BILAG 4

Arkitektur

Indholdsfortegnelse

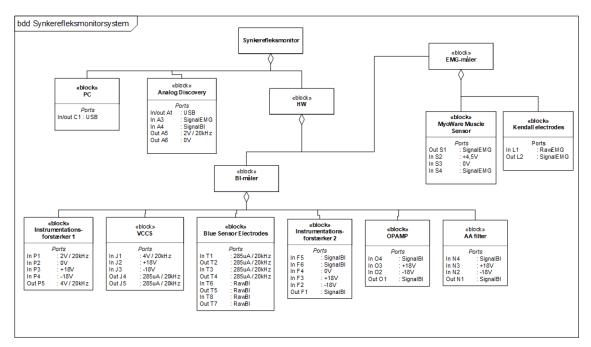
Kapite	l 1 Indledning
Kapite	l 2 Hardware
2.1	Blok definition diagram
2.2	Internal blok diagram
2.3	Blokbeskrivelse
\mathbf{K} apite	13 Software
3.1	Blok definition diagram

Indledning

I dette bilag beskrives hardware- og softwarearkitekturen for systemet, som ønskes realiseret. Formålet med arkitekturen er at definere, hvilke "roller"de enkelte hardware- og softwareenheder skal tildeles. Når disse roller er tildelt kan man efterfølgende designe systemet i detaljer. For at illustrere arkitekturen i hardware-delen benyttes Blok definition diagram(BDD), Internal blok diagram(IBD) og en blokbeskrivelse, der indeholder uddybende beskrivelse af blokkene i BDD'et. For software-delens vedkommende benyttes også et BDD. Dette BDD bruges til at illustrere hovedblokkene som software-delen består af.

2.1 Blok definition diagram

Blok definition diagrammet på figur 2.1 viser synkerefleksmonitoren, som overordnet består af en hardware-blok (HW) og to blokke, som har relationer til HW-blokken. HW-blokken består ydeligere af to blokke, der hver repræsenterer en bioimpedans-måler (BI-måler) og en elektromyografi-måler(EMG-måler). EMG-måleren består af to komponenter og BI-måleren består af en række komponenter. Disse blokke tilsammen udgør apparatet BI-måler. Funktionerne af hver disse komponenter kan læses i tabel 2.1, hvor der også er beskrevet blokkernes signaltyper og navne.



Figur 2.1: Figuren viser de enkelte komponenter, som hardware-delen består af. Overordnet består systemet af en Bioimpedansmåler, en EMG-måler og enhed som både bruges til som dataopsamlingsenhed og funktionsgenerator. Udover det er der en PC blok.

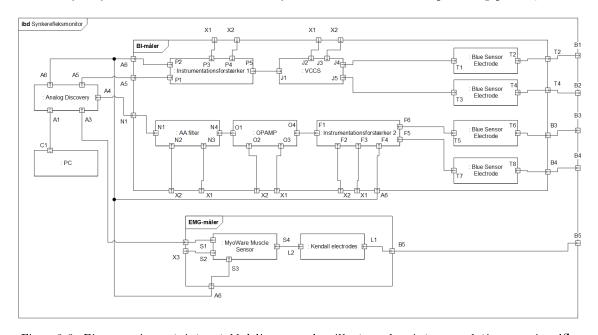
2.2 Internal blok diagram

Det interne blokdiagram på figur 2.2 viser den interne struktur og kommunikation mellem delsystemerne. Figur 2.2 indeholder to uafhængige blokke med navnene BI-måler og EMG-måler. De to blokke kommunikerer med Analog Discovery og en PC. For BI-målerens vedkommende starter kommunikationsflowet med at Analog Discovery'en generer et AC

2.3. Blokbeskrivelse

signal på 2V som sendes til den første af to Instrumentationsforstærker i BI-måler blokken. Instrumentationsforstærkeren forstærker de 2 V med faktor 2. Det forstærkede signal sendes videre til strømgeneratoren, VCCS, som på baggrund af det indkommende 4 V producerer en konstant strøm på. Strømmen sendes videre til et måleobjekt via. to elektroder, kaldet Blue Sensor Electrodes. To yderligere elektroder påsættes på måleobjektet for at måle en spændingsforskel. Denne spændingsforskel er svag og kræver at blive forstærket. Denne forstærkning foregår over to trin. Til den første trin anvendes en instrumentationsforstærker efterfulgt af en operationsforstærker. Det forstærkede signal over de to trin sendes videre til et anti-aliaseringsfilter, der dæmper frekvenskomponenter over Nyquistfrekvensen. Tilslut sendes signalet til en dataopsamlingsenheden Analog Discovery, der sender det opsamlede signal videre til en PC for at blive analyseret og vist. Delsystemerne instrumentationsforstærker 1, 2 og AA filteret forsynes med en eksitationsspænding på ±18V.

