

TEMA 2. Ampliación del lenguaje y ampliación de la máquina virtual:

- Instrucción compuesta, instrucciones de control y subrutinas,

- Definición y construcción de tipos,

1. Cuestiones previas
2. Restricciones contextuales de un lenguaje (tipos)
3. Construcción de un comprobador de tipos (Aho et al.)
 - Asignar tipo a todas las construcciones del lenguaje
 - Comprobar que se respetan las reglas de uso de los tipos
 - Otros temas (*ver Aho et al.*)

4. ASPECTOS PRÁCTICOS:

1. Ampliación del lenguaje y construcción de las expresiones de tipos
2. Comprobador de tipos (el módulo de restricciones contextuales)
3. **Generación de código (acceso a los componentes de los tipos)**

- Procedimientos y funciones

ASPECTOS PRÁCTICOS

3.- Generación de código: acceso a los elementos de los tipos contruidos

Cápítulos 7 y 8 del Aho

- Semántica informal de *Descriptor* y *Factor*:
 - un descriptor es, o describe, una dirección
 - un factor es un valor, es decir, el contenido de una dirección.
- El código generado para acceder a un elemento de un *record* o de un *array* puede optimizarse en una fase posterior.
- Funciones. Como en los apartados anteriores quedan detalles por precisar con respecto a las funciones.
 - El más importante es el significado de las direcciones asociadas a las variables. Si el lenguaje tiene funciones y las variables se

declaran dentro de una función, las direcciones asociadas a las variables son direcciones relativas al bloque de memoria asociado con la ejecución de la función: su "marco", o "registro de activación".

- Para poder acceder a las variables locales y no locales, una variable tiene que tener asociado el "nivel" en que ha sido declarada y, las instrucciones de la máquina-p que manipulan las direcciones, necesitarán un segundo parámetro que indique el nivel de la variable.

3.1 Primero necesitamos ampliar/modificar la gramática:

```

.....
I --> new(ident)  (* se puede generalizar a un descriptor*)
I --> Descriptor := Exp
.....

Exp --> ....
.....

Fact --> <literal>
Fact --> Descriptor
Fact --> ident(Lparametros)

Descriptor --> ident
Descriptor --> Descriptor^
Descriptor --> Descriptor.ident
Descriptor --> Descriptor[Lexp]

Lexp --> Exp
Lexp --> Lexp, Exp

Lparametros --> /* vacía */
Lparámetros --> Lparametros, Exp

```

3.1.1 Descriptor

Atributos de la categoría sintáctica Descriptor:

- **Descriptor.c** , código que al ejecutarse dejará en la cima de la pila de operandos la dirección que "describe"
- **Descriptor.p**, puntero de acceso a la tabla de símbolos
- **Descriptor.tipo**, puntero al nodo raíz de la expresión de tipos, necesario para acceder a los datos del tipo asociado al descriptor(datos necesarios para generar el código)
- **Descriptor.campo**, puntero que permite acceder a la descripción del campo de un registro.

3.1.2 Modificaciones en la Máquina-P

- **Ampliamos** nuestra maquina-P con:

1.- Un bloque de **memoria dinámica**.

- Para facilitar la implementación el espacio de direcciones de la memoria de datos estática y dinámica es el mismo.
- Es decir, podemos tener un único *array* de memoria, y desde un valor fijo, p.e. aproximadamente desde la mitad y creciendo hasta el final, lo reservamos para memoria dinámica.
- Otra solución sería que la memoria dinámica creciese desde el final hacia posiciones inferiores y la estática al revés.

2.-Un registro, **H**, que apunta a la 1ª posición de memoria libre en el bloque de memoria dinámica (para simplificar no se implementa un recolector de basura)

discusión: diferentes formas de concebir la máquina virtual

3. - Nuevas instrucciones de la máquina-p:

apila_ind
desapila_ind
apilaH
incrementaH <posiciones de memoria>

$\langle P, [d \mid S], M, i, h, r \rangle$	$\langle P, [M(d) \mid S], M, i+1, h, r \rangle$	$I(P,i) = \text{apila_ind}$
$\langle P, [v, d \mid S], M, i, h, r \rangle$	$\langle P, S, M[d \leftarrow v], i+1, h, r \rangle$	$I(P,i) = \text{desapila_ind}$
$\langle P, S, M, i, h, r \rangle$	$\langle P, [h \mid S], M, i+1, h, r \rangle$	$I(P,i) = \text{apilaH}$
$\langle P, S, M, i, h, r \rangle$	$\langle P, S, M, i+1, h+v, r \rangle$	$I(P,i) = \text{incrementaH } v$

/ desarrollaremos primero un ejemplo, después veremos como relacionamos estas operaciones con las estructuras sintácticas */*

ejercicio: representar los árboles sintácticos de las instrucciones y decorarlos con los atributos

.....
VAR

(declaramos la variable fecha como un puntero al tipo básico integer*)*

Fecha: ^integer;

(creamos la entrada en la tabla de símbolos *)*

.....
new(Fecha);

*(*asignamos a la variable fecha una dirección, sin usar, de la memoria dinámica*)*

I. p:=busca(ident.lex)

apila I.p->dir

apilaH

desapila_ind

incrementaH I.p->tipo->tipo_base->tamaño

*(*La variable "Fecha" contiene la dirección de la memoria dinámica puesta en la pila por apilaH *)*

