

دانشگاه صنعتی شریف دانشکده مهندسی کامپیوتر

> رساله دکتری هوش مصنوعی

> > عنوان رساله

تحلیل تاریخچه رویداد در شبکههای پیچیده

نگارش علی زارع زاده

استاد راهنما دکتر حمیدرضا ربیعی

تابستان ۱۳۹۷

دانشگاه صنعتی شریف دانشکده مهندسی کامپیوتر

رساله دكتري

تحلیل تاریخچه رویداد در شبکههای پیچیده

نگارش: على زارع زاده

استاد راهنما: دكتر حميدرضا ربيعي امضاء:

داوران داخلی: دکتر جعفر حبیبی امضاء:

دكتر مهديه سليماني امضاء:

داوران خارجی: دکتر مرتضی آنالویی

دكتر مسعود اسدپور

دكتر عمادالدين فاطمى زاده امضاء:

چکیده

تحلیل تاریخچه رویدادها از مسایل کلاسیک در حوزه فرآیندهای تصادفی است که اخیرا در بستر شبکههای پیچیده مورد توجه زیادی قرار گرفته است. هدف از این مساله مدل کردن زمان وقوع یک رویداد، مانند رفتن به رستوران یا ارسال یک خبر، با در اختیار داشتن تاریخچه آن و در مرحله بعد، کنترل و هدایت آن رویداد است. در رساله حاضر، تلاش کردیم در این دو بخش پیشرفتهایی حاصل کنیم...

کلمات کلیدی: شبکه های پیچیده، فرآیندهای تصادفی نقطهای، فرآیند هاوکس، رویدادهای مکانی - زمانی، کنترل بهینه، معادلات دیفرانسیل تصادفی

فهرست مطالب

| ۲ | مقدمه | فصل ۱ |
|----|--------------------------------------|---------|
| ۲ | ۱-۱ تحلیل تاریخچه رویداد | |
| ٣ | ۲-۱ هدف پژوهش | |
| ٣ | ۱-۳ نوآوریهای رساله | |
| ٣ | ۱-۴ ساختار رساله | |
| ۴ | پژوهشهای پیشین | فصل ۲ |
| ۴ | ۱-۲ مدلسازی انتشار رفتار | |
| ۴ | ۲-۱-۲ زمان پیوسته و بدون ساختار شبکه | |
| ۶ | مدلسازی رویداد | فصل ۳ |
| ۶ | ۱-۳ انتشار رفتارهای همبسته | |
| ۶ | ۳-۱-۱ استنتاج پارامترها | |
| ٨ | آزما <u>ی</u> شها | فصل ۴ |
| ٩ | جمع بندی | فصل ۵ |
| ١. | فرآیندهای نقطهای | پيوست آ |
| 11 | آ-۱ تعریف فرآیند پواسن | |
| ١٢ | اثباتها | ييوست ب |

| مراجع | 14 |
|---------------------------|----|
| واژهنامه فارسی به انگلیسی | 18 |
| واژهنامه انگلیسی به فارسی | 17 |

فهرست تصاوير

| | مدلهای سرایت SIS ، SI و SIR به ترتیب بالا سمت راست، بالا سمت چپ و | 1-7 |
|----|---|--------------|
| ۵ | پایین [۱] | |
| ١. | فرآيند پواسن يکبُعدي | 1-Ĩ |
| 11 | فرآیند یواسن چندبُعدی، استقلال آماری در توزیع نقاط | Y – Ĩ |

فهرست جداول

| ٧ | | | | | | | | | | | | | | | -۱ یارامترهای مدل زمانی دادههای ورود کاربران. | ۳- |
|---|-------|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|--|----|
| ٧ | • | • | • | • | • | • | • | • | • | • | • | • | • | • | -۱- پارامبرهای مدل رمانی دادههای ورود خاربران. | 1 |

فصل ۱

مقدمه

تحلیل تاریخچه رویداد از مسایل کلاسیک آمار است که به مدلسازی، پیشبینی و (اخیرا) کنترل رویدادها می پردازد. منظور از رویداد^۲، یک اتفاق خاص در یک زمان مشخص است؛ مانند بیماری، زلزله، مشاهده یک خبر یا رفتن به یک مکان. هر رویداد با زمان وقوع (و نوع) آن مشخص می شود. رویدادها می توانند از نوع بقا یا بازگشتی ^۴ باشند...

