

60

АКАДЕМИЯ НАУК СССР

РАДИОТЕХНИКА
И
ЭЛЕКТРОНИКА

Том XXVI

(ОТДЕЛЬНЫЙ ОТТИСК)

8

МОСКВА · 1981

60

101

УДК 621.391

ЭФФЕКТИВНОСТЬ ПРИЕМА СЛУЧАЙНОГО ИМПУЛЬСНОГО СИГНАЛА НА ФОНЕ БЕЛОГО ШУМА

Трифонов А. П., Галун С. А.

Найдены вероятности ошибок при обнаружении гауссовского случайного импульса с неизвестным временным положением. Получены асимптотические выражения для смещения и рассеяния оценки максимального правдоподобия временного положения. Точность этих формул возрастает с увеличением длительности импульса и априорного интервала определения неизвестного временного положения.

ВВЕДЕНИЕ

Под случайным импульсным сигналом $s(t, \tau_0)$ понимается отрезок реализации шума достаточно большой длительности γ

$$(1) \quad s(t, \tau_0) = I[(t - \tau_0)/\gamma] \xi(t),$$

где $\xi(t)$ — реализация центрированного стационарного гауссовского случайного процесса с корреляционной функцией $K(\lambda) = \langle \xi(t) \xi(t + \lambda) \rangle$, а $I(\cdot)$ — индикатор единичной длительности. Рассмотрим прием сигнала (1) на фоне белого шума $n(t)$ с односторонней спектральной плотностью N_0 . Полагаем, что неизвестное временное положение τ принимает значения из априорного интервала $[-T_0/2; T_0/2]$. Для обнаружения сигнала $s(t, \tau_0)$ и оценки его временного положения τ_0 используем метод максимального правдоподобия. Устройство, реализующее этот метод, будем называть приемником максимального правдоподобия [1–4]. Структура подобного приемника описана, например, в [5]. Ниже найдены асимптотически точные (с увеличением длительности сигнала γ и априорного интервала T_0) выражения для характеристик обнаружения случайного сигнала и оценки его временного положения в приемнике максимального правдоподобия.

1. ВЫХОДНОЙ СИГНАЛ ПРИЕМНИКА МАКСИМАЛЬНОГО ПРАВДОПОДОБИЯ

Пусть на вход приемника в течение интервала времени $[-T/2; T/2]$ поступает реализация гауссовского случайного процесса $x(t) = n(t)$ или $x(t) = s(t, \tau_0) + n(t)$, причем $s(t, \tau_0)$ и $n(t)$ статистически независимы. Приемник максимального правдоподобия для всех $\tau \in [-T_0/2; T_0/2]$, $T_0 + \gamma < T$ должен вырабатывать логарифм функционала отношения правдоподобия, который с точностью до постоянных слагаемых равен [2, 3, 5]

$$(2) \quad M(\tau) = \int_{-T/2}^{\tau/2} \int_{-T/2}^{\tau/2} x(t_1) x(t_2) \Theta(t_1, t_2, \tau) dt_1 dt_2 / 2.$$

Здесь функция $\Theta(t_1, t_2, \tau)$ находится из интегрального уравнения [3]

$$(3) \quad \frac{N_0}{2} \Theta(t_1, t_2, \tau) + \int_{-\tau/2}^{\tau/2} \Theta(t_1, t, \tau) K_s(t, t_2, \tau) dt = \frac{2}{N_0} K_s(t_1, t_2, \tau),$$

где $K_s(t_1, t_2, \tau) = I[(t_1 - \tau)/\gamma] I[(t_2 - \tau)/\gamma] K(t_1 - t_2)$. Будем считать, что длительность случайного импульса (1) значительно больше времени корреляции процесса $\xi(t)$, т. е.

$$(4) \quad \mu \gg 1, \quad \mu = \gamma \Delta f_E / 2, \quad \Delta f_E = \int_{-\infty}^{\infty} K^2(\omega) d\omega / [2\pi \max K^2(\omega)],$$

$K(\omega)$ — спектр мощности процесса $\xi(t)$. Тогда решение уравнения (3) можно представить в виде [3, 5]

$$(5) \quad \Theta(t_1, t_2, \tau) = I[(t_1 - \tau)/\gamma] I[(t_2 - \tau)/\gamma] \Theta_0(t_1 - t_2),$$

где

$$(6) \quad \Theta_0(t_1 - t_2) = \frac{q}{\pi N_0} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho(\omega) \exp[j\omega(t_1 - t_2)] d\omega}{1 + q\rho(\omega)}.$$

Здесь $q = \max 2K(\omega)/N_0$ — величина, характеризующая отношение средней мощности сигнала (1) к средней мощности белого шума в полосе частот сигнала, а $\rho(\omega) = 2K(\omega)/qN_0$.

