

МОСКОВСКИЙ ФИЗИКО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Факультет общей и прикладной физики

Задача о мячике на вращающейся поверхности

Автор:
Студент гр. Б02-304
Головинов. Г.А.



Долгопрудный, 2023-2024

1 Аннотация

Чем мы вообще занимаемся? Мы хотим рассмотреть задачу о мячике на вращающемся столе. Экспериментально можно убедиться, что у мячика есть стабильные конфигурации движения, а именно:

Во-первых, если дать мячику возможность раскрутится до скорости поверхности, а потом отпустить, он будет оставаться в том же месте. *Во-вторых*, если шарiku придать небольшой толчок, он начнет совершать круговые движения, причем за 2 оборота мяча стол совершает 5 или 7 полных оборотов, в зависимости от того полый ли мяч.

В этой работе хотелось бы объяснить это явление физически, доказать соотношение 2:5 и 2:7, с помощью этого определить экспериментально момент инерции мяча.

Основным источником теоретической части этой работы стала статья [1], в которой достаточно подробно описан вывод, однако некоторые промежуточные шаги отсутствуют. В моей работе все промежуточные шаги расписаны несколько подробнее.

Цель работы: исследовать феномен кругового вращения шара на быстро вращающемся диске без проскальзывания, собрать экспериментальную установку, определить момент инерции шара экспериментально, сравнить с теоретическими значениями.

Используемые инструменты: установка с вращающимся столом, шары резиновые разного диаметра, мячики для настольного тенниса (сферы), секундомер, камера (для более точного измерения)

Подробнее об установке, ее схеме и необходимых материалах мы поговорим после теоретической части.

План выполнения работы

1. Получить уравнение движения мяча по вращающейся поверхности с учетом отсутствия проскальзывания
2. Найти решение этого уравнения

3. Собрать установку с вращающейся поверхностью
4. С помощью установки подтвердить правильность найденного решения, найти отношение периодов, найти момент инерции мяча. Сравнить с теоретическим

2 Основные теоретические сведения

2.1 Получение уравнения движения

Далее принимаем следующие обозначения:

1. \vec{v}_d – вектор скорости некоторой точки на диске
2. \vec{r}_d – радиус вектор этой точки
3. \vec{v}_b – вектор скорости точки мячика, которая находится в соприкосновении с поверхностью
4. $\vec{\omega}_b$ – вектор угловой скорости вращения мячика
5. \vec{R} – радиус вектор точки соприкосновения в системе координат мячика

Скорость любой точки диска можно определить по формуле

$$\vec{v}_d = \vec{\omega}_d \times \vec{r}_d \quad (1)$$

Скорость точки соприкосновения шара определяется по формуле

$$\vec{v}_b = \dot{\vec{r}} + \vec{\omega}_b \times \vec{R} \quad (2)$$

Мы предполагаем, что мяч движется без проскальзывания. Тогда

$$\vec{v}_d = \vec{v}_b \quad (3)$$

Подставляя (1) и (2) в (3) получим

$$\begin{aligned} \vec{\omega}_d \times \vec{r}_d &= \dot{\vec{r}} + \vec{\omega}_b \times \vec{R} \\ \vec{\omega}_b \times \vec{R} &= \vec{\omega}_d \times \vec{r} - \dot{\vec{r}} \end{aligned} \quad (4)$$

Это уравнение мы можем продифференцировать и получим:

$$\dot{\vec{\omega}}_b \times \vec{R} = \dot{\vec{\omega}}_d \times \vec{r} - \ddot{\vec{r}} \quad (5)$$

Момент импульса шара можно определить по формуле:

$$\vec{L} = I\vec{\omega}_b$$

где I – момент инерции шара. Так как шар симметричен, его момент инерции не меняется (несмотря на то что ось, относительно которой он вращается, меняется).

