

Universidad Tecnológica Nacional Facultad Regional de Córdoba

Trabajo Práctico $N^{\circ}1$ Cálculo de confiabilidad de sistemas electrónicos

Navarro, Facundo 63809 Veron, Misael 62628

Curso: 5r2

Cátedra: Tecnología Electrónica

Docentes: Ing. Centeno, Carlos Ing. Gonzalez Dondo, Diego

Índice

1.	Introducción	2
2.	Circuito a analizar 2.1. Lista de Componentes	2 2
3.	Norma MIL-HDBK-217F	3
	3.1. Análisis por Stress	3
	3.1.1. Diodo 1N4148	
	3.1.2. Transistor Bipolar MMBT5551	
	3.1.3. Optoacoplador Pc817c	
	3.1.4. Relé Electromecánico SRD-05VDC-SL	
	3.1.5. LED SMD VLMW11R2S2	_
	3.1.6. Resistores	
	3.1.7. Capacitores	
	3.1.8. Microcontrolador 16F886	
	3.1.9. Cristal de Quarzo	
	3.1.10. Regulador de Tensión LM7805	
	$3.1.11. \lambda_{pT}$ del sistema	
	3.2. Análisis por cuenta partes	9
4	Norma MIL-HDBK-338	6
	4.1. Análisis del modo de fallas y sus efectos (FMEA)	_
	4.1.1. Tabla de análisis FMEA	-
	4.2. Análisis del Árbol de Fallas (FTA)	
	4.3. Análisis Crítico de Modo de Fallas (FMECA)	
	4.3.1. Matriz de Criticidad	_
	4.5.1. Matriz de Officidad	10

1. Introducción

En términos de la teoría de administración de recursos, la estadística tiene un papel fundamental, los modelos probabilísticos aplicados a grandes muestras tienden a "suavizar" las variaciones individuales por lo que el resultado final es lo suficientemente simple y preciso para el análisis de diseño, lo que constituye una importante herramienta para el fabricante para lanzar un producto mas robusto con mejor imagen comercial, minimiza los costos de garantía y reduce considerablemente la necesidad de retirar un producto del mercado para su re diseño, lo que se traduce en una reducción de tiempo y costos.

En caso de artículos utilizados en sistemas críticos es necesario para que el sistema presente el menor número de fallas posibles, llegando al punto que tener una doble falla sea virtualmente imposible.

En el diseño de cualquier circuito electrónico se debería realizar un previo cálculo de confiabilidad, ya que de esta manera se pone en evidencia las debilidades y fortalezas del mismo. En el siguiente informe se realizará el análisis sobre un circuito utilizando las normas de dos handbook militares, el HDBK-MIL-217 y el HDBK-MIL-338B, teniendo la ventaja que no se requiere tener el dispositivo construido, permitiendo un análisis preventivo.

2. Circuito a analizar

Se eligió el shield de relés de Arduino, el cual es controlado por un microcontrolador de la marca PIC, el modelo 16F886, el conjunto del PIC con el shield se utilizará para el control autónomo de la luminaria de una vivienda, el sistema se encuentra fijo, sin ser sometido a ningún tipo de vibración, en un ambiente estable y expuesto a una temperatura de entre 24°C y 30°C, a continuación se presenta el esquemático:

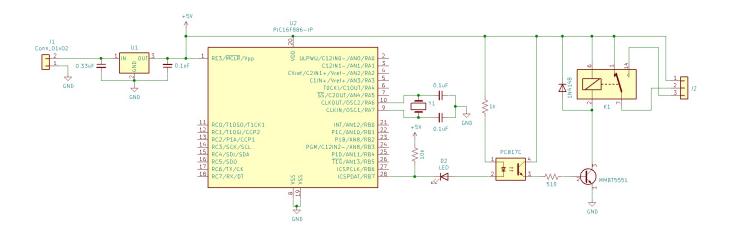


Figura 1: Esquemático del circuito a analizar

2.1. Lista de Componentes

Se presenta la lista de componentes que procederemos a analizar secciones mas adelante:

