Maturitní témata

Předmět: Automatizace (AUT)

Forma: ústní zkouška

Studijní obor: Informační technologie 18-20-M/01

Zaměření: Monitoring a řízení technologických procesů

Školní rok: 2021/2022

Třída: V4A, V4B, V4C, V4D

- 1. DSP- co je to, oblasti využití (průzkum, zdravotnictví, zvuk, video apod.)
- 2. Automatizace ve výrobě (popis technol. procesu, TQM a efektivnost automatizace, sociální aspekty)
- 3. DSP využití statistiky (střední hodnota, standardní odchylka, vztah k SNR a CV)
- 4. Kybernetika- řízení a toky signálů (základní blok. schéma, základní relace- sériová, paralelní, zpětná (antiparalelní), systémy determinované, stochastické a fuzzy, základní řízená soustava)
- 5. DSP- lineární systémy (základní vlastnosti homogenita, aditivita a shift invariance)
- 6. Regulace- základní pojmy (schéma a popis regulátoru, regulovaný obvod, co je ovládání, regulace a kybernetické řízení, statické vlastnosti, lineární x kvazilineární, druhy nelinearit)
- 7. Arduino- práce s I/O periférií (ošetření tlačítka proti zákmitům) **dle přiložených propozic k úloze**
- 8. Arduino- práce s I/O periférií (multifunkční shield a práce se 7segment zobrazovačem) **dle přiložených propozic k úloze**
- 9. DSP využití pravděpodobnosti (procesy na pozadí, histogram, pdf (pmf), cdf, příklady)
- 10. DSP digitální šum (princip generování náhodných čísel, využití v praxi, přesnost a pojmy)
- 11. DSP ADC a DAC, princip fce (funkční bloky AD a DA, specifika a význam pro DSP, vzorkovací teorém)
- 12. Dělení regulátorů (kriteriální podle energií, napájení, průběhu přenosu signálů, přesnosti, spolehlivosti a linearity, srovnání diskrétní x spojité řízení, principy diskrétního řízení)
- 13. Arduino- práce s I/O periférií (zpracování dat ze senzoru a zpracování výstupu) **dle přiložených propozic k úloze**

- 14. DSP konvoluce, princip a její vlastnosti (algoritmy ze strany vstupu / výstupu)
- 15. DSP filtry pro ADC a DAC (vlastnosti, požadavky, praktická řešení)
- 16. MCU- práce s interními perifériemi (I/O a Timer) v asynchronním režimu (režim přerušení) **dle přiložených propozic k úloze**.
- 17. Arduino základní vlastnosti MCU Atmel 328p (paměti a periferie), board Arduino UNO (pinout, způsob programování)
- 18. PLC popis LOGO! (princip funkce, technické řešení, blokové schéma řízeného procesu, popis jeho jednotlivých částí, vstupy, výstupy, příklady procesů)
- 19. MCU blokové schéma PIC16F84A (vnitřní architektura CPU, interní periférie, instrukční sada)
- 20. MCU rtOS (základní princip ET (event trigering) a TT (time trigening) aplikací, popis jádra rtOS, postup návrhu multitaskových aplikací)
- 21. MCU funkčnost vnitřních periférií PIC16F84A (Timer0, EEPROM, I/O porty PA a PB)
- 22. Snímače základní pojmy (snímač, čidlo, měřící řetězec se SMART snímačem), požadavky na snímače, parametry (přesnost, rozlišení, linearita, životnost, šum)
- 23. Arduino- programování s využitím knihoven (měření, zobrazení, periferie) **dle přiložených propozic k úloze**
- 24. Sběrnice I2C a 1-Wire-popis, protokol, rychlost, zapojení a využití
- 25. Snímače druhy snímačů, princip činnosti, průběh výstupního signálu, konstrukce snímačů (teplota, tlak, síla, poloha, úhel, rychlost, otáčky, hladina)

AUT V4A, V