Θεόδωρος Μπάρκας ΑΜ:2016030050

1.Sampling / Polling

0x00	lastInput	
0x01	stableSignalCounter	$0x00 \rightarrow \text{disable else Counting}$ from 1 to 11 (10 times). Γινετε Enable μονο οταν παρατηρουμε αλλαγη στο SPDT switch*

Προσέγγιση Προβλήματος

Αρχικά εκτελούμε δειγματοληψία για να δούμε αν η τιμή αλλάζει συγκριτικά με την προηγουμένη τιμή του διακόπτη .Η περίοδος δειγματοληψίας δίνετε από το TIMERO_OVF (Η παραμετροποίηση του οποίου αναλύετε παρακάτω).

Έστω ότι Abit είναι η είσοδος που λαμβάνουμε από το PA0 και A'bit η είσοδος που λαμβάνουμε από το PA2.

Καταλαβαίνουμε ότι έχει πατηθεί ο διακόπτης κατά τη δειγματοληψία όταν ισχύει ένα ή περισσότερα από τα παρακάτω :

lastInputBit != ~A'bitlastInputBit != Abit

Σε αυτήν την περίπτωση θέτουμε την τιμή μνήμης stableSignalCounter στο 0x01 που σημαίνει ότι ψάχνουμε για τη σταθερή είσοδο η οποία λογικά θα έχει κατασταλάξει 10ms μετά. Επομένως μετράμε 10 timer0_counterOVF(διάρκειας 1ms ο καθένας). Κατόπιν αν έχουμε κατασταλάξει: Θέτουμε τον stableSignalCounter=0x00(Disable).

Κωδικας TIMERO OVF (INTERRUPT HANDLER)

```
//INTERRUPTS
□ ISR(TIMER0_OVF_vect){
     TCNT0= (unsigned char ) 100;
     unsigned char *lastInputMem = (unsigned char *)0x60;
     unsigned char *stableSignalCounterMem = (unsigned char *)0x61;
     unsigned char volatile bitA, nbitA;
     //Getting lastInput and stableSignalCounter from Memory
     unsigned char lastInput = *lastInputMem;
     unsigned char stableSignalCounter = *stableSignalCounterMem;
     //Getting Current Inputs Stable or Unstable
     //Abit
     bitA=PINA>>PINA0;
     bitA=bitA & 0x01;
     //A'bit
     nbitA=PINA>>PINA1;
     nbitA=nbitA & 0x01;
     //LOGIC
     if( stableSignalCounter==0x00 && (lastInput != bitA || lastInput != (~nbitA & 0x01)) ){
        stableSignalCounter++;
     else if(stableSignalCounter==0x0A){
        stableSignalCounter = 0x00;
         *lastInputMem=bitA;
         PORTA = bitA<<PA2;
     else if(stableSignalCounter>0x00){
        stableSignalCounter++;
     *stableSignalCounterMem=stableSignalCounter;
 }
```

TIMERO_OVF (και Initialization)

Οι παράμετροι (καταχωρητές που σχετίζονται) του timer0_OVF είχαν βρεθεί από το εργαστήριο 1 άλλα προκύπτουν εύκολα και από το προηγούμενο εργαστήριο όπου ο timer0_OVF ήταν στα 4ms και επόμενος άπλα κάνοντας τον prescaler από Cs2cs1cs0=100 \rightarrow 011 περνούμε τον timer0_OVF κάθε 1ms .

```
    Cs2cs1cs0=011 , normal mode
    TCNT0=100(decimal)
    TOIE0=1
    TCNT0=100;
    TIMSK=(1<<TOIE0);</li>
```

2.Με εξωτερικά Interrupts

Σε αυτή τη πρόπτωση θα περνούμε Interrupt από έξω(INT0 \rightarrow A ,INT1 \rightarrow A'). Ξέρουμε ότι έστω παρακολουθώντας το A και στην περίπτωση που αυτό πάει από 1 σε 0 θα κάνει Bounce μερικές φορές , δίνοντας πολλαπλά Interrupts.

Αρκεί επομένως να αναγνωρίσουμε πιο σήμα πέφτει από 1 σε 0 (Falling Edge).Το σήμα το οποίο θα το κάνει αυτό μετά από μερικά Bounces θα καταλήξει στην τιμή 0.

Επομένως κάθε φορά που θα άρχετε το Falling Edge και ανάλογα το Interrupt το οποίο πυροδοτείτε (το INT0-PD2(SET) ή INT-1PD3(RESET)) θα καταλαβαίνουμε εύκολα την έξοδο.

