Dynamika kwantowa naładowanej cząstki w pudle w zmiennym polu elektrycznym.

Ćwiczenie polega na symulacji zachowania cząstki kwantowej przez numeryczne rozwiązanie zależnego od czasu równania Schroedingera. W tym celu należy uruchomić prosty program komputerowy realizujący podany algorytm i tworzący dane wynikowe, które mogą być wizualizowane za pomocą dostępnych programów graficznych.

Model

W proponowanym przykładzie rozważamy elektron zamknięty w jednowymiarowym pudle i poddany działaniu jednorodnego pola elektrycznego o amplitudzie oscylującej w czasie. Wszelkie efekty relatywistyczne, a w szczególności spin elektronu zostaną zaniedbane. W trakcie symulacji będziemy obserwować ewolucję funkcji falowej elektronu oraz pochłanianie lub oddawanie energii przez elektron wynikające z oddziaływania z zewnętrznym polem. Opis ten może stanowić uproszczony model dla elektronu związanego w atomie lub jonu w pułapce magnetycznej oddziałujących z promieniowaniem elektromagnetycznym.

Rozważmy cząstkę o masie m ładunku e zamkniętą w jednowymiarowym pudle o długości L. Położenie cząstki mierzymy współrzędną $X \in (0; L)$. Pudło umieszczamy w jednorodnym polu elektrycznym o kierunku X i zależnej od czasu amplitudzie $K(t) = K_o \sin \Omega t$. Energię potencjalną dla ruchu cząstki możemy przedstawić w postaci:

$$V(X,t) = \begin{cases} K_o e(X - L/2) \sin \Omega t & \text{dla } X \in (0;L) \\ +\infty & \text{dla } X \notin (0;L) \end{cases}$$
 (1)

W nierelatywistycznej teorii kwantowej maksymalna dostępna informacja o stanie cząstki w dowolnej chwili czasu zawarta jest w funkcji falowej $\Psi(X,t)$ o wartościach zespolonych. Funkcja ta spełnia zależne od czasu równanie Schroedingera:

$$i\hbar \frac{\partial \Psi(X,t)}{\partial t} = \hat{H}(X,t)\Psi(X,t)$$
 (2)

Prawa strona powyższego równania zawiera operator Hamiltona, który w naszym wypadku składa się z operatora energii kinetycznej dla ruchu na kierunku X oraz potencjału danego wzorem (1):

$$\hat{H}(X,t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial X^2} + V(X,t)$$
(3)

Równanie (2) obowiązuje dla $X \in (0; L)$ wraz z podanymi poniżej warunkami brzegowymi wynikającymi z nieskończonej wysokości ścian potencjału ograniczających pudło:

$$\Psi(0,t) \equiv \Psi(L,t) \equiv 0 \tag{4}$$

Rozwiązanie równania (2) wraz z warunkami brzegowymi (4), czyli wyznaczenie ewolucji funkcji falowej $\Psi(X,t)$ w pewnym okresie czasu, przeprowadzić można numerycznie zakładając dowolną (ale spełniającą warunki brzegowe) postać funkcji w chwili początkowej t_o :

$$\Psi(X, t_o) = \Psi_o(X) \tag{5}$$

Znajomość $\Psi(X,t)$ pozwala wyznaczyć mierzalne wielkości fizyczne charakteryzujące cząstkę. W tym wypadku wygodnie jest mieć funkcję spełniającą warunek normalizacyjny:

$$\int_{0}^{L} \Psi(X,t)^{*} \Psi(X,t) dX = 1$$
 (6)

