

# 实战

2017-12-美团（工作 1 年）

1. `String` 和 `StringBuilder` 区别？
2. `HashMap` 存储方式，如何根据 `Key` 查找数据？
3. `Hashtable` 和 `ConcurrentHashMap` 区别？
4. 多线程
5. 线程池
6. `synchronized` 和 `ReentrantLock` 功能上的区别？
7. JVM 内存分块？
8. JVM 如何 GC？
9. B+树和平衡二叉树区别？

10. 事务的访问控制？（作者注：此题可具体到 **Spring** 如何对事务进行管理）

11. **MySQL** 的存储引擎？

12. **Java** 中什么叫不可变对象？（作者注：此题可延伸至不可变引用和不可变对象指的是什么）

13. 索引如何提高查询效率？

2018-3-京东（工作 1.5 年）

1. 读过哪些 **JDK** 源码？

2. **ConcurrentHashMap** 的优势在哪里？

3. **ConcurrentHashMap** 为什么比 **Hashtable** 的性能更高？

4. **ConcurrentHashMap** 的“读”会不会加锁？

5. **ConcurrentHashMap** 的 **key** 是否可以为 **null**？

6. 简单说一下线程池的原理？

7. 线程池中有哪些饱和策略？

8. 如果在线程池中遇到任务来的太多太快，线程池来不及处理任务队列不断增加，如何解决？

9. 在工作中用到过哪些设计模式？

10. Spring 中在 bean 加载完成后如何立即执行一个方法，除了在配置文件中加入“init-method”属性？

11. Spring AOP 在项目中做了哪些东西？

12. Spring 是如何对事务进行管理的？

13. MySQL 有做过哪些性能调优？

14. 为什么在读多写少的情况下，可以切换使用 MySQL 的 MyISAM 引擎，它和 InnoDB 有什么区别？

15. 有没有用过分布式锁？

16. 有没有了解分布式锁的实现？

17. 在工作中有没有 JVM 线上排查经验，OOM 的场景有哪些？

## 2018-3-菜鸟（工作 1.5 年）

1. Spring AOP 原理、在内部是如何设计的、在内部是如何实现的？

2. 如何实现一个 IoC?
3. BeanFactory 和 FactoryBean 有什么区别?
4. IoC 有什么好处? 直接 new 一个对象会带来什么问题?
5. 什么样的 Bean 适合单例模式?
6. Java 的内存模型?
7. Java 是如何 GC 的?
8. JVM 在管理内存这块在 JDK6、7、8 有什么区别 ? (作者注: 此处应该是问的 GC 回收器有什么不同: 串行收集器、CMS、G1)
9. Full GC 会带来什么问题? Minor GC 和 Full GC 有什么区别?
10. 频繁的 Full GC 会带来什么问题?
11. 有没有线上故障排查经验? 怎么解决的? 引起了什么现象
12. 如何解决虚拟机栈的内存溢出? (作者注: 引起虚拟机栈 OOM 的原因, 并不是虚拟机栈 StackOverflow 的原因)
13. 直接 new 一个线程会带来什么问题?

14. Java 提供了哪几种线程池？
15. 使用线程池需要注意什么问题？
16. 是否了解线程泄露，如何解决？
17. CountDownLatch、CyclicBarrier 有什么区别？
18. HashMap 怎么实现的？（作者注：此处可分为 JDK7 和 JDK8 回答）
19. 介绍下红黑树算法。
20. HashMap 是线程安全的吗？
21. 什么是线程安全？
22. 线程安全从 JVM 指令集讲，是因为什么机制导致这个问题的？
23. HashMap 和 ConcurrentHashMap 有什么区别？
24. ConcurrentHashMap 内部使用什么机制保证了它线程安全？
25. Java 中有几种锁机制？（作者注：这个问题考查偏向锁、轻量级锁、重量级锁、自旋锁）
26. synchronized 与其他的锁比较有什么优缺点？

