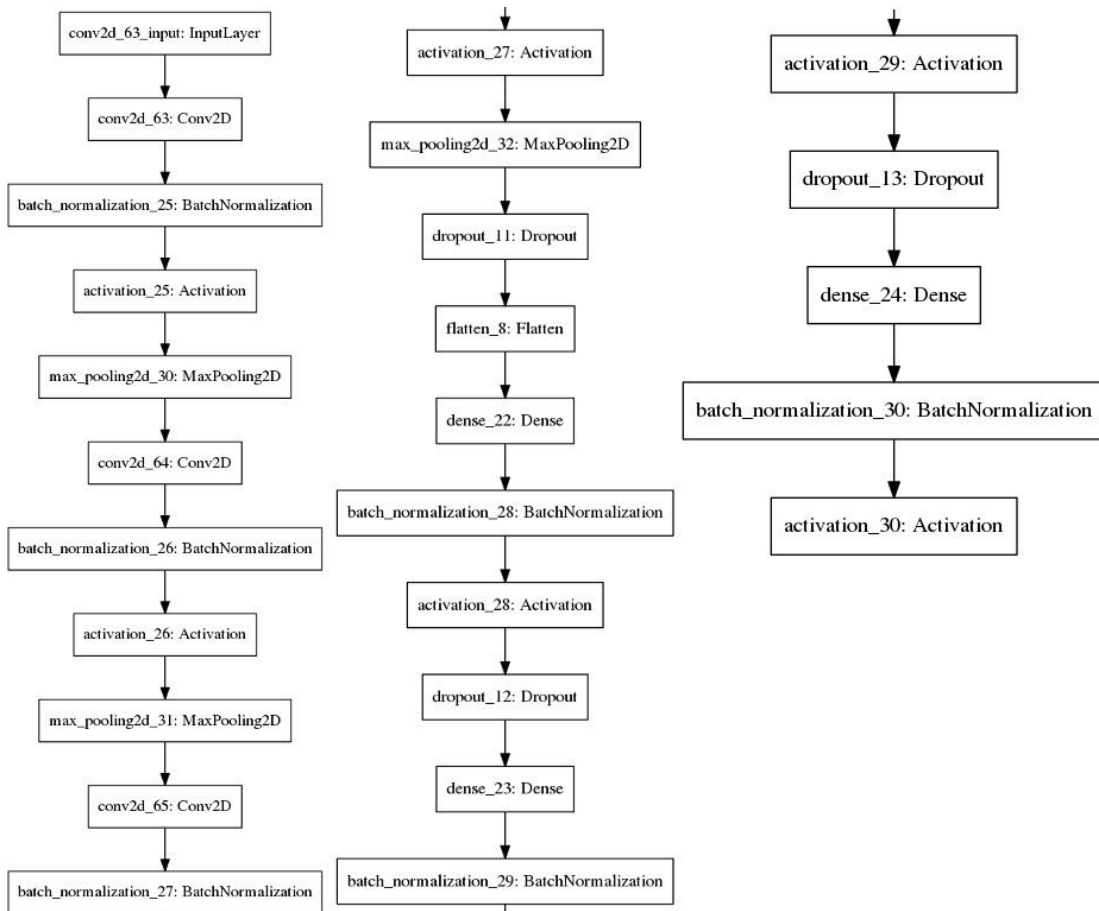
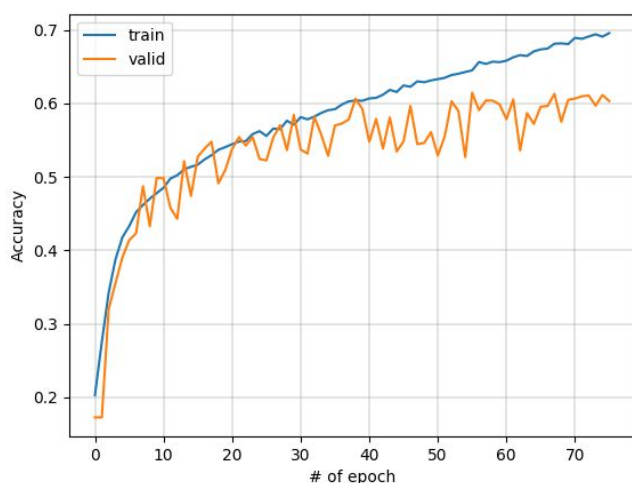


1. (1%) 請說明你實作的 CNN model，其模型架構、訓練過程和準確率為何？
(Collaborators:)