Teoretycznie wystarczy, aby warunek ten spełniony był przez funkcję początkową $\Psi(X, t_o)$, gdyż równanie Schroedingera nie zmienia normy funkcji falowej (w symulacji mogą pojawić się zmiany normy wynikające z przybliżonego charakteru metod numerycznych). Z unormowanej funkcji falowej będziemy obliczać rozkład gęstości prawdopodobieństwa dla położenia cząstki, wartość średnią położenia oraz wartość średnią całowitej energii cząstki:

$$\rho(X,t) = \Psi(X,t)^* \Psi(X,t) \tag{7}$$

$$\langle X \rangle (t) = \int_0^L \Psi(X, t)^* X \Psi(X, t) dX \tag{8}$$

$$\langle E \rangle (t) = \int_0^L \Psi(X, t)^* \hat{H}(X, t) \Psi(X, t) dX \tag{9}$$

Przewidywania teoretyczne

Przy wyłączonym polu elektrycznym $(K_o = 0)$ mamy do czynienia z cząstką poruszającą się swobodnie w ograniczonym obszarze pudła. W przypadku tym równanie (2) z warunkami (4) oraz (5) rozwiązać można analitycznie, o ile tylko pozwala na to wystarczająco nieskomplikowana postać funkcji początkowej $\Psi_o(X)$. Pewna klasa takich rozwiązań nosi nazwę stanów stacjonarnych, które dla odróżnienia od dowolnych rozwiązań $\Psi(X,t)$ będziemy oznaczać symbolem $\Phi(X,t)$. Dla pudła o nieskończenie wysokich ścianach potencjału (i dowolnym, ale niezależnym od czasu potencjale wewnątrz) istnieje nieskończenie wiele stanów stacjonarnych, numerowanych indeksem $n=1,2,\cdots$. Stany te mają następującą ogólną postać:

$$\Phi_n(X,t) = \exp\left(-\frac{iE_n t}{\hbar}\right)\phi_n(X) \tag{10}$$

Analityczną postać funckji $\phi_n(X)$ oraz wartość parametru E_n uzyskać można podstawiając $\Phi_n(X,t)$ do równania (2) z wyłączonym polem elektrycznym ($K_o=0$) oraz spełniając warunki brzegowe (4). W efekcie uzyskujemy (dla $n=1,2,\cdots$):

$$\phi_n(X) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(\frac{n\pi X}{L}\right) \tag{11}$$

$$E_n = \frac{\hbar^2 \pi^2 n^2}{2mL^2} \tag{12}$$

Stały czynnik występujący we wzorze (11) przed funckją sinus zapewnia automatyczne unormowanie stanów $\Phi_n(X,t)$. Stany stacjonarne odróżniają się od innych stanów dwiema podstawowymi cechami: rozkład gestości prawdopodobieństwa obliczany ze wzoru (7) nie zależy od czasu, a energia cząstki w stanie stacjonarnym posiada ściśle zdefiniowaną wartość wynosząca E_n (można to pokazać obliczając wartość średnią energii, $\langle \hat{H} \rangle = E_n$, oraz dyspersję, $\langle \hat{H}^2 \rangle - \langle \hat{H} \rangle^2 = 0$). Dowolna liniowa kombincja stanów stacjonarnych jest także rozwiązaniem równania (2), co można sprawdzić przez podstawienie (cały czas rozważamy przypadek $K_o = 0$). Ponadto można udowodnić, że każde rozwiązanie równania (2) spełniające warunki brzegowe (4) da się przedstawić jako liniowa kombinacja w ogólności nieskończonej liczby stanów stacjonarnych (10):

$$\Psi(X,t) = \sum_{n} c_n \Phi_n(X,t) \tag{13}$$

gdzie c_n są pewnymi liczbami zespolonymi o wartościach zależnych od konkretnej postaci funckji $\Psi(X,t)$. Stan (13) nie jest już jednak stacjonarny, jeśli więcej niż jeden współczynnik c_n jest różny od zera. Weźmy na przyklad kombinację dwu stanów, w której dla uproszczenia współczynniki c_n i c_m są rzeczywiste:

$$\Psi(X,t) = c_n \Phi_n(X,t) + c_m \Phi_m(X,t) \tag{14}$$

Obliczenie gęstość prawdopodobieństwa ze wzoru (7) daje w tym przypadku:

$$\rho(X,t) = c_n^2 \phi_n(X)^2 + c_m^2 \phi_m(X)^2 + 2\phi_n(X)\phi_m(X) \cos\left[\frac{(E_n - E_m)t}{\hbar}\right]$$
(15)

