Ch4. 陣列

課程大綱

- A. 指標複習:瞭解指標是操作陣列的前提
- B. 陣列與記憶體位置
- C. 多維陣列
- D. 陣列複雜度分析與使用時機

第一節:指標複習

- A. 指標是一種變數
 - a. 變數負責儲存資料,指標儲存的資料是「記憶體位置」
 - b. 指標是一種變數,因此變數需要符合的規範指標都要遵守
- B. 資料沒有名稱時,透過指標儲存的記憶體位置來使用資料
 - a. 動態記憶體配置
 - b. 函式間傳遞資料
 - c. 資料的存放與管理(鏈結串列中大量使用)
- 1. 使用指標的方式

A. 宣告:像變數一樣,在指標使用前必須先取一個「變數名稱」

B. 取址:取出目標變數「在記憶體中的位置」

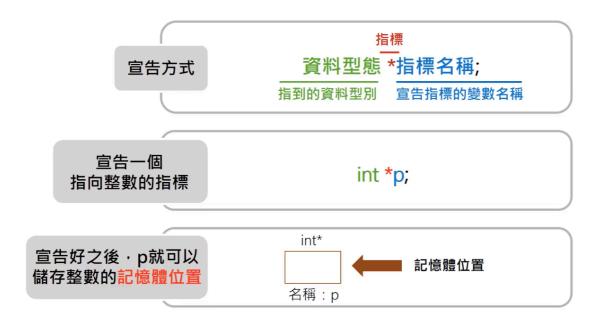
C. 取值:透過該記憶體位置存取「資料的值」

int	資料型別	Err LiL	四7/本
50	資料內容	取址	取值
名稱:v	資料名稱	v→0x01	0x01→50
位置:0x01	資料位置	A-20Y01	0001-750

資料型別是指「如何解讀記憶體中以 0 和 1 形式存放的資料」。

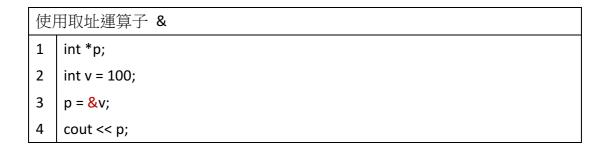
取址:問電腦某個變數存在哪個位置 取值:問電腦某個記憶體位置內容為何

2. 指標的宣告

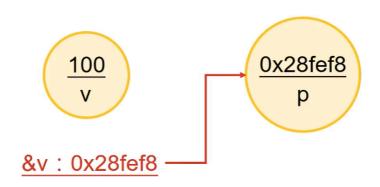


3. 取出變數的記憶體位置

取址運算子 & 可以用來取出變數的記憶體位置:



要把 v 的記憶體位置取出來賦值給 p (p 是一個整數指標,可以存放一個整數的記憶體位置),可以使用「&v」的寫法。假設取得的位置是 0x28fef8,且把這個位置賦值給 p,p 的內容就是 0x28fef8。

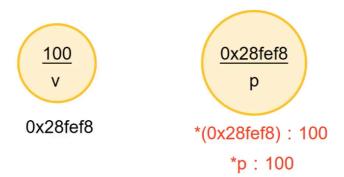


通常記憶體位置沒有什麼意義,這就像「知道某人的地址」是為了方便我們 「找到這個人」而已。每次執行時,同一個變數被指派到的位址可能不同,因 此比起位置,更重要的是該處存放的「值」。

4. 取得指標所指位置上存放的值

取值運算子 * 可以用來取得指標所指位置上存放的值:

使用	使用取值運算子 *					
1	int *p					
2	int v = 100;					
3	p = &v					
4	cout << *p;					



在 p 前面加上 * 運算子,相當於要「取出 0x28fef8 (p 中的值)這個位置上 存放的資料」。

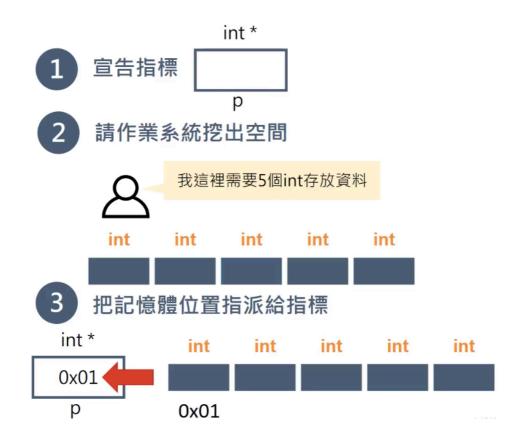
5. 動態記憶體配置

動態記憶體配置的使用時機,是在程式執行時臨時指派空間以存放資料。

臨時需要空間儲存資料時,可以向作業系統索取一塊記憶體。所有撰寫的程式都在作業系統上運行,作業系統就像媽媽一樣有很多個小孩要餵,會隨時監看哪個程序需要記憶體空間並即時配置。

