### ARIMA и сезонная ARIMA

# Буковка І

# Буковка I: план

• Стационарность ARMA.

# Буковка I: план

- Стационарность ARMA.
- Определение ARIMA.

### Буковка I: план

- Стационарность ARMA.
- Определение ARIMA.
- Нужно ли переходить к разностям?

# ARMA процесс

#### Определение

ARMA(p,q) процессом с несократимым уравнением

$$y_t = c + \beta_1 y_{t-1} + \ldots + \beta_p y_{t-p} + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \ldots + \alpha_q u_{t-q},$$

где  $(u_t)$  — белый шум,  $\beta_p \neq 0$  и  $\alpha_q \neq 0$ , называется решение этого уравнения вида  $MA(\infty)$  относительно  $(u_t)$ .

## ARMA процесс

#### Определение

ARMA(p,q) процессом с несократимым уравнением

$$y_t = c + \beta_1 y_{t-1} + \ldots + \beta_p y_{t-p} + u_t + \alpha_1 u_{t-1} + \ldots + \alpha_q u_{t-q},$$

где  $(u_t)$  — белый шум,  $\beta_p \neq 0$  и  $\alpha_q \neq 0$ , называется решение этого уравнения вида  $MA(\infty)$  относительно  $(u_t)$ .

#### Определение с лагами

ARMA(p,q) процессом с уравнением

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t,$$

где  $(u_t)$  — белый шум, P(L) степени p и Q(L) степени q несократимы, P(0)=Q(0)=1, называется решение этого уравнения вида  $MA(\infty)$  относительно  $(u_t)$ .

• Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:

• Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:

$$\mathbb{E}(y_t) = \mu_y$$
,  $\operatorname{Var}(y_t) = \gamma_0$ ,  $\operatorname{Cov}(y_t, y_{t-k}) = \gamma_k$ .

- Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:  $\mathbb{E}(y_t) = \mu_y$ ,  $Var(y_t) = \gamma_0$ ,  $Cov(y_t, y_{t-k}) = \gamma_k$ .
- В канонической записи ARMA(p,q) процесса  $P(L)y_t=c+Q(L)u_t$  у полинома P(L) все корни  $|\ell|>1.$

- Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:  $\mathbb{E}(y_t) = \mu_y$ ,  $Var(y_t) = \gamma_0$ ,  $Cov(y_t, y_{t-k}) = \gamma_k$ .
- В канонической записи ARMA(p,q) процесса  $P(L)y_t = c + Q(L)u_t$  у полинома P(L) все корни  $|\ell| > 1$ . Возможны неканонические варианты.

- Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:  $\mathbb{E}(y_t) = \mu_y$ ,  $Var(y_t) = \gamma_0$ ,  $Cov(y_t, y_{t-k}) = \gamma_k$ .
- В канонической записи ARMA(p,q) процесса  $P(L)y_t = c + Q(L)u_t$  у полинома P(L) все корни  $|\ell| > 1$ . Возможны неканонические варианты.
- При оценке ARMA(p,q) процесса методом максимального правдоподобия эти ограничения наложены а-приори.

- Процесс  $y_t \sim ARMA(p,q)$  стационарен по определению:  $\mathbb{E}(y_t) = \mu_y$ ,  $Var(y_t) = \gamma_0$ ,  $Cov(y_t, y_{t-k}) = \gamma_k$ .
- В канонической записи ARMA(p,q) процесса  $P(L)y_t = c + Q(L)u_t$  у полинома P(L) все корни  $|\ell| > 1$ . Возможны неканонические варианты.
- При оценке ARMA(p,q) процесса методом максимального правдоподобия эти ограничения наложены а-приори.

Есть упрощённые варианты правдоподобия.

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,1,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  нестационарен, но  $\Delta y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,1,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  нестационарен, но  $\Delta y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,2,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  и  $(\Delta y_t)$  нестационарны, но  $\Delta^2 y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,1,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  нестационарен, но  $\Delta y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,2,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  и  $(\Delta y_t)$  нестационарны, но  $\Delta^2 y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

$$\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$$
 и  $\Delta^2 y_t = \Delta y_t - \Delta y_{t-1}$ 

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,1,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  нестационарен, но  $\Delta y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

#### Определение

Случайный процесс  $(y_t)$  называется ARIMA(p,2,q) процессом относительно белого шума  $(u_t)$ , если  $(y_t)$  и  $(\Delta y_t)$  нестационарны, но  $\Delta^2 y_t$  — стационарный ARMA(p,q) процесс относительно белого шума  $(u_t)$ .

$$\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$$
 и  $\Delta^2 y_t = \Delta y_t - \Delta y_{t-1}$ 

ARIMA — AutoRegressive Integrated Moving Average

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

• Посмотреть на график!

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

• Посмотреть на график! График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

Затратно по времени!

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.
  - Затратно по времени!
- Применять AIC нельзя!