При наличии полезного сигнала (1) на входе приемника $M(\tau)$ (2) можно представить как сумму сигнальной и шумовой функций [2]. Вводя безразмерный параметр $l = \tau/\gamma$ и опуская всюду далее несущественное постоянное слагаемое

$$c = \frac{q\gamma}{4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho(\omega)}{1 + q\rho(\omega)} d\omega,$$

получаем

$$(7) \quad M(l) = S_1(l) + N_1(l), \quad l \in [-m/2; m/2],$$

где $m = T_0/\gamma$, $S_1(l) = \langle M(l) \rangle$, $N_1(l) = M(l) - \langle M(l) \rangle$. Сигнальную функцию $S_1(l)$ запишем следующим образом:

$$S_1(l) = A_s S(l_0, l),$$

$$(8) \quad A_s = \max S_1(l) = \gamma q^2 \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) [1 + q\rho(\omega)]^{-1} d\omega / 4\pi.$$

Причем, когда $|l - l_0| > 1$, $S(l_0, l) = 0$, а при $|l - l_0| \rightarrow 0$

$$(9) \quad S(l_0, l) = 1 - |l - l_0| + o(|l - l_0|).$$

В соответствии с (7) $\langle N_1(l) \rangle = 0$ и, если $\delta l = \max\{|l_1 - l_2|, |l_1 - l_0|, |l_2 - l_0|\} < 1$, то

$$(10) \quad \langle N_1(l_1) N_1(l_2) \rangle = \sigma_{NS}^2 R_{NS}(l_1, l_2), \quad \sigma_{NS}^2 = \gamma q^2 \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) d\omega / 4\pi.$$

Здесь $R_{NS}(l_1, l_2)$ при $\delta l \rightarrow 0$ допускает представление

$$(11) \quad R_{NS}(l_1, l_2) = \\ = \begin{cases} 1 - |l_1 - l_2| - g \min(|l_1 - l_0|, |l_2 - l_0|) + o(\delta l), & (l_1 - l_0)(l_2 - l_0) \geq 0, \\ 1 - |l_1 - l_2| + o(\delta l), & (l_1 - l_0)(l_2 - l_0) \leq 0; \end{cases} \\ g = q \int_{-\infty}^{\infty} \rho^3(\omega) [3 + 2q\rho(\omega)] [1 + q\rho(\omega)]^{-2} d\omega / \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) d\omega.$$

Когда $|l_1 - l_2| < 1$ и макс $\{|l_1 - l_0|, |l_2 - l_0|\} \geq 1$,

$$(12) \quad \langle N_1(l_1) N_1(l_2) \rangle = \sigma_{N_0}^2 R_{N_0}(l_1 - l_2), \\ \sigma_{N_0}^2 = \gamma q^2 \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) [1 + q\rho(\omega)]^{-2} d\omega / 4\pi,$$

а $R_{N_0}(l_1 - l_2)$ при $|l_1 - l_2| \rightarrow 0$ имеет вид

$$(13) \quad R_{N_0}(l_1 - l_2) = 1 - |l_1 - l_2| + o(|l_1 - l_2|).$$

Наконец, если $|l_1 - l_2| \geq 1$, макс $\{|l_1 - l_0|, |l_2 - l_0|\} \geq 1$, то $\langle N_1(l_1) N_1(l_2) \rangle = 0$.