Dispostivo	Cantidad
Capacitor 0,1 uF	3
Capacitor 0,33 uF	1
Regulador de tensión LM7805	1
Microcontrolador 16F886	1
Cristal	1
Resistencias SMD	3
Diodo LED	1
Diodo 1N4148	1
Optoacoplador PC817C	1
Relé electromecánico	1

3. Norma MIL-HDBK-217F

El propósito de este manual es establecer y mantener métodos consistentes y uniformes para estimar la confiabilidad inherente de equipos y sistemas electrónicos militares. Bajo esta norma se establece el tiempo medio entre fallas (MTBF) de dos maneras diferentes, primero se hace el cálculo con respecto al análisis por stress el cual tiene en cuenta numerosos parámetros que afectan la vida útil de los componetes, dando como resultado una aproximación mas acertada a la vida útil global, y luego se emplea el método de cuenta partes el cual necesita menos información pero tiene la ventaja que es mas generalizado y de mas rápida elaboración.

3.1. Análisis por Stress

El método de análisis por stres de la pieza se usa la mayoría del tiempo y es aplicable cuando el diseño está casi terminado y hay una lista detallada de piezas, o BOM, además de la disponibilidad del stress de los componentes. Por stress de componentes, la norma se refiere a las condiciones de operación reales, como el ambiente, la temperatura, la tensión, la corriente y los niveles de potencia aplicados, por ejemplo. El estándar MIL-217 agrupa componentes o partes por categorías principales y luego tiene subgrupos dentro de las categorías. Cada componente o categoría de pieza y sus subgrupos tienen una fórmula o modelo único aplicado para calcular la tasa de falla de ese componente o pieza.

Se desarrollaran cada uno de los componentes, teniendo en cuenta a qué grupo pertenece y su respectiva fórmula para obtener la probabilidad de falla λ_P cuya unidad es fallas con respecto a un millón de horas. Con este calculado se procede a calcular el tiempo medio entre fallas o tiempo medio de vida (MTFB) de acuerdo a la siguiente ecuación 1, la cual aplica tanto para elementos individuales o sistemas.

$$MTFB = \frac{1}{\lambda_P} [Hs] \tag{1}$$

3.1.1. Diodo 1N4148

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_T \cdot \pi_Q \cdot \pi_C \cdot \pi_S$$

Modelo	λ_b	π_T	π_Q	π_C	π_S	λ_P
1N4148	0,013	32	8,0	1	0,054	2.2464×10^{-3}

3.1.2. Transistor Bipolar MMBT5551

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_T \cdot \pi_A \cdot \pi_R \cdot \pi_S \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_T	π_A	π_R	π_S	π_Q	π_E	λ_P
MMBT5551	0,00074	8,1	0,70	0,43	0,00142	1,0	5,5	1.409×10^{-5}

$3.1.3. \quad {\rm Optoacoplador~Pc817c}$

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_T \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_T	π_Q	π_E	λ_P
PC817C	0,013	6,3	5,5	1,0	0,45

3.1.4. Relé Electromecánico SRD-05VDC-SL

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_L \cdot \pi_C \cdot \pi_{CYC} \cdot \pi_F \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_L	π_C	π_{CYC}	π_F	π_Q	π_E	λ_P
SRD-05VDC-SL	0,0061	0,7	1,75	1,0	1,5	8	2,0	0,17

3.1.5. LED SMD VLMW11R2S2

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_T \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_T	π_Q	π_E	λ_P
VLMW11R2S2	0,00023	5,3	5,5	1,0	6.7045×10^{-3}

3.1.6. Resistores

Se calcula de la siguiente manera:

Modelo	λ_b	π_R	π_Q	π_E	λ_P
$1 \text{ k}\Omega$	0,00022	1,0	15	1,0	3.3×10^{-3}
10 kΩ	0,00022	1,0	15	1,0	3.3×10^{-3}
510 Ω	0,00031	1,0	15	1,0	4.65×10^{-3}