Тогда производная момента импульса по времени

$$\dot{\vec{L}} = I \frac{d\vec{\omega}_b}{dt} = I\dot{\vec{\omega}}_b = \vec{M} \quad (6)$$

где M – момент силы трения, действующей на шар.

$$I\dot{\vec{\omega}}_b = \vec{M} = \vec{R} \times \vec{F} \quad (7)$$

По второму закону Ньютона

$$m\ddot{\vec{r}} = \vec{F} \quad (8)$$

Подставляя это в предыдущее уравнение:

$$I\dot{\vec{\omega}}_b = \vec{R} \times m \cdot \ddot{\vec{r}} \quad (9)$$

Подставляя это в (5):

$$[(\vec{R}/I) \times m \cdot \ddot{\vec{r}}] \cdot \vec{R} = \vec{\omega}_d \times \dot{\vec{r}} - \ddot{\vec{r}} \quad (10)$$

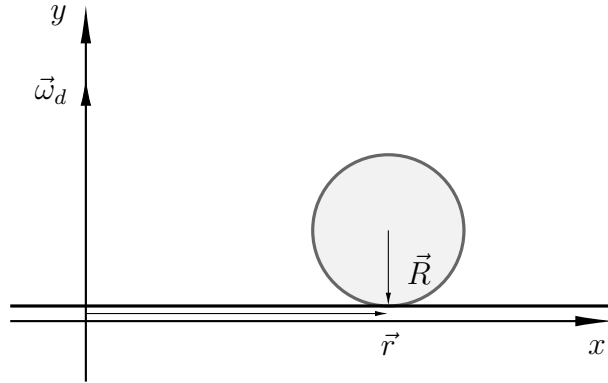


Рис. 1: Векторы $\vec{\omega}_d$, \vec{r} , \vec{R}

\vec{F} сила трения находится в плоскости диска, \vec{R} перпендикулярен плоскости диска, ускорение $\ddot{\vec{r}}$ сонаправлено с \vec{F} , значит левую часть уравнения (10) можно упростить:

$$(R^2/I) \cdot m \cdot \ddot{\vec{r}} = \vec{\omega}_d \times \dot{\vec{r}} - \ddot{\vec{r}} \quad (11)$$

Выражая ускорение получим

$$\ddot{\vec{r}} = \frac{\vec{\omega}_d \times \dot{\vec{r}}}{(R^2/I) \cdot m + 1} \quad (12)$$

2.2 Решение уравнения движения

Мы теперь хотим показать, что круговые орбиты радиуса ρ вокруг некоторой точки r_0 с угловой скоростью ω_c являются решением этого уравнения движения.

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{\rho} \quad (13)$$

$$\dot{\vec{r}} = \vec{\omega}_c \times \vec{\rho} \quad (14)$$

$$\ddot{\vec{r}} = -\omega_c^2 \vec{\rho} \quad (15)$$

Подставляя эти уравнения в (12) мы получим

$$-\omega_c^2 \vec{\rho} = \frac{\vec{\omega}_d \times (\vec{\omega}_c \times \vec{\rho})}{(R^2/I) \cdot m + 1} \quad (16)$$

Обратим внимание на то, что $\vec{\omega}_c$ и $\vec{\omega}_d$ коллинеарны, $\vec{\omega}_c \perp \vec{\rho}$ тогда векторное произведение (тройное) упрощается и можно ω_c по модулю

$$\omega_c = \frac{\omega_d}{(R^2/I) \cdot m + 1} \quad (17)$$

Отсюда и получается отношение угловых скоростей в 2:5 и 2:7. Заметим, что угловая скорость не зависит ни от массы мяча, ни от его размеров.

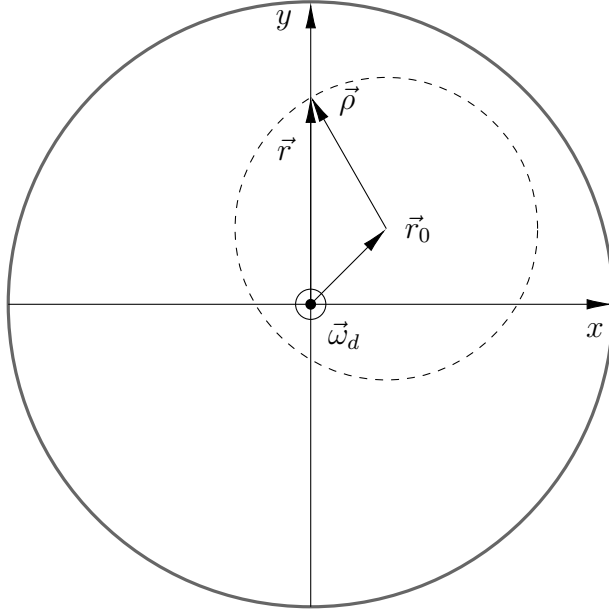


Рис. 2: Орбита мяча и векторы \vec{r}_0 , $\vec{\rho}$, \vec{r}

Теперь мы можем определить константы \vec{r}_0 и ρ из начальных условий $\vec{r}(0)$ и $v(0)$:

$$\vec{v}(0) = \vec{\omega}_c \times \vec{\rho} \quad (18)$$

$$\rho = v(0)/\omega_c \quad (19)$$

Вектор \vec{r}_0 можно найти из его определения $\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{\rho}$:

$$\vec{r}_0 = \vec{r}(0) - \vec{\rho}(0) \quad (20)$$

тут $\vec{r}(0)$ – положение мячика в момент толчка, $\vec{\rho}(0)$ рассчитывается из (19).

Можно заметить, что если начальная скорость $\vec{v}(0) = 0$, то есть толчка не произошло, то $\rho = 0$, значит мячик будет оставаться в том же месте.

Вектор \vec{r}_0 – центра орбиты можно представить в координатном виде:

$$\vec{r}_0 = \begin{pmatrix} x(0) - (v_x(0)/\omega_c) \\ y(0) - (v_y(0)/\omega_c) \\ 0 \end{pmatrix} \quad (21)$$

2.3 Учет силы тяжести при наклоне диска

Если диск наклонить, то можно наблюдать смещение центра окружности в направлении, перпендикулярном наклону. Это кажется нелогичным, потому что некомпенсированная часть силы тяжести направлена в другую сторону. Давайте попробуем объяснить этот эффект.

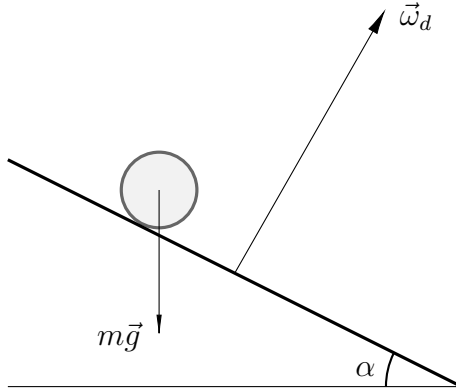


Рис. 3: Диск под наклоном

Этот случай эквивалентен тому, что к уравнению (8) добавляется постоянная сила \vec{F}_0 :

$$m\ddot{\vec{r}} = \vec{F} + \vec{F}_0 \quad (22)$$

Повторяя шаги первого вывода получаем:

$$I\dot{\vec{\omega}}_b = \vec{R} \times m \cdot \ddot{\vec{r}} + \vec{R} \times \vec{F}_0 \quad (23)$$

$$(R^2/I) \cdot m \cdot \ddot{\vec{r}} - (R^2/I)\vec{F}_0 = \vec{\omega}_d \times \dot{\vec{r}} - \ddot{\vec{r}} \quad (24)$$

$$\ddot{\vec{r}} = \frac{\vec{\omega}_d \times \dot{\vec{r}} + (R^2/I)\vec{F}_0}{(R^2/I) \cdot m + 1} \quad (25)$$

Решением этого уравнения будет:

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{\rho} + \vec{v}_d \cdot t \quad (26)$$

где \vec{v}_d – постоянная скорость смещения. Посчитаем производные и поставим в выражение (24).

$$\dot{\vec{r}} = \vec{\omega}_c \times \vec{\rho} + \vec{v}_d \quad (27)$$

$$\ddot{\vec{r}} = -\omega_c^2 \vec{\rho} \quad (28)$$

$$(R^2/I) \cdot m \cdot (-\omega_c^2 \vec{\rho}) - (R^2/I)\vec{F}_0 = \vec{\omega}_d \times (\vec{\omega}_c \times \vec{\rho} + \vec{v}_d) + \omega_c^2 \vec{\rho} \quad (29)$$

$$-(R^2/I)\vec{F}_0 = \vec{\omega}_d \times (\vec{\omega}_c \times \vec{\rho}) + \vec{\omega}_d \times \vec{v}_d + \omega_c^2 \vec{\rho} \cdot ((R^2/I) \cdot m + 1) \quad (30)$$

Вспомним уравнение (16): оно справедливо и для этого случая. Тогда первое и третье слагаемые сокращаются, окончательно силу можно найти по формуле:

$$\vec{F}_0 = -\frac{I}{R^2}(\vec{\omega}_d \times \vec{v}_d) \quad (31)$$

Это означает, что вектор скорости смещения \vec{v}_d перпендикулярен дополнительной силе \vec{F}_0

