# פרויקט סוף קורס מבוא להנדסה אופטית

בר בלס

חנן לוגסי

### תיאור המערכת

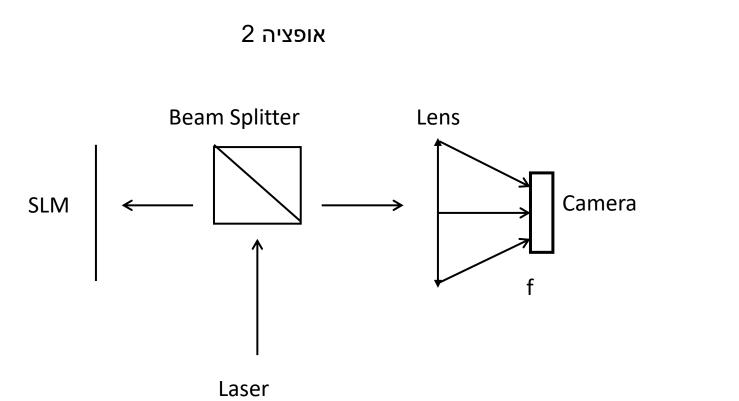
מטרת המערכת האופטית היא לקבל את התמרת הפורייה של האור המוחזר מ SLM. המערכת מורכבת ממקור אור (לייזר 532 nm) המקרין לעבר (spatial light modulator), האור המוחזר עובר בעדשה, ובמישור פורייה (במוקד) נרצה לאסוף את האור בעזרת מצלמה.

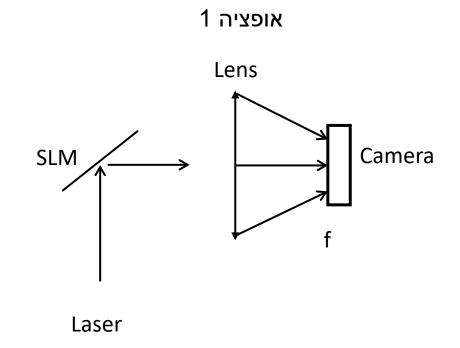
בעבודה זו בחנו שני דרכים להחזיר את האור ממשטח ה SLM:

- הצבה של ה SLM בזווית לאלומה הפוגעת.
  - על ידי מפצל קרן. -

את ה SLM הדמנו ב CODEV על ידי משטח מחזיר ונקודות שדה בזוויות שונות עד לזווית פיזור מקסימאלית שמחושבת בהמשך.

### איור המערכת





## דרישות אופטיות ותכנון המערכת

אנו רוצים כי קוטר האלומה הפוגעת ב SLM תהיה כ90% מהגודל האקטיבי של ה SLM (פגיעה בקצוות ה SLM תיצור דפוסים נוספים בתמונה הסופית).

גודל האוסיאן של האוסיאן של 15.36  $\times$  8.64 mm הוא אוסיאן של האוסיאן לפוער האוסיאן לפיורד ל $(1/e^2)$  להיות  $(2e^2)$ 

התחשבנו באלומה כגאוסיאנית אף על פי שניתן היה לקטום את צורת בגואסיאן על ידי הרחבת האלומה והצבת צמצם, אך בדרך זו נאבד מהעוצמה. דבר זה יכול להיות קריטי במידה ואנו רוצים להשתמש בלייזר ל structural printing.

## דרישות אופטיות ותכנון המערכת

אנו יודעים כי גודל פיקסל ב SLM הוא אנו יודעים כי גודל פיקסל ב SLM אוא אנו יודעים כי גודל פיקסל ב  $16~\mu m$  . מכאן נוכל לחלץ את זווית הפיזור לפי נוסחת הדיפרקציה:

$$\sin(\theta) = \frac{\lambda}{d} = \frac{0.532}{16} \Rightarrow \theta \approx 1.9^{\circ}$$

.532 nm - כאשר התחשבנו באורך הגל של הלייזר

 $4.8 imes 3.6 \ mm$  עבור המצלמה, נשתמש במצלמה בעלת חיישן  $\frac{1}{3}$  כלומר

מפה נסיק את אורך המוקד הרצוי על מנת למלא את חיישן המצלמה:

$$f = \frac{h}{\tan(\theta)} = \frac{3.6/2}{\tan(1.9)} \approx 54mm$$

.כאשר עבור h לקחנו את המימד הקטן של החיישן

את העדשה נרצה לקרב ככל הניתן ל SLM על מנת לאסוף כמה שיותר מהאור.

## דרישות אופטיות ותכנון המערכת

מדד לאיכות ביצוע, הסתכלנו על ה MTF, PSF , RIC, spot diagram, WFE. גודל פיקסל במצלמה הוא כ  $7\mu m$  אם כן, נסתכל על גודל הכתם ונדרוש שיהיה קטן מגודל הפיקסל של המצלמה – מתחת לכך המצלמה תגביל אותנו. strehl ratio ב PSF נסתכל על ה s.r>0.8 נבחן את קריטריון מרקל וריילי (כאשר איכפת לנו יותר ממרקל) בשכמובן השאיפה באופן כללי היא להיות מוגבלי עקיפה.

## סינגלט - CODEV

בהתחלה ניסינו לראות את התוצאות שנקבל בעזרת עדשת סינגלט פשוטה. לקחנו עדשה בעלת אורך מוקד 50mm והתשמשנו באופציה של מפצל אלומה.

בחנו שלוש נקודות שדה על פי  $object\ angle$  ב  $^{\circ},0.95^{\circ},1.9^{\circ}$  על מנת לדמות את הדיפרקציה מה-SLM.

#### INFINITE CONJUGATES

EXIT PUPIL

DIA THI

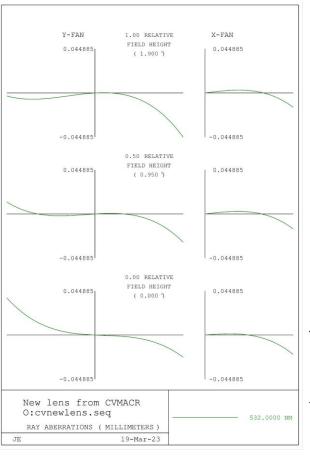
49.6658 EFL 46.1777 BFL -9.6658 FFLFNO 6.3838 IMG DIS 45.9887 25.3000 OAL PARAXIAL IMAGE 1.6476 HT1.9000 ANG ENTRANCE PUPIL 7.7800 DIA THI 0.0000

