(44)

## РАДИОТЕХНИКА и ЭЛЕКТРОНИКА

(ОТДЕЛЬНЫЙ ОТТИСК)

MOCKBA

N1,1995

5. Кац Л. И., Синицын Е. В., Сомов А. Ю.//ПТЭ. 1978. № 2. С. 171.

6. Райзер М. Д., Цопп Л. Э.//РЭ. 1976. Т. 20. № 8. С. 1641.

7. Синицын Н. И., Зайцев Б. Д., Федоренко В. А., Клюев Е. Е. Детектор мощных одиночных и редкоповторяющихся СВЧ-радиоимпульсов: А. с. 1290188 СССР//Б. И. 1987. № 6. C. 165.

8. Gulyaev Yu. V., Zaitsev B. D., Kalinin V. Yu. et al.//Proc. Int. Symp. «Surface Waves in

Solids and Layered Structures». Novosibirsk, 1986. C. 347.

9. Зайцев Б. Д., Калинин В. Ю., Синицын Н. И. Измеритель пространственного распределения электрических полей одиночных и редкоповторяющихся СВЧ-радиоимпульсов: А. с. 1283670 СССР//Б. И. 1987. № 2. С. 5.

10. Дъелесан Э., Руайе Д. Упругие волны в твердых телах. М.: Наука, 1982.

11. Зайцев Б. Д., Калинин В. Ю., Магда И. И. и др.//ПТЭ. 1993. № 3. С. 133.

Поступила в редакцию 11.02.94

УДК 621.391

## А. П. Трифонов, С. П. Алексеенко © 1995 г.

## КВАЗИПРАВДОПОДОБНАЯ ОЦЕНКА ПАРАМЕТРОВ СПЕКТРА МОШНОСТИ СЛУЧАЙНОГО СИГНАЛА

Найдены потери в точности оценок за счет различия в форме спектров мощности ожидаемого и принимаемого сигналов.

В работах [1-3] исследованы оценки максимального правдоподобия (ОМП) параметров  $\vec{\vartheta}_0 = \|\vartheta_1, \ldots, \vartheta_p\|$  спектра мощности (СМ) центрированного стационарного гауссовского случайного сигнала s(t), наблюдаемого на фоне гауссовского белого шума с односторонней спектральной плотностью  $N_0$ . При этом предполагали, что СМ  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\overrightarrow{\vartheta}_0$ ) и корреляционная функция  $B_0$  ( $\tau$ ,  $\overrightarrow{\vartheta}_0$ ) =  $\langle s(t) s(t+\tau) \rangle$  случайного сигнала априори известны с точностью до оцениваемых параметров  $\overrightarrow{\mathbb{V}}_0$ . В действительности, форма СМ  $G(\omega, \vec{\vartheta})$ , которая используется при синтезе ОМП, может отличаться от реальной формы СМ  $G_0(\omega, \vec{\vartheta})$  полезного сигнала. В связи с этим представляет интерес определить степень ухудшения качества оценок CM за счет отличия CM  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\tilde{\emptyset}_0$ ) сигнала, поступающего на вход приемника, от СМ  $G(\omega, \overline{\vartheta})$  ожидаемого сигнала, для которого синтезирован алгоритм ОМП. Введем обозначение

(1) 
$$B(\tau, \vec{\vartheta}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G(\omega, \vec{\vartheta}) \exp(j\omega\tau) d\omega$$

— корреляционная функция ожидаемого сигнала, причем в общем  $B(\tau, \overline{\vartheta}) \neq B_0(\tau, \overline{\vartheta}).$ 

Для стационарного гауссовского случайного сигнала с корреляционной функцией (1) и принимаемого на фоне белого шума логарифм функционала отношения правдоподобия (ФОП) имеет вид [2]

(2) 
$$L(\vec{\vartheta}) = \frac{1}{N_0} \int_0^T \int_0^T x'(t_1) x(t_2) Q(t_1, t_2, \vec{\vartheta}) dt_1 dt_2 - \frac{1}{2} \int_0^1 d\chi \int_0^T \widetilde{Q}(t, t, \vec{\vartheta}, \chi) dt,$$

где x(t) — реализация суммы сигнала и шума, наблюдаемая на интервале времени  $[0; T], Q(t_1, t_2, \vartheta) = \widetilde{Q}(t_1, t_2, \vartheta, \chi = 1), a \widetilde{Q}(t_1, t_2, \vartheta, \chi)$  определяется из решения интегрального уравнения

(3) 
$$\frac{N_0}{2} \widetilde{Q}(t_1, t_2, \vec{\vartheta}, \chi) + \chi \int_0^T \widetilde{Q}(t_1, t, \vec{\vartheta}, \chi) B(t - t_2, \vec{\vartheta}) dt = B(t_1 - t_2, \vec{\vartheta}).$$

