

LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA

Exemplos de Métodos de Resolução de Problemas Usando Inteligência Artificial

■ Dikstra e Método Hungaro

Orientação: Prof. Doutor Jorge Ribeiro

Instituto Politécnico de Viana do Castelo Escola Superior de Tecnologia e Gestão www.ipvc.pt

Ano Letivo: 2022/2023



Índice

- Introdução Métodos de Resolução de Problemas
- 2. Algoritmo Dijkstra
 - 3.1. O que é?
 - 3.2. Código-fonte do algoritmo em JAVA
 - 3.3. Resolução de problemas
- 3. Método Húngaro
 - 4.1.0 que é?
 - 4.2. Código-fonte do algoritmo em PHP
 - 4.3. Resolução do problema
- 4. Método Bellman-Ford
- 5. Método Vogel
- 6. Referências

LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA – UNIDADE CURRICULAR: INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL



■ 1. Introdução

- Este trabalho tem como objetivo executar um conjunto de técnicas associadas aos métodos de resolução de problemas e a sua relação com as disciplinas de **Matemática Discreta e Investigação Operacional**.
- Neste trabalho prático irá abordar-se algoritmo Dijkstra e também o método Húngaro e mostrar como foram feitas as nossas implementações dos algoritmos e como funcionam.
- Para verificação das soluções decidiu-se resolver também os exercicios á mão e colocar fotografia, assim podemos comparar resultados e verificar se o algoritmo está bem implementado.
- Primeiramente, iremos abordar o algoritmo Dijkstra, com implementações em Java e com a resolução de três exercicios de Matemática Discreta e mais tarde a implementação do método Húngaro em PHP com a resolução de um exercicio de Investigação Operacional.

LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA – UNIDADE CURRICULAR: INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL



2. Métodos de Resolução de Problemas Métodos de Resolução de Problema

Os métodos de resolução de problemas consistem no uso de vários métodos, de uma forma ordenada, com a finalidade de encontrar soluções para problemas específicos. Várias áreas aplicam estes métodos como é o caso da Inteligência Artificial, que pode utilizar várias técnicas ate chegar ao seu objetivo/resultado final.

Os algoritmos que escolhemos e apresentam-se neste documento associados à resolução de problemas, foram o Húngaro e o Dijkstra.



■ 3.1. Dijkstra, o que é?

Métodos de Resolução de Problemas

O Algoritmo de **Dijkstra** é um dos algoritmos que calcula o caminho de custo mínimo entre vértices de um grafo. Escolhido um vértice como raiz da procura, este algoritmo calcula o custo mínimo deste vértice para todos os restantes vértices do grafo.

Vamos agora mostrar a implementação do algoritmo nas linguagens de Java e C, mostrando também como funciona. Seguidamente poderá visualizar a resolução de três exercícios e fazer a comparação de resultados.

O que é e quem criou o Algoritmo Dijkstra

O algoritmo de Dijkstra foi concebido pelo cientista holandês da computação - *Edsger Dijkstra*, em 1956 embora só tenha sido publicado em 1959. Este algoritmo soluciona o problema do caminho mais curto num grafo dirigido ou não dirigido com arestas de valor não negativo. O algoritmo que serve para resolver o mesmo problema em um grafo com pesos negativos é o algoritmo de Bellman-Ford, que possui maior tempo de execução que o Dijkstra e que vai ser descrito no diapositivo seguinte.





