IIC3675: Tarea 3

Bruno Cerda Mardini

a)

Q-learning es off-policy ya que en su función de actualización, el valor futuro de la stateaction value function (Q(S', A')) se elige de manera greedy. En específico, se elige la acción que maximiza dicho valor, como se ve en la fórmula:

$$Q(S_t, A_t) \leftarrow Q(S_t, A_t) + \alpha \left[R_{t+1} + \gamma \max_{a} Q(S_{t+1}, a) - Q(S_t, A_t) \right]$$

SARSA es on-policy ya que, a diferencia de Q-learning, el valor futuro de la state-action value function (Q(S', A')) se determina eligiendo la siguiente acción según la política que se está optimizando actualmente:

$$Q(S_t, A_t) \leftarrow Q(S_t, A_t) + \alpha \left[R_{t+1} + \gamma Q(S_{t+1}, A_{t+1}) - Q(S_t, A_t) \right]$$

b)

Si ambos algoritmos empiezan a elegir acciones de manera greedy, entonces se vuelven muy similares, pero de todas formas **no van a ser equivalentes**.

Esto debido al orden en que se toman las acciones. En **SARSA**, se elige una acción (A') para el siguiente estado (S'), luego se hace la actualización, y después esta misma acción (A') se utiliza en el siguiente paso. En cambio, **Q-learning** NO elige una acción (A') y se hace la actualización basado en la acción que simplemente maximice el valor de Q $(\max_a Q(S', a))$, de esta manera Q-learning no se compromete con ninguna acción, luego en el siguiente paso Q-learning es capaz de elegir una acción pero con la tabla Q ya actualizada.

Un ejemplo claro en donde ambos algoritmos podrían tomar decisiones distintas es en caso de empate de valores, debido a que la política greedy no podría elegir un claro ganador, es una situación en donde ambos algoritmos podrían diverger en resultados y la toma de acciones, el ejemplo es el siguiente:

Supongamos que un agente se encuentra en el estado S, toma la acción A y debido a esto ahora se encuentra en el estado S'. Supongamos también que en la tabla Q, el valor para el estado S' tiene un empate:

•
$$Q(S', A_1) = -1$$

•
$$Q(S', A_2) = -1$$

Debido a que hay un empate, la política greedy no puede elegir una acción que sea claramente mejor, por lo que lo tiene que hacer de manera uniforme. **SARSA** va a actualizar Q(S, A), para esto va a elegir la siguiente acción A', pero como hay un empate, supongamos que va a terminar eligiendo A_1 , por lo que en el siguiente paso va a estar obligado a ejecutar A_1 . **Q-Learning** va a actualizar Q(S, A) usando la acción que maximice el valor de retorno, pero como hay un empate, supongamos que va a tomar la acción A_2 como la acción que maximice el valor de Q(S', a) (**Pero no la guarda para el siguiente paso**). La actualización para Q(S, A) de ambos algoritmos va a ser la misma, pero **eligieron acciones distintas**, por lo que no son equivalentes.

c)

hola