.....
Fecha^:= 15;

*D. p:= busca(ident.lex) (*busca "Fecha" en la TS*)*

*apila D.p->dir (*generada por la categoría D -->ident*)*

apila_ind (*generada por la categoría $D \rightarrow D^*$ *)
 (*el resultado es poner en la cima de la pila la
 dirección de "Fecha" en la memoria dinámica,
 lugar donde vamos a guardar el valor de la
 expresión del lado derecho de la asignación*)

apila 15 (* Exp.c *)
desapila_ind

.....

dia := Fecha[^] + 2;

D.p := busca(ident.lex) (*busca "dia" en TS*)

apila D.p->dir (*generada categoría $D \rightarrow \text{ident}(\text{dia})^*$ *)
 (*generación del código de la expresión
 en el lado derecho*)

I. D := busca(ident.lex) (*busca "Fecha" en TS*)

apila D.p->dir (* dirección estática de "Fecha" *)

apila_ind (*obtengo la dirección dinámica *)

apila_ind (*obtengo el contenido *)

apila 2

suma

desapila_ind (* desapila en la dirección de "dia"*)

*ejercicio: representar los árboles sintácticos de las instrucciones y
 decorarlos con los atributos*

/ fin del ejemplo */*

3.2 Punteros, Descriptor, Factor

I --> new(ident)

I.p = busca(ident.lex)

(*suponemos que el comprobador de tipos ha verificado que
 ident ha sido declarado y que es del tipo *pointer**)

I.c = apila I.p->dir || apilaH || desapila_ind

|| incrementaH I.p->tipo->tipo_base->tamaño

la variable identificada por **ident.lex** contiene una dirección de la memoria dinámica

discusión: sintaxis alternativas para crear variables dinámicas

Descriptor --> ident

```
Descriptor.p = busca(ident.lex)
Descriptor.c = apila Descriptor.p->dir
```

Obtenido por el comprobador de tipos

```
if (Descriptor.p <> null) and (Descriptor.p->clase == VAR)
then Descriptor.tipo = Descriptor.p->tipo
else Descriptor.tipo = error
```

Factor --> Descriptor

```
Factor.c = Descriptor.c || apila_ind
```

El atributo **Factor.c** es el código para obtener el valor de la dirección señalada por el descriptor (o directamente en el caso de las constantes).

Con respecto a los factores literales no hay variación en la generación de código.

Factor --> Num

```
Factor.c = apila Num.val
```

Descriptor --> Descriptor[^]

```
Descriptor1.c = Descriptor2.c || apila_ind
```

Comprobador de tipos

```
if (Descriptor2.tipo <> error) and (Descriptor2.tipo->op == POINTER)
then Descriptor1.tipo = Descriptor2.tipo->tipo_base
else Descriptor1.tipo = error
```

I --> Descriptor := Exp

```
I.c = Descriptor.c || E.c || desapila_ind
```

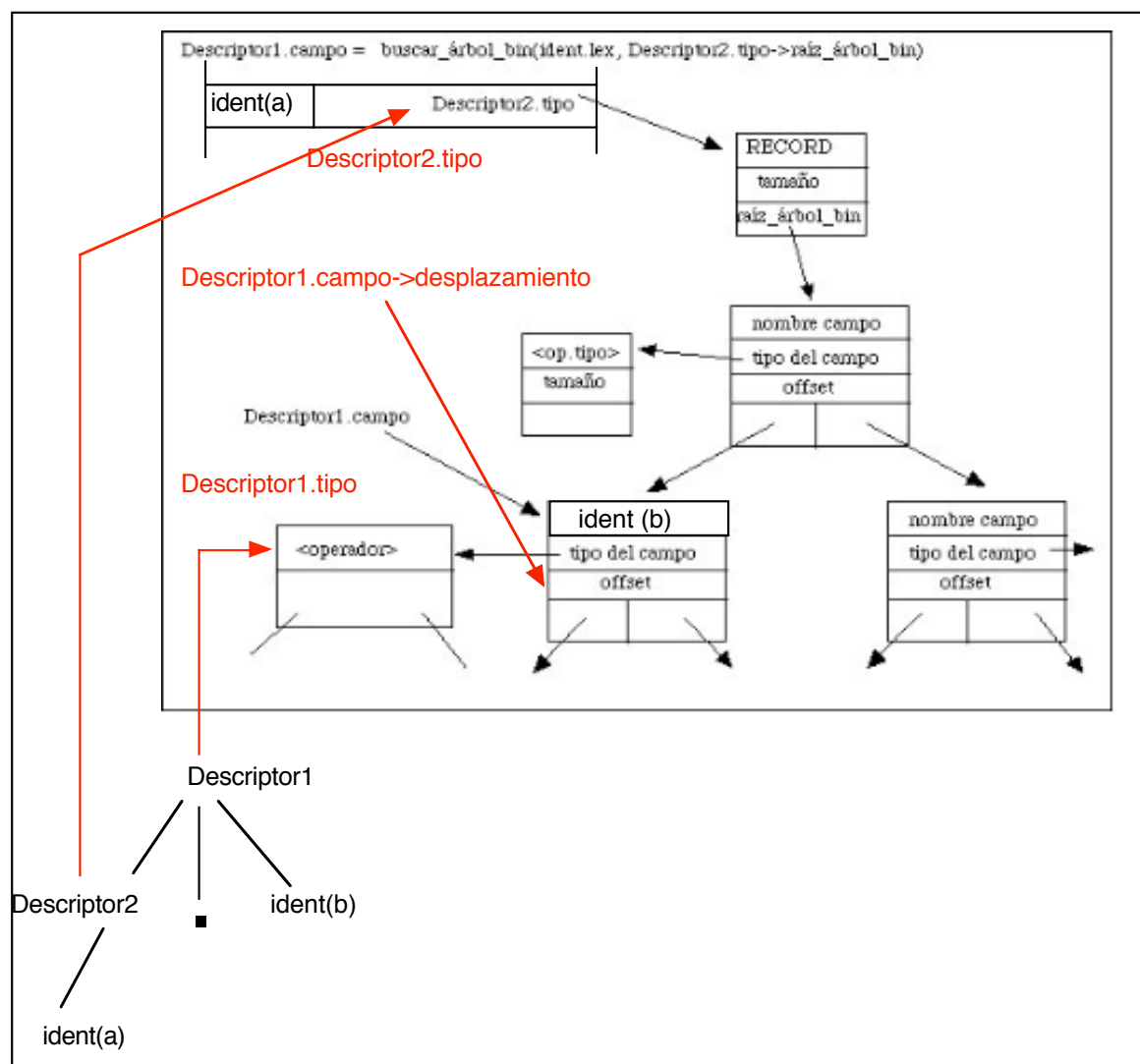
Atributo **Descriptor.c** es el código que al ejecutarse generará en la cima de la pila de operandos la dirección donde se desapila, o almacena, el resultado de evaluar la expresión.