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

Затратно по времени!

• Применять AIC нельзя!

$$\ln L(y_1,\ldots,y_n\mid heta)$$
 и  $\ln L(y_2,\ldots,y_n\mid heta,y_1)$  и  $\ln L(y_3,\ldots,y_n\mid heta,y_1,y_2)$  несравнимы!

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

Затратно по времени!

• Применять AIC нельзя!

$$\ln L(y_1,\ldots,y_n\mid heta)$$
 и  $\ln L(y_2,\ldots,y_n\mid heta,y_1)$  и  $\ln L(y_3,\ldots,y_n\mid heta,y_1,y_2)$  несравнимы!

• Есть тесты на единичный корень!

ARIMA(p,0,q) или ARIMA(p,1,q) или ARIMA(p,2,q)

- Посмотреть на график!
   График стационарного процесса колеблется в полосе постоянной ширины вокруг своего ожидания.
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

Затратно по времени!

• Применять AIC нельзя!

$$\ln L(y_1,\ldots,y_n\mid heta)$$
 и  $\ln L(y_2,\ldots,y_n\mid heta,y_1)$  и  $\ln L(y_3,\ldots,y_n\mid heta,y_1,y_2)$  несравнимы!

• Есть тесты на единичный корень! ADF, KPSS, PP, ...

### Выбираем «на глазок»

четыре небольших графика на одном слайде явно стационарный (x) случайное блуждание (y) явно с трендом (z) что-то спорное (w)

## Буковка I: итоги

• ARMA подходит только для стационарных рядов.

### Буковка I: итоги

- ARMA подходит только для стационарных рядов.
- Иногда стационарен  $\Delta y_t$  или  $\Delta^2 y_t$ .

### Буковка I: итоги

- ARMA подходит только для стационарных рядов.
- Иногда стационарен  $\Delta y_t$  или  $\Delta^2 y_t$ .
- Выбираем между ARMA и ARIMA.

### **ADF TECT**

### ADF тест: план

• Предположения теста.

### ADF тест: план

- Предположения теста.
- Алгоритм теста.

### ADF тест: план

- Предположения теста.
- Алгоритм теста.
- Три вариации теста.

# Зачем нужен ADF тест?

Хотим ответить на вопросы:

## Зачем нужен ADF тест?

Хотим ответить на вопросы:

• Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?

#### Хотим ответить на вопросы:

- Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?
- Как включать константу в модель?

#### Хотим ответить на вопросы:

- Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?
- Как включать константу в модель?

Хотим ответить на вопросы:

- Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?
- Как включать константу в модель?

Название «тест на единичные корни»:

#### Хотим ответить на вопросы:

- Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?
- Как включать константу в модель?

Название «тест на единичные корни»:

$$\Delta = 1 - L = P(L)$$

Уравнение  $1 - \ell = 0$  имеет корень  $\ell = 1$ .

### **ADF** Tect

### Расшифровка

Augmented Dickey Fuller test

Расширенный тест Дики-Фуллера

### **ADF** Tect

### Расшифровка

Augmented Dickey Fuller test

Расширенный тест Дики-Фуллера

Три вариации теста: без константы, с константой, с трендом.

### ADF с константой

$$\Delta y_t = c + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \dots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$

### ADF с константой

$$\Delta y_t = c + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \dots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$

 $H_0: \beta = 0;$ 

 $(\Delta y_t)$  — стационарный AR(p) процесс;

$$y_t = y_0 + mt + \sum_{i=1}^t (\Delta y_t - \mathbb{E}(\Delta y_t));$$

### ADF с константой

$$\Delta y_t = c + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
  $H_0$ :  $\beta = 0$ ;  $(\Delta y_t)$  — стационарный  $AR(p)$  процесс;  $y_t = y_0 + mt + \sum_{i=1}^t (\Delta y_t - \mathbb{E}(\Delta y_t));$   $H_a$ :  $\beta < 0$ ;  $(y_t)$  — стационарный  $AR(p+1)$  процесс;

# **ADF** с константой: $H_0$ и $H_a$

тут два графика,

слева  $H_0$ 

 $\Delta y_t$  — стационарный AR(p) процесс;

$$y_t = y_0 + ct + \sum_{i=1}^t (\Delta y_t - \mathbb{E}(\Delta y_t));$$

справа  $H_a$ 

 $y_t$  — стационарный AR(p+1) процесс с ненулевым ожиданием

Шаг 1. Оцениваем регрессию

$$\widehat{\Delta y_t} = \hat{c} + \hat{\beta} y_{t-1} + \hat{d}_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + \hat{d}_p \Delta y_{t-p}.$$

Шаг 1. Оцениваем регрессию

$$\widehat{\Delta y_t} = \hat{c} + \hat{\beta} y_{t-1} + \hat{d}_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + \hat{d}_p \Delta y_{t-p}.$$

Шаг 2. Считаем по классической формуле t-статистику

$$ADF = \frac{\hat{\beta} - 0}{se(\hat{\beta})}.$$

Шаг 1. Оцениваем регрессию

$$\widehat{\Delta y_t} = \hat{c} + \hat{\beta} y_{t-1} + \hat{d}_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + \hat{d}_p \Delta y_{t-p}.$$

Шаг 2. Считаем по классической формуле t-статистику

$$ADF = \frac{\hat{\beta} - 0}{se(\hat{\beta})}.$$

При верной  $H_0$  распределение ADF-статистики стремится к особому распределению  $DF^c$ !