Vão agora seguir-se alguns prints do código fonte do algoritmo, em que se podem ver as várias classes criadas e também a main onde implementámos um determinado grafo.

```
public class Graph {
    private Node[] vertices; // stores the nodes of the graph
    private int size; // number of nodes in the graph
   private MinPriorityQueue gueue;
   public Graph(int size) {
        this.size = size;
        vertices = new Node[size];
        addNodes();
        queue = new MinPriorityQueue(size);
    public class Node {
        int name;
        int cost;
        Neighbour neighbourList;
        State state:
        Node(int name) {
            this.name = name;
            state = State.NEW:
            cost = Integer.MAX VALUE;
```



```
public class Neighbour {
     int index;
     int weight;
     Neighbour next;
     public Neighbour(int index, Neighbour next, int weight) {
         this.index = index;
         this.next = next;
         this.weight = weight;
 private void addNodes() {
     for (int i = 1; i <= size; i++) {
         addNode(i);
 public void addNode(int name) {
     vertices[name - 1] = new Node(name);
public void addEdge(int sourceName, int destiName, int weight) {
   int srcIndex = sourceName - 1;
   int destiIndex = destiName - 1;
   Node srcNode = vertices[srcIndex];
   Node destiNode = vertices[destiIndex];
   srcNode.neighbourList = new Neighbour(destiIndex, srcNode.neighbourList, weight);
   // the graph is non directional so if from S, D is reachable then vice
   // versa is also true
   destiNode.neighbourList = new Neighbour(srcIndex, destiNode.neighbourList, weight);
```



```
private void applyDijkstraAlgorithm(Node sourceNode) {
    queue.add(sourceNode);
    sourceNode.state = State.IN Q;
    sourceNode.cost = 0; // cost of reaching Source from Source Node itself
                            // is 0, for all others we still need to
                           // discover the cost so the cost for them has
                            // been already initialized to Integer.MAX VALUE
   while (!queue.isEmpty()) {
       Node visitedNode = queue.remove();
       visitedNode.state = State.VISITED:
       Neighbour connectedEdge = visitedNode.neighbourList;
       while (connectedEdge != null) {
            Node neighbour = vertices[connectedEdge.index];
           // adding the not engued neighbor nodes in the gueue
            if (neighbour.state == State.NEW) {
                gueue.add(neighbour);
               neighbour.state = State.IN Q;
            // updating [relaxing] the costs of each non visited neighbor
            // node if its
            // have been made lesser.
           if (neighbour.state != State.VISITED && ((connectedEdge.weight + visitedNode.cost) < neighbour.cost)) {
                neighbour.cost = connectedEdge.weight + visitedNode.cost;
            connectedEdge = connectedEdge.next;
```



```
public void computeSortestPathsFrom(int sourceNodeName) {
   for (int i = 0; i < size; i++) {
       if (vertices[i].name == sourceNodeName) {
           applyDijkstraAlgorithm(vertices[i]);
           break; // in this case we need not traverse the nodes which are
                   // not reachable from the source Node
public enum State {
   NEW, IN Q, VISITED
};
public class MinPriorityQueue {
    Node[] queue;
    int maxSize;
    int rear = -1, front = -1;
    MinPriorityQueue(int maxSize) {
         this.maxSize = maxSize;
         queue = new Node[maxSize];
    public void add(Node node) {
         queue[++rear] = node;
```



```
public Node remove() {
    Node minValuedNode = null;
    int minValue = Integer.MAX VALUE;
    int minValueIndex = -1;
    front++:
    for (int i = front; i <= rear; i++) {</pre>
        if (queue[i].state == State.IN Q && queue[i].cost < minValue) {
            minValue = queue[i].cost;
            minValuedNode = queue[i];
            minValueIndex = i;
    swap(front, minValueIndex); // this ensures deletion is still done from front
     queue[front] = null; // lets not hold up unnecessary references in the queue
    return minValuedNode;
public void swap(int index1, int index2) {
    Node temp = queue[index1];
    queue[index1] = queue[index2];
    queue[index2] = temp;
public boolean isEmpty() {
    return front == rear;
```



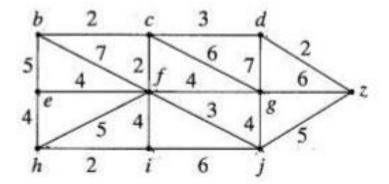
```
public static void main(String[] args) {
    Graph graph = new Graph(11);
    graph.addEdge(1, 2, 1);
    graph.addEdge(2, 3, 2);
    graph.addEdge(3, 4, 3);
    graph.addEdge(1, 5, 4);
    graph.addEdge(2, 5, 3);
    graph.addEdge(1, 6, 2);
    graph.addEdge(5, 6, 3);
    graph.addEdge(3, 5, 2);
    graph.addEdge(3, 7, 5);
    graph.addEdge(6, 7, 2);
    graph.addEdge(4, 7, 4);
    graph.addEdge(4, 8, 3);
    graph.addEdge(7, 8, 4);
    graph.computeSortestPathsFrom(3);
```



Métodos de Resolução de Problemas

Exercício 1 - Enunciado

 Recorrendo ao algoritmo de Dijkstra, determine o comprimento e o caminho mais curto entre os vértices b e z.





Métodos de Resolução de Problema

Exercício 1 – Resolução manual

IN	INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL (EX 1, FICHA 3 NO)											
p	L	d	0	18	19	16	10	1 ;	3	temporario		
(0,-)	(00,-)	(00,-)	(00)	(00, -)	(00,-)	(00,-)	(09-)	(00,-)	(09-)	dc,d,e,frg,h,g,i,2}		
	(2,6)	(0,-)	(5,6)	(7,6)	(00,7)	(00,-)	(00,-)	(ag -)	(00,)	dd, e, k,g,h, i,j, 23		
		(5,c)	(5,6)	(4,4)	(8K)	(00-)	(a)	(0,-)	(00,-)	dd,e,g,b, i,g, 2}		
		(5,C)								de,g,h,i,i,zy		
			(5,6)			100				Je,g,h,i,g		

