

### II.3) Tipuri (clase) de soluții a unei (PPL)<sub>0</sub> în forma standard

În continuare, vom presupune că (PPL)<sub>0</sub> inițială (generală) a fost adusă la forma standard (având " $x_1, x_2, \dots, x_k$ " variabile inițiale și " $x_{k+1}, x_{k+2}, \dots, x_n$ " variab. de compansare):

$$(PPL)_0 \begin{cases} (1_0) \text{ (min)} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \\ (2_0) \begin{cases} a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n = b_1 \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n = b_m \end{cases} \\ (3_0) x_j \geq 0, j = \overline{1, n} \end{cases} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{cases} (1_0) \text{ (min)} f(X) = CX \\ (2_0) A \cdot X = B \\ (3_0) X \geq 0 \end{cases}$$

(scrie explicit) (scrie matricial)

Vom mai presupune că întotdeauna sistemul de ecuații (rețici economică) (2<sub>0</sub>) verifică următoarele condiții inițiale:

$$(5.1) \begin{cases} m < n \\ \text{rang } A = m; A = (a_{ij})_{\substack{i=\overline{1,m} \\ j=\overline{1,n}}} \end{cases}$$

→ aceste condiții asigură că sistemul liniar (2<sub>0</sub>) este un sist. compatibil nedeterminat (are o oo de soluții) și un set ecuații secundare (restricții/ec. mult indep.)

Def 1: Fie o (PPL)<sub>0</sub> de forma (1<sub>0</sub>) - (3<sub>0</sub>) care verifică condițiile inițiale (5.1). Atunci, numim:

a) soluție (oarecă, generală) a (PPL)<sub>0</sub>, un vector  $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)^T \in \mathbb{R}^n$  care verifică (este soluție) sistemul de ecuații (2<sub>0</sub>). Notăm cu:

$$(5.2) S = \{X_0 \in \mathbb{R}^n / (2_0) A \cdot X_0 = B\} \rightarrow \text{multimea soluțiilor (oarecă, generală) ale (PPL)<sub>0</sub>}$$

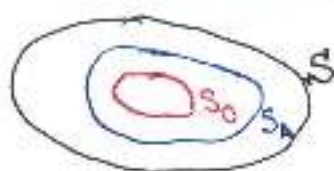
b) soluție admisibilă a (PPL)<sub>0</sub>, un vector  $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)^T \in \mathbb{R}^n$  care este soluție a (PPL)<sub>0</sub> (verifică sist. (2<sub>0</sub>)) și verifică condițiile de nenegativitate (3<sub>0</sub>). Notăm cu:

$$(5.3) S_A = \{X_0 \in \mathbb{R}^n / (2_0) A \cdot X_0 = B, (3_0) X_0 \geq 0\} \rightarrow \text{multimea soluțiilor admisibile a (PPL)<sub>0</sub>}$$

c) soluție optimă a (PPL)<sub>0</sub>, un vector  $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)^T \in \mathbb{R}^n$  care este soluție admisibilă a (PPL)<sub>0</sub> (verifică (2<sub>0</sub>) + (3<sub>0</sub>)) dar satisface și condiția de optim (1<sub>0</sub>). Notăm cu:

$$(5.4) S_0 = \{X_0 \in \mathbb{R}^n / (1_0) \text{ (min)} f(X) = f(X_0), (2_0) A \cdot X_0 = B, (3_0) X_0 \geq 0\} \rightarrow \text{multimea soluțiilor optimă a (PPL)<sub>0</sub>}$$

Obs: i) conform definițiilor de mai sus, pentru orice (PPL)<sub>0</sub> avem următoarea relație între cele 3 mulțimi de soluții:  $(*) S_0 \subset S_A \subset S$  care poate fi reprezentată grafic astfel:







Def 2 Fie o (PPL)<sub>A</sub>: (b<sub>1</sub>)-(b<sub>n</sub>) verificând condițiile (S.1) și  $B = \{P_1, P_2, \dots, P_m\} \subseteq \mathbb{R}^m$  vectori bazei. (3)

Nămim:

a) soluție de bază (S.B.) a (PPL)<sub>S</sub> corespunzătoare bazei B, o soluție  $x_0 \in S$  care are toate componentele nebazice nule ( $x_j^0 = 0, j \in J$ ), adică are forma:

$$(i) \quad x_0 = (0, 0, \dots, \underbrace{x_1^0}_{\in \mathbb{R}}, 0, \dots, 0, \underbrace{x_2^0}_{\in \mathbb{R}}, 0, 0, \dots, 0, \underbrace{x_m^0}_{\in \mathbb{R}}, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^n (\subset S)$$

b) soluție de bază admisibilă (S.B.A) a (PPL)<sub>S</sub> corespunzătoare bazei B, o soluție  $x_0 \in S_A$  care are toate componentele nebazice nule ( $x_j^0 = 0, j \in J$ ), adică este de forma:

$$(ii) \quad x_0 = (0, \dots, 0, \underbrace{x_1^0}_{\geq 0}, 0, \dots, 0, \underbrace{x_2^0}_{\geq 0}, 0, \dots, 0, \underbrace{x_m^0}_{\geq 0}, 0, \dots, 0)^T \in S_A (\in \mathbb{R}^n)$$

Obs: a) o S.B.  $\bar{x}_0$  este neadmisibilă ( $\Leftrightarrow$ ) cel puțin o componentă bazică este negativă ( $\exists x_i^0 < 0, i \in I$ );  
b) notăm cu:

