Examen - Session 2

Durée 3h00. Les documents, la calculatrice, les téléphones portables, tablettes, ordinateurs ne sont pas autorisés. La qualité de la rédaction sera prise en compte. Les exercices sont indépendants.

1 Analyse

Exercice 1. (Question de cours) Soit $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ une fonction de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$. Rappeler la définition du gradient de f et la formule liant gradient et différentielle.

Exercice 2. Soit $\phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ l'application définie par

$$\phi(x,y) = (u,v) = (x+y, x-y)$$

1. Démontrer que ϕ est un \mathcal{C}^1 difféomorphisme. Calculer son inverse ϕ^{-1} .

On remarque que ϕ est une application linéaire de matrice $M=\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$. C'est une bijection car le déterminant de M est non nul. Comme ϕ et ϕ^{-1} sont linéaires, elles sont donc $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$. L'application ϕ est bien un difféomorphisme de \mathbb{R}^2 dans lui même (on peut aussi utiliser le théorème d'inversion globale).

En calculant $M^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ on a $\phi^{-1} : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ qui est définie par $\phi^{-1}(u, v) = (x, y) = (\frac{u+v}{2}, \frac{u-v}{2})$.

2. Calculer le déterminant jacobien de ϕ au point (x,y) et le déterminant jacobien de ϕ^{-1} au point (u,v).

On vient de montrer que ϕ est un changement de variable linéaire. Sa matrice jacobienne est constante sur \mathbb{R}^2 et $\operatorname{Jac}_{\phi}(x,y)=M$ et $\operatorname{Jac}_{\phi^{-1}}(x,y)=M^{-1}$. Les déterminant jacobien sont donc constants et valent -2 et -1/2 respectivement.

3. On considère l'application $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ définie par $f(x,y) = e^{x^2-y^2}$. Soit $g = f \circ \phi^{-1}$. Calculer les dérivées partielles de f puis calculer les dérivées partielle de g en utilisant la règle de la chaîne.

On a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 2xe^{x^2 - y^2} \qquad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = -2ye^{x^2 - y^2}$$

Ainsi:

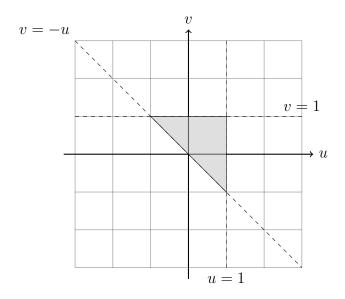
$$\frac{\partial g}{\partial u}(u,v) = \frac{\partial f}{\partial x}(x,y)\frac{\partial x}{\partial u}(u,v) + \frac{\partial f}{\partial y}(x,y)\frac{\partial y}{\partial u}(u,v)$$
$$= 2xe^{x^2-y^2} \times \frac{1}{2} - 2ye^{x^2-y^2} \times \frac{1}{2} = (x-y)e^{x^2-y^2} = ve^{uv},$$

et

$$\frac{\partial g}{\partial v}(u,v) = \frac{\partial f}{\partial x}(x,y)\frac{\partial x}{\partial v}(u,v) + \frac{\partial f}{\partial y}(x,y)\frac{\partial y}{\partial v}(u,v)$$
$$= 2xe^{x^2-y^2} \times \frac{1}{2} - 2ye^{x^2-y^2} \times \frac{-1}{2} = (x+y)e^{x^2-y^2} = ue^{uv},$$

4. On note $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x > 0, (x - 1) < y < (1 - x)\}$. Déterminer le domaine Δ image de D par ϕ . Faire un dessin.

Le domaine $\Delta=\{(u,v)\in\mathbb{R}^2,u+v>0,u<1,v<1\}$ est le triangle (on devrait s'en douter car ϕ est linéaire) :



5. En déduire $\int_D f(x,y) dx dy$.

On a

$$\begin{split} \int_D f(x,y) dx dy &= \int_\Delta e^{uv} \, \frac{du dv}{2} \\ &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \left(\int_{-u}^1 e^{uv} dv \right) du \\ &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \left[\frac{e^{uv}}{u} \right]_{v=-u}^1 du \\ &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 e^u - \frac{e^{-u^2}}{u} du \\ &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 e^u du = \frac{1}{2} (e - e^{-1}) = \sinh(1). \end{split}$$

On a utiliser le fait que $u\mapsto -\frac{e^{-u^2}}{u}du$ est impaire et son intégrale sur [-1,1] est nulle.

Exercice 3. On considère la fonction $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$,

$$f(x,y) = x\sqrt{x^2 + y^2}.$$

1. Étudier la continuité de f en chaque point de \mathbb{R}^2 .

