n \in T_h$  une suite de fonctions qui tend vers  $\phi \in V_h \otimes V_h$ .

Pour tout  $x, y \in V_h$ ,  $r_n \bigotimes s_n(x, y) = r_n(x) s_n(y)$  tend vers  $\phi(x, y)$ .

Montrons que  $\phi \in T_h$ .

- Si  $\phi \equiv 0$ , le résultat est trivial.
- Sinon:

On peut trouver  $\tilde{x}, \tilde{y}$  tel que  $r_n(\tilde{x})s_n(\tilde{y})$  tend vers 0.

Donc, pour n assez grand  $s_n(\tilde{y})$  est non nul.

Soit  $x \in \Omega$  tel qu'il existe  $y \in \Omega$ ,  $\phi(x, y) \neq 0$ .

Pour n assez grand,  $r_n(x) \neq 0$  (sinon  $r_n(x)s_n(y)$  tend vers 0 et  $\phi(x,y) = 0$  pour tout  $y \in \Omega$ )

Donc pour n assez grand

$$\frac{r_n(x)s_n(\tilde{y})}{r_n(x)s_n(\tilde{y})} = \frac{s_n(y)}{s_n(\tilde{y})}$$

tend vers

$$\frac{\phi(x,y)}{\phi(x,\tilde{y})}$$

Cette quantité est donc indépendante de x, et donc pour tout  $y \in \Omega$  il existe un unique  $\psi(y)$  tel que

$$\phi(x,y) = \phi(x,\tilde{y})\psi(y)$$

Soit  $x \in \Omega$  tel que pour tout  $y \in \Omega$ ,  $\phi(x,y) = 0$ 

On a  $\phi(x, \tilde{y}) = 0$ .

La formule  $\phi(x,y) = \phi(x,\tilde{y})\psi(y)$  est donc vérifiée ici.

On pose  $\Gamma(x) = \phi(x, \tilde{y})$ .

La fonction qui à  $x \in \Omega$  associe  $\phi(x, \tilde{y})$  appartient à  $V_h$  car  $\phi$  appartient à  $V_h \otimes V_h$  (on écrit  $\phi$  dans la base et on substitue  $y = \tilde{y}$ ).

Donc,  $\Gamma \in V_h$ .

On peut remplacer  $\psi$  par

$$\tilde{\psi} = \sum_{i=1}^{I} \frac{\phi(\tilde{x}, x_i)}{\phi(\tilde{x}, y_0)} \phi_i \in V_h$$

 $\phi$  est entièrement déterminée par ses valeurs aux points  $(x_i, x_j)$  (on décompose sur la base de  $V_h \otimes V_h$ . Or  $\phi$  et  $\Gamma \otimes \tilde{\psi}$  sont égales sur ces points. Donc,  $\phi = \Gamma \otimes \tilde{\psi} \in T_h$ 

— Montrons que le problème (5) admet une solution.

On a

$$\min_{(r,s)\in V_h\times V_h} \mathcal{E}(u_{n-1}+r\bigotimes s) = \min_{h\in T_h} \mathcal{E}(u_{n-1}+h)$$

Par les questions précédentes, la fonction  $\mathcal{E}$  admet un minimum sur  $V_h \otimes V_h$ .

Donc,  $h \in T_h \to \mathcal{E}(u_{n-1} + h)$  admet une borne inférieure.

Cette borne est atteinte en  $r_n \otimes s_n$  (où  $r_n, s_n \in V_h$ ) car  $T_h$  est un fermé.

— Les équations d'Euler.

On définit deux fonction 
$$\hat{\mathcal{E}}$$
 et  $\tilde{\mathcal{E}}$  sur  $V_h$  
$$\begin{cases} \hat{\mathcal{E}}(r) = \mathcal{E}(u_{n-1} + r \bigotimes s_n) \\ \tilde{\mathcal{E}}(r) = \mathcal{E}(u_{n-1} + r_n \bigotimes s) \end{cases}$$

Les deux fonctions  $\hat{\mathcal{E}}$ ,  $\tilde{\mathcal{E}}$  sont définies sur un espace vectoriel  $V_h$  (ouvert) et admettent des minimums en  $r_n$ ,  $s_n$  respectivement.