通常在 C 語言中,是由使用者告知需要多少記憶體空間後才進行配置;確認不再需要存取一塊記憶體空間上的資料後,才進行釋放;相對的,如果撰寫的是 C++,且支援 STL 的話,則盡量改用「vector 向量」。

6. 使用動態記憶體配置



使用動態記憶體配置的流程

- A. #include <stdlib.h>
- B. 宣告出指標備用
- C. 使用 malloc() 使作業系統挖出一塊空間:空間大小使用乘法形式「sizeof(資料型態)* 個數」,方便之後修改

 Pointer = (資料型態 *) malloc(sizeof(資料型態) * 個數);

 顯性資料轉型
 要挖的空間大小

D. 結束後用 free(指標名稱) 釋放記憶體

7. 配置動態記憶體的三種函式

malloc 配置空間大小後不歸零 Pointer = (資料型態 *) malloc(sizeof(資料型態) * 個數);

calloc 配置空間大小後歸零

Pointer = (資料型態*) calloc(個數, sizeof(資料型態));

realloc 重新配置空間大小

int *p2 = (int*) realloc(p1, sizeof(資料型態) *個數);

注意三個函式需要傳入的引數都不同。

8. 記憶體洩漏 Memory Leakage

用動態記憶體配置開出陣列時,指標是存取該記憶體位置唯一的媒介,一旦遺失指標,該位置就再也無法存取,造成記憶體洩漏。

永遠無法存取

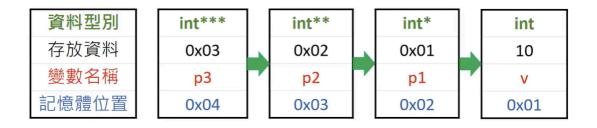
int len;
cin >> len;
int *p = (int *) malloc(sizeof(int)*len);
p = (int *) malloc(sizeof(int)*len);

上圖中,p被第二次 malloc 配置的記憶體位置賦值後,第一次配置的記憶體位置就無法再得知,該位置也不能被使用來存放其它資料(因為尚未釋放)。

這就像我們耳熟能詳的「桃花源」的故事:漁夫離開桃花源時,在門口做了記號(指標),這是漁夫回到桃花源的唯一方式,一旦遺失了這個記號,漁夫就再也無法回到這個地方(開出的記憶體位置)。

9. 指向指標的指標

指標的本質是一個「變數」,既然是變數,就會有自己的記憶體位置與資料。既然如此,也可以使用一個指標去指向「另一個指標本身的記憶體位置」。



上圖中,p1 指向 v 這個整數變數的位置(0x01),因此 p1 是一個「整數指標」;p2 又指向 p1 這個指標存放在記憶體中的位置(0x02),因此 p2 是一個「雙重指標」,也是「指向整數指標的指標」。

p2 的資料型別 int** 可以被看成是 int* 後面再加上 *,既然在 int 後面加上 * 可以代表一個 int 的指標,int** 代表的就是一個指向某個 int* 型態變數的指標。

10. 試著回答下列問題,加深對指標的理解:

解答				
v = 10	&v = 0x01	*p1 = 10		
p1 = 0x01	&p1 = 0x02	*p2 = 0x01		
p2 = 0x02	&p2 = 0x03	**p2 = 10		
p3 = 0x03	&p3 = 0x04	*p3 = 0x02		

	**p3 = 0x01
	***p3 = 10

11. 指標的用途

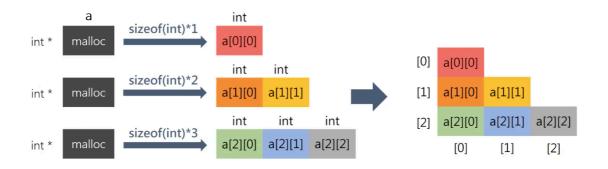
指標的一個常見用途是「開出不定長度的陣列」,一般在開出陣列時,可能常開出一個方方正正的陣列,每個 row(列)的 column(行)數都相同。

但這不一定是最好的方式,就像要使用陣列儲存學校學生的資料時,如果只按照「全校有 30 班」、「每班最多有 42 個人」來開出一個 30 x 42 的長方形陣列,就可能會有浪費空間的情形發生:第一班可能只有 28 人、第二班只有 34 人、…,這時利用指標來開出不定長度(不是長方形)的陣列會更理想。

首先開出一個「整數指標」的陣列 a:

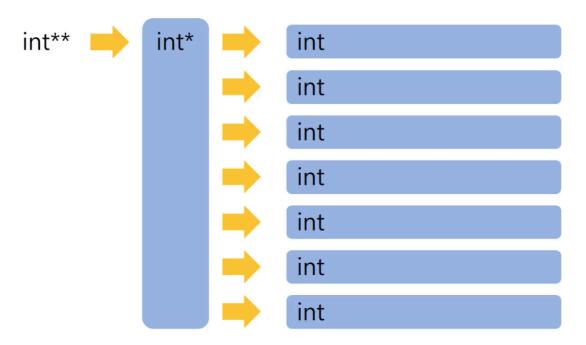
int *a[3];

注意上面的 a 是一個陣列,這個陣列裡可以存放三個「整數指標」(而不是整數),這樣一來,每個指標又可以指到另一個陣列,且不需要都一樣長,比如第一個整數指標指向一個整數 int、第二個整數指標指向兩個整數 int、第三個整數指標指向三個整數 int,這樣就形成一個下圖中「三角形」或「梯形」的二維陣列。



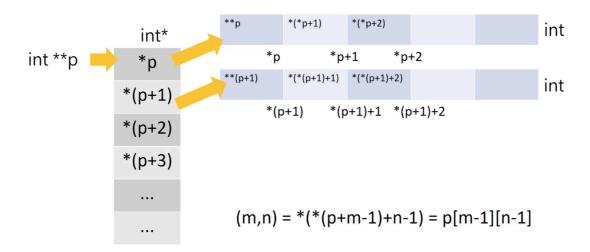
12. 雙重指標的用途

雙重指標的用途,是開出一個「動態的二維陣列」。



開出一個「動態的一維陣列」時,可以使用 malloc,但是要產生一個 row 和 column 的個數都由使用者指定的「動態二維陣列」,就要先開出一個存放整數 指標的陣列,每個整數指標都分別再指向一個整數陣列。

「整數指標的陣列」是利用 malloc 來開出,當中每個整數指標各自指到的陣列一樣使用 malloc 建立,因此指向這個「動態二維陣列」的指標 int **p 是一個「整數雙重指標 int**」。



上圖中,如果要取用第 (m,n) 筆資料 (m 是指整數指標 int* 陣列中的第幾筆,n 是該整數指標指到的整數陣列中的第幾筆),可以使用 *(*(p+m-1)+n-1),也可以用 p[m-1][n-1] 來表示,兩個寫法等價。

第二節:陣列與記憶體位置

- A. 陣列名稱:表示陣列所在記憶體空間的起始位址
- B. 索引值:代表該元素距離陣列開頭有多遠



索引值:距離開頭有多遠,比如 score[2] 代表由 score[0] 開始往後數兩筆。score:開頭的記憶體位置,即 score[0]。

1. 索引值的意義

```
「陣列名稱」與「陣列開頭資料的記憶體位置」
  #include <iostream>
1
2
   using namespace std;
3
4
  int main(){
      int score[5]; // 開出一個長度為 5 的整數陣列 score
5
      cout << score << endl; // 印出「score」的值
6
7
      cout << score[0] << endl; // 印出「score[0]」的值
      return 0;
8
9
  }
執行結果
0x6dfedc // 讀者測試時值不一定與此相同,但兩行會印出相同資料
0x6dfedc
```

從上面的執行結果可以發現,陣列名稱 score 指的就是陣列中第一筆資料 score[0] 的「位置」,兩者的值相同。

另外,索引值指的是「距離陣列開頭的資料」的距離,因此最大值只會到「陣列長度 -1」。

int Arr[5]; // 宣告一個整數陣列 Arr,長度是 5 int *p = Arr; // 宣告一個整數指標,指向整數陣列 Arr (開頭資料的位置)

	P[0]	P[1]	P[2]	P[3]	P[4]	值
	*P	*(P+1)	*(P+2)	*(P+3)	*(P+4)	值
Arr	Р	P+1	P+2	P+3	P+4	記憶體位置
	Arr					_

p 指到的是第一筆資料的記憶體位置, p+1 指到的是第二筆資料的記憶體位置、p+2 是第三筆資料的記憶體位置、..., 這樣一來, 就可以使用一個 for 迴 圈來印出陣列中的每一筆資料。

記憶體位置前面加上 * 指的是取出該位置的資料,因此 *p 是第一筆資料的內容、*(p+1) 是第二筆資料的內容、*(p+2) 是第三筆資料,依此類推。

把「cout << *(p+i) << " ";」寫成「cout << p[i] << " ";」,也就是用 p[i] 來表示 *(p+i),執行結果會相同。

2. 陣列元素的記憶體位置

(1) 布林陣列的記憶體位置

Arr[0]	Arr[1]	Arr[2]	Arr[3]	Arr[4]	值
*Arr	*(Arr+1)	*(Arr+2)	*(Arr+3)	*(Arr+4)	值
			,		
0x6dfee7	0x6dfee8	0x6dfee9	0x6dfeea	0x6dfeeb	記憶體位置
&Arr[0]	&Arr[1]	&Arr[2]	&Arr[3]	&Arr[4]	記憶體位置

