

Modélisation et résolution pour l'optimisation

Noms

November 2, 2024

1 Problèmes d'optimisation sous contraintes

1.1 Modélisation du problème

(i)

$x_{ij} :=$ Fréquence de station i à station j

$t_i :=$ Région de station i

$$X = \{x_{11}, \dots, x_{nn}\} \cup \{r_1, \dots, r_n\}$$

$$D = \{d_{x_{11}}, \dots, d_{x_{nn}}\} \cup \{d_{r_1}, \dots, d_{r_n}\} \text{ avec pour tout } i, j : d_{x_{ij}} = \mathbb{N}, r_i = \{1, \dots, k\}$$

$$C = \{\forall i \in \{1, \dots, n\} : \exists j, k \neq i \Rightarrow \delta_i = |x_{ij} - x_{ji}|\}$$

$$\cup \{\forall x_{ij} \in X : \exists k \neq i, l \neq j \Rightarrow |x_{ij} - x_{jl}| \geq \Delta_{ij}, |x_{ij} - x_{ki}| \geq \Delta_{ij}\}$$

- $\min |X|$
- $\min_{x_i \in X} x_i$
- $\min (\max_{x_i \in X} x_i - \min_{x_i \in X} x_i)$

1.2 Instance XCSP3

Le code COP.py (cf annexe) nous permet de générer une instance XCSP3 à partir de nos données. Ainsi partant du jeu de données data.json suivant :

```
{  
  "stations": [  
    { "num": 0, "region": 0, "delta": 140, "emetteur": [ 14, 28, 42, 56, 70 ] },  
    { "num": 1, "region": 1, "delta": 140, "emetteur": [ 14, 28, 42, 56, 70 ] },  
    { "num": 2, "region": 1, "delta": 140, "emetteur": [ 14, 28, 42, 56, 70 ] },  
  ]  
}
```

```

],
"regions": [2, 3],
"interferences": [
    { "x": 0, "y": 1, "Delta": 20 },
    { "x": 0, "y": 2, "Delta": 30 }
],
"liaisons": [
    { "x": 1, "y": 2 }
]
}

```

Nous obtenons l'instance XCSP3 suivante :

```

<instance format="XCSP3" type="CSP">
<variables>
  <array id="fe" note="Variables pour les fréquences d'émission et de réception po
  <domain for="fe[0] fe[1]"> 14 28 42 56 70 84 98 112 126 140 154 168 182 196 </do
  <domain for="fe[2]"> 14 28 42 56 70 84 98 112 126 140 154 168 196 </domain>
  </array>
  <array id="fr" size="[3]">
  <domain for="fr[0]"> 14 28 42 56 70 126 140 154 182 196 </domain>
  <domain for="fr[1]"> 14 28 42 56 70 98 140 154 168 182 196 </domain>
  <domain for="fr[2]"> 14 28 42 56 70 84 98 112 126 140 154 168 182 196 </domain>
  </array>
</variables>
<constraints>
  <intension> eq(dist(fe[0],fr[0]),140) </intension>
  <intension> eq(dist(fe[1],fr[1]),140) </intension>
  <intension> eq(dist(fe[2],fr[2]),140) </intension>
  <intension> ge(dist(fe[0],fe[1]),20) </intension>
  <intension> ge(dist(fr[0],fr[1]),20) </intension>
  <intension> ge(dist(fe[0],fe[2]),30) </intension>
  <intension> ge(dist(fr[0],fr[2]),30) </intension>
  <nValues>
  <list> fe[0] fr[0] </list>
  <condition> (le,2) </condition>
  </nValues>
  <nValues>
  <list> fe[1] fe[2] fr[1] fr[2] </list>
  <condition> (le,3) </condition>
  </nValues>
</constraints>
</instance>

```

1.3 Comparaison des différents solveurs

Dans cette partie nous allons évaluer les performances des différents solveurs suivants : "Choco", "MiniZinc", "Gecode", "CBC" et "Google OR-Tools". Ces évaluations seront basées sur une comparaison du temps d'exécution ainsi que sur une mesure de performance que nous expliciterons dans la partie dédiée.

1.3.1 Comparaison en temps

1.3.2 Comparaison des performances

2 Problèmes de satisfaction de contraintes valuées

2.1 Modélisation du problème

2.2 Instance WSCP

2.3 Résolution avec le solveur Toulbar2