Donc

$$\begin{cases} \forall \delta s \in V_h, \ \hat{\mathcal{E}}'(r_n)(\delta s) = 0 \\ \forall \delta r \in V_h, \ \hat{\mathcal{E}}'(s_n)(\delta r) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \forall \delta s \in V_h, \ q(u_{n-1} + r_n \bigotimes s_n, r_n \bigotimes \delta s) - \mathcal{L}(r_n \bigotimes \delta s) = 0 \\ \forall \delta r \in V_h, \ q(u_{n-1} + r_n \bigotimes s_n, \delta r \bigotimes s_n) - \mathcal{L}(\delta r \bigotimes s_n) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \forall \delta s \in V_h, & \int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n + u_{n-1}) \nabla(r_n \bigotimes \delta s) = \int_{\Omega} f(r_n \bigotimes \delta s) \\ \forall \delta r \in V_h, & \int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n + u_{n-1}) \nabla(\delta r \bigotimes s_n) = \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes s_n) \end{cases}$$
(0.1)

On somme les deux termes pour trouver

$$\forall \delta r, \delta s \in V_h, \ \int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n + u_{n-1}) \nabla(r_n \bigotimes \delta s + \delta r \bigotimes s_n) = \int_{\Omega} f(r_n \bigotimes \delta s + \delta r \bigotimes s_n)$$

Cette dernière formulation (équation d'Euler) est équivalente à 0.1 en prenant à chaque fois  $\delta s$  ou  $\delta r$  nul.

— Le système couplé :

Trouver  $s_n, r_n$  tels que

$$\begin{cases} \Delta(r_n \bigotimes s_n)r_n = -\Delta u_{n-1}r_n + fr_n \\ \Delta(r_n \bigotimes s_n)s_n = -\Delta u_{n-1}s_n + fs_n \end{cases}$$

En multipliant la première (resp. deuxième) équation par  $\delta s$  (resp.  $\delta r$ ) et en intégrant par parties, on retombe sur le dernier système 0.1 qui est équivalent à l'équation d'Euler.

#### Question 6

— Montrons que pour tout  $\delta s, \delta s \in V_h$ ,

$$\int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) = 0$$
 (0.2)

Soit  $\delta s, \delta r \in V_h \otimes V_h$ . On combine  $u_n = u_{n-1} + r_n \otimes s_n$  et l'équation d'Euler pour trouver

$$\int_{\Omega} \nabla u_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) = \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s)$$
 (0.3)

 $u_h$  vérifie la formule variationnelle initiale sur  $V_h \otimes V_h$  et  $(\delta r \otimes s_n + r_n \otimes \delta s) \in V_h \otimes V_h$ 

$$\begin{split} \int_{\Omega} \nabla u_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) &= \int_{\Omega} \nabla (u_h - g_n) \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) \\ &= \int_{\Omega} \nabla u_h \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) - \int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) \\ &= \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) - \int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) \end{split}$$

Donc en remplaçant dans (0.3), on trouve

$$\int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (\delta r \bigotimes s_n + r_n \bigotimes \delta s) = 0$$

— Montrons que

$$\int_{\Omega} |\nabla g_{n-1}|^2 = \int_{\Omega} |\nabla g_n|^2 + \int_{\Omega} |\nabla (r_n \bigotimes s_n)|^2$$
(0.4)

Dans (0.2), on remplace  $\delta s = s_n$  et  $\delta r = r_n$  pour trouver

$$2\int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (r_n \bigotimes s_n) = 0$$

On a

$$g_{n-1} = g_n + r_n \bigotimes s_n$$

Donc,

$$\int_{\Omega} |\nabla g_{n-1}|^2 = \int_{\Omega} |\nabla g_n|^2 + 2 \int_{\Omega} \nabla g_n \nabla (r_n \bigotimes s_n) + \int_{\Omega} |\nabla (r_n \bigotimes s_n)|^2$$
$$= \int_{\Omega} |\nabla g_n|^2 + \int_{\Omega} |\nabla (r_n \bigotimes s_n)|^2$$

— Montrons que

$$E_n = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(r_n \bigotimes s_n)|^2 \tag{0.5}$$

On a,

$$E_{n} = \mathcal{E}(u_{n}) - \mathcal{E}(u_{n-1})$$

$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u_{n}|^{2} - \int_{\Omega} f u_{n} - \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u_{n-1}|^{2} + \int_{\Omega} f u_{n-1}$$

$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} \nabla (u_{n} - u_{n-1}) \nabla (u_{n} + u_{n-1}) - \int_{\Omega} f (u_{n} - u_{n-1})$$

$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} \nabla (r_{n} \bigotimes s_{n}) \nabla (2u_{n-1} + r_{n} \bigotimes s_{n}) - \int_{\Omega} f (r_{n} \bigotimes s_{n})$$

$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla (r_{n} \bigotimes s_{n})|^{2} - \int_{\Omega} f (r_{n} \bigotimes s_{n}) + \int_{\Omega} \nabla u_{n-1} \nabla (r_{n} \bigotimes s_{n})$$