27. 公平锁与非公平锁？

28. 什么叫做可重入锁？

29. 有没有数据库优化经验？数据库的性能问题。

30. 一张表有 1000 千万数据，从哪些方面来设计提高它的搜索效率？

31. 索引是不是越多越好？

32. 设计索引有哪些原则？

33. Memcached 和 Redis 有什么区别？

34. 一致性哈希这个概念有没有了解？

## 大纲

### Java 基础

#### 1. String、StringBuilder 和 StringBuffer 区别

**String** 是字符串常量，对象不可修改，对它的修改实际上是在常量池中重新创建一个字符串常量。

**StringBuffer** 可在字符串对象上对自身进行修改，不必重新创建对象，是线程安全的类。

**StringBuilder** 同 **StringBuffer**，是线程不安全的类。

## 2. **HashMap、LinkedHashMap、TreeMap、Hashtable、ConcurrentHashMap** 这几个的区别以及特点

都是 **Map** 的实现类，存储 **key-value** 形式的键值对。

**HashMap** 是插入无序的，**key** 值不重复，**key** 允许为 **null** 值，线程不安全。

**LinkedHashMap** 是插入有序的，并且可以设置为按访问有序排列，**key** 值不重复，**key** 允许为 **null** 值，线程不安全。

**TreeMap** 是按字典序升序排序的，**key** 值不重复，**key** 不允许为 **null**，线程不安全。

**Hashtable** 是线程安全的 **HashMap** 类，其余特点与 **HashMap** 相同。

**HashMap** 底层是一个散列表+链表的实现，从 **JDK8** 加入了红黑树的结构，当散列表的数据冲突形成链表，并且链表上的数据达到阈值 8 个时，就会将链表结构转换为红黑树结构。它的 **put** 过程是，计算 **key** 的 **hash** 值，与散列表的大小-1 做与运算，计算出 **key** 值所在散列表的下标 **i**，如果这个位置没有 **Entry** 对象，则直接放到这个位置上。如果在该位置上产生了冲突，则遍历整个链表，判断链表上是否有 **equals** 相等的 **key**，有则直接替换。没有则将插入的 **key-value** 放置的链表的头部。

它的扩容过程是，当散列表中的数据到达阈值时，**HashMap** 会进行扩容操作，扩容后的大小是之前散列表大小的两倍。创建新的 **Entry** 数组后则会将以前的

**Entry** 数组转移到新的散列表中，转移的方法是遍历散列表，重新计算 **key** 的数组下标，如果产生冲突后，会通过头插法的方式插入到新的散列表中。

**LinkedHashMap** 其内部有两个大的数据结构，一个是和 **HashMap** 一样的数据结构数组+链表它本身就继承自 **HashMap**，保证了 **Map** 的随机存取特性；另一个结构维护了一个双向链表，插入一个 **key-value** 除了放置到散列表上，还会添加到双向链表的尾部，保证了插入有序。**LinkedHashMap** 因为它不仅能保证插入有序，还能访问有序，最近访问的会放置到链表尾部，这可以实现一个简单的 **LRU** 缓存，通过实现 **removeEldestEntry** 方法。

**TreeMap** 内部维护一个红黑树，能保证按字典序升序排列。不能插入 **null** 值。

**Hashtable** 是线程安全的 **HashMap** 类，但由于它是对普通方法上加锁，会将整个散列表锁住，以至于效率低下不怎么使用。**get** 和 **put** 方法都会加锁，**get** 方法加锁是因为 **resize** 扩容过后，**Entry** 可能并不在以前的位置，所以需要对所有方法都加锁保证线程安全。

**ConcurrentHashMap** 同样是线程安全的 **HashMap** 类，不同的是它不再锁住整张表，而是使用分段锁的概念，将一个散列表分成几个段，当插入的元素在不同段的时候不必加锁也能实现线程安全，只有在同一个段上的时候才会加锁保证线程安全。

### 3. **HashSet**、**LinkedHashSet**、**TreeSet** 这几个的区别以及特点

**HashSet** 的值不能重复且乱序排列，可以存储 **null** 值。它的内部维护了一个 **HashMap**，添加的值作为 **HashMap** 的 **key** 进行插入，所以保证了它的这些特性。

**LinkedHashSet** 保证了插入有序，它继承了 **HashSet** 类，通过调用 **HashSet** 的一个构造方法，创建一个 **LinkedHashMap** 对象以此通过 **LinkedHashMap** 来保证插入有序。