Jak widać rozkład prawdopodobieństwa zawiera składnik oscylujący w czasie. Jeśli przy tym liczby n i m mają przeciwną parzystość to prawdopodobieństwa znalezienia cząstki po jednej lub drugiej stronie pudła oscylują z przeciwną fazą (co łatwo sprawdzić na przykładzie n=1, m=2). Ponieważ nasza cząstka jest naładowana, to zachowuje się jak drgający dipol elektryczny. W przypadku, gdy potencjał wewnątrz studni zależy od czasu (czyli w naszym przykładzie $K_o \neq 0, \Omega \neq 0$), funkcje zadane wzorami (10,11) pojedyńczo nie mogą spełnić równania Schroedingera, co więcej, w ogóle nie istnieją wtedy stany stacjonarne. Okazuje sie jednak, że każda funkcje $\Psi(X,t)$, która spełnia równanie Schroedingera można nadal przedstawić w postaci liniowej kombinacji (13), jeśli dopuścimy, aby wartości współczynników c_n zależały od czasu. Rozważmy teraz sytuację, gdy za funkcję w chwili początkowej wybierzemy jeden ze stanów (10), tzn. $\Psi(X, t_o) =$ $\Phi_n(X,t_o)$, i obserwujemy dynamikę z włączonym potencjałem oscylującym. W dowolnej późniejszej chwili czasu ewoluującą funkcję falową $\Psi(X,t)$ możemy rozwinąć w szereg (13) stwierdzając, że stopniowo pojawiają się w nim niezerowe składniki odpowiadające różnym funkcjom $\Phi_m(X,t)$. Oznacza to, że w rozkładzie gęstości prawdopodobieństwa cząstki, $\rho(X,t)$, pojawią się wyrazy oscylujące w czasie, tak jak zostało to pokazane w przykładzie (15). Jeśli częstości drgań naładowanej cząstki będą odpowiadały częstości drgań pola elektrycznego, $\Omega = |E_n - E_m|/\hbar$ możemy spodziewać się efektu rezonansowego: cząstka będzie szczególnie gwałtownie pochłaniać lub oddawać energię. Zjawisko to będziemy się starali zaobserwować w symulacji.

Zmienne bezwymiarowe

Przed matematycznym sformułowaniem algorytmu służącego do rozwiązywania równania Schroedingera wygodnie jest przejść do zmiennych bezwymiarowych dla położenia i czasu:

$$\begin{cases} x = X/L \\ \tau = t\hbar/(mL^2) \end{cases}$$
 (16)

Po podstawieniu nowych zmiennych do równania (2) oraz wyrażenia na Hamiltonian (3) dostajemy:

$$i\frac{\partial \Psi(x,\tau)}{\partial \tau} = \hat{H}(x,\tau)\Psi(x,\tau) \tag{17}$$

$$\hat{H}(x,\tau) = -\frac{1}{2}\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \kappa(x - 1/2)\sin\omega\tau \tag{18}$$

gdzie dodatkowo oznaczyliśmy:

$$\begin{cases} \kappa = K_o e m L^3 / \hbar^2 \\ \omega = \Omega m L^2 / \hbar \end{cases}$$
 (19)

