Ejemplo de resolución de un problema con AIMA

Problema de los misioneros y los caníbales

- Representación del problema
- Ejecución de la búsqueda

Ejemplo: los misioneros y los caníbales

Representación formal del problema

- Estado inicial: (3, 3, 1). Estado objetivo: (0, 0, 0)
- Restricciones: estados no válidos (condición de peligro (NM, NC, B))
 - $(NM < NC \land NM \neq 0) \lor (NM > NC \land NM \neq 3)$
- Operadores: cruzaM, cruzaMM, cruzaC, cruzaCC, cruzaMC
 - Ejemplo de especificación para cruzaM (NM, NC, B)
 - Precondiciones

```
- (B = 1 \land NM > 0) \lor (B = 0 \land NM < 3)
```

- Postcondiciones
 - $(NM, NC, 1) \rightarrow (NM 1, NC, 0)$
 - $(NM, NC, 0) \rightarrow (NM + 1, NC, 1)$
 - Estado destino no peligroso
- Coste del operador: 1
- Especificación para cruzaMM, cruzaC,...
- Coste de la solución = número de operadores aplicados

Representación de un problema concreto en AIMA: Misioneros

Necesitamos 5 clases:

- 1) Estado del problema → EstadoMisioneros
- 2) Test de estado objetivo -> MisionerosGoalTest
- 3) Acciones posibles -> MisionerosActionsFunction
- 4) Resultado de cada acción -> MisionerosResultFunction
- 5) Función de coste -> MisionerosStepCostFunction

Clase independiente del Framework -> EstadoMisioneros.java

 Se define la representación de cada <u>estado</u>: un tablero, un mapa, varios valores, etc...

```
    private int numMisioneros; // numMisioneros en orilla izquierda
    private int numCanibales; // numCanibales en orilla izquierda
    private boolean barcaIzq; // true si barca en orilla izquierda
```

y las acciones posibles (actions) como objetos DynamicAction

```
public static Action M = new DynamicAction("M");
public static Action MM = new DynamicAction("MM");
public static Action C = new DynamicAction("C");
public static Action CC = new DynamicAction("CC");
public static Action MC = new DynamicAction("MC");
```

Su constructor sirve para generar estados → public EstadoMisioneros()
 En particular se tiene que usar para generar el estado inicial

- Incluye
 - los operadores para transformar un estado en otro válido
 - las precondiciones y poscondiciones
 - La comprobación de estados no válidos (estados de peligro)

Incluye los operadores para transformar un estado en otro estado

```
public void moveM() {
    if (barcaIzq)
        nMisioneros--;
    else
        nMisioneros++;
    cambiarDeOrilla();
}
```

 Incluye métodos que comprueban si un operador se puede aplicar teniendo en cuenta las precondiciones, las poscondiciones y los estados de peligro

```
public boolean movimientoValido(Action where) {
    boolean valido = false;
    if (where.equals(M)) {
        if (((barcaIzq && nMisioneros > 0) || (!barcaIzq && nMisioneros < 3) {</pre>
           EstadoMisioneros estadoSiguiente = new EstadoMisioneros(this);
           estadoSiguiente.moveM();
           valido = !estadoSiguiente.peligro();
        else valido = false;
    else if (where.equals(MM)) {
    return valido;
```

Incluye comprobación de estados no válidos (estados de peligro)

redefinir hashCode() y equals()

```
public boolean equals(Object o) {
       if (this == o) {
               return true;
       if ((o == null) | (this.getClass() != o.getClass())) {
               return false:
       EstadoMisioneros otroEstado = (EstadoMisioneros) o;
       if ((this.nMisioneros == otroEstado.getnMisioneros()) &&
             (this.nCanibales == otroEstado.getnCanibales()) &&
             (this.barcaIzq == otroEstado.isBarcaIzq()))
               return true;
       else
               return false;
public int hashCode() {
       return (100 * nMisioneros) + (10 * nCanibales) + (barcaIzq ? 1 : 0);
```

2) Test de estado objetivo \rightarrow MisionerosGoalTest

Test para comprobar si el estado actual es un <u>estado objetivo</u>
 Clase que implementa la interfaz **GoalTest - > MisionerosGoalTest.java** Hay que implementar el método **public boolean isGoalState(Object state)** que determina si un estado es estado final

```
public class MisionerosGoalTest implements GoalTest {
   EstadoMisioneros goal = new EstadoMisioneros(0, 0, false);
   public boolean isGoalState(Object state) {
      EstadoMisioneros estado = (EstadoMisioneros) state;
      return estado.equals(goal);
}
```