**TreeSet** 保证了字典有序排列，同 **TreeMap** 一样，继承了 **NavigatorMap** 类，维



护的是一个红黑树保证有序。

#### 4. ArrayList、LinkedList、Vector 集合的区别以及特点

**ArrayList** 底层使用数组实现，按插入排序，数据可重复，线程不安全。在 **JDK7** 中调用无参构造方法时不会为它分配大小，**JDK6** 构造时即会分配大小。**JDK7** 默认大小是 **10**，之后的扩容会按 **1.5** 倍大小，右移一位 (**>>**)，通过调用 **Arrays.copyOf** 进行数据的转移。

**LinkedList** 底层使用链表实现，在 **JDK7** 是一个双向链表。同样按插入顺序，数据可重复，线程不安全，没有扩容问题。

**Vector** 可看做是一个线程安全的 **ArrayList**，它通过在方法上加入 **synchronized** 关键字来保证线程安全，效率不过。可使用 **Collections.synchronizedList** 创建线程安全的 **List**。

在 **concurrent** 并发包中有 **ConcurrentHashMap** 线程安全的 **HashMap**，却没有线程安全的 **List**。这是由于 **ConcurrentHashMap** 通过分段锁的技术，既保证了线程安全，同时保证了编发性能。而 **List** 很难保证其并发性能，只有 **CopyOnWriteArrayList** 保证了只读的并发性能，而对于其修改操作同样需要锁住其整个 **List**。

#### 5. Java 中的 IO，它们之间的区别

Java 中的 **IO** 有阻塞式 **IO (BIO)**，非阻塞式 **IO (NIO)**，以及异步 **IO (AIO)**。

同步阻塞式的 **IO** 客户端与服务器端的关系是一应一答的关系，其根本特性是一件事一件事的来，例如当一个线程在执行过程中依赖需要等待的资源时，这个时候线程会处于阻塞状态。大量的客户端请求到来时，采用同步阻塞式的 **IO** 会造成性能瓶颈。可以采用伪异步的方式，在服务器端接收到客户端请求时创建线程处理，此时会造成创建线程过多的问题。

NIO 解决 BIO 大并发性能低的问题，使用多路复用机制。对于 BIO 中的流，NIO 对应的是 Channel 通道，在一个完整 NIO 的模型中，一共有三个部分组成：Channel、Buffer、Selector。一个客户端的请求数据对应一个 Channel，无论是读还是写，都需要 Channel 写入 Buffer，或者 Buffer 写入 Channel。Selector 就是 NIO 实现多路复用的基础。NIO 中 Selector 可以使用单个线程对多个 Channel 进行处理，这也就是相对于 BIO 中伪异步方式带来的好处，一个线程就能在服务器端管理多个客户端请求，并且能达到很好的并发性能。

在 NIO 中使用 Selector 会不断的轮询各个 Channel 来确定是否有数据可读，而在 AIO 中则是数据准备好后主动通知数据使用者。它利用了操作系统底层的 API 支持，Unix 系统下是 epoll IO，在 Windows 下则是 IOCP 模型。

\*Reactor 和 Proactor 模式，同步采用 Reactor，异步采用 proactor

## 6. final, finally, finalize 的区别？

**final:** 不可变的对象引用，常量，一旦定义不可修改。

**finally:** 异常捕获中，无论如何都会执行，常用于处理文件流的关闭。

**finalize:** GC 前会调用此方法，不建议使用，它的调用依赖于何时进行 GC，而何时 GC 是无法确定的。

## 7. HashMap 的初始化长度？负载因子是多少是什么？能容纳的最大个数？扩容机制？散列表长度的设计有什么特殊之处吗？为什么这么设计？如何确定索引位置？

初始化长度 length=16，负载因子 loadFactor=0.75，表示 Map 能容纳的数量，threshold

能容纳的最大个数是长度\*负载因子= $16 * 0.75 = 12$ 。

在初始状态下，如果 **Map** 中的元素（**Node**）个数超过 12 个，此时便会进行扩容（**resize**），扩容后的容量是之前的两倍。

由于 **HashMap** 的底层实现是数组，而数组无法自动扩容，此时只能采取重新定义一个新的数组，代替原来的数组。**JDK8** 由于引入了红黑树，其扩容机制较为复杂，**JDK7** 的扩容机制如下：