Поскольку реализация наблюдаемых данных x(t) в (2) содержит сигнал s(t) со спектром мощности  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\vartheta_0$ )  $\neq G$  ( $\omega$ ,  $\vartheta_0$ ), оценка  $\vartheta$  параметров  $\vartheta_0$ , определяемая как положение абсолютного (наибольшего) максимума функции (2), не является ОМП. Эту оценку можно назвать квазиправдоподобной (КПО) [4], поскольку она совпадает с ОМП при  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\vartheta$ ) = G ( $\omega$ ,  $\vartheta$ ) и соответственно при  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\vartheta$ ) = G ( $\omega$ ,  $\vartheta$ ) и соответственно при  $G_0$  ( $\omega$ ,  $\vartheta$ ) наблюдаемого сигнала представим G0 как сумму [1, 3] G1 (G2) = G3 (G3) + G4 (G3) где G5 (G3) = G4 (G3) — сигнальная функция, а G4 (G3) — сигнальная функция, а G4 (G3) — Сигнальная функция, а G4 (G4) — Сигнальная функция, а G5 (G5) = G6 (G6) — Сигнальная функция, а G7 (G7) — шумовая. Полагаем далее, что время наблюдения достаточно велико, при этом

(4) 
$$\mu_{m} = T\Omega_{m}/2\pi >> 1,$$

$$rge \qquad \Omega_{m} = \min \left\{ \min_{\overrightarrow{\theta}} \int_{-\infty}^{+\infty} G_{0}^{2}\left(\omega, \overrightarrow{\vartheta_{0}}\right) d\omega \left[ 2 \max_{\omega} G_{0}^{2}\left(\omega, \overrightarrow{\vartheta_{0}}\right) \right]^{-1};$$

$$\min_{\overrightarrow{\theta}} \int_{-\infty}^{+\infty} G^{2}\left(\omega, \overrightarrow{\vartheta}\right) d\omega \left[ 2 \max_{\omega} G^{2}\left(\omega, \overrightarrow{\vartheta}\right) \right]^{-1} \right\}$$

— минимальная эквивалентная полоса частот СМ действительного и ожидаемого сигналов.

При выполнении (4), решая уравнение (3) при помощи преобразования Фурье,

находим сигнальную функцию

(5) 
$$S(\vec{\vartheta}) = \frac{T}{4\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left\{ \frac{\left[1 + \rho_0(\omega, \vec{\vartheta})\right] \rho(\omega, \vec{\vartheta})}{1 + \rho(\omega, \vec{\vartheta})} - \ln\left[1 + \rho(\omega, \vec{\vartheta})\right] \right\} d\omega$$

и два первых момента шумовой функции

(6) 
$$\langle N(\vec{\vartheta}) \rangle = 0, B_N(\vec{\vartheta}_1, \vec{\vartheta}_2) = \langle N(\vec{\vartheta}_1) N(\vec{\vartheta}_2) \rangle =$$

$$= \frac{T}{4\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{[1 + \rho_0(\omega, \vec{\vartheta}_0)]^2 \rho(\omega, \vec{\vartheta}_1) \rho(\omega, \vec{\vartheta}_2)}{[1 + \rho(\omega, \vec{\vartheta}_1)][1 + \rho(\omega, \vec{\vartheta}_2)]} d\omega.$$

В (5), (6) использованы обозначения  $\rho_0 (\omega, \vec{\vartheta}_0) = 2G_0 (\omega, \vec{\vartheta}_0)/N_0$ ,  $\rho (\omega, \vec{\vartheta}) = 2G(\omega, \vec{\vartheta})/N_0$ .

Так как по определению КПО функция  $L(\vec{\vartheta})$  при  $\vec{\vartheta} = \vec{\vartheta}$  обращается в абсолютный максимум, КПО  $\vec{\vartheta}$  является решением системы уравнений

(7) 
$$\frac{\partial}{\partial 0_i} [S(\vec{0}) + N(\vec{0})]_{\vec{0}} = 0, \ i = \overline{1, p}.$$

При этом при отсутствии шумовой функции  $(N(\vec{\vartheta}) \equiv 0)$  функция (3) достигает максимума в некоторой точке  $\vec{\vartheta} \neq \vec{\vartheta}_0$ , определяемой из системы уравнений

(8) 
$$\left[\frac{\partial S(\vec{0})}{\partial \vec{0}_i}\right]_{\vec{\delta}} = \frac{T}{4\pi} \left\{ \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\rho_0(\omega, \vec{0}_0) - \rho(\omega, \vec{0})}{[1 + \rho(\omega, \vec{0})]^2} \frac{\partial \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \vec{0}_i} d\omega \right\}_{\vec{\delta}} = 0, i = \overline{1, p}.$$

