

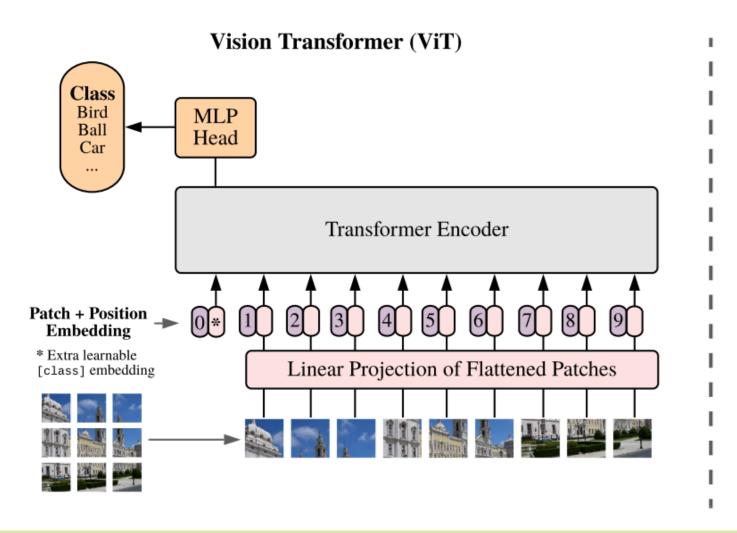
یادگیری عمیق

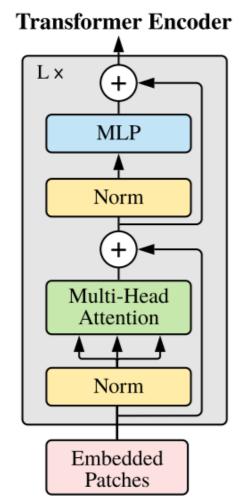
مدرس: محمدرضا محمدی بهار ۱۴۰۲

مكانيزمهاي توجه

Attention Mechanisms

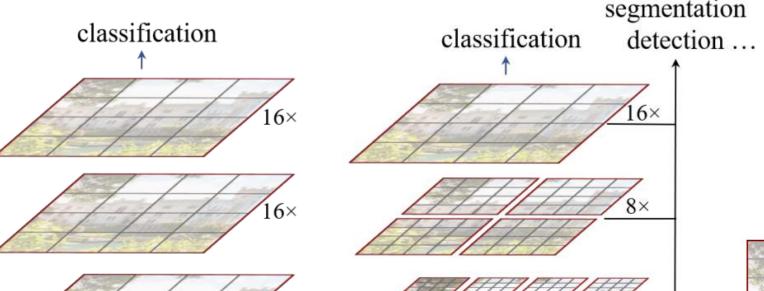
مبدل بینایی (Vision-Transformer)



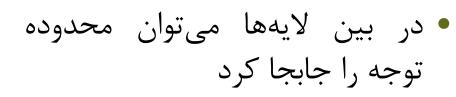


مبدّل Swin

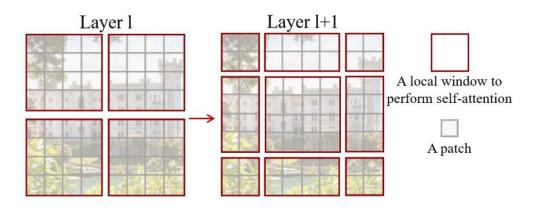
• در لایههای ابتدایی میتوان تکههای کوچکتری از تصویر را پردازش کرد و برای کاهش محاسبات ناحیه توجه به خود را محدود کرد segmentation



(a) Swin Transformer (ours)