创建双倍大小的数组；

遍历散列表中的元素；

使用头插法插入新的数组。

**JDK8** 做了优化，不再重新计算 **hash**，**JDK1.7** 中 **rehash** 的时候，旧链表迁移新链表的时候，如果在新表的数组索引位置相同，则链表元素会倒置，但是从上图可以看出，**JDK1.8** 不会倒置

此处关于 **HashMap** 的扩容机制还需深入理解

散列表的长度必须是 2 的 **n** 次方，本来如果设计为素数导致的冲突要小于 2 的 **n** 次方这种设计，例如 **Hashtable** 的初始长度，但它扩容后不能保证还是素数。2 的 **n** 次方设计主要是为了在取模和扩容时做优化，同时为了减少冲突，**HashMap** 定位散列表索引位置时，也加入了高位参与运算的过程。

取 **key** 的 **hashCode** 值、高位运算、取模运算。

## 8. 简单介绍一下 **java** 中的泛型，泛型擦除以及相关的概念

泛型是 **Java SE 1.5** 的新特性，泛型的本质是参数化类型，也就是说所操作的数据类型被指定为一个参数。这种参数类型可以用在类、接口和方法的创建中，分别称为泛型类、泛型接口、泛型方法。**Java** 语言引入泛型的好处是安全简单。

在 **Java SE 1.5** 之前，没有泛型的情况的下，通过对类型 **Object** 的引用来实现参数的“任意化”，“任意化”带来的缺点是要做显式的强制类型转换，而这种转换是要求开发者对实际参数类型可以预知的情况下进行的。对于强制类型转换错误的情况，编译器可能不提示错误，在运行的时候才出现异常，这是一个安全隐患。

泛型的好处是在编译的时候检查类型安全，并且所有的强制转换都是自动和隐式的，提高代码的重用率。

1. 泛型的类型参数只能是类类型（包括自定义类），不能是简单类型。
2. 同一种泛型可以对应多个版本（因为参数类型是不确定的），不同版本的泛型类实例是不兼容的。
3. 泛型的类型参数可以有多个。
4. 泛型的参数类型可以使用 **extends** 语句，例如 `<T extends superclass>`。习惯上称为“有界类型”。
5. 泛型的参数类型还可以是通配符类型。例如 `Class<?> classType = Class.forName("java.lang.String");`

## 9. 类加载为什么要使用双亲委派模式，有没有什么场景是打破了这个模式？

在 **Java** 中判断两个类是否是同一个类，不仅仅是类的全限定名称相同，还需要加载它们的类加载器相同。使用双亲委派模式，加载 **Object** 类时会始终使用启动类

加载器进行加载，而不会使用自定义类加载器，如果不使用双亲委派模式的话程序会混乱不堪。

JNDI 服务打破了双亲委派模式。按照双亲委派模式，启动类加载器会加载 JNDI，此时启动类加载器找到无法对各厂商具体实现，引入了 ThreadContextClassLoader，父加载器会请求子加载器对其进行加载。

## 10. 类的实例化顺序？

大致的顺序是，先静态方法、再构造方法，先父类后子类。

父类静态成员和静态初始化块，按代码顺序；

子类静态成员和静态初始化块，按代码顺序；

父类实例成员和实例初始化块，按代码顺序；

父类构造方法；

子类实例成员和实例初始化块，按代码顺序；

子类构造方法。

## Java 多线程并发

### 1. synchronized 的实现原理以及锁优化？

Java 中每个对象有一个监视器（monitor），`synchronized` 关键字就是使用指令“`monitorenter`”、“`monitorexit`”获取对象监视器锁和释放监视器锁。

**\*\*关于 `synchronized` 的锁优化，需理解偏向锁、轻量级锁、重量级锁\*\***

## **2. `synchronized` 修饰代码块、普通方法、静态方法有什么区别。**

修饰代码块获取的是指定的对象监视器。

修饰普通代码块并未显示使用 `monitorenter` 指令，而是通过标志位 `ACC_SYNCHRONIZED` 标志位来判断是否由 `synchronized` 修饰，获取的是该实例对象的监视器。

修饰静态方法同普通方法，不同的是获取的是这个类的监视器。

## **3. `volatile` 关键字及其实现原理？**

1. 内存可见性；

2. 不可重排序。

由于 Java 内存模型的原因，Java 中提供了主内存和线程的工作内存，针对普通变量的赋值和取值是和线程工作内存进行交互，而 `volatile` 修饰后则是会从主内存中刷新，保证工作内存和主内存数据一致。