При отсутствии полезного сигнала (1) на входе приемника для (2) выполняются соотношения

$$(14) \quad \langle M(l) \rangle = 0, \\ \langle M(l_1) M(l_2) \rangle = \sigma_{N_0}^2 R_{N_0}(l_1 - l_2), \quad |l_1 - l_2| < 1, \\ \langle M(l_1) M(l_2) \rangle = 0, \quad |l_1 - l_2| \geq 1.$$

Здесь $\sigma_{N_0}^2$, $R_{N_0}(l_1 - l_2)$ определяются из (12), (13) соответственно. При этом, хотя в силу (9), (11), (13) реализации $M(l)$ (2) недифференцируемы, они тем не менее непрерывны с вероятностью 1. Последнее утверждение нетрудно доказать, воспользовавшись, например, результатами [6].

Отметим также, что из [3, 7] следует асимптотически гауссовский характер случайных функций $M(\tau)$, $M(l)$ и $N_1(l)$ при $\mu \rightarrow \infty$.

2. ОБНАРУЖЕНИЕ СЛУЧАЙНОГО ИМПУЛЬСНОГО СИГНАЛА

Приемник максимального правдоподобия выносит решение о наличии или отсутствии сигнала $s(t, \tau_0)$ на основе сравнения абсолютного максимума $M(\tau)$ (2) при $\tau \in [-T_0/2; T_0/2]$ с порогом h . Соответственно вероятности ошибок I рода (ложной тревоги) α и ошибок II рода (пропуска сигнала) β можно записать как $\alpha = P[H_N > h]$ и $\beta = P[H_{SN} < h]$. Здесь H_N и H_{SN} — величины абсолютных максимумов $M(l)$, $l \in [-m/2; m/2]$ в отсутствие и при наличии сигнала (1) в принятой реализации $x(t)$. Обозначая l_m — положение абсолютного максимума $M(l)$, для вероятности ложной тревоги имеем

$$(15) \quad \alpha = P[M(l_m) / \sigma_{N_0} > u] = 1 - F_N(u),$$

где $F_N(\cdot)$ — функция распределения величины абсолютного максимума $M(l) / \sigma_{N_0}$ в отсутствие сигнала (1); $u = h / \sigma_{N_0}$ — нормированный порог. Точное выражение для $F_N(H)$ неизвестно. Однако при $\mu \rightarrow \infty$ функция $M(l) / \sigma_{N_0}$ является реализацией асимптотически гауссовского стационар-

ного случайного процесса, коэффициент корреляции которого $R_{N_0}(l_1-l_2)$ (14) при $|l_1-l_2| \rightarrow 0$ удовлетворяет условию (13). Поэтому можем использовать найденную в [4] аппроксимацию распределения $F_N(H)$

$$(16) \quad F_N(H) \simeq \begin{cases} \exp[-(mH/\sqrt{2\pi}) \exp(-H^2/2)], & H \geq 1, \\ 0, & H < 1, \end{cases}$$

точность которой возрастает с увеличением μ , m и H . Согласно (15), (16), приближенное выражение для вероятности ложной тревоги принимает вид

$$(17) \quad \alpha \simeq \begin{cases} 1 - \exp[-(mu/\sqrt{2\pi}) \exp(-u^2/2)], & u \geq 1, \\ 1, & u < 1. \end{cases}$$

Точность этой формулы возрастает с увеличением μ , m и u .

Предполагая, что полезный сигнал (1) присутствует на входе приемника, определим вероятность пропуска сигнала β . Обозначим: H_s — величина абсолютного максимума $M(l)$ (7) при $|l-l_0| < 1$, а H_N^* — величина абсолютного максимума $M(l)$ (7) при $-m/2 \leq l \leq l_0-1$, $l_0+1 \leq l \leq m/2$. В соответствии с (12), (13) интервал корреляции случайного процесса $N_1(l)$ (7) равен единице, и, кроме того, при $\mu \rightarrow \infty$ процесс $N_1(l)$ является асимптотически гауссовским. Следовательно, аналогично [4] можно показать, что случайные величины H_N^* и H_s приближенно статистически независимы, если $m \gg 1$ и $\mu \gg 1$. Так что вероятность пропуска сигнала может быть записана как

$$(18) \quad \beta \simeq P[H_N^* < h] P[H_s < h] = F_N^*(u) F_s(u/\kappa).$$

Здесь $F_N^*(\cdot)$ и $F_s(\cdot)$ — функции распределения величин абсолютных максимумов процессов $M(l)/\sigma_{N_0}$ при $-m/2 \leq l \leq l_0-1$, $l_0+1 \leq l \leq m/2$ и $M(l)/\sigma_{N_s}$ при $|l-l_0| < 1$ соответственно, а $\kappa = \sigma_{N_s}/\sigma_{N_0}$. Когда $m \gg 1$,

$$(19) \quad F_N^*(u) \simeq F_N(u),$$

где $F_N(\cdot)$ определяется формулой (16).