Численно скорость v_d можно найти по формуле:

$$v_d = \frac{F_0 R^2}{I \omega_d} \quad (32)$$

3 Экспериментальная установка и измерения

Так как быстро вращающийся стол купить сложно, да и бюджет «лаборатории» ограничен, пришлось придумывать свое решение. В качестве основания для установки будет маленький вентилятор, питающийся от USB кабеля. В нем обычный электромоторчик, который мы прикрепим к диску из фанеры диаметром 33.8 см и толщиной 6 мм. Кроме этого (и скотча) больше ничего не нужно, однако для нашей установки был использован еще один диск меньшего диаметра для большей стабильности системы.

3.1 Калибровка и балансировка

В этой работе очень важно иметь хорошо сбалансированную установку, так как малейшие вибрации и неровности могут создавать помехи эксперименту. Идеально в итоге установку сбалансировать не удалось, однако желаемый результат (учитывая ограниченный бюджет и силы) удалось достичь.

3.2 Измерения

В процессе работы нам удалось воспроизвести все феномены, изложенные ранее, а именно:

- Отсутствие движения при разгоне до скорости стола
- Круговые орбиты при некотором начальном толчке

- Движение, перпендикулярное дополнительной силе при наклоне стола

Далее, с помощью камеры телефона, было получено искомое соотношение 2:5 оборотам для мячика для настольного тенниса, что соответствует теории. Для однородных мячиков соотношение оказалось получить труднее, так как купленные мячики имели очень высокое сцепление с поверхностью, что иногда приводило к разрушению установки.

Также было экспериментально установлено, что радиус орбиты остается неизменным при одинаковых толчках. К сожалению точного метода измерения начальной скорости толчка у нас нет.

4 Выводы

4.1 Применимость работы и дальнейшее изучение

Этот эксперимент можно использовать как интересную физическую демонстрацию и, возможно, лабораторную работу по измерению момента инерции шара/сферы. Похожие установки стоят в некоторых физических музеях.

Кроме того, задача о вращающемся столе и мячике является основой для очень интересной статьи [2], которая посвящена исследованию динамики движения мячика, учитывая проскальзывание.

Еще одна статья от *Klaus Weltner* – [3]. В ней автор показывает способ измерения коэффициента трения качения с помощью такой установки, что может быть очень полезно в повседневной жизни.

Задача о мячике на вращающейся плоскости в том числе может быть расширена до любых тел вращения (дисков, цилиндров, и т.д.). Там эффекты бывают еще более интересные и неожиданные, чем тут. В статье [2] разобран как раз такой, обобщенный случай.

В статье [4] приводятся похожие выкладки с моей работой и статьей [1], в ней еще рассматривается проскальзывание мячика, а также возможность изменения угловой скорости стола со временем. Авторы работы приводят интересные задачи для читателя и представляют диск, каж-

дая часть которого может вращаться с разной скоростью.

В статье [5] приводится энергетический способ получения и решения уравнения движения.

4.2 Выводы

В той или иной степени, нам удалось достичь всех поставленных целей. Все желаемые наблюдения были проведены, в том числе отношение угловых скоростей 2:5. В процессе выполнения эксперимента возникли сложности с балансировкой установки, что во многих случаях приводит к нестабильным орбитам, и мячик улетает слишком быстро.

Список литературы

- [1] Klaus Weltner (1979) *Stable circular orbits of freely moving balls on rotating discs*, Am. J. Phys, University of Frankfurt.
- [2] Kyeong Min Kim, Donggeon Oh, Junghwan Lee, Young-Gui Yoon, Chan-Oung Park (2018), *Dynamics of Cylindrical and Spherical Objects on a Turntable*. fffhal-01761333f
- [3] Klaus Weltner (1987), *Central drift of freely moving balls on rotating disks: A new method to measure coefficients of rolling friction*, Am. J. Phys, University of Frankfurt.
- [4] Gersten, Joel & Soodak, Harry & Tiersten, Martin. (1992). *Ball moving on stationary or rotating horizontal surface*. Am. J. Phys, 60. 43-47. 10.1119/1.17041.
- [5] Warren Weckesser (1997) *A ball rolling on a freely spinning turntable*, Am. J. Phys, 65, Department of Mathematical Sciences, Rensselaer Polytechnic Institute, New York