# Elosztott rendszerek laboratórium Szakterületi nyelv fejlesztése ANTLR segítségével

## 1 A labor menete

A labor elején egy egyszerű, Java-ban megírt 2D-s játék vezérlésére hozunk létre egy szakterületi nyelvet. A labor második része önálló feladatokból áll, mely során a hallgatók kiegészítik a közösen elkészített nyelvet, illetve létrehoznak egy új nyelvet, amely segítségével a játékhoz pályák készíthetők, egyszerű és kényelmes módon.

A feladatok megoldása során **jegyzőkönyv** készítése szükséges. A jegyzőkönyv egy PDF fájl legyen, amibe mindig csak annyit másoljunk be, amennyit az adott feladat kér (választhatóan **screenshot vagy kódrészlet** formájában), egyéb információk (pl. NEPTUN kód, stb.) nem kellenek. A **vezetett** feladatok összesen **elégséges (2)** osztályzatot eredményezhetnek. Minden további **önálló** feladat helyes megoldása **+1 jegyet** jelent. A labor teljesítéséhez **IntelliJ IDEA**¹ fejlesztőkörnyezet szükséges.

## 2 ANTLR

Az ANTLR (Another Tool for Language Recognition<sup>2</sup>) egy népszerű parser generátor, mely segítségével egyszerűen tudunk saját (szakterületi) nyelveket készíteni. Az ANTLR elvégzi helyettünk a lexer és parser generálását, amiket kézzel nehéz és fáradtságos lenne megírni. Több népszerű célnyelvet támogat, pl. Java, C#, Python, JavaScript, stb. Az ANTLR jól követi a fordítóprogramok klasszikus lépéseit, különös tekintettel a lexikai, szintaktikai, és szemantikai elemzésre.

## 3 Vezetett feladat

## 3.1 A projekt előkészítése

A játékban egy robotot irányítunk, a cél a pályán lévő összes láda megszerzése. A robot két elemi műveletet képes végrehajtani: 1) jobbra fordul 90 fokot, 2) lép egyet az adott irányba. A robot kezdetben mindig lefele néz. Falra a robot nem tud lépni. A vezetett feladat során célunk egy szakterületi nyelv kifejlesztése a robot vezérléséhez.



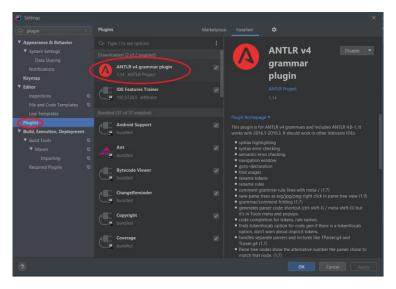
<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> https://www.jetbrains.com/idea/download/ (a Community edition ingyenes)

1

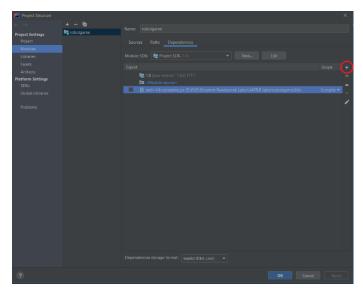
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> https://www.antlr.org/

Indítsuk el az IntelliJ IDEA-t, és **importáljuk be** (Next, Finish..., >= Java 8) a tárgy oldalán található projektet (*ANTLR labor – kiinduló projekt*), miután azt kicsomagoltuk. A projekt egy egyszerű Java Swing-es alkalmazás, a Model-View-Controller architektúrát követi. Nézzük meg a projektben található osztályokat! A labor során a *View* osztályt nem módosítjuk, ezt röviden fussuk át; a *Model*t és *GameController*-t részletesebben nézzük meg! A *GameController* osztály publikus függvényeire akár tekinthetünk úgy is, mint egy keretrendszer publikus API-jára, amit a nyelvünk használhat. Próbáljuk ki a játékot a *GameController* futtatásával: jobb klikk > Run 'GameController.main()'!