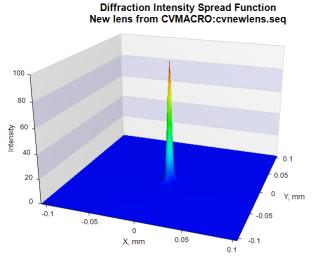
39.9761

-209.0208

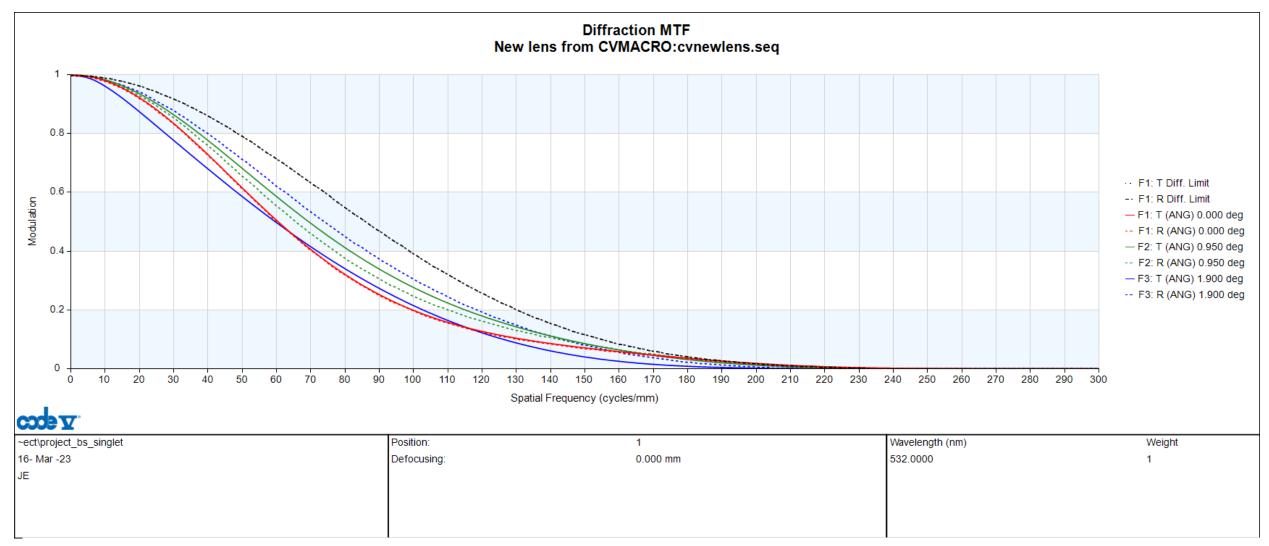
#### Diffraction MTF New lens from CVMACRO:cvnewlens.seq -- F1: T Diff. Limit -- F1: R Diff. Limit -- F1: T (ANG) 0.000 deg - F2: T (ANG) 0.950 deg - F2: R (ANG) 0.950 deg - F3: T (ANG) 1.900 deg -- F3: R (ANG) 1.900 deg $copp \Delta$ FIELD POSITION JE 16-Mar-2023 RMS 0.028221 0.00, 1.00 100% = 0.054567 0.000,1.900 DG RMS 0.014837 0.00, 0.50 0.000,0.950 DG 100% = 0.033139 RMS 0.009276 0.00, 0.00 100% = 0.021816 0.000,0.000 DG .397E-01 MM DEFOCUSING 0.00000

# סינגלט, ביצועים – CODEV

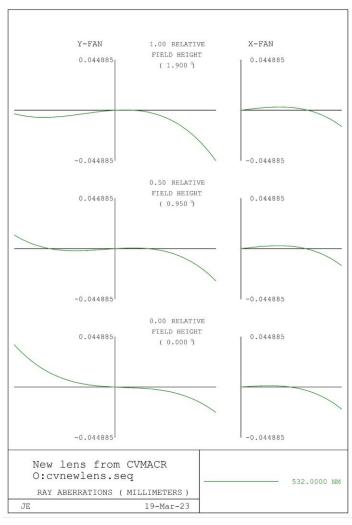




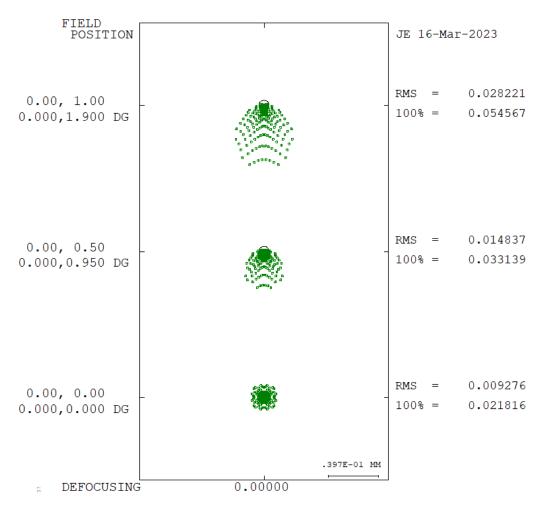
Field (ANG):	3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
Position:	1	532.0000
Defocusing:	0.000 mm	
Strehl Ratio:	0.652	



אנו רואים כי הביצועים אמנם לא מוגבלי עקיפה, אך הם גם לא מאוד גרועים.

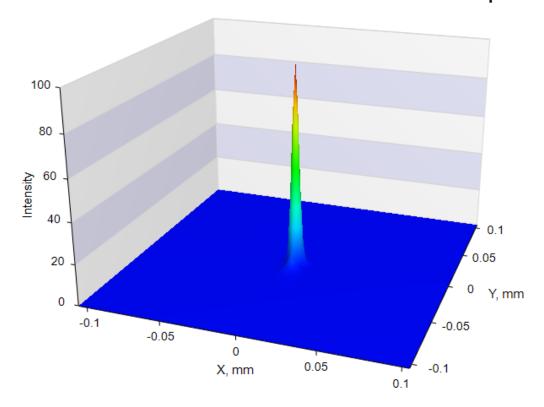


בעיוותים ניתן לראות בבירור עיוות ספרי בנקודת השדה המרכזית בעוד שבנקודות השדה האחרות אנו רואים כי התווספה גם קומה.



אנו רואים כי הביצועים אינם מספקים. גם עבור נקודת השדה המרכזית, גודל הכתם (כ $21\mu m$ ) גדול פי 3 מגודל הפיקסל במצלמה

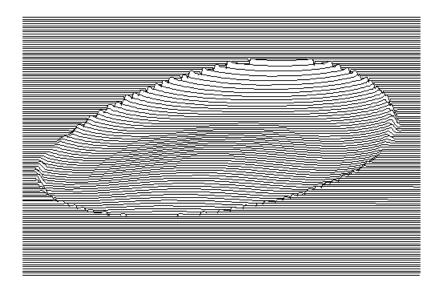
### Diffraction Intensity Spread Function New lens from CVMACRO:cvnewlens.seq



3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
1	532.0000
0.000 mm	
0.652	
	1 0.000 mm

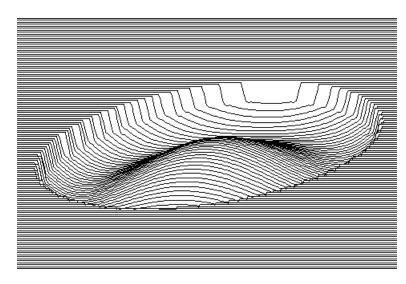
עבור ה psf הסתכלנו על נקודת השדה השלישית (בעלת הזווית הגדולה ביותר) וניתחנו את הביצועים שלה, בהנחה שהביצועים של נקודות השדה האחרות טובות יותר.

strehl ratio כאן נוכל להסתכל על הs.r>0.8 כשנרצה ביצועים של אנו רואים כי עבור הסינגלט קיבלנו יחס של 0.652 ולכן לא מספיק טוב.