3.3 Registros

Con esta gramática vamos a tratar el acceso a los campos de un *record* dinámicamente.

El compilador siempre podrá, en un paso posterior, optimizar este código de acceso ejecutando las instrucciones aritméticas que solo involucren operandos conocidos en tiempo de compilación.

Esquema del acceso a los campos de un registro



Descriptor --> Descriptor . ident

Descriptor₁.campo =
 buscar_árbol_bin(ident.lex, Descriptor₂.tipo->raíz_árbol_bin)

Descriptor₁.c = Descriptor₂.c ||
 apila Descriptor₁.campo->offset || suma

Obtenido por el comprobador de tipos

```

if (Descriptor2.tipo <> error) and
  (Descriptor2.tipo->op == RECORD) and
  (Descriptor1.campo <> null)
then Descriptor1.tipo = Descriptor1.campo->tipo
else Descriptor1.tipo = error

```

El atributo Descriptor₁.campo apunta al nodo del campo y nos permite acceder al desplazamiento y al tipo del campo.

En el atributo Descriptor₂.c tenemos una dirección base a la que sumamos un desplazamiento, *offset*, para llegar a la dirección objetivo.

Ejemplo

TYPE

```

enlace = ^elemento;
elemento = record
    DNI: integer;
    siguiente: enlace;
end;

```

.....

VAR

```

    lista, aux: enlace;

```

.....

```

new(lista);
lista^.DNI :=666;
new(aux);

```

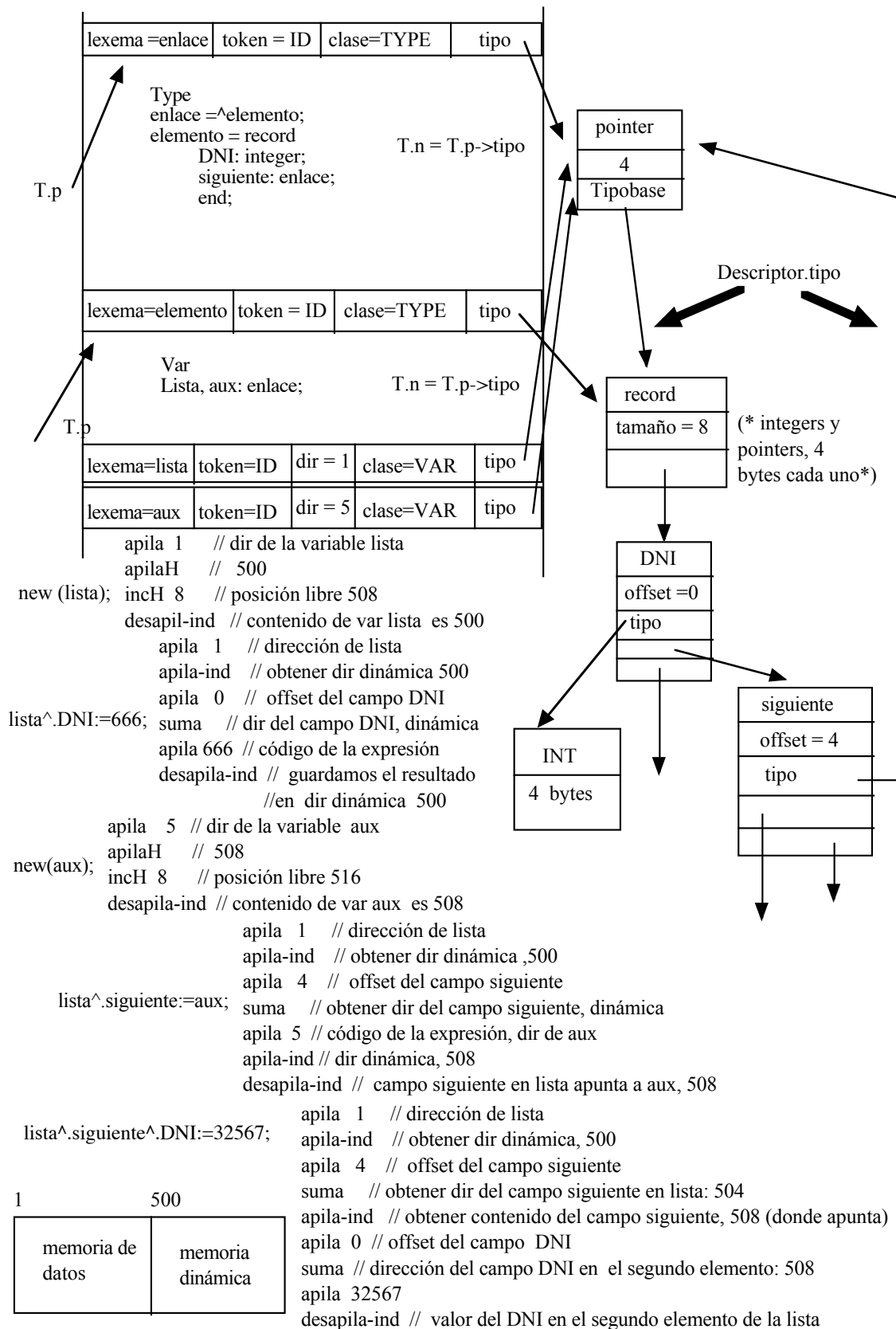
.....

