

МОСКОВСКИЙ ФИЗИКО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ  
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Факультет общей и прикладной физики

**Отчёт по лабораторной работе 1.2.3 «Определение  
моментов инерции твёрдых тел с помощью  
трифилярного подвеса»**

Выполнил:  
Студент гр. Б02-304  
Головинов. Г.А.

Долгопрудный, 2023

## 1 Аннотация

**Цель работы:** Измерение момента инерции некоторых твёрдых тел, сравнение полученных данных с теоретическими, а также проверка справедливости теоремы Гюйгенса-Штейнера.

**Используемые инструменты:** Трифилярный подвес, секундомер, счётчик числа колебаний, набор твёрдых тел.

## 2 Основные теоретические сведения

Установка, используемая в работе называется трифилярным подвесом и представляет собой массивный диск, подвешенный на трех нитях к другому, меньшему диску, на большой высоте. Такая установка может совершать вращательные колебания небольшой амплитуды.

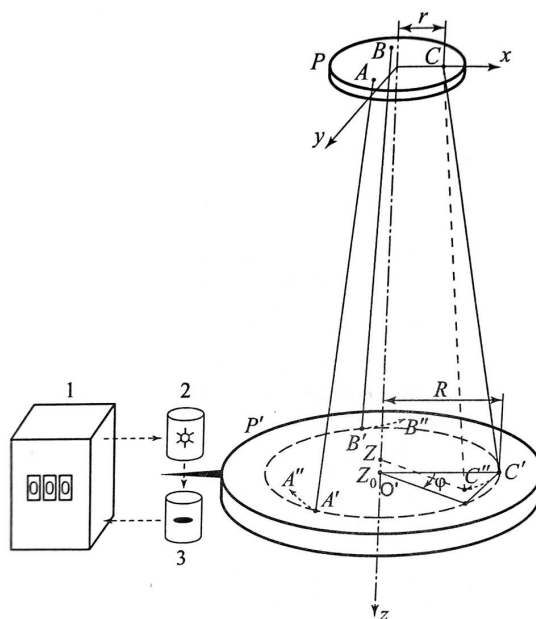


Рис. 1: Трифилярный подвес

На рисунке 1,2,3 - установка с секундомером и счётчиком числа колебаний.

**Момент инерции** Мерой инертности тела при вращательном движении вокруг некоторой оси является момент инерции, который по определению равен:

$$I = \int r^2 dm \quad (1)$$

Где  $r$  - расстояние части тела массой  $dm$  до оси вращения

То есть для некоторых тел известной массы и точных размеров мы можем посчитать момент инерции относительно некоторой оси. Например диск и ось, проходящая перпендикулярно ему через его центр. Однако если требуется определить момент инерции тела более сложного (в геометрическом смысле слова), то тут потребуется использовать теорему Гюйгенса-Штейнера.

**Теорема Гюйгенса-Штейнера** Эта теорема гласит, что для любого твёрдого тела справедливо соотношение:

$$I_A = I_C + mh^2 \quad (2)$$

где  $I_A$  - момент инерции относительно некоторой произвольной оси параллельной оси, проходящей через центр масс этого тела,  $I_C$  - момент инерции этого тела относительно оси, проходящей через центр масс,  $h$  - расстояние между этими осями,  $m$  - масса тела.

С помощью этого соотношения можно найти моменты инерции более сложных комбинаций тело-ось. Например: сегмент диска и ось, проходящая через его центр масс или шар и ось, проходящая к нему по касательной.

Теорема достаточно легко доказывается математически, однако в этой работе мы проверим ее справедливость экспериментально.

**Аддитивность моментов инерции** Следствием из определения момента инерции очевидно является его аддитивность. То есть если мы возьмем систему из нескольких тел и рассмотрим ее вращение относительно некоторой оси, то момент инерции системы относительно этой оси будет равен алгебраической сумме моментов инерции каждого тела относительно этой оси по отдельности.

Соотношения необходимые в работе

$$I = kmT^2 \quad (3)$$

где  $m$  - масса,  $T$  - период,  $k$  - коэффициент, определяемый:

$$k = \frac{gRr}{4\pi^2 z_0} \quad (4)$$

### 3 Результаты измерений и обработка данных

Перед непосредственным выполнением работы требуется определить насколько сильно затухают колебания нашей установки, найти наиболее оптимальную амплитуду колебаний, а также определить момент инерции самой платформы.

Таблица 1: Полученные значения периода колебаний для каждой амплитуды

$A^\circ$	$N$	$t, c$	$T, c$
30	5	22.26	4.4520
20	5	22.11	4.4220
15	5	22.07	4.4140
10	5	22.04	4.4080
5	5	22.00	4.4000

Полученные периоды почти не различаются, однако заметно, что наилучшие показания наблюдаются при амплитуде около 10-15 градусов, так как при низких амплитудах сильнее влияет затухание, а при высоких амплитудах заметны эффекты раскачивания платформы. Рабочим диапазоном определим 5-15 градусов.