Шаг 1. Оцениваем регрессию

$$\widehat{\Delta y_t} = \hat{c} + \hat{\beta} y_{t-1} + \hat{d}_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + \hat{d}_p \Delta y_{t-p}.$$

Шаг 2. Считаем по классической формуле t-статистику

$$ADF = \frac{\hat{\beta} - 0}{se(\hat{\beta})}.$$

При верной  $H_0$  распределение ADF-статистики стремится к особому распределению  $DF^c$ !

Шаг 3. Делаем вывод:

Если  $ADF < DF^c$ , то  $H_0$  отвергается.

$$\Delta y_t = \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \dots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$

$$\Delta y_t = \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
 $H_0$ :  $\beta = 0$ ; 
$$(\Delta y_t)$$
 — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(\Delta y_t) = 0$ ; 
$$y_t = y_0 + \sum_{i=1}^t \Delta y_t;$$

$$\Delta y_t = \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
 $H_0$ :  $\beta = 0$ ; ( $\Delta y_t$ ) — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(\Delta y_t) = 0$ ;  $y_t = y_0 + \sum_{i=1}^t \Delta y_i;$   $H_a$ :  $\beta < 0$ ; ( $y_t$ ) — стационарный  $AR(p+1)$  процесс с  $\mathbb{E}(y_t) = 0$ ;

распределение  $DF^0$ .

$$\Delta y_t = \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
  $H_0$ :  $\beta = 0$ ;  $(\Delta y_t)$  — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(\Delta y_t) = 0$ ;  $y_t = y_0 + \sum_{i=1}^t \Delta y_i;$   $H_a$ :  $\beta < 0$ ;  $(y_t)$  — стационарный  $AR(p+1)$  процесс с  $\mathbb{E}(y_t) = 0$ ; В алгоритме будет регрессия без константы и другое

# **ADF** без константы: $H_0$ и $H_a$

тут два графика, слева  $H_0$ справа  $H_a$ 

$$\Delta y_t = c + gt + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \dots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$

$$\Delta y_t = c + gt + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
 $H_0$ :  $\beta = 0$ ;
$$\Delta y_t = k_1 + k_2 t + x_t;$$
 $(x_t)$  — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;
 $y_t = y_0 + m_1 t + m_2 t^2 + \sum_{i=1}^t x_t;$ 

$$\Delta y_t = c + gt + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
  $H_0$ :  $\beta = 0$ ; 
$$\Delta y_t = k_1 + k_2 t + x_t;$$
  $(x_t)$  — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;  $y_t = y_0 + m_1 t + m_2 t^2 + \sum_{i=1}^t x_i;$   $H_a$ :  $\beta < 0$ ;  $y_t = m_1 + m_2 t + x_t;$   $(x_t)$  — стационарный  $AR(p+1)$  процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;

$$\Delta y_t = c + gt + \beta y_{t-1} + d_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + d_p \Delta y_{t-p} + u_t,$$
  $H_0$ :  $\beta = 0$ ; 
$$\Delta y_t = k_1 + k_2 t + x_t;$$
  $(x_t)$  — стационарный  $AR(p)$  процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;  $y_t = y_0 + m_1 t + m_2 t^2 + \sum_{i=1}^t x_i;$   $H_a$ :  $\beta < 0$ ;  $y_t = m_1 + m_2 t + x_t;$   $(x_t)$  — стационарный  $AR(p+1)$  процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ; В алгоритме будет регрессия с константой и трендом и другое распределение  $DF^{ct}$ .

# ADF с трендом: $H_0$ и $H_a$

тут два графика, слева  $H_0$ справа  $H_a$ 

### ADF тест: итоги

• Применим для принятия решения о переходе к  $\Delta y_t$ .

### ADF тест: итоги

- Применим для принятия решения о переходе к  $\Delta y_t$ .
- Есть три варианта теста с разными предпосылками.

## **KPSS TecT**

KPSS тест: план

• Долгосрочная дисперсия.

### KPSS тест: план

- Долгосрочная дисперсия.
- Предпосылки теста.

## KPSS тест: план

- Долгосрочная дисперсия.
- Предпосылки теста.
- Две вариации теста.