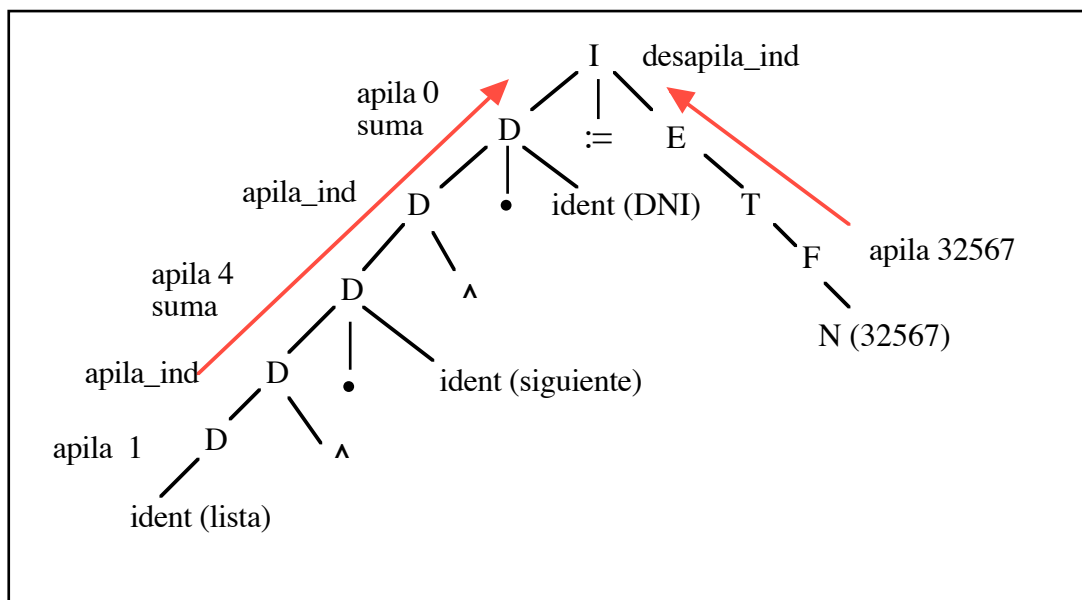
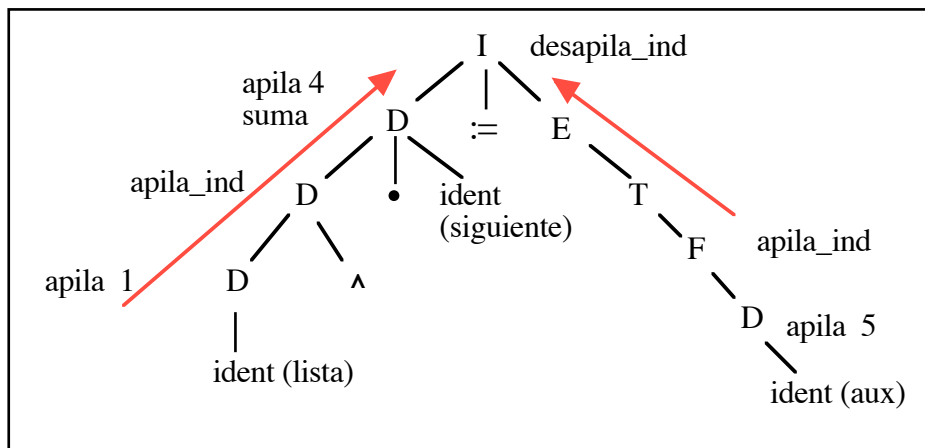
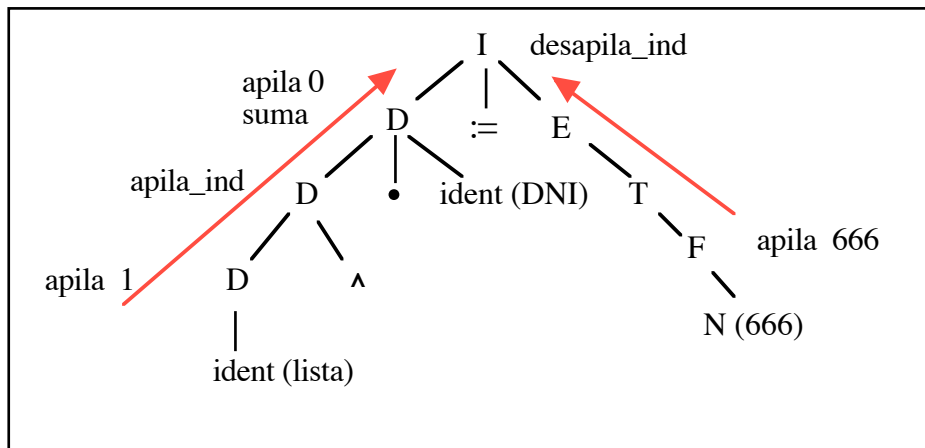
```

lista^.siguiente :=aux;

