

11. Fie sistemul de ecuații liniare:  $\begin{cases} 2x_1 - x_2 - 2x_4 + 3x_5 = -6 \\ -2x_1 + x_2 + x_3 + 3x_4 = 9 \end{cases}$ . Aplicând metoda lui Gauss, determinați

**forma explicită și soluția de bază** corespunzătoare acestora, considerând variabile principale pe  $x_3$  și  $x_4$ . Stabiliți tipul soluției de bază găsite (și explicați/justificați de ce este de acest tip).

Dem:

Ans.

(x)  $\rightarrow \bar{A} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & x_5 \\ 2 & -1 & 0 & -2 & 3 \\ -2 & 1 & 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} -6 \\ 9 \end{matrix} \left| \begin{matrix} \cdot (-\frac{1}{2}) \\ \cdot \frac{3}{2} \end{matrix} \right|$

$\sim \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & x_5 \\ -1 & 1/2 & 0 & 1 & -3/2 \\ 1 & -1/2 & 1 & 0 & 9/2 \end{pmatrix} \begin{matrix} 3 \\ 0 \end{matrix} \equiv A_{GF}$

$x_1 = \alpha$   
 $x_2 = \beta$   
 $x_3 = \gamma$   
 $x_4 = \delta$   
 $x_5 = \epsilon$

$$\Rightarrow X_E = \left( \alpha, \beta, -\alpha + \frac{1}{2}\beta - \frac{3}{2}\delta, 3 + \alpha - \frac{1}{2}\beta + \frac{3}{2}\delta, \alpha \right)^T \in \mathbb{R}^5 \rightarrow \text{forma esplicita corresp. v.p. } x_3, x_4$$

$$\Downarrow \alpha = \beta = \delta = 0$$

$\vec{x} = (0, 0, 0, 3, 0)^T \in \mathbb{R}^5 \rightarrow$  solutia de baza corespunzatoare  $\begin{cases} \text{admisibilă (toate componentele sunt } \geq 0) \\ \text{degenerată (var. pînă. } x_3 = 0) \end{cases}$

Obs: aveți de făcut o minge colorată a matricii unitate ( $I_2$ )!!! Su 4-5 minute definiți miniv  
noba 4 (patru) la subiectul scris  $\{(10+1+1):3=12:3=4\}$

12. Fie mulțimea de vectori  $B = \{x_1, x_2, x_3\} \subset R^3$  de forma:  $\begin{cases} x_1 = (-2, 2, -1)^T \\ x_2 = (0, -1, 1)^T \\ x_3 = (-1, 1, 0)^T \end{cases}$ . Se cere:

a) arătați că  $B \leq R^3$  ( $B$  este bază în  $R^3$ );

b) dacă  $y = (3, 0, -2)^T$  determinați numai cu lema substituției coordonatele acestuia în baza  $B$ :

$$y_B = [\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3];$$

c) dacă  $z_B = [2, 1, -2]$  determinați coordonatele acestuia în baza canonică din  $R^3$ :  $z_{B_C} = [\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3]$ .

Dem:

a)  $B \leq \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow$

- i) card  $B = 3 = \dim \mathbb{R}^3$  ( $A$ )
- ii)  $B - L.i \Rightarrow r_A = 3 = \text{n.r. vect.}$ , under  $A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ -2 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{+ \\ +}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{+ \\ +}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = A_{\text{id}}$