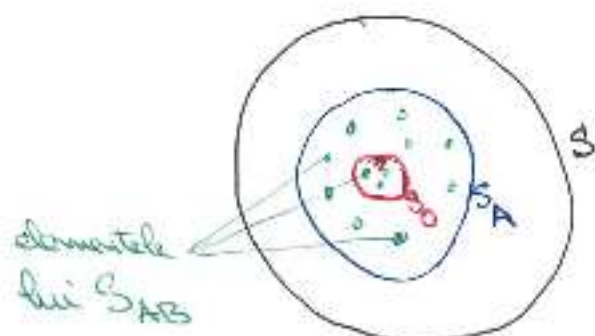
$$(5.5) \quad S_{AB} = \{x_0 \in S_A / \text{componentele nebazice } x_j^0 = 0, \forall j \in J\} \subset S_A \rightarrow \text{mulțimea soluțiilor de bază admisibile a unei (PPL)}$$

Obs:

i)  $\text{card } S_{AB} \leq C_n^m \stackrel{\text{def}}{=} \frac{n!}{m!(n-m)!}$  ( $S_{AB}$  este mulțime finită)

$$(ii) \quad \begin{cases} S_{AB} \subset S_A \subset S \\ S_{AB} \cap S_0 \neq \emptyset; S_0 \not\subset S_{AB} \text{ și } S_{AB} \not\subset S_0 \end{cases}$$

iii) reprezentarea geometrică de mai jos a celor 4 mulțimi de soluții ( $S, S_A, S_0$  și  $S_{AB}$ ) "clarifică" relațiile existente între acestea:





#### 1.4) Elemente de topologia multimiilor convexe

Def 3 Numim combinație liniară convexă a vectorilor  $x_1, x_2, \dots, x_m \in \mathbb{R}^n$ , expresia:

$$(5.6) \quad \lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_m x_m \quad \text{a.c.} \quad \begin{cases} (i) \lambda_i \in [0, 1] ; i = \overline{1, m} \\ (ii) \sum_{i=1}^m \lambda_i = \lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_m = 1 \end{cases}$$

Obs: pentru  $m=2$ , combinația liniară convexă a 2 vectori se scrie sub forma:

$$(5.6') \quad \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \quad \text{cu } \lambda \in [0, 1]$$

Dem:

Dia soluția (5.6)  $\xrightarrow{m=2}$  combinație  $\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2$  cu  $\begin{cases} (i) \lambda_1, \lambda_2 \in [0, 1] \\ (ii) \lambda_1 + \lambda_2 = 1 \Rightarrow \lambda_2 = 1 - \lambda_1 \end{cases} \Rightarrow$

combinația  $\lambda_1 x_1 + (1-\lambda_1)x_2 \xrightarrow[\lambda_1 = \lambda]{\text{notând}}$   $\lambda x_1 + (1-\lambda)x_2$  cu  $\lambda \in [0, 1]$

q.e.d

Obs: i) not: (5.7)  $x_\lambda = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \rightarrow$  vectorul  $x_\lambda$  este combinația liniară convexă a vect.  $x_1$  și  $x_2$

ii) dacă interpretăm geometric vectorii  $\begin{cases} x_1 = (x_1^{(1)}, x_1^{(2)}, \dots, x_1^{(n)})^T \in \mathbb{R}^n \\ x_2 = (x_2^{(1)}, x_2^{(2)}, \dots, x_2^{(n)})^T \in \mathbb{R}^n \end{cases}$  ca fiind două

"puncte" în spațiul  $n$ -dimensional  $\mathbb{R}^n$ :  $\begin{cases} p_1(x_1^{(1)}, \dots, x_1^{(n)}) \\ p_2(x_2^{(1)}, \dots, x_2^{(n)}) \end{cases}$  atunci vectorul  $x_\lambda$  va fi un "punct" de pe segmentul ( $n$ -dimensional) determinat de  $x_1(p_1)$  și  $x_2(p_2)$  adică:

$$\begin{array}{c} x_1(p_1) \quad \quad \quad x_2(p_2) \\ \text{-----} \\ x_\lambda = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \end{array}$$

Obs: p.e.  $\begin{cases} a) \lambda = 0 \Rightarrow x_\lambda = x_2 \\ b) \lambda = 1 \Rightarrow x_\lambda = x_1 \\ c) \lambda = \frac{1}{2} \Rightarrow x_\lambda = \frac{1}{2}(x_1 + x_2) \rightarrow \text{mijlocul segm. } [x_1, x_2] \end{cases}$

Def 4:

Fie  $M \subset \mathbb{R}^n$  o mulțime (poligonală) convexă. Spunem că:

a)  $M$  este o mulțime (poligonală) convexă dacă:

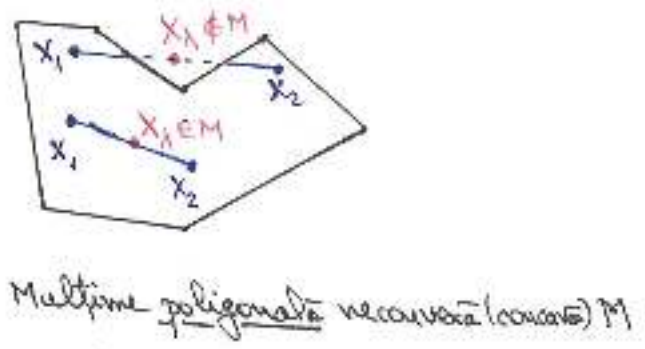
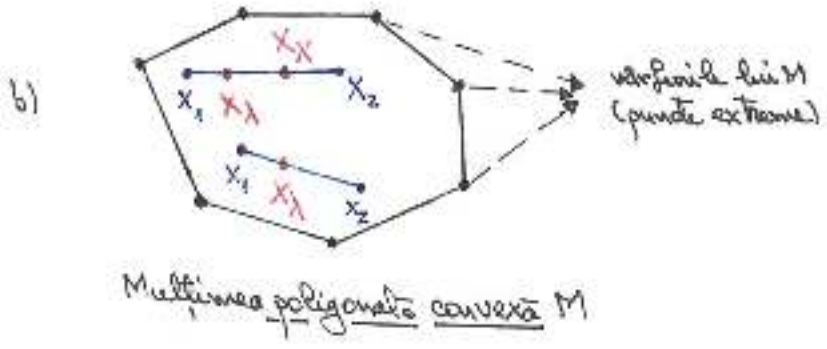
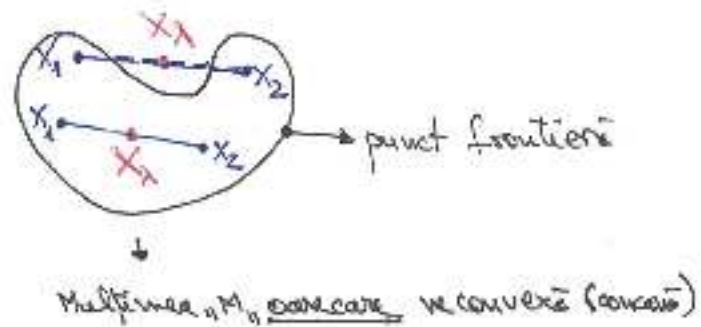
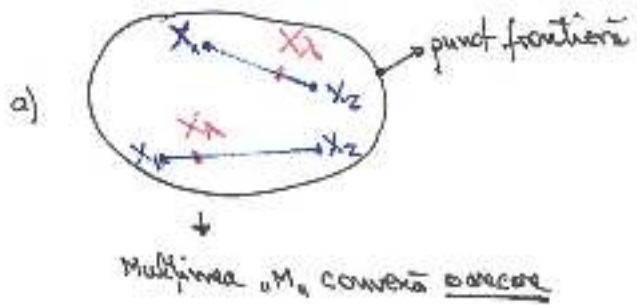
$$(5.8) \quad (\forall) x_1, x_2 \in M \text{ și } (\forall) \lambda \in [0, 1] \Rightarrow x_\lambda \stackrel{\text{def}}{=} \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \in M$$

b)  $x_0 \in M$  este punct extrem (vârf) al mulțimii <sup>poligonale</sup> convexe  $M$ , dacă:

$$(5.9) \quad (\forall) x_1, x_2 \in M \text{ cu } x_1 \neq x_2 \text{ și } (\forall) \lambda \in (0, 1) \Rightarrow x_0 \neq \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \quad (\Leftrightarrow x_0 \neq x_\lambda)$$

3

$$(5.9') \quad (\exists) x_1, x_2 \in M \text{ cu } x_1 \neq x_2 \text{ și } (\exists) \lambda \in (0, 1) \text{ a.c. } x_0 = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \quad (\Leftrightarrow x_0 = x_\lambda)$$



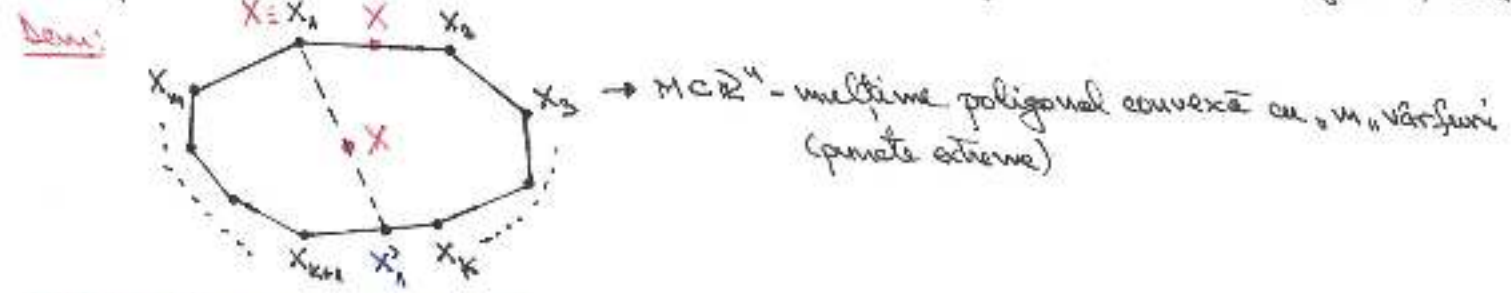
**Teorema 1 (de caracterizare a multimiilor poligonale convexe)**

Fie  $M \subset \mathbb{R}^n$  o multime poligonală convexă și  $x_1, x_2, \dots, x_m$  punctele extreme (vârfurile) acesteia.

Atunci:

(5.10) (i)  $x \in M, (\exists) \lambda_i \in [0,1] \text{ cu } i=1, \dots, m \text{ și } \sum_{i=1}^m \lambda_i = 1 \text{ aș. } x = \lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_m x_m (= \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i)$

(adică, orice punct  $x$  al multimei  $M$  (punct interior, frontieră sau extremitate) poate fi scris ca "o combinație liniară convexă de punctele extreme (vârfurile) acesteia").



a)  $x = x_i$  (x este un punct extrem)

P.p.  $x = x_i$  cu  $i \in \{1, 2, \dots, m\}$ . Pentru simplitate luăm  $i=1$  ( $\Rightarrow x = x_1$ ). Luăm scalarii  $\lambda_i, i=1, \dots, m$  de forma:

$\lambda_1 = 1$   
 $\lambda_2 = \lambda_3 = \dots = \lambda_m = 0$

Există satisfac relațiile din (5.6):

(i)  $\lambda_i \in [0,1] ; i=1, \dots, m$   
 (ii)  $\sum_{i=1}^m \lambda_i = 1 + 0 + \dots + 0 = 1$

Avem:  $x = x_1 \Leftrightarrow x = \underset{\lambda_1}{1} x_1 + \underset{\lambda_2}{0} x_2 + \dots + \underset{\lambda_m}{0} x_m \in \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i \Rightarrow$  relația (5.10) este satisfăcută.

