#### Paper-review

# CogVideoX

**Text-to-Video Diffusion Models with An Expert Transformer** 

2024.12.31 | 카피바라팀 | 배누리, 김호정, 전사영, 박현아



# **CONTENTS**

- 01 Introduction
- O2 Architecture
- O3 Training CogVideoX
- 04 코드 구현

## Introduction



#### DiT

- Diffusion Transformers (DiT)를 사용함으로써 text-to-video 생성은
   획기적인 수준에 도달
- 장기적으로 일관된 동영상을 생성하는 방법은 기술적으로 불분명
- 다음과 같은 여러 과제들이 지금까지 대체로 해결되지 않음
  - 효율적인 동영상 데이터 모델링
  - 효과적인 텍스트-동영상 정렬
  - 모델 학습을 위한 고품질 텍스트-동영상 쌍 구성

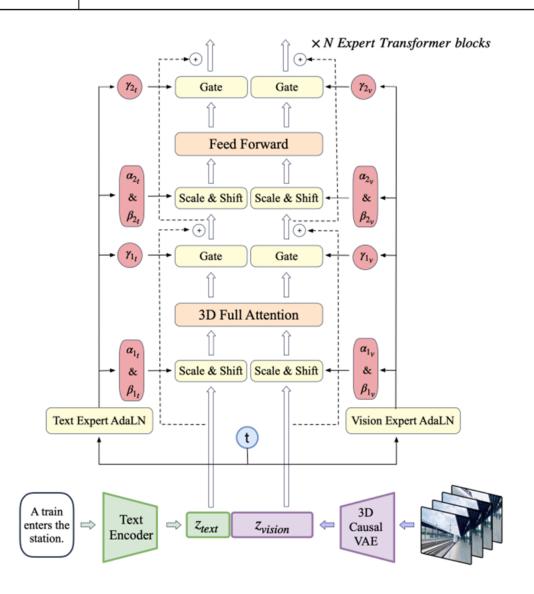
### CogVideoX

3D VAE, expert Transformer, 동영상 데이터 필터링 및 captioning 파이프라인을 개발하여 해결

- 효율적인 동영상 데이터 모델링
  - → 3D causal VAE
- 효과적인 텍스트-동영상 정렬
  - → Expert Adaptive Layernorm을 갖춘 expert Transformer를 사용
- 모델 학습을 위한 고품질 텍스트-동영상 쌍 구성
  - → 동영상 콘텐츠를 정확하게 설명할 수 있는 동영상 captioning 파이프라인을 개발

## **Architecture**



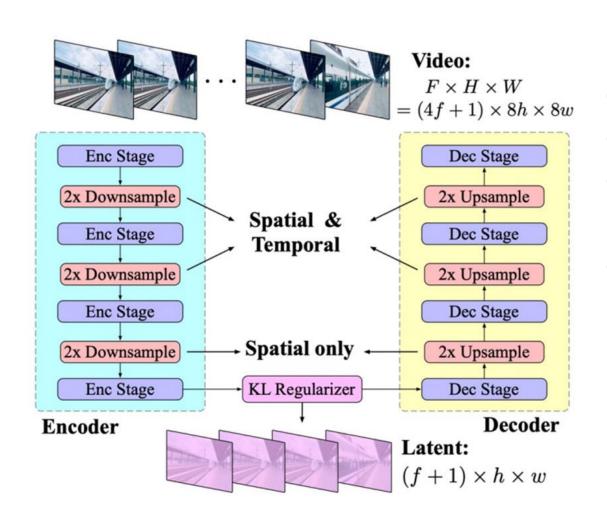


- 1. 동영상과 텍스트 입력이 주어지면, 3D causal VAE로 동영상을 latent space로 압축
- 2. Latent 데이터는 Patchify되어 긴 시퀀스  $Z_{vision}$ 로 펼쳐짐
- 3. T5를 사용하여 텍스트 입력을 텍스트 임베딩  $Z_{text}$ 로 인코딩
- 4.  $Z_{text}$ 와  $Z_{vision}$ 은 시퀀스 차원을 따라 concat함
- 5. Concat된 임베딩은 expert transformer block의 스택에 입력
- 6. 모델 출력은 unpatchify되어 원래 latent 모양으로 복원
- 7. 3D causal VAE 디코더를 사용하여 디코딩되어 동영상을 재구성