3) Acciones posibles \rightarrow MisionerosActionsFunction

 Obtener el conjunto de acciones que se pueden ejecutar en un determinado estado (ACTIONS(s))

Clase privada estática que implementa la interfaz **ActionsFunction -> MisionerosActionsFunction**Hay que implementar el método **public Set<Action> actions(Object state)**

- que devuelve una lista con las acciones posibles

```
private static class MisionerosActionsFunction implements ActionsFunction
  public Set<Action> actions(Object state)
{
    EstadoMisioneros estado = (EstadoMisioneros) state;
    // lista de acciones posibles
    Set<Action> actions = new LinkedHashSet<Action>();
    // si se cumplen las precondiciones y no se va a un estado de peligro entonces
    // se añade la acción a la lista de acciones posibles
    if (estado.movimientoValido(EstadoMisioneros.M))
        actions.add(EstadoMisioneros.M);
    if .....
    return actions;
```

4) Resultado de cada acción > MisionerosResultFunction

 Definir el cambio de estado que se produce al ejecutar una acción sobre un estado (RESULT(s,a))

Clase privada estática que implementa la interfaz ResultFunction => MisionerosResultFunction Hay que implementar el método public Object result(Object s, Action a)

- que devuelve el estado que resulta de aplicar la acción a al estado s

```
private static class MisionerosResultFunction implements ResultFunction
 public Object result(Object s, Action a) {
       EstadoMisioneros estado = (EstadoMisioneros) s;
       if (EstadoMisioneros.M.equals(a)) {
           EstadoMisioneros nuevoEstado = new EstadoMisioneros(estado);
           nuevoEstado.moveM();
           return nuevoEstado;
       elseif
          The Action is not understood or is a NoOp
       // the result will be the current state.
       return s;
```

Clase Factoría

 3) y 4) se definen en una clase factoría (MisionerosFunctionFactory.java) con dos objetos estáticos ActionsFunction y ResultFunction devueltos por sendos métodos estáticos public static ActionsFunction getActionsFunction() y public static ResultFunction getResultFunction()

```
public class MisionerosFunctionFactory
    private static ActionsFunction _actionsFunction = null;
    private static ResultFunction _resultFunction = null;
    public static ActionsFunction getActionsFunction() {
    if (null == actionsFunction) {
    actionsFunction = new MisionerosActionsFunction();
    return actionsFunction;
    public static ResultFunction getResultFunction() {
    if (null == _resultFunction) {
    resultFunction = new MisionerosResultFunction();
    return _resultFunction;
```

5) Función de coste -> MisionerosStepCostFunction

Definir una función de coste

Clase que implementa la interfaz **StepCostFunction**Hay que implementar el método **public double c(Object from, Action a, Object to)**

- que determina el coste de pasar del estado from al estado to con la acción a

```
public class MisionerosStepCostFunction implements StepCostFunction
  public double c(Object stateFrom, Action action, Object stateTo)
    return 1;
```

☐ Es opcional, si no se crea la clase se usa la función de coste por defecto (DefaultStepCostFunction) que asigna 1 como coste de una acción

```
public class DefaultStepCostFunction implements StepCostFunction
  public double c(Object stateFrom, Action action, Object stateTo)
    return 1;
```

IA ISIA – FDI – UCM AIMA Misioneros - 15

Ejecutar una Demo de Búsqueda (MisionerosDemo.java)

```
public class Misioneros Demo {
static EstadoMisioneros estadoInicial = new EstadoMisioneros();
public static void main(String[] args) {
             MisionerosBFSDemo();
private static void MisionerosBFSDemo()
             System.out.println("\nMisionerosBFSDemo-->"):
      try
             // Crear un objeto Problem con la representación de estados y operadores
             Problem problem = new Problem(estadolnicial,
             MisionerosFunctionFactory.getActionsFunction(), MisionerosFunctionFactory.getResultFunction(),
             new MisionerosGoalTest()); // si no hay función de coste en el constructor se usa el coste por defecto
             // si hay función de coste hay que añadir el objeto correspondiente: new MisionerosStepCostFunction()
             // indicar el tipo de búsqueda
             Search search = new BreadthFirstSearch(); // búsqueda en anchura
             // crear un agente que realice la búsqueda sobre el problema
             SearchAgent agent = new SearchAgent(problem, search);
             // escribir la solución encontrada (operadores aplicados) e información sobre los recursos utilizados
             printActions(agent.getActions());
             printInstrumentation(agent.getInstrumentation());
             // Hay que implementar estos métodos en la clase Demo (copiar de aima.gui.demo.search.EightPuzzleDemo)
       catch (Exception e)
          e.printStackTrace();
```