```
Q)該当するソースコードを探しみよう
w^{(t+1)} = w^{(t)} - \varepsilon \Delta E n
\Delta E = \frac{\partial E}{\partial W} = \left[\frac{\partial E}{\partial W_1} \cdot \cdot \cdot \frac{\partial E}{\partial W_n}\right]
ε:学習率
A)
network[key] -= learning_rate * grad[key]
grad = backward(x, d, z1, y)
###呼び出している関数は下記
# 誤差逆伝播
def backward(x, d, z1, y):
    # print("\n##### 誤差逆伝播開始 #####")
    grad = {}
    W1, W2 = network['W1'], network['W2']
    b1, b2 = network['b1'], network['b2']
    # 出力層でのデルタ
    delta2 = functions.d_mean_squared_error(d, y)
    # b2 の勾配
    grad['b2'] = np.sum(delta2, axis=0)
    # W2 の勾配
    grad['W2'] = np.dot(z1.T, delta2)
    # 中間層でのデルタ
    #delta1 = np.dot(delta2, W2.T) * functions.d_relu(z1)
    ## 試してみよう
    delta1 = np.dot(delta2, W2.T) * functions.d_sigmoid(z1)
    delta1 = delta1[np.newaxis, :]
```

```
grad['b1'] = np.sum(delta1, axis=0)
   x = x[np.newaxis, :]
   # ₩1 の勾配
   grad['W1'] = np.dot(x.T, delta1)
   # print vec("偏微分 重み1", grad["W1"])
   # print vec("偏微分 重み 2", grad["W2"])
   # print vec("偏微分 バイアス1", grad["b1"])
   # print vec("偏微分 バイアス 2", grad["b2"])
   return grad
###繰り返している箇所は下記
# 勾配降下の繰り返し
for dataset in random datasets:
   x, d = dataset['x'], dataset['d']
   z1, y = forward(network, x)
   grad = backward(x, d, z1, y)
   # パラメータに勾配適用
   for key in ('W1', 'W2', 'b1', 'b2'):
       network[key] -= learning rate * grad[key]
   # 誤差
   loss = functions.mean squared error(d, y)
   losses.append(loss)
```

O) オンライン学習とは何かまとめよ

A)学習データが入ってくる度に都度パラメータ (重みw、バイアス値 b) を更新し、都度学習を進めていく方法。一方、バッチ学習では一度にすべての学習データを使用してパラメータ更新を行う。

最新の深層学習モデルでは、PC のメモリの制約回避等の理由でオンライン学習のほうが有力。

O)この数式の意味を図に書いて説明せよ

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} - \varepsilon \Delta E n$$

b1 **の勾配**

A)
$$\pm t^{0.7}$$
 $\pm t$
 t
 $t+1$
 $t+2$
 $t+2$