## **Architecture**



#### **3D Causal VAE**



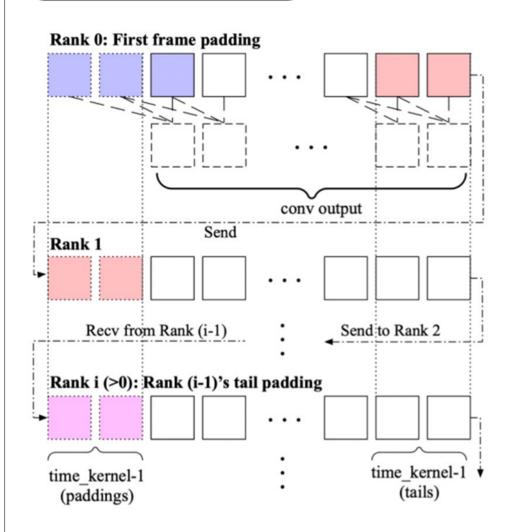
- 인코더, 디코더, latent space regularizer로 구성
- latent space는 KL regularizer에 의해 제한
- 인코더와 디코더는 대칭적으로 배열된 4개의 stage로 구성되어 있으며, 각각

  ResNet block들의 스택으로 2배 다운샘플링 및 업샘플링을 수행
- 인코더의 처음 두 다운샘플링과 디코더의 마지막 두 업샘플링은 시공간 차원에
   모두 적용되는 반면, 인코더의 마지막 다운샘플링과 디코더의 첫 번째 업샘플링은
   공간 차원에만 적용
  - →3D VAE는 시간 차원에서 4배, 공간 차원에서 8×8 압축을 달성

## **Architecture**



#### **3D Causal VAE**



#### Temporally Causal Convolution

- Causal Convolution:
  - 과거 프레임 정보만을 사용하여 현재 프레임을 처리
  - 미래 정보가 현재 또는 과거 예측에 영향을 미치지 않도록 보장
- · Temporal Padding:
  - Convolution의 경계에서 데이터 손실을 방지하기 위해 프레임 시작 부분에 패딩을 추가
  - › 첫 번째 프레임은 충분한 패딩을 받고, 이후는 순차적으로 이어지는 구조
- 각 Rank는 단순히 길이가 k-1인 세그먼트를 다음 Rank로 전달
  - k: Temporal kernel size (시간축에서 Convolution 필터 크기)
- Convolution은 이전 데이터와 새롭게 추가된 데이터가 겹치는 방식으로 처리

# **Architecture**



#### **Expert Transformer**

Patchify

1. Latent Space 의 구조

T×H×W×C 모양의 동영상 latent space를 인코딩

- T: 프레임 수 (시간적 차원)
- H: 각 프레임의 높이(Height)
- W: 각 프레임의 너비(Width)
- C: 채널 수

#### 2. 패치화

Latent Space를 작은 패치(patch) 단위로 변환하여 시퀀스로 변환

$$Z_{vision}$$
의 길이= $\frac{T}{q} \times \frac{H}{p} \times \frac{W}{p}$ 

- q: 시간 차원을 패치로 분할하는 크기
- p: 공간 차원(높이와 너비)을 패치로 분할하는 크기

패치 단위로 나눠진 데이터는 1차원 시퀀스로 변환되어 Transformer에서 처리

# **Architecture**



#### **Expert Transformer**

#### 3D-RoPE

- RoPE (Rotary Position Embedding) : LLM(대규모 언어 모델)에서 토큰 간 상대적 위치 정보를 효율적으로 인코딩하기 위해 사용되는 기법
- 동영상 데이터에 RoPE를 사용하기 위해 3D-RoPE로 확장
- 동영상 텐서의 각 latent는 3D 좌표 (x, y, t) 로 표현할 수 있음
- 좌표의 각 차원에 1D-RoPE를 독립적으로 적용
  - x: 전체 hidden states 채널의  $\frac{3}{8}$  사용
  - y: 전체 hidden states 채널의  $\frac{3}{8}$  사용
  - t: 전체 hidden states 채널의  $\frac{2}{8}$  사용 (시간적 정보는 상대적으로 더 작은 비중)
- 결과적으로 생성된 각 RoPE 인코딩은 채널 차원에서 concat되어 최종적인 3D-RoPE 인코딩을 만듦.
- 공간 및 시간적 정보를 분리하여 각각 독립적으로 처리

## **Architecture**



#### **Expert Transformer**

Expert Adaptive Layernorm

- 텍스트와 비디오 데이터는 서로 다른 형태의 정보를 담고 있음
  - 텍스트 데이터 : 문장 구조와 단어 간의 관계를 포함
  - 비디오 데이터 : 시간적(Temporal) 및 공간적(Spatial) 정보를 포함
- 이러한 특성 차이로 인해, 두 데이터를 Transformer에서 결합하여 학습하는 데 어려움이 발생
  - 문제: 두 모달리티의 스케일와 공간적 특징 차이

#### **Expert Adaptive Layernorm (AdaLN)**

- 모달리티별 독립적 처리
  - Vision Expert AdaLN: 비디오 데이터의 hidden states 조정
  - Text Expert AdaLN: 텍스트 데이터의 hidden states 조정
- 학습 중 데이터의 타임스텝(시간적 정보)에 따라 조정