```


.....
 lista^.siguiente^.DNI:= 32567; (* equivalente a aux^.DNI:=32567 *)

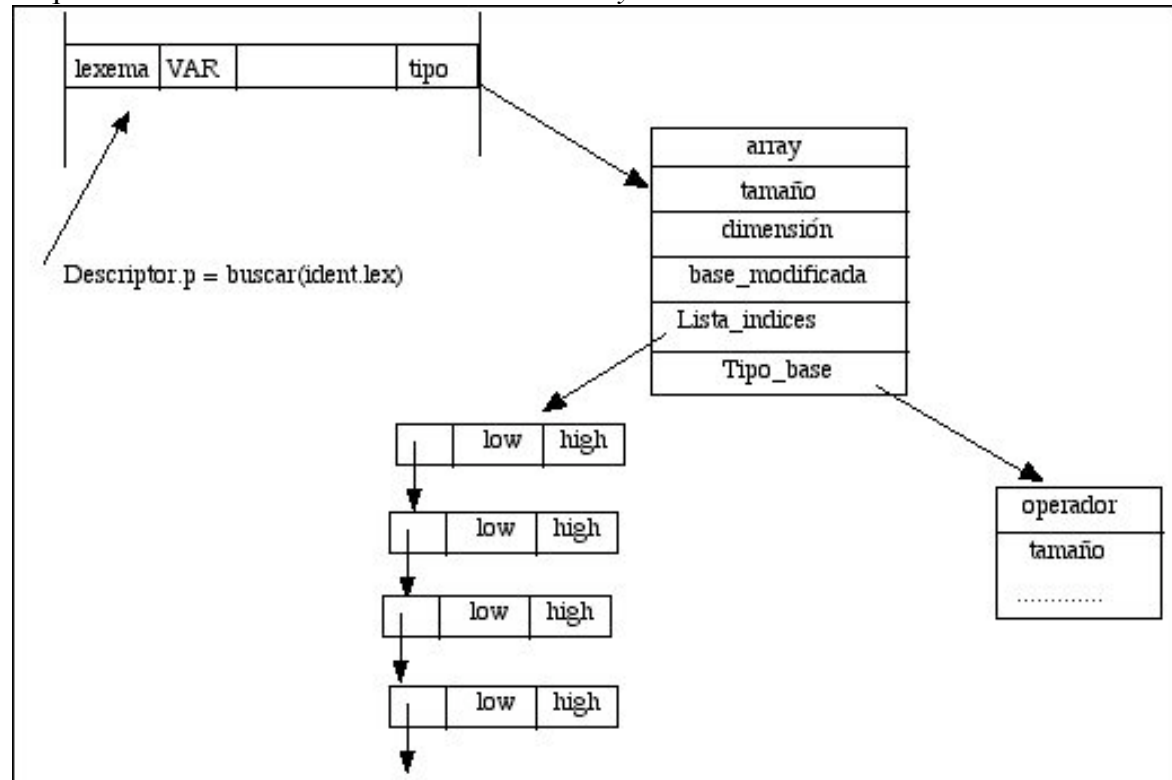




/* fin del ejemplo */

3.4 Arrays

Esquema del acceso a los elementos de un *array*



Descriptor --> Descriptor[Lexp]

Lexp.indicesh = Descriptor₂.tipo->Lista_indices

Atributo heredado para acceder a la información sobre los índices del *array*.

Descriptor₁.c =

Descriptor₂.c (* dir.base del array*)

|| apila Descriptor₂.tipo->base_modificada

|| Resta

(* [dir.base - [(... (l₁ * n₂ + l₂) * n₃ + l₃) ...] * n_k + l_k)] * Tipobase->tamaño]
+ [(... (i₁ * n₂ + i₂) * n₃ + i₃) * ...] * n_k + i_k) * Tipobase->tamaño] *)

|| Lexp.c

|| apila Descriptor₂.tipo->tipo_base->tamaño

|| Multiplica

|| Suma

 Nota aclaratoria:

para acceder a una posición concreta del *array* hay que sumar a la dirección base del *array* una cantidad función de los índices actuales

(calculada dinámicamente en Lexp.c $[((... (i_1 * n_2 + i_2) * n_3 + i_3) * ...) * n_k + i_k]$ y multiplicada por el tamaño del tipo base).