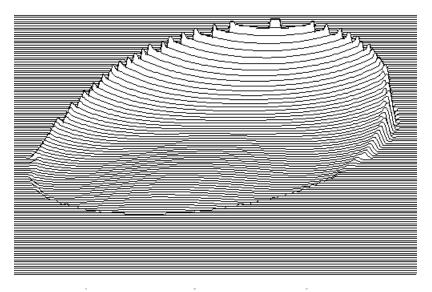


Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.143 waves P-V = 1.521 waves

גם כאן ניתן לראות כי הביצועים אינם מספקים. 
באופן כללי נרצה לקריטריון מרקל, כלומר  $RMS < 0.07\lambda$  מאחר ואנו מצפים לביצועים פחות או יותר שווים על פני המערכת שלנו נוכל להסתכל גם על  $\frac{\lambda}{4} > P - V < \frac{\lambda}{4}$ . עבור הסינגלט לא קיבלנו מדדים קרובים לרצוי.



Wave aberrations in hundredths of wavelength P-V = 0.318 waves



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.293 waves P-V = 2.667 waves

# + מפצל – CODEV

#### INFINITE CONJUGATES

EFL 50.1252 BFL 43.3922 FFL -10.0074 FNO 6.4428

IMG DIS 43.3307

OAL 31.5000

PARAXIAL IMAGE

HT 1.6628

ANG 1.9000

ENTRANCE PUPIL

DIA 7.7800

THI 0.0000

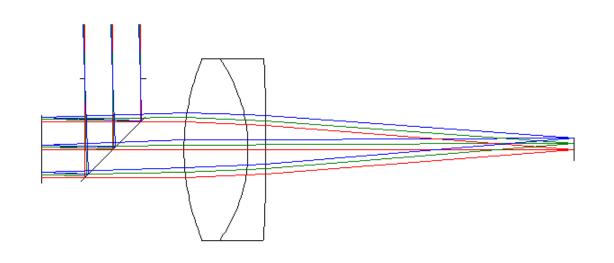
EXIT PUPIL

DIA 38.9685

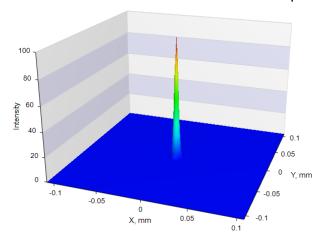
THI -207.6753

העדשה הבאה שניסינו היא דובלט.

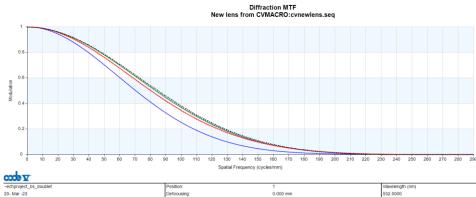
עבור עדשה זו ניסוי לעשות את שתי האופציות – עם מפצל קרן וללא מפצל קרן כאשר מציבים את ה SLM בזווית.



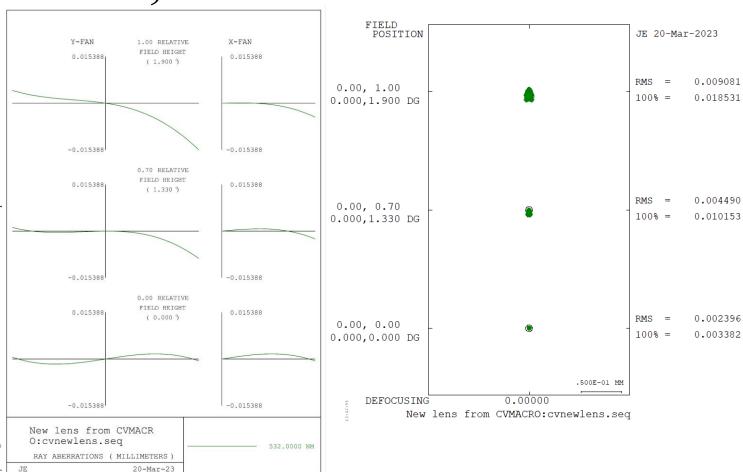
#### Diffraction Intensity Spread Function New Iens from CVMACRO:cvnewlens.seq



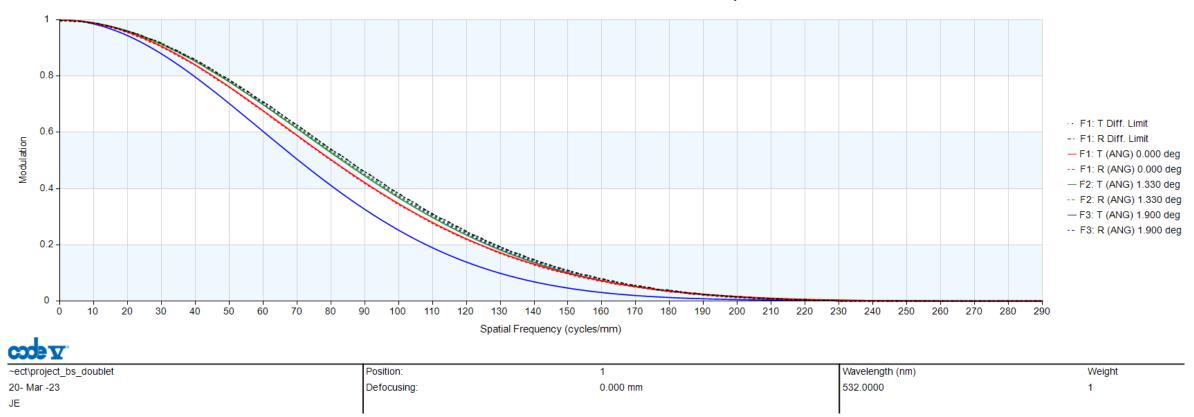
Field (ANG):	3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
Position:	1	532.0000
Defocusing:	0.000 mm	
Strehl Ratio:	0.805	



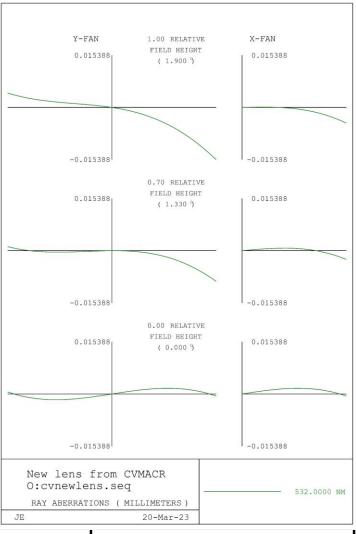
# דובלט + מפצל, ביצועי – CODEV



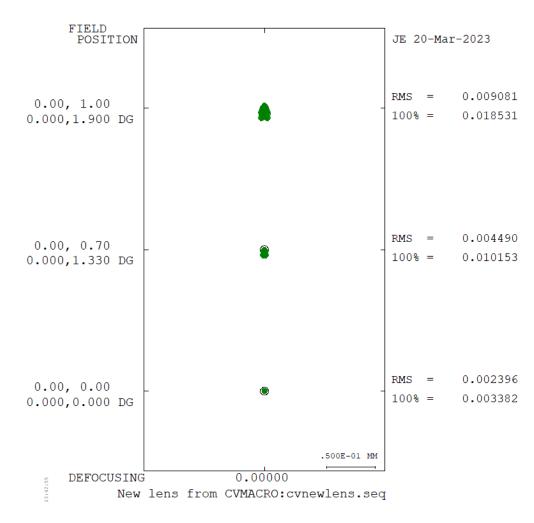
#### Diffraction MTF New lens from CVMACRO:cvnewlens.seq



