

[Feeder_API_Reference]

Control command

■ stop_feeding(self, ID = 'F-01')

- 기능: 지정된 급이기(ID)의 급이 중지

- Parameter

Name	Type	Description	Default
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

■ stop_feeding_all(self)

- 기능: 모든 급이기의 급이 중지

■ manual_feeding(self, pace, dist, amount, ID = 'F-01')

- 기능: 지정된 급이기(ID)에 대해 수동으로 급이 시작 (반자동)

- Parameter

Name	Type	Description	Default
pace	float	3 (kg/min)	required
dist	float	3 (m)	required
amount	float	15.5 (kg)	required
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

■ manual_feeding_all(self, pace, dist, amount)

- 기능: 모든 급이기에 수동으로 급이 시작(반자동)

- Parameter

Name	Type	Description	Default
pace	float	3 (kg/min)	required
dist	float	3 (m)	required
amount	float	15.5 (kg)	required

Set command

■ set_feeding_plan(self, plan, ID = 'F-01')

- 기능: 지정된 급이기(ID)에 자동 급이 계획 설정

- Parameter

Name	Type	Description	Default
plan	dict	{0 : {'start time' : '09:00', 'pace' : 50, 'spread' : 1.5, 'feed amount' : 1.5}, 1 : {'start time' : '16:00', 'pace' : 0, 'spread' : 1.5, 'feed amount' : 1.5}}	required
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

■ set_feeding_plan_all(self, allplan)

- 기능: 모든 급이기에 대한 급이 계획 설정

- Parameter

Name	Type	Description	Default
allplan	dict	{'F-01' : {0: {'start time' : '09:00', 'pace' : 50, 'spread' : 1.5, 'feed amount' : 1.5}, 1: {'start time' : '16:00', 'pace' : 0, 'spread' : 1.5, 'feed amount' : 1.5}}, ~ }}, 'F-10' : {0: {'start time' : '09:00', 'pace' : 50, 'spread': 1.5, 'feed amount' : 1.5}, 1: {'start time' : '16:00', 'pace' : 0, 'spread' : 1.5, 'feed amount' : 1.5}}	required

■ set_feeder_ID(self, addr, id)

- 현재 사용되지 않으며, 추후 필요한 경우 급이기 ID를 설정(변경)

■ **set_feeding_mode(self, mode = 'auto', ID = 'F-01')**

- 기능: 지정된 급이기(ID)에 대한 급이 모드 변경

- Parameter

Name	Type	Description	Default
mode	str	'stop', 'manual', 'auto'	'auto'
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

■ **set_feeding_mode_all(self, mode = 'auto')**

- 기능: 모든 급이기에 대한 급이 모드 변경

- Parameter

Name	Type	Description	Default
mode	str	'stop', 'manual', 'auto'	'auto'

■ **set_feed_size(self, size, ID = 'F-01')**

- 기능: 지정된 급이기(ID)의 사료 크기 설정

- Parameter

Name	Type	Description	Default
size	int	3(호)	required
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

■ **set_feed_size_all(self, size)**

- 기능: 모든 급이기에 대한 사료 크기 변경

- Parameter

Name	Type	Description	Default
size	int	3(호)	required

Get command

■ get_feeder_info(self, ID = 'F-01')

- 기능: 지정된 급이기(ID)에 대한 정보를 반환

- Parameter

Name	Type	Description	Default
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

- Return

Name	Type	Description
info[ID]	dict	{'feeder_ID' : 'F-01', 'feed_size' : 3, 'remains' : 10, 'feed_motor_ouput' : 0, 'spread_motor_ouput' : 0, 'feed_mode' : 'stop', 'event' : {'remains_state' : 'enough', 'motor_state' : 'stop'}, 'connectivity' : False}

■ get_feeder_info_all(self)

- 기능: 모든 급이기에 대한 정보를 반환
- Return

Name	Type	Description
info	dict	<pre> {"F-01" : {"feeder_ID" : "F-01", "feed_size" : 3, "remains" : 10, "feed_motor_ouput" : 0, "spread_motor_ouput" : 0, "feed_mode" : "stop", "event" : {'remains_state' : 'enough', 'motor_state' : 'stop'}, "connectivity" : False}, ~ }, {"F-02" : {"feeder_ID" : "F-01", "feed_size" : 3, "remains" : 10, "feed_motor_ouput" : 0, "spread_motor_ouput" : 0, "feed_mode" : "stop", "event" : {'remains_state' : 'enough', 'motor_state' : 'stop'}, "connectivity" : False}, ~ }, ~ }, ~ } </pre>

■ get_online_feeder_list(self)

- 기능: 현재 연결 중인 모든 급이기의 ID 리스트 반환
- Return

Name	Type	Description
feeder_list_online	list	['F-01', 'F-03']

■ get_feeder_state(self, ID = 'F-01')

- 기능: 지정된 급이기(ID)에 대한 connectivity 상태 반환
- Parameter

Name	Type	Description	Default
ID	str	'F-01' ~ 'F-10'	'F-01'

- Return

Name	Type	Description
self.feeder_state_list[ID]	bool	True / False

■ get_feeder_state_all(self)

- 기능: 모든 급이기에 대한 connectivity 상태 반환
- Return

Name	Type	Description
self.feeder_state_list	dict	{'F-01' : True, 'F-02' : True, 'F-03' : False, ~~}