# **Зачем нужен KPSS тест?**

Хотим ответить на вопросы:

# **Зачем нужен KPSS тест?**

Хотим ответить на вопросы:

• Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?

## **Зачем нужен KPSS тест?**

#### Хотим ответить на вопросы:

- Использовать ARMA модель для  $(y_t)$  или для  $(\Delta y_t)$ ?
- Как включать константу в модель?

### **KPSS Tect**

### Расшифровка

Kwiatkowski-Phillips-Schmidt-Shin test

Тест Квятковского-Филлипса-Шмидта-Шина

### **KPSS Tect**

#### Расшифровка

Kwiatkowski-Phillips-Schmidt-Shin test

Тест Квятковского-Филлипса-Шмидта-Шина

Две вариации теста: с константой, с трендом.

## Долгосрочная дисперсия

#### Определение

Для стационарного процесса  $(y_t)$  величина  $\lambda^2$  называется долгосрочной дисперсией, если

$$Var(\bar{y}) = \frac{\lambda^2}{T} + o(1/T)$$

или

$$\lim_{T \to \infty} T \operatorname{Var}(\bar{y}) = \lambda^2,$$

где 
$$\bar{y} = (y_1 + \ldots + y_T)/T$$
.

## Долгосрочная дисперсия

#### Определение

Для стационарного процесса  $(y_t)$  величина  $\lambda^2$  называется долгосрочной дисперсией, если

$$Var(\bar{y}) = \frac{\lambda^2}{T} + o(1/T)$$

или

$$\lim_{T \to \infty} T \operatorname{Var}(\bar{y}) = \lambda^2,$$

где 
$$\bar{y} = (y_1 + \ldots + y_T)/T$$
.

#### Мотивация

Для независимых наблюдений с одинаковой дисперсией

$$\mathrm{Var}(\bar{y}) = \frac{\sigma^2}{T}, \;$$
где  $\sigma^2 = \mathrm{Var}(y_i).$ 

### KPSS с константой

$$y_t = c + rw_t + x_t,$$

### KPSS с константой

$$y_t = c + rw_t + x_t,$$

 $H_0$ :  $rw_t = 0$ ;

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ ;

### KPSS с константой

$$y_t = c + rw_t + x_t,$$
  $H_0$ :  $rw_t = 0$ ;  $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;  $H_a$ :  $rw_t = rw_{t-1} + u_t$ ;  $rw_0 = 0$ ;  $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;  $(u_t)$  — белый шум, независимый с  $(x_t)$ .

## KPSS с константой: $H_0$ и $H_a$

тут два графика, слева  $H_0$ справа  $H_a$ 

Шаг 1. Оцениваем регрессию на константу

$$\widehat{y}_t = \widehat{c}$$
.

Шаг 1. Оцениваем регрессию на константу

$$\widehat{y_t} = \widehat{c}.$$

Шаг 2. Считаем KPSS статистику

$$KPSS = \frac{\sum_{t=1}^{T} S_t^2}{T^2 \hat{\lambda}^2},$$

где  $S_t$  — накопленная сумма остатков,  $S_t = \hat{u}_1 + \ldots + \hat{u}_t$ , а  $\hat{\lambda}^2$  — состоятельная оценка долгосрочной дисперсии.

Шаг 1. Оцениваем регрессию на константу

$$\widehat{y_t} = \widehat{c}$$
.

Шаг 2. Считаем KPSS статистику

$$KPSS = \frac{\sum_{t=1}^{T} S_t^2}{T^2 \hat{\lambda}^2},$$

где  $S_t$  — накопленная сумма остатков,  $S_t = \hat{u}_1 + \ldots + \hat{u}_t$ , а  $\hat{\lambda}^2$  — состоятельная оценка долгосрочной дисперсии.

При верной  $H_0$  распределение KPSS-статистики стремится к особому распределению  $KPSS^c$ !

Шаг 1. Оцениваем регрессию на константу

$$\widehat{y_t} = \widehat{c}$$
.

Шаг 2. Считаем KPSS статистику

$$KPSS = \frac{\sum_{t=1}^{T} S_t^2}{T^2 \hat{\lambda}^2},$$

где  $S_t$  — накопленная сумма остатков,  $S_t = \hat{u}_1 + \ldots + \hat{u}_t$ , а  $\hat{\lambda}^2$  — состоятельная оценка долгосрочной дисперсии.

При верной  $H_0$  распределение KPSS-статистики стремится к особому распределению  $KPSS^c$ !

