

1. Rozwiąż równanie

$$\frac{dx}{dt} = -\lambda x. \quad (1)$$

2. Rozwiąż równanie

$$\frac{dx}{dt} = \sin x \quad (2)$$

z warunkiem początkowym $x(0) = x_0$.Wskazówka: Proszę skorzystać z “podstawienia uniwersalnego” $u = \operatorname{tg} \frac{x}{2}$.

3. Rozwiąż układ równań różniczkowych

$$\frac{dx}{dt} = -2x + y, \quad (3a)$$

$$\frac{dy}{dt} = x - 2y. \quad (3b)$$

4. Rozwiąż układ równań różniczkowych

$$\frac{dx}{dt} = 1023x + 2023y, \quad (4a)$$

$$\frac{dy}{dt} = -1024x - 2024y \quad (4b)$$

z warunkiem początkowym $x(0) = 1, y(0) = 0$.

5. Dany jest problem Cauchy’ego

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = \mathbf{f}(t, \mathbf{y}) \\ \mathbf{y}(0) = \mathbf{y}_0 \end{cases} \quad (5a)$$

gdzie $t \in \mathbb{R}, \mathbf{y}, \mathbf{y}_0, \mathbf{f} \in \mathbb{R}^n$. **Niejawna metoda Eulera** numerycznego rozwiązywania tego problemu ma postać

$$\mathbf{y}_{n+1} = \mathbf{y}_n + h \mathbf{f}(t_{n+1}, \mathbf{y}_{n+1}), \quad (5b)$$

gdzie h jest krokiem czasowym, $t_{n+1} = t_n + h$.

Rozpisz niejawną metodę Eulera dla problemu (4). Do jakiego problemu algebraicznego to prowadzi?

- 6P. Rozwiąż
- numerycznie**
- problem (4) w przedziale
- $[0, 0.125]$
- za pomocą

- (a) Jawnej metody Eulera z krokiem $h = 1/2048$,
- (b) Jawnej metody Eulera z krokiem $h = 1/512$,
- (c) Jawnej metody Eulera z krokiem $h = 1/256$,
- (d) Niejawnej metody Eulera z krokiem $h = 1/512$,
- (e) Niejawnej metody Eulera z krokiem $h = 1/256$,
- (f) Klasycznej czterokrokowej metody Rungego-Kutty z krokiem $h = 1/512$,
- (g) Klasycznej czterokrokowej metody Rungego-Kutty z krokiem $h = 1/256$.

Wyniki przedstaw graficznie i porównaj z rozwiązaniem dokładnym.

Zadania oznaczone “P” są zadaniami programistycznymi. Rozwiązania — kod programu plus wyniki, w tym ewentualne wykresy — proszę mi przesyłać na mój e-mail pawel.gora@uj.edu.pl w ciągu miesiąca od daty widocznej w nagłówku zestawu. Rozwiązanie co najmniej połowy zadań programistycznych zadanych w ciągu semestru jest **warunkiem koniecznym** uzyskania zaliczenia.

PFG