3.1.7. Capacitores

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_{Cv} \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_{Cv}	π_Q	π_E	λ_P
0,33 uF	0,00097	0,29	7,0	1,0	1.96×10^{-3}
0,1 uF	0,00097	0,259	7,0	1,0	1.75×10^{-3}

3.1.8. Microcontrolador 16F886

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = (C_1 \cdot \pi_T + C_2 \cdot \pi_E) \cdot \pi_Q \cdot \pi_L$$

Modelo	C_1	π_T	C_2	π_E	π_Q	π_L	λ_P
16F886	0,14	5,5	0,0014	0,5	1	1,0	0,7707

3.1.9. Cristal de Quarzo

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = \lambda_b \cdot \pi_Q \cdot \pi_E$$

Modelo	λ_b	π_Q	π_E	λ_P
8Mhz	0,022	2,1	1,0	0,0462

3.1.10. Regulador de Tensión LM7805

Se calcula de la siguiente manera:

$$\lambda_P = (C_1 \cdot \pi_T + C_2 \cdot \pi_E) \cdot \pi_Q \cdot \pi_L$$

Modelo	C_1	π_T	C_2	π_E	π_Q	π_L	λ_P
LM7805	0,010	180	0,00027	0,5	0,25	1,0	0,0453375

3.1.11. λ_{pT} del sistema

A partir de cada λ_P se puede obtener el λ_{pT} del sistema mediante la sumatoria de cada uno de ellos multiplicado por un factor n correspondiente a la cantidad de veces que se repite, de modo que:

$$\lambda_{pT} = \lambda_{C0,33uF} + 3 \cdot \lambda_{C0,1uF} + \lambda_{LM7805} + \lambda_{Crystal} + \lambda_{16F886} + \lambda_{R10k} + \lambda_{R1k} + \lambda_{R510} + \lambda_{1N4148} + \lambda_{rele} + \lambda_{BJT} + \lambda_{optoacoplador} + \lambda_{LED}$$
$$\lambda_{pT} = 1,85437049$$

Quedando finalmente como vida media:

$$\begin{split} MTBF\big|_{Sistema} &= \frac{10^6}{\lambda_{pT}} \\ &= \frac{10^6}{1,85437049} \\ &= 39266,5626 \; [Hs] \\ &= 22469,44 \; [Dias] \\ MTBF\big|_{Sistema} &= 615,60 \; [A\tilde{n}os] \end{split}$$

Esto indica que nuestro circuito tiene una vida media de aproximadamente 615 años, puede durar más o menos, pero nos da la certeza que la probabilidad de falla de la mayoría de nuestros circuitos oscilará en un período de 615 años.

3.2. Análisis por cuenta partes

El método de análisis de cuentas partes requiere menos información, tal como cantidades de piezas, nivel de calidad y entorno de aplicación. Es más aplicable durante las fases iniciales de diseño o propuesta de un proyecto.

El estándar MIL-217 proporciona tablas para los grupos de componentes (los mismos grupos que el análisis por stress) que enumeran las tasas de falla y los factores de calidad genéricos para los diferentes entornos MIL-217.

El análisis de recuento de piezas no tiene en cuenta las numerosas variables y utiliza las tasas de falla genéricas o de base más desfavorables y los factores π . El Método de cuenta de partes generalmente resultará en una mayor tasa de fallas o en una menor confiabilidad del sistema, lo que brinda un resultado más conservador que el que generaría el método de stress.