ניתן לראות שכעת הביצועים הרבה יותר טובים. נקודת השדה הקיצונית מעט פחות טובה מהאחרות אך עדיין במצב יותר טוב ממה שקיבלנו בעזרת הסינגלט. שתי נקודות השדה האחרות כבר ממש קרובות לגבול עקיפה.



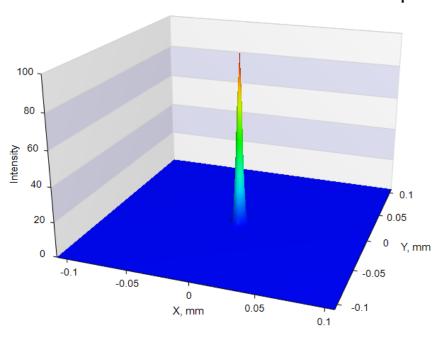
ניתן לראות כי יש תיקון מסויים לעיוות הספרי ובאופן כללי גודל העיוויתים קטן יותר. שוב ניתן לראות (בעיקר לפי ה RIC) שמחוץ לציר המרכזי מתווספת גם קומה.



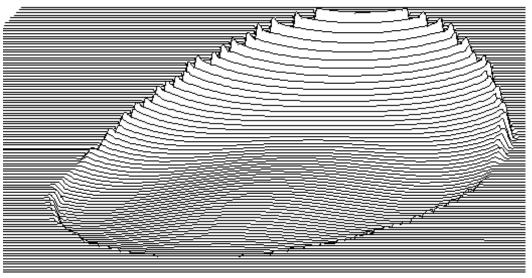
עבור הדובלט המצב כבר יותר טוב. ניתן לראות שבציר המרכזי וגם בזוויות קטנות אנו מוגבלי עקיפה. בזווית הסף הרלוונטית לנו אנו כבר לא מוגבלי עקיפה וגודל הכתם הוא בערך פי 2.5 מגודל פיקסל.

#### אנו רואים כעת כי עבור הדובלט אנו עוברים את היחס הרצוי של 0.8 גם עבור נקודת השדה הקיצונית.

#### Diffraction Intensity Spread Function New Iens from CVMACRO:cvnewlens.seq



Field (ANG):	3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
Position:	1	532.0000
Defocusing:	0.000 mm	
Strehl Ratio:	0.805	
orem rado.	0.000	



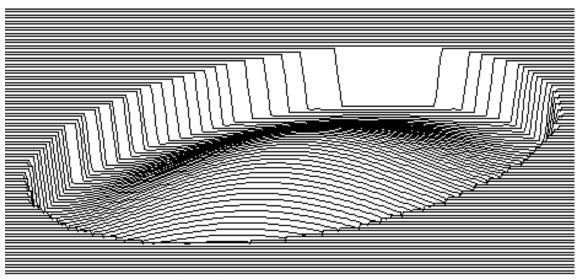
Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.041 waves P-V = 0.437 waves

בהסתכלות על ה WFE אנו רואים כי עבור נקודת השדה המרכזית אנו עומדים בשני הקריטריונים. ערור נקודת השדה המרכזית ה RMS מעט קטו יותר (אר

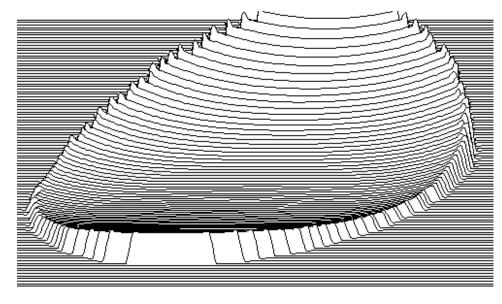
עבור נקודת השדה המרכזית ה RMS מעט קטן יותר (אף עבור נקודת השדה המרכזית ה P-V גדול יותר).

נקודת השדה הקיצונית כצפוי נותנת את הביצועים הכי פחות טובים, אבל עם זאת הם לא גרועים מאוד.

באופן כללי זו בהחלט עדשה שניתן להשתמש בה במערכת שלנו. יהיו מעט עיוותים בקצוות אך לא משהו שלא ניתן להסתדר איתו.



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.043 waves P-V = 0.151 waves



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0 NMRMS = 0.088 waves P-V = 0.762 waves

### **Tolerances**

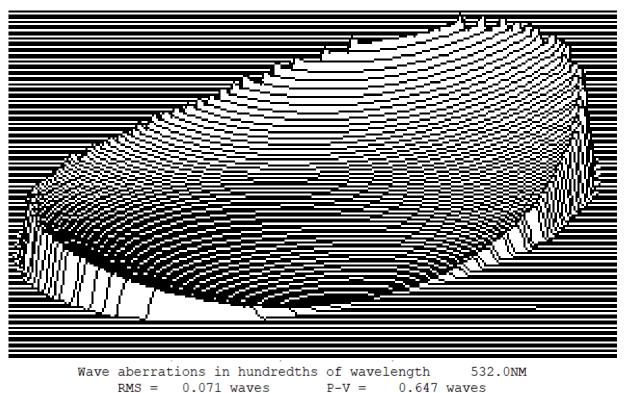
נבדוק את השוני בביצועים עבור ארבעה פרמטרים:

- הטיית העדשה.
- הטיית משטח ה SLM -
- מרכוז העדשה ביחס לאלומה ב-Y.
  - מרכוז העדשה בציר Z

אנו מניחים כי את מרכוז האלומה ב SLM ניתן לראות על פי העין מאחר ואנו דורשים ממילא כי האלומה תהיה קטנה משטח ה SLM.

את כל הנ"ל נבדוק עבור נקודת השדה ב- 1.33°, תוך הנחה שגם אם הביצועים בקצה מעט פחות טובים נוכל להסתדר איתם.