O menor caminho de b para z tem comprimento 7



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 1 – Resolução através do algoritmo

Função main

```
public static void main(String[] args) {
    Graph graph = new Graph (10);
    graph.addEdge (1, 2, 2); // B vai para c com peso 2
                                                           graph.addEdge (6, 3, 7);// G vai para d com peso 7
    graph.addEdge (1, 5, 7); // B vai para f com peso 7
                                                           graph.addEdge (6, 9, 4);// G vai para j com peso 4
    graph.addEdge(1, 4, 2);// B vai para e com peso 5
                                                           graph.addEdge (6, 5, 4); // G vai para f com peso 4
    graph.addEdge(2, 3, 3);// C vai para d com peso 3
                                                           graph.addEdge (6, 2, 6);// G vai para c com peso 6
    graph.addEdge (2, 5, 2); // C vai para f com peso 2
                                                           graph.addEdge (6, 10, 6); // G vai para z com peso 6
    graph.addEdge (2, 6, 5);// C vai para g com peso 6
                                                           graph.addEdge (7, 4, 4); // H vai para e com peso 4
    graph.addEdge(2, 1, 2);// C vai para b com peso 2
                                                           graph.addEdge (7, 5, 5); // H vai para f com peso 5
    graph.addEdge (3, 2, 2);// D vai para c com peso 3
                                                           graph.addEdge (7, 8, 2);// H vai para i com peso 2
    graph.addEdge (3, 6, 2);// D vai para g com peso 7
                                                           graph.addEdge (8, 8, 2);// I vai para h com peso 2
    graph.addEdge(3, 10, 2);// D vai para z com peso 2
                                                           graph.addEdge (8, 5, 4); // I vai para f com peso 4
    graph.addEdge (4, 1, 5); // E vai para b com peso 5
                                                           graph.addEdge (8, 9, 6);// I vai para j com peso 6
    graph.addEdge (4, 7, 4); // E vai para h com peso 4
                                                           graph.addEdge (9, 5, 3);// J vai para f com peso 3
    graph.addEdge (4, 5, 4);// E vai para f com peso 4
                                                           graph.addEdge(9, 8, 6);// J vai para i com peso 6
    graph.addEdge (5, 1, 7); // F vai para b com peso 7
    graph.addEdge (5, 2, 2);// F vai para c com peso 2
                                                           graph.addEdge (9, 6, 4);// J vai para q com peso 4
    graph.addEdge (5, 6, 4);// F vai para g com peso 4
                                                           graph.addEdge (9, 10, 5);// J vai para z com peso 5
    graph.addEdge (5, 9, 3);// F vai para j com peso 3
                                                           graph.addEdge (10, 3, 2); // Z vai para d com peso 2
    graph.addEdge (5, 8, 4);// F vai para i com peso 4
                                                           graph.addEdge(10, 6, 6);// Z vai para g com peso 6
    graph.addEdge (5, 7, 5); // F vai para h com peso 5
                                                           graph.addEdge (10, 9, 5); // Z vai para j com peso 5
    graph.addEdge (5, 4, 4); // F vai para e com peso 4
```



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 1 – Resolução através do algoritmo

Output

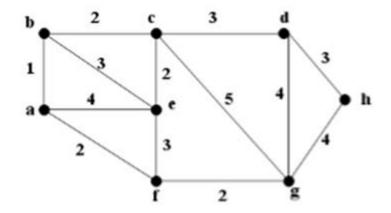
```
distance from 1 to 1 is 0
distance from 1 to 2 is 2
distance from 1 to 3 is 5
distance from 1 to 4 is 5
distance from 1 to 5 is 4
distance from 1 to 6 is 8
distance from 1 to 7 is 9
distance from 1 to 8 is 8
distance from 1 to 9 is 7
distance from 1 to 10 is 7
BUILD SUCCESSFUL (total time: 0 seconds)
```



Métodos de Resolução de Problemas

Exercício 2 - Enunciado

 Recorrendo ao algoritmo de Dijkstra, determine o comprimento e o caminho mais curto entre os vértices a e h





Métodos de Resolução de Problemas

Exercício 2 – Resolução manual



O menor caminho de a para h tem comprimento 8



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 2 – Resolução através do algoritmo