En remplaçant dans l'équation d'Euler par  $\delta s=s_n$  et  $\delta r=r_n$  et en divisant partout par 2, on obtient

$$\int_{\Omega} |\nabla (r_n \bigotimes s_n)|^2 = \int_{\Omega} f(r_n \bigotimes s_n) - \int_{\Omega} \nabla u_{n-1} \nabla (r_n \bigotimes s_n)$$

Donc,

$$E_n = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla (r_n \bigotimes s_n)|^2$$

- Montrons que la séries de terme général  $E_n$  est convergente.
  - On a  $E_n = \mathcal{E}(u_n) \mathcal{E}(u_{n-1})$ . Tout revient à montrer que la suite de terme général  $\mathcal{E}(u_n)$  est convergente.
  - La suite est minorée par le minimum global de  $\mathcal{E}$  sur  $V_h \otimes V_h$ .
  - Montrons que la suite est décroissante. Pour tout  $r, s \in V_h$

$$\mathcal{E}(u_n) = \mathcal{E}(u_{n-1} + r_n \bigotimes s_n)$$

$$\leqslant \mathcal{E}(u_{n-1} + r \bigotimes s)$$

On trouve le résultat en remplaçant r, s = 0.

— La suite est décroissante minorée et donc convergente. Et la série converge. De plus,

$$-2\sum_{n\geqslant 1} E_n = -2\sum_{n\geqslant 1} \left( -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(r_n \bigotimes s_n)|^2 \right)$$
$$= \sum_{n\geqslant 1} \int_{\Omega} |\nabla(r_n \bigotimes s_n)|^2$$

### Question 7

— Convergence de  $g_n$  à sous-suite-près.

Notons ||.|| la norme utilisée. On peut écrire l'équation (0.4) comme

$$||g_{n-1}||^2 - ||g_n||^2 = -2E_n$$

Or la série de terme générale  $E_n$  converge. Donc, la suite de terme général  $||g_n||^2$  converge et est par conséquent bornée. On conclut que la suite  $g_n$  est bornée pour la norme choisie sur l'espace vectoriel de dimension finie  $V_h \otimes V_h$ . Par le théorème de Bolzano-Weirestrass on peut extraire de  $g_n$  une sous-suite convergente dans  $V_h \otimes V_h$ .

— Soit  $\delta r, \delta s \in V_h$ . Montrons que

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(\delta r \bigotimes \delta s)|^2 - \int_{\Omega} \nabla g_{n-1} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s) \geqslant E_n$$
 (0.6)

Par la définition (5),

$$\mathcal{E}(u_{n-1} + \delta r \bigotimes \delta s) \geqslant \mathcal{E}(u_n)$$
  
$$\mathcal{E}(u_{n-1} + \delta r \bigotimes \delta s) - \mathcal{E}(u_{n-1}) \geqslant E_n$$

Or,

$$\mathcal{E}(u_{n-1} + \delta r \bigotimes \delta s) - \mathcal{E}(u_{n-1}) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s) \nabla(2u_{n-1} + \delta r \bigotimes \delta s) - \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes \delta s)$$
$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(\delta r \bigotimes \delta s)|^{2} - \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes \delta s) + \int_{\Omega} \nabla u_{n-1} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s)$$

Et.

$$-\int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes \delta s) + \int_{\Omega} \nabla u_{n-1} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s) = -\int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes \delta s) + \int_{\Omega} \nabla u_{h} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s) - \int_{\Omega} \nabla g_{n-1} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s)$$
$$= -\int_{\Omega} \nabla g_{n-1} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s)$$

Donc,

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(\delta r \bigotimes \delta s)|^2 - \int_{\Omega} \nabla g_{n-1} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s) = \mathcal{E}(u_{n-1} + \delta r \bigotimes \delta s) - \mathcal{E}(u_{n-1})$$

$$\geqslant E_n$$

— Montrons que

$$\int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s) = 0 \tag{0.7}$$

L'application qui à  $u, v \in V_h \otimes V_h$  associe

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v$$

est un produit scalaire.

La norme utilisée est la norme associée à ce produit scalaire. Donc, l'application est continue (Cauchy-Schwarz).