При наличии сигнала (1) на входе приемника $H_s = M(l_m)$, причем здесь $|l_m-l_0| < 1$. В соответствии с (9), (10) функция $S_1(l)$ достигает максимума при $l=l_0$, а реализации шумовой функции $N_1(l)$ непрерывны с вероятностью 1. Следовательно, при больших μ и $q > 0$ достаточно исследовать поведение абсолютного максимума H_s в малой окрестности точки l_0 . С этой целью введем в рассмотрение функцию

$$(20) \quad \Delta(l) = [M(l) - M(\lambda)]/\sigma_{N_s}, \quad l, \lambda \in [l_0-1; l_0+1].$$

Учитывая, что при $\mu \rightarrow \infty$ процесс $\Delta(l)$ является асимптотически гауссовским, найдем его функцию корреляции $K_\Delta(l_1, l_2)$. Обозначая $\delta = \max\{|l_1-l_0|, |l_2-l_0|\}$ и используя формулы (10), (11), получаем, что при $\delta \rightarrow 0$

$$(21) \quad K_\Delta(l_1, l_2) = (2-g) \min(|\lambda-l_1|, |\lambda-l_2|) + o(\delta),$$

когда $(\lambda-l_1)(\lambda-l_2) \geq 0$, и $K_\Delta(l_1, l_2) = o(\delta)$, когда $(\lambda-l_1)(\lambda-l_2) \leq 0$. Таким образом, если $\mu \gg 1$, то отрезки реализаций процесса (20) на интервалах $[\lambda-\delta; \lambda]$ и $[\lambda; \lambda+\delta]$ приближенно независимы. Возвращаясь к распределению $F_s(\cdot)$, можем теперь записать

$$(22) \quad F_s(h) \simeq P[M(l) < h] = P[\Delta_0(l) < v - m_0].$$

$l_0 - \delta \leq l \leq l_0 + \delta$
 $l_0 - \delta \leq l \leq l_0 + \delta$

Здесь $\Delta_0(l) = \Delta(l)$ при $\lambda = l_0$, $m_0 = M(l_0)/\sigma_{NS}$, $v = h/\sigma_{NS}$, а δ фиксировано и выбрано настолько малым, чтобы в (9), (21) можно было учитывать лишь главные члены асимптотики.

Используя свойства функции $\Delta(l)$ (20), преобразуем (22) следующим образом:

$$(23) \quad F_*(h) = P[\Delta_0(l) < v - m_0] P[\Delta_0(l) < v - m_0] = \\ = \int_{-\infty}^v F_1(v-x) F_2(v-x) W_0(x) dx,$$

где обозначено

$$(24) \quad F_1(x) = P[\Delta_0(l) < x], \\ F_2(x) = P[\Delta_0(l) < x],$$

а $W_0(x)$ — плотность вероятности случайной величины m_0 . При этом, когда $\mu \gg 1$ [3],

$$(25) \quad W_0(x) = \exp[-(x-z)^2/2] / \sqrt{2\pi},$$

$$(26) \quad z = A/\sigma_{NS} = q\sqrt{\gamma/4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) [1 + q\rho(\omega)]^{-1} d\omega / \left(\int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) d\omega \right)^{1/2}$$

— отношение сигнал/шум [2]. Для отношения сигнал/шум (26) нетрудно установить простые верхнюю и нижнюю границы

$$(27) \quad \sqrt{\mu q}/(1+q) \leq z \leq \sqrt{\mu q}.$$

Следовательно, $z \rightarrow \infty$, когда $\mu \rightarrow \infty$ и $q > 0$.