Função main

```
public static void main(String[] args) {
    Graph graph = new Graph(8);
    //1-a ,2-b ,3-c ,4-d, 5-e ,6-f , 7-g , 8-h
    graph.addEdge(1, 2, 1);// A vai para b com peso 1
    graph.addEdge(1, 5, 4);// A vai para e com peso 4
    graph.addEdge(1, 6, 2);// A vai para a com peso 2
    graph.addEdge(2, 1, 1);// B vai para a com peso 1
    graph.addEdge(2, 3, 2);// B vai para c com peso 2
    graph.addEdge(2, 5, 2);// B vai para e com peso 3
    graph.addEdge(3, 1, 2);// C vai para b com peso 2
    graph.addEdge(3, 5, 2);// C vai para e com peso 2
    graph.addEdge(3, 4, 3);// C vai para g com peso 3
    graph.addEdge(3, 7, 5);// C vai para g com peso 3
    graph.addEdge(4, 3, 3);// D vai para c com peso 3
```

```
graph. addEdge (4, 8, 3);// D vai para g com peso 3
graph. addEdge (5, 1, 4);// E vai para a com peso 3
graph. addEdge (5, 2, 3);// E vai para a com peso 3
graph. addEdge (5, 3, 2);// E vai para a com peso 2
graph. addEdge (5, 6, 3);// E vai para a com peso 2
graph. addEdge (6, 1, 2);// E vai para a com peso 3
graph. addEdge (6, 5, 3);// E vai para a com peso 2
graph. addEdge (6, 5, 3);// F vai para a com peso 2
graph. addEdge (6, 7, 2);// F vai para a com peso 2
graph. addEdge (7, 3, 4);// G vai para a com peso 5
graph. addEdge (7, 4, 4);// G vai para a com peso 4
graph. addEdge (7, 8, 4);// G vai para d com peso 4
graph. addEdge (8, 4, 3);// H vai para d com peso 3
graph. addEdge (8, 7, 4);// H vai para d com peso 3
graph. addEdge (8, 7, 4);// H vai para d com peso 3
```



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 2 – Resolução através do algoritmo

Output

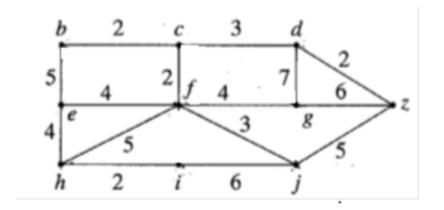
```
distance from 1 to 1 is 0
distance from 1 to 2 is 1
distance from 1 to 3 is 3
distance from 1 to 4 is 6
distance from 1 to 5 is 4
distance from 1 to 6 is 2
distance from 1 to 7 is 4
distance from 1 to 8 is 8
BUILD SUCCESSFUL (total time: 0 seconds)
```



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 3 – Enunciado

Recorrendo ao algoritmo de Dijkstra, determine o comprimento do caminho mais curto, assim como o respectivo caminho do vértice **h** ao vértice **z**.





Métodos de Resolução de Problema

Exercício 3 – Resolução manual



O menor caminho de h para z tem comprimento 12



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 3 – Resolução através do algoritmo

```
public static void main(String[] args) {
   Graph graph = new Graph(10);
    graph.addEdge(1, 2, 2);
    graph.addEdge(1, 4, 5);
    graph.addEdge(2, 3, 3);
    graph.addEdge(2, 5, 2);
    graph.addEdge(3, 6, 7);
    graph.addEdge(3, 10, 2);
    graph.addEdge(4, 7, 4);
    graph.addEdge(4, 5, 4);
    graph.addEdge(5, 6, 4);
    graph.addEdge(5, 7, 5);
    graph.addEdge(5, 9, 3);
    graph.addEdge(6, 10, 6);
    graph.addEdge(7, 8, 2);
    graph.addEdge(8, 9, 6);
    graph.addEdge(9, 10, 5);
    graph.computeSortestPathsFrom(1);
```



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 3 – Resolução através do algoritmo

Output

```
distance from 1 to 1 is 0
distance from 1 to 2 is 2
distance from 1 to 3 is 5
distance from 1 to 4 is 5
distance from 1 to 5 is 4
distance from 1 to 6 is 8
distance from 1 to 7 is 9
distance from 1 to 8 is 11
distance from 1 to 9 is 7
distance from 1 to 10 is 7
BUILD SUCCESSFUL (total time: 0 seconds)
```

■ 4. Húngaro, o que é?

Métodos de Resolução de Problema

O método Húngaro, denominação dada em homenagem aos pesquisadores húngaros que o desenvolveram, explora eficientemente a estrutura do problema de atribuição, isto é, o Método Húngaro trabalha com qualquer matriz custo $n \times n$, modificando-a em outra matriz mais simples, buscando a melhor alocação possível Imaginemos que os donos de uma empresa deparam-se com a situação de atribuir empregados a algumas tarefas, certamente o objetivo inicial será de que estes empregados maximizem ao máximo a sua produtividade, neste caso o método húngaro poderá ser utilizado e resolverá a situação, atribuindo os empregados ás tarefas e de forma a que estes maximizem a produtividade ou o lucro.