Αυτός ο τρόπος λειτουργίας κατά κάποιο τρόπο αντιγράφει τη λειτουργιά του μανταλωτή NAND-NAND(και λέγοντας αντιγράφει εννοούμε λειτουργικά).

Πιο συγκεκριμένα έχει την ίδια συμπεριφορά με το Truth Table του μανταλωτή NAND-NAND.

Επίσης αναφέρετε ότι η έξοδος για την υλοποίηση με τα Interrupts θα "Βγαίνει" στην έξοδο PD4.

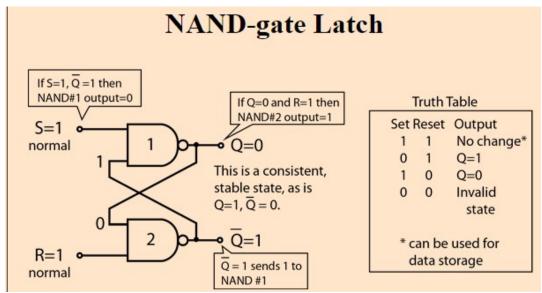


Figure 1: Πηγή:http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu/hbase/Electronic/nandlatch.html

Επομένως χρειάζεται να προβούμε σε ενέργειες μόνο κατά το Falling Edge του εκάστοτε Interrupt.

```
In the state of the state
```

Επομένως ο κώδικας εντός των συναρτήσεων (INTERRUPT HANDLER) είναι ο έξης:

```
☐ ISR(INTO_vect){//PD2 is INTO->SET (FALLING EDGE MEANS PD4=0)
PORTD=0<<PD4;
☐ ISR(INT1_vect){//PD3 is INT1->RESET (FALLING EDGE MEANS PD4=1)
PORTD|=1<<PD4;
☐ PORTD|=1<<PD4;
```

TESTING

Sampling Testing

Παρατηρούμε ότι, ο κώδικας που χρησιμοποιεί ο TIMER0_OVF έχει νόημα να προσομοιωθεί μόνο την φορά που θα διαπιστωθεί η αλλαγή SWITCH.

Επομένως πρέπει να εξετάσουμε αν η αλλαγή SWITCH ανιχνεύεται έγκυρα .Αν ανιχνευτεί έγκυρα τότε να εξετάζετε αν ο κώδικας εκτελείται σωστά και εντός των πλαισίων του χρόνου που προσδιορίζεται από τις προδιαγραφές.

Για να μελετήσουμε τη σωστή λειτουργιά του προγράμματος ονομάζουμε τα παρακάτω Break Points και κατά τη διάρκεια του σχολιασμού τον αποτελεσμάτων , θα λέμε αν και πως τα χτυπάμε:

Κρίσιμα Break Points

```
//LOGIC
if( stableSignalCounter==0x00 && (lastInput != bitA || lastInput != (~nbitA & 0x01) || bitA == nbitA ) ){
    stableSignalCounter++;
}
else if(stableSignalCounter==0x0A){
    stableSignalCounter = 0x00;
    *lastInputMem=bitA;
    PORTA = bitA<<PA2;
}
else if(stableSignalCounter>0x00){
    stableSignalCounter++;
}
*stableSignalCounterMem=stableSignalCounter;
```

Αναφέρετε στο σημείο αυτό ότι η προσομοίωση καθώς δεν έχει κανονικό Switch όταν μπαίνει στο πρώτο Interrupt δέχεται ένα stimfile που αρχικοποιεί το PINA0(Abit) και PINA1(A'bit) .Η τιμή αυτή κατόπιν συγκρίνεται με την τιμή στη μνήμη lastInput . Το lastInput αυτό καθαυτό αρχικοποιείτε στην τιμή 0x00 (το σημαντικό bit είναι μόνο το τελευταίο) και επομένως θεωρούμε ότι το σύστημα αρχίζει με lastInputBit=0.

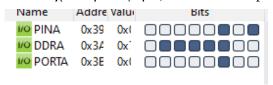
• Σε περίπτωση επομένως που θέσουμε το πρώτο stimFile:**1a_bouncingStart_INPUT=0.stim** που θέτει A=0 και A'=1 περιμένουμε να μην δούμε αλλαγές και να μην μπούμε σε κανέναν από τα κρίσιμα Break Points.

Όντως μπαίνουμε στο Interrupt και δε χτυπάμε κανένα από τα παραπάνω break points



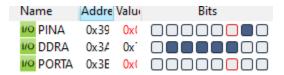
• Σε περίπτωση που θέσουμε το δεύτερο stimFile: **2a_bouncingStart_INPUT=1.stim** που θέτει A=1 και A'=0 και στην δειγματοληψία Debouncer άλλα και στο τελικό αποτέλεσμα περιμένουμε να δούμε την αλλαγή άλλα μόνο μετά από 10 ms.