b)  $x \in \text{Int}[x_i, x_{i+1}]$  (x este situat în interiorul unui segment de pe frontieră lui M)

Pentru simplitate p.p.  $i=1$  ( $\Rightarrow x \in \text{Int}[x_1, x_2] \Rightarrow (x_1, x_2) = \{x \mid (\exists) \lambda \in (0,1) \text{ aș. } x = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2\}$ )

$\Leftrightarrow x = \underset{\lambda_1}{\lambda} x_1 + \underset{\lambda_2}{(1-\lambda)} x_2 + \underset{\lambda_3}{0} x_3 + \dots + \underset{\lambda_m}{0} x_m = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 + \dots + 0 x_m \in \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i \Leftrightarrow$  rel. (5.10) este satisfăcută și în acest caz.



c)  $X \in \text{int } M$  ( $X$  este punct interior al mulțimii  $M$ )

cf. fig. de la începutul demonstrației, dare unui un vârf (pp. că este  $X_1$ ) ca punct interior  $X$  printr-o "dreaptă  $n$ -dimensională", aceasta va intersecta frontiera lui  $M$  într-un alt punct ( $\neq X_1$ ) aflat pe unul din segmentele frontierei lui  $M$  (pp. că este  $[X_k, X_{k+1}]$ )

Atunci, deoarece  $M$  - mulțime poligonală convexă, avem relațiile:

$$\begin{cases} (*) (\exists) \lambda \in (0,1) \text{ a.t. : } X = \lambda X_1 + (1-\lambda) X'_1 \\ (**) (\exists) \mu \in [0,1] \text{ a.t. : } X'_1 = \mu X_k + (1-\mu) X_{k+1} \end{cases} \quad \left| \begin{matrix} (*) \\ (**) \end{matrix} \right.$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow X &= \lambda X_1 + (1-\lambda) [\mu X_k + (1-\mu) X_{k+1}] = \lambda X_1 + \underbrace{(1-\lambda)\mu}_{\substack{= \lambda_2 \\ = \lambda_k}} X_k + \underbrace{(1-\lambda)(1-\mu)}_{\substack{= \lambda_{k+1} \\ = \lambda_{k+1}}} X_{k+1} = \\ &= \underbrace{\lambda}_{\substack{= \lambda_1 \\ = \lambda_1}} X_1 + \underbrace{0}_{\substack{= \lambda_2 \\ = \lambda_2}} X_2 + \dots + \underbrace{0}_{\substack{= \lambda_{k-1} \\ = \lambda_{k-1}}} X_{k-1} + \underbrace{(1-\lambda)\mu}_{\substack{= \lambda_k \\ = \lambda_k}} X_k + \underbrace{(1-\lambda)(1-\mu)}_{\substack{= \lambda_{k+1} \\ = \lambda_{k+1}}} X_{k+1} + \underbrace{0}_{\substack{= \lambda_{k+2} \\ = \lambda_{k+2}}} X_{k+2} + \dots + \underbrace{0}_{\substack{= \lambda_m \\ = \lambda_m}} X_m = \\ &= \lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \dots + \lambda_{k-1} X_{k-1} + \lambda_k X_k + \lambda_{k+1} X_{k+1} + \dots + \lambda_m X_m = \sum_{i=1}^m \lambda_i X_i \quad (1) \end{aligned}$$

$$\text{dare: } \begin{cases} \lambda_1 = \lambda \in (0,1) \\ \lambda_k = \underbrace{(1-\lambda)}_{\in (0,1)} \cdot \underbrace{\mu}_{\in [0,1]} \in [0,1] \\ \lambda_{k+1} = \underbrace{(1-\lambda)}_{\in (0,1)} \cdot \underbrace{(1-\mu)}_{\in [0,1]} \in [0,1] \\ \lambda_2 = \dots = \lambda_{k-1} = \lambda_{k+2} = \dots = \lambda_m = 0 \in [0,1] \end{cases}$$

$$\Rightarrow \lambda_i \in [0,1], (\forall) i = \overline{1, m} \quad (2)$$

$$(i) \lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_m = \lambda + (1-\lambda)\mu + (1-\lambda)(1-\mu) + 0 + \dots + 0 = \lambda + \mu - \lambda\mu + 1 - \lambda - \mu + \lambda\mu = 1 \quad (3)$$

Deci (1) - (3)  $\Rightarrow$  rel. (5.10) este verificată și în acest ultim caz.

q.e.d

## II.5) Proprietăți ale soluțiilor unei (PPL)<sub>s</sub> în formă standard

Vom dori scrierea sub formă matricială a unei (PPL)<sub>s</sub>, adică:  $\begin{cases} (1s) (\text{min}) f(X) = CX \\ (2s) AX = B \\ (3s) X \geq 0 \end{cases}$

### Teorema 2

Mulțimea soluțiilor (generale, corecte)  $S$  a unei (PPL)<sub>s</sub> este o mulțime (poligonală) convexă.

Dau: Avem  $S \stackrel{\text{def}}{=} \{X_0 \in \mathbb{R}^n \mid (2s) AX_0 = B\} \quad (4)$

$$\text{Fie } X_1, X_2 \in S \xRightarrow{(4)} (i) \begin{cases} AX_1 = B \\ AX_2 = B \end{cases}$$

Dar  $S$  - mulțime (poligonală) convexă  $\stackrel{(5a)}{\Leftrightarrow} (\forall) X_1, X_2 \in S, (\forall) \lambda \in [0,1] \Rightarrow X_\lambda = \lambda X_1 + (1-\lambda) X_2 \in S$ .