На этом этапе можно было просто посчитать один раз случайную погрешность измерений и потом ее использовать для каждого последующего, однако было решено каждый раз делать по 5 измерений и определять погрешность каждый раз заново. Учитывая точность секундомера это не является обязательным пунктом.

**Важная оговорка** Далее момент инерции – значит момент инерции тела относительно оси симметрии (так как мы располагали тела в центре платформы)

**Погрешности** Погрешность коэффициента  $k$  рассчитаем по следующей формуле:

$$\sigma_k = k \sqrt{\left(\frac{\sigma_r}{r}\right)^2 + \left(\frac{\sigma_R}{R}\right)^2 + \left(\frac{\sigma_{z_0}}{z_0}\right)^2} = 0.00000716 \quad (5)$$

Единицы в СИ.

Погрешность периода для каждого измерения будем считать как

$$\sigma_T^2 = \frac{1}{4} \sum (T - \bar{T})^2 \quad (6)$$

Погрешность момента инерции будем считать

$$\sigma_I = I \sqrt{\left(\frac{\sigma_k}{k}\right)^2 + \left(\frac{\sigma_m}{m}\right)^2 + \left(2\frac{\sigma_T}{T}\right)^2} \quad (7)$$

**Момент инерции пустой платформы** Платформа представляет собой диск. Его масса была нам известна заранее и составила  $m = 1026,4 \pm 0,5$  г. Для диска момент инерции  $I = \frac{1}{2}mR^2$

Таким образом теоретический момент инерции составил  $0.008095$  кг·м<sup>2</sup>, а экспериментальный  $(0.008019 \pm 0.000161)$  кг·м<sup>2</sup> ( $\varepsilon = 2\%$ ), расхождение с теоретическим значением менее  $1\%$ , попадает в интервал  $\pm 1\sigma$ .

**Кольцо (полый цилиндр)** Первым исследуемым телом стало кольцо (тонкостенный цилиндр), его момент инерции  $I = \frac{1}{2}m(R^2 + r^2)$

Для кольца теоретическое значение момента инерции равно  $0.004282$  кг·м<sup>2</sup>. Экспериментально (вычитая платформу) получим  $(0.004398 \pm 0.000223)$  кг·м<sup>2</sup> ( $\varepsilon = 1.7\%$ ), расхождение с теоретическим значением  $2.6\%$ , что не попадает в интервал  $\pm 1\sigma$

## Диск

Вторым исследуемым телом стал диск, его момент инерции  $I = \frac{1}{2}mR^2$

Для диска теоретическое значение момента инерции  $0.002111$  кг·м<sup>2</sup>. Экспериментально (вычитая платформу) получим  $(0.002071 \pm 0.000182)$  кг·м<sup>2</sup> ( $\varepsilon = 1.7\%$ ), расхождение с теоретическим  $1.9\%$ , что чуть-чуть не попадает в интервал  $\pm 1\sigma$

**Кольцо и Диск** Вместе эти два тела должны иметь момент инерции  $0.006393 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ . Экспериментально получим  $(0.006482 \pm 0.000268) \text{ кг}\cdot\text{м}^2$  ( $\varepsilon = 1.8\%$ ), расхождение с теоретическим значением менее  $1.4\%$ , что попадает в интервал  $\pm 1\sigma$

**Аддитивность моментов инерции** В инструкции к работе неясно сказано как выполнять этот пункт, поэтому был выбран следующий способ:

Не вычитая платформы (мы как бы не знаем про аддитивность) в каждом из измерений диска и кольца по отдельности мы их сложим, если аддитивность выполняется, то мы получим  $I$  кольца, диска и  $2I$  платформы. Если мы из этого вычтем значение, полученное для кольца и диска вместе, то должны получить  $I$  платформы.

Таким способом мы получим  $0.008081 \pm 0.000124 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$  (погрешность по  $\chi^2$ )  $\varepsilon = 1.5\%$ . Расхождение с теоретическим значением  $I$  пустой платформы  $0.167\%$ .

**Теорема Гюйгенса Штейнера** Нам были предоставлены две половины диска (точнее сказать цилиндра), которые мы можем раздвигать на расстояние  $h$  от центра платформы (не смещая при этом центр масс системы). Тогда согласно теореме Гюйгенса-Штейнера момент инерции системы будет равен  $I = I_{platform} + I_{disk} + mh^2$ , где  $m$  - масса диска,  $I_{disk}$  - момент инерции диска относительно оси, проходящей перпендикулярно ему через его центр масс.