Arr

宣告一個 boolean 陣列,裡面有 5 個 boolean 值,因為 boolean 值的大小是一個 byte,因此 5 個 boolean 變數會被放在相鄰(連續)的位置。

把每個元素 Arr[i] 的前面加上一個 &,就可以依序取出資料的位置檢視。

```
印出 boolean 陣列元素的記憶體位置

1    bool Arr[5] = {0,0,1,1,1};
2    for (int i=0; i<5; i++)
3    {
4       cout << &Arr[i] << " ";
5    }

執行結果

0x6dfee7 0x6dfee8 0x6dfee9 0x6dfeea 0x6dfeeb
```

從上面的輸出結果中可以看出每個元素的位置確實相鄰。

(2) 整數陣列的記憶體位置

改為宣告一個 int 陣列,再觀察一次輸出的資料位置。

Arr[0]	Arr[1]	Arr[2]	Arr[3]	Arr[4]	值
*Arr	*(Arr+1)	*(Arr+2)	*(Arr+3)	*(Arr+4)	值
			,		
0x6dfed8	0x6dfedc	0x6dfee0	0x6dfee4	0x6dfee8	記憶體位置
&Arr[0]	&Arr[1]	&Arr[2]	&Arr[3]	&Arr[4]	記憶體位置

Arr

```
印出 int 陣列元素的記憶體位置

1     int Arr[5] = {0,0,1,1,1};

2     for (int i=0; i<5; i++)

3     {
        cout << &Arr[i] << " ";

5     }

執行結果

0x6dfed8 0x6dfedc 0x6dfee0 0x6dfee4 0x6dfee8
```

16 進位中,8->9->a->b->c,8 到 c 間差了 4 個數。同樣的,c->d->e->f->0,c 到 0 間也差了 4 個數。

int 間分別差距 4 個 byte,從執行結果中,可以看出這個 5 個 int 變數也被放在相鄰(連續)的位置。

(3) 字元陣列的記憶體位置

再改為宣告字元 char 的陣列:

Arr[0]	Arr[1]	Arr[2]	Arr[3]	Arr[4]	值
*Arr	*(Arr+1)	*(Arr+2)	*(Arr+3)	*(Arr+4)	值
0x6dfee7	0x6dfee8	0x6dfee9	0x6dfeea	0x6dfeeb	記憶體位置
&Arr[0]	&Arr[1]	&Arr[2]	&Arr[3]	&Arr[4]	記憶體位置

Arr

上面的執行結果中,印出來的「不是」記憶體位置。為何會有這樣的結果呢?

這是因為 << 運算子在輸出「字元」型態資料的記憶體位置時,原先的功能被 (寫編譯器的開發者) 覆寫了,不像其他型態的資料會輸出記憶體位置,遇到 「cout << & (字元)」時,則會把「這個記憶體位置後的字串」全部印出來。

為了避免上面的狀況發生,我們可以將字元的記憶體位址轉換成 void 指標,也就是不帶任何資料型別的指標(顯性資料轉型)。

```
cout << (void*) &Arr[i] << " ";
```

修改之後,就可以順利印出記憶體位置了。

2. Sizeof

另外,可以利用 sizeof 函式,直接得知陣列在記憶體中所佔的大小。

```
測試 sizeof
1
    bool Arr_Bool[5]={0,0,1,1,1};
2
    char Arr Char[5]={'1','2','3','4','5'};
3
    int Arr_Int[5]={1,2,3,4,5};
4
    float Arr_Float[5]={1.5,2.5,3.5,4.5,5.5};
5
    double Arr_Double[5]={1.5,2.5,3.5,4.5,5.5};
6
7
    cout << "Size of bool array:\t" << sizeof(Arr_Bool) << endl;</pre>
8
    cout << "Size of char array:\t" << sizeof(Arr Char) << endl;</pre>
    cout << "Size of int array:\t" << sizeof(Arr_Int) << endl;</pre>
9
10 | cout << "Size of float array:\t" << sizeof(Arr_Float) << endl;
   cout << "Size of double array:\t" << sizeof(Arr Double) << endl;
11
執行結果 (單位:byte)
                            // 一個 bool 佔 1 個 byte, 5 個共佔 5 個 byte
Size of bool array:
                      5
Size of char array:
                      5
Size of int array:
                      20
                           // 一個 int 佔 4 個 byte,5 個共佔 20 個 byte
Size of float array:
                      20
Size of double array:
                      40
```