۱-۱ تحلیل تاریخچه رویداد

برای مدلسازی رویدادها (پدیدههایی که به صورت اتفاقهایی در زمان پیوسته رخ می دهند) از فرآیندهای تصادفی نقطهای های نقطهای نقطهای نقطهای برای مدلسازی در گستره وسیعی از کاربردهای شبکههای اجتماعی و سیستمهای اطلاعاتی مانند؛ انتشار اطلاعات [۲، ۳، ۴]، دینامک نظرات [۵]، رقابت محصولات [۶۷ ۷]، اتکایذیری اطلاعات [۸] یا یادگیری انسانها [۹] استفاده شده است.

$$f(t_1, t_7, \cdots, t_n) = \prod_i f(t_i | t_{i-1:1})$$
(1.1)

² Event

 $^{^3}$ Survival

⁴ Recurrent

⁵ Stochastic point process

⁶ Kolmogrov

۱-۲ هدف پژوهش

هدف از این پژوهش، مدلسازی و کنترل رویدادها با در نظر گرفتن فرضیات مساله و وجود ساختار شبکه است. در واقع هر یک از گرههای شبکه مجموعهای از رویدادها تولید می کند، و در مساله مدلسازی به دنبال این هستیم که از فرضیات مساله و تعامل بین گرهها و تاریخچه رویدادهایشان برای تعیین رویداد بعدی هر کاربر در شبکه استفاده کنیم...

۱-۳ نوآوریهای رساله

نوآوری های این رساله در بخش مدلسازی و کنترل رویداد شامل...

۱-۴ ساختار رساله

در ادامه این رساله ابتدا در فصل ۲، به پژوهشهای پیشین در زمینه مدلسازی و کنترل رویدادها می پردازیم. در فصل ...

فصل ۲

پژوهشهای پیشین

در این فصل پژوهشهای مرتبط با ...

۱-۲ مدلسازی انتشار رفتار

رفتارهای اجتماعی، انتشار نُرمهای فرهنگی و حتی اجماع بین افراد معمولاً به صورت واکنشهای دینامیکی بین مجموعهای از عاملهای به هم متصل رخ می دهد [۱۰]. مدلسازی این دینامیک روی شبکه توجه محققان زیادی را در چند سال اخیر به خود جلب کرده است. با توجه به ساختار شبکه و پیوستگی زمان، این مدلها را می توان به سه دسته تقسیم کرد؛ زمان پیوسته و بدون ساختار شبکه، زمان گسسته و با ساختار شبکه، و زمان پیوسته و با ساختار شبکه. در ادامه پژوهشهای انجام شده در هر سه دسته آورده می شود.

۱-۱-۲ زمان پیوسته و بدون ساختار شبکه

این مدلها در ابتدا برای تشخیص سرایت بیماریها ارائه شده اند. چار چوب مدلهای ارائه شده بر دو فرض اصلی استوار است؛ حالت چندبخشی آ افراد و ترکیب همگن جامعه [۱]. در مدلهای سرایت افراد بر اساس مرحله پیشروی بیماری به حالتهای مختلفی، مانند موارد زیر، تقسیم می شوند.

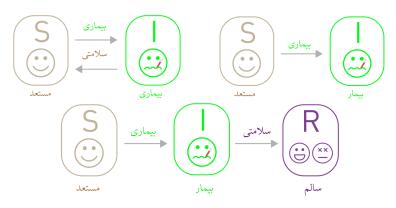
- مستعد^۴ (S): فرد سالمی که هنوز در معرض عامل بیماریزا قرار نگرفته است.
 - بیمار 0 (I): فرد مبتلا به بیماری که می تواند بیماری را انتقال دهد.