Шаг 3. Делаем вывод:

Если  $KPSS > KPSS^c$ , то  $H_0$  отвергается.

$$y_t = c + bt + rw_t + x_t,$$

$$y_t = c + bt + rw_t + x_t,$$

$$H_0$$
:  $rw_t = 0$ ;

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ ;

$$y_t = c + bt + rw_t + x_t,$$
 $H_0$ :  $rw_t = 0$ ;
 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;
 $H_a$ :  $rw_t = rw_{t-1} + u_t$ ;
 $rw_0 = 0$ ;
 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;
 $(u_t)$  — белый шум, независимый с  $(x_t)$ .

$$y_t = c + bt + rw_t + x_t,$$
 $H_0$ :  $rw_t = 0$ ;
 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;
 $H_a$ :  $rw_t = rw_{t-1} + u_t$ ;
 $rw_0 = 0$ ;
 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t) = 0$ ;
 $(u_t)$  — белый шум, независимый с  $(x_t)$ .

В алгоритме будет регрессия с константой и трендом и другое распределение  $KPSS^{ct}$ .

# KPSS с трендом: $H_0$ и $H_a$

тут два графика, слева  $H_0$ справа  $H_a$ 

$$A.y_t = a + bt + x_t;$$

 $(y_t)$  — стационарный вокруг тренда (trend stationary).

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

$$A.y_t = a + bt + x_t;$$

 $(y_t)$  — стационарный вокруг тренда (trend stationary).

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

Рецепт: оценим регрессию a+bt с ARMA ошибками для  $(y_t)$ .

$$A.y_t = a + bt + x_t;$$

- $(y_t)$  стационарный вокруг тренда (trend stationary).
- $(x_t)$  стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

Рецепт: оценим регрессию a+bt с ARMA ошибками для  $(y_t)$ .

$$B.y_t = a + \sum_{i=1}^t x_i$$
 или  $y_t = a + bt + \sum_{i=1}^t x_i$ 

- $(x_t)$  стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .
- $(y_t)$  стационарный в разностях (difference stationary).

$$A.y_t = a + bt + x_t;$$

 $(y_t)$  — стационарный вокруг тренда (trend stationary).

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

Рецепт: оценим регрессию a+bt с ARMA ошибками для  $(y_t)$ .

$$B.y_t = a + \sum_{i=1}^t x_i$$
 или  $y_t = a + bt + \sum_{i=1}^t x_i$ 

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

 $(y_t)$  — стационарный в разностях (difference stationary).

Рецепт: оценим ARMA для  $(\Delta y_t)$ .

$$A.y_t = a + bt + x_t;$$

 $(y_t)$  — стационарный вокруг тренда (trend stationary).

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

Рецепт: оценим регрессию a+bt с ARMA ошибками для  $(y_t)$ .

$$B.y_t = a + \sum_{i=1}^t x_i$$
 или  $y_t = a + bt + \sum_{i=1}^t x_i$ 

 $(x_t)$  — стационарный процесс с  $\mathbb{E}(x_t)=0$ .

 $(y_t)$  — стационарный в разностях (difference stationary).

Рецепт: оценим ARMA для  $(\Delta y_t)$ .

Оба  $(y_t)$  нестационарны!

## KPSS тест: итоги

• Применим для принятия решения о переходе к  $\Delta y_t$ .

### KPSS тест: итоги

- Применим для принятия решения о переходе к  $\Delta y_t$ .
- Есть два варианта теста с разными предпосылками.

## Сезонная ARIMA

### Сезонная ARIMA: план

• ARMA должна быть экономной!

### Сезонная ARIMA: план

- ARMA должна быть экономной!
- Сезонные полиномы.

### Сезонная ARIMA: план

- ARMA должна быть экономной!
- Сезонные полиномы.
- Нужно ли переходить к разностям?

### **Сез**онность и ARIMA

С помощью ARMA и ARIMA моделей можно моделировать сезонность!

### **Сез**онность и ARIMA

С помощью ARMA и ARIMA моделей можно моделировать сезонность!

Только дорого!

#### Сезонность и АРІМА

С помощью ARMA и ARIMA моделей можно моделировать сезонность!

#### Только дорого!

$$MA(12): y_t = c + u_t + a_1u_{t-1} + a_2u_{t-2} + \dots + a_{12}u_{t-12}.$$

$$ARIMA(12,1,0): \Delta y_t = c + u_t + b_1 \Delta y_{t-1} + \ldots + b_{12} \Delta y_{t-12}.$$

## **ARMA** должна быть экономной!

Сосредоточимся на коэффициентах сильнее отличных от нуля!

## **ARMA** должна быть экономной!

Сосредоточимся на коэффициентах сильнее отличных от нуля!

#### Определение

Если стационарную ARMA модель для  $y_t$  можно записать с меньшим числом параметров в виде

$$P_{non}(L)P_{seas}(L^{12})y_t = c + Q_{non}(L)Q_{seas}(L^{12})u_t,$$

где степени у лаговых полиномов равны  $\deg P_{non}=p$ ,  $\deg P_{seas}=P$ ,  $\deg Q_{non}=q$ ,  $\deg Q_{seas}=Q$ , то она также называется SARMA(p,q)(P,Q)[12].