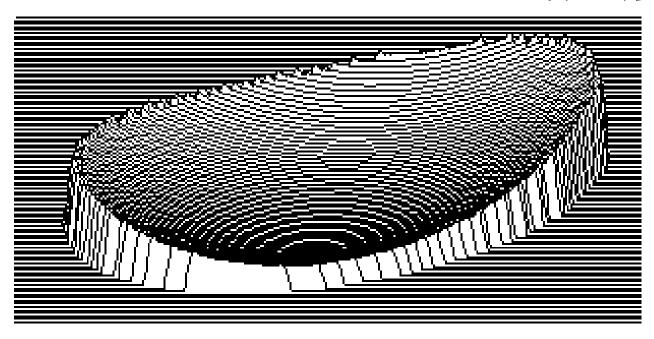
### הטיית העדשה



ההטייה הגדולה ביותר שהגענו אליה על פי הקריטריון שהצבנו, היא  $1.4^\circ$  שהביאה אותנו ל  $RMS = 0.071\lambda$ 

זוהי ודאי זווית שלא נוכל להבחין על פי העין ונצטרך לכוון את זווית העדשה בצורה מדוייקת יותר.

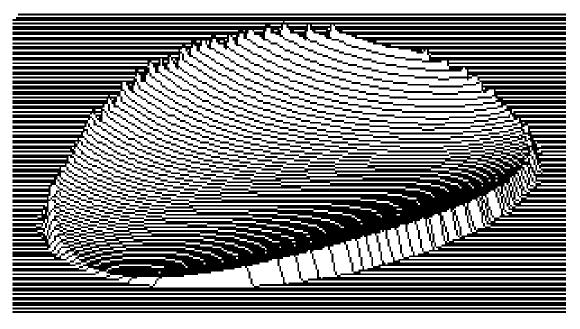
### הטיית העדשה



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.233 waves P-V = 1.601 waves

בדקנו מה יהיו התוצאות עבור סטייה של 3 מעלות, תוך הנחה שזו בערך הסטייה שנוכל להבחין בעין. כפי שניתן לראות התוצאות לא קרובות לרצוי, מה שמחזק את ההבנה כי נצטרך כוונון מדויק יותר מעין אנושית.

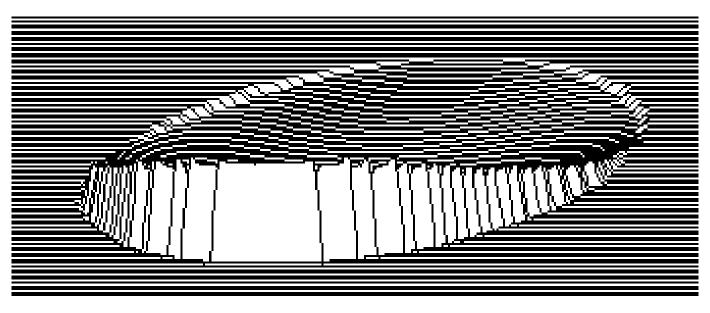
## הטיית ה SLM



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.070 waves P-V = 0.670 waves

עבור הטיית ה SLM המצב היה דומה אך אפילו רגיש עוד יותר. קיבלנו זווית הסטה מקסימאלית של  $1.25^\circ$  על מנת לעמוד בקריטריון של  $0.07\lambda$  שוב, אנו מבינים כי מבחינת זוויות נצטרך כוונון מדוייק יותר מהעין.

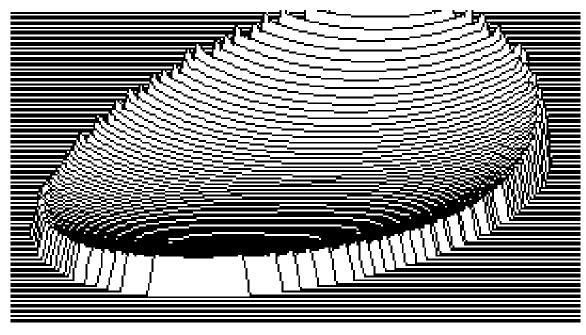
### Y מרכוז העדשה – ציר



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.070 waves P-V = 0.676 waves

כאן הגענו לסטייה של 2.7 mm על מנת לעמוד בדרישות. זו אמנם סטייה שכנראה נוכל להבחין בעין, אך עדיין הכוונון צריך להיעשות בצורה עדינה ומדוייקת.

### מרכוז העדשה – ציר Z

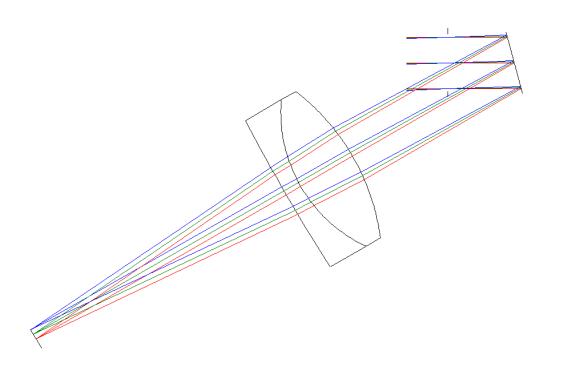


Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.070 waves P-V = 0.601 waves

בציר זה, כצפוי יש יותר רגישות מאחר וכשאנו זזים בציר זה אנו יוצאים מפוקוס. הגענו לערך של  $41 \mu m$  על מנת לעמוד בדרישות. דבר זה יכול להעיד כי עדיף לעבוד עם עדשת צילום בעלת פוקוס פנימי.

# דובלט ללא מפצל – CODEV

כעת, ניסינו את אותה העדשה בדיוק אך ללא המפצל קרן, והצבנו את הSLM בזווית. הגבלנו את הזווית ל15 מעלות מאחר וה SLM לא עובד טוב בזוויות גדולות.



