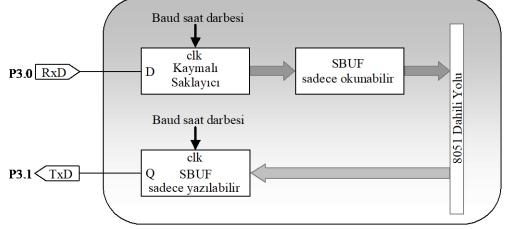


# Mikroişlemcili Sistemler ve Laboratuvarı

## Seri Portun Genel Çalışması

- □ Veri gönderimi için paralel formdaki veriyi seriye ve dışardan alınan seri formdaki veriyi de paralel veriye dönüştürür.
- ☐ Veri gönderme **TxD** (P3.1) ve veri alma ise **RxD** (P3.0)'dir.
- ☐ En önemli özelliği tam çift yönlü (full-duplex, eşzamanlı veri gönderme/alma) veri iletişimi yapabilmedir.

☐ Seri haberleşme işlemlerini **SCON-Serial Port Control** kontrol etmekte ve tamponlama işlemi **SBUF-Serial Port Buffer** yardımıyla yapılmaktadır.



# **Seri Port Kontrol Saklayıcısı**

## SCON Seri Port Kontrol Saklayıcısı

	0	0	0	0	0	0	0	0	Reset Değeri
98H	SM0	SM1	SM2	REN	TB8	RB8	TI	RI	Bit Adı
•	Bit 7							Bit 0	_

Bit No	İsmi	Bit Adresi	Açıklama
0	RI	98h	Alma Kesme Bayrağı (Receive Interrupt Flag). Veri alma işlemi (tüm bayt) tamamlandığında '1''e kurulur, yazılımla sıfırlanır ('0').
1	TI	99h	Gönderme Kesme Bayrağı (Transmit Interrupt Flag). Veri gönderme işlemi (tüm bayt) tamamlandığında '1''e kurulur, yazılımla sıfırlanır ('0').
2	RB8	9Ah	Alınan bit-8 (Receive bit-8). Mod 2 ve Mod 3'de alınan 9. biti tutar. Mod 1'de dur (STOP) bitidir, Mod 0'da kullanılmaz.
3	TB8	9Bh	Gönderilecek bit-8 (Transmit bit-8). Mod 2 ve Mod 3'de gönderilecek 9.biti tutar.
4	REN	9Ch	Alımı Yetkilendirme (Receiver Enable). Veri alımı için yazılımla '1' yapılmalıdır. '0' olduğunda veri alımı yapılmaz.
5	SM2	9Dh	Seri port mod seçme biti (2). Çok işlemcili haberleşmeyi yetkilendirir. Mod 2 ve Mod 3'de çok işlemcili haberleşmede kullanılır.
6	SM1	9Eh	Seri port mod seçme biti (1).
7	SM0	9Fh	Seri port mod seçme biti (0).

# Seri Port Çalışma Modları

☐ Seri port çalışma modları SCON saklayıcısındaki SM0 ve SM1 bitleri yardımıyla belirlenir.

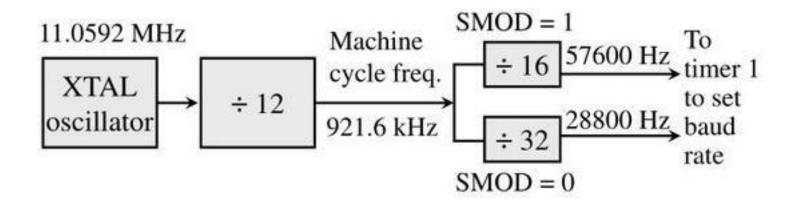
SM0	SM1	MOD	Açıklama	Baud Hızı
0	0	0	Kaymalı Saklayıcı (Shift Register)	Sabit (Osilatör frekansı / 12)
0	1	1	8-Bit UART	Değişkendir, T1 tarafından ayarlanabilir
1	0	2	9-Bit UART	Sabit (Osilatör frekansı / 32 veya 64)
1	1	3	9-Bit UART	Değişkendir, T1 tarafından ayarlanabilir

Not: Mode 2-3 çoklu işlemci haberleşmede ve parity göndermede kullanılır.