$\Rightarrow r_A = 3 \Leftrightarrow B - L.i \Rightarrow B \leq \mathbb{R}^3.$

b)  $B$

	$y$	$x_1$	$x_2$	$x_3$
$e_1$	3	-2	0	-1
$e_2$	0	2	-1	1
$e_3$	-2	-1	1	0
$e_1$	3	-2	0	-1
$e_2$	-2	1	0	1
$x_2$	-2	-1	1	0
$e_1$	1	-1	0	0
$x_3$	-2	1	0	1
$x_2$	-2	-1	1	0
$x_1$	-1	1	0	0
$x_3$	-1	0	0	1
$x_2$	-3	0	1	0

$$y = -x_1 - 3x_2 - x_3 \quad (\Rightarrow) \quad y_B = [-1, -3, -1]$$

Verificare calcoli:

$$\underline{\underline{\#d = -x_1 - 3x_2 - x_3 = -(2, 2, -1)^T - 3(0, -1, 1)^T - (-1, 1, 0)^T = (3, 0, -2)^T \text{ (adv.)}}}$$

c)  $z_D = [2, 1, -2]$   $\Rightarrow$   $\underline{z = 2x_1 + x_2 - 2x_3} = 2(-2, 2, -1)^T + (0, -1, 1)^T - 2(-1, 1, 0)^T = \underline{(-2, 1, -1)^T} \Rightarrow \underline{z_B = [-2, 1, -1]}$   
g.e.d.  
 $z = -2e_1 + e_2 - e_3$

13. Fie bazele din  $\mathbb{R}^2$ :  $(B) \begin{cases} u_1 = (5, -3)^T \\ u_2 = (-2, 1)^T \end{cases}$  și  $(B') \begin{cases} v_1 = (-3, -1)^T \\ v_2 = (7, 2)^T \end{cases}$ . Se cere:

- dacă  $w = (-1, 3)^T$  aflați cu ajutorul lemei substituției coordonatele  $w_B = [\alpha_1, \alpha_2]$  și  $w_{B'} = [\beta_1, \beta_2]$ ;
- dacă  $x_B = [-1, -2]$  determinați vectorul  $x = (a_1, a_2)^T$ ;
- dacă  $y_B = [2, 4]$  determinați, cu ajutorul lemei substituției, coordonatele  $y_{B'} = [\gamma_1, \gamma_2]$ ;
- determinați, cu lema substituției, matricea schimbării de bază:  $S_{B'|B}$ ;
- rezolvați punctul c) folosind formulele de schimbare a coordonatelor unui vector la schimbarea bazei (prin intermediul matricii schimbării de bază).

Dem:

a) a<sub>1</sub>)  $w = (-1, 3)^T \stackrel{?}{\Rightarrow} w_B^{\text{tot}} = [\alpha_1, \alpha_2]$

B	w	u <sub>1</sub>	u <sub>2</sub>
e <sub>1</sub>	-1	5	-2
e <sub>2</sub>	3	-3	1
e <sub>1</sub>	5	-1	0
e <sub>2</sub>	3	-3	1
u <sub>1</sub>	-5	1	0
u <sub>2</sub>	-12	0	1

$w = -5u_1 - 12u_2 \Rightarrow w_B = [-5, -12]$

$\therefore w = -5(5, -3)^T - 12(-2, 1)^T = (-1, 3)^T$  (adev.)

a<sub>2</sub>)  $w = (-1, 3)^T \stackrel{?}{\Rightarrow} w_{B'}^{\text{tot}} = [\beta_1, \beta_2]$

B	w	v <sub>1</sub>	v <sub>2</sub>
e <sub>1</sub>	-1	-3	7
e <sub>2</sub>	3	-1	2
e <sub>1</sub>	-10	0	1
e <sub>2</sub>	-3	1	-2
v <sub>1</sub>	-10	0	1
v <sub>2</sub>	-23	1	0

$w = -23v_1 - 10v_2 \Rightarrow w_{B'} = [-23, -10]$

$\therefore w = -23(-3, -1)^T - 10(7, 2)^T = (-1, 3)^T$  (A)

b)  $x_B = [-1, -2] \Rightarrow x = -u_1 - 2u_2 = -(5, -3)^T - 2(-2, 1)^T = (-1, 1)^T$

c)  $y_B = [2, 4] \stackrel{?}{\Rightarrow} y_{B'} = [\beta_1, \beta_2]$

$y_B = [2, 4] \Rightarrow y = 2u_1 + 4u_2 = 2(5, -3)^T + 4(-2, 1)^T = (2, -2)^T \Rightarrow$

