Teoria dei Sistemi e Controllo Ottimo e Adattativo (C. I.)

Teoria dei Sistemi (Mod. A)

Lezione 7: esercizi

Esercizio 1. Si consideri il sistema autonomo a tempo discreto x(t+1) = Fx(t), dove

$$F = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix}.$$

Si determinino i modi elementari del sistema e il loro carattere (limitato/convergente/divergente). Inoltre, si calcoli l'evoluzione del sistema a partire dalle condizioni iniziali

$$x(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad x(0) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad x(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Esercizio 2. Si consideri il seguente sistema a tempo discreto

$$x(t+1) = \begin{bmatrix} 0.5 & 1\\ 0 & 0.5 \end{bmatrix} x(t) + \begin{bmatrix} 0\\ 1 \end{bmatrix} u(t)$$
$$y(t) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} x(t)$$

Si determini la funzione di trasferimento del sistema e l'evoluzione forzata del sistema in corrispondenza degli ingressi

$$u(t) = 2^{-t}, t \ge 0, \quad e \quad u(t) = 1 + 2^{-t}, \ t \ge 0.$$

Esercizio 3. Si consideri il seguente sistema a tempo discreto

$$x(t+1) = \begin{bmatrix} 0.5 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x(t) + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} u(t)$$
$$y(t) = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} x(t)$$

Si determini l'evoluzione complessiva del sistema (libera + forzata) in corrispondenza dell'ingresso $u(t) = 0.8^t, t \ge 0$, e condizione iniziale $x(0) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$.