L'application $(x,y) \mapsto \|(x,y)\|$ (où $\|\cdot\|$ désigne la norme euclidienne) est continue. L'application f est continue comme le produit de deux applications continues.

2. Calculer les dérivées partielles de f en chaque point où elles existent.

La fonction est \mathcal{C}^1 partout sauf peut être en (0,0) (à cause la racine carrée). On a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = \begin{cases} \sqrt{x^2 + y^2} + \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + y^2}}, & \text{si } (x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus (0,0) \\ \lim_{h \to 0} \frac{f(h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \to 0} |h| = 0, & \text{sinon} \end{cases}$$

et

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = \begin{cases} \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}, & \text{si } (x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus (0,0) \\ \lim_{h \to 0} \frac{f(0,h) - f(0,0)}{h} = 0, & \text{sinon} \end{cases}$$

3. Étudier la continuité des dérivées partielles de f sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0,0)$, puis en (0,0).

Sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0,0)$, les dérivées partielles sont clairement \mathcal{C}^0 . Reste à vérifier en l'origne. On a

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) \right| \le \sqrt{x^2 + y^2} + \frac{x^2 + y^2}{\sqrt{x^2 + y^2}} = 2\sqrt{x^2 + y^2}$$

et

$$\left| \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) - \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) \right| \le \frac{x^2 + y^2}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Ainsi, les dérivée partielles sont continues en l'origine et f est \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 .

4. Étudier la différentiabilité de f en chaque point de \mathbb{R}^2 .

Comme f est \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 , elle est différentiable partout.

5. En déduire une valeur approchée de f(1.01,0).

La différentielle de f en (1,0) est l'application linéaire $L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ qui $(h_1, h_2) \mapsto (1+1)h_1 + 0 \times h_2 = 2h_1$. On a donc le DL

$$f(1+h_1,h_2) = f(1,0) + L(h_1,h_2) + o(\|(h_1,h_2)\|) = 1 + 2h_1 + o(\|(h_1,h_2)\|)$$

Par suPar suite, $f(1.01, 0) \approx 1 + 0.02 = 1.02$.

Exercice 4. Soit $f(x,y) = |4x^2 + 9y^2 - 8x + 36y + 39|$.

1. Déterminer l'ensemble $N = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, 4x^2 + 9y^2 - 8x + 36y + 39 < 0\}.$

On a $N = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2, 4(x-1)^2 + 9(y+2)^2 < 1\}$. C'est l'intérieur d'une ellipse centrée en (1,-2).

2. Étudier la continuité f et donner l'ensemble image de f.

La fonction f est définie et continue sur \mathbb{R}^2 (composée d'un polynome et de la valeur absolue). Elle est à valeurs dans $[0, +\infty[$ car le polynôme s'annule (cf question précédente) et n'est pas borné sur \mathbb{R}^2 .

3. Dessiner l'ensemble $L = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | f(x, y) > 1/2 \}.$

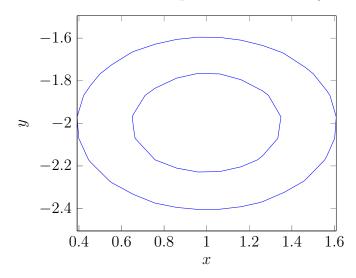
Il faut séparer les cas N et N^c . Ainsi, dans N

$$f(x,y) = -4x^2 - 9y^2 + 8x - 36y - 39 = -4(x-1)^2 - 9(y+2)^2 + 1$$

et
$$L_N = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | 4(x - 1)^2 + 9(y - 2)^2 < 1/2 \}$$
. Et dans N^c on a

$$f(x,y) = 4x^2 + 9y^2 - 8x + 36y + 39 = 4(x-1)^2 + 9(y+2)^2 - 1$$

et $L_{N^c} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 | 4(x-1)^2 + 9(y-2)^2 > 3/2 \}$. L'ensemble recherché est $L = L_N \cup L_{N^c}$ et est le complémentaire d'une couronne ellipsoïdale centrée en (1,-2).



4. Sur quel ensemble f est-elle \mathcal{C}^{∞} ? Justifier succintement la réponse.

Soit $Z = \{(x,y), 4x^2 + 9y^2 - 8x + 36y + 39 = 0\}$. La fonction f est \mathcal{C}^{∞} sur Z (car c'est la composée de 2 fonctions régulières). Sur Z, la fonction f n'est pas différentiable (point anguleux dû à la non dérivabilité de la fonction valeur absolue en 0). Cette dernière affirmation mériterait une étude un peu plus poussée...

5. Donner les points de minimum de f sur \mathbb{R}^2 . Indiquer, en justifiant, la nature de ces points (minimum global ou local). Indication: cette question se traitera sans calcul

On a vu à la question 2 que f est à valeurs positives. Sur Z elle s'annule. L'ensemble des points de Z sont des minima globaux.