Para este cálculo se utiliza la siguiente ecuación:

$$\lambda_{Pequip} = \sum_{1}^{n} i N_i \cdot (\lambda_g \cdot \pi Q) i \tag{2}$$

Componentes	N_i	λ_g	πQ	λ_p	MTBF [Hs]
LM7805	1	0,0036	0,25	9×10^{-4}	2205979,625
Capacitor cerámico	4	0,0036	10	0,144	69444444,44
Cristal Quarzo	1	0,0032	2,1	6.32×10^{-3}	1488095238
Microcontrolador	1	0,048	0,25	0,012	833333333,3
Resistencia carbon	3	0,0019	10	0,057	175438596,5
LED	1	0,00047	5,5	2.5855×10^{-3}	3868471954
Optoacoplador	1	0,027	5,5	0,1485	67340067,34
BJT	1	0,00015	5,5	8.25×10^{-4}	1.21×10^{10}
Rele	1	0,13	9,0	1,17	8547008,547
Diodo 1N4148	1	0,0029	5,5	0,01595	626959247,6
λ_P	equi			1,5580805	6418453,619

como previamente se hizo con la ecuación 1,

$$\begin{split} MTBF\big|_{Sistema} &= \frac{10^6}{\lambda_{Pequi}} \\ &= \frac{10^6}{1,5580805} \\ &= 6418453,619 \; [Hs] \\ &= 267423,06 \; [Dias] \\ MTBF\big|_{Sistema} &= 732,66 \; [A\tilde{n}os] \end{split}$$

Aquí se pone en evidencia lo antes expuesto, la vida media difiere ya que los métodos consideran distinta variables, siendo el análisis por stress el más fidedigno, ya que considera mayor cantidad de aspectos reales, aunque para ser un sistema tentativo el método por cuenta partes cumple su función, en nuestro caso expone la longevidad del correcto funcionamiento de nuestro circuito.

4. Norma MIL-HDBK-338

4.1. Análisis del modo de fallas y sus efectos (FMEA)

El FMEA se define como un procedimiento de confiabilidad en el cual se describe cada falla posible y su efecto en el desempeño final del sistema. Es un análisis a nivel de componente, donde para efectuarse se debe considerar cada falla como la única falla en el sistema. En base al objetivo por el que se busca brindar mayor confiabilidad o seguridad en aquello que se busca proteger, se determina la probabilidad de pérdida de función β , según el siguiente criterio:

Efecto de falla	β
Perdida segura	1
Perdida probable	>0.1 a <1
Posible perdida	>0 a <0.1
Sin efecto	0

4.1.1. Tabla de análisis FMEA

Item	Modos de falla	Efecto de la falla	β	
Diodo	Short	$\begin{array}{c} \text{Aumento } I_{C2} \\ \text{No activa Relay} \end{array}$	1	
1n4148	Open	No elimina transistorios		
	Cambio de parámetros	Puede Quemarse	0.1	
LED	Short	Cambio de corriente entrada al optoacoplador	0.1	
	Open	No activa optoacoplador	1 1	
	Fails to trip	No activa salida	1 1	
Relay	Spurius trip	No activa salida	1 1	
	Short	No activa salida	1 1	
Resistencia	Short	Posible exceso de corriente de entrada opto	1 1	
$1k\Omega$	Open	No activa salida	1	
	Cambio parámetros	Cambia corriente y tensión de entrada de optoacoplador	1 1	
Resistencia	Short	Posible exceso de I_{B2}	0.1	
510Ω	Open	No saturación transistor	1 1	
	Cambio de parámetros	Posible exceso de I_{B2}	0.1	
Resistencia	Short	Posible perdida de puerto de salida microcontrolador	1 1	
$10k\Omega$	Open		0	
	Cambio de parámetros	Posible ruido	0.1	
Transistor bipolar	Open	No saturació salida	1 1	
	Short	Posible activacion de relay	0.1	
Optoacoplador	Open	No activa salida	1 1	
	Short	Salida siempre en encendida	1	

