# 17. MİKROİŞLEMCİ ÇEVRE BİRİMLERİ

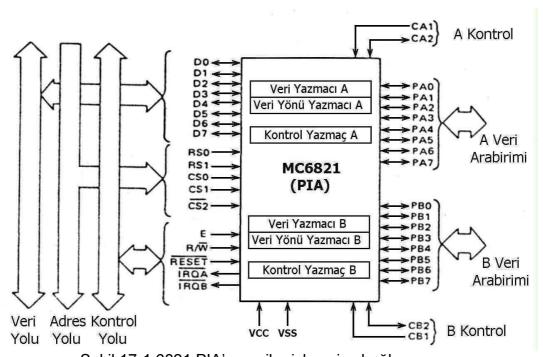
Giriş/Çıkış birimleri standart orta ölçekli sayısal tümleşik devreler kullanılarak basit, programlanmış, kesme sürüşlü ve doğrudan bellek erişimli olarak tasarlanabildiği gibi birimin tamamını içinde bulunduracak şekilde büyük ölçekli tek yonga sayısal tümleşik devreler olarak da tasarlanmaktadır. Mikroişlemci temelli sistemin mikroişlemcisine ek donanım gerektirmeden kolayca bağlanmak üzere uyumlu olarak tasarlanan bu tümleşik devrelere "mikroişlemci çevre birimi" adı verilir.

Tablo 17-1 Mikroişlemci Çevre Birimleri

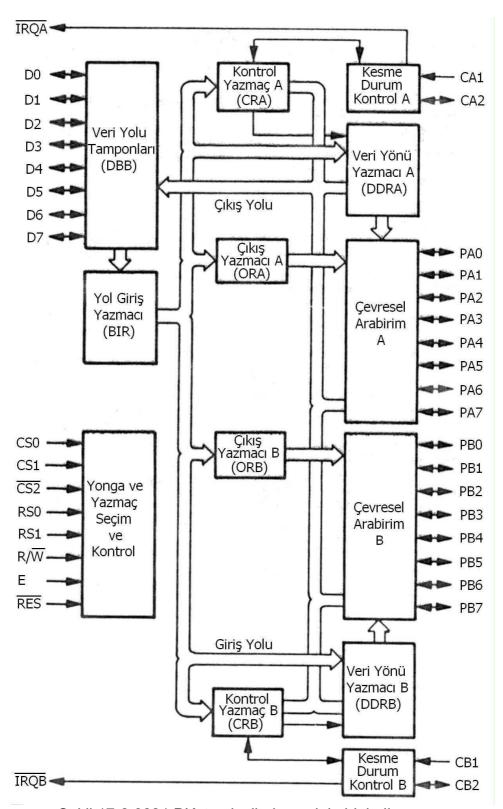
Çevre Biriminin Adı	Motorola	Intel
Paralel Giriş/Çıkış	6821,(PIA)	8255,(PPI)
Seri Giriş/Çıkış	6850,(ACIA)	8251,(USART)
Sayıcı/Zamanlayıcı	6840,(PIT)	8254,(PIT)
Kesme Denetçisi	6828,(PIC)	8259,(PIC)
Doğrudan Bellek Erişimi	6844,(DMAC)	8237,(DMAC)
CRT Denetçisi	6845,(CRTC)	8275,(CRTC)

## 17.1. Tümleşik Paralel Giriş/Çıkış Birimi

Basit ve programlanmış paralel Giriş/Çıkış birimi programlanabilir tümleşik devre olarak gerçekleştirildiğinde kısaca Paralel Giriş/Çıkış Çevre Birimi adını alır. 6821 çevresel arabirim uygunlaştırıcı (PIA, Peripheral Interface Adapter) tümleşik devresi 68xx mikroişlemci temelli sistemler için tasarlanmış olan tümleşik paralel giriş/çıkış birimi olarak kullanılır. Tümleşik devrenin uçları mikroişlemci ile bağlanmasını kolaylaştırmak üzere tasarlanmıştır. Bu tümleşik devrenin iç blok diyagramı Sekil 17-2'de, mikroislemciyle bağlantısı ise Sekil 17-1'de verilmistir.