EMG-blokken består en Myoware Muscle Sensor og tre elektroder, der måler spændingsfaldet over et valgt segment på et måleobjekt. Det målte signal opsamles også vha. Analog Discovery. Myoware Muscle Sensoren forsynes med en eksitationsspænding på +4.5V.



Figur 2.2: Figuren viser et internt blokdiagram, der illustrer den interne relation og signalflow mellem delsystemer. Overordnet set indeholder diagrammet to hovedblokke med hver deres subkomponenter. Den ene af de store blokke repræsenter en bioimpedansmålerapparat og den anden blok repræsenter en elektromyografi-apparat

2.3 Blokbeskrivelse

Nedenstående to tabeller viser hhv. grænsefladebeskrivelse og signalbeskrivelse af de blokke, som indgår i figur 2.2.

2.3. Blokbeskrivelse

Blok-navn	Funktionsbeskrivelse	Signaler	Kommentar
PC	Behandler input fra	USB Dataoverførelse me	
	Analog Discovery.		Analog Discovery
Analog Discovery	Fungerer som funk-	USB	Dataoverførelse med
	tionsgenerator, og		Analog Discovery
	A/D-konverter. Den		
	kommunikerer også		
	med PC'en.		
		SignalEMG	Indgangssignal
		SignalBI	Indgangssignal
		2V,20kHz	Funktionsgenerator
		0V	Reference
Instrumentationsforstærker		2V,20kHz	Ingangsspænding
1	Analog Discovery til		
	4V.		
		0V	Funktionsgenerator
		+18V	Eksitationsspænding
		-18V	Eksitationsspænding
		2V,20kHz	Udgangssignal
VCCS	Genererer en kon- stant strøm.	4V,20kHz	Ingangsspænding
		+18V	Eksitationsspænding
		-18V	Eksitationsspænding
		$285 \mathrm{uA},\! 20 \mathrm{kHz}$	Udgangssignal
Blue Sensor Electrodes	Transporterer strøm	$285 \mathrm{uA}, 20 \mathrm{kHz}$	Udgangssignal
	til et måleobjekt og		
	måler biosignal fra et		
	måleobjekt.		
		SignalBI	Indgangssignal
${ m Instrumentations for stærker}$	Forstærker biosignal	SignalBI	Indgangssignal og ud-
2	fra et måleobjekt.		gangssignal
		0V	Reference
		+18V	Eksitationsspænding
		-18V	Eksitationsspænding
OPAMP	Forstærker signalet	SignalBI	Indgangssignal og ud-
	fra instrumentations-		gangssignal
	forstærker 2.		
		+18V	Eksitationsspænding
		-18V	Eksitationsspænding
MyoWare Muscle Sensor	Behandler EMG input fra et måleobjekt.	SignalEMG	Udgangssignal
	·	+5V	Eksitationsspænding
		0V	Reference
Kendall electrodes	Transporterer biosig- nal fra et måleobjekt.	RawEMG	Indgangssignal
	nar ira et mareobjekt.	SignalEMG	udgangssignal

Tabel~2.1:~Tabellen~viser~blokbeskrivelsen~for~systemmet~synkerefleksmonitor

2.3. Blokbeskrivelse

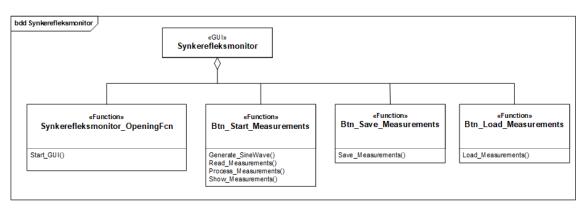
Tabel 2.2: Figuren viser signalbeskrivelsen for systemet synkerefleksmonitor

