# Balanza de corriente

# Alejandro Zubiri

### 2025-04-01

## Contenidos

1	Bala	anza de Corriente	1
	1.1	1. Objetivo	1
	1.2	2. Materiales	1
	1.3	3. Fundamentos Teóricos	2
	1.4	4. Procedimiento Experimental	2
	1.5	Tratamiento de datos	
	1.6	Cuestiones	7

# 1 Balanza de Corriente

# 1.1 1. Objetivo

- Estudiar la ley de Laplace aplicada a la interacción entre corrientes eléctricas y campos magnéticos.
- Determinar experimentalmente el módulo del campo magnético generado por un imán permanente.
- Observar y analizar el principio de acción y reacción de Newton en un sistema magnético.

## 1.2 2. Materiales

- Generador de corriente continua: Para suministrar una corriente estable.
- Balanza digital: Medir variaciones de masa debido a fuerzas magnéticas.
- Soporte y barra metálica: Estructura para fijar componentes.
- Set de circuitos impresos (6 modelos): Diferentes longitudes de conductores para variar el parámetro L.
- Unidad de sujeción: Dispositivo para fijar los circuitos impresos cerca del imán.
- Cables y amperímetro: Conectar y medir la corriente en el circuito.
- Imán permanente: Fuente del campo magnético.

Figura 1: Esquema de los componentes principales: generador, balanza, soporte, circuitos impresos e imán.

## 1.3 3. Fundamentos Teóricos

### 1.3.1 Ley de Laplace

Cuando un conductor de longitud L, por el que circula una corriente I, se coloca en un campo magnético  $\vec{B}$ , experimenta una fuerza magnética  $\vec{F}$ . Esta fuerza es perpendicular al plano formado por  $\vec{B}$  y el vector longitud  $\vec{L}$ , y se expresa como:

$$\vec{F} = I \cdot (\vec{L} \times \vec{B})$$

Donde:

- $\vec{L}$ : Vector con magnitud igual a la longitud del conductor y dirección igual al sentido de la corriente.
- $\vec{B}$ : Campo magnético del imán.

# 1.4 4. Procedimiento Experimental

## 1.4.1 Montaje Inicial

- 1. Fijación de componentes:
  - Unir la barra metálica a la base del soporte.
  - Enroscar la unidad de sujeción en la barra.
  - Acoplar el circuito impreso seleccionado en la parte frontal de la unidad de sujeción (ver Figura 2).
- 2. Configuración eléctrica:
  - Conectar el generador en modo corriente continua.
  - Colocar el amperímetro en serie entre el generador y la unidad de sujeción (Figura 3).
  - Asegurar que el circuito esté abierto hasta comenzar las mediciones.

## 1.4.2 Medición de la Masa del Imán

• Pesar el imán con la balanza y registrar su masa (m) junto con la precisión del instrumento.

#### 1.4.3 Colocación del Circuito Impreso

- Posicionar el circuito impreso entre los polos del imán sin contacto físico (Figura 4.a).
- Asegurar que solo la sección horizontal del circuito (dentro del contorno rojo en Figura 4.b) esté expuesta al campo magnético.

#### 1.4.4 Ejecución del Experimento

- 1. Encender el generador para establecer una corriente I en el circuito.
- 2. Registrar la masa aparente (m') mostrada por la balanza, que disminuirá debido a la fuerza de reacción magnética  $\vec{F_r}$ .

#### 1.4.5 Análisis de Fuerzas

En equilibrio estático, las fuerzas sobre el imán cumplen:

$$\sum \vec{F_i} = \vec{F}_N + \vec{P} + \vec{F}_r = \vec{0}$$

- $\vec{F}_N$ : Fuerza normal de la balanza.
- $\vec{P} = m \cdot g$ : Peso del imán.
- $\vec{F_r} = I \cdot L \cdot |\vec{B}|$ : Fuerza de reacción (módulo igual a la fuerza magnética).

La relación entre la masa aparente y el campo magnético se obtiene de:

$$m' \cdot g = m \cdot g - I \cdot L \cdot |\vec{B}|$$

Figura 5: Diagrama de fuerzas sobre el imán en equilibrio.