Şekil 17-1 6821 PIA'nın mikroişlemciye bağlanması



Şekil 17-2 6821 PIA tümleşik devresinin blok diyagramı

						27 1	
			Tablo	17-2 682	1 n	rogram	lama tablosu
6821	PIA	Par	alel Giriş/Çıkı		•	nogram	iama tabiosu
ç Yazmaç			alor Olligi şilli	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	••		
RS1 RS0 0 0 0 0 0 1 1 0 1 0 1 1	1 0 - - -	CRB-2 - - 1 0	Secilen Yazmac Veri Yazmacı A Veri Yönü Yazmacı Kontrol Yazmaç A Veri Yazmacı B Veri Yazmacı B Veri Yönü Yazmacı Kontrol Yazmaç B	A CA1 (C olur. M yazmad Tümde	B1) 'i ikroişl cını ok vreye	sme bayrağı n aktif geçişi lemcinin A (l kuması ile "0 donanım F da "0" olur.	yle "1" yazmacına erişimin belirlenmesi b2   Seçilen Yazmacı 0   Veri yönü yazmacı DDRA(B)
Kontr	rol Ya	zma	ç CRA (CRB)	IRQA1 IR	b6 QA2 Irum		b4 b3 b2 b1 b0  \( \text{V} \)  \( \text{V} \)  \( \text{V} \)  \( \text{V} \)  \( \text{DDR} \)  \( \text{CA1 Kontrol} \)  \( \text{erişimi} \)
IRQA(B)	٥.	W///Window	•1117		1	,	\ \ \ \ \
CA2(CB2 CA2(CB A(B) veri donanim CA2(CB2	2)'nin giri 2)'nin ak yazmac RESET 2)'nin çık 2=0 olur	ş olara tif geç ını oku uygula ış olara	ak şartlanması durumu, işiyle "1" olur. Mikroiş ması ile "0" olur. Tün indiğinda "0" olur. Tün indiğinda "0" olur. ak şartlanması durumi (CB2)'nin aktif geçis	lemcinin ndevreye unda:			CA1 (CB1) kontrol bitleri           b1         b0         (CB1 ucu) (CB1 ucu) (kenar)         PlA'nın IRQA(B) kesme ucunun durumu           0         0         düşen düşen düşen düşen         "1" örtülmüş "0" CPU'ya kesme           1         0         çıkan "1" örtülmüş           1         1         çıkan "1" örtülmüş
b5="1"	CA2 (CB	2) kon	trol uçları çıkış olarak	kosullanmıs	Ī		Not : CA1 (CB1) aktif geçişi geldiğinde kesme örtülmüş ise, mikroişlemci tarafından b0'ın "1" yapılmasıyla
DİKKAT:	CA2 ile	CB2 çı	kış fonksiyonları farklı	dır.			IRQA(B) kesmesi oluşur.
0	<u>b3</u>	CA2	Açıklama  CA1 ucu ile yenilene Mikroişlemcinin A okumasından sonr kenarında CA2 "0" o CA1'in aktif geçişi ile	veri yazmaı a, E'nin dü: lur. Bundan so	çını şen		
0	1	CA2	E ucu ile yenilenen C Mikroişlemcinin A okumasından sonr kenarında CA2 "0" o E'nin düşen kenarınd	Okuma Belirteci veri yazmada, E'nin düd lur. Bundan so	çını şen		
b4	b3	I	Açıklama				
0	0	CB2	CB1 ucu ile yenilene Mikroişlemcinin B yazmasından sonr kenarında CB2 "0" o CB1'in aktif geçişi ile	veri yazmad a, E'nin çıl lur. Bundan so	ina kan	DİKKAT: b3	CA2 (CB2) kontrol uçları giriş olarak koşullanmış CA2 ile CB2 giriş fonksiyonları aynıdır. CA2 (CB2) Kesme İsteğine izin / örtme Açıklama
0	1	CB2	E ucu ile yenilenen Y Mikroişlemcinin B yazmasından sonr kenarında CB2 "0" o E'nin çıkan kenarınd	<u>azma Belirteci</u> veri yazmad a, E'nin çıl lur. Bundan so	ina kan	0	CA2 (CB2) aktif geçişi ile mikroişlemciye gönderilecek IRQA(B) kesmesi örtülür. Not : CA2 (CB2) aktif geçişi geldiğinde kesme örtülmüş ise, mikroişlemci tarafından b3'ün "1" yapılmasıyla IRQA(B) kesmesi oluşur.
b4	b3	I	Açıklama			1	CA2 (CB2) aktif geçişi ile mikroişlemciye gönderilecek IRQA(B) kesmesine izin verilir.
1	0		CA2 (CB2) ucunu "0" Mikroişlemci kontrol yazdığında CA2 (CB	yazmaca b3=	="0"	b4	IRQA(B)2 Kesme bayrağının set edilmesi için CA2 (CB2) aktif geçişinin belirlenmesi
1	1		CA2 (CB2) ucunu "1 Mikroişlemci kontrol yazdığında CA2 (CB	<u>Yap</u> yazmaca b3=	:"1"	(kenar) 0	Açıklama  IRQA(B)2 kesme bayrağı CA2 (CB2) ucunun düşen kenarında "1" olur.  IRQA(B)2 kesme bayrağı CA2 (CB2) ucunun çıkan
,	U .	J.	Is		- 4		kenarında "1" olur.