`read`、`load`、`use`；`assign`、`store`、`save`。

重排序指的是 JVM 在对其进行优化时，会在不影响逻辑结果的情况下会对执行顺序有所改变。加入 **volatile** 关键字修饰后，在其指令中会形成内存屏障，在该关键字之前的操作不允许重排序。

#### 4. Java 的信号灯

**Semaphore**。使用信号灯 **Semaphore** 可控制线程访问资源的个数，通过 **acquire** 获取一个许可，没有就等待，通过 **release** 释放一个许可。内部通过 **AQS**（**AbstractQueuedSynchronizer**）实现，控制数赋值给 **AQS** 中的 **state** 值，成功获得许可则状态-1，如果为 0，线程此时进入 **AQS** 的等待队列中，创建 **Semaphore** 时可指定它的公平性，默认非公平。

#### 5. 怎么实现所有线程在等待某个事件的发生才会去执行？

使用 **CountDownLatch** 等待某一个指定的事件发生后，才让多个等待的线程继续执行。

#### 6. **CountDownLatch** 和 **CyclicBarrier** 的用法，以及相互之间的差别？

**CountDownLatch** 是闭锁，等待事件发生的同步工具类。采用减计数方式，为 0 时释放所有线程。计数器设为 1，当某个事件未到来时，线程 **await** 阻塞，某个事件发生后调用 **countDown** 方法计数器-1=0，此时线程被唤醒继续执行。计数器不可重置。

**CyclicBarrier** 是栅栏，采用加计数方式。调用 **await** 计数器+1，当计数达到某个设置值时，释放所有等待的线程，用于等待线程的全部执行。计数器可置 0。

#### 7. **synchronized** 和 **lock** 有什么区别？

**synchronized** 是一个关键字，jvm 实现；**lock** 是一个类。

**synchronized** 不需要显示释放锁，退出同步代码块或者同步方法、抛出异常时会释放锁；**lock** 需要显示释放。

**synchronized** 是阻塞式的霍曲锁；**lock** 可以采取非阻塞方式。

**synchronized** 可重入、不可中断、非公平；**lock** 可重入、可中断、可公平。

## 8. CAS? CAS 有什么缺陷，如何解决？

**compare and swap**。比较和替换，使用一个期望值和当前值进行比较，如果当前变量的值和我们期望的值相等，就使用一个新值替换当前变量的值。

缺陷，只对值有效，而不会判断当前值是否经历了几次修改，加入版本控制编号（此处不理解可参考 **Mysql** 的乐观锁实现）

## 9. 介绍 **ConcurrentHashMap**？

线程安全的 **HashMap**，与 **Hashtable** 在整个散列表上加锁不同的是，**ConcurrentHashMap** 采用的是分段锁。将整个散列表分为几个部分，在不同部分加锁，称之为分段锁，**key** 散列到不同的段可以并行存储互不影响，只有散列到同一个段上的时候才会加锁互斥。段的个数会根据设置的 **concurrentLevel** 来确定，**concurrentLevel** 默认=16，段的个数会大于或等于 **concurrentLevel** 最小的 2 次幂。

**put** 的主要逻辑也是：1.定位 **segment** 并确保 **segment** 已经初始化；2.调用 **segment** 的 **put** 方法。

## 10. 线程池的种类，区别和使用场景？

JDK 为我们提供了 4 种线程池：



**newFixedThreadPool:** 固定线程池，根据传入的参数，线程池的线程数量是固定的；

**corePoolSize = maximumPoolSize = nThread。**采用无界阻塞队列。  
**LinkedBlockingQueue。**

任务提交到线程池，使用池中的线程，如果池中满了的话则进入阻塞队列。

适用于执行长期的任务。

**newSingleThreadPool:** 只包含一个线程的线程池；

**corePoolSize = maximumPoolSize = 1。**

适用于一个任务一个任务执行的场景。

**newCachedThreadPool:** 可创建无限量的线程池，如果提交任务的速度大于任务处理的速度，则会无限量的创建线程；

其 **corePoolSize** 核心线程池为 0，任务直接提到到同步队列，执行任务时会从 **maximumPoolSize** 线程池中寻找可用的线程，如果没有则创建线程。如果提交任务的速度大于任务处理的速度，则会无限量的创建线程；如果有线程的空闲时间超过指定大小，则线程会被销毁。