 $^{^2}$ Compartmentalization

³ Homogenous Mixing

⁴ Susceptible

⁵ Infectious



شكل ٢-١: مدلهاي سرايت SIS ، SI و SIR به ترتيب بالا سمت راست، بالا سمت چپ و پايين [١].

• سالم (R): فردی که قبلا بیمار شده است و اکنون ناقل بیماری نیست.

ترکیب همگن افراد نیز بدین صورت است که گراف ساختار ندارد و هر فرد با احتمال یکسانی به افراد بیمار اتصال دارد. در واقع افراد به صورت همگن در شبکه به یکدیگر متصل هستند. ساده ترین مدل سرایت، SI نام دارد که...

 $[\]overline{^{1}\,\mathrm{Recovered}}$

فصل ۳

مدلسازي رويداد

در پژوهشهای اولیهی مدلسازی و تحلیل تاریخچه رویداد، مفهومی به نام شبکه کمتر به چشم میخورد...

۱-۳ انتشار رفتارهای همبسته

به رد گذاشته شده از انتشار رفتار، اطلاعات، ویروس، بیماری، اخبار یا علاقهمندی کاربران به یک محتوا در شبکهها، انتشار (آبشار) میگوییم [۱۱]...

۳-۱-۱ استنتاج پارامترها

برای به دست آوردن درستنمایی مدل، از گزاره زیر استفاده میکنیم، که به طور کلی میتوان از آن برای به دست آوردن درستنمایی فرآیندهای نقطهای نشاندار استفاده کرد.

گزاره ۱. فرآیند نقطه ای نشان دار چند متغیره $N_u,\ u=1,1,\cdots,N$ را با تابع شدت $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ فرآیند نقطه ای نشان دار چند متغیره $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ در نظر بگیرید. فرض کنید $\lambda_u(t)$ کنید $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ در نظر بگیرید. فرض کنید $\lambda_u(t)$ کنید $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ در نظر بگیرید. فرض کنید $\lambda_u(t)$ کنید $\lambda_u(t)$ و نشان این فرآیند تصادفی در بازه $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ در نظر بگیرید. فرض کنید $\lambda_u(t)$ و نشان $\lambda_u(t)$ و نشان و نش

$$f(\mathcal{D}|\theta) = \left[\prod_{i=1}^{K} \lambda_{u_i}(t_i) f_{u_i}(p_i|t_i)\right] \exp\left(-\int_{\circ}^{T} \sum_{u=1}^{N} \lambda_{u}(s) ds\right)$$

اثبات. به پیوست ب، مراجعه کنید.

جدول ۳-۱: پارامترهای مدل زمانی دادههای ورود کاربران.

| <u>ت</u> وضیح | پارامتر |
|--|---------------|
| u پارامتر هسته u | β_u |
| c شدت پایه کاربر u در دسته | μ_{uc} |
| v تاثیر کاربر u بر | α_{vu} |
| c تمایل کاربر u به اکتشاف مکانهای جدید از دسته | η_{uc} |

فصل ۴ آزمایشها

در این بخش الگوریتم پیشنهادی را بر روی مجموعه دادههای واقعی و ساختگی مورد ارزیابی قرار میدهیم...

فصل ۵

جمع بندي

در این رساله به تحلیل تاریخچه رویداد در شبکههای پیچیده در دو بخش مدلسازی و کنترل رویداد پرداختیم....

این روش راه را برای کارهای آتی مختلفی باز میکند. به عنوان مثال، از منظر یک کاربر، به شبکههای اجتماعی (مانند توییتر و ویبو) پرداختیم که فید کاربران را به صورت معکوس زمانی مرتب میکنند. تعمیم این روش به شبکههای دیگر مانند فیسبوک که الگوریتم خاصی برای این منظور دارد، یکی از کارهای آتی است...