## Примеры

• SARMA(1,0)(0,2)[12] $(1-b_1L)y_t = c + (1+d_1L^{12}+d_2L^{24})u_t;$ 

## Примеры

• SARMA(1,0)(0,2)[12]

$$(1 - b_1 L)y_t = c + (1 + d_1 L^{12} + d_2 L^{24})u_t;$$

• SARMA(0,2)(1,0)[12]

$$(1 - f_1 L^{12})y_t = c + (1 + a_1 L + a_2 L^2)u_t;$$

### Примеры

• SARMA(1,0)(0,2)[12]

$$(1 - b_1 L)y_t = c + (1 + d_1 L^{12} + d_2 L^{24})u_t;$$

• SARMA(0,2)(1,0)[12]

$$(1 - f_1 L^{12})y_t = c + (1 + a_1 L + a_2 L^2)u_t;$$

• SARMA(1,2)(2,1)[12]

$$(1-f_1L^{12}-f_2L^{24})(1-b_1L^1)y_t = c + (1+a_1L+a_2L^2)(1+d_1L^{12})u_t$$

#### **SARIMA**

По аналогии с разностью  $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$  можно рассмотреть сезонную разность  $\Delta_{12}y_t = y_t - y_{t-12}$ .

#### **SARIMA**

По аналогии с разностью  $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$  можно рассмотреть сезонную разность  $\Delta_{12}y_t = y_t - y_{t-12}$ .

#### Определение

Если ряд  $z_t = \Delta^d \Delta_{12}^D y_t$  описывается стационарной моделью SARMA(p,q)(P,Q)[12], то говорят, что  $y_t$  описывается моделью SARIMA(p,d,q)(P,D,Q)[12].

### **SARIMA**

По аналогии с разностью  $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$  можно рассмотреть сезонную разность  $\Delta_{12}y_t = y_t - y_{t-12}$ .

#### Определение

Если ряд  $z_t = \Delta^d \Delta_{12}^D y_t$  описывается стационарной моделью SARMA(p,q)(P,Q)[12], то говорят, что  $y_t$  описывается моделью SARIMA(p,d,q)(P,D,Q)[12].

d — количество взятий обычной разности  $\Delta = 1 - L$ ;

D — количество взятий сезонной разности  $\Delta_{12}=1-L^{12}$ ;

#### **SARIMA**

По аналогии с разностью  $\Delta y_t = y_t - y_{t-1}$  можно рассмотреть сезонную разность  $\Delta_{12}y_t = y_t - y_{t-12}$ .

#### Определение

Если ряд  $z_t = \Delta^d \Delta_{12}^D y_t$  описывается стационарной моделью SARMA(p,q)(P,Q)[12], то говорят, что  $y_t$  описывается моделью SARIMA(p,d,q)(P,D,Q)[12].

d — количество взятий обычной разности  $\Delta=1-L$ ; D — количество взятий сезонной разности  $\Delta_{12}=1-L^{12}$ ;  $y_t\sim SARIMA(0,0,2)(1,1,2)[12]$  означает, что  $\Delta_{12}y_t\sim SARMA(0,2)(1,2)[12]$ 

SARIMA(p,0,q)(P,0,Q) или SARIMA(p,0,q)(P,1,Q)[12]?

• Посмотреть на график!

SARIMA(p,0,q)(P,0,Q) или SARIMA(p,0,q)(P,1,Q)[12]?

• Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12}y_t$ .

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t$ .
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

SARIMA(p,0,q)(P,0,Q) или SARIMA(p,0,q)(P,1,Q)[12]?

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t$ .
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.

Затратно по времени!

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t$ .
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.
  - Затратно по времени!
- Применять AIC нельзя!

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t.$
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.
  - Затратно по времени!
- Применять AIC нельзя!
   Условная и безусловная функции правдоподобия содержат разное число слагаемых.

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t$ .
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.
  - Затратно по времени!
- Применять AIC нельзя!
   Условная и безусловная функции правдоподобия содержат разное число слагаемых.
- Есть тесты на единичный корень!

- Посмотреть на график! Слишком выраженная сезонность — повод перейти к  $\Delta_{12} y_t$ .
- Оценить все эти модели и выбрать наилучшую по кросс-валидации.
   Затратно по времени!
- Применять AIC нельзя!
   Условная и безусловная функции правдоподобия содержат разное число слагаемых.
- Есть тесты на единичный корень! И эмпирические правила...