Donc

$$\int_{\Omega} \nabla g_{n-1} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s)$$

converge vers

$$\int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s)$$

L'inégalité précédente devient, pour tout  $\delta r, \delta s \in V_h$ 

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(\delta r \bigotimes \delta s)|^2 - \int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s) \geqslant 0$$

Car  $E_n$  tend vers 0 (la série de terme général  $E_n$  est convergente). Pour  $r, s \in V_h$  et  $t \in \mathbb{R}$ , on prend  $\delta r = tr$  et  $\delta s = s$ .

$$\left(\frac{1}{2}\int_{\Omega} |\nabla(\delta r \bigotimes \delta s)|^2\right) t^2 - \left(\int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla(\delta r \bigotimes \delta s)\right) t \geqslant 0$$

C'est une fonction polynomiale de degré 2 qui est positive partout sur  $\mathbb{R}$ . Nécessairement, le coefficient de degré 1 est nul. Donc,

$$\int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla (\delta r \bigotimes \delta s) = 0$$

— Commentaire sur la convergence. Par simple combinaison linéaire de 0.7, pour tout  $g \in V_h \otimes V_h$ 

$$\int_{\Omega} \nabla g_{\infty} \nabla g = 0$$

En prenant  $g = g_{\infty}$ , on trouve  $||g_{\infty}||^2 = 0$ . Donc,  $g_{\infty} = 0$ . On conclut: sous la norme considérée,  $u_n$  converge vers  $u_h$ .

#### Question 8

On reprend le système d'Euler

$$\begin{cases} \forall \delta s \in V_h, & \int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n + u_{n-1}) \nabla(r_n \bigotimes \delta s) = \int_{\Omega} f(r_n \bigotimes \delta s) \\ \forall \delta r \in V_h, & \int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n + u_{n-1}) \nabla(\delta r \bigotimes s_n) = \int_{\Omega} f(\delta r \bigotimes s_n) \end{cases}$$

Pour la première équation, soit  $T \in \mathbb{R}^I$  la décomposition de  $\delta s$  sur la base  $(\phi_1, \dots, \phi_I)$ . Les sommes portent sur le domaine  $1, \dots, I$ ) et par souci de simplicité, on note ici le vecteur  $R_n$  (resp.  $S_n$ ) par R (resp. S)

$$\int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n) \nabla(r_n \bigotimes \delta s) = \sum_{i,j,k,l} R_i S_j R_k T_l \int_{\Omega} \nabla(\phi_i \bigotimes \phi_j) \nabla(\phi_k \bigotimes \phi_l) 
= \sum_{i,j,k,l} R_i S_j R_k T_l (D_{i,k} M_{j,l} + M_{i,k} D_{j,l}) 
= \sum_{i,j,k,l} R_i S_j R_k T_l D_{i,k} M_{j,l} + \sum_{i,j,k,l} R_i S_j R_k T_l M_{i,k} D_{j,l} 
= \sum_{i,j,l} R_i S_j T_l M_{j,l} (DR)_i + \sum_{i,j,l} R_i S_j T_l D_{j,l} (MR)_i 
= \sum_{i,j} R_i S_j (MT)_j (DR)_i + \sum_{i,j} R_i S_j (DT)_j (MR)_i 
= R^{\mathsf{T}} DR \quad S^{\mathsf{T}} MT + R^{\mathsf{T}} MR \quad S^{\mathsf{T}} DT 
= S^{\mathsf{T}} (R^{\mathsf{T}} DRM) T + S^{\mathsf{T}} (R^{\mathsf{T}} MRD) T 
= S^{\mathsf{T}} (R^{\mathsf{T}} DRM + R^{\mathsf{T}} MRD) T 
= S^{\mathsf{T}} (R) T$$

Or, pour  $V \in \mathbb{R}^I$ ,  $V^{\intercal}DV$  et  $V^{\intercal}MV$  sont des scalaires. Les matrices D et M sont symétriques, donc  $\mathcal{M}(V)$  est symétrique.

$$\int_{\Omega} \nabla(r_n \bigotimes s_n) \nabla(r_n \bigotimes \delta s) = S^{\mathsf{T}} \mathcal{M}(R) T 
= S^{\mathsf{T}} \mathcal{M}(R)^{\mathsf{T}} T 
= (\mathcal{M}(R)S)^{\mathsf{T}} T 
= (\mathcal{M}(R_n)S_n)^{\mathsf{T}} T 
= T^{\mathsf{T}} \mathcal{M}(R_n)S_n$$
(0.8)