适用于执行短期异步的小程序，或则负载较轻的小程序。执行时间长的任务会不断创建线程。

**newScheduledThreadPool:** 可以定时执行任务的线程池。

`corePoolSize` 为传递进来的参数, `maximumPoolSize` 为 `Integer.MAX_VALUE`。  
`dWorkQueue()` 一个按超时时间升序排序的队列。

适用于周期性执行任务的场景

## 10. 分析线程池的实现原理和线程的调度过程?

1. 当线程池小于 `corePoolSize` 时, 新提交任务将创建一个新线程执行任务, 即使此时线程池中存在空闲线程。
2. 当线程池达到 `corePoolSize` 时, 新提交任务将被放入 `workQueue` 中, 等待线程池中任务调度执行
3. 当 `workQueue` 已满, 且 `maximumPoolSize > corePoolSize` 时, 新提交任务会创建新线程执行任务
4. 当提交任务数超过 `maximumPoolSize` 时, 新提交任务由 `RejectedExecutionHandler` 处理
5. 当线程池中超过 `corePoolSize` 线程, 空闲时间达到 `keepAliveTime` 时, 关闭空闲线程
6. 当设置 `allowCoreThreadTimeOut(true)` 时, 线程池中 `corePoolSize` 线程空闲时间达到 `keepAliveTime` 也将关闭

## 11. 线程池如何调优, 最大数目如何确认?

根据业务场景, 限制最大线程数以及最小线程数, 包括工作的队列的选择。最大数目最好不超过 `cpu` 核心数。

## 12. ThreadLocal 原理，用的时候需要注意什么？

ThreadLocal 本地变量，各线程直接并不需要共享此变量。

在每个线程 Thread 内部有一个 ThreadLocal.ThreadLocalMap 类型的成员变量 threadLocals 并未实现 Map 接口但也是初始化一个 16 个大小的 Entry 数组，这个 threadLocals 就是用来存储实际的变量副本的，键值为当前 ThreadLocal 变量，value 为变量副本（即 T 类型的变量）。

ThreadLocal 可能导致内存泄漏。key 被保存到了 WeakReference 对象中。使用线程池时，线程可能并不会被销毁，如果创建 ThreadLocal 的线程一直持续运行，那么这个 Entry 对象中的 value 就有可能一直得不到回收，发生内存泄露。

## 13. Condition 接口及其实现原理

Condition 接口提供了类似 Object 的监视器方法，与 Lock 配合可以实现等待/通知模式。Condition 定义了等待/通知两种类型的方法，当前线程调用这些方法时，需要提前获取到 Condition 对象关联的锁。Condition 对象是由 Lock 对象（调用 Lock 对象的新 newCondition() 方法）创建出来的，换句话说，Condition 是依赖 Lock 对象的。一般都会将 Condition 对象作为成员变量。当调用 await() 方法后，当前线程会释放锁并在此等待，而其他线程调用 Condition 对象的 signal() 方法，通知当前线程后，当前线程才从 await() 方法返回，并且在返回前已经获取了锁。

ConditionObject 是同步器 AbstractQueuedSynchronizer 的内部类，因为 Condition 的操作需要获取相关联的锁，所以作为同步器的内部类也较为合理。每个 Condition 对象都包含着一个队列，该队列是 Condition 对象实现等待/通知功能的关键。

## 14. Fork/Join 框架的理解

用于并行执行任务的框架，是一个把大任务分割成若干个小任务，最终汇总每个小任务结果后得到大任务结果的框架。

第一步分割任务。首先我们需要有一个 **fork** 类来把大任务分割成子任务，有可能子任务还是很大，所以还需要不停的分割，直到分割出的子任务足够小。

第二步执行任务并合并结果。分割的子任务分别放在双端队列里，然后几个启动线程分别从双端队列里获取任务执行。子任务执行完的结果都统一放在一个队列里，启动一个线程从队列里拿数据，然后合并这些数据。

**Fork/Join** 使用两个类来完成以上两件事情：

**RecursiveAction**：用于没有返回结果的任务。

**RecursiveTask**：用于有返回结果的任务。

**ForkJoinPool**：**ForkJoinTask** 需要通过 **ForkJoinPool** 来执行，任务分割出的子任务会添加到当前工作线程所维护的双端队列中，进入队列的头部。当一个工作线程的队列里暂时没有任务时，它会随机从其他工作线程的队列的尾部获取一个任务。