## STL разложение и сила сезонности

Шаг 1. Находим STL разложение ряда  $(y_t)$ .

$$y_t = trend_t + seas_t + remainder_t$$

#### STL разложение и сила сезонности

Шаг 1. Находим STL разложение ряда  $(y_t)$ .

$$y_t = trend_t + seas_t + remainder_t$$

Шаг 2. Рассчитываем силу сезонности.

$$F_{seas} = \max \left\{ 1 - \frac{\text{sVar}(remainder)}{\text{sVar}(seas + remainder)}, 0 \right\}.$$

#### STL разложение и сила сезонности

Шаг 1. Находим STL разложение ряда  $(y_t)$ .

$$y_t = trend_t + seas_t + remainder_t$$

Шаг 2. Рассчитываем силу сезонности.

$$F_{seas} = \max \left\{ 1 - \frac{\text{sVar}(remainder)}{\text{sVar}(seas + remainder)}, 0 \right\}.$$

Шаг 3. Если сила сезонности выше порога, то переходим к  $\Delta_{12}y_t=y_t-y_{t-12}$ .

#### Сезонная ARIMA: итоги

• Сезонная ARIMA экономит параметры.

#### Сезонная ARIMA: итоги

- Сезонная ARIMA экономит параметры.
- Сила сезонности из STL разложения используется для решения о необходимости сезонной разности  $\Delta_1 2y_t$ .

## Алгоритм Хандакара-Хиндмана

## Алгоритм Хандакара-Хиндмана: план

• Три шага алгоритма.

## Алгоритм Хандакара-Хиндмана: план

- Три шага алгоритма.
- Нюансы и рекомендации.

Шаг 1 (для сезонных рядов). Сколько раз надо брать  $\Delta_{12}$ ?

Шаг 1 (для сезонных рядов). Сколько раз надо брать  $\Delta_{12}$ ? Шаг 2. Сколько раз надо брать  $\Delta$ ?

Шаг 1 (для сезонных рядов). Сколько раз надо брать  $\Delta_{12}$ ?

Шаг 2. Сколько раз надо брать  $\Delta$ ?

Шаг 3. Какую стационарную SARMA модель оценивать после взятия разностей?

Ни разу, раз или два раза.

• Находим STL разложение ряда.

- Находим STL разложение ряда.
- Если сила сезонности меньше пороговой, то работаем с исходным рядом  $y_t$ .

- Находим STL разложение ряда.
- Если сила сезонности меньше пороговой, то работаем с исходным рядом  $y_t$ .
- Если сила больше пороговой, то переходим к сезонной разности и после нового STL разложения сравниваем силу сезонности с пороговой ещё раз.

- Находим STL разложение ряда.
- Если сила сезонности меньше пороговой, то работаем с исходным рядом  $y_t$ .
- Если сила больше пороговой, то переходим к сезонной разности и после нового STL разложения сравниваем силу сезонности с пороговой ещё раз.
- Если сила сезонности снова больше пороговой, то работаем с  $\Delta_{12}^2 y_t$ , иначе работаем с  $\Delta_{12} y_t$ .

- Находим STL разложение ряда.
- Если сила сезонности меньше пороговой, то работаем с исходным рядом  $y_t$ .
- Если сила больше пороговой, то переходим к сезонной разности и после нового STL разложения сравниваем силу сезонности с пороговой ещё раз.
- Если сила сезонности снова больше пороговой, то работаем с  $\Delta_{12}^2 y_t$ , иначе работаем с  $\Delta_{12} y_t$ .

Ни разу, раз или два раза.

- Находим STL разложение ряда.
- Если сила сезонности меньше пороговой, то работаем с исходным рядом  $y_t$ .
- Если сила больше пороговой, то переходим к сезонной разности и после нового STL разложения сравниваем силу сезонности с пороговой ещё раз.
- Если сила сезонности снова больше пороговой, то работаем с  $\Delta_{12}^2 y_t$ , иначе работаем с  $\Delta_{12} y_t$ .

Есть альтернатива в виде теста Канова-Хансена (Canova-Hansen).

# **Шаг 2.** Сколько раз надо брать $\triangle$ ?

# **Шаг 2.** Сколько раз надо брать $\triangle$ ?

Ни разу, раз или два раза.

• Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.

#### **Ш**аг 2. Сколько раз надо брать $\triangle$ ?

- Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.
- Если  $H_0$  не отвергается, то работаем с рядом  $y_t$ .

- Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.
- Если  $H_0$  не отвергается, то работаем с рядом  $y_t$ .
- Если  $H_0$  отвергается, то проводим KPSS тест для разности  $\Delta y_t$ .

- Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.
- Если  $H_0$  не отвергается, то работаем с рядом  $y_t$ .
- Если  $H_0$  отвергается, то проводим KPSS тест для разности  $\Delta y_t$ .
- Если у повторного KPSS теста  $H_0$  отвергается, то работаем с  $\Delta^2 y_t$  иначе работаем с  $\Delta y_t$ .

- Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.
- Если  $H_0$  не отвергается, то работаем с рядом  $y_t$ .
- Если  $H_0$  отвергается, то проводим KPSS тест для разности  $\Delta y_t$ .
- Если у повторного KPSS теста  $H_0$  отвергается, то работаем с  $\Delta^2 y_t$  иначе работаем с  $\Delta y_t$ .