$$X_\lambda \in S \stackrel{(4)}{\Leftrightarrow} AX_\lambda = B \Leftrightarrow A[\lambda X_1 + (1-\lambda) X_2] = B \Leftrightarrow \underbrace{\lambda \cdot (AX_1)}_{\substack{= B \\ (i)}} + \underbrace{(1-\lambda) \cdot (AX_2)}_{\substack{= B \\ (i)}} = B \stackrel{(i)}{\Leftrightarrow} \lambda B + (1-\lambda) B = B \quad (\text{adunând})$$

q.e.d

### Teorema 3:

Multimea soluțiilor admisibile  $S_A$  a unei (PPL)<sub>3</sub> este o mulțime (poligonală) convexă

Dem: Avem  $S_A = \{x_0 \in \mathbb{R}^n \mid (2_0) AX_0 = B, (3_0) X_0 \geq 0\} \subset S(x)$

q. def.  $S_A$ -convexă  $\Leftrightarrow (\forall) x_1, x_2 \in S_A \wedge (\forall) \lambda \in [0, 1] \Rightarrow x_\lambda = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \in S_A$

$$\text{Fie } x_1, x_2 \in S_A \stackrel{(2_0)}{\Leftrightarrow} \begin{cases} AX_1 = B \\ X_1 \geq 0 \end{cases} \wedge \stackrel{(2_0)}{\Leftrightarrow} \begin{cases} AX_2 = B \\ X_2 \geq 0 \end{cases}$$

$$\text{Dar } x_\lambda \in S_A \stackrel{(2_0)}{\Leftrightarrow} \begin{cases} Ax_\lambda = B \\ (3_0) x_\lambda \geq 0 \end{cases} \rightarrow \text{demonstrată of. T2}$$

$$\text{Dar: } x_\lambda = \underbrace{\lambda x_1}_{\geq 0} + \underbrace{(1-\lambda)x_2}_{\geq 0} \geq 0 \Rightarrow x_\lambda \in S_A. \quad \text{q.e.d.}$$

### Teorema 4

Multimea soluțiilor optime  $S_0$  a unei (PPL)<sub>3</sub> este o mulțime poligonală convexă (în cazul în care (PPL)<sub>3</sub> are optim finit  $\Leftrightarrow S_0 \neq \emptyset$ )

Dem: Avem  $S_0 = \{x_0 \in \mathbb{R}^n \mid (1_0) (\min) f(x) = f(x_0) = m; (2_0) AX_0 = B; (3_0) X_0 \geq 0\} \subset S_A$

Dar,  $S_0$ -convexă  $\Leftrightarrow (\forall) x_1, x_2 \in S_0 \wedge (\forall) \lambda \in [0, 1] \Rightarrow x_\lambda = \lambda x_1 + (1-\lambda)x_2 \in S_0$

$$\text{Fie } x_1, x_2 \in S_0 \stackrel{(1_0)}{\Leftrightarrow} \begin{cases} (1_0) (\min) f(x) = f(x_1) = m \\ (2_0) AX_1 = B \\ (3_0) X_1 \geq 0 \end{cases} \wedge \stackrel{(1_0)}{\Leftrightarrow} \begin{cases} (1_0) (\min) f(x_0) = f(x_2) = m \\ (2_0) AX_2 = B \\ (3_0) X_2 \geq 0 \end{cases}$$

$$\text{Atunci } x_\lambda \in S_0 \Leftrightarrow \begin{cases} (1_0) (\min) f(x) = f(x_\lambda) = m \\ (2_0) A \cdot x_\lambda = B \\ (3_0) x_\lambda \geq 0 \end{cases} \rightarrow \text{demonstrată of. T2}$$

$$\text{Dar } f(x_\lambda) = f(\lambda x_1 + (1-\lambda)x_2) \stackrel{(1_0)}{=} \lambda f(x_1) + (1-\lambda)f(x_2) = \lambda m + (1-\lambda)m = m \Rightarrow (1_0) (A) \Rightarrow S_0\text{-convexă}$$

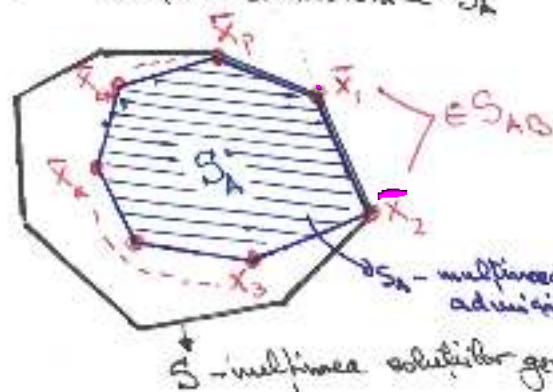
Obs:  $f$ -formă liniară  $\Leftrightarrow f(\lambda x_1 + \mu x_2) = \lambda f(x_1) + \mu f(x_2)$  q.e.d.

### Teorema 5:

Fie mulțimile  $S_A$  și  $S_{AB}$  asociate unei (PPL)<sub>3</sub>. Atunci soluția  $\bar{x} \in S_A$ :

$\bar{x} \in S_{AB} \Leftrightarrow \bar{x}$  este punct extrem (vârf) al mulțimii  $S_A$

Obs: Teorema afirmă că soluțiile admisibile de bord ale unei (PPL)<sub>3</sub> sunt vârfurile mulțimii soluțiilor admisibile  $S_A$



Dem: Fie (PPL)<sub>3</sub> scrisă sub formă vectorială:

$$\begin{cases} (1_0) (\min) f(x_1, x_2, \dots, x_n) = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \\ (2_0) x_1 p_1 + x_2 p_2 + \dots + x_n p_n = p_0 \\ (3_0) x_i \geq 0; i = \overline{1, n} \end{cases}$$



( $\Rightarrow$ )  $\bar{X} \in S_{AB} \Rightarrow \bar{X}$  punct extrem (vârf) al lui  $S_A$   
(m.r.a)

Fie  $B = \{\bar{p}_1, \bar{p}_2, \dots, \bar{p}_m\} \subseteq \mathbb{R}^n$  și  $\bar{X} = \{0, \dots, 0, \bar{x}_1, 0, \dots, 0, \bar{x}_2, 0, \dots, 0, \bar{x}_m, 0, \dots, 0\}^T \in \mathbb{R}^n$  - s.b. A corect, astfel încât  $B$ .