Métodos de Resolução de Problema

Vão agora seguir-se alguns prints do código fonte do algoritmo na linguagem PHP, em que se podem ver as várias classes criadas e o exercício implementado.

```
class HungarianBipatiteMatching {
  public $costMatrix = array();
  public $rows = 0;
  public $cols = 0;
  public $dim = 0;
  public $labelByWorker = array();
  public $labelByJob =array();
  public $minSlackWorkerByJob=array();
  public $minSlackValueByJob=array();
  public $matchJobByWorker=array();
  public $matchWorkerByJob=array();
  public $parentWorkerByCommittedJob=array();
  public $committedWorkers=array();
 public function computeInitialFeasibleSolution() {
       for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++) {
           $this->labelByJob[$j] = INF;
       for ($w = 0; $w < $this->dim; $w++) {
           for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++) {
               if ($this->costMatrix[$w][$j] < $this->labelByJob[$j]) {
                    $this->labelByJob[$j] = $this->costMatrix[$w][$j];
   }
```



```
public function HungarianBipatiteMatching($intMatrix) {
 $this->rows = sizeof($intMatrix);
 $this->cols = sizeof($intMatrix[0]);
 $this->dim = max($this->rows,$this->cols);
 for(\$i = 0;\$i<\$this->dim;\$i++) {
      $costMatrix[$i] = array fill(0,$this->dim,0);
 for ($w = 0; $w < $this->dim; $w++) {
          if ($w < sizeof($intMatrix)){</pre>
              if (sizeof($intMatrix[$w]) != $this->cols){
                  throw new InvalidArgumentException("Irregular cost matrix");
              $this->costMatrix[$w] = $this->arrayCopyOf($intMatrix[$w],$this->dim);
          else {
             $this->costMatrix[$w] = array();
              for($i = 0;$i<$this->dim;$i++){}
                                              $this->costMatrix[$w][] = 0;
      for($i = 0;$i<$this->dim;$i++) {
           $this->labelByWorker[] = 0;
           $this->labelByJob[] = 0;
           $this->minSlackWorkerByJob[] = 0;
           $this->minSlackValueByJob[] = 0;
           $this->parentWorkerByCommittedJob[] = 0;
           $this->matchJobByWorker[] = 0;
           $this->matchWorkerByJob[] = 0;
      $this->committedWorkers = array fill(0, $this->dim, false);
      $this->matchJobByWorker = array fill(0,$this->dim,-1);
      $this->matchWorkerByJob = array fill(0,$this->dim,-1);
```



```
public function execute() {
    $this->reduce();
    $this->computeInitialFeasibleSolution();
    $this->greedyMatch();
    $w = $this->fetchUnmatchedWorker();
   while ($w < $this->dim) {
        $this->initializePhase($w);
       $this->executePhase();
        $w = $this->fetchUnmatchedWorker();
    }
    $result = $this->arrayCopyOf($this->matchJobByWorker, $this->rows);
   for ($w = 0; $w < sizeof($result); $w++){}
        if ($result[$w] >= $this->cols){
            result[w] = -1;
    return $result;
```



```
protected function executePhase() {
    while (true)
        $minSlackWorker = -1;
        minSlackJob = -1;
        $minSlackValue = INF;
        for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++)
            if ($this->parentWorkerByCommittedJob[$j] == -1)
                if ($this->minSlackValueByJob[$j] < $minSlackValue)</pre>
                    $minSlackValue = $this->minSlackValueByJob[$j];
                    $minSlackWorker = $this->minSlackWorkerByJob[$j];
                    $minSlackJob = $j;
        }
        if ($minSlackValue > 0)
        {
            $this->updateLabeling($minSlackValue);
        $this->parentWorkerByCommittedJob[$minSlackJob] = $minSlackWorker;
```



```
if ($this->matchWorkerByJob[$minSlackJob] == -1)
    $committedJob = $minSlackJob;
    $parentWorker = $this->parentWorkerByCommittedJob[$committedJob];
    while (true)
        $temp = $this->matchJobByWorker[$parentWorker];
        $this->match($parentWorker, $committedJob);