- ☐ Seri haberleşmeye başlamadan önce yazılım yoluyla şu işlemler yapılmalıdır:
  - Çalışma modu
  - Baud hızı
  - Eşlik bitinin eklenmesi
  - Alımın yetkilendirilmesi
  - Eğer Mod 2 ya da Mod 3 kullanılıyorsa 9. bitin kullanımı
  - Kesme bayraklarının kullanımı



Seri Port, Timer1'in ayarlanması:



- XTAL = 11.0592 MHz, TH1 değerleri neler olmalıdır
- (a) 9600 (b) 2400 (c) 1200
- Çözüm:
- XTAL = 11.0592 MHz:
- 8051'in makine çevrim frekansı = 11.0592 MHz / 12 = 921.6 kHz,
- ve 921.6 kHz / 32 = 28,800 Hz, UART tarafından Timer 1'in baud hızını ayarlamak için sağladığı frekanstır.
- 28,800/3 =9,600
- TH1=-3

28,800/12 = 2,400

TH1=-12

28,800/24 = 1,200

TH1 = -24

☐ İstenilen baud hızı için zamanlayıcıların kurulması gereken değerler:

Baud Hızı (bit/s)	Kristal Frekansı (MHz)	SMOD	TH1	Gerçek Baud Hızı (bit/s)	Hata Oram
9600	12,000	1	-7 (F9h)	8923	%7
2400	12,000	0	-13 (F3h)	2404	%0,16
1200	12,000	0	-26 (E6h)	1202	%0,16
19200	11,0592	1	-3 (FDh)	19200	0
9600	11,0592	0	-3 (FDh)	9600	0
2400	11,0592	0	-12 (F4h)	2400	0
1200	11,0592	0	-24 (E8h)	1200	0



# Seri Port Örneği - 1

#### ☐ A'dan Z'ye kadar harfleri seri porttan gönderen uygulama programı:

	Komut	Açıklama				
	ORG 0h	;Kod belleğin başlangıç adresi				
	SJMP ANA	;ANA etiketli programa dallan				
	ORG 30h	;ANA programının başlangıç adresi				
ANA:	MOV SCON, #00010010B	;Mod 0, REN=1, ilk gönderim için TI=1				
	MOV A,#41h	;A harfinin ASCII karşılığını aküye ;yükle				
Bekle	:JNB TI,Bekle	;TI=1 olana kadar bekle				
	CLR TI	;TI'yı sıfırla				
	MOV SBUF, A	;Aküyü SBUF'a yükle				
	INC A	;Aküdeki değeri 1 arttır ;(bir sonraki ;harf)				
	CJNE A, #5Ch, Bekle	;Z (5Ch) harfine kadar gönderme ;kontrolü				
	END	;Programı bitir				



# Seri Port Örneği - 2

☐ D harfini seri porttan gönderen uygulama programı:

ORG 0H

SJMP BASLA

ORG 30H

BASLA: MOV TMOD,#20H; timer 1,mode 2(auto reload)

MOV TH1, #-3 ; 9600 baud rate

MOV SCON, #50H; 8-bit, 1 stop, REN enabled

SETB TR1; start timer 1

AGAIN: MOV SBUF, #"D"; letter "D" to transfer

HERE: JNB TI, HERE ; wait for the last bit

CLR TI ;clear TI for next char

SJMP AGAIN ; keep sending A

**END** 

## Örnek

Seri porttan sürekli olarak "YES" mesajını gönderen prog. yazın. 9600 baud, 8 bit veri, 1 stop biti

#### Solution:

```
TMOD, #20H ; Timer 1, mode 2
          MOV
          MOV
                 TH1,#-3 :9600 baud
          MOV
                 SCON, #50H; 8-bit, 1 stop bit, REN enabled
          SETB
                 TR1
                          :start Timer 1
AGAIN:
          MOV A, #"Y" ;transfer "Y"
          ACALL TRANS
          MOV
              A,#"E"
                          :transfer "E"
          ACALL TRANS
          MOV
                 A,#"S"
                           ;transfer "S"
          ACALL TRANS
                           ;keep doing it
          SJMP
                 AGAIN
;----serial data transfer subroutine
          MOV
                           :load SBUF
TRANS:
                 SBUF, A
HERE:
          JNB
                 TI, HERE ; wait for last bit to transfer
          CLR
                 TI
                           ;get ready for next byte
          RET
```

```
EQU P1.7
           SW1
                                   ;starting position
           ORG
                   ^{\rm OH}
MAIN:
           MOV
                  TMOD, #20H
           VOM
                                   ;9600 baud rate
                  TH1, #-3
           MOV
                   SCON, #50H
           SETB
                                   ;start timer
                   TR1
           SETB
                   SW1
                                   ; make SW an input
                                   ; check SW status
S1:
           JB
                  P2.1, NEXT
                  DPTR, #MESS1
                                   ;if SW=0 display "NO"
           MOV
           CLR
FN:
                  A,@A+DPTR
           MOVC
                                   read the value
                                   ;check for end of line
           JZ
                   S1
           ACALL
                  SENDCOM
                                   ;send value to serial port
                                   ; move to next value
            INC
                   DPTR
            SJMP
                   FN
                                   ;repeat
                  DPTR, #MESS2
                                   ;if SW=1 display "YES"
NEXT:
           MOV
LN:
           CLR
                   А
           MOVC
                  A,@A+DPTR
                                   ;read the value
           JΖ
                                   ;check for end of line
                   S1
           ACALL
                  SENDCOM
                                   ; send value to serial port
                                   ; move to next value
            INC
                   DPTR
           SJMP
                   LN
                                   ;repeat
                   SBUF, A
                                   ;place value in buffer
SENDCOM:
           MOV
                                   ; wait until transmitted
           JNB
                  TI, HERE
HERE:
            CLR
                                   :clear
                   ΤI
           RET
                                   ;return
MESS1:
           DB
                   "NO",0
                   "YES", 0
MESS2:
           DB
```