Погрешность периода возьмем по  $\chi^2$  из предыдущих пунктов (про моменты инерции других тел)

Если мы построим зависимость  $I(h^2)$ , то должны получить прямую  $y = ax + b$ , где  $a$  - масса диска, а  $b$  - момент инерции платформы и диска.

Аппроксимируя по методу  $\chi^2$  получим  $a = (1.53895 \pm 0.02455) \text{ кг}$ ,  $b = (0.009701 \pm 0.000045) \text{ кг}\cdot\text{м}^2$

Масса диска определена с погрешностью  $\varepsilon = 1.5\%$ , расхождение с известным значением меньше  $0.85\%$ , что попадает в интервал  $\pm 1\sigma$ .

Тогда момент инерции диска  $I = (0.001606 \pm 0.000045) \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ , а экспериментально (при  $h = 0$ )  $I = (0.001544 \pm 0.000172) \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ , относительная разница 3.8%. Итоговый момент инерции диска  $I = (0.001575 \pm 0.000044) \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ .

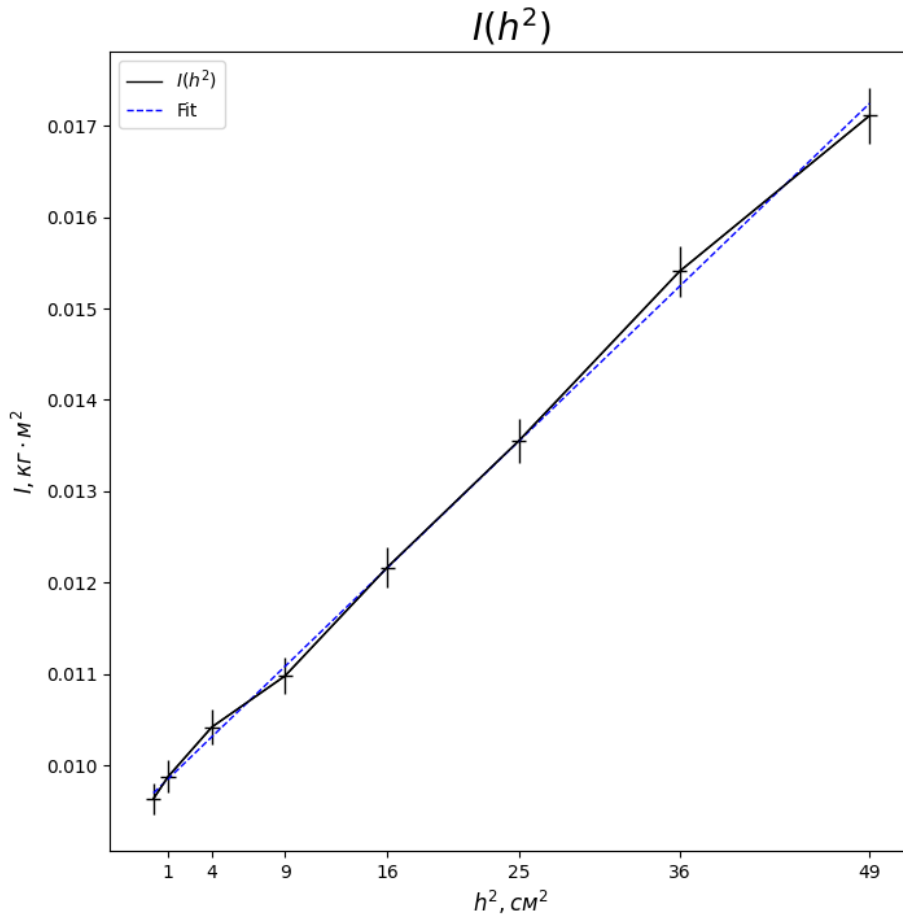


Рис. 2: Зависимость момента инерции от квадрата смещения от центра платформы

## 4 Обсуждение результатов и выводы

В ходе работы мы измерили экспериментально и теоретически моменты инерции различных твёрдых тел с помощью трифилярного подвеса.

Практически для всех тел теоретические значения попали в интервал  $\pm 1\sigma$  от экспериментальных, что говорит об достаточно хорошей оценке систематической погрешности, однако по традиции, в некоторых случаях, она была недооценена.

Кроме того, в ходе работы мы проверили справедливость аддитивности моментов инерции нескольких твёрдых тел.

Мы проверили справедливость теоремы Гюйгенса-Штейнера с помощью построения графика  $I(h^2)$  для двух половинок диска, смещенного на некоторое расстояние  $h$  от центра платформы. Масса диска и его момент инерции были определены с достаточно большой точностью (масса менее 0.85%, момент инерции менее 3.8%)