Üzleti Intelligencia

10. Előadás: Visszacsatolásos neurális hálózatok

Kuknyó Dániel Budapesti Gazdasági Egyetem

> 2023/24 1.félév

Bevezetés

Visszacsatolásos hálózatok

3 LSTM hálózatok

Bevezetés

STM hálózatok

Visszacsatolásos neurális hálózatok alapjai

Szemantikai értelmezés

DNS szekvencia elemzés

Gépi fordítás

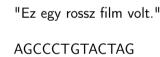
Videók elemzése

Nevek felismerése

Alkalmazás	Input	Output
D	A Ball has been bedandedo	N A :

Beszédfelismerés

"Milyen szép időnk van ma!"



Tegnap Józsi letörölte a

termelési adatházist



Tegnap Józsi letörölte a

termelési adatházist

Futás

AGCCCTGTACTAG

"Willst du mit mir tanzen?"



Visszacsatolásos hálózatok: nevek felismerése a szövegben

Input: Tegnap Józsi letörölte a termelési adatbázist.

Input reprezentáció: $X = [x_1, x_2, x_3, ..., x_t, ..., x_6]$

Output reprezentáció: $Y = [y_1, y_2, y_3, ..., y_t, ..., y_6]$

Output: [0, 1, 0, 0, 0, 0]

Szavak reprezentálása 1-hot vektorokkal

Osztály	\longrightarrow	Macska	Kutya	Teknős
Macska		1	0	0
Kutya		0	1	0
Teknős		0	0	1

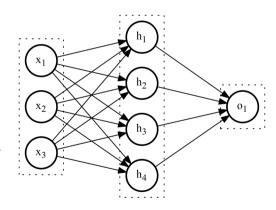
Az egyes szavak ilyen módon való kódolása lehetővé teszi, hogy egy neurális hálózat felépítse a saját **szókincsét**, majd különböző szekvenciákat bináris, azonos hosszúságú vektorok halmazaként reprezentáljon.

Miért alkalmatlanok szekvencia feldolgozásra a hagyományos hálózatok?

- A szekvenciák hossza nem előre meghatározott, ezért nem képes változó hosszúságú input adattal dolgozni.
- Nem képes azonos szekvenciák között súlyokat megosztani.

Ezzel szemben az RNN hálózatok:

- Változó hosszúságú sorozatokkal működnek.
- Hosszútávú függőségeket is meg tudnak tanulni.
- Megőrzi az input vektor rendezettségét.
- Képes paramétereket megosztani sorozatok között.

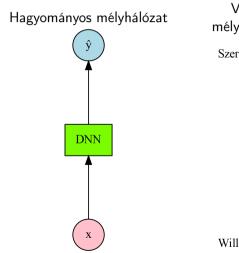


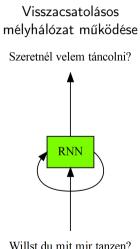
Bevezetés

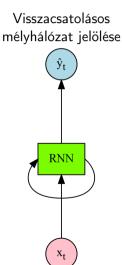
Visszacsatolásos hálózatok

STM hálózatok

Mélyhálózatok (DNN) vs. visszacsatolásos hálózatok (RNN)

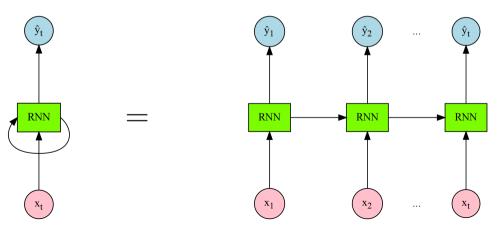






Reprezentáció

A visszacsatolásos neurális hálókat kétféle módon lehet jelölni: összehajtott és lehajtott állapotban. Az összehajtott jóval kompaktabb, a lehajtott viszont egy tiszta és intuitív nézőpontot ad a hálózat architektúrájára.