Shifted windows -



(b) ViT

مبدّل Swin

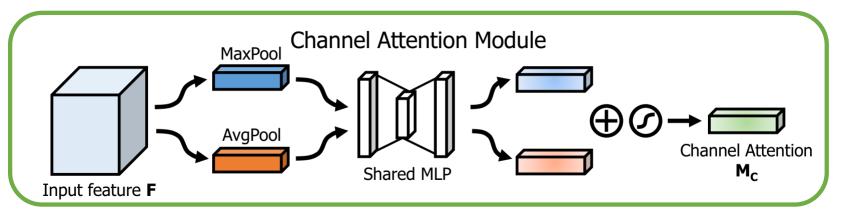
| (a) Regular ImageNet-1K trained models | | | | | | | | | | | |
|--|-----------------------|------|--------|-----------------------|----------|---------------|------------------|----------|----------|-------------|------------|
| ` ' | image | C | | throughput | ImageNet | | | | | | |
| RegNetY-4G [44] | size 224 ² | 21M | 4.0G | (image / s) 1156.7 | 80.0 | | | | | | |
| RegNetY-8G [44] | 224^{2} | 39M | 8.0G | 591.6 | 81.7 | | | | | | |
| RegNetY-16G [44] | 224^{2} | 84M | 16.0G | 334.7 | 82.9 | (b) Im | ageNe | t-22K pr | e-traine | ed models | |
| ViT-B/16 [19] | 384^{2} | 86M | 55.4G | 85.9 | 77.9 | method | image | #param. | FI OPs | throughput | ImageNet |
| ViT-L/16 [19] | 384^{2} | 307M | 190.7G | 27.3 | 76.5 | | size | трагант. | 1 LOI 3 | (image / s) | top-1 acc. |
| DeiT-S [57] | 224^{2} | 22M | 4.6G | 940.4 | 79.8 | R-101x3 [34] | 384^{2} | 388M | 204.6G | - | 84.4 |
| DeiT-B [57] | 224^{2} | 86M | 17.5G | 292.3 | 81.8 | R-152x4 [34] | $ 480^2 $ | 937M | 840.5G | - | 85.4 |
| DeiT-B [57] | 384^{2} | 86M | 55.4G | 85.9 | 83.1 | ViT-B/16 [19] | 384 ² | 86M | 55.4G | 85.9 | 84.0 |
| Swin-T | 224^{2} | 29M | 4.5G | 755.2 | 81.3 | ViT-L/16 [19] | 384^{2} | 307M | 190.7G | 27.3 | 85.2 |
| Swin-S | 224^{2} | 50M | 8.7G | 436.9 | 83.0 | Swin-B | 224 ² | 88M | 15.4G | 278.1 | 85.2 |
| Swin-B | 224^{2} | 88M | 15.4G | 278.1 | 83.5 | Swin-B | 384^{2} | 88M | 47.0G | 84.7 | 86.4 |
| Swin-B | 384 ² | 88M | 47.0G | 84.7 | 84.5 | Swin-L | 384 ² | 197M | 103.9G | 42.1 | 87.3 |

Convolutional Block Attention Module

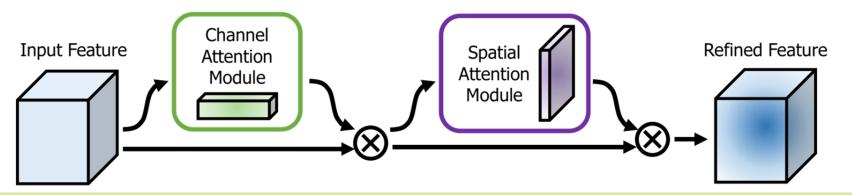
- برای یک نقشه ویژگی، CBAM به کانالها و مکانهای بااهمیت توجه میکند
- نقشههای توجه که مقادیر آنها در بازه ۰ تا ۱ هستند، در نقشههای ویژگی ضرب میشوند
 - این دو بخش می توانند به ترتیب توجه به چه (what) و کجا (where) را یاد بگیرند
 - بر ویژگیهای مهم تمرکز میشود و موارد غیرضروری تضعیف میشوند
 - حذف اطلاعات غیرضروری به بهبود عملکرد مدل کمک می کند