پیوست آ

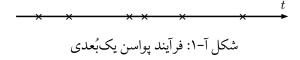
فرآيندهاي نقطهاي

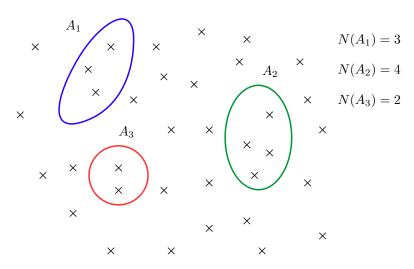
یکی از معروف ترین توزیع ها در آمار و احتمال، توزیع پواسن است که حالت حدی توزیع دوجملهای است وقتی که تعداد آزمایش ها زیاد و احتمال موفقیت کم باشد. اگر تعداد متوسط موفقیت ها را $\mu=Np$ بنامیم می توان نشان داد:

$$\operatorname{Pois}(r|\mu) = \lim_{n \to \infty} \operatorname{Bin}(r|N, p) = \frac{\mu^r e^{-\mu}}{r!} \tag{1.1}$$

که μ میانگین توزیع پواسن نیز است. به طور مشابه فرآیند پواسن برای شمارش پدیدههایی مانند تابش ذرات رادیواکتیو، تماسهای گرفته شده با مرکز تلفن یا درخواستها از یک وبسرور کار می رود که به صورت رویدادهایی مستقل در زمان پیوسته اتفاق می افتند، شکل آ-۱ را ببینید. در حالت چند بعدی می توان توزیع ستارگان در آسمان یا درختان در جنگل را که هیچ الگو یا نظم خاصی ندارد مانند شکل آ-۲ با فرآیند پواسن مدل کرد. در واقع پدیدههایی که از عوامل مستقل زیادی به وجود می آیند که هر کدام احتمال کمی دارند، به خوبی با فرآیند پواسن مدل می شوند. ویژگی اصلی این فرآیند تصادفی استقلال آماری آن است به طوری که تعداد نقاط در ناحیههایی که با هم اشتراک ندارند از هم مستقل هستند.

در این بخش ابتدا تعریف و خواص توزیع پواسن آورده می شود. سپس قضایای مهم در مورد فرآیند پواسن بیان می شود. در بخش بعد انواع فرآیندهایی که از روی پواسن تعریف می شوند مانند فرآیند پواسن نشان دار، فرآیند هاوکس و فرآیند کاوکس آورده می شود. در اتنها دو روش نمونه برداری اوگاتا و باریکسازی شرح داده می شود.





شكل آ-۲: فرآيند پواسن چندبُعدى، استقلال آمارى در توزيع نقاط

آ-۱ تعریف فرآیند پواسن

برای تعریف فرآیندهای تصادفی دو دیدگاه وجود دارد؛ مجموعه متغیرهای تصادفی و تابع تصادفی. برای تعریف فرآیند تصادفی ابتدا متغیر تصادفی را تعریف میکنیم [۱۲].

 (Ξ, \mathcal{E}) به فضای اندازه پذیر X تابعی اندازه پذیر از فضای احتمال (Ω, \mathcal{F}, P) به فضای اندازه پذیر X تابعی اندازه پذیر از فضای احتمال $X^{-1}(E) \in \mathcal{F}$ است، $X^{-1}(E) \in \mathcal{F}$ برای تعریف توزیع احتمال است بدین معنا که نگاشت معکوس $X^{-1}(E) \in \mathcal{F}$ است، $X^{-1}(E) \in \mathcal{F}$ برای تعریف توزیع احتمال متغیر تصادفی، فضای اندازه پذیر را $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ در نظر می گیرند $X^{-1}(E)$ اکنون توزیع تجمعی را می توان به صورت $X^{-1}(E)$ بخرین $X^{-1}(E)$ بخرین به تعریف توزیع تجمعی را می توان به صورت $X^{-1}(E)$ بخرین به تعریف تابعی اندازه پذیر را $X^{-1}(E)$ بخرین تعریف تعریف توزیع تعریف تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف تعریف تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف توزیع تعریف تعر

از اینجا به بعد فرض میکنیم فضای احتمال (Ω, \mathcal{F}, P) را در اختیار داریم که همه متغیرهای تصادفی در آن قابل تعریف هستند. اکنون تعریف فرآیند تصادفی به صورت مجموعهای از متغیرهای تصادفی را می توان بیان کرد [۱۳].