#### 이점

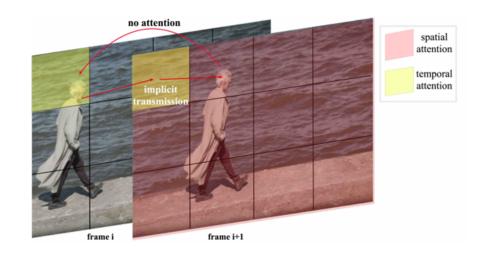
- 특징 공간 정렬 개선 : 텍스트와 비디오의 특징 공간 차이를 줄이고 통합.
- 효율적 처리 : 추가적인 파라미터 증가 없이 높은 성능.
- 확장성 : 다양한 모달리티 데이터에 적용 가능.

## **Architecture**



#### **Expert Transformer**

3D Full Attention



기존 연구에서는 공간 정보(Spatial Attention)와 시간 정보(Temporal Attention)를 별도로 처리

- 큰 움직임이 있는 객체(예: 프레임 i+1 의 사람 머리)가 직접 연결되지 못함
  - → 학습 복잡도 증가: 모델이 정보를 명확히 연결하지 못해 학습이 어려움.
  - → 비일관성 : 큰 움직임이 있는 객체의 시각적 정보가 일관되지 않게 생성될 가능성



#### 3D Text-Video Hybrid Attention 제안

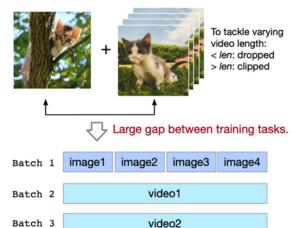
- Spatial과 Temporal Attention을 통합하여 시공간적 상관관계를 명확히 학습
- 성능 향상 및 병렬 처리에 용이.

# **Training CogVideoX**



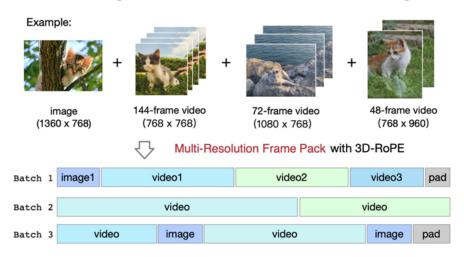
#### **Multi-Resolution Frame Pack**

# Previous Image-Video Joint Training Image Fixed length video



- 이미지와 고정된 프레임 수를 가진 동영상을 함께 학습.
- 문제점
  - 동영상은 여러 프레임으로 구성되어 있으나, 이미지는 한 프레임만 포함
     → 이미지와 동영상 사이에 학습 격차가 발생.
  - 다양한 길이를 가진 동영상을 충분히 학습하지 못함. 짧은 동영상은 늘리고, 긴 동영상은 잘라내야 하는 비효율적인 과정 발생.

#### **Our Training Method: Multi-Resolution Frame Packing**



- 혼합 길이 학습 방식을 도입하여 서로 다른 길이의 동영상을 함께 학습.
- 동영상 데이터를 다양한 프레임 길이로 변환하여 학습 효율을 극대화.
- Multi-Resolution Frame Pack 방식에 3D-RoPE를 적용하여 시간과 공간 정보를 효과적으로 학습.

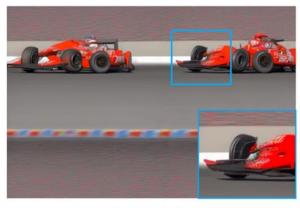
# **Training CogVideoX**



#### **Progressive Training**

인터넷 동영상에는 일반적으로 상당한 양의 저해상도 동영상이 포함 , 고해상도 비디오에서 직접 훈련하는 것은 비용이 매우 큼.

- → 단계적 해상도 훈련 진행 (저해상도 학습, 고해상도 학습, 고품질 동영상 fine-tuning의 세 단계)
- 1. 256px 해상도 비디오로 먼저 훈련하여 의미적 정보(semantic knowledge)와 저주파 정보(low-frequency knowledge)를 학습.
- 2. 해상도를 점진적으로 증가시키며 훈련 : 256px → 512px → 768px.
- 3. 비디오의 화면 비율(aspect ratio)을 유지하며 짧은 쪽을 각 해상도로 크기 조정.
- 4. 고품질 데이터로 미세 조정(Fine-Tuning) 자막과 워터마크 제거, 시각적 품질 향상
- 5. 이 과정을 기반으로 이미지에서 비디오를 생성하는 모델도 추가로 훈련