Bir anahtarın P1.7 pimine bağlı olduğunu varsayın.

Durumunu izlemek ve aşağıdaki gibi sürekli olarak seri bağlantı noktasına iki mesaj gönderen bir program yazın:

SW = 0 "NO" gönderir

SW = 1 "EVET" gönderir

XTAL = 11.0592 MHz, 9600 baud, 8 bit veri ve 1 stop bitini varsayalım.

END

# Seri Port Örneği - 3

- Bir 8051 mikrodenetleyicisi ile bir PC, RS-232 seri ara yüzünden haberleşmektedir. 8051 mikrodenetleyicisi PC tarafından gönderilen karakterleri almaktadır. 8051'in aldığı karakterler büyük harf ise PC'ye büyük harfi küçük harfe dönüştürerek göndermekte, değilse FFh bilgisi göndermektedir. Gerekli programı 8051 assembly dilinde yazınız?
- (8051 seri arabirimi 2400 baud hızında, 8 bit Timer1 ile kullanılacaktır, OSC=12 MHz için TH1= -13)
- $\square$  (Not: ASCII kodlar A-Z = 65 90, a z = 97 122) ORG OH

SJMP **BASLA** 

ORG 30H

#### **BASLA**:

- MOV SCON,#50H ; mod 1 8 bit değisken hız
- MOV TMOD,#20H ; mod 2 otomatik yük.
- MOV TH1,#-13 ; 2400 baud
- MOV TL1,#-13

SETB TR1

**SERI:** JNB RI, **SERI** 

**CLR RI** 

MOV A,SBUF ; seri porttan karakteri al

MOV R1,A ; yedekle

SUBB A,#65 ; A'dan öncemi

JNC **HARFZ** ; değilse Z'den öncemi

SJMP YUKLEFF ; A'dan önce ise FF yukle

#### ; programın devamı

**HARFZ**: MOV A,R1

SUBB A,#90

JNC **YUKLEFF** 

**KUCUK**: MOV A,R1 ;buyuk harfi kucuk h

ADD A,#32

SJMP **GONDER** 

**YUKLEFF**: MOV A,#0FFH

**GONDER**: CLR TI

MOV SBUF,A

SJMP SERI

END

# Çok İşlemcili Haberleşme

☐ Bütün uydu'larda kesme oluşur.

☐ Mod 2 ve Mod 3 seri haberleşme modları kullanılır. ☐ Ana (Master) 8051, bir uydu (Slave) 8051'e veri göndermeden önce, iletişim kuracağı uyduyu belirten adres bilgisini gönderir. ☐ Ana 8051'den gönderilen bilginin adres ya da veri olduğunu 9. bitin (RB8) durumu belirler. Bu bit '1' ise gönderilen bilgi adres, '0' ise veridir.

☐ Tüm uydu'lar adreslenip adreslenmediklerini kontrol ederler.

# Çok İşlemcili Haberleşme

- ☐ Adreslenen uydu 8051, kendi SM2 bitini temizler ('0') ve verileri almaya hazır hale gelir.
- ☐ Adreslenmeyen uydu'lar SM2 bitlerini '1' yaparak, gelen verileri dikkate almazlar ve kendi işlerine devam ederler.
- ☐ Bir sonraki adres bilgisine kadar olaylar devam eder.