若變數大小為 S 個位元組,陣列的起始位置為 P,則陣列中

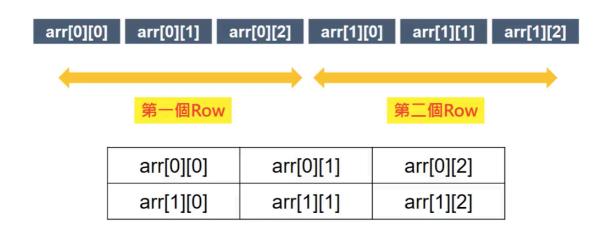
- A. 第 i 個索引值,或第 i+1 個元素的記憶體位置: $P + S \times i$
- B. 陣列中的元素個數為 len,則陣列的總長度為: $len \times S$

P P+S P+2S P+3S
$$P+i\times S$$

第三節:多維陣列的記憶體位置

目前為止,我們看到的都是一維陣列元素的記憶體分佈。接下來,我們要來檢視多維陣列的情形。

1. 二維陣列的記憶體位置



假設使用下面的程式碼宣告出一個二維陣列 arr:

int arr[2][3];

這個二維陣列有兩個 row,三個 column,對於使用者而言,就像上圖中下方「兩個橫列」「三個直行」的一個長方形。

但是電腦並沒有辦法理解這種「多維」的概念。人類之所以能夠理解二維、三維,是因為本身活在三維的立體空間中;電腦則只能進行「線性」的運算。

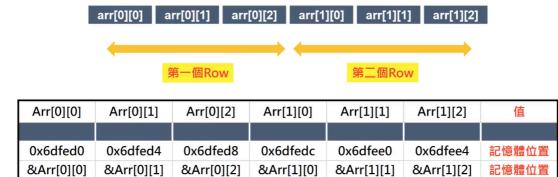
因為電腦並沒有多維的概念,所以對記憶體空間也是採取「線性」的觀點,只是經由「換算」來方便人類使用。像上面兩列三行的長方形中總共有六筆資料,電腦會在記憶體中先存放 arr[0][0]、arr[0][1]、arr[0][2] 三筆資料,放完後,緊接著再存放 arr[1][0]、arr[1][1]、arr[1][2] 三筆資料。

這也就是說,電腦仍然是線性處理多維陣列所需的記憶體,並沒有二維或三維的概念,只是經由電腦的加減乘除運算,換算成人類容易理解的「多維」形式。

```
印出二維陣列的記憶體位置
1
   #include <iostream>
2
   using namespace std;
3
4
   int main(){
       int arr[2][3]={1,2,3,4,5,6}; // 指定 arr 陣列的初始值
5
6
7
       for(int i=0;i<2;i++){
8
            for(int j=0;j<3;j++){
9
                cout << &arr[i][j] << " "; // 印出資料的「記憶體位置」
10
            }
11
       }
12
        cout << endl;
13
       return 0;
14
   }
執行結果
Ox6dfed0 Ox6dfed4 Ox6dfed8 Ox6dfedc Ox6dfee0 Ox6dfee4 //各相差 4 個 Byte
```

為什麼第 5 行指定 arr 陣列的值時,可以只用一層大括號?這其實代表電腦 是把多維陣列中的所有元素都用線性方式存放,所謂「多維」只是換算後方便 人類理解的形式而已。

從上面的執行結果會發現,這六筆資料的記憶體位置各相差 4 個 Byte,是連續存放的。



Arr

除了二維陣列,三維、四維以至於更高維的陣列中,所有的資料也都是線性存放在相鄰的位置。

2. Row first 與 Column first

A. Row first:第一個 row 放完再放下一個 row (較常使用)

B. Column first: 先放一個 column 再放下一個 column

(1) Row-First

Row-First 的存放方法中,放完第一筆資料後,會存放同一個 row 中的下一筆資料(下圖中是往右邊移動),一直到放完整個 row 後(到達第一個橫列的最右邊),再開始放下一個橫列的內容。

若變數大小為 S, 陣列起始位置為 L, 陣列長寬為 mxn, 則該二維陣列中第 (i,j) 個元素(從 1 開始計數)的記憶體位置:

$$L + S \times (i-1) \times n + (j-1) \times S$$

第一筆資料如果存放在 L 這個位置,第二筆資料就放在 L+1xS、第三筆資料放在 L+2xS、…。開始放第二個橫列的第一筆資料時,因為已經存放 n 筆資料,所以它的位置在 L+nxS,以此類推。