#### INFINITE CONJUGATES

EFL -50.1252BFL-43.3922 FFL-12.0074FNO 6.4428 IMG DIS -43.3283 OAL -29.5000 PARAXIAL IMAGE HT1.6628 ANG 1.9000

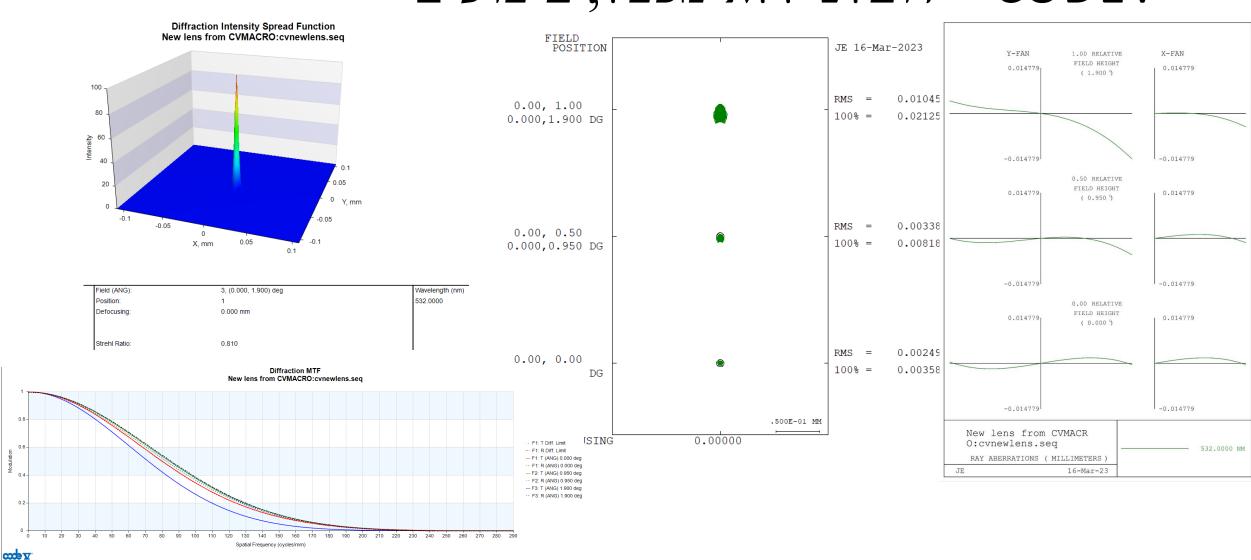
ENTRANCE PUPIL

DIA 7.7800 THI 0.0000

EXIT PUPIL

DIA 32.4778 THI 165.8565

# דובלט ללא מפצל, ביצועים – CODEV

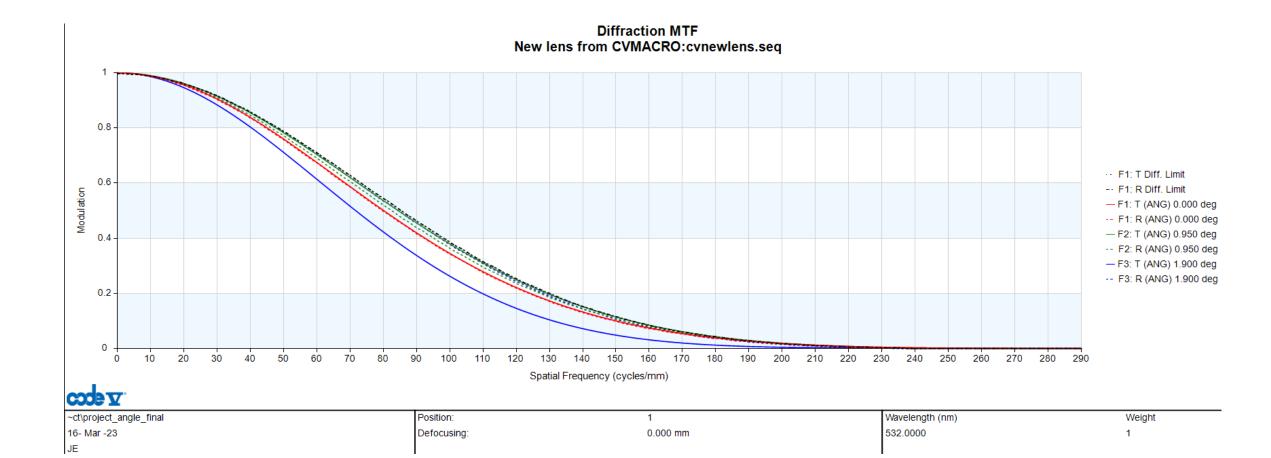


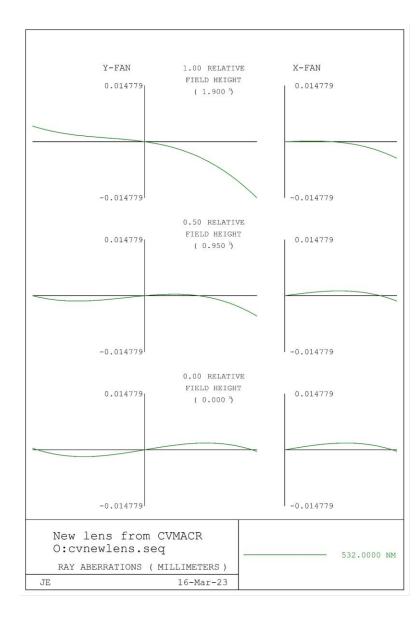
0.000 mm

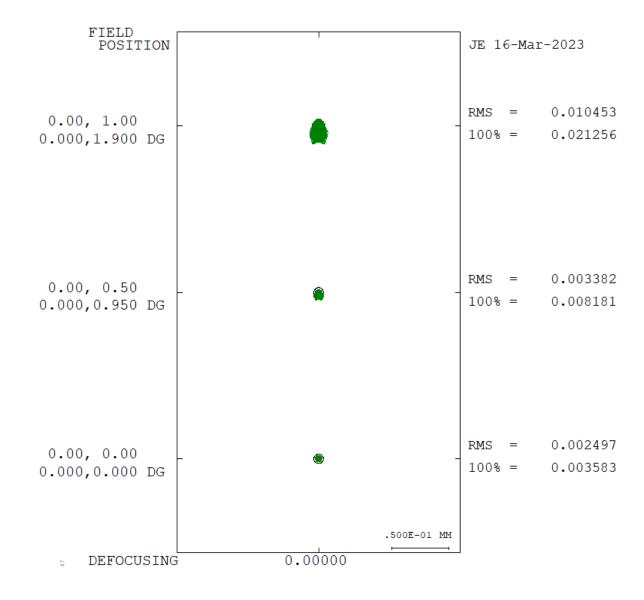
532.0000

Defocusing:

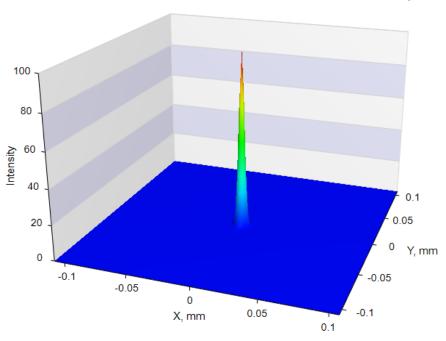
16- Mar -23



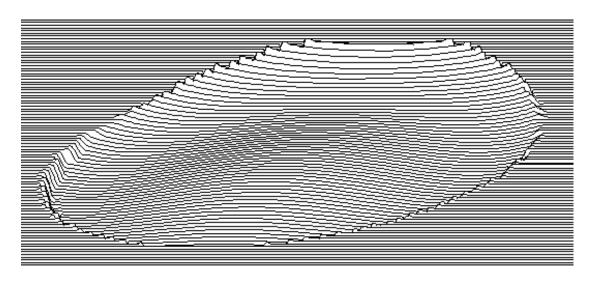




Diffraction Intensity Spread Function
New lens from CVMACRO:cvnewlens.sec



Field (ANG):	3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
Position:	1	532.0000
Defocusing:	0.000 mm	
Strehl Ratio:	0.810	

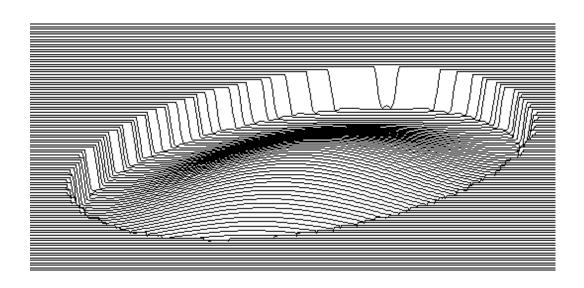


Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.035 waves P-V = 0.312 waves

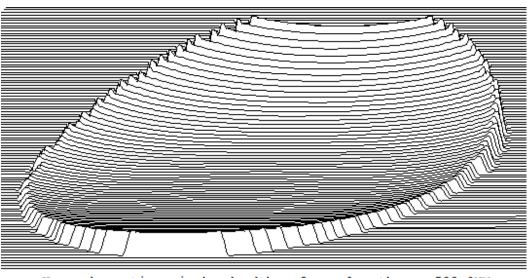
אנו רואים כי לא היה שוני בין הביצועים עם המפצל לביצועים ללא המפצל.