Item	Modos de falla	Efecto de la falla	β	
Regulador de voltaje	Open	No activa circuito		
(7805)	Short	Perdida del sistema		
	Cambio de parámetros Posible falla del sistema		0.1	
Capacitores	Open	7805 no estable	0.1	
$C_1 \mathbf{y} C_2$	Short	7805 no estable	0.1	
	Cambio de parámetros	7805 no estable	0.1	
Capacitores	Open	Oscilador no estable	1 1	
$C_3 \mathbf{y} C_4$	Short	Oscilador		
	Cambio de parámetros	Oscilador		
	Output depraded	Incorrecto funcionamiento de microcontrolador	1	
Cristal	No output No funcionamiento de microcontrolador		1 1	
	Fails to run after start	No funcionamiento de microcontrolador	1 1	
	Loss of control	No funcionamiento de microcontrolador	1 1	
	Input open	Posible mal funcionamiento	0.1	
PIC Microcontrolador	Output open	No activa salida	1 1	
digital CMOS	Supply open	No activa salida		
	Output stay low	No activa salida		
	Output stay high	Incorrecta activación salida	1	

4.2. Análisis del Árbol de Fallas (FTA)

Es un procedimiento de confiabilidad donde se analiza a partir desde cada falla posible a la salida del sistema y se procede a identificar sus causas hacia los componentes del sistema. Es un análisis a nivel de sistema, el cuál se realiza mediante un diagrama de bloques de falla/avería, identificando la falla principal del sistema y se la relaciona en orden descendente con las posibles causas, las cuales pueden ser la avería de algún componente o alguna falla previa.

Para el circuito bajo estudio, se presentaran dos situaciones de fallos, la primera es la que la salida se mantiene en alto y la segunda es el caso contrario, las salidas permanecen en bajo.

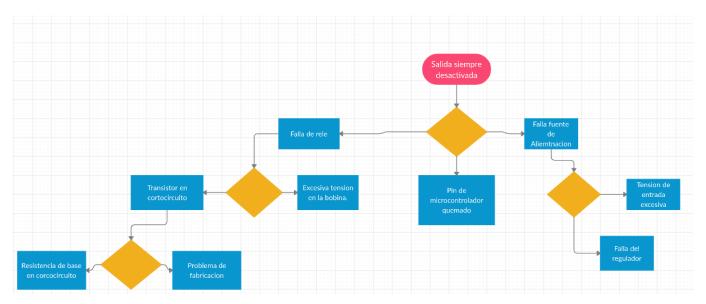


Figura 2: Salida siempre desactivada

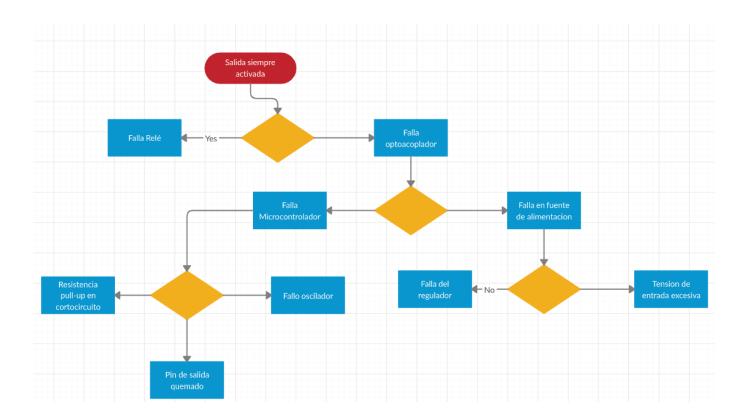


Figura 3: Salida siempre activada

4.3. Análisis Crítico de Modo de Fallas (FMECA)

Procedimiento de confiabilidad donde, a partir del FMEA, se jerarquiza cada falla según categorías de efecto de falla y probabilidad de ocurrencia. De esta manera se identifican los puntos simples de falla que resultan críticos para lograr un diseño confiable o para crear seguridad. Esto último se debe interpretar en relación a lo que se está buscando proteger, ya sea al usuario, medio ambiente, un sistema previo, etc.