Поскольку  $\max S(\vec{0}) \leq S(\vec{0})$ , отношение сигнал/шум (ОСШ) получаем в виде [3]  $z^2 = S^2(\vec{0})/B_N(\vec{0},\vec{0})$ , откуда следует, что ОСШ возрастает с увеличением времени наблюдения T. Полагая ОСШ достаточно большим, для решения системы уравнений (7) воспользуемся методом малого параметра [3], в качестве которого используем величину 1/z. Ограничиваясь рассмотрением первого приближения, находим смещение (систематическую ошибку) КПО i-го параметра

$$(9) b_i = \langle \widehat{\vartheta}_i - \vartheta_{0i} \rangle = \widetilde{\vartheta}_i - \vartheta_{0i}$$

и корреляционную матрицу КПО

(10) 
$$\mathbf{K} = \|\langle (\widehat{\vartheta}_{i} \langle \widetilde{\vartheta}_{k} \rangle) (\widehat{\vartheta}_{k} - \langle \widetilde{\vartheta}_{k} \rangle) \rangle \| = \mathbf{S}^{-1} \mathbf{B} (\mathbf{S}^{T})^{-1},$$

где T означает транспонирование,

$$S = \left\| - \left[ \frac{\partial^{2} S(\vec{0})}{\partial \theta_{i} \partial \theta_{k}} \right]_{\vec{b}} \right\| = \frac{T}{4\pi} \left\| \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1 + 2\rho_{0}(\omega, \vec{0}_{0}) - \rho(\omega, \vec{0})}{[1 + \rho(\omega, \vec{0})]^{3}} \times \right.$$

$$\times \frac{\partial \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \theta_{i}} \frac{\partial \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \theta_{k}} d\omega + \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\rho_{0}(\omega, \vec{0}_{0}) - \rho(\omega, \vec{0})}{[1 + \rho(\omega, \vec{0})]^{2}} \times$$

$$\times \frac{\partial^{2} \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \theta_{i} \partial \theta_{k}} d\omega \right\}_{\vec{b}} \right\|,$$

$$B = \left\| \left[ \frac{\partial^{2} B_{N}(\vec{0}_{1}, \vec{0}_{2})}{\partial \theta_{i} \partial \theta_{2k}} \right]_{\vec{b}} \right\| = \frac{T}{4\pi} \left\| \left\{ \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{[1 + \rho_{0}(\omega, \vec{0}_{0})]^{2}}{[1 + \rho(\omega, \vec{0})]^{4}} \times \right.$$

$$\dots \times \frac{\partial \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \theta_{i}} \frac{\partial \rho(\omega, \vec{0})}{\partial \theta_{k}} d\omega \right\}_{\vec{b}} \right\|, i, k = \overline{1, p}.$$

В общем случае КПО смещенная, тем не менее, согласно (10), (11) дисперсия КПО убывает с ростом времени наблюдения как 1/T, аналогично дисперсии ОМП [1—3].

В частном случае, когда  $G_0(\omega, \vec{\vartheta}) = G(\omega, \vec{\vartheta})$  и соответственно  $\rho_0(\omega, \vec{\vartheta}) = \rho(\omega, \vec{\vartheta})$ , КПО переходит в ОМП и выражения (9), (10) могут быть переписаны в виде

И

C

П

T,

y

4

CI

χ

T

ф g<sub>0</sub>

g

П

Ta

(12) 
$$b_{i} = 0, \mathbf{K} = \frac{4\pi}{T} \left\| \left\{ \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \rho_{0}(\omega, \overrightarrow{\vartheta})}{\partial \vartheta_{i}} \frac{\partial \rho_{0}(\omega, \overrightarrow{\vartheta})}{\partial \vartheta_{k}} \times \left[ 1 + \rho_{0}(\omega, \overrightarrow{\vartheta}) \right]^{-2} d\omega \right\}_{\overrightarrow{\vartheta}_{0}} \right\|^{-1}.$$

Последние выражения совпадают с характеристиками совместно-эффективных оценок параметров СМ случайного сигнала [2]. В частности, при p=1 из (12) получаем результат [1, 3].

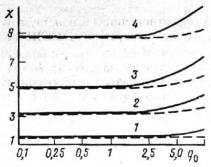
Сопоставление (9), (11) и (12) позволяет определить степень ухудшения качества оценок за счет различия формы СМ ожидаемого и принимаемого сигналов.

В качестве примера рассмотрим оценку центральной частоты у узкополосного случайного сигнала, предполагаемый СМ которого имеет вид [5]

(13) 
$$G(\omega, \nu, \gamma, \Omega) = \frac{\gamma}{2} \left[ g\left(\frac{\nu + \omega}{\Omega}\right) + g\left(\frac{\nu - \omega}{\Omega}\right) \right],$$

где  $\gamma$  — максимальная величина СМ,  $\Omega$  — эквивалентная полоса частот, а функция  $g(\cdot)$  описывает форму СМ и удовлетворяет условиям

(14) 
$$g(x) = g(-x) \ge 0$$
,  $\max g(x) = 1$ ,  $\int_{-\infty}^{+\infty} g^2(x) dx = 1$ .