        $committedJob = $temp;
        if ($committedJob == -1)
             break;
        $parentWorker = $this->parentWorkerByCommittedJob[$committedJob];
    return;
else
    $worker = $this->matchWorkerByJob[$minSlackJob];
    $this->committedWorkers[$worker] = true;
    for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++)
       if ($this->parentWorkerByCommittedJob[$j] == -1)
           $slack = $this->costMatrix[$worker][$j]
                   - $this->labelByWorker[$worker] - $this->labelByJob[$j];
           if ($this->minSlackValueByJob[$j] > $slack)
               $this->minSlackValueByJob[$j] = $slack;
               $this->minSlackWorkerByJob[$j] = $worker;
   }
```



```
protected function fetchUnmatchedWorker()
    $w;
    for ($w = 0; $w < $this -> dim; $w++)
        if ($this->matchJobByWorker[$w] == -1)
            break;
    return $w;
protected function greedyMatch()
   for ($w = 0$; $w < $this->dim; $w++$)
        for ($j = 0; $j < $this->dim; $j++)
            if ($this->matchJobByWorker[$w] == -1
                    && $this->matchWorkerByJob[$j] == -1
                    && $this->costMatrix[$w][$j] - $this->labelByWorker[$w] - $this->labelByJob[$j] == 0)
                $this->match($w, $j);
```



```
protected function initializePhase($w)
    $this->committedWorkers = array fill(0,sizeof($this->committedWorkers),false);
    //Arrays.fill(committedWorkers, false);
    $\this->parentWorkerByCommittedJob = array fill(0,sizeof(\$\this->parentWorkerByCommittedJob),-1);
    //Arrays.fill(parentWorkerByCommittedJob, -1);
    $this->committedWorkers[$w] = true;
    for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++)
        $this->minSlackValueByJob[$j] = $this->costMatrix[$w][$j] - $this->labelByWorker[$w]
                - $this->labelByJob[$j];
        $this->minSlackWorkerByJob[$j] = $w;
}
protected function match($w, $j)
   $this->matchJobByWorker[$w] = $j;
   $this->matchWorkerByJob[$i] = $w;
```



```
protected function reduce(){
    for (\$w = 0; \$w < \$this->dim; \$w++){}
       $min = INF;
       for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++){}
            if ($this->costMatrix[$w][$j] < $min){</pre>
                 $min = $this->costMatrix[$w][$j];
       for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++){}
            $this->costMatrix[$w][$j] -= $min;
    $min = array_fill(0,$this->dim,0); //ALERT
    for (\$j = 0; \$j < \$this->dim; \$j++){
        min[j] = INF;
    for (\$w = 0; \$w < \$this->dim; \$w++)
        for ($j = 0; $j < $this->dim; $j++)
            if ($this->costMatrix[$w][$j] < $min[$j])</pre>
                 $min[$j] = $this->costMatrix[$w][$j];
    for ($w = 0; $w < $this->dim; $w++)
        for ($j = 0; $j < $this->dim; $j++)
            $this->costMatrix[$w][$j] -= $min[$j];
}
```



```
protected function updateLabeling($slack)
    for ($w = 0; $w < $this->dim; $w++)
        if ($this->committedWorkers[$w])
            $this->labelByWorker[$w] += $slack;
    for (\$j = 0; \$j < \$this -> dim; \$j++)
        if ($this->parentWorkerByCommittedJob[$j] != -1)
            $this->labelByJob[$j] -= $slack;
        else
            $this->minSlackValueByJob[$j] -= $slack;
```



```
public function arrayCopyOf($array, $size) { // Java API port
    $tmp = array();
    foreach($array as $arr) {
        $tmp[] = $arr;
    if(sizeof($array) < $size) {</pre>
       for($i = 0; $i < $size-sizeof($array); $i++) {</pre>
            $tmp[]=0;
    }
    return $tmp;
$m = [
[25, 31, 35],
[24, 17, 16],
[15, 23, 18]
];
```



```
$hungarian = new HungarianBipatiteMatching($m);
$result = $hungarian->execute();
$tam = 3;
$total = 0;
//print_r($result);
for ($x = 0; $x < $tam; $x++) {
    echo $m[$x][$result[$x]] . '<br>';
        $total += $m[$x][$result[$x]];
}
echo $total;
```