### 17.1.1. 6821 PIA 'nın Programlanması

Veri yönü yazmacı kontrol yazmacın 2.biti "0" yapılarak adreslenir. Tümleşik devrenin reset donanım ucu bütün iç yazmaçları sıfırladığı için ana programın başlangıcında bu işlem gereksizdir. Ancak daha sonra port uçlarının yönünün değiştirilmesi durumunda gereklidir. Aşağıda 6821 PIA paralel G/Ç tümleşik devresinin değişik çalışma şekilleri için programlanması için örnek program parçaları verilmiştir.

LDAA #0 ;Kontrol yazmacının temizlenmesi için kontrol kelimesinin

STAA PIACR ;PIA kontrol yazmacına yazılması

veya

LDAA PIACR ;Kontrol yazmacındaki kontrol kelimesinin okunması
AND #11111011B ;veri yönü yazmacının seçilmesi için yalnız 2.biti "0" yapılır

STAA PIACR ;ve yeniden kontrol yazmaca yazılır.

Giriş/çıkış uçlarının yönünü belirleyen değerler (çıkış için "1" ve giriş için "0") veri yönü yazmacına yüklenir.

LDAA #0 ;bütün uçları giriş yapmak için gerekli veri kelimesinin

STAA PIADDR ;veri yönü yazmacına yazılması

veva

LDAA #\$FF ;bütün uçları çıkış yapmak için gerekli veri kelimesinin

STAA PIADDR ;veri yönü yazmacına yazılması

veya

LDAA #\$F0 ;Portun 4-7 uçlarını çıkış, 0-3 uçlarını giriş yapmak için STAA PIDDR ;veri kelimesinin veri yönü yazmacına yazılması

PIA 'nın çalışma mantığına uygun şekilde kontrol yazmacın koşullanması sağlanır ve kontrol yazmacın 2.biti "1" yapılarak daha sonraki çalışmalar için veri yazmacı adreslenir.

LDAA #0 ;Kontrol yazmacının temizlenmesi için kontrol kelimesinin

STAA PIACRA ;PIA Port A Kontrol yazmacına yazılması

STAA PIADDRA ;A portunun bütün uçlarını giriş yapmak için gerekli veri

; kelimesinin veri yönü yazmacına yazılması

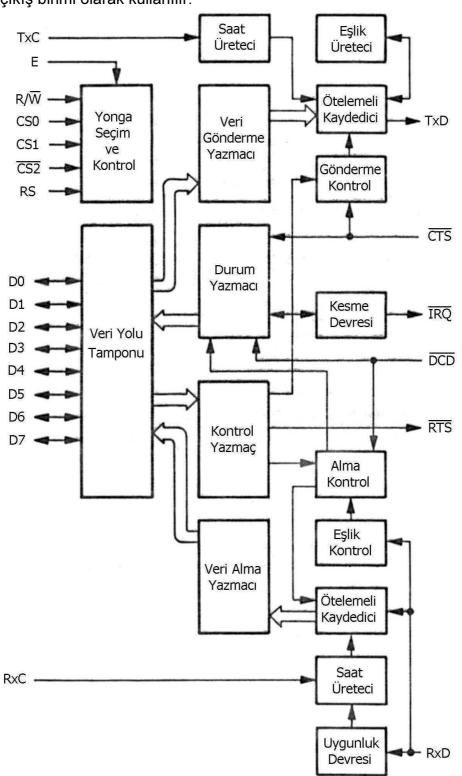
LDAA #00000110B ;CA1 ve CA2 kontrol ucu çıkan kenar giriş, kesme örtülmüş ve