توجه كانالي

$$\mathbf{M_c}(\mathbf{F}) = \sigma(\mathbf{W_1}(\mathbf{W_0}(\mathbf{F_{avg}^c})) + \mathbf{W_1}(\mathbf{W_0}(\mathbf{F_{max}^c})))$$

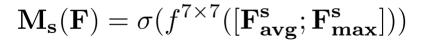


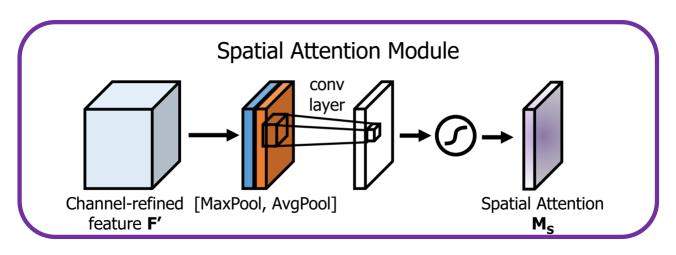
Convolutional Block Attention Module



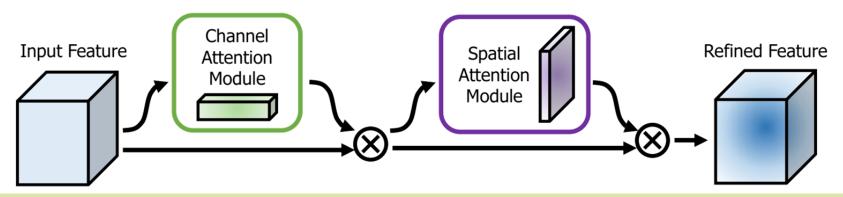
- توجه کانالی بر اینکه چه ویژگیهایی با توجه به یک تصویر ورودی معنادار است متمرکز میشود
- مقالاتی داریم که مستقیما از خود AvgPool استفاده می کنند و هیچ پارامتر قابل آموزشی ندارند اما اینجا از دو نوع ادغام استفاده می کند و یک زیرشبکه ۲ لایه را هم آموزش می دهد

توجه مكاني





Convolutional Block Attention Module



• توجه مکانی بر اینکه کدام مکانها با توجه به یک تصویر ورودی معنادار است متمرکز میشود

| Description | Parameters | GFLOPs | Top-1 Error(%) | Top-5 Error(%) |
|---|------------|--------|----------------|---------------------|
| ResNet50 (baseline) | 25.56M | 3.86 | 24.56 | 7.50 |
| ResNet50 + AvgPool (SE [28]) | 25.92M | 3.94 | 23.14 | 6.70 |
| $\overline{	ext{ResNet50} + 	ext{MaxPool}}$ | 25.92M | 3.94 | 23.20 | 6.83 |
| ${\rm ResNet50 + AvgPool \& MaxPool}$ | 25.92M | 4.02 | 22.80 | $\boldsymbol{6.52}$ |

Table 1: Comparison of different channel attention methods. We observe that using our proposed method outperforms recently suggested Squeeze and Excitation method [28].

| Description | Top-1 Error(%) | Top-5 Error(%) |
|---|----------------|----------------|
| ResNet50 + channel (SE [28]) | 23.14 | 6.70 |
| $\overline{	ext{ResNet50} + 	ext{channel} + 	ext{spatial}}$ | 22.66 | 6.31 |
| ${ m ResNet50 + spatial + channel}$ | 22.78 | 6.42 |
| ResNet50 + channel & spatial in parallel | 22.95 | 6.59 |

Table 3: Combining methods of channel and spatial attention. Using both attention is critical while the best-combining strategy (*i.e.* sequential, channel-first) further improves the accuracy.