■ 4. Húngaro, Resolução do problema

Métodos de Resolução de Problema

Exercício - Enunciado

Exemplo:

Numa fábrica foram existem 3 tarefas para serem executadas e existem 3 empregados disponíveis para as realizar, com tempos de execução distintos. O objectivo da Direcção da fábrica é estabelecer uma afetação empregado-tarefa recíproca e exclusiva, que envolva um tempo mínimo de execução dessas tarefas. Os tempos de execução são os seguintes:

		Tarefa				
		1	2	3		
ado	1	25	31	35		
mpregado	2	24	17	16		
Emj	3	15	23	18		



Métodos de Resolução de Problema

Exercício – Resolução manual

É neste facto que se apoia o algoritmo Húngaro, que consiste nos seguintes passos :

Passo 1. Aos elementos de cada linha da matriz de custos, subtrair o mínimo dessa linha.

Na matriz resultante, aos elementos de cada coluna, subtrair o mínimo dessa coluna.

25	31	35		0	6	10		0	5	10
24	17	16	\rightarrow	8	1	0	\rightarrow	8	0	0
15	2	18		0	8	3		0	7	3
	3		·							



Métodos de Resolução de Problema

Exercício – Resolução manual

Passo 2. Tomar uma das linhas/colunas com menor nº de zeros, enquadrar um deles (aquele que cortar menos zeros) e cortar todos os restantes dessa linha e dessa coluna. Prosseguir até que todos os zeros estejam cortados. Se houver n zeros enquadrados, tem-se a solução óptima; caso contrário prosseguir.

0	5	10
8	0	þ
Ø	7	3

Como o nº de zeros enquadrados não é 3, continuar

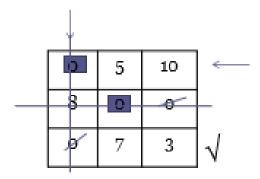


Métodos de Resolução de Problema

Exercício – Resolução manual

Passo 3. Cobrir os zeros enquadrados com o menor nº possível de traços:

- assinalar (com √) as linhas que não contêm zeros enquadrados;
- 2. assinalar as colunas com pelo menos um zero cortado nas linhas assinaladas;
- 3. assinalar as linhas com um zero enquadrado nas colunas assinaladas;
- 4. repetir 2 e 3 até não ser possível assinalar mais linhas ou colunas;
- 5. traçar as linhas não assinaladas e as colunas assinaladas.

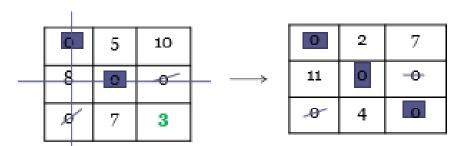




Métodos de Resolução de Problema

Exercício – Resolução manual

Passo 4. Determinar o menor elemento da sub-matriz constituída pelos elementos não traçados; subtrair esse elemento aos elementos dessa sub-matriz e adicioná-lo aos elementos na intersecção de dois traços. Voltar ao passo 2.



Três zeros enquadrados, solução ótima encontrada

Empregado 1 - Máquina 1

Empregado 2 – Máquina 2

Empregado 3 - Máquina 3



Métodos de Resolução de Problema

Exercício – Resolução através do algoritmo

```
$m = [
[25, 31, 35],
[24, 17, 16],
[15, 23, 18]
];
$hungarian = new HungarianBipatiteMatching($m);
$result = $hungarian->execute();
$tam = 3;
$total = 0;
//print_r($result);
for ($x = 0; $x < $tam; $x++) {
    echo $m[$x][$result[$x]] . '<br>';
        $total += $m[$x][$result[$x]];
echo $total;
<?>
```



Métodos de Resolução de Problema

Ao correr no xampp, este irá ser o output

- 25
- 17
- 18
- 60

Este output significa que os zeros enquadrados vão aparecer onde os valores são 25,17 e 18 na matriz inicial. A solução do problema será 60 tal como na resolução analítica feita anteriormente Z=25+17+18=60 u. t

Métodos de Resolução de Problema

Algoritmo de Bellman-Ford

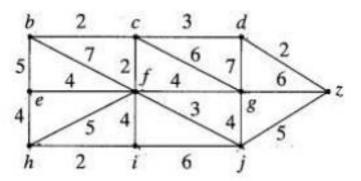
O Algoritmo de Bellman-Ford foi criado por *Richard Bellman* e *Lester Ford, Jr*. Tal como o algoritmo de Dijkstra, o algoritmo de Bellman-Ford procura os caminhos mais curtos de um grafo mas é mais lento no que toca a fazer essa procura, sendo assim o algoritmo de Dijkstra mais viável. Este algoritmo é maioritariamente usado para quando os caminhos do grafo são negativos pois, como já mencionado, não podem ser usados no algoritmo de Dijkstra.



Métodos de Resolução de Problema

Exercício 2 Bellman-Fo

 Recorrendo ao algoritmo de Dijkstra, determine o comprimento e o caminho mais curto entre os vértices b e z.



Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 1 Bellman-Ford

Vértice B como fonte:

	В	С	D	Ε	F	G	Z	Н	- 1	J	
:	0	2	∞	5	7	∞	∞	∞	∞	∞	
	В	В		В	В						

Vértice C como fonte:

В	С	D	E	F	G	Z	Н	1	J
0	2	5	5	4	8	∞	∞	∞	∞
В	В	С	В	С	С				

Métodos de Resolução de Problema

Vértice F	como	fonte:
vertice r	COIIIO	וטוונכ.