$\therefore y = 18(-3, -1)^T + 8(7, 2)^T = (2, -2)^T$  (A)

B	y	v <sub>1</sub>	v <sub>2</sub>
e <sub>1</sub>	2	-3	7
e <sub>2</sub>	-2	-1	2
e <sub>1</sub>	8	0	1
v <sub>1</sub>	2	1	-2
v <sub>2</sub>	8	0	1
v <sub>1</sub>	18	1	0

$y = 18v_1 + 8v_2 \Rightarrow y_{B'} = [18, 8]$

d)  $S_{B'|B} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$  a.î.  $\begin{cases} v_1 = a_{11}u_1 + a_{21}u_2 \\ v_2 = a_{12}u_1 + a_{22}u_2 \end{cases}$

B	v <sub>1</sub>	v <sub>2</sub>	u <sub>1</sub>	u <sub>2</sub>
e <sub>1</sub>	-3	7	5	-2
e <sub>2</sub>	-1	2	-3	1
e <sub>1</sub>	-5	11	-1	0
e <sub>2</sub>	-1	2	-3	1
u <sub>1</sub>	5	-11	1	0
u <sub>2</sub>	14	-31	0	1

din (\*) + (\*\*)  $\Rightarrow S_{B'|B} = \begin{pmatrix} 5 & 14 \\ -11 & -31 \end{pmatrix}$

$\begin{cases} v_1 = 5u_1 + 14u_2 \\ v_2 = -11u_1 - 31u_2 \end{cases}$

q.e.d

c)  $y_B = [2, 4] \xrightarrow{?} y_{B'} = (S^T)^{-1} y_B = \underbrace{(S^{-1})^T}_{= S'^{-1}} y_B \quad (*)$

$\tilde{S} \rightarrow \tilde{\tilde{S}} = \left( \begin{array}{cc|cc} 5 & 14 & 1 & 0 \\ -11 & -31 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\cdot \frac{1}{5} / \cdot \frac{1}{5} \\ +}} \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 14/5 & 1/5 & 0 \\ 0 & -1/5 & 1/5 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{+} \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 31 & 14 \\ 0 & 1 & -11 & -5 \end{array} \right) \Rightarrow \underbrace{S'^{-1}}_{= S^{-1}} = \begin{pmatrix} 31 & 14 \\ -11 & -5 \end{pmatrix} \equiv S'_{B' B} \quad (**)$

Deu (\*) + (\*\*)  $\Rightarrow y_{B'} = \begin{pmatrix} 31 & -11 \\ 14 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 18 \\ 8 \end{pmatrix} \Rightarrow y_{B'} = [18, 8] \quad \text{q.e.d.}$

obs: am fi putut obtine matricea  $S' = S^{-1}$  cu oama substitutiei, unde:

$S'_{B' B} = \begin{pmatrix} s'_{11} & s'_{12} \\ s'_{21} & s'_{22} \end{pmatrix}$  a.t:  $\begin{cases} u_1 = s'_{11} v_1 + s'_{12} v_2 \\ u_2 = s'_{21} v_1 + s'_{22} v_2 \end{cases}$

Deu (\*) + (\*\*)  $\Rightarrow S'_{B' B} = \begin{pmatrix} 31 & 14 \\ -11 & -5 \end{pmatrix} \equiv S'^{-1}_{B' B}$

	$u_1$	$u_2$	$v_1$	$v_2$
$e_1$	5	-2	-3	7
$e_2$	-3	1	-1	2
$v_1$	14	-5	0	1
$v_2$	3	-1	1	-2
$v_1$	14	-5	0	1
$v_1$	31	-11	1	0

$\Downarrow$

(\*\*)  $\begin{cases} u_1 = 31 v_1 + 14 v_2 \\ u_2 = -11 v_1 - 5 v_2 \end{cases}$

q.e.d.