Mielőtt elkezdenénk a nyelv fejlesztését, győződjünk meg róla, hogy az **ANTLR plugin telepítve** van: File > Settings > Plugins, ld. az alábbi ábrán. A plugin számos kényelmi funkciót nyújt: testreszabott szerkesztő a nyelvtan fájloknak, lexer és parser kényelmes generálása (ezt parancssorból is megtehetnénk), szintaxisfák "grafikus" megjelenítése, stb.



Ahhoz, hogy Java kódból használni tudjuk az ANTLR-t, szükségünk lesz az **ANTLR runtime**-ra is. Ezt JAR formájában, függőségként kell hozzáadni a projekthez: *lib/antlr-4.8-complete.jar*. Győződjünk meg arról is, hogy a függőség helyesen szerepel itt: File > Project Structure > Modules > Dependencies. Ha nem lenne hozzáadva, adjuk hozzá a lenti módon:



## 3.2 A szakterületi nyelv létrehozása

Az *input/sample.robot* fájl az elkészítendő nyelvünkhöz tartalmaz **példakódot**. Nézzük ezt meg! Kezdetben két utasítást szeretnénk megvalósítani, a robot elemi műveleteit:

- move: ennek hatására a robot 1 mezőnyit mozog
- rotate: ennek hatására a robot 90 fokot fordul jobbra

Hozzunk létre egy új package-et (*language.controller*) az *src* mappa alá. A package-en jobb klikk > New File > "RobotController.g4". A g4 az **ANTLR nyelvtan** formátuma, a 4 a verziószámra utal. Ha mindent jól csináltunk, akkor az IntelliJ automatikusan hozzárendeli az ANTLR plugint a fájlhoz és megkapjuk a szerkesztő funkciókat. A nyelvtan kötelezően a fájl nevével megegyező kell, hogy legyen, ezért kezdjük a következő sorral:

#### grammar RobotController;

Az ANTLR kétfajta szabályt különböztet meg:

- A **lexer szabályok** a lexikai elemzés folyamatát szabályozzák. Itt adjuk meg, hogy milyen elemi egységekből (tokenekből) épül fel a nyelvünk szintaxisa. A szabályok sorrendje számít, az ANTLR egy adott szöveg (pl. "move") illesztése során sorban próbálja illeszteni a szöveget a szabályokra. Konvenció szerint csupa nagybetűvel írjuk a szabályok nevét.
- A parser szabályok a szintaktikai elemzés folyamatát szabályozzák. Itt adjuk meg, hogy hogyan épül fel a nyelvünk szintaxisa, milyen utasításaink és konstrukcióink vannak, azok hogyan épülnek egymásra. A szabályok sorrendje nem számít, kivéve az első szabályt, ami a nyelvünk kezdőszabálya lesz. Konvenció szerint camelCase-el írjuk a szabályok nevét.

Bottom-up megközelítés alapján először írjuk meg a **lexer szabályokat**! Eleinte a nyelv egyszerű lesz, az alábbi tokenekre van csak szükségünk:

```
MOVE: 'move';
ROTATE: 'rotate';
EOS: ';';
```

A whitespace karakterekből és kommentekből nem szeretnénk, hogy a nyelv részét képező token keletkezzen, ezért ezeket speciálisan kezeljük (a "skip" akció pontosan ezt csinálja):

```
WS: (' '| '\t' | '\n' | '\r') -> skip;

COMMENT: '/*' .*? '*/' -> skip;

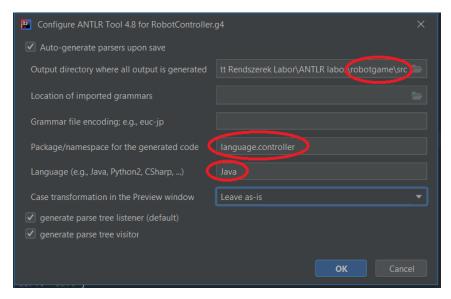
LINE_COMMENT: '//' ~[\r\n]* -> skip;
```