Găsește „n” componente ale lui  $\bar{X}$  sunt:  $\begin{cases} \bar{x}_i \geq 0; & (i) i \in \{1, 2, \dots, m\} \stackrel{\text{def}}{=} I \rightarrow \text{componente bazice (principale)} \\ \bar{x}_j = 0; & (j) j \in \{1, 2, \dots, n\} \stackrel{\text{def}}{=} J \rightarrow \text{componente velocity (secundare)} \end{cases}$

Pr. ca  $\bar{X}$  nu este punct extrem al  $S_A$  ( $\Leftarrow$ )  $(\exists) X_1, X_2 \in S_A$  cu  $X_1 \neq X_2$  și  $(\exists) \lambda \in (0, 1)$  a.ș. (1)  $\bar{X} = \lambda X_1 + (1-\lambda) X_2$

Rel. (1) scrie pe componente de vârf:  
(1)  $\begin{cases} \bar{x}_i = \lambda x_i^{(1)} + (1-\lambda) x_i^{(2)} & (i) i \in I \\ 0 = \lambda x_j^{(1)} + (1-\lambda) x_j^{(2)} & (j) j \in J \end{cases}$   $\xrightarrow[\substack{\lambda > 0, 1-\lambda > 0 \\ x_j^{(1)}, x_j^{(2)} \geq 0 \text{ (cf. } p_2 \neq 0 \text{)}}]{}$  (\*)  $\boxed{x_j^{(1)} = x_j^{(2)} = 0; (j) j \in J}$

Deci dacă  $(1) X_1 = (x_1^{(1)}, x_2^{(1)}, \dots, x_n^{(1)})^T \in S_A \Rightarrow \begin{cases} (2a) x_1^{(1)} \bar{p}_1 + x_2^{(1)} \bar{p}_2 + \dots + x_n^{(1)} \bar{p}_n = \bar{p}_0 \\ (2b) x_k^{(1)} \geq 0; (k) k = \overline{1, n} \end{cases}$  (2)

$(1) X_2 = (x_1^{(2)}, x_2^{(2)}, \dots, x_n^{(2)})^T \in S_A \Rightarrow \begin{cases} (3a) x_1^{(2)} \bar{p}_1 + x_2^{(2)} \bar{p}_2 + \dots + x_n^{(2)} \bar{p}_n = \bar{p}_0 \\ (3b) x_k^{(2)} \geq 0; (k) k = \overline{1, n} \end{cases}$  (3)

Deci:  $\begin{cases} (2), (4) \Rightarrow (2'), x_1^{(1)} \bar{p}_1 + x_2^{(1)} \bar{p}_2 + \dots + x_n^{(1)} \bar{p}_n = \bar{p}_0 \\ (3), (4) \Rightarrow (3'), x_1^{(2)} \bar{p}_1 + x_2^{(2)} \bar{p}_2 + \dots + x_n^{(2)} \bar{p}_n = \bar{p}_0 \end{cases}$  (din membrul drept al egalității de deasupra, termenii corespunzători vectorilor  $\bar{p}_j, (j) j \in J$ , devin zero  $x_j^{(1)} = x_j^{(2)} = 0, (j) j \in J$ )

$\Rightarrow \{(x_1^{(1)} - x_1^{(2)}) \bar{p}_1 + (x_2^{(1)} - x_2^{(2)}) \bar{p}_2 + \dots + (x_n^{(1)} - x_n^{(2)}) \bar{p}_n = 0\} \Rightarrow \begin{cases} x_1^{(1)} - x_1^{(2)} = 0 \\ x_2^{(1)} - x_2^{(2)} = 0 \\ \vdots \\ x_n^{(1)} - x_n^{(2)} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$   
Dar  $B \subseteq \mathbb{R}^n \Rightarrow \bar{p}_1, \bar{p}_2, \dots, \bar{p}_m$  sunt l.i.  
(\*)  $\boxed{x_i^{(1)} = x_i^{(2)}; (i) i \in I}$  (\*\*)

Din (\*) + (\*\*\*)  $\Rightarrow x_k^{(1)} = x_k^{(2)}; (k) k = \overline{1, n} \Leftrightarrow X_1 = X_2$  (F) + contradicție ipoteză făcută  $\bar{X} \in S_A$  ( $X_1 \neq X_2$ )  $\Leftarrow$   
pp. făcând oare falsă  $\Leftrightarrow \bar{X}$  este punct extrem al  $S_A$ .

( $\Leftarrow$ )  $\bar{X}$  - punct extrem al  $S_A \Rightarrow \bar{X} \in S_{AB}$   
(m.r.a)

Fie  $\bar{X} = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_n)^T \in S_A \Leftrightarrow (1) \begin{cases} (2a) \bar{x}_1 \bar{p}_1 + \bar{x}_2 \bar{p}_2 + \dots + \bar{x}_n \bar{p}_n = \bar{p}_0 \\ (2b) \bar{x}_k \geq 0, (k) k = \overline{1, n} \end{cases}$

Vom presupune că  $\bar{X}$  are  $p \leq n$  componente nenule (0) și făcând a restrângere generalității la presupunem a fi strict pe primele componente, adică: (4)  $\bar{X} = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_p, 0, 0, \dots, 0)^T \in S_A$   
Pentru a arăda că  $\bar{X} \in S_{AB} \Leftrightarrow \bar{X}$  este vârf al  $S_A$ , trebuie să arătăm că vectorii  $\bar{p}_1, \bar{p}_2, \dots, \bar{p}_p$  (corespunzător componentelor bazice  $\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_p \geq 0$ ) sunt l.i. ( $\Rightarrow$  formează o bază)