Pero si los límites iniciales de cada una de las dimensiones del array son distintos de 0 hay que restar una cantidad a la dirección base que es función de estos límites iniciales y del tamaño del tipo base del *array*. Esta cantidad es la que llamamos “base modificada”

Descriptor₂.tipo->base_modificada =

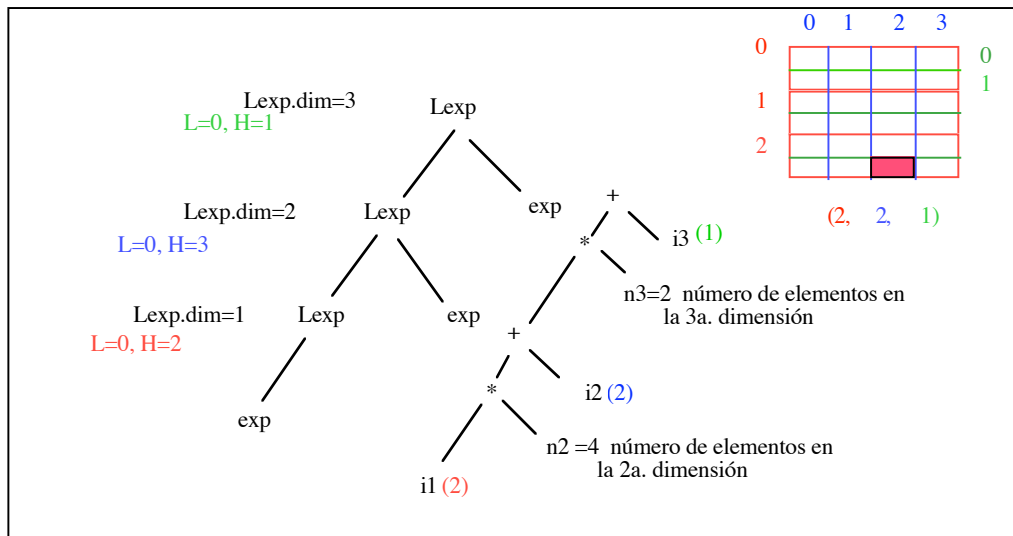
$$[(... (l_1 * n_2 + l_2) * n_3 + l_3) * n_4 + l_4] * \text{Tipo_base->tamaño}$$

 L.exp → Exp

Lexp.dim = 1 (* localizador de la dimensión en la declaración *)
Lexp.H = obtenerH(Lexp.indicesh, Lexp.dim)
Lexp.L = obtenerL(Lexp.indicesh, Lexp.dim)
Lexp.c = Exp.c (* i₁ *)
 || copia || apila Lexp.H || menorigual || ir-falso <error>
 || copia || apila Lexp.L || mayorigual || ir-falso <error>
 (* comprobación de tipos dinámica*)

| L.exp , Exp

Lexp₂.indicesh = Lexp₁.indicesh
 (* puntero a la declaración de índices *)
Lexp₁.dim = Lexp₂.dim + 1 (* localizador de la dimensión *)
Lexp₁.nk = obtener_nk(Lexp₁.indicesh, Lexp₁.dim)
 (* n_k = k_High - k_Low + 1 *)
 (* se puede asignar a Lexp₁ ó Lexp₂ *)
Lexp₁.H = obtenerH(Lexp₁.indicesh, Lexp₁.dim)
Lexp₁.L = obtenerL(Lexp₁.indicesh, Lexp₁.dim)
Lexp₁.c = Lexp₂.c || apila Lexp₁.nk || Multiplica || Exp.c
 || copia || apila Lexp₁.H || menorigual || ir-falso <error>
 || copia || apila Lexp₁.L || mayorigual || ir-falso <error>
 (* comprobación de tipos dinámica sobre el índice Exp.c*)
|| Suma
 <código anterior> *n_k + i_k



3.5 Funciones

Fact --> ident(Lparametros)

Fact.p=busca(ident.lex);

Fact.c = Lparámetros.c ||

call f(Fact.p->nivel) Fact.p->etqcodigo

Nota: la instrucción de la máquinaP que llama a una función es nueva y necesariamente compleja.

- Tiene que actuar sobre el contador de programa pero también tiene que organizar en la memoria de datos el entorno en que queremos que se ejecute el código de la función llamada.
- La complejidad de esta instrucción depende de la interpretación que hagamos del paradigma funcional en nuestro lenguaje imperativo.
- Además necesitaremos otras instrucciones para la creación del área de datos (marco ó registro de activación de la función llamada).
- También necesitaremos definir como se producirá el "retorno" del valor calculado por la función

Todos estos problemas los trataremos con detalle en el tema siguiente al tratar del "paquete de apoyo" a la ejecución de funciones.