Проигрыш в точности оценки частоты

Так как необходимо оценить лишь частоту  $\nu$ , параметры  $\gamma$  и  $\Omega$  являются неинформативными [6], а КПО  $\nu$  определяется соотношением

(15) 
$$\widehat{\mathbf{v}} = \arg \sup L(\mathbf{v}), L(\mathbf{v}) = \sup_{\mathbf{v}, \Omega} L(\mathbf{v}, \mathbf{v}, \Omega).$$

Здесь  $L(\nu, \gamma, \Omega)$  — логарифм ФОП (3), найденный для ожидаемого случайного сигнала, который обладает СМ (13). Аналогично (13) СМ принимаемого сигнала запишем как

(16) 
$$G_0(\omega, \nu_0, \gamma_0, \Omega_0) = \frac{\gamma_0}{2} \left[ g_0 \left( \frac{\nu_0 + \omega}{\Omega_0} \right) + g_0 \left( \frac{\nu_0 - \omega}{\Omega_0} \right) \right],$$

где функции  $g_0(\cdot)$  в общем случае отличается от  $g(\cdot)$  в (13), но удовлетворяет условиям (14). Подставляя (13) и (16) в (8) и учитывая (14), получаем  $\widetilde{v} = v_0$  и, следовательно, КПО центральной частоты будет несмещенной. Для определения дисперсии  $D(\widehat{v})$  КПО  $\widehat{v}$  (15) частоты надо найти значения  $\widetilde{v}$  и  $\widetilde{\Omega}$  из (8) и затем получить элемент матрицы (10), лежащий на пересечении первых строки и столбца. Соответственно дисперсию  $D(v_m)$  ОМП  $v_m$  центральной частоты получаем, обращая матрицу (12) для СМ (16). Полагаем далее, что форма СМ ожидаемого и принимаемого сигналов описывается полиномами Баттерворта [7]

(17) 
$$\beta_n(x) = [1 + (\alpha_n x)^{2n}]^{-1},$$

ия ии

ны

2)

ИЯ

DIO

OTO

ИЯ

где n — степень полинома,  $\alpha_n$  — нормировочный коэффициент, определяемый из условия нормировки вида (14)  $\int_{-\infty}^{+\infty} \beta_n^2(x) dx = 1$ .

Функция (17) позволяет аппроксимировать форму СМ широкого класса случайных сигналов [7].

На рисунке приведены кривые зависимости проигрыша  $\chi = D(\hat{v})/D(v_m)$  в точности КПО по сравнению с ОМП от отношения спектральных плотностей сигнала и шума  $q_0 = \gamma_0/N_0$ . Сплошные кривые соответствуют зависимости  $\chi(q_0)$ , когда форма СМ ожидаемого сигнала описывается полиномом Баттерворта со степенью n, т. е.  $g(x) = \beta_n(x)$ , а принимаемый сигнал имеет форму СМ, описываемую полиномом Баттерворта первой степени, т. е.  $g(x) = \beta_1(x) = [1 + (\pi x/2)]^{-1}$ . Штриховые кривые соответствуют случаю, когда  $g(x) = \beta_1(x)$ , а  $g(x) = \beta_n(x)$ . Кривые l-4 рассчитаны при n = 2; 4; 6; 10.

Как следует из рисунка, проигрыш в точности КПО может быть значительным, причем при не слишком больших  $q_0$  он практически от  $q_0$  не зависит. Отметим также, что проигрыш несколько уменьшается, если измеритель синтезирован

для ожидаемого СМ, фронты которого, т. е. участки спада СМ, более пологие, чем у СМ принимаемого сигнала.

Приведенные результаты получены при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Куликов Е. И. Методы измерения случайных процессов. М.: Радио и связь, 1986.
- 2. Ван Трис Г. Теория обнаружения, оценок и модуляции. Т. 3. М.: Сов. радио, 1977.
- Куликов Е. И., Трифонов А. П. Оценка параметров сигналов на фоне помех. М.: Сов. радио, 1978.
- 4. Мудров В. И., Кушко В. Л. Методы обработки измерений. М.: Радио и связь, 1983.
- 5. Тихонов В. И. Статистическая радиотехника. М.: Радио и связь, 1982.
- 6. Шинаков Ю. С.//РЭ. 1974. Т. 19. № 3. С. 542.
- 7. Фомин А. Ф., Хорошавин А. И., Щелухин О. И. Аналогичные и цифровые синхроннофазовые измерители и демодуляторы. М.: Радио и связь, 1987.

Поступила в редакцию 05.05.94