## 1.5 Tratamiento de datos

Los datos recogidos fueron los siguientes:

Table 1: Balanza de corriente, variando el circuito.

$\overline{I(A)}$	m (kg)	F (N)	L (m)	Circuito
1.5	0.160270000000000002	1.5705885111510001	7.8000000000000005E-3	SF40
1.5	0.16011000000000003	1.5690205685430001	2.01E-2	SF37
1.5	0.160030000000000001	1.568236597239	2.7525000000000001E-2	SF39
1.5	0.15975999999999999	1.5655906940879998	0.03	SF38
1.5	0.159650000000000001	1.564512733545	3.7749999999999999E-2	SF41
1.5	0.159129999999999999999999999999999999999	1.5594169200689998	0.04	SF42

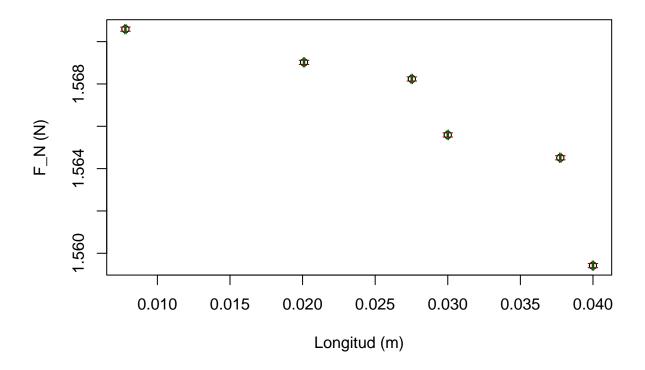
Sin embargo, antes de representar los datos, vamos a desarrollar la propagación de errores. Tenemos que:

$$F_N = m'g$$

Por tanto, desarrollando, tenemos que:

$$\Delta F_N = \left| \frac{\partial F_N}{\partial m'} \right| \Delta m' + \left| \frac{\partial F_N}{\partial g} \right| \Delta g = g \Delta m' + m' \Delta g$$

Y, sabiendo que  $\Delta m' = 0,00001$ , y que  $\Delta g = 0,0000001$ , ya tenemos el error en la fuerza normal  $F_N$ . Por otro lado, el error en la longitud del circuito  $\Delta L$  es  $\Delta L = 0.00005$  (m). Ahora podemos representar los datos con los respectivos errores:

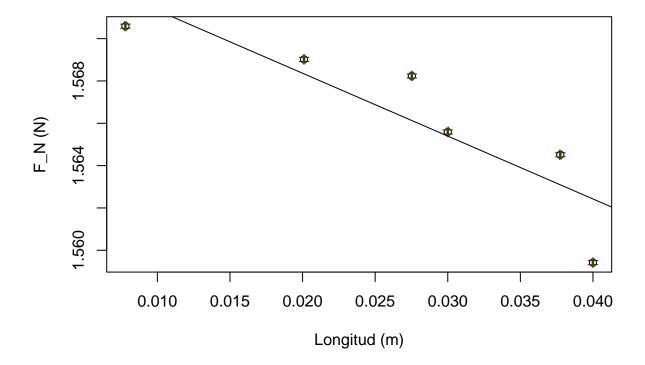


Como se puede observar, el error es minúsculo, por lo que los datos son muy representativos, por lo que podemos pasar a realizar el ajuste lineal. ## Ajuste lineal.

Teniendo que

$$m'g = mg - ILB$$

deberíamos esperar una ordenada en el origen n = mg, y una pendiente m = IB, de donde podremos obtener el campo magnético generado. Si realizamos este ajuste, obtenemos:



Obteniendo una ordenada en el origen de n=1.57431, y una pendiente de -0.297, con un coeficiente de correlación  $R^2=0.7213$ , obteniendo un error porcentual  $\varepsilon=(1-R^2)\cdot 100=27.87\%$ . En este caso, la ordenada en el origen representa el peso del objeto. Este peso, cuando se midió en el laboratorio con intensidad nula, resultó ser de mg=1.6041 (N), o una masa  $m=\frac{n}{g}=0.160649758$ . Comparándolo con este resultado, tenemos el error porcentual:

$$\varepsilon_P = |\frac{mg - n}{mg}| \cdot 100 = 1.85\%$$

Con esto, podemos pasar a medir el campo magnético. Con la ecuación

$$m = IB$$

Podemos despejar B para obtener

$$B = \frac{m}{I} = \frac{-0.297}{1.5} = -0.198 \ (T)$$

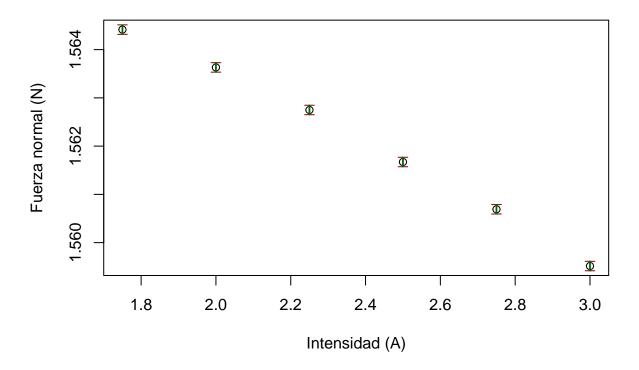
Que es el campo magnético deseado.

Con esto vamos a pasar a analizar los datos de la balanza de corriente, manteniendo el circuito constante y variando la intensidad. Con esto, se obtuvieron los siguientes datos:

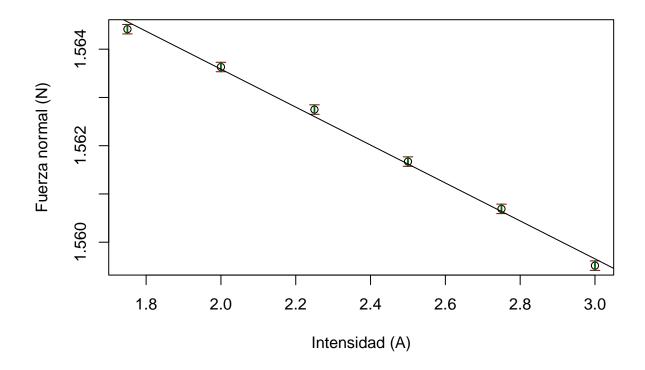
Table 2: Balanza de corriente, variando la intensidad.

$\overline{I(A)}$	m (kg)	F (N)	L (m)	Circuito
$\overline{I(A)}$	m (kg)	F (N)	L (m)	Circuito
1.75	0.15964	1.5644147371319999	0.03	SF38
2	0.159560000000000001	1.563630765828	0.03	SF38
2.25	0.15947	1.562748798111	0.03	SF38
2.5	0.15936	1.561670837568	0.03	SF38
2.75	0.159260000000000001	1.5606908734380001	0.03	SF38
3	0.15914	1.5595149164819999	0.03	SF38

Antes de representar tenemos que el amperímetro tiene una precisión  $\Delta I = 10^{-3}$  (A), si representamos  $F_N$  frente a I, obtenemos:



Donde se observa una clara dependencia lineal. Si ahora utilizamos el método de mínimos cuadrados, y representamos dicha recta, obtenemos:



Obteniendo una ordenada sobre el origen n=1.5714481 (que coincide con la obtenida anteriormente) y una pendiente m=-0.0039311. Con esto, obtenemos un valor  $R^2=0.9947$ , teniendo así un error  $(1-R^2)\cdot 100=0.53\%$ . De nuevo, obtenemos que la masa del imán es  $m_{iman}=\frac{n}{g}=0,160357716$ . Comparando con la masa obtenida en el laboratorio, obtenemos que el error porcentual es

$$\varepsilon_P = |\frac{p - \tilde{p}}{p}| \cdot 100 = 2.0355\%$$

y ahora el campo magnético es

$$LB = m \implies B = \frac{m}{L} = -0.13103 \ (T)$$

## 1.6 Cuestiones

• ¿Por qué no contribuye a la fuerza de reacción los segmentos verticales de los circuitos impresos? Estos no contribuyen ya que el campo magnético tiene como dirección el vector perpendicular entre la dirección de la corriente y el vector que une la corriente y el imán. Como estos son paralelos, el campo magnético es 0.