באופן עקרוני כשהכל מכוון בצורה אידיאלית אכן לא נצפה לשוני, אך בתצורה ללא המפצל אנו מאמינים כי יהיה מעט קשה יותר לכוון את הזוויות כמו שצריך.

מעבר לכך ישנה גם ירידה בביצועים של ה SLM עצמו בעקבות זווית ולכן ייתכן שיהיה עדיף לעבוד דווקא עם מפצל.



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.047 waves P-V = 0.163 waves



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.088 waves P-V = 0.836 waves

### Tolerances

ה Tolernces היו זהים למקרה הקודם, וזה לא מפתיע כיוון שההטיות נבדקות ביחס לכיוונון אידיאלי.

אנו כן מניחים כי בפועל תצורה זו של המערכת תהיה מעט קשה יותר לכוונון.

# double gauss - CODEV

לבסוף, העדשה האחרונה שרצינו לראות היא double gauss. אמנם הביצועים של הדובלט היו די טובים, אך מאחר וזו עדשה קטלוגית, שאמנם מעט יותר יקרה, כדאי יהיה אולי לעבוד איתה.

|--|

#### INFINITE CONJUGATES

EFL 49.9881

BFL 30.7183

FFL 75.4280

FNO 6.4252

IMG DIS 30.6959

OAL 68.9837

#### PARAXIAL IMAGE

HT 1.6583

ANG 1.9000

#### ENTRANCE PUPIL

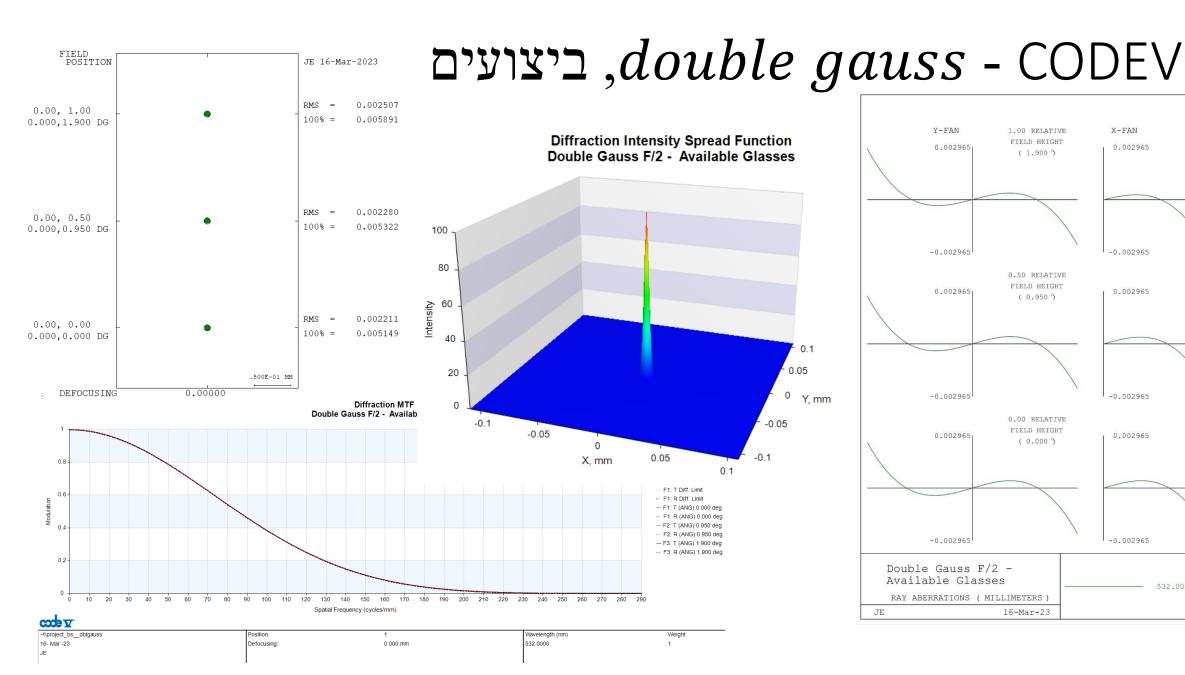
DIA 7.7800

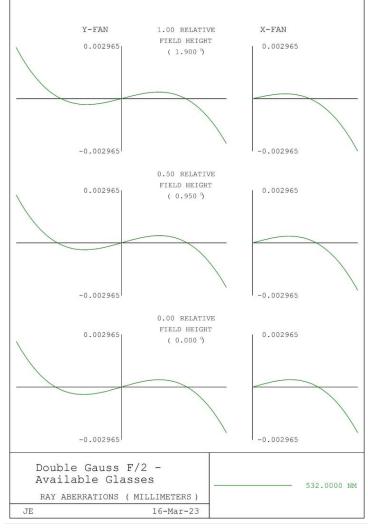
THI 119.0003

#### EXIT PUPIL

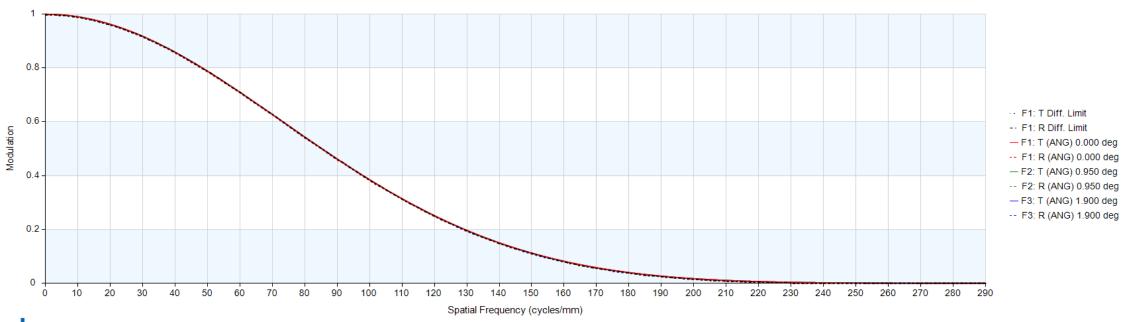
DIA 8.9256

THI -26.6303



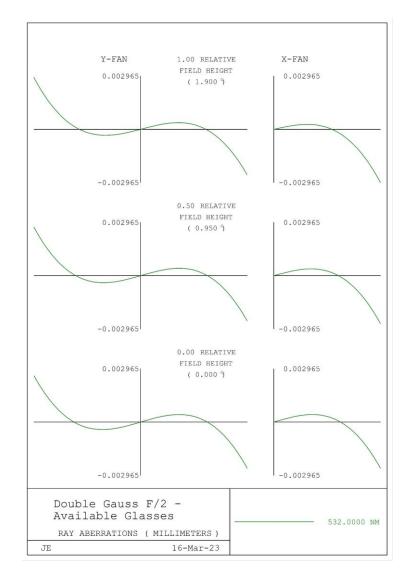


#### Diffraction MTF Double Gauss F/2 - Available Glasses

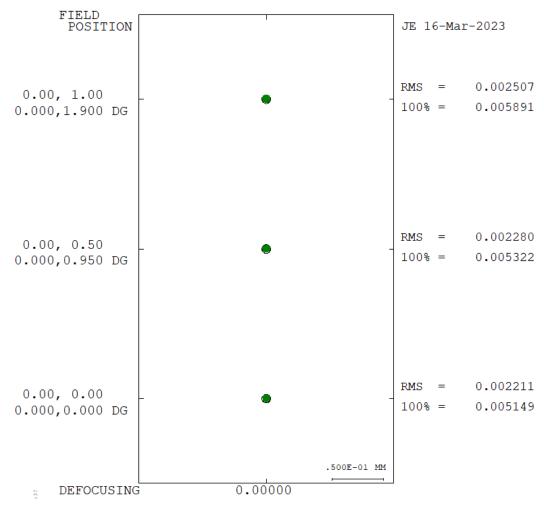




	t\project_bsdblgauss	Position:	1	Wavelength (nm)	Weight
1	6- Mar -23	Defocusing:	0.000 mm	532.0000	1
J	E				



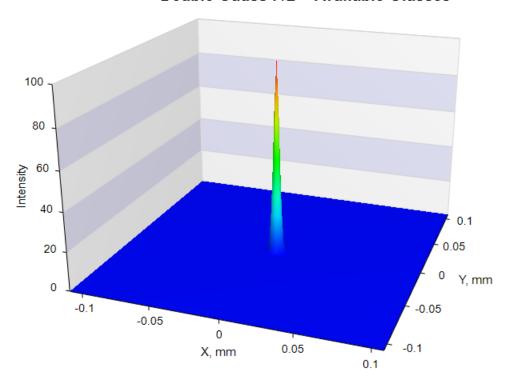
ניתן לראות עיוות ספרי מתוקן, אך מסדר גודל פחות לעומת העדשות האחרות. לגבי הקומה, לפחות בעין אנו לא רואים.



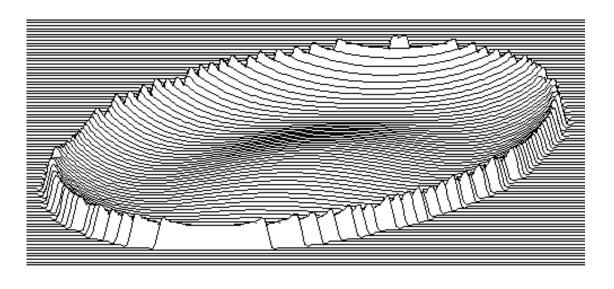
כאן ניתן לראות שאנו מוגבלי עקיפה בכל נקודות השדה, וזאת ללא אופטימיזציה של הפרמטרים.