Prin reducere la absurd vom presupune că:  $\bar{p}_1, \bar{p}_2, \dots, \bar{p}_p$  sunt l.d. ( $\Leftarrow$ )

$\{\bar{p}_1, \bar{p}_2, \dots, \bar{p}_p\}$  - l.d.  $\Leftrightarrow (\exists) \alpha_i \in \mathbb{R}, i = \overline{1, p}$  nu toți nuli a.ș.  $\alpha_1 \bar{p}_1 + \alpha_2 \bar{p}_2 + \dots + \alpha_p \bar{p}_p = 0_m$

Din (1), (2a) + (\*)  $\Rightarrow (3) \bar{x}_1 \bar{p}_1 + \bar{x}_2 \bar{p}_2 + \dots + \bar{x}_p \bar{p}_p = \bar{p}_0$  (deoarece  $\bar{x}_{p+1} = \dots = \bar{x}_n = 0$ )



Inmultim rel. (2) cu  $\lambda \neq 0$  și o aducem la/din (3) (adică: (2)  $\cdot \lambda \pm$  (3)) obținem

$$(4) \begin{cases} (\bar{x}_1 + \lambda \alpha_1) p_1 + (\bar{x}_2 + \lambda \alpha_2) p_2 + \dots + (\bar{x}_p + \lambda \alpha_p) p_p = p_0 \\ (\bar{x}_1 - \lambda \alpha_1) p_1 + (\bar{x}_2 - \lambda \alpha_2) p_2 + \dots + (\bar{x}_p - \lambda \alpha_p) p_p = p_0 \end{cases}$$

Fie vectorii  $X'$  și  $X''$  de componente: 
$$(5) \begin{cases} X' = (\bar{x}_1 + \lambda \alpha_1, \bar{x}_2 + \lambda \alpha_2, \dots, \bar{x}_p + \lambda \alpha_p, 0, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^n \\ X'' = (\bar{x}_1 - \lambda \alpha_1, \bar{x}_2 - \lambda \alpha_2, \dots, \bar{x}_p - \lambda \alpha_p, 0, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^n \end{cases}$$

Evident, cf. (4) vectorii  $X'$  și  $X''$  verifică ec. (2)  $\Leftrightarrow$  adică: 
$$\begin{cases} A \cdot X' = B \\ A \cdot X'' = B \end{cases} \text{ inf. matriciale}$$

Deoarece componentele lui  $\bar{x}_i > 0$   $\forall i=1, \dots, p$  vom găsi o valoare  $\lambda > 0$  (f.f. mică,  $\lambda \rightarrow 0$ ) a.î. componentele lui  $X''$  (și evident ale lui  $X'$ ) să fie  $> 0$  (pozitive); adică:

$$\begin{cases} \frac{\bar{x}_i}{20} - \frac{\lambda \alpha_i}{20} > 0 & ; i=1, \dots, p \\ \frac{\bar{x}_i}{20} + \frac{\lambda \alpha_i}{20} > 0 & ; i=1, \dots, p \end{cases} \Leftrightarrow X' \text{ și } X'' \text{ verifică și relațiile (3)}^{(*)}$$

Din  $(*) + (**) \Rightarrow \underline{X', X'' \in S_A}$

Dar, cf. rel. (4)  $\stackrel{(*)}{\Rightarrow} \bar{X} = \frac{1}{2} X' + \frac{1}{2} X'' \Leftrightarrow \bar{X}$  este ca o comb. lin. convexă de  $X'$  și  $X''$  ( $\bar{X} = \lambda X' + (1-\lambda) X''$ ) cu  $\lambda = \frac{1}{2}$  și  $X' + X'' \Leftrightarrow \bar{X}$  nu este punct extrem al  $S_A$  (F) - ne contrazice ipoteza făcută  $\Leftrightarrow$

propunerea făcută (că unul  $\{p_1, p_2, \dots, p_p\}$  sunt L.D) este falsă  $\Leftrightarrow \{p_1, p_2, \dots, p_p\}$  sunt L.i.

Dar, deoarece  $r_A = m \Rightarrow p = m \Leftrightarrow \{p_1, p_2, \dots, p_m\} \in \mathbb{R}^n \Leftrightarrow \bar{X} \in S_A \cap D$ .

q.e.d.

**Teorema 6 (!!!)**

Dacă o (PPL) admite optim finit ( $\min_{x \in S_A} f(x) = m \neq \pm \infty$ ), atunci există al puțin o soluție de bază admisibilă în care funcția obiectiv  $f_0$  ia valoarea optimă (minimă).

(dacă  $\min_{x \in S_A} f(x) = m \neq \pm \infty \Rightarrow \exists \bar{x}_0 \in S_{A0} \text{ a.î. } f(\bar{x}_0) = m (= \min_{x \in S_A} f(x))$ )

**Dem:** Fie  $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)^T \in S_A$  a.î.:  $f(X_0) = m (= \min_{x \in S_A} f(x))$ . Dacă:

- $X_0$  este punct extrem (vârf) al  $S_A$   $\stackrel{(T_5)}{\Rightarrow} X_0 \in S_{A0}$ , deci teorema este demonstrată.
- $X_0$  nu este punct extrem (vârf) al  $S_A$ , deci  $X_0$  este punct de pe frontiera lui  $S_A$  sau punct interior lui  $S_A$   $\xleftrightarrow[\text{S.A. convexă}]{(T_1)}$   $\exists \lambda_i \in [0, 1], i=1, \dots, m$  cu  $\sum_{i=1}^m \lambda_i = 1$  a.î.: (1)  $X_0 = \lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \dots + \lambda_m X_m$  ( $X_1, X_2, \dots, X_m$  - vârfurile lui  $S_A$ )

Atunci:

$$\underline{f(X_0)} \stackrel{(1)}{=} f(\lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \dots + \lambda_m X_m) \stackrel{(4.1)}{=} \lambda_1 f(X_1) + \lambda_2 f(X_2) + \dots + \lambda_m f(X_m) \stackrel{(2)}{=}$$

it. aflămă liniară.

