

Soit  $e(t)$  un signal physique,  $f(t)$  une transformation appliquée à ce signal et  $s(t)$  le signal résultant de cette transformation. Soit  $e_k$  (respectivement  $f_k$  et  $s_k$ ) le signal numérique associé à  $e(t)$  (respectivement  $f(t)$  et  $s(t)$ ). On a alors :

$$s(t) = (f * e)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(u)e(t-u)du$$

et

$$s_k = (f * e)_k$$

Soit  $S(z)$  (respectivement  $F(z)$  et  $E(z)$ ) la transformée en  $z$  de  $s_k$  (respectivement  $f_k$  et  $s_k$ ), on a alors :

$$S(z) = F(z)E(z)$$

Pour un filtre de Butterworth on a (cf énoncé TP) :

$$F(z) = \frac{\alpha^3 (z^{-3} + 3z^{-2} + 3z^{-1} + 1)}{A(\alpha) + z^{-1}B(\alpha) + z^{-2}C(\alpha) + z^{-3}D(\alpha)}$$

D'où :

$$S(z) [A(\alpha) + z^{-1}B(\alpha) + z^{-2}C(\alpha) + z^{-3}D(\alpha)] = E(z)\alpha^3 (z^{-3} + 3z^{-2} + 3z^{-1} + 1)$$

Et :

$$A(\alpha)S(z) + B(\alpha)S(z)z^{-1} + C(\alpha)S(z)z^{-2} + D(\alpha)S(z)z^{-3} = \alpha^3 (E(z)z^{-3} + 3E(z)z^{-2} + 3E(z)z^{-1} + E(z))$$

Or  $S(z)$  est la transformée en  $z$  de  $s_k$ , c'est à dire  $S(z) = \mathcal{Z}\{s_k\}$ . De plus le théorème du retard nous donne  $\mathcal{Z}\{s_{k-n}\} = z^{-n}\mathcal{Z}\{s_k\}$

Par conséquent :

$$A(\alpha)\mathcal{Z}\{s_k\} + B(\alpha)\mathcal{Z}\{s_{k-1}\} + C(\alpha)\mathcal{Z}\{s_{k-2}\} + D(\alpha)\mathcal{Z}\{s_{k-3}\} = \alpha^3 (\mathcal{Z}\{e_{k-3}\} + 3\mathcal{Z}\{e_{k-2}\} + 3\mathcal{Z}\{e_{k-1}\} + \mathcal{Z}\{e_k\})$$

Comme la transformé en  $z$  est linéaire, c'est-à-dire que  $\mathcal{Z}\{x_k + y_k\} = \mathcal{Z}\{x_k\} + \mathcal{Z}\{y_k\}$  et  $\mathcal{Z}\{\lambda s_k\} = \lambda \mathcal{Z}\{s_k\}$ , alors :

$$\mathcal{Z}\{A(\alpha)s_k + B(\alpha)s_{k-1} + C(\alpha)s_{k-2} + D(\alpha)s_{k-3}\} = \mathcal{Z}\{\alpha^3 (e_{k-3} + 3e_{k-2} + 3e_{k-1} + e_k)\}$$

On en déduit que :

$$A(\alpha)s_k + B(\alpha)s_{k-1} + C(\alpha)s_{k-2} + D(\alpha)s_{k-3} = \alpha^3 (e_{k-3} + 3e_{k-2} + 3e_{k-1} + e_k)$$

En réorganisant les termes, on obtient :

$$A(\alpha)s_k = \alpha^3 (e_{k-3} + 3e_{k-2} + 3e_{k-1} + e_k) - B(\alpha)s_{k-1} - C(\alpha)s_{k-2} - D(\alpha)s_{k-3}$$

Finalement, l'expression récursive du filtre de Butterworth d'ordre 3 prend la forme :

$$s_k = a \cdot e_{k-3} + b \cdot e_{k-2} + c \cdot e_{k-1} + d \cdot e_k + e \cdot s_{k-1} + f \cdot s_{k-2} + g \cdot s_{k-3}$$

avec  $a = \frac{\alpha^3}{A(\alpha)}$ ,  $b = \frac{3\alpha^3}{A(\alpha)}$ ,  $c = \frac{3\alpha^3}{A(\alpha)}$ ,  $d = \frac{\alpha^3}{A(\alpha)}$ ,  $e = -\frac{B(\alpha)}{A(\alpha)}$ ,  $f = -\frac{C(\alpha)}{A(\alpha)}$  et  $g = -\frac{D(\alpha)}{A(\alpha)}$

Les coefficients  $A(\alpha)$ ,  $B(\alpha)$ ,  $C(\alpha)$  et  $D(\alpha)$  sont donnés dans le TP.