Layer (type)	Output Shape	Param #		
conv2d_6 (Conv2D)	(None, 46, 46, 64)	640	max_pooling2d_6 (MaxPooling2	(None, 4, 4, 192) 0
batch_normalization_7 (Batch	(None, 46, 46, 64)	256	dropout_12 (Dropout)	(None, 4, 4, 192) 0
activation_7 (Activation)	(None, 46, 46, 64)	0	flatten_2 (Flatten)	(None, 3072) 0
max_pooling2d_4 (MaxPooling2	(None, 23, 23, 64)	0	dense_4 (Dense)	(None, 512) 1573376
dropout_8 (Dropout)	(None, 23, 23, 64)	0	batch_normalization_10 (Bate	(None, 512) 2048
conv2d_7 (Conv2D)	(None, 22, 22, 128)	32896	activation_10 (Activation)	(None, 512) 0
batch_normalization_8 (Batch	(None, 22, 22, 128)	512	dropout_13 (Dropout)	(None, 512) 0
activation_8 (Activation)	(None, 22, 22, 128)	0	dense_5 (Dense)	(None, 512) 262656
max_pooling2d_5 (MaxPooling2	(None, 11, 11, 128)	0	batch_normalization_11 (Bate	(None, 512) 2048
dropout_9 (Dropout)	(None, 11, 11, 128)	0	activation_11 (Activation)	(None, 512) 0
conv2d_8 (Conv2D)	(None, 10, 10, 192)	98496	dropout_14 (Dropout)	(None, 512) 0
dropout_10 (Dropout)	(None, 10, 10, 192)	0	dense_6 (Dense)	(None, 7) 3591
conv2d_9 (Conv2D)	(None, 9, 9, 192)	147648	batch_normalization_12 (Bate	(None, 7) 28
dropout_11 (Dropout)	(None, 9, 9, 192)	0	activation_12 (Activation)	(None, 7) 0
conv2d_10 (Conv2D)	(None, 8, 8, 192)	147648		
batch_normalization_9 (Batch	(None, 8, 8, 192)	768		
activation_9 (Activation)	(None, 8, 8, 192)	0		
			Total params: 2,272,611	
			Trainable params: 2,269,781	
			Non-trainable params: 2,830	



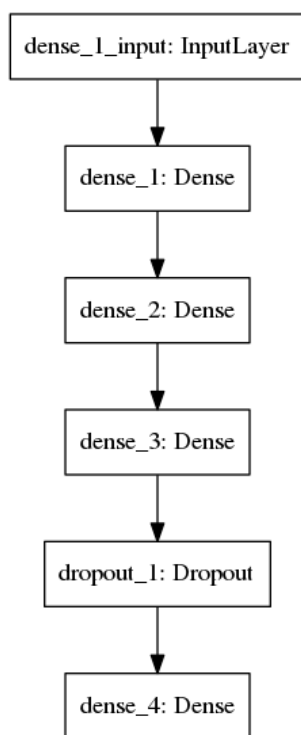
我最後的模型使用了5層 convolution layer，2層的 dense(relu)，還有一層的 softmax，共有7層的0.5 dropout。
 訓練到50幾個epoch時，validation的正確率就已經不太會提升了，training則持續變好，應屬於overfitting，由於dropout已經很多了，若加入其他方式ensemble應該可以改善，可惜沒時間訓練。如果沒有dropout，training正確率會到0.8，validation則約

0.4~0.5，overfitting現象更加明顯。

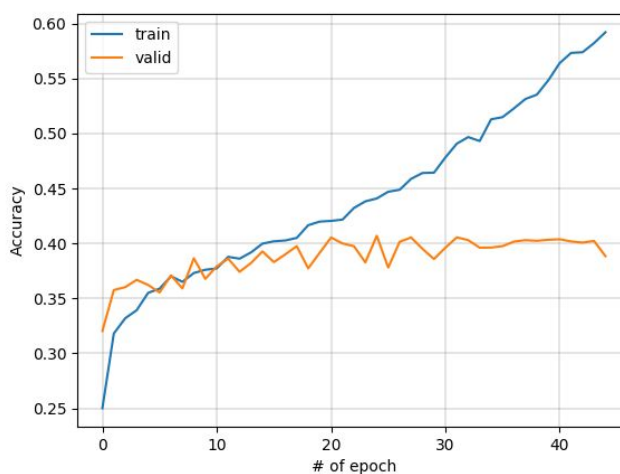
在訓練時也曾經試過13層conv2d加2層dense配relu，再一層softmax，但最終結果是練不起來，可能是在某個local minimum卡住的樣子。

- (1%) 承上題，請用與上述 CNN 接近的參數量，實做簡單的 DNN model。其模型架構、訓練過程和準確率為何？試與上題結果做比較，並說明你觀察到了什麼？

(Collaborators:)