Найдем далее распределения $F_1(x)$ и $F_2(x)$ (24). Воспользовавшись теоремой Дуба [8], получаем, что при $\mu \rightarrow \infty$ процесс (20) является асимптотически марковским в малой окрестности точки l_0 с коэффициентами сноса и диффузии

$$(28) \quad a(l) = z \begin{cases} 1, & l < l_0, \\ -1, & l > l_0; \end{cases} \quad b = 2 - g.$$

Поэтому распределения (24) можно найти из решения уравнения Фоккера — Планка — Колмогорова [9] с коэффициентами (28) при соответствующих начальных и граничных условиях [10, 11]. Получаем

$$(29) \quad F_1(x) = F_2(x) = \Phi\left(\frac{z\delta + x}{\sqrt{b\delta}}\right) - \exp\left(-\frac{2zx}{b}\right) \Phi\left(\frac{z\delta - x}{\sqrt{b\delta}}\right)$$

где $\Phi(\cdot)$ — интеграл вероятности [7]. Подставляя (25), (29) в (23) и учитывая, что при $\mu \rightarrow \infty$ и $q > 0$, в соответствии с (27), $z \rightarrow \infty$, находим

$$(30) \quad F_*(h) \simeq \Phi\left(\frac{u}{\kappa} - z\right) - 2\exp\left[\frac{\psi^2 z^2}{2} + \psi z\left(z - \frac{u}{\kappa}\right)\right] \Phi\left[\frac{u}{\kappa} - (\psi + 1)z\right] + \\ + \exp\left[2\psi^2 z^2 + 2\psi z\left(z - \frac{u}{\kappa}\right)\right] \Phi\left[\frac{u}{\kappa} - (2\psi + 1)z\right],$$

$$\psi = 2 \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) d\omega \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho^2(\omega) [2 + q\rho(\omega)]}{[1 + q\rho(\omega)]^2} d\omega \right\}^{-1} = \frac{2\kappa^2 q \sqrt{\mu}}{z\kappa^2 + q\sqrt{\mu}}$$

$$\kappa = \sigma_{NS}/\sigma_{N0} = \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) d\omega / \int_{-\infty}^{\infty} \rho^2(\omega) [1 + q\rho(\omega)]^{-2} d\omega \right\}^{1/2},$$

причем $1 \leq \kappa \leq 1 + q$.

Таким образом, согласно (18), (19), (30), приближенное выражение для вероятности пропуска сигнала имеет вид

$$(31) \quad \beta \simeq \exp \left[-\frac{mu}{\sqrt{2}\pi} \exp \left(-\frac{u^2}{2} \right) \right] \left\{ \Phi \left(\frac{u}{\kappa} - z \right) - 2 \exp \left[\frac{\psi^2 z^2}{2} + \right. \right. \\ \left. \left. + \psi z \left(z - \frac{u}{\kappa} \right) \right] \Phi \left[\frac{u}{\kappa} - (\psi + 1)z \right] + \right. \\ \left. + \exp \left[2\psi^2 z^2 + 2\psi z \left(z - \frac{u}{\kappa} \right) \right] \Phi \left[\frac{u}{\kappa} - (2\psi + 1)z \right] \right\},$$

когда $u \geq 1$, и $\beta \simeq 0$, когда $u < 1$. Точность этого приближенного выражения возрастает с увеличением u , m и μ .

При анализе обнаружения сигнала (1) в приемнике максимального правдоподобия приближенные значения вероятностей ошибок можно найти, предполагая, что неизвестное временное положение принимает одно из m дискретных значений [3]. Этот подход, основанный на несколько искусственном сведении аналоговой системы к дискретной, дает следующие приближенные выражения для вероятностей ошибок:

$$(32) \quad \alpha_m \simeq 1 - (1 - \alpha_0)^m, \quad \beta_m \simeq (1 - \alpha_0)^{m-1} \beta_0.$$

Здесь [3]

$$\alpha_0 = 1 - \Phi(u), \quad \beta_0 = \Phi \left(\frac{u}{\kappa} - z \right)$$

— вероятности ошибок при обнаружении сигнала (1) с априори известным временным положением τ_0 и $\mu \gg 1$. Сравнивая (32) и (17) при $u \gg 1$, получаем $\alpha/\alpha_m \simeq u^2$. Следовательно, для больших u (малых α) расчет вероятности ложной тревоги по приближенной формуле (32) приводит к существенно заниженным значениям α . Сравнение результатов численных расчетов вероятности пропуска сигнала (1) по формулам (32) и (31) показывает, что расчет β по формуле (32) приводит к значению вероятности пропуска, завышенному приблизительно в 2 раза по сравнению с (31). При этом точность формул (17), (31) растет с увеличением u , m и μ , в то время как поведение погрешности приближенных формул (32) неизвестно.