(* gestionar el resultado de la función
gestionar el número de parámetros *)

Lparametros --> /*cadena vacía*/

Lparametros.c = /* vacio */

| Lparametros , Exp

Lparametros₁.c = Lparametros₂.c || E.c

|| <paso por valor ó referencia ...>

no esta completamente determinado el código que tengo que generar al no estar definida la estructura de los registros de activación de las funciones. En particular si la pila de operandos está incorporada o no al registro de activación. La implementación más simple y eficiente es que esté incorporada (no habría que generar código para el paso de parámetros).

=====

Notas complementarias

1. Fórmulas para obtener el código de acceso a los elementos de un *array* (similar a los *arrays* de Pascal).

2. Ejemplo de código y comprobación dinámica de tipos en un *array*

1. Fórmulas para obtener el código de acceso a los elementos de un *array*.

- Al permitir expresiones en los índices de un *array*, estas variables son en realidad dinámicas, en el sentido de que tendremos que determinar durante la ejecución, al evaluar las expresiones, cual es la posición de la memoria a la que accedemos.
- Esto también implica comprobación dinámica de tipos si queremos garantizar que los índices calculados se encuentran dentro de los límites declarados del *array*.
- El lenguaje C da un paso más y considera que los *arrays* son "de facto" un tipo de variables dinámicas, punteros, de los que se diferencian por la forma en que se reserva memoria para ellos y por la zona de memoria en la que se almacenan.

Declaración de los límites de un *array* unidimensional: (low, high)

explícitamente: `ident[low ... high]` → tamaño = high - low + 1

implícitamente: `ident[h]` equivale a `ident[1 ... h]` → tamaño = h

`ident[h]` equivale a `ident[0 ... h-1]` → tamaño = h

Aritmética de los *arrays* siguiendo el modelo de Pascal.

¡Importante! si los límites inferiores (low) de las dimensiones del *array* se toman igual a cero los cálculos se simplifican mucho (es la opción de C)

1.1 Caso unidimensional, límites del *array* (l_1, h_1)

para acceder al elemento i_1 -ésimo:

$$\text{dir.base} + (i_1 - l_1) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$

reagrupando términos

$$[\text{dir.base} - (l_1 * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño})] + [i_1 * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}]$$

- El primer sumando se puede calcular evaluando la expresión de tipos
- El segundo sumando depende del valor actual del índice y hay que generar código para calcularlo dinámicamente

1.2 Caso de dos dimensiones, límites del *array* (l_1, h_1), (l_2, h_2)

para acceder al elemento (i_1, i_2):

$$\text{dir.base} + [(i_1 - l_1) * n_2 + (i_2 - l_2)] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$

donde

$n_2 = h_2 - l_2 + 1$ = número de elementos de una fila (2ª dimensión) del *array*.

reagrupando

$$\begin{aligned} & \text{dir.base} + (i_1 * n_2 - l_1 * n_2 + i_2 - l_2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} = \\ & = [\text{dir.base} - (l_1 * n_2 + l_2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \end{aligned}$$

$$+ [(i_1 * n_2 + i_2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}]$$

el primer sumando estático, el segundo dinámico

1.3 Caso de tres dimensiones, $(l_1, h_1), (l_2, h_2), (l_3, h_3)$

para acceder al elemento (i_1, i_2, i_3)

$$\text{dir.base} + [(i_1 - l_1) * n_2 * n_3 + (i_2 - l_2) * n_3 + (i_3 - l_3)] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$

reagrupando

$$\begin{aligned} & \text{dir.base} + [i_1 * n_2 * n_3 - l_1 * n_2 * n_3 + i_2 * n_3 - l_2 * n_3 + i_3 - l_3] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} = \\ & [\text{dir.base} - ((l_1 * n_2 + l_2) * n_3 + l_3) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \\ & + [((i_1 * n_2 + i_2) * n_3 + i_3) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \end{aligned}$$

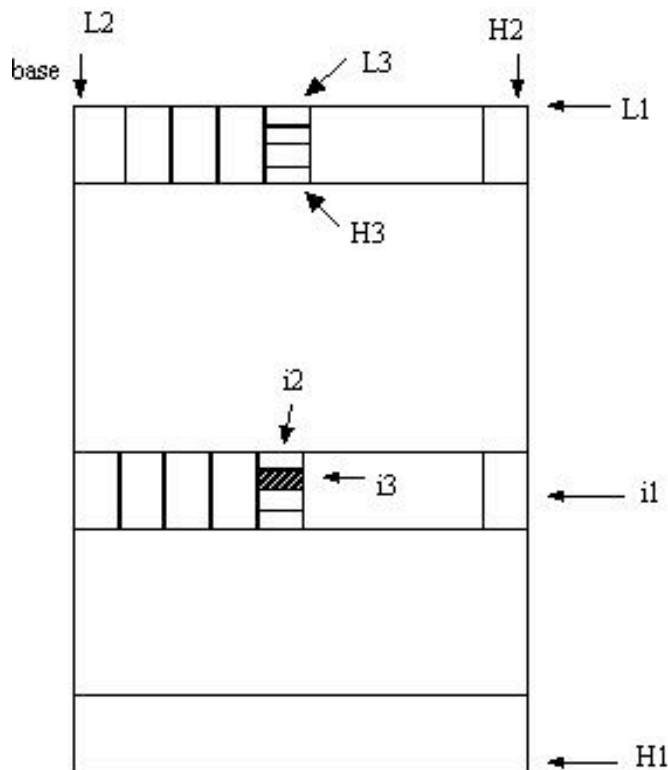
el primer sumando estático, el segundo dinámico