 (Ω, \mathcal{F}, P) مجموعه ای از متغیرهای تصادفی X_t از فضای احتمال X_t مجموعه ای از متغیرهای تصادفی X_t است که با مجموعه \mathcal{T} نمایه می شوند.

برای بیان تعریف دوم، باید ابتدا تابع تصادفی و نمونه مسیر ا را تعریف کنیم [۱۳].

 $[^]a$ Measurable Space Measurable Space $\mathcal{B}(\mathbb{R},q)$ به دست می آید، یعنی کوچکترین میدان سیگمایی که مجموعه $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ مجموعه $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ به دست می آید، یعنی کوچکترین میدان سیگمایی که مجموعه نیم بازه های کسری عضو آن باشند.

¹ Sample path

پيوست ب اثباتها

اثبات گزاره ۱

با استفاده از قانون زنجیر در احتمالات می توان نوشت

$$f(\mathcal{D}|\theta) = \prod_{i=1}^{K} f\left((t_i, u_i, p_i) | \mathcal{D}(t_i)\right) \prod_{u=1}^{N} S(T, u)$$

که $\circ = \circ$ و $S_u(T)$ احتمال بقای فر آیند $\lambda_u(t)$ بعد از آخرین رویدادش است.

$$S_u(T) = \exp\left(-\int_{t_{|\mathcal{D}_u|}}^T \lambda_u(s)ds\right)$$

اكنون با استفاده از رابطه فوق مي توان درستنمايي را محاسبه كرد.

$$f(\mathcal{D}|\theta) = \prod_{u=1}^{N} \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} f\left((t_{i}, u_{i}, p_{i})|\mathcal{D}(t_{i})\right) \prod_{u=1}^{N} S(T, u)$$

$$= \prod_{u=1}^{N} \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} \lambda_{u}(t_{i}) \exp\left(-\int_{t_{i-1}}^{t_{i}} \lambda_{u}(s) ds\right) f_{u}(p_{i}|t_{i}) \prod_{u=1}^{N} S(T, u)$$

$$\begin{split} &= \prod_{u=1}^{N} \exp\left(-\int_{\bullet}^{t_{|\mathcal{D}_{u}|}} \lambda_{u}(s) ds\right) \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} f_{u}(p_{i}|t_{i}) \lambda_{u}(t_{i}) \prod_{u=1}^{N} S(T, u) \\ &= \prod_{u=1}^{N} \exp\left(-\int_{\bullet}^{t_{|\mathcal{D}_{u}|}} \lambda_{u}(s) ds\right) S(T, u) \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} f_{u}(p_{i}|t_{i}) \lambda_{u}(t_{i}) \\ &= \prod_{u=1}^{N} \exp\left(-\int_{\bullet}^{T} \lambda_{u}(s) ds\right) \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} f_{u}(p_{i}|t_{i}) \lambda_{u}(t_{i}) \\ &= \prod_{u=1}^{N} \exp\left(-\int_{\bullet}^{T} \lambda_{u}(s) ds\right) \prod_{u=1}^{N} \prod_{i=1}^{|\mathcal{D}_{u}|} f_{u}(p_{i}|t_{i}) \lambda_{u}(t_{i}) \\ &= \exp\left(-\int_{\bullet}^{T} \sum_{u=1}^{N} \lambda_{u}(s) ds\right) \prod_{i=1}^{K} \lambda_{u_{i}}(t_{i}) f_{u_{i}}(p_{i}|t_{i}) \end{split}$$