Ни разу, раз или два раза.

- Применяем KPSS тест с константой к исходному ряду.
- Если  $H_0$  не отвергается, то работаем с рядом  $y_t$ .
- Если  $H_0$  отвергается, то проводим KPSS тест для разности  $\Delta y_t$ .
- Если у повторного KPSS теста  $H_0$  отвергается, то работаем с  $\Delta^2 y_t$  иначе работаем с  $\Delta y_t$ .

Есть альтернатива в виде ADF теста.

• Оцениваем большое количество экономных SARMA моделей.

$$\Delta^d \Delta^D_{12} y_t \sim SARMA(p,q)(P,Q)[12], p+q \leq 5, P+Q \leq 5$$

• Оцениваем большое количество экономных SARMA моделей.

$$\Delta^d \Delta^D_{12} y_t \sim SARMA(p,q)(P,Q)[12], p+q \leq 5, P+Q \leq 5$$

 Выбираем наилучшую модель по штрафному критерию Акаике:

 $AIC = 2K - 2 \ln L$ , где K — общее число параметров,  $\ln L$  — логарифм правдоподобия.

• Оцениваем большое количество экономных SARMA моделей.

$$\Delta^d \Delta^D_{12} y_t \sim SARMA(p,q)(P,Q)[12], p+q \leq 5, P+Q \leq 5$$

 Выбираем наилучшую модель по штрафному критерию Акаике:

 $AIC = 2K - 2 \ln L$ , где K — общее число параметров,  $\ln L$  — логарифм правдоподобия.

• Оцениваем большое количество экономных SARMA моделей.

$$\Delta^d \Delta^D_{12} y_t \sim SARMA(p,q)(P,Q)[12], p+q \leq 5, P+Q \leq 5$$

 Выбираем наилучшую модель по штрафному критерию Акаике:

 $AIC = 2K - 2 \ln L$ , где K — общее число параметров,  $\ln L$  — логарифм правдоподобия.

Есть альтернатива в виде перебора с помощью кросс-валидации.

Идентификация подходящей модели.
 Графический анализ, тесты. Выбор количества сезонных и обычных разностей.

- Идентификация подходящей модели.
   Графический анализ, тесты. Выбор количества сезонных и обычных разностей.
- Оценивание подходящей модели. Оценивание параметров SARMA модели для преобразованного ряда.

- Идентификация подходящей модели.
   Графический анализ, тесты. Выбор количества сезонных и обычных разностей.
- Оценивание подходящей модели. Оценивание параметров SARMA модели для преобразованного ряда.
- Статистическая проверка модели.
   Визуализация остатков. Тесты на остатки модели.

- Идентификация подходящей модели.
   Графический анализ, тесты. Выбор количества сезонных и обычных разностей.
- Оценивание подходящей модели. Оценивание параметров SARMA модели для преобразованного ряда.
- Статистическая проверка модели.
   Визуализация остатков. Тесты на остатки модели.

- Идентификация подходящей модели.
   Графический анализ, тесты. Выбор количества сезонных и обычных разностей.
- Оценивание подходящей модели. Оценивание параметров SARMA модели для преобразованного ряда.
- Статистическая проверка модели.
   Визуализация остатков. Тесты на остатки модели.

Алгоритм Хандакара-Хиндмана — практическая реализация методологии.

• Очень много опций...

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t$$
 или  $P(L)(y_t - \mu) = Q(L)u_t$ 

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t$$
 или  $P(L)(y_t - \mu) = Q(L)u_t$ 

• Требует много времени.

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t$$
 или  $P(L)(y_t - \mu) = Q(L)u_t$ 

• Требует много времени.

Не стоит использовать кросс-валидацию.

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t$$
 или  $P(L)(y_t - \mu) = Q(L)u_t$ 

• Требует много времени.

Не стоит использовать кросс-валидацию.

• Суммирует опыт десятилетий.

• Очень много опций...

Возможны отличия реализаций в софте.

• Обратите внимание на включение константы

$$P(L)y_t = c + Q(L)u_t$$
 или  $P(L)(y_t - \mu) = Q(L)u_t$ 

• Требует много времени.

Не стоит использовать кросс-валидацию.

• Суммирует опыт десятилетий.

Не забудьте им воспользоваться!

• Шаг 1. Решение о переходе к сезонным разностям.

- Шаг 1. Решение о переходе к сезонным разностям.
- Шаг 2. Решение о переходе к разностям.

- Шаг 1. Решение о переходе к сезонным разностям.
- Шаг 2. Решение о переходе к разностям.
- Шаг 3. Оценка множества SARMA моделей с выбором по AIC.

- Шаг 1. Решение о переходе к сезонным разностям.
- Шаг 2. Решение о переходе к разностям.
- Шаг 3. Оценка множества SARMA моделей с выбором по AIC.
- Обязательно попробуйте алгоритм!