3. ОЦЕНКА ВРЕМЕННОГО ПОЛОЖЕНИЯ СЛУЧАЙНОГО ИМПУЛЬСНОГО СИГНАЛА

Рассмотрим характеристики приемника максимального правдоподобия, когда производится оценка неизвестного временного положения τ_0 импульсного случайного сигнала (1). При этом предполагается, что сигнал $s(t, \tau_0)$ присутствует на входе приемника с вероятностью 1. В качестве оценки безразмерного временного положения $l_0 = \tau_0/\gamma$ принимают положе-

ние l_m абсолютного максимума $M(l)$ (7) при $l \in [-m/2; m/2]$. Согласно [2], при $m \gg 1$ условное смещение оценки будет равно $d(l_m|l_0) = \langle l_m - l_0 \rangle \simeq P_0 d_0 - (1 - P_0) l_0$, а условное рассеяние (средний квадрат ошибки) запишется так: $V(l_m|l_0) = \langle (l_m - l_0)^2 \rangle \simeq P_0 \sigma_0^2 + (1 - P_0)(m^2/12 + l_0^2)$. Здесь усреднение выполняется по реализациям помехи $n(t)$ и сигнала $s(t, \tau_0)$ при фиксированном значении $l_0 = \tau_0/\gamma$; P_0 — вероятность надежной оценки, а d_0 и σ_0^2 обозначают соответственно условные смещение и рассеяние надежной оценки. Под надежной оценкой [2] понимается оценка, найденная в предположении $|l_m - l_0| < 1$.

В соответствии с определением [2], вероятность надежной оценки $P_0 = P[H_s > H_{N^*}]$. Так как при $m \gg 1$ и $\mu \gg 1$ случайные величины H_s и H_{N^*} приближенно независимы, имеем

$$(33) \quad P_0 \simeq \int_1 F_N^*(H) dF_s(H/\kappa),$$

где $F_N^*(\cdot)$ и $F_s(\cdot)$ — распределения случайных величин H_{N^*}/σ_{N_0} и H_s/σ_{N_s} соответственно.

Аналогично [2] при больших значениях μ (или z) для приближенного вычисления P_0 будем использовать аппроксимации подынтегральных функций, асимптотически точные, когда $\mu \rightarrow \infty$ и $H \rightarrow \infty$. Такие аппроксимации найдены ранее в форме (19), (30). Подставляя их в (33), получаем

$$(34) \quad \begin{aligned} P_0 \simeq & \frac{2\psi z}{\kappa} \exp\left(\frac{\psi^2 z^2}{2} + \psi z^2\right) \int_1^\infty \exp\left[-\frac{mx}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right)\right] \times \\ & \times \left\{ \exp\left(-\frac{\psi z x}{\kappa}\right) \Phi\left[\frac{x}{\kappa} - (\psi + 1)z\right] - \right. \\ & \left. - \exp\left[\frac{3\psi^2 z^2}{2} + \psi z\left(z - \frac{2x}{\kappa}\right)\right] \Phi\left[\frac{x}{\kappa} - (2\psi + 1)z\right] \right\} dx, \end{aligned}$$

причем точность этой формулы возрастает с увеличением m и μ .