 $L+S\times(i-1)\times n+(j-1)\times S$ 可以拆解成三個部分來看。第一個部分 L 是整個二維陣列的開頭位置,加上 $S\times(i-1)\times n$ 後,是第 i 行開頭元素的記憶體位置,再從 i 行開頭元素 (i,1) 開始往右移動 j-1 筆資料到達 (i,j),所以要加上第三個部分 $(j-1)\times S$ 。

			n			
_						
	L	L+1× S	L+2× S	 	 	$L+(n-1)\times S$
	L+n×S	$L+(n+1)\times S$	$L+(n+2)\times S$	 	 	
	L+2n× <i>S</i>	$L+(2n+1)\times S$	$L+(2n+2)\times S$	 	 	
m -	•••			 	 	
	***			 	 	$L + S \times (i - 1) \times n - S$
	$L + S \times (i - 1) \times n$			 (i,j)	 	
Ĺ				 	 	

(2) Column-First

Column-First 的存放方法中,放完第一筆資料後,會存放同一個 column 中的下一筆資料(下圖中是往下方移動),一直到放完整個 column 後(到達第一個直行的最下方),再開始放下一個直行的內容。

若變數大小為 S, 陣列起始位置為 L, 陣列長寬為 mxn, 則該二維陣列中第 (i, j)個元素(從 1 開始計數)的記憶體位置:

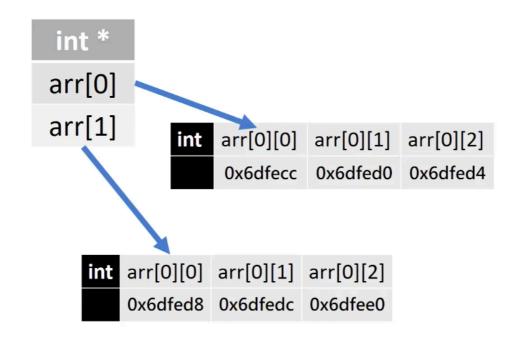
$$L + (j-1) \times m \times S + (i-1) \times S$$

				n			
_ [,
	L	$L+m\times S$	$L+(2m)\times S$		$L+S\times (j-1)\times m$	 	
	L+1× S	$L+(m+1)\times S$	$L+(2m+1)\times S$			 	
	$L+2\times S$	$L+(m+2)\times S$	$L+(2m+2)\times S$			 	
m -						 	
					(i,j)	 	
L						 	

3. 列的開頭元素

把一個二維陣列(row-first)中每個 row 的第一筆資料取出來,看看它的內容 是什麼:

```
印出每個 row 的第一筆資料
   int arr[2][3]={1,2,3,4,5,6};
1
    cout << "arr = " << arr << endl;
2
3
4
    for(int i=0;i<2;i++){
5
         cout << arr[i] << " ";
6
7
    cout << endl;
8
9
    for(int i=0;i<2;i++){
```

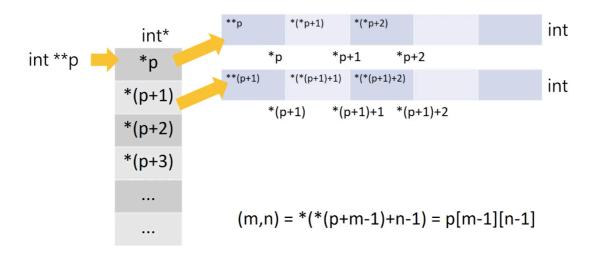


從上面的執行結果可以發現,通常二維陣列取出資料會用兩個中括號,但只用一個中括號時仍然可以取出資料。arr[i] 是一個整數指標,代表的是「第 i 列最開頭資料」的記憶體位置。

- 4. 用單一迴圈遍歷二維陣列
- (1) 使用雙重迴圈印出陣列

((arr+i)+j) 可以用來取出二維陣列中第 (i,j) 筆資料的內容,相當於 arr[i][j], 其中的 *(arr+i) 相當於要取出第 i 個橫列的第一筆資料,加上 j 後再取一次 值,代表要取出這個橫列的第 j 筆資料。

```
用雙重 for 迴圈遍歷二維陣列
    int arr[2][3]={1,2,3,4,5,6};
2
    cout << "arr = " << arr << endl;
3
    for(int i=0;i<2;i++){
4
5
         for(int j=0; j<3; i++){
             cout << *(*(arr+i)+j) << " ";
6
7
         }
8
    *(*(arr+i)+j) = arr[i][j]
執行結果
123456
```