Ezután a **parser szabályok** következnek (konvenció alapján tegyük őket a lexer szabályok fölé – vagyis a fájl elejére):

```
program: statement+;
statement: moveStatement | rotateStatement;
moveStatement: MOVE EOS;
rotateStatement: ROTATE EOS;
```

A fenti szabályok azt írják le, hogy a programunk utasítások sorozatából áll. A '+' miatt egy vagy több utasításunk lehet, hasonlóan a reguláris kifejezésekhez. Használhatunk még '\*' (0 vagy több) és '?' (0 vagy 1) karaktereket is. Egy utasítás csak *move* vagy *rotate* lehet, mindig pontosvesszővel lezárva.

**Teszteljük** a nyelvtant: jobb klikk valamelyik parser szabályon (pl. program) > Test rule... Jobb oldalt a beírt szöveghez megjelenik a megfelelő szintaxisfa, a megfelelő hibákkal, amennyiben a szöveg hibás. Ezután **állítsuk be**, hogy hova és milyen fájlok (lexer, parser, stb.) generálódjanak: jobb klikk a nyelvtan fájlon belül > Configure ANTLR..., és adjuk meg az alábbi konfigurációt. Majd jobb klikk a nyelvtan fájlon belül > Generate ANTLR Recognizer paranccsal **generáljuk le** a fájlokat.



Nézzük meg, hogy milyen fájlok **generálódtak**! A *Lexer* és *Parser* osztályok és interfészek a lexikai és szintaktikai elemzésért felelősek (egy adott szöveg alapján tokenizálnak, illetve felépítik a szintaxisfát), a *Listener* és *Visitor* osztályok pedig az éppen készülő, vagy pedig az elkészült szintaxisfa bejárásáért felelősek. Természetesen az elkészült szintaxisfát tetszőleges módon is bejárhatjuk, a visitor minta használata egy best practice jellegű megoldást ad.

Hozzuk létre a **MyRobotControllerVisitor** osztályt a *language.controller* package-en belül (jobb klikk > New > Java Class):

```
public class MyRobotControllerVisitor extends RobotControllerBaseVisitor<Object> {
    private GameController controller;

    public MyRobotControllerVisitor(GameController controller) {
        this.controller = controller;
    }
}
```

A visitor mintát követve, a megfelelő visitXY függvények felüldefiniálásával oldjuk meg a move és rotate **parancsok feldolgozását** (minden parser szabályhoz egy *Context* osztály tartozik):

```
@Override
public Object visitMoveStatement(RobotControllerParser.MoveStatementContext ctx) {
    controller.move();
    return super.visitMoveStatement(ctx);
}
```

```
@Override
public Object visitRotateStatement(RobotControllerParser.RotateStatementContext ctx) {
    controller.rotate();
    return super.visitRotateStatement(ctx);
}
```

Kössük be a visitort a *GameController* osztályba az alábbi kódrészlet alapján! Ügyeljünk rá, hogy az *org.antlr.v4...* csomagbeli importokat használjuk! Frissítsük a *move* és *rotate* függvényeket is, hogy a parancsok ne azonnal, hanem fél másodpercenként hajtódjanak végre!

```
private GameController() {
   parseControllerFile();
private void parseControllerFile() {
   try {
     File file = new File("res\\sample.robot");
     InputStream fileStream = new FileInputStream(file);
     ANTLRInputStream inputStream = new ANTLRInputStream(fileStream);
     RobotControllerLexer lexer = new RobotControllerLexer(inputStream);
     CommonTokenStream tokens = new CommonTokenStream(lexer);
     RobotControllerParser parser = new RobotControllerParser(tokens);
     RobotControllerParser.ProgramContext tree = parser.program();
     MyRobotControllerVisitor visitor = new MyRobotControllerVisitor(this);
     visitor.visit(tree);
   }
   catch (IOException ignored) { }
public void move() {
   model.movePlayer();
   view.refresh();
   try { Thread.sleep(500); }
   catch (InterruptedException ignored) {}
   checkWinCondition();
 }
 public void rotate() {
   model.rotatePlayer();
   view.refresh();
   try { Thread.sleep(500); }
   catch (InterruptedException ignored) {}
```