Формула (34) довольно громоздка и расчет по ней возможен только численными методами. Однако из (34) можно получить упрощенное выражение для вероятности аномальной ошибки $P_a = 1 - P_0$, справедливое при весьма больших отношениях сигнал/шум

$$P_a \simeq \frac{zm\kappa\psi^2 \exp[-z^2\kappa^2/2(1+\kappa^2)]}{\kappa^4(2\psi^2+3\psi+1)+\kappa^2\psi(4\psi+3)+2\psi^2} \sqrt{\frac{2(1+\kappa^2)}{\pi}}.$$

Найдем далее характеристики надежной оценки l_m , $|l_m - l_0| < 1$. Как известно [2, 4, 7], при больших отношениях сигнал/шум z характеристики оценки максимального правдоподобия определяются поведением логарифма функционала отношения правдоподобия в малой окрестности истинного значения оцениваемого параметра l_0 . Поэтому при $z \rightarrow \infty$, что всегда имеет место, когда $q > 0$ и $\mu \rightarrow \infty$ (27), достаточно исследовать, при помощи функции (20), поведение функции (7) в малой окрестности l_0 . Положение абсолютного максимума функции (20) совпадает с надежной оценкой неизвестного безразмерного временного положения. Следовательно, распределение оценки запишется так

$$F_m(\lambda) = P[l_m < \lambda] = P[\max_{l < \lambda} \Delta(l) > \max_{\lambda \leq l} \Delta(l)].$$

Из этого выражения следует, что распределение оценки можно выразить через двумерное распределение абсолютных максимумов функции (20).

$$F(u, v, \lambda) = P[\max_{l < \lambda} \Delta(l) < u, \max_{\lambda \leq l} \Delta(l) < v].$$

Причем при больших μ

$$F(u, v, \lambda) \simeq P[\max_{[\lambda - \delta; \lambda]} \Delta(l) < u] P[\max_{[\lambda; \lambda + \delta]} \Delta(l) < v] = F_{1\lambda}(u) F_{2\lambda}(v),$$

а распределение надежной оценки принимает вид [10]

$$(35) \quad F_m(\lambda) \simeq \int_0^{\infty} F_{2\lambda}(u) dF_{1\lambda}(u).$$

Так как при $\mu \rightarrow \infty$ процесс (20) является асимптотически марковским в малой окрестности точки l_0 , то приближенные выражения для распределений $F_{1\lambda}(u)$ и $F_{2\lambda}(v)$ (35) можно найти из решения уравнения Фоккера — Планка — Колмогорова [9] с коэффициентами (28) при соответствующих начальных и граничных условиях, как это сделано в [10, 11]. Получив таким путем приближенное выражение для распределения оценки (35), аналогично [10, 11], находим асимптотические ($\mu \rightarrow \infty$, $q > 0$) значения смещения и дисперсии надежной оценки

$$(36) \quad d_0 \simeq 0, \sigma_0^2 \simeq 13(2-g)^2/8z^4.$$

Подставляя (26) в (36), дисперсию надежной оценки запишем в виде

$$(37) \quad \sigma_0^2 \simeq \frac{26\pi^2}{q^4\gamma^2} \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho^2(\omega) [2+q\rho(\omega)]}{[1+q\rho(\omega)]^2} d\omega \right\}^2 \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho^2(\omega)}{1+q\rho(\omega)} d\omega \right\}^{-4}.$$

Отметим, что при $q \rightarrow \infty$ (т. е. в отсутствие белого шума) $\sigma_0^2 \rightarrow 0$. Таким образом, в отсутствие белого шума оценка максимального правдоподобия временного положения случайного импульса (1) является сингулярной. Действительно, полагая в (6) $q \rightarrow \infty$, получаем $\Theta_0(t_1 - t_2) = (2/N_0) \delta(t_1 - t_2)$. Подставляя эту функцию в (2), находим, что при $q \rightarrow \infty$ вне зависимости от конкретного вида реализации $\xi(t)$ оценка максимального правдоподобия совпадает с истинным значением τ_0 . Для этого достаточно, чтобы $\xi(t)$ обращалось в нуль только в счетном множестве точек из интервала $[\tau_0 - \gamma/2; \tau_0 + \gamma/2]$. Нетрудно убедиться [6], что для рассматриваемого случайного сигнала это требование выполняется. Заметим, что аналогичный результат получен в [12] для оценки разности хода случайных сигналов.