*(p+m-1): 取出第 m 個整數指標,是那個橫列的第一個位置

*(+n-1): 在該橫列中, 往後取到第 n 個位置

(2) 使用單一迴圈印出陣列

因為一個多維陣列中,所有的元素也都是存在記憶體的連續位置,所以其實可以只用一個 for 迴圈取出所有資料。

```
用單一 for 迴圈遍歷二維陣列
1 int arr[2][3]={1,2,3,4,5,6};
```

但是上面我們卻發現執行結果是印出許多記憶體位置,而非二維陣列的元素, 這是因為 arr 是一個「二維陣列」,使得 arr 的型態是一個「雙重指標」,所以 要把 arr 先轉型成整數指標後,賦值給另一個指標 p,再轉用 p 去印出所有 資料。

(3) 比較兩種遍歷方法的效能

為什麼要把多個 for 迴圈的程式碼轉為單一 for 迴圈?因為這樣可以提高效能、節省時間。

```
比較多重 for 迴圈與單一 for 迴圈的速度

1 #include <iostream>
2 #include <time.h> // 計時使用
```

```
3
    using namespace std;
4
5
    int main(){
6
7
    clock_t s, f;
   const int n = 600;
8
    auto arr_3d = new int[n][n][n]; // 宣告測試用的三維陣列,大小是
9
10 | int counts = 0;
                                  // 600 x 600 x 600
11
12 // 用三層迴圈尋訪多維陣列元素
13
   s = clock();
   for(int i=0; i<n; i++){
14
15
        for(int j=0; j<n; j++){
             for(int k=0; k< n; k++){
16
17
                 arr_3d[i][j][k]=counts;
                 counts++;
18
19
            }
        }
20
21
22 | f = clock();
23
   cout << "Time consumed:" << (f-s)/(double)CLOCKS_PER_SEC << "s" << endl;</pre>
24
25
   // 用單一迴圈尋訪多維陣列元素
26 | s = clock();
27
   counts = 0;
   int *p = (int*) arr_3d;
28
   for(int i=0; i<n*n*n; i++){ // 共 n*n*n 筆資料
29
30
        *p=counts;
31
        counts++;
32 }
33 | f = clock();
34 | cout << "Time consumed:" << (f-s)/(double)CLOCKS_PER_SEC << "s" << endl;
35
執行結果
```

Time consumed:1.064s
Time consumed:0.629s

三層 for 迴圈跑遍所有元素所花的時間,和單一 for 迴圈跑遍元素需要的時間相比,速度約相差 30% 至 40%。

然而非必要時,因為多層迴圈的可讀性較佳,仍應使用多層 for 迴圈。除非資料量非常大,或該操作比較底層,才考慮使用單一 for 迴圈撰寫。

5. 多維陣列記憶體位置的計算練習

若變數大小為 S,陣列起始位置為 L,陣列長寬高為 $x \times y \times z$,則該三維陣列中,第 (i,j,k) 個元素(從 1 開始計數)的記憶體位置為何(Row-First)? 請用 $L \times i \times j \times k \times x \times y \times z \times s$ 表示。

6. 宣告 3 x 3 x 3 陣列,並試著在「單一 for 迴圈」內把值初始化成 1-27

```
      用單一 for 廻圈初始化三維陣列

      1 #include <iostream>

      2 using namespace std;

      3 int main(){

      5

      6 int data[3][3][3];

      7 int *p = (int*) data; // 記得把三重指標 data 轉為整數指標

      8
```

```
9
        // 用單一 for 迴圈初始化
10
        for(int i=0;i<27;i++){
            *(p+i) = i+1 // *(p+i) 也可寫成 p[i]
11
12
        }
13
        // 用三層 for 迴圈印出元素(也可使用單一 for 迴圈)
14
        for(int i=0; i<3; i++){
15
            for(int j=0;i<3;j++){
16
17
                for(int k=0; i<3; k++){
                     cout << data[i][j][k] << " ";
18
19
                }
            }
20
21
        }
22
        return 0;
23 | }
執行結果
1 2 3 ... 27
```

```
如果加上 & 運算子,改輸出記憶體位置,如 cout << &data[i][j][k] << " ";
```

執行後會發現 27 筆資料被放在連續的記憶體空間裡面。

第四節: 陣列複雜度與使用時機

本章的最後,要介紹操作陣列的複雜度,以及什麼情況下應該使用陣列。

1. 陣列的效能分析

(1) 搜尋:O(N)

A. Upper bound: N

B. Average bound : $\frac{N+1}{2}$

C. Lower bound: 1

在陣列中進行搜尋時,最好的情況是該筆資料正好位在陣列開頭,從第一筆開始向後搜尋時,只需要檢查一筆資料即告完成;最壞的情況下,則是該筆資料正好位在陣列結尾,需要檢查完全部 N (陣列長度)筆資料才能得知;平均而言,需要搜尋 $\frac{N+1}{2}$ 次。