CBAM

| Architecture | Param. | GFLOPs | Top-1 Error (%) | Top-5 Error (%) |
|--|--------|--------|-----------------|-----------------|
| ResNet18 [5] | 11.69M | 1.814 | 29.60 | 10.55 |
| ResNet18 $[5]$ + SE $[28]$ | 11.78M | 1.814 | 29.41 | 10.22 |
| ResNet18 $[5]$ + CBAM | 11.78M | 1.815 | 29.27 | 10.09 |
| ResNet34 [5] | 21.80M | 3.664 | 26.69 | 8.60 |
| ResNet34 [5] + SE [28] | 21.96M | 3.664 | 26.13 | 8.35 |
| ResNet34 [5] + CBAM | 21.96M | 3.665 | 25.99 | 8.24 |
| ResNet50 [5] | 25.56M | 3.858 | 24.56 | 7.50 |
| ResNet50 [5] + SE [28] | 28.09M | 3.860 | 23.14 | 6.70 |
| ResNet50 [5] + CBAM | 28.09M | 3.864 | 22.66 | 6.31 |
| ResNet101 [5] | 44.55M | 7.570 | 23.38 | 6.88 |
| ResNet101 [5] + SE [28] | 49.33M | 7.575 | 22.35 | 6.19 |
| ResNet101 [5] + CBAM | 49.33M | 7.581 | 21.51 | 5.69 |
| WideResNet18 [6] (widen=1.5) | 25.88M | 3.866 | 26.85 | 8.88 |
| WideResNet18 [6] ($widen=1.5$) + SE [28] | 26.07M | 3.867 | 26.21 | 8.47 |
| WideResNet18 [6] (widen=1.5) + CBAM | 26.08M | 3.868 | 26.10 | 8.43 |
| WideResNet18 [6] (widen=2.0) | 45.62M | 6.696 | 25.63 | 8.20 |
| WideResNet18 [6] (widen=2.0) + SE [28] | 45.97M | 6.696 | 24.93 | 7.65 |
| WideResNet18 [6] (widen=2.0) + CBAM | 45.97M | 6.697 | 24.84 | 7.63 |
| ResNeXt50 [7] (32x4d) | 25.03M | 3.768 | 22.85 | 6.48 |
| ResNeXt50 [7] $(32x4d) + SE$ [28] | 27.56M | 3.771 | 21.91 | 6.04 |
| ResNeXt50 [7] $(32x4d) + CBAM$ | 27.56M | 3.774 | 21.92 | 5.91 |
| ResNeXt101 [7] (32x4d) | 44.18M | 7.508 | 21.54 | 5.75 |
| ResNeXt101 [7] (32x4d) + SE [28] | 48.96M | 7.512 | 21.17 | 5.66 |
| ResNeXt101 [7] (32x4d) + CBAM | 48.96M | 7.519 | 21.07 | 5.59 |

CBAM

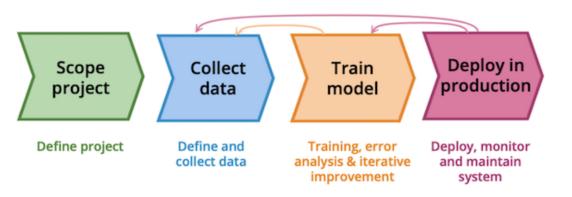
روششناسی کاربردی

Practical Methodology

روششناسی کاربردی

- بکارگیری موفقیتآمیز تکنیکهای یادگیری عمیق به چیزی بیش از دانش کافی از الگوریتمها و نحوه کار آنها نیاز دارد
- چگونه یک الگوریتم را برای یک کاربرد خاص انتخاب کنیم و چگونه می توان به بازخورد بدست آمده از
 آزمایشها نظارت کرد و به آنها پاسخ داد؟