1.4 Caso de k dimensiones $(l_1, h_1) \dots (l_k, h_k)$

para acceder al elemento (i_1, i_2, \dots, i_k)

$$\begin{aligned} = & [\text{dir.base} - [(\dots (l_1 * n_2 + l_2) * n_3 + l_3) \dots] * n_k + l_k] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} \\ & + [(\dots (i_1 * n_2 + i_2) * n_3 + i_3) \dots] * n_k + i_k * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} \end{aligned}$$

el primer sumando estático, el segundo dinámico



- 1.- caso unidimensional, límites del array (L1 , H1)
 para acceder al elemento i1-ésimo:

$$\text{dir. base} + (i1 - L1) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$
 reagrupando

$$[\text{dir. base} - (L1 * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño})] + [i1 * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}]$$
 - el primer sumando estático, el segundo dinámico
- 2.- caso de dos dimensiones, límites del array (L1 , H1), (L2 , H2)
 para acceder al elemento (i1 , i2):

$$\text{dir. base} + [(i1 - L1) * n2 + (i2 - L2)] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$

$$n2 = H2 - L2 + 1 = \text{número de elementos de una fila (2a. dimensión) del array.}$$
 reagrupando

$$\begin{aligned} \text{dir. base} + (i1 * n2 - L1 * n2 + i2 - L2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} = \\ [\text{dir. base} - (L1 * n2 + L2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \\ + [(i1 * n2 + i2) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \end{aligned}$$
 - el primer sumando estático, el segundo dinámico
- 3.- caso de tres dimensiones, (L1 , H1), (L2 , H2), (L3 , H3)
 para acceder al elemento (i1 , i2 , i3)

$$\text{dir. base} + [(i1 - L1) * n2 * n3 + (i2 - L2) * n3 + (i3 - L3)] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}$$
 reagrupando

$$\begin{aligned} \text{dir. base} + [i1 * n2 * n3 - L1 * n2 * n3 + i2 * n3 - L2 * n3 + i3 - L3] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} = \\ [\text{dir. base} - ((i1 * n2 + L2) * n3 + L3) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \\ + [((i1 * n2 + i2) * n3 + i3) * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño}] \end{aligned}$$
 - el primer sumando estático, el segundo dinámico
4. caso de k dimensiones (L1 , H1) ... (Lk , Hk)
 para acceder al elemento (i1 , i2 , ... , ik)

$$\begin{aligned} [\text{dir. base} - [(\dots (L1 * n2 + L2) * n3 + L3) \dots] * nk + Lk] * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} \\ + [(\dots (i1 * n2 + i2) * n3 + i3) * \dots] * nk + ik * \text{Tipobase} \rightarrow \text{tamaño} \end{aligned}$$
 - el primer sumando estático, el segundo dinámico

2. Ejemplo de comprobación de tipos y de generación de código.

```

...
TYPE
fecha= array [2000..2004, 1..6, 15..31] of integer;
hito=record
    codigo:integer;
    entrega: fecha;      entrega.offset=4
end

.....
VAR
año_inicio, dias_margen: integer;
galateaH: hito;

                                año_inicio.dir =1
                                dias_margen.dir =5
                                galateaH.dir = 9

.....
año_inicio:=2001;
dias_margen:=13;
galateaH.entrega[año_inicio + 1, 5, dias_margen+7]:= 100;
-----

apila 9      (* D --> ident(galateaH) D.p->dir =9 *)
apila 4      (* D1 --> D2.ident(entrega)
              D2.campo= BuscaAB(D2->tipo, id.lex)
              D2.campo->offset=4 *)

suma
apila 816128 (* D.tipo->baseModificada=[[2000*6+1]*17+15]*4
              [[ 11*n2+l2*]n3+l3]* D.tipo->Tipo_base->tamaño *)

resta
apila 1      (* D->ident(año_inicio) D.p->dir =1 *)
apila_ind   (* F -> D *)
apila 1
suma        (* i1 = 2001 + 1 *)
copia
apila 2004
<=
ir_f <error> si falso ir rutina de error
copia
apila 2000
>=
ir_f <error> si falso ir a rutina de error
apila 6      (* n2 = 6 -1 +1 *)
Multiplica  (* i1*n2 *)
apila 5      (* i2 *)
copia
apila 6
<=
ir_f <error> si falso ir rutina de error

```

```

copia
apila 1
>=
ir_f <error> si falso ir a rutina de error
Suma      (* i1*n2+ i2 *)
apila 17  (* n3 = 31 - 15 +1 *)
Multiplica (* [i1*n2+ i2] * n3 *)
apila 5   (* D->ident(dias_margen) D.p->dir=5 *)
apila_ind (* F -> D *)
apila 7
Suma      (*i3 =dias_margen +7 *)
copia
apila 15
<=
ir_f <error> si falso ir rutina de error
copia
apila 31
>=
ir_f <error> si falso ir a rutina de error
suma      (* [i1*n2+ i2] * n3 + i3 *)
apila 4    (* D.tipo->tipo_base->tamaño *)
Multiplica
Suma
(* <dir_base - base_modificadaM> + [Lexp.c * D.tipo->tamaño] *)
apila 100
desapila-ind

```