A parseControllerFile függvény tartalmazza a lexikai és szintaktikai elemzés lépéseit: 1) létrehoz egy lexert, 2) tokenizál, majd 3) létrehoz egy parsert és 4) felépíti a szintaxisfát. Ezek után példányosítja a visitort és átadja neki a GameController objektumot. A visitorral tulajdonképpen egy **interpretert** valósítottunk meg, ami futási időben vezérli a robotot, vagyis adja ki a megfelelő parancsokat a bemeneti szöveg alapján. **Próbáljuk ki** a nyelvet, futtassuk a sample.robot fájlban található utasításokat (változatlanul futtatva a GameController main függvényét)!

#### **JEGYZŐKÖNYV:** a RobotController.g4 fájl teljes tartalma

### 3.3 A szakterületi nyelv továbbfejlesztése

Egészítsük ki a nyelvet, hogy támogassa a **ciklusok** használatát! Legyen lehetőség a **log** parancs kiadására is, ami a paraméterként kapott stringet egy dialógusablakban kiírja a képernyőre!

A ciklusok és a logolás szintaxisa az alábbi legyen:

```
loop (4) {
    move;
    rotate;
    move;
    rotate;
    move;
    log("loop done");
}
```

Szükségünk lesz **új tokenekre** a kétféle zárójeltípus, valamint a *loop* és *log* kulcsszavak miatt. Ezenkívül támogatnunk kell a stringeket is, amit a legegyszerűbben úgy oldhatunk meg, hogy két idézőjel között, az "új sor karakterek" kivételével bármi állhat. Tehát vegyük fel a nyelvtanba a következő lexer szabályokat:

```
LOOP: 'loop';

LOG: 'log';

LPAREN: '(';

RPAREN: ')';

LCURLY: '{';

RCURLY: '}';

INT: [0-9]+;

STRING: ''' (~[\r\n])* '''';
```

Egészítsük ki a **parser szabályokat**, hogy támogassuk a két újfajta utasítást. Az *amount* és *logMessage* szabályok csak a szebb struktúra miatt került be a nyelvtanba, szemantikai jelentősége nincs, használhattuk volna az INT és STRING tokeneket is önmagukban.

```
statement: moveStatement | rotateStatement | loopStatement; loopStatement: LOOP (LPAREN amount RPAREN) LCURLY statement+ RCURLY; amount: INT; logStatement: LOG (LPAREN logMessage RPAREN)? EOS; logMessage: STRING;
```

**Generáljuk újra** a nyelvtant (jobb klikk a nyelvtan fájlon belül > Generate ANTLR Recognizer)!

Végül **egészítsük ki a visitorunkat**, hogy támogassa a *loop* és *log* parancsokat:

```
@Override
public Object visitLoopStatement(RobotControllerParser.LoopStatementContext ctx) {
    Object result = null;
    for (int i = 0; i < Integer.parseInt(ctx.amount().INT().getText()); i++) {
        for (RobotControllerParser.StatementContext stm : ctx.statement()) {
            result = visit(stm);
        }
    }
    return result;
}

@Override
public Object visitLogStatement(RobotControllerParser.LogStatementContext ctx) {
        controller.displayMessage(ctx.logMessage().STRING().getText());
        return super.visitLogStatement(ctx);
}</pre>
```

Figyeljük meg, hogyan képezi le a **kód a nyelvtan struktúráját**, például az *amount, logMessage, INT* és *STRING* függvényeken keresztül! A *getText* függvénnyel az adott kontextushoz (vagyis szabályhoz) tartozó nyers szöveget kérhetjük le.

Próbáljuk ki a nyelvet a *sample.robot* fájl átírásával (pl. használhatjuk a fenti, szintaxist demonstráló példakódot) és a *GameController* futtatásával!