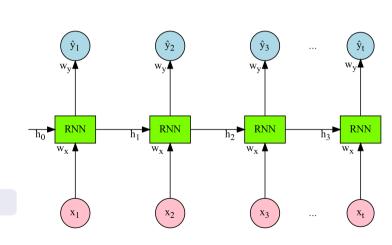
Súlyok és kapcsolatok

- x_t : Input vektor t. eleme.
- \hat{y}_t : Output vektor t. eleme.
- h_t: Rejtett réteg aktivációja (cella állapota) t időben.
- W_x: Input súlyai (időben állandó, tanítható).
- W_y: Output súlyai (időben állandó, tanítható).

Ebben az esetben az output

$$\hat{y}_t = f(x_t, h_{t-1})$$

 x_t aktuális input és h_{t-1} előző állapot függvénye.



Számítások az RNN-ben

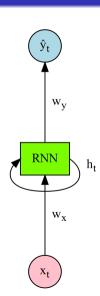
Rejtett állapot számítása

$$h_t = tanh \left(W_h \cdot h_{t-1} + W_x \cdot x_t + b_h \right)$$

Ahol $tanh(\cdot)$ a hiperbolikus tangens függvény, h_{t-1} az előző cella állapota, x_t az input vektor aktuális eleme, b pedig a cella torzítása.

Output számítása

$$\hat{y} = tanh \left(W_y \cdot h_t + b_y \right)$$



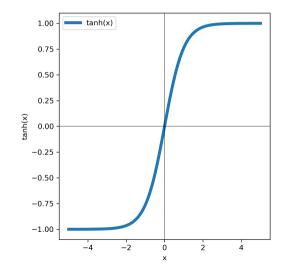
A hiperbolikus tangens függvény

A hiperbolikus tangens függvény az egyik gyakori aktivációs függvény visszacsatolásos neurális hálózatokban. Előnyei a nemlinearitás, erős gradiens, nulla középpontúság.

Hiperbolikus tangens függvény

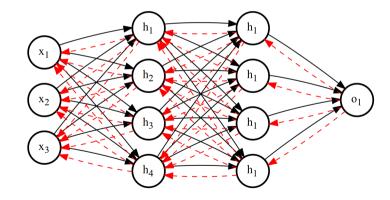
$$tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

Ahol $e \approx 2.71828$ a természetes logaritmus értéke.



Hiba visszaáramoltatás hagyományos hálózatok esetén

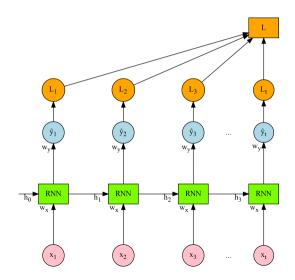
- Köteg előre áramoltatása a hálózaton.
- Ø Költség kiszámítása.
- Költség gradiensének meghatározása minden paraméter szerint.
- Paraméterek frissítése a költség minimalizálása érdekében.



Hiba kiszámítása RNN esetén: előre áramoltatás

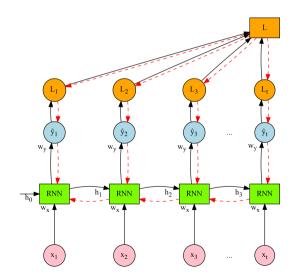
Előre áramoltatás során az RNN az input szekvencia elemeit egyesével dolgozza fel időlépésenként.

Minden t időlépésben kiszámolja L_t költséget, amelyet a végén aggregál valamilyen módszerrel, például **átlagolással vagy összegzéssel**.

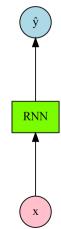


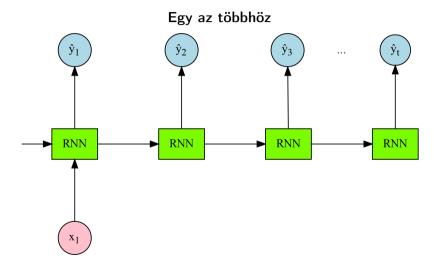
Hiba kiszámítása RNN esetén: időbeni visszaáramoltatás

- Az output értékek kiszámítása minden időlépésre.
- A hálózatot lehajtva minden időlépésre a költség kiszámítása.
- A hálózatot feltekerve frissíteni a paramétereket.
- Ismétlés a meghatározott lépésszámig.