Όντως χτυπάμε πρώτα το break point 1 (εντοπισμός μέσω Polling/Sampling) μια φορά και κατόπιν χτυπάμε 9 φορές τον 3ο break point και κατόπιν μια το δεύτερο.

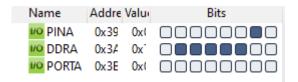


• Ύστερα εκτελούμε το 3ο stimFile:**3a_bouncingCase1.stim** που θέτει A=1 και A'=1 στην δειγματοληψία Debouncer και στο τελικό σήμα A=0 A'=1.

Όντως παρατηρούμε ακριβώς ίδια συμπεριφορά με το πάνω (ως αναφορά τους Break Point) καθώς και την αλλαγή εισόδου μετά από 10ms σε 0.

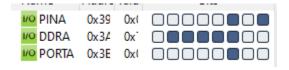


• Έπειτα ανοίγουμε το 4ο stimFile:**4a_bouncingCase2-FAULT.stim** το οποίο άπλα δίνει ίδιες τιμές εισόδου με τις προηγουμένη είσοδο A=0 και A'=1 και όπως είναι αναμενόμενο δεν παρατηρούμε καμία αλλαγή.



• Ύστερα εκτελούμε το 5ο stimFile:**5a_bouncingCase3=1.stim** που θέτει A=0 και A'=0 στην δειγματοληψία Debouncer και στο τελικό σήμα A=0 A'=1.

σε αυτήν την περίπτωση μπαίνουμε στο πρώτο if και παρατηρούμε παρόμοια συμπεριφορά με το 20 και το 30 stimFile και τελικά έχουμε:



External Interrupts

Για την δοκιμή του External Interrupt φτιάξαμε τα stimFile:**b1_BOUNCES_0_to_1_and_1_to_0.stim** Σε αυτό το σημείο παρατηρούμε για την κατανόηση και σωστή διεκπεραίωση του Testing:

• την πυροδότηση τον Interrupts μέσω break points .

• Τα stimFile που εκτελούνται (από τη καρτέλα output και στο dropdown menu την επιλογή "fileStimuliProvider"),το stimFile εμπεριέχει σχόλια με το τι αναμένουμε να δούμε από την κάθε αλλαγή που δεχόμαστε από το stimFile (Τιμές που περνούμε κατά τη διάρκεια του Bouncing),τα σχόλια φαίνονται στο runtime στο fileStimuliProvider.

```
//SWITCH from 0 to 1 RESET BOUNCES
PIND = 0b0001000 //INT1=RESET=1 INT0=SET=0 ->Interrupt NOT TRIGGER -RISING EDGE -INITIALIZATION
PIND = 0b0001000 //INT1=RESET=1 INT0=SET=0 ->Interrupt NOT TRIGGER -SAME AS BEFORE -no changes
#1000
PIND = 0b0001100 //INT1=RESET=1 INT0=SET=1 ->Interrupt NOT TRIGGER -RISING EDGE "11" -no changes
PIND = 0b0000100 //INT1=RESET=0 INT0=SET=1 ->Interrupt TRIGGER -FALLING EDGE RESET
                                                                                                              ->1
PIND = 0b0001100 //INT1=RESET=1 INT0=SET=1 ->Interrupt NOT TRIGGER -RISING EDGE "11" -no changes
PIND = 0b0000100 //INT1=RESET=0 INT0=SET=1 ->Interrupt TRIGGER -FALLING EDGE RESET -no changes"same as before"
PIND = 0b0001100 //INT1=RESET=1 INT0=SET=1 ->Interrupt NOT TRIGGER -RISING EDGE "11" -no changes
#1000
PIND = 0b0000100 //INT1=RESET=0 INT0=SET=1 ->Interrupt TRIGGER -FALLING EDGE RESET -no changes"same as before"
PIND = 0b0000100 //INT1=RESET=0 INT0=SET=1 ->Interrupt NOT TRIGGER -SAME AS BEFORE -no changes
//SWITCH from 1 to 0 SET BOUNCES
#50000
        -----TRIGGER-----C EDGE------SWITCH A
PIND = 0b0000100 //INT1=RESET=0 INT0=SET=1 ->Interrupt NOT TRIGGER -SAME AS BEFORE -no changes
                                                                                                          ->1
```

Εδώ φαίνεται μέρος του stimFile

Καθώς και την έξοδο PD4.

Βλέπουμε ότι η συμπεριφορά όταν τρέχουμε την προσομοίωση είναι ίδια με αυτή που περιμένουμε να δούμε και που εξηγείτε από τα σχολεία του stimFile.