$$\int_{\Omega} \nabla u_{n-1} \nabla (r_n \otimes \delta s) = \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k,l} (R_m)_i (S_m)_j (R_n)_k T_l \int_{\Omega} \nabla (\phi_i \otimes \phi_j) \nabla (\phi_k \otimes \phi_l) \\
= \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k,l} (R_m)_i (S_m)_j (R_n)_k T_l (D_{i,k} M_{j,l} + M_{i,k} D_{j,l}) \\
= \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k,l} (R_m)_i (S_m)_j (R_n)_k T_l D_{i,k} M_{j,l} \\
+ \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k,l} (R_m)_i (S_m)_j (R_n)_k T_l M_{i,k} D_{j,l} \\
= \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k} (R_m)_i (S_m)_j (MT)_j (R_n)_k D_{i,k} \\
+ \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j,k} (R_m)_i (S_m)_j (DT)_j (R_n)_k M_{i,k} \\
= \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j} (R_m)_i (S_m)_j (DT)_j (DR_n)_i \\
+ \sum_{m=1}^{n-1} \sum_{i,j} (R_m)_i (S_m)_j (DT)_j (MR_n)_i \\
= \sum_{m=1}^{n-1} (R_m^T DR_n) S_m^T MT + \sum_{m=1}^{n-1} (R_m^T MR_n) S_m^T DT \\
= \sum_{m=1}^{n-1} S_m^T (R_m^T DR_n) MT + \sum_{m=1}^{n-1} S_m^T (R_m^T MR_n) DT \\
= \sum_{m=1}^{n-1} S_m^T (R_m^T DR_n) M^T T + \sum_{m=1}^{n-1} S_m^T (R_m^T MR_n) D^T T \\
= \sum_{m=1}^{n-1} (R_m^T DR_n MS_m)^T T + \sum_{m=1}^{n-1} (R_m^T MR_n DS_m)^T T \\
= \left(\sum_{m=1}^{n-1} \left[ R_m^T DR_n MS_m + R_m^T MR_n DS_m \right] \right)^T T \\
= T^T \sum_{m=1}^{n-1} \left( R_k^T DR_n MS_k + R_k^T MR_n DS_k \right) \\$$

$$\int_{\Omega} f(r_n \bigotimes \delta s) = \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \int_{\Omega} f(\phi_i \bigotimes \phi_j)$$

$$= \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \int_{\Omega} \left( \sum_{p=1}^P f_1^p \bigotimes f_2^p \right) (\phi_i \bigotimes \phi_j)$$

$$= \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \sum_{p=1}^P \int_{\Omega} (f_1^p \phi_i) \bigotimes (f_2^p \phi_j)$$

$$= \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \sum_{p=1}^P \left( \int_0^1 f_1^p (t) \phi_i(t) dt \right) \left( \int_0^1 f_2^p (t) \phi_j(t) dt \right)$$

$$= \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \sum_{p=1}^P (F_1^p)_i (F_2^p)_j$$

$$= \sum_{i,j} (R_n)_i T_j \sum_{p=1}^P (F_1^p)_i (F_2^p)_j$$

$$= \sum_{p=1}^P \sum_{i,j} (R_n)_i T_j (F_1^p)_i (F_2^p)_j$$

$$= \sum_{p=1}^P \left( (R_n)^\intercal F_1^p \right) T^\intercal F_2^p$$

$$= T^\intercal \sum_{p=1}^P \left( (R_n)^\intercal F_1^p \right) F_2^p$$

En combinant le 0.8, 0.9 et 0.10, la première équation du système d'Euler peut s'écrire

$$T^{\mathsf{T}}\mathcal{M}(R_n)S_n + T^{\mathsf{T}}\sum_{k=1}^{n-1} \left( R_k^{\mathsf{T}}DR_n M S_k + R_k^{\mathsf{T}}MR_n D S_k \right) = T^{\mathsf{T}}\sum_{p=1}^{P} \left( (R_n)^{\mathsf{T}} F_1^p \right) F_2^p$$

Ceci étant vrai pour tout vecteur T de dimension I:

$$\mathcal{M}(R_n)S_n + \sum_{k=1}^{n-1} \left( R_k^{\mathsf{T}} D R_n M S_k + R_k^{\mathsf{T}} M R_n D S_k \right) = \sum_{p=1}^{P} \left( (R_n)^{\mathsf{T}} F_1^p \right) F_2^p$$

$$\mathcal{M}(R_n)S_n = \sum_{p=1}^{P} \left( (R_n)^{\mathsf{T}} F_1^p \right) F_2^p - \sum_{k=1}^{n-1} \left( R_k^{\mathsf{T}} D R_n M S_k + R_k^{\mathsf{T}} M R_n D S_k \right)$$

Donc,

$$\mathcal{M}(R_n)S_n = \mathcal{G}_n(R_n)$$

De même, on trouve

$$\mathcal{M}(S_n)R_n = \mathcal{F}_n(S_n)$$

## Question 9

Pour tester le code, on a documenté les fonctions principales (fin du fichier).