; b2=1 port A veri okumaya hazır için kontrol kelimesinin

STAA PIACRA ;PIA Port A Kontrol yazmacına yazılması

## 17.2. Seri Giriş/Çıkış

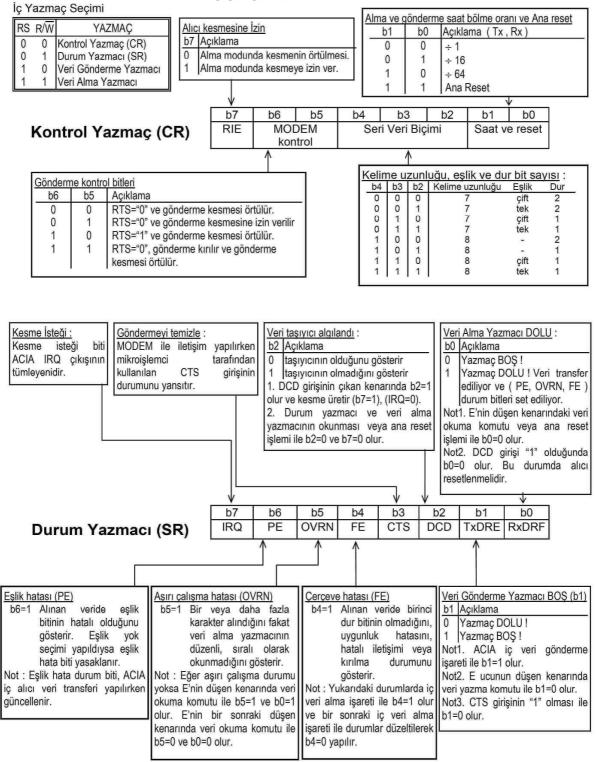
Paralel verinin seri veriye veya seri verinin paralel veriye dönüştürme işlemini yapan Giriş/Çıkış birimi programlanabilir tümleşik devre olarak gerçekleştirildiğinde kısaca Seri Giriş/Çıkış Çevre Birimi adını alır. Çevre birimi desteklediği seri iletişim protokolüne bağlı olarak senkron ve/veya asenkron çalışma şekillerine sahip olabilir. 6850 çevresel arabirim uygunlaştırıcı (ACIA, Asynchronous Communications Interface Adapter) tümleşik devresi, 68xx mikroişlemci temelli sistemler için tasarlanmış olan asenkron seri giriş/çıkış birimi olarak kullanılır.

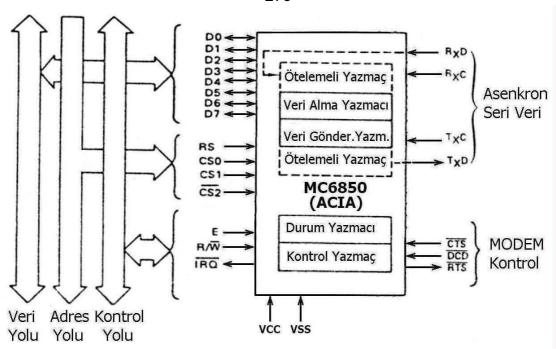


Şekil 17-3 6850 ACIA tümleşik devresinin blok diyagramı

#### Tablo 17-3 6850 programlama tablosu

#### 6850 ACIA Asenkron Seri Giriş/Çıkış Arabirimi





Şekil 17-4 6850 ACIA'nın mikroişlemciye bağlanması

## 17.2.1. 6850 ACIA 'nın Programlanması

Tümleşik devrenin resetlenmesi için donanım ucu yoktur. Kontrol yazmacın b0-b1 bitleri hem ana reset işlemi, hem de RxC ve TxC saat girişlerinden uygulanan işaretlerin bölünerek kullanılmasını sağlar. Kontrol yazmacın sonraki b2-b4 bitleri alınan/gönderilen asenkron seri veri biçimini belirlemek için kullanılır. b5-b6 bitleri tümleşik devrenin MODEM ile bağlantısında RTS ucu ve gönderme kesmesinin denetimi için kullanılır. b7 biti ise alma kesmesinin denetimi için kullanılır.

Durum yazmacının b0-b1 bitleri veri alma ve gönderme yazmaçları için durum bilgisini, b2-b3 bitleri MODEM'den gelen DCD ve CTS uçlarının durumunu, b4-b6 bitleri FE, OVRN, PE hata durumlarını, b7 ise IRQ kesme ucunun durumunu belirtir.

Örnek Pr. 17-1 6850 ACIA kullanarak "A" karakterinin gönderilmesini sağlayan bir alt program tasarlayınız.

$\overline{}$	••				
	_	_		•	
С	( )	•	•		

AGON1:

ACIACR: EQU 08000H ;Veri gönderme ve Kontrol yazmacının adresi ACIADR: EQU 08001H ;Veri alma ve Durum yazmacının adresi

ORG 0C700H ;Programın başlangıç adresi

LDAA #03H ;Ana reset için kontrol kelimesi STAA ACIACR ;Kontrol yazmaca yazılır.

LDAA #85H ;Asenkron veri biçimi 1/16 saat, 7-bit kelime, tek eşlik, 2 dur biti STAA ACIACR ;RTS=0 ve TIE yasak, RIE=1 IRQ'ya izin için kontrol kelimesi

LDAB #41H ;"A" karakterinin göndermek üzere B aküm. yükle

BSR GONDER ;Seri veri gönderme altprogramını çağır.