在討論一種操作的複雜度時,在意的是最差時的狀況,因此進行陣列搜尋的複雜度為 O(N)。

(2) 新增與刪除元素

新增 / 刪除陣列第一個元素:把所有的資料往後移,O(N)

新增 / 刪除最後一個元素:新增 / 刪除後不需移動資料,O(1)

新增 / 刪除特定引數:需要移動該引數後所有資料,O(N)

如上所示,當常常需要對前面的資料做增修時,會耗費許多時間,這時就不適合使用陣列。

另外,走訪陣列中的所有資料也需要 O(N)。

(4) 陣列的記憶體需求

陣列是所有資料結構裡最節省空間的,因為只需要儲存資料本身,資料與資料間的次序關係由記憶體位址標示。

2. 陣列的優缺點

(1) 優點 Pros

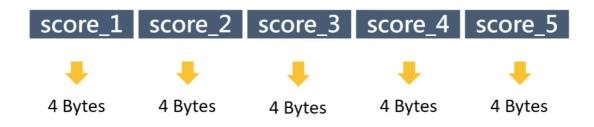
- A. 利用記憶體的連續位置來記錄次序資訊
- B. 利用 index 即可在 O(1) 時間對 Array 的資料做存取
- C. 是「最節省記憶體空間」的資料結構

(2) 缺點 Cons

- A. 只能儲存順序、無法儲存其餘資料間的對應關係
- B. 搜尋需要 O(N) 的時間
- C. 新增 / 刪除特定位置,需要 O(N) 時間作搬移資料
- D. 若長度改變,也會花費 O(N) 的時間遷移資料 (vector 章節討論)

3. 陣列的使用時機

- A. 希望透過快速存取資料
- B. 資料數量是「固定」的,執行後不會改變長度
- C. 希望使用的記憶體空間越少越好



常見陣列資料操作的複雜度				
access: O(1)	取出第 i 個資料			
search : O(n)	搜尋(未事先排序)			
delete: O(n)	刪除特定元素			
insert : O(n)	插入特定元素			

預設的靜態陣列無法對長度做修改,每次插入都會有資料遺失,使用動態記憶體配置時才可以。

- 4. 陣列與編譯
- A. 陣列長度必須在編譯時就決定好
 - a. C99 後支援 VLA(Variable Length Array), 陣列長度由變數指定
 - b. 但 VLA 在 C++11 中為非必要功能
 - C. 盡量讓陣列長度為定值(define、const)
- B. 程式開始執行後無法改變陣列長度
- 5. 靜態陣列與動態陣列
- A. 靜態陣列 Static array
 - a. 直接宣告出的陣列: int data[5];
 - b. 可用 sizeof 來取得陣列大小
- B. 動態陣列 Dynamic array
 - a. 使用 malloc 或 new 開出的陣列
 - b. 無法使用 sizeof 得知陣列大小,需另外紀錄

動態陣列的好處是可以修改長度,靜態陣列則在宣告後就不能再行修改。

- 6. 陣列的特性
- A. 靜態陣列的長度固定,無法彈性擴充:適合少增修移動、多查找的程式
- B. 可以直接透過索引值查詢資料:查找快速,為 O(1)
- C. 耗費的記憶體空間最小

在 C++ 中,應盡量以向量 vector 取代陣列使用,因為傳統指標沒有自動化垃圾回收機制,一旦用 new 或 malloc 來動態配置記憶體空間,之後要手動利用 free 或 delete 釋放掉,但撰寫程式時容易忘記,造成記憶體洩漏,向量則會自動釋放記憶體空間,解決了這個問題。

7. 陣列相關的解題技巧(程式競試限定)

當題目有給測資的大小上限,可以直接把陣列大小開滿到該上限:

- A. 評分看執行時間,記憶體消耗不影響
- B. 記得宣告成「全域變數」
 - a. 執行前就配置好空間
 - b. 能容納的空間較大

不過實務上,如面試時則不要使用這種做法,屬於競試限定的技巧。

(1) 競試說明格式

評分說明:輸入包含若干筆測試資料,每一筆測試資料的執行時間限制(time limit)均為 1 秒,依正確通過測資筆數給分

第 1 子題組 10 分, N=2, 且取用次數 f(1) = f(2) = 1

第 2 子題組 20 分,N=3

第 3 子題組 45 分, N<1,000, 且每一個物品 i 的取用次數 f(i)=1

第 4 子題組 25 分,N<100,000

```
使用陣列解題技巧

1 #include <iostream>
2 using namespace std;

3 
4 int data[100000]; // 宣告在 main 函式之外,屬於全域變數

5 
6 int main(){

7 ...

8 return 0;

9 }
```