Signal- navn	Funktion	Område	Port 1	Port 2	Kommenta
0V	Reference til analoge spændinger		Analog Discovery, A6	Instrumentationsforstærker 1, P2	stel
			Analog Discovery, A6	Instrumentationsforstærker 2, F4	
			Analog Discovery, A6	MyoWare Muscle Sensor, S3	
4,5V	Forsynings- spænding til MyoWa- re Muscle Sensor	4,0-4,5 V	Analog Discovery, MyoWare Muscle Sensor, S2		
+18V	Eksitations- spænding	16-18 V	X1	Instrumentationsforstærker 1, P3	
	1 0		X1	VCCS, J2	
			X1	Instrumentationsforstærker 2, F3	
			X1	OPAMP, O3	
			X1 X1	AA filter, N3	
-18V	Eksitations-	-1618	X2	Instrumentationsforstærker	
-10 V	spænding	V	$\Lambda 2$	1, P4	
	spænding	V	X2	VCCS, J3	
			X2 X2	Instrumentationsforstærker	
			ΛZ		
			Vo	2, F2	
			X2	OPAMP, O2	
03.7			X2	AA filter, N2	
2V, 20kHz	Genererer AC signal på 20 kHz med en amplitude		Analog Discovery, A5	Instrumentationsforstærker 1, P1	
	på 2V				
4V,	Forstærket		Instrumentations-	VCCS, J1	
20kHz	AC		forstærker 1, P5		
285uA, 20kHz	Genereret strøm		VCCS, J4	Blue Sensor Electrode, T1	
			VCCS, J5	Blue Sensor Electrode, T3	
Signa- lBI	Biosignal fra måleob- jekt		Blue Sensor Electrodes, T5	Instrumentationsforstærker 2, F6	
	J		Blue Sensor Electro-	Instrumentationsforstærker	
			des, T7	2, F6	
			Instrumentations	OPAMP, O4	
			forstærker 2, F1	, -	
			OPAMP, O1	AA filter, N4	
			AA filter, N1	Analog Discovery, A4	
Signal- EMG	EMGsignal fra måleob-		IMyoWare Muscle Sensor, S1, P5	Analog Discovery, A3	C
21,10	jekt		20111001, 101, 10		6
USB	Kommunikat:	on	PC, C1	Analog Discovery, A1	
UDD	med Analog	1011	10,01	Analog Discovery, AT	
	Discovery				
	DiscoverA				

Software 3

3.1 Blok definition diagram

Dette afsnit omhandler arkitekturen af softwaren, som anvendes til måling, analysering og visning af bioimpedans- og EMG-målinger. Arkitekturen af softwaren er drevet af de usecases, som er beskrevet i "bilaq 1 - Kravspecifikation". På baggrund af disse usecases udformes et BDD, som består af en parent-blok og fire child-blokke. I dette projekt anvendes Matlab til at realisere projektets software-del. Udover Matlab kode implementeres en Matlab GUI med objekter. Objekterne kan f.eks. være en knap, tekstfelt eller tekstboks. Når Matlab GUI bruges, skrives programmets funktionaliteter i funktioner som så kaldes fra objekternes autogeneret callback funktioner, når de skal bruges. Child-blokkene er callback funktionerne og de eksisterer inde i hovedfilen synkerefleksmonitor.m. Funktionerne under callback funktionen består af selvstændige mfiler. Hver funktion udfører en bestemt opgave, samt kan interagere med andre funktioner. Konkret fungerer softwaren ved at et sundhedspersonale initialiserer kodeeksekveringen ved at starte programmet Synkerefleksmonitor og efterfølgende trykke knappen "Start Measurements". Denne initiering af sundhedspersonalet medfører at der foretages to målinger simultant. Disse målinger analyseres og vises til sundhedspersonalet. Brugeren af programmet har også mulighed for at gemme de målte data lokalt via knappen "Save Measurements". Brugeren kan hente tidligere målinger frem via knappen "Load Measurements". Rækkefølgen hvori programmets kode eksekveres beskrives vha. et sekvens diagram. Dette diagram kan læses i "bilag 5 - Design".



Figur 3.1: Figuren viser block definition diagrammet for det ønsket software. Diagrammet indeholder en hovedblok, der består af fire andre blokke, som hver indeholder Matlab funktioner. Disse funktioner tilsammen måler, analyserer og viser to målinger simultant.