RoPE Extrapolation

RoPE Interpolation

저해상도 위치 인코딩을 고해상도로 조정할 때, 저자들은 interpolation과 extrapolation이라는 두 가지 다른 방법을 고려

- Interpolation: 글로벌 정보를 더 효과적으로 보존
- Extrapolation : 로컬한 디테일을 더 잘 유지

RoPE가 상대적 위치 인코딩이라는 점을 감안할 때, 저자들은 픽셀 간의 상대적 위치를 유지하기 위해 extrapolation을 선택

# **Training CogVideoX**



#### **DATA**

#### Video Filtering

#### 부정적인 레이블을 정의

- 편집 영상: 재편집이나 특수효과 등 명백히 인위적인 처리를 거친 영상.
- 모션 연결 부족 : 이미지 전환이 일어나고 모션 연결이 부족한 영상, 일반적으로 이미지를 인위적으로 이어 붙이거나 편집한 영상.
- 저품질 : 영상이 선명하지 않거나 카메라 흔들림이 심한 엉성한 촬영 영상.
- 강의 영상 : 교육 콘텐츠, 강의, 라이브 스트리밍 토론 등 적은 동작으로 지속적으로 대화하는 사람에 주로 초점을 맞춘 영상.
- 텍스트가 지배적인 영상: 눈에 보이는 텍스트가 상당히 많거나 주로 텍스트 콘텐츠에 초점을 맞춘 영상.
- 노이즈가 많은 영상: 휴대전화나 컴퓨터 화면에서 녹화된 노이즈가 많은 영상.

20,000개의 동영상 데이터 샘플을 샘플링하고 각각에 부정적인 태그가 있는지에 대한 레이블을 붙임이러한 주석들을 사용하여 Video-LLaMA에 기반한 여러 필터를 학습시켜 저품질 동영상 데이터를 걸러냄

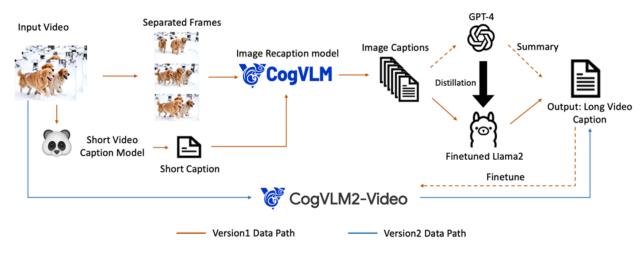
# **Training CogVideoX**



#### **DATA**

#### Video Captioning

대부분의 동영상 데이터에는 텍스트 설명이 제공되지 않으므로 동영상 데이터를 텍스트 설명으로 변환하여 text-to-video 모델에 필수적인 학습 데이터를 제공해야 함 고품질 동영상 캡션 데이터를 생성하기 위해 Dense Video Caption Data Generation 파이프라인을 구축



- 1. 동영상 captioning 모델인 Panda70M을 사용하여 동영상에 대한 짧은 캡션을 생성
- 2. 이미지 recaptioning 모델 CogVLM을 사용하여 동영상 내 각 프레임에 대한 고밀도 이미지 캡션을 만듦
- 3. GPT-4를 사용하여 모든 이미지 캡션을 요약하여 최종 동영상 캡션을 생성
- 4. 이미지 캡션에서 동영상 캡션으로의 생성을 가속화하기 위해 GPT-4에서 생성된 요약데이터를 사용하여 Llama 2 모델을 fine-tuning하여 대규모 동영상 캡션 데이터 생성을 가능하게 함

# 코드 구현



```
import torch
from diffusers import CogVideoXPipeline
from diffusers.utils import export to video
prompt = "A cat, dressed in a small, red jacket and a tiny hat, sits on a wooden stool in a serene forest. \
    The cat's fluffy paws strum a miniature acoustic guitar, producing soft, melodic tunes. Nearby, a few other cats gather,
       watching curiously and some clapping in rhythm. Sunlight filters through the tall tree, casting a gentle glow on the scene.
            The cat's face is expressive, showing concentration and joy as it plays. The background includes a small, flowing stream and \
                vibrant green foliage, enhancing the peaceful and magical atmosphere of this unique musical performance."
pipe = CogVideoXPipeline.from_pretrained(
    "THUDM/CogVideoX-5b",
    torch_dtype=torch.bfloat16
pipe.enable_model_cpu_offload()
pipe.vae.enable_tiling()
video = pipe(
    prompt=prompt,
    num videos per prompt=1,
    num inference steps=50,
    num frames=49,
    guidance_scale=6,
    generator=torch.Generator(device="cuda").manual_seed(42),
).frames[0]
export_to_video(video, "./output_cat2.mp4", fps=8)
```

# 코드 구현



#### CogVideoX

프롬프트를 입력하세요:

prompt

Generate Video

#### **Paper-review**

# Thank You Q & A