Формула (37) значительно упрощается в двух крайних случаях: $q \ll 1$ и $q \gg 1$. В случае, когда $q \ll 1$, но $q^2\mu \gg 1$ (что обеспечивает высокую апостериорную точность оценки), дисперсия надежной оценки

$$(38) \quad \sigma_0^2 \simeq 13/(2q^4\mu^2).$$

Из формулы (38) следует, что при слабом ($q \ll 1$) полезном сигнале (1) дисперсия надежной оценки временного положения не зависит от формы корреляционной функции $K(\tau)$ процесса $\xi(t)$, а определяется лишь его эквивалентной полосой частот Δf_E . С другой стороны, для сильного ($q \gg 1$) полезного сигнала (1) справедливо выражение

$$(39) \quad \sigma_0^2 \simeq \frac{26\pi^2}{q^2\gamma^2} \left(\int_{-\infty}^{\infty} \rho(\omega) d\omega \right)^{-2}.$$

Конкретизируем полученные выражения для случая приема экспоненциально коррелированного узкополосного случайного импульса с функцией корреляции $K(\tau) = \sigma^2 \exp(-\alpha|\tau|) \cos \omega_0 \tau$. В этом случае $q = 2\sigma^2 \alpha / N_0$, $\Delta f_E = \alpha/2$ и $\rho(\omega) = \alpha^2 \{ [\alpha^2 + (\omega - \omega_0)^2]^{-1} + [\alpha^2 + (\omega + \omega_0)^2]^{-1} \}$. Так что $\kappa = (1+q)^{-1/2}$, $z = 2\sqrt{\mu} [1 - 1/\sqrt{1+q}]$, что, очевидно, согласуется с (27). Выражение (37) для дисперсии надежной оценки принимает вид

$$(40) \quad \sigma_0^2 \simeq \frac{13}{32\mu^2 q^2} [1 - (1+q/2)/(1+q)^{1/2}]^2 [1 - 1/(1+q)^{1/2}]^{-4}.$$

Здесь $\mu = \gamma\alpha/4$. В случае сильного сигнала ($q \gg 1$) из (39), (40) получаем $\sigma_0^2 \simeq 13/(32\mu^2 q^2)$.

Если в формулах (37)–(40) перейти к исходному ненормированному параметру τ , то нетрудно заметить, что, как и при приеме детерминированного радиоимпульса с прямоугольной огибающей [10], дисперсия надежной оценки временного положения случайного импульса (1) не зависит от его длительности γ .

ЛИТЕРАТУРА

1. Маршаков В. К., Трифонов А. П. Теоретическое и экспериментальное исследование приемника максимального правдоподобия. — Радиотехника и электроника, 1974, т. 19, № 11, с. 2266.
2. Куликов Е. И., Трифонов А. П. Оценка параметров сигналов на фоне помех. М.: Советское радио, 1978.
3. Бакут П. А., Большаков И. А., Герасимов Б. М. и др. Вопросы статистической теории радиолокации, т. I. Под ред. Г. П. Тартаковского. М.: Советское радио, 1963.
4. Трифонов А. П. Прием разрывного квазидетерминированного сигнала на фоне гауссовской помехи. — Изв. АН СССР. Техническая кибернетика, 1978, № 4, с. 146.
5. Бекетов С. В., Поганов А. В. Измерение времени прихода случайных импульсных сигналов. — Радиотехника и электроника, 1969, т. 14, № 6, с. 1108.
6. Крамер Г., Лидбеттер М. Стационарные случайные процессы, М.: Мир, 1969.
7. Тихонов В. И. Статистическая радиотехника. М.: Советское радио, 1966.
8. Kailath T. Some integral equations with nonrational kernels. — IEEE Trans. Inform. Theory, 1966, v. IT-12, N 4, p. 442–447.
9. Тихонов В. И., Миронов М. А. Марковские процессы. М.: Советское радио, 1977.
10. Терентьев А. С. Распределение вероятности временного положения абсолютно го максимума на выходе согласованного фильтра. — Радиотехника и электроника, 1968, т. 13, № 4, с. 652.
11. Трифонов А. П. Прием сигнала с неизвестной длительностью на фоне белого шума. — Радиотехника и электроника, 1977, т. 22, № 1, с. 90.
12. Черняк В. С. Об использовании информационной матрицы Фишера для анализа потенциальной точности оценок максимального правдоподобия при наличии мешающих параметров. — Радиотехника и электроника, 1971, т. 16, № 6, с. 956.

Поступила в редакцию
29.X.1979