Równanie (17) obowiązuje dla $x \in (0;1)$, a warunki brzegowe (4) przyjmują teraz postać:

$$\Psi(0,\tau) = \Psi(1,\tau) = 0 \tag{20}$$

Jeśli założymy dodatkowo, że funkcja falowa $\Psi(x,\tau)$ ma wartości bezwymiarowe, wówczas warunek normalizacyjny (6) oraz wzory na gęstość rozkładu prawdopodobieństwa (7) i średnie położenie cząstki (8) mają postać:

$$\int_0^1 \Psi(x,\tau)^* \Psi(x,\tau) dx = 1$$
 (21)

$$\rho(x,\tau) = \Psi(x,\tau)^* \Psi(x,\tau) \tag{22}$$

$$\langle x \rangle (\tau) = \int_0^1 \Psi(x,\tau)^* x \Psi(x,\tau) dx \tag{23}$$

Za jednostkę energii wygodnie jest przyjąć wyrażenie $\hbar^2/(mL^2)$. Bezwymiarowe funckje stanów stacjonarnych (10) oraz odpowiadające im wartości energii (12) wyrażone w nowych jednostkach sa następujące:

$$\Phi_n(x,\tau) = \exp(-i\mathcal{E}_n t)\sqrt{2}\sin(n\pi x) \tag{24}$$

$$\mathcal{E}_n = n^2 \pi^2 / 2 \tag{25}$$

Wartość średnią energii dowolnej funckji falowej spełniającej równanie (17) może być teraz obliczona w nowych jednostkach jako:

$$\langle \mathcal{E} \rangle (\tau) = \int_0^1 \Psi(x,\tau)^* \hat{H}(x,\tau) \Psi(x,\tau) dx$$
 (26)

Algorytm numeryczny

Funckję falową $\Psi(x,\tau)$ reprezentować będziemy przez wartości w (N+1) punktach x_k rozmieszczonych regularnie na odcinku [0;1]:

$$x_k = k\Delta x, \quad \Delta x = 1/N, \quad k = 0, \dots, N$$
 (27)

Wartości te mogą być przechowywane w rzeczywistych tablicach jednowymiarowych Ψ^R i Ψ^I odpowiadających części rzeczywistej i urojonej funkcji falowej:

$$\Psi(x_k, \tau) = \Psi_k^R + i\Psi_k^I \tag{28}$$

Tablice te zostają zainicjalizowana wartościami funkcji w chwili początkowej. W naszym wypadku będzie to jeden ze stanów stacjonarnych (24):

$$\Psi_k^R = \sqrt{2}\sin(n\pi x_k), \quad \Psi_k^I = 0, \quad k = 0, \dots, N$$
(29)

Działanie operatora Hamiltona na funckję $\Psi(x,\tau)$ przybliżać będziemy operatorem różnicowym i zapisywać w pomocniczych tablicach H^R i H^I :

$$H_k^R = \hat{H}\Psi^R(x_k) = -\frac{1}{2} \frac{\Psi_{k+1}^R + \Psi_{k-1}^R - 2\Psi_k^R}{\Delta x^2} + \kappa(x_k - 1/2)\Psi_k^R \sin \omega \tau$$
 (30)

Analogiczny wzór stosujemy dla obliczenia H^I z Ψ^I . Wzory te stosujemy dla $k=1,\cdots,N-1$, natomiast dla punktów brzegowych kładziemy:

$$H_0^R = H_N^R = H_0^I = H_N^I \equiv 0 (31)$$

Całkowanie równania Schroedingera w czasie, czyli wyznaczanie ewolucji funkcji falowej, dokonywać będziemy metodą drugiego rzędu z krokiem $\Delta \tau$ zastosowaną do układu równań rzeczywistych wynikająych z równania zespolonego (17):

$$\frac{d\Psi_k^R(\tau)}{d\tau} = H_k^I(\tau), \quad \frac{d\Psi_k^I(\tau)}{d\tau} = -H_k^R(\tau).$$