В	С	D	E	F	G	Z	Н	- 1	J
0	2	5	5	4	8	∞	9	8	7
В	В	С	В	С	С		F	F	F

Vértice D como fonte:

В	С	D	E	F	G	Z	Н	- 1	J
0	2	5	5	7	8	7	9	8	7
В	В	С	В	С	С	D	F	F	F

Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 1 Bellman-Ford (Java)

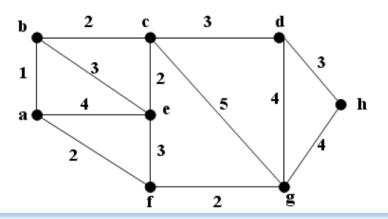
```
Legenda: B - 1
C - 2
D - 3
E - 4
F - 5
G - 6
Z - 7
H - 8
I - 9
J - 10
```

```
Enter the number of vertices
Enter the adjacency matrix
Enter the source vertex
Enter the destination vertex:
distance of source 1 to 7 is 7
BUILD SUCCESSFUL (total time: 40 seconds)
```

Métodos de Resolução de Problema

Exercício 2 Bellman-Ford

2) Recorrendo ao algoritmo de Dijkstra, determine o comprimento e o caminho mais curto entre os vértices **a** e **h** e entre o vértice **b** e qualquer vértice do grafo.



Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 2 Bellman-Ford

Vértice A como fonte:

Α	В	С	D	E	F	G	Н
0	1	∞	∞	4	2	∞	∞
Α	Α			Α	Α		

Vértice B como fonte:

Α	В	С	D	E	F	G	Н
0	1	3	∞	4	2	∞	∞
Α	Α	В		А	А		

Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 2 Bellman-Ford

Vértice F como fonte:

Α	В	С	D	E	F	G	Н
0	1	3	∞	4	2	4	∞
Α	Α	В		Α	Α	F	

Vértice C como fonte:

Α	В	С	D	E	F	G	Н
0	1	3	6	4	2	4	∞
Α	Α	В	С	Α	Α	F	



Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 2 Bellman-Ford

Vértice G como fonte:

Α	В	С	D	Е	F	G	Н
0	1	3	6	4	2	4	8
Α	Α	В	С	Α	Α	F	G

Métodos de Resolução de Problema

Resolução Exercício 2 Bellman-Ford (Java)

Legenda: B - 1 C - 2 D - 3 A - 4 E - 5 H - 6 F - 7 G - 8

```
run:
Enter the number of vertices
Enter the adjacency matrix
Enter the destination vertex:
distance of source 4 to 6 is 8
BUILD SUCCESSFUL (total time: 1 minute 3 seconds)
```

6. Método Vogel

O método de Vogel é um procedimento iterativo para calcular uma solução viável básica de um problema de transporte.

Este método é preferido em relação aos outros dois métodos usados (Método do Canto Noroeste e Método do Mínimo da Matriz de Custos), porque a solução inicial obtida por este método é ótima ou muito próxima da solução ótima.

■ 6. Método Vogel

Métodos de Resolução de Problema

Exemplo do método de Vogel

		Destina	tion		
Origin	1	2	3	4	Supply
1	20	22	17	4	120
2	24	37	9	7	70
3	32	37	20	15	50
Demand	60	40	30	110	240

```
run:
[0, 10, 0, 110]
[60, 10, 0, 0]
[0, 20, 30, 0]
Total cost: 3810
BUILD SUCCESSFUL (total time: 0 seconds)
```



4. Referências

Métodos de Resolução de Problema

	Ficha 3 Matemática Discreta 2015/2016, local de onde foram retirados os dois primeiros exercícios
	Exame de Matemática Discreta 02/06/2014, sitio de onde retiramos o exemplo 3 de Dijkstra
	PowerPoint de Afetação de Investigação Operacional 2015/2016, local de onde foi tirado o exemplo
	utilizado no método Húngaro.
	Site de onde foi retirado o código fonte do algoritmo de Dijkstra -
	http://krishnalearnings.blogspot.pt/2015/07/implementation-in-java-for-dijkstras.html
	Local de onde retiramos o código fonte do método húngaro em PHP <u></u>
<u>htt</u>	p://stackoverflow.com/questions/30892659/hungarian-algorithm-in-php-with-multiple-assignments
	(JAVA-Dijkstra) - http://www.pracspedia.com/CN/dijkstra.html
	(Linguagem C - Dijkstra) - http://www.thecrazyprogrammer.com/2014/03/dijkstra-algorithm-for-
	finding-shortest-path-of-a-graph.html
	(JAVA- Hungaro) - http://www.sanfoundry.com/java-program-implement-hungarian-algorithm-
	bipartite-matching/