RTS ;Ana programa geri dön

GONDER: PSHA ;Alt programda bozulan A aküm. korunur

KONT: LDAA ACIACR ;Durum yazmacını oku

ANDA #02H ;Durum yazmacının TDRE biti Z sıfır bayrağında

BEQ KONT ;TDRE="0" ise kontrole devam et

STAB ACIADR ;TDRE="1" ise yazmaç boş veriyi veri gönd. yazmacına yaz

PULA ;Bozulan A aküm. düzelt RTS ;Çağrılan programa geri dön. ORG 0FFFEH ;Vektörlerin başlangıç adresleri

DWM BASLA ;Reset vektörü END ;Ana Programın sonu Örnek Pr. 17-2 6850 ACIA kullanarak kesme kullanara seri veri alınmasını sağlayan bir kesme servis programı tasarlayınız.

Çözüm:

ANA:

AGON1:

ACIACR: EQU H00080 ;Veri gönderme ve Kontrol yazmacının adresi ACIADR: EQU 08001H ;Veri alma ve Durum yazmacının adresi HATA: 0D000H ;Hata programının başlangıç adresi EQU ALBIL: ;Alınan verinin saklama adresi EQU 20H ;başlangıçta yapılacak işlemler. BASLA: . . . .

....

CLI ;örtülebilir kesme isteğine izin ;ana programda yapılacak işlemler.

LDAA #03H ;Ana reset için kontrol kelimesi STAA ACIACR ;Kontrol yazmaca yazılır.

LDAA #85H ;Asenkron veri biçimi 1/16 saat, 7-bit kelime, tek eşlik, 2 dur biti STAA ACIACR ;RTS=0 ve TIE yasak, RIE=1 IRQ'ya izin için kontrol kelimesi

KBEK: BRA KBEK ;Donanım kesmesi beklemek için bekleme çevrimi

;ACIA kullanılarak seri veri almak için Kesme Hizmet Programı.

ALMAKH: LDAA ACIACR ;Durum yazmacını oku

ANDA #70H ;PE, OVRN, FE hata bitleri=?

BEQ BILGAL ;hata yoksa seri veriyi almak için BILGAL'a git

JSR HATA ;hata varsa HATA altprogramına git

RTI ;kesme servis programından ana programa geri dön

BILGAL: LDAA ACIADR ;veri alma yazmacını oku

STAA ALBIL ;ALBIL adresinde sakla

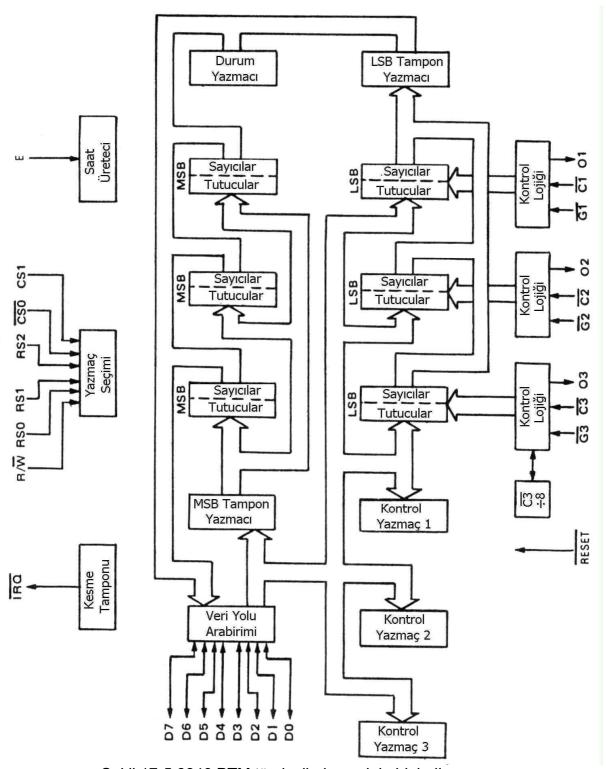
RTI ;kesme servis programından ana programa geri dön

;Vektör Adresleri

DWM ALMAKH ;IRQ Örtülebilir Kesme Servis Program Adresi
DWM BASLA ;SWI Yazılım İle Kesme Servis Program Adresi
DWM BASLA ;NMI Örtülemez Kesme Servis Program Adresi
DWM BASLA ;RES Reset, Mikroişlemciyi Yeniden Başlatma Adresi

**END** 

## 17.3. Sayıcı / Zamanlayıcı G/Ç Birimi



Şekil 17-5 6840 PTM tümleşik devresinin blok diyagramı