W każdym kroku całkowania obliczamy:

$$\Psi_k^R(\tau + \frac{\Delta \tau}{2}) = \Psi_k^R(\tau) + H_k^I(\tau) \Delta \tau / 2 \tag{32}$$

$$\Psi_k^I(\tau + \Delta \tau) = \Psi_k^I(\tau) - H_k^R(\tau + \frac{\Delta \tau}{2})\Delta \tau \tag{33}$$

$$\Psi_k^R(\tau + \Delta \tau) = \Psi_k^R(\tau + \frac{\Delta \tau}{2}) + H_k^I(\tau + \Delta \tau)\Delta \tau/2$$
(34)

W trakcie symulacji, co pewien krok czasowy, obliczać będziemy także dane pomocnicze o cząstce, które (wraz z aktulną wartością czasu) zapisywane będą wierszami na zbiór *.out:

$$\mathcal{N} = \Delta x \sum_{k} \left[(\Psi_k^R)^2 + (\Psi_k^I)^2 \right]$$
$$x = \Delta x \sum_{k} x_k \left[(\Psi_k^R)^2 + (\Psi_k^I)^2 \right]$$
$$\mathcal{E} = \Delta x \sum_{k} \left[\Psi_k^R H_k^R + \Psi_k^I H_k^I \right]$$

Gęstość prawdopodobieństwa w wybranych krokach czasowych (jeśli nas interesuje) wygodnie zapisywać w osobnym zbiorze *. dat w postaci wierszy (zbiór ten będzie można wykorzystać jako field w AVS):

$$\rho_k = (\Psi_k^R)^2 + (\Psi_k^I)^2, \quad k = 0, \dots, N$$

Na potrzeby wizualizacji wystarczy zapisywać rozrzedzone punkty (np dla N=100, zapisujemy co drugi punkt, w sumie 51 punktów).

Symulacje

W obliczeniach używać możemy następujących parametrów liczbowych (uwaga: parametry powinny być wczytywane ze zbiory inputowego, tu: dane orientacyjne):

Liczba przedzialów Δx on odcinku [0; 1], N = 100

Krok całkowania po czasie, $\Delta \tau < 0.001$? (wyznaczyć testując zachowanie energii) przy wyłączonym polu elektrycznym)

W pierwszych symulacjach należy sprawdzić poprawność algorytmu przy wyłączonym polu oscylującym ($\kappa=0,\ \omega=0$). Obliczenia wykonać można startując ze stanów początkowych (wzór 29) o numerach np. n=1,4,9. Dla każdego przypadku wykonujemy po 4000 kroków symulacji i sprawdzamy zachowanie się normy, położenia średniego i energii.

W symulacjach z zaburzającym polem elektrycznym przyjąć należy wartość κ rzędu jedności (do kilku jednostek).

Symulacje przeprowadzić należy z różnymi wartościami częstości rezonansowej $\omega = |\mathcal{E}_n - \mathcal{E}_m| = 3\pi^2/2, 4\pi^2/2, 8\pi^2/2 \cdots$. Czas symulacji należy dobrać tak, aby obejmowała conajmniej jeden pełny cykl okresowych zmian energii (conajmniej kilkanaście jednostek czasowych). Dane wynikowe we wszystkich rodzajach symulacji powinny być zapisywane z częstością dającą w sumie do kilkaset klatek czasowych. Na podstawie wykresów energii czastki w funkcji czasu należy określić, między którymi poziomami energetycznymi zachodzą przejścia rezonansowe, a między którymi nie.

Dla jednej wybranej częstości rezonansowej (np dla przejścia $1 \to 2$) należy przeprowadzić badania okolicy rezonansu. W tym celu przeprowadzamy serię symulacji z wartością ω równą 90, 92, 94, 98, 100, 102, 104, 106, 108 i 110 % wartości rezonansowej. Z każdej symulacji należy określić maksymalną wartość osiąganą przez energię cząstki, $\langle \mathcal{E} \rangle_{\text{max}}$ a następnie wykonać wykres $\langle \mathcal{E} \rangle_{\text{max}}$ w funkcji ω .