1.如果想要服务器可以处理多个请求,一种简单的思路是采用 while。

```
while(1)
{
    fd = accept();
    do_service(fd);
}
这种叫做迭代服务器,不具有并发能力。
```

2.采用多进程编写并发服务器的大概思路:

```
while(1)
{
    peerfd = accept();
    if(fork() == 0)
    {
        close(listenfd);
        do_service(peerfd);
        exit(EXIT_SUCCESS);
    }
    close(peerfd); //这里防止资源耗尽
}
```

一些要点:

- a) 父进程要关闭 peerfd,这主要是因为 close 根据引用计数关闭 fd,如果父进程不这样做,那么所有通过 accept 创建的 fd 都不会被真正释放。
- b) 父进程不可以直接采用 waitpid 来回收子进程,这样做会使得 server 变为一个迭代服务器,而不具备并发能力。必须采用信号这种异步的处理手段。
- c) 使用信号处理必须注意,使用 while 而不是 if, 尽可能多处理僵尸进程,这是防止信号的阻塞和丢失问题。waitpid要使用 WNOHANG 选项。
 - d) 子进程要关闭 listenfd。
- e) 子 进 程 执 行 do_service 之 后 务 必 执 行 exit(EXIT_SUCCESS).
- 3.采用多线程编写服务器程序的要点:

```
while(1)
{
    peerfd = accept();
    创建一个线程
}
要点:
```

a) 往线程中传 fd, 最好使用动态内存分配。在线程中

务必释放内存, 防止内存泄露

- b) 线程务必使用 detach 函数,将自己设置为分离状态,这样不必再去调用 join 函数,等待线程结束。
- 4.使用 select 编写并发服务器的模型:

初始化参数

allset(作为 rset 的备份)/rset/clients/maxi(clients 中的最大下标)/maxfd(最大 fd, 作为 select 的第一个参数)/nready while(1)

{

- 1.初始化 rset. rset = allset
- 2.执行 select 等待
- 3.检查 listenfd 是否可读,如果可读
 - a) accept
 - b) 将 fd 加入 clients 以及 allset
 - c) 更新 maxi 和 maxfd
- 4.轮询 clients 中的客户 fd, 查看他们是否在 rset 里面。 当对方 close 时, 本地需要:
 - a) close 套接字
 - b) 更新 clients[i],
 - c)将fd从allset中移除

}

5.使用 poll 编写并发服务器的框架: 创建 struct pollfd 数组,存放用来监听的 fd 加入 listenfd while(1) { 1.poll 系统调用 2.检查 listenfd,如果可读,把 fd 加入到数组中 3.检查其他 fd,注意 fd 关闭的问题。 } 6.使用 epoll 编写并发服务器的框架: 1.创建 epoll 句柄 2.把 listenfd 加入 epoll 3.创建一个数组,用于接收 epoll wait 的返回结果 while(1) { a) 执行 epoll wait b) 判断数组中的每个fd,如果是listenfd,那么需要 accept,如果是普通fd,那么需要进行echo服务。

7.write 是把数据从用户空间拷贝至内核空间, 而 read 是把数据从内核空间拷贝至用户空间。

}

- 8.select、poll、epoll之间的区别:
 - a) select 文件描述符的大小受到限制,而且 FD_SETSIZE 受内核参数的限制,如果需要更改,需要重新编译内核。
 - b) poll 没有文件描述符大小的限制。
 - c) select 和 poll 共同的缺点是:内部的数组不停的在内核空间和用户空间中相互拷贝。而 epoll 采用共享内存,避免了这一开销。
 - d) select 和 poll 内部都是采用的"轮询"的机制,随着 fd 的增多, select 和 poll 的效率随之下降,而 epoll 只关 心已经准备好的 fd,不存在这个缺点。