אנו רואים כאן כי היחס קרוב מאוד ל-1 מה שאומר שאנו בביצועים כמעט אופטימאליים.

### Diffraction Intensity Spread Function Double Gauss F/2 - Available Glasses

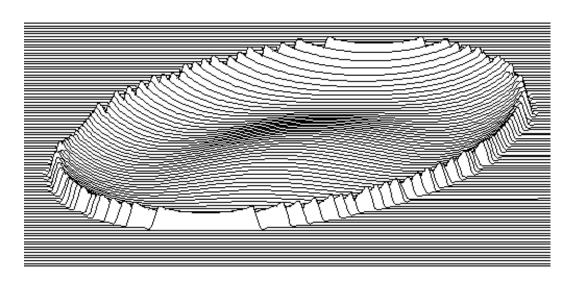


Field (ANG):	3, (0.000, 1.900) deg	Wavelength (nm)
Position:	1	532.0000
Defocusing:	0.000 mm	
Strehl Ratio:	0.997	

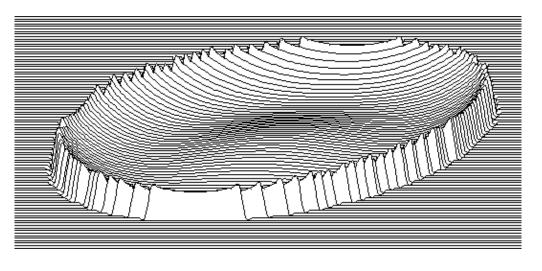


Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.009 waves P-V = 0.066 waves

גם לפי ה WFE ניתן לראות כי אנו עומדים בשני הקריטריונים לכל נקודות השדה.



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.009 waves P-V = 0.058 waves



Wave aberrations in hundredths of wavelength 532.0NM RMS = 0.009 waves P-V = 0.085 waves

#### סיכום

בפרוייקט זה סימלצנו מערכת אופטית שאמורה להשתמש ב SLM על מנת לקבל הולוגרמה במישור פורייה.

בחנו 2 דרכים למערכת – הצבת ה SLM בזווית או שימוש במפצל קרן.

כמו כן בחנו את השימוש בעדשת סינגלט פשוטה, עדשת דובלט ועדשת דאבל גאוס.

ראינו כי על פי הסימולציות, לא היה הבדל בביצועים בין שתי הדרכים להרכבת המערכת. בהצבה אידיאלית כנראה באמת לא יהיה שוני בביצועים. עם זאת ההצבה של ה SLM בזווית תהיה מעט קשה יותר וכן יתווספו בעיות שיצור ה SLM בעצמו. מצד שני אם אנו לא רוצים לוותר על עוצמה, ייתכן שעדיף להשקיע את הזמן בהצבה מדויקת של ה SLM ולא לוותר על כל העוצמה שתיפול במפצל האלומה.

מצאנו כי עדשת הדובלט עשתה עבודה לא רעה בכלל וניתן להשתמש בה. עם זאת, אם מתאפשר כמובן שעדשת צילום תיתן תוצאות טובות יותר ותהיה נוחה יותר בכוונון המערכת.

עבור עדשת הדובלט, בדקנו את הביצועים עבור טולרנסים שונים כגון הטיית העדשה בזווית, מרכוזה בצירים שונים והטיית ה-SLM. מצאנו כי זווית של 3° פוגעת בביצועים משמעותית ולכן יש להביא בחשבון כוונון מעבר לעין אנושית. מרכוז העדשה בציר Y היה מספיק סובלני לכוונון אנושי אך עדיין דרש דיוק, בציר Z יש להגיע לדיוק גבוה מאוד.