Este análisis se basa en:

• Determinar el numero critico de modo de falla C_m , el cual viene dado por la siguiente ecuación:

$$C_m = \beta \cdot \alpha \cdot \lambda_p \cdot t \tag{3}$$

Donde cada coeficiente es:

- β : Probabilidad de pérdida de función.
- $\bullet \ \alpha$: Probabilidad de modo de falla.
- λ_p : probabilidad de falla total.
- \bullet t: tiempo de funcionamiento requerido.
- A partir de este se puede determinar la criticidad total del sistema como:

$$C_{r_{TOTAL}} = \sum c_m \tag{4}$$

 \bullet Determinar el numero critico de cada item C_T como:

$$C_r = \sum_{n=1}^{j} (C_m)_n \tag{5}$$

Siendo j el numero de modos de fallas del item o componente.

 Clasificar a cada modo de falla en base a ka categoría de gravedad, según lo que se busca proteger, y probabilidad de ocurrencia según los siguientes criterios:

Criterio de gravedad	Tipo
I	Catastrófico
II	Importante
II	Marginal
IV	Menor

Probabilidad de ocurrencia	Frecuencia
Nivel A	Frecuente
Nivel B	Razonablemente probable
Nivel C	Ocasional
Nivel D	Remota
Nivel E	Improbable

■ Construir una matriz de criticidad, en base a los números críticos, categoría de gravedad y probabilidad de ocurrencia.

A continuación se muestran los resultados del análisis del FMECA correspondiente al circuito.

Componente	Prob. modo de falla α	Prob. perdida de funcion β	Prob. falla de componente λ_p	C_m $\frac{fallas}{10}$	$\frac{C_r}{\frac{fallas}{10}}$ 6	Severidad	Prob de ocurrencia
Regulador	Open (0.45)	1		0.204		IV	В
7805	Change parameter (0.35)	0.1	0.453	0.159	0.4536	III	В
	Short (0.20)	1		0.0906		II	C
C_1	Open (0.22)	0.1		4.321×10^{-5}	1.952×10^{-4}	III	E
(0.3 uF)	Short (0.49)	0.1	1.96×10^{-3}	9.6×10^{-5}		IV	E
	Change parameter (0.29)	0.1		5.6×10^{-5}		IV	E
C_2, C_3, C_4	Open (0.22)	1		3.85×10^{-4}		IV	E
(0.1 uF)	Short (0.49)	1	1.75×10^{-3}	8.57×10^{-4}	17.49×10^{-4}	IV	E
	Change parameter (029)	1		5.07×10^{-4}		IV	E
	Output depradated (0.6)	1		0.027		III	C .
Cristal	No output (0.22)	1	0.0462	0.01	0.0453	III	C
	Fails to run (0.09)	1		4.158×10^{-3}	i i	III	D
	Loss of control (0.09)	1		4.158×10^{-3}		IV	D
	Input open (0.36)	0.1		0.277		IV	A
PIC Microcontrolador digital	Output open (0.36)	1	0.7707	0.277	0.774	III	A
CMOS	Supply open (0.12)	1	0.7707	0.09		III	C
	Output stack low (0.09)	1	i I I	0.069		III	C
	Output stay high (0.08)	1		0.061		III	C
R_1	Open (0.66)	1	3.3×10^{-3}	2.17×10^{-3}	3.269	IV	D
$10k\Omega$	Short (0.1)	0.1		1×10^{-3}		IV	D
	Change parameter (0.03)	1		$9.9 \times 10^{0.5}$		IV	E
R_2	Open (0.31)	1	3.3 × 10 ⁻³	1×10^{-3}	3.269	III	D
$1k\Omega$	Short (0.03)	1		$9.9 \times 10^{0.5}$		II	E
	Change parameter (0.66)	1		2.17×10^{-3}		IV	D
R_3	Open (0.66)	0.1	4.65×10^{-3}	3.06×10^{-3}	5.895×10^{-3}	III	D
510Ω	Short (0.31)	1		1.44×10^{-3}		IV	D
	Change parameter (0.03)	0.1		1.395×10^{-3}		II	D
LED	Open (0.7)	1	6.7×10^{-3}	4.69×10^{-3}	$ _{6.1 \times 10^{-3}}$	III	D
	Short (0.3)	0.1	0.7 × 10	2.01×10^{-3}	0.1 × 10	III	D
Optoacoplador	Open (0.27)	1	0.45	0.1215	0.45	III	В
риодсоридог	Short (0.73)	1	0.40	0.3285		III	A
BJT	Open (0.27)	1	1.4×10^{-5}	3.78×10^{-6}	3.8822×10^{-6}	III	E
	Short (0.73)	0.1		1.022×10^{-5}		III	E
	Fails to trip (0.55)	1	0.17	0.0935	IV	C	
Relay	Spurius trip (0.29)	1		0.0442	0.17	IV	C
	Short (0.19)	1		0.323		IV	A
	Open (0.51)	0.1	0.04 10-3	1.14×10^{-3}	$\begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$	IV	D
1n4146	Short (0.29)	1		6.49×10^{-4}		III	E
	Change parameter (0.2)	0.1		4.4×10^{-4}		IV	E