## 15. 阻塞队列以及各个阻塞队列的特性

**ArrayBlockingQueue**：有界阻塞队列，一旦指定了队列的长度，则队列的大小不能被改变

**LinkedBlockingQueue**：可以通过构造方法设置 **capacity** 来使得阻塞队列是有界的，也可以不设置，则为无界队列

# JVM

## 1. 详细 JVM 内存模型？

JVM 内存模型一共分为：程序计数器、本地方法栈、虚拟机栈、方法区、堆。

## 2. 什么情况会出现内存溢出？内存泄露？

内存溢出：

堆内存溢出，会抛出 `heap space oom`，此时堆内存不足以分配新的对象实例；

方法区内存溢出，会抛出 `permgen space oom`，此时 `class` 对象太多或者 `jsp` 太多，或者字符串常量过多，方法区不足以分配新的内存空间；

虚拟机栈内存溢出，单线程下抛出 `stackoverflow`，多线程抛出 `oom:unable create native thread`，程序中线程过多，可创建线程数小，减小虚拟机栈的大小。

内存泄露：

未能及时 GC 对象，这部分对象既不能回收又不能使用。长生命周期的对象持有短生命周期对象的引用。尽量使用局部变量，或者在对象使用完过后赋值 `null`。

## 3. Java 线程栈

每个线程有一个线程栈，包括主线程。创建一个新的线程，即会产生一个新的线程

栈。具有多个线程栈时，会并行执行。

#### 4. JVM 年轻代到老年代的晋升过程的判断条件是什么？

对象分配在年轻代上，每经历一次 `minor gc` 其年龄就会+1，达到一定的阈值时会晋升到老年代。可以通过 `MaxTenuringThreshold` 设置阈值。

#### 5. FullGC 频繁，怎么排查？

JVM 参数加上 `XX:HeapDumpBeforeFullGC`，也就是在 `FullGC` 前记录堆内存的情况。`dump` 文件显示程序中有大量的大对象，原因是程序启动后将数据库中的数据全部加载进了内存中，导致出现堆的内存较小无法继续分配持续 `FullGC`，并出现了停止响应等问题。

#### 6. JVM 垃圾回收机制，何时触发 MinorGC 等操作？

分代垃圾回收机制：不同的对象生命周期不同，针对不同的对象采用不同的 GC 方式。

一共分为：年轻代、老年代、永久代。

年轻代：新创建的对象会分配在年轻代。

老年代：经过 N 次年轻代的 `minor gc` 仍然存活的对象会进入老年代；或者大对象的创建会直接进入老年代。

永久代：字符串常量、静态文件。

新生代的 gc 称为 `minor gc`，只会在新生代上产生 gc；老年代的 gc 称为 `full`

gc 会发生在整个堆上。

触发条件：堆内存不足；程序较为空闲时会触发 gc 线程执行。

## 7. JVM 中一次完整的 GC 流程（从 ygc 到 fgc）是怎样的

对象优先在年轻代中分配，若没有足够的空间则进行 minor gc，大对象直接进入老年代，长期存活的对象也直接进入老年代。对象如果在新生代中的一次 minor gc 后存活，则其年龄+1，如果到了阈值 15 则进入老年代，阈值可通过 MaxTenuringThreshold 设置。

各种回收器，各自优缺点，重点 CMS、G1

串行收集器：顾名思义会使用串行的方式进行 gc，会暂定所有线程，单线程。

并行收集器：同上也会暂停所有线程，不过会使用多线程的方式进行 gc。

**CMS：**并发标记清除。发生在老年代。一共经历 4 个过程：初始标记、并发标记、重新标记、并发清除，在初始标记和重新标记阶段会暂停线程，不过时间较短，采用的是标记-清除算法。

**G1：**jdk7 默认的 gc 收集器。发生在新生代以及老年代。

## 7. 各种回收算法。

标记-清除：标记出需要被 gc 的对象并直接清除。会造成空间不连续，碎片化。

标记-整理：标记并清除需要被 gc 的对象后会将存活的对象整理为连续的。

复制：将一个内存区域分成两块，其中一块进行 **gc** 时，将存活的对象复制放入另一块空间。