#### **JEGYZŐKÖNYV:** screenshot a játékról futtatás közben (log ablak látszódjon)

Végezetül érdemes megemlíteni, hogy a laboron a **szemantikai elemzéssel** nem foglalkozunk. Ez azt jelenti, hogy bár a nyelvben szintaktikailag helytelen kódot nem adhatunk meg, szemantikailag helytelen kód még előfordulhat. Például tetszőlegesen nagy ismétlésszámú ciklust megadhatunk, ami túl sok ideig futna. A vezetett feladatoknál ez nem okoz nagy problémát, viszont az önálló feladatoknál (például a pályaszerkesztő nyelv esetén a pálya keretein kívül lévő koordináták megadása esetén) feltűnőbb lehet a szemantikai elemzés hiánya. Mivel a labor keretein belül nem valósítunk meg szemantikai elemzést, ezért a helytelen kód ellenőrzésével most nem kell foglalkoznunk. ANTLR esetén ez tipikusan egy különálló, ellenőrző visitor segítségével valósulna meg, a kódgenerálás (jelen esetben az interpretálás) előtt.

# 4 Önálló feladatok

### 4.1 Move és rotate parancsok továbbfejlesztése (+1 jegy)

Egészítsük ki a robotvezérlő nyelvet úgy, hogy a *move* és *rotate* parancsok paraméterezhetőek legyenek! Maradjon meg a régi változat is, tehát lehessen paraméter nélkül is használni őket! A *move* esetén a paraméter a lépések száma, míg a *rotate* esetén a célirány legyen! Ne felejtsük el a visitort se kiegészíteni! Kövessük az alábbi szintaxist:

```
rotate(right);
move(4);
```

**TIPP**: a rotate parancsnál a visitorban használjuk a GameController osztály getPlayerFacing függvényét!

JEGYZŐKÖNYV: a nyelvtan kiegészítései és a visitor kiegészítései

### 4.2 Pályaszerkesztő nyelv elkészítése (+1 jegy)

Hozzunk létre egy új nyelvtant (**RobotLevelMaker.g4**) a szintén újonnan létrehozandó *language.levelmaker* package alá. Hasonlóan a robotvezérlő nyelvhez, ne felejtsük el konfigurálni az ANTLR (lexer, parser, visitor, stb.) generálását! Készítsük el a nyelvet a következők szerint:

- Az első utasítás mindig a **DIM[X][Y]**; utasítás, ahol X és Y a pálya méreteit írja le.
- A PLAYER[X][Y] utasítással a játékos pozícióját adhatjuk meg.
- A WALL[X][Y] utasítással egy fal pozícióját adhatjuk meg.
- A CRATE[X][Y] utasítással egy láda pozícióját adhatjuk meg.
- Az üres mezőket nem kell megadnunk, azok automatikusan kitöltődnek.
- Írjuk át a *GameController* osztályt, hogy a pályát leíró fájl (pl. *input/level.robot*) alapján hozza létre a *Model-*t! Ehhez a *Model-*en is változtatnunk kell!
- Használjunk visitort a nyelv feldolgozásához! A fontos információkat eltárolhatjuk a visitoron belül, publikus attribútumok formájában!

#### **JEGYZŐKÖNYV:** a teljes nyelvtan és visitor, valamint a *GameController* módosított részei

#### 4.3 Pályaszerkesztő nyelv továbbfejlesztése (+1 jegy)

Egészítsük ki a pályaszerkesztő nyelvet úgy, hogy a falak lehelyezésénél támogassa az ún. "intervallum koordináták" használatát! Intervallum koordináta megadása esetén az adott intervallum minden koordinátájára kerüljön fal objektum! Kövessük az alábbi szintaxist (ld. input/level.robot – kikommentezett sor):

```
WALL[0-3][3];
```

TIPP: a visitorban érdemes egy-egy listában tárolni az adott falhoz tartozó koordinátákat!

**JEGYZŐKÖNYV:** a nyelvtan kiegészítései és a visitor kiegészítései