Fie  $X_k, 1 \leq k \leq m$ , vârfuri în care funcția obiectiv  $f(x)$  ia ca mai mică valoare din toate vârfurile lui  $S_A$ , adică:

$$\min_{i=1, \dots, m} f(x_i) = \min \{f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_m)\} = f(x_k) \Rightarrow (3) f(x_k) \leq f(x_i); \forall i=1, \dots, m$$

Atunci:

$$f(x_0) \stackrel{(2)}{=} \lambda_1 f(x_1) + \lambda_2 f(x_2) + \dots + \lambda_m f(x_m) \stackrel{(3)}{\geq} \lambda_1 f(x_k) + \lambda_2 f(x_k) + \dots + \lambda_m f(x_k) = (\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_m) f(x_k) = f(x_k)$$

$$\Leftrightarrow \boxed{f(x_0) \geq f(x_k)} \quad (*)$$

Dar  $x_0$  este punct de minim pentru funcția „ $f$ ”  $\Leftrightarrow f(x_0) = \min_{x \in S_A} f(x) (=m)$   $\Leftrightarrow$

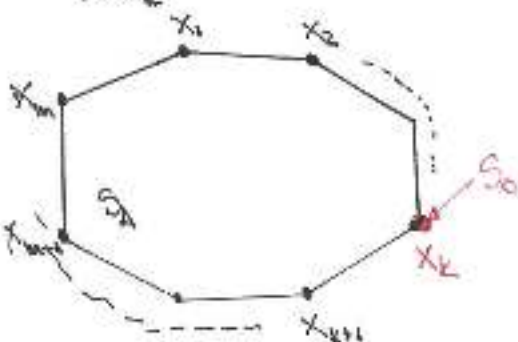
$$f(x_0) \leq f(x), \forall x \in S_A \quad \Rightarrow \boxed{f(x_0) \leq f(x_k)} \quad (**)$$

Dar  $x_k \in S_A$  (este vârf al  $S_A$ )

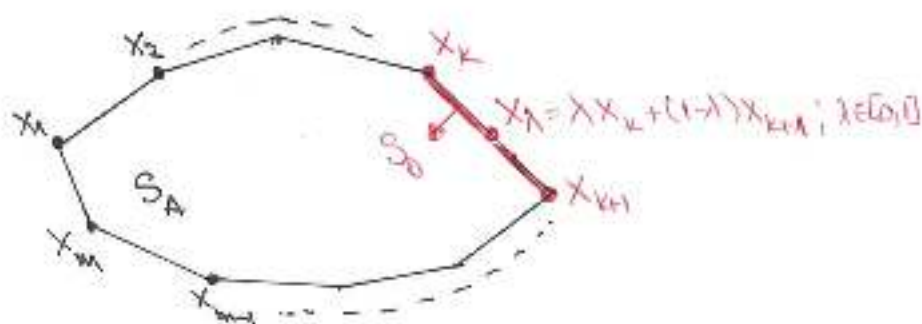
$$\text{Din } (*) + (**) \Rightarrow \boxed{(\exists) x_k \in S_{AB} \text{ a.î. : } f(x_0) = f(x_k) = m} \quad \text{q.e.d.}$$

Obs: i) Te afirmă că ~~soluția optimă~~ valoarea minimă (optimă) a funcției obiectiv „ $f$ ” este atinsă într-un vârf (punct extrem) al mulțimii  $S_A$  ( $\Rightarrow$  este atinsă într-un element al  $S_{AB}$ )  
ii) dacă valoarea minimă este atinsă nu într-un singur vârf, ci în mai multe: 2, 3, ... atunci (P.P.L.), are o „ $\infty$ ” de soluții deoarece  $S_0$  este mulțime convexă (vezi fig. de mai jos.)

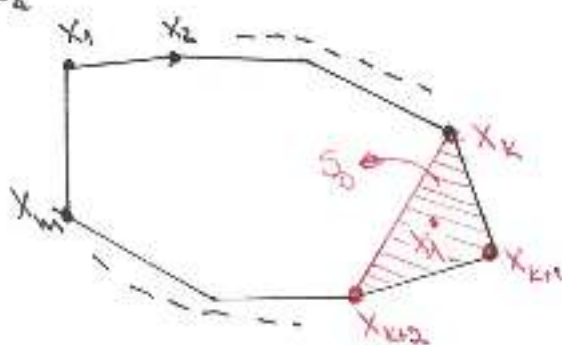
$$a) \begin{cases} S_0 = \{x_k\} \rightarrow \text{soluție unică} \\ \min_{x \in S_A} f(x) = f(x_k) = m \end{cases}$$



$$b) \begin{cases} S_0 = [x_k, x_{k+1}] \rightarrow \text{o infinitate de sol. optime (finite)} \\ \min_{x \in S_A} f(x) = f(x_k) = f(x_{k+1}) = f(x_\lambda) = m; \forall x_\lambda \in [x_k, x_{k+1}] \end{cases}$$



$$c) \begin{cases} S_0 = [x_k, x_{k+1}, x_{k+2}] \rightarrow \text{o infinitate de sol. optime} \\ \min_{x \in S_A} f(x) = f(x_k) = f(x_{k+1}) = f(x_{k+2}) = f(x_\lambda) = m \end{cases}$$



$$x_\lambda = \lambda_1 x_k + \lambda_2 x_{k+1} + \lambda_3 x_{k+2} \quad \text{ac} \begin{cases} (i) \lambda_i \in [0, 1], i=1,2,3 \\ (ii) \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \end{cases}$$