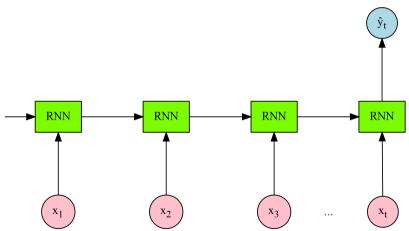


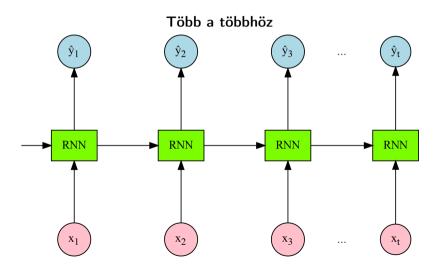
Egy az egyhez

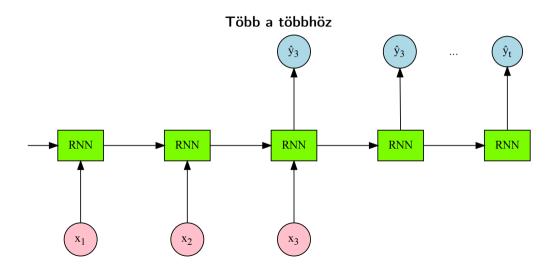




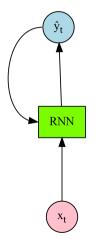
Több az egyhez

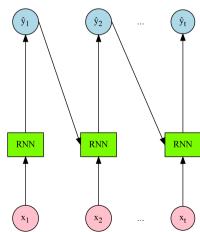












Bevezetés

Visszacsatolásos hálózatol

3 LSTM hálózatok

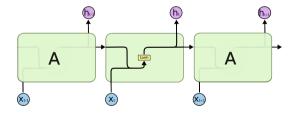
Hagyományos RNN hálózat

A hagyományos LSTM hálózat két bemenete az x_t input vektor aktuális eleme és a h_{t-1} előző cella aktiváció. Ez alapján állítja elő az aktuális cella állapotot:

$$h_t = tanh \left(W_h \cdot h_{t-1} + W_x \cdot x_t + b_h \right)$$

Ennek az architektúrának több hátránya is van:

- Igazából csak egy nagyon mély hálózat.
- A hiperbolikus tangens függvény gradiensei a szélsőértékek felé haladva eltűnnek.

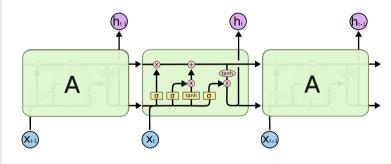


LSTM mint az RNN kiterjesztése

LSTM architektúra

Az LSTM (Long Short Term Memory) egy speciális neurális hálózat architektúra szekvenciális adatok feldolgozására.

Memóriacellákból és különböző kapukból (input, felejtés, output) áll amelyek segítik az információfolyam irányítását.



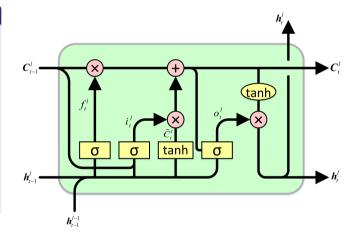


LSTM cella felépítése

Cella állapot

A cella állapot (C_t) LSTM hálózatokban egy hosszútávú memória ami több időlépésen keresztül képes információt eltárolni.

A cella állapot kapukon keresztül képes változni, amik meghatározzák, hogyan adódik hozzá vagy vonódik ki információ a cella állapotból.



LSTM cella felépítése

Cella output

A cella outputja (h_t) a hálózat aktivációja t időlépésben.

A cella outputja az input vektor t. eleme és az előző cella aktivációja h_{t-1} alapján áll elő és a következő, t+1-edik cella inputjául szolgál.