مراجع

- [1] A. L. Barabasi, Network Science. Cambridge university press, 2015.
- [2] M. G. Rodriguez, D. Balduzzi, and B. Schölkopf, "Uncovering the temporal dynamics of diffusion networks," in *Proceedings of the 28th International Conference on Machine Learning*, 2011, pp. 561–568.
- [3] N. Du, L. Song, M. Gomez-Rodriguez, and H. Zha, "Scalable influence estimation in continuous-time diffusion networks," in *Advances in Neural Information Processing Systems*, 2013, pp. 3147–3155.
- [4] Q. Zhao, M. Erdogdu, H. He, A. Rajaraman, and J. Leskovec, "Seismic: A self-exciting point process model for predicting tweet popularity," in *Proceedings* of the 21st ACM SIGKDD International Conference on Knowledge Discovery and Data Mining, 2015, pp. 1513–1522.
- [5] A. De, I. Valera, N. Ganguly, S. Bhattacharya, and M. Gomez-Rodriguez, "Learning and forecasting opinion dynamics in social networks," in *Advances in Neural Information Processing Systems*, 2016, pp. 397–405.
- [6] I. Valera and M. Gomez-Rodriguez, "Modeling diffusion of competing products and conventions in social media," in *IEEE International Conference on Data Mining*, 2015, pp. 409–418.
- [7] A. Zarezade, A. Khodadadi, M. Farajtabar, H. R. Rabiee, and H. Zha, "Correlated cascades: Compete or cooperate," in *Proceedings of the 31st AAAI Conference on Artificial Intelligence*, 2017, pp. 238–244.
- [8] B. Tabibian, I. Valera, M. Farajtabar, L. Song, B. Schoelkopf, and M. Gomez-Rodriguez, "Distilling information reliability and source trustworthiness from digital traces," in *Proceedings of the 26th International Conference on World Wide Web*, 2017, pp. 847–855.

- [9] C. Mavroforakis, I. Valera, and M. Gomez-Rodriguez, "Modeling the dynamics of online learning activity," in *Proceedings of the 26th International Conference on World Wide Web*, 2017, pp. 1421–1430.
- [10] A. Vespignani, "Modelling dynamical processes in complex socio-technical systems," *Nature Physics*, vol. 8, no. 1, pp. 32–39, 2012.
- [11] M. Gomez-Rodriguez, L. Song, H. Daneshmand, and B. Schölkopf, "Estimating diffusion networks: Recovery conditions, sample complexity and soft-thresholding algorithm," *Journal of Machine Learning Research*, vol. 17, pp. 90:1–90:29, 2016.
- [12] D. Williams, *Probability with martingales*. Cambridge university press, 1991.
- [13] C. Shalizi and A. Kontorovich, "Almost none of the theory of stochastic processes a course on random processes, 2010."

واژهنامه فارسی به انگلیسی

| فرآیندهای تصادفی نقطهای . Stochastic point | ازگشتی |
|--|-------------------|
| process | Survival |
| فضای اندازه پذیر Measurable Space | يمار |
| Susceptible | Homogenous Mixing |
| Sample path | ويداد |
| چندبخشی Compartmentalization | Recovered |

واژهنامه انگلیسی به فارسی

| بازگشتی Recurrent | چندبخشی Compartmentalization |
|---|---------------------------------|
| نمونه مسير Sample path | ويداد |
| Stochastic point process فرآیندهای تصادفی | Homogenous Mixing رکیب همگن |
| نقطهای | يمار |
| بقا | ضای اندازهپذیر Measurable Space |
| Susceptible | Recovered |

Abstract

Event history analysis is a classic problem in stochastic process, that recently attracts the researchers' attention in complex networks. The goal is to model the time of events, like check in a restaurant check-in or post a message, given their history, and then control them. In this thesis we try to improve both aspects of the problem...

Keywords: Event history, complex network, stochastic point process, Hawkes process, spatio-temporal events, optimal control, stochastic differential equations



Sharif University of Technology Department of Computer Engineering

Ph.D. Thesis Artificial Intelligence

Topic

Event History Analysis in Complex Networks

By

Ali Zarezade

Supervisor

Prof. Hamid R. Rabiee

Summer 2018