6. Calculer le gradient et la Hessienne de f en les points de \mathbb{R}^2 pour lesquels ces quantités sont bien définies.

Attention : bien séparer les cas N et $N^c \setminus Z$ (car f n'est pas différentiable en Z) :

$$\nabla f(x,y) = \begin{cases} (-8x + 8, -18y - 36) & \text{si } (x,y) \in N \\ (8x - 8, 18y + 36) & \text{si } (x,y) \in N^c \setminus Z \end{cases}$$

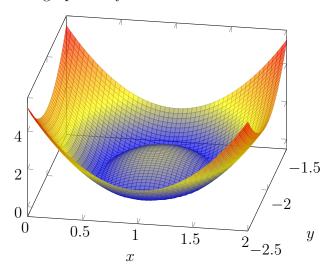
et

$$\operatorname{Hess}_{f}(x,y) = \begin{cases} \begin{pmatrix} -8 & 0 \\ 0 & -18 \end{pmatrix} & \operatorname{si}(x,y) \in \mathbb{N} \\ \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 18 \end{pmatrix} & \operatorname{si}(x,y) \in \mathbb{N}^{c} \setminus \mathbb{Z} \end{cases}$$

7. Déterminer alors le(s) point(s) critique(s) de f donner leur nature (minimum/maximum, local/global, point selle,...).

On a $\nabla f(x,y) = (0,0)$ si et seulement si (x,y) = (1,-2). La Hessienne en $(1,-2) \in N$ est definie négative et (1,-2) est un maximum local.

8. Tracer qualitativement le graphe de f.



2 Probabilités

Exercice 5. (Question de cours) Soient X et Y deux variables aléatoires réelles discrètes admettant un moment d'ordre 2. Démontrer que l'on a

$$\mathbb{E}(XY) \le \sqrt{\mathbb{E}(X^2)\mathbb{E}(Y^2)}.$$

C'est l'inégalité de Cauchy-Schwarz.

Exercice 6. (Lois géométriques) Soit X et Y deux variables aléatoires indépendantes de lois géométriques de paramètre 0 < a < 1 et 0 < b < 1 respectivement. On note $Z = \min\{X,Y\}$. Le but de l'exercice est de déterminer la loi de Z.

1. Calculer $\mathbb{P}(X \leq k)$ et $\mathbb{P}(Y \leq k)$ pour tout $k \in \mathbb{N}^*$.

Par définition, on a $\mathbb{P}(X=k)=a(1-a)^{k-1}$ pour k>0. Cela donne

$$\mathbb{P}(X \le k) = a \sum_{\ell=1}^{k} (1-a)^{\ell-1} = 1 - (1-a)^k$$

pour k > 0. De même $\mathbb{P}(Y \le k) = 1 - (1 - b)^k$ pour k > 0.

2. Calculer alors $\mathbb{P}(Z \leq k)$ pour tout $k \in \mathbb{N}^*$

On a $\{Z \le k\} = \{X \le k\} \cup \{Y \le k\}$. En utilisant les lois de De Morgan on a $\{Z > k\} = \{X > k\} \cap \{Y > k\}$. Ainsi, par indépendance de X et Y, on a

$$\mathbb{P}(Z \le k) = 1 - \mathbb{P}(Z > k) = 1 - \mathbb{P}(X > k)\mathbb{P}(Y > k) = 1 - (1 - a)^k (1 - b)^k.$$

3. Soit $k \in \mathbb{N}^*$ fixé. Exprimer l'évènement $\{Z = k\}$ en fonction des évènements du type $\{Z < \ell\}, \ell \in \mathbb{N}^*$.

On a
$$\{Z = k\} = \{Z \le k\} \setminus \{Z \le k - 1\} = \{Z \le k\} \cap \{Z \le k - 1\}^c$$
.

4. En déduire que Z est une variable aléatoire Géométrique dont on déterminera le paramètre.

D'après la question précédente et comme $\{Z \leq k-1\} \subset \{Z \leq k\}$ on a $\mathbb{P}(Z=k) = \mathbb{P}(Z \leq k) - \mathbb{P}(Z \leq k-1)$. Ainsi, pour tout k > 0,

$$\mathbb{P}(Z=k) = 1 - (1-a)^k (1-b)^k - 1 + (1-a)^{k-1} (1-b)^{k-1}$$
$$= (1-a)^{k-1} (1-b)^{k-1} (1 - (1-a)(1-b))$$
$$= ((1-a)(1-b))^{k-1} (1 - ((1-a)(1-b))).$$

La variable aléatoire Z est une geométrique de paramètre 1-(1-a)(1-b)=a+b-ab.