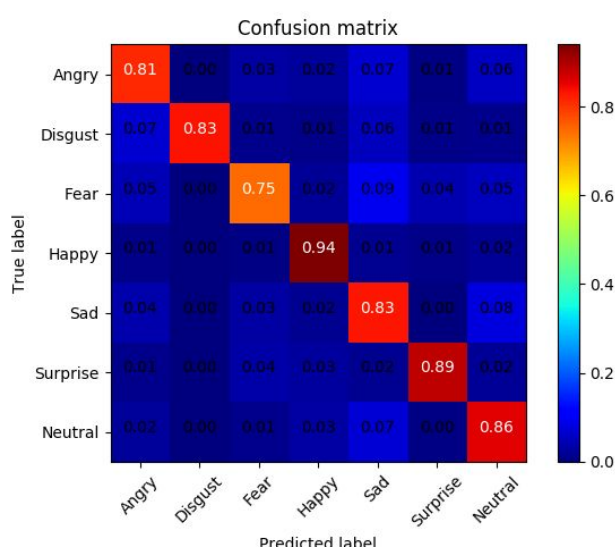


Layer (type)	Output Shape	Param #
dense_1 (Dense)	(None, 1024)	2360320
dense_2 (Dense)	(None, 1024)	1049600
dense_3 (Dense)	(None, 756)	774900
dropout_1 (Dropout)	(None, 756)	0
dense_4 (Dense)	(None, 7)	5299
Total params: 4,190,119		
Trainable params: 4,190,119		
Non-trainable params: 0		



全部使用dense發現validation正確率更難提升，容易overfit，也更早就被early stopping終止，推測是cnn的filter發揮優勢，使相同的特徵可以表現在不同位置。不過全部使用dense的訓練時間更短，應該是少了convolution微分對電腦而言運算較快。

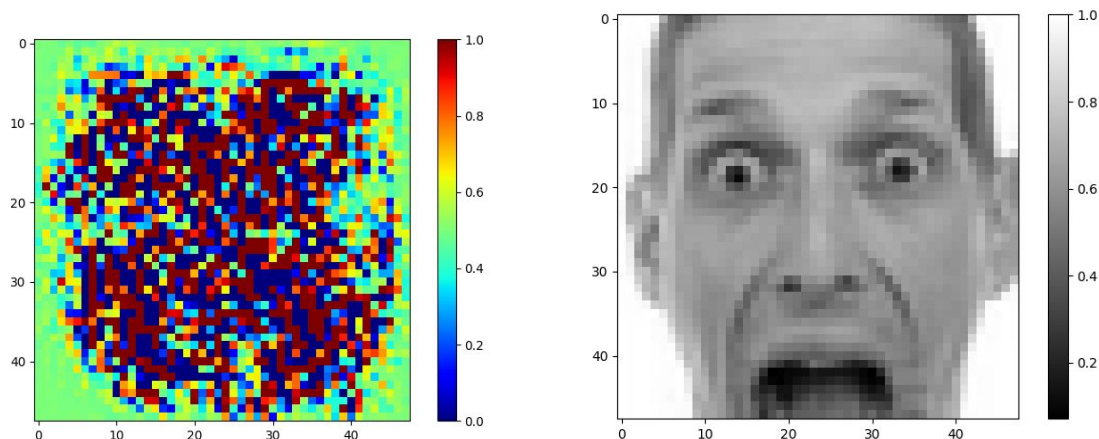
- (1%) 觀察答錯的圖片中，哪些 class 彼此間容易用混？[繪出 confusion matrix 分析]
(Collaborators:)

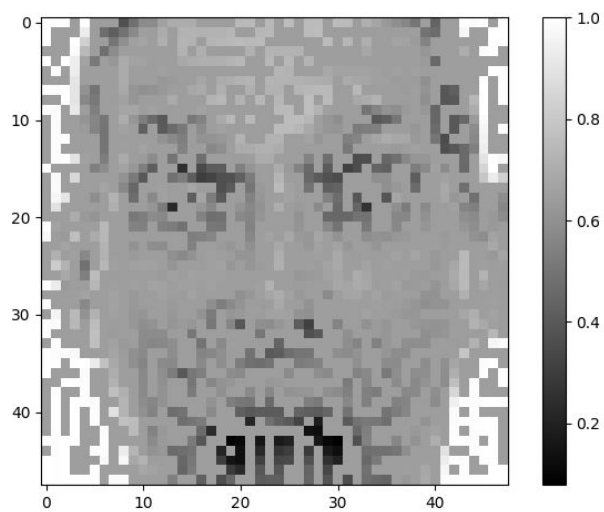


就從非對角線上的錯誤預測來看，恐懼誤判成傷心，傷心誤判成中立是比較多的。

- (1%) 從(1)(2)可以發現，使用 CNN 的確有些好處，試繪出其 saliency maps，觀察模型在做 classification 時，是 focus 在圖片的哪些部份？
(Collaborators:)

從結果觀察到眼睛、嘴巴、鼻子是容易被感應的部位





5. (1%) 承(1)(2)，利用上課所提到的 gradient ascent 方法，觀察特定層的filter最容易被哪種圖片 activate。

(Collaborators:)

答：