4.3.1. Matriz de Criticidad

· ·		SEVERIDAD						
		4	3	2	1			
	٨	PIC(IO)	-PIC(00) -Transistor(S) -Realy(S)					
	В	-7805(O)	-7805(CP) -Transistor(O)					
OCURRE NCIA	С	-Relay(FT y ST)	-Cristal(OD,NO) -PIC(SO, OSLy OSH)	7805(8)				
	D	-Cristal(LC) -R1(CP y 0) -R2(CP) -R3(0) -Diodo(0)	-Cristal(FR) - R2(O) -R3(CP) -LED(O Y S)	-R3(S)				
	E	- C1(CP) - C2,C3 y C4(O y CP) - Diodo(CP)	- C1(O) - R1(S) - ВЛ (O y S) -Diodo(S)	-C1(\$) -R2(\$)				

Figura 4: Matriz de criticidad

Donde:

 \blacksquare LC : Loss of control.

 \blacksquare O : Open.

 \blacksquare S : Short.

 \bullet CP : Change parameter.

■ NO : No output.

 \bullet OD : Output degradated.

■ FR : Fail to run.

 \blacksquare IO : Input Open.

 \blacksquare OO : Output open.

 $\,\blacksquare\,$ SO : Supply open.

 \bullet OSL : Output stuck low.

 \bullet OSH : Output stuck high.

 $\,\blacksquare\,$ FT : Fails to trip.

 $\,\blacksquare\,$ ST : Spurius Trip.

4.4. Conclusiones

■ El objetivo de estos análisis es estimar la vida útil de sistemas electrónicos a diseñar/realizar y poder tener una estimación de su calidad, puntos débiles en el diseño y tiempo entre reparaciones, y si es un producto comercial garantizar un periodo de funcionamiento al cliente.

- El análisis por cuenta partes es mucho mas sencillo y rápido de realizar que el análisis por estrés, quedando el primero relegado solo a una fase de diseño a desarrollar, es útil para tener una estimación temprana de si el diseño cumple con los requerimientos impuestos, ya sea por el diseñador o la que especifique la norma que aplica al sistema.
- Tanto el árbol de fallas como la matriz de criticidad son métodos muy útiles, ya que con simples gráficos se pueden saber las posibles fallas y sus correspondientes causas, y los eslabones críticos del circuito electrónico, respectivamente. Son dos gráficos que sus informaciones se corresponden, ya que los mayores causantes de las principales fallas los generan los dispositivos más probables a fallar.
- Se corroboró la importancia a nivel práctica profesional de estos análisis. Desde un pequeño circuito como podría ser el elegido en este trabajo práctico hasta en grandes fabricas, como por ejemplo, en una linea robotizada, son necesarios los cálculos de confiabilidad. De esta manera se tiene información de qué puede fallar, en cuánto tiempo y por sobretodo actuar ante estas fallas.