

# LAB. ELEKTRONIKA DASAR DAN LAB. INSTRUMENTASI DASAR DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM UNIVERSITAS GADJAH MADA - YOGYAKARTA SEKIP UTARA BLS 21 YOGYAKARTA 55281 TELP. (0274) 902382

# Responsi - Praktikum Sistem Kendali – ELB (Praktik) 25 Mei 2022, 10.30-11.30

Instruksi : Silahkan kerjakan 2 dari 3 soal berikut, menggunakan MATLAB, dan laporkan jawaban beserta screenshot pendukung!

### Soal 1

$$G(s) = \frac{1}{1000s^3 + 300s^2 + 30s + 1}$$

- a. Amati kestabilan kritis melalui grafik Nyquist!
- b. Tentukan periode dari kestabilan kritis sistem tersebut!!
- c. Dengan metode kedua, rancang sistem kendali PD dan amati responsnya!
- d. Dengan metode kedua, rancang sistem kendali PI dan amati responsnya!
- e. Dengan metode kedua, rancang sistem kendali PID dan amati responsnya!

## Soal 2

Diketahui 
$$G1 = \frac{2}{S+1}$$
,  $G2 = \frac{15}{S^2 + S - 2}$ ,  $H1 = \frac{1}{S+3}$ ,  $H2 = \frac{S^2}{S+4}$ .

a. Tentukan fungsi alih sistem dengan menggunakan konsep interkoneksi jika G1 dan G2 berhubungan seri, H1 sebagai umpan balik pertama dan H2 sebagai umpan balik kedua

- b. Berdasarkan diagram nyquist-nya, tentukan nilai penguatan K yang diperlukan agar sistem menjadi lebih stabil dan tampilkan diagram nyquist sistem sebelum diperkuat dan setelah diperkuat
- c. Tentukan nilai periode dari kestabilan kritis sistem melalui grafik Nyquist-nya dan rancanglah sistem kendali PID dan amati tanggapannya dengan metode kedua. Tampilkan step response dari sistem sebelum diberi kendali PID dan setelah diberi kendali PID

(diketahui nilai frekuensi=0,478 Hz dan 
$$Pcr = \frac{2\pi}{\sqrt{5}}$$
)

### Soal 3

Suatu sistem diketahui memiliki state space sebagai berikut :

$$A = [1 \ 0 \ 2;$$

2 3 0;

1 2 3]

$$B = [1; 0; 0]$$

- a. Tentukan kutub-kutub dari sistem tersebut.
- b. Tentukan matriks Q melalui persamaan pembentukan matriks.
- c. Tentukan apakah sistem tersebut stabil.
- d. Tentukan matriks umpan balik *K* sedemikian rupa sehingga sistem kalang tertutup tersebut memiliki kutub-kutub [-0.5; -0.5; -0.5]
- e. Rancanglah sistem setelah kutub baru ditempatkan
- f. Amati tanggap fungsi sistem sebelum dan setelah dilakukan penempatan kutub