Lifecycle of an ML Project



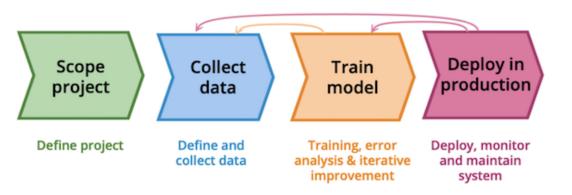
- تصمیم برای جمع آوری داده های بیشتر
 - افزایش یا کاهش ظرفیت مدل
 - افزودن یا حذف منظّمسازی پارامترها
 - بهبود بهینهسازی یک مدل
 - اشكالزدايي نرمافزاري



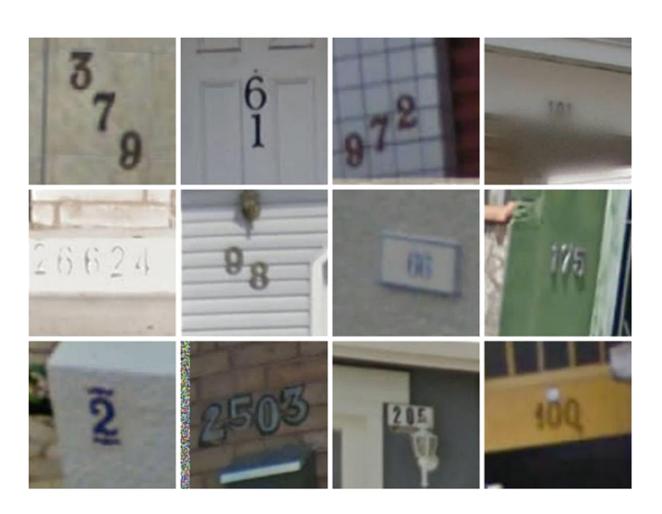
فرآيند طراحي

- اهداف خود را مشخص کنید
- در اسرع وقت یک مدل پایه end-to-end ایجاد کنید
- تشخیص دهید کدام بخشها ضعیف تر از حد انتظار عمل می کنند
 - به طور مکرر تغییرات تدریجی ایجاد کنید

Lifecycle of an ML Project



مثال: خواندن شماره پلاک ساختمانها



- هدف افزودن ساختمانها به نقشه گوگل است
- خودروهای Street View از ساختمانها تصویر می گیرند و مختصات GPS مرتبط با هر تصویر را ثبت می کنند



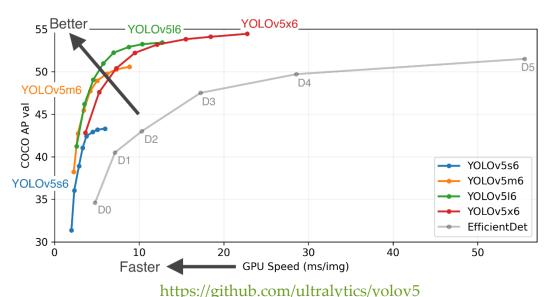
0.15 - p(x|w1)Prob(w1) - 0.10 - p(x|w2)Prob(w2) - 0.05 - 0.00 - 0.05 - 0.00 - 0.05 - 0.00 - 0

معیارهای ارزیابی عملکرد

- اهداف خود را مشخص کنید
- از چه معیاری استفاده شود؟
- چه سطحی از عملکرد مورد نظر است؟
- همه اقدامات آینده خود را با معیار خطا هدایت کنید
 - هیچ برنامهای به خطای صفر دست پیدا نمی کند!
- حجم دادههای آموزشی به دلایل مختلفی محدودیت دارد
 - زمان، پول، دشواری

معیارهای ارزیابی عملکرد

• چگونه می توان سطح معقولی از عملکرد مورد انتظار را تعیین کرد؟



- در محیط دانشگاهی
- نرخ خطای قابل دستیابی بر اساس نتایج منتشر شده

- در محیط صنعتی
- در مورد میزان حداکثر خطای ممکن برای ایمن، مقرون به صرفه یا جذاب بودن یک برنامه کاربردی برای مصرفکنندگان، ایدههایی وجود دارد