

Пример 4

упр

А. $y_t = 3 + 0.7y_{t-1} - 0.12y_{t-2} + u_t + u_{t-1}$

Б. $y_t = 5 + 6y_{t-1} - 10y_{t-2} + u_t - 0.5u_{t-1}$

Для 7 упр-ия:

1) ① сколько стационарных решений?

А	Б
∞	∞

2) ② характеристический полином
и характеристический полином АР
и МА частей?

3) ③ сократим ли упр-ие? если мы знаем
имеет ли корень $P(L)$ и $Q(L)$ общие корни? корень у характеристического полинома АР и МА части?

4) ④ корни характеристического полинома? АР часть
корни характеристического полинома? как они связаны?

5) ⑤ сколько стационарных решений?

6) ⑥ имеет ли стационарное решение для МА(∞)
откуда (u_t)

А. $y_t = 3 + 0.7y_{t-1} - 0.12y_{t-2} + u_t + u_{t-1}$

Б. $y_t = 5 + 6y_{t-1} - 10y_{t-2} + u_t - 0.5u_{t-1}$

характеристический полином

А $(1 - 0.7L + 0.12L^2)y_t = 3 + (1+L)u_t$
 характеристический полином АР части $l_1 = \frac{1}{3}$ $l_2 = \frac{1}{4}$
 характеристический полином МА части $l_1 = 1$

Б $(1 - 6L + 10L^2)y_t = 5 + (1 - 0.5L)u_t$
 $l_1 = 2$

характеристики уравнения для Б

$\lambda^2 - 6\lambda + 10 = 0$

АР часть

$\lambda - 0.5 = 0$

МА часть

Связь между корнями:

$l_j \cdot d_j = 1$

уравнение для корней y_t

$y_t - 0.7y_{t-1} + 0.12y_{t-2} = 0$

$y_t = \lambda^t$ ($\lambda_1 = 0.3$ $\lambda_2 = 0.4$)
 (попытка угадать решение)

$\lambda^t - 0.7\lambda^{t-1} + 0.12\lambda^{t-2} = 0$

$\lambda^2 - 0.7\lambda + 0.12 = 0$

характеристики уравнения АР части

характеристики уравнения МА части

$\lambda + 1 = 0$

$\lambda_1 = 1$

урав

характеристический многочлен АР части
хар и характеристический многочлен АР части

$$1 - 6\lambda + 10\lambda^2 = 0$$

$$\lambda^2 - 6\lambda + 10 = 0$$

$$(\lambda^2 - 6\lambda + 9) + 1 = 0$$

$$(\lambda - 3)^2 = -1$$

$$\lambda - 3 = \pm i$$

$$\lambda_1 = 3 + i \quad \lambda_2 = 3 - i$$

$$l_1 = \frac{1}{3+i} = \frac{3-i}{9-i^2} = \frac{3-i}{10}$$

$$l_2 = \frac{1}{3-i} = \frac{3+i}{9-i^2} = \frac{3+i}{10}$$

$$l = \frac{1}{\lambda}$$

$$1 - 6 \cdot \frac{1}{\lambda} + 10 \cdot \left(\frac{1}{\lambda}\right)^2 = 0$$

$$\lambda^2 - 6\lambda + 10 = 0$$

Теорема

Если $P(L) \cdot y_t = c + Q(L) \cdot u_t$, $u_t \sim \delta$ -м.у.у.

$P(L)$ и $Q(L)$ не имеют общих корней то есть 3 случая:

l_1, l_2, \dots, l_p — корни характеристического

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p$ — // — характеристический — //

① Нет ст.р. решений у урав.

$$\exists |l_j| = 1$$

$$\exists |\lambda_j| = 1$$

② ровно одно ст.р. решение вида $P_A(\omega)$ относительно

(u_t) т.е. $y_t = \mu + u_t + C_1 u_{t-1} + C_2 u_{t-2} + \dots$

$$\forall |l_j| > 1$$

$$\forall |\lambda_j| < 1$$

③ ровно одно ст.р. решение вида $P_A(\omega)$ относительно ка-го δ -м.у.у. (u_t), не относительно (u_t)!

$$y_t = \mu + u_t + C_1 u_{t-1} + C_2 u_{t-2} + \dots$$

$$\forall |l_j| \neq 1$$

$$\forall |\lambda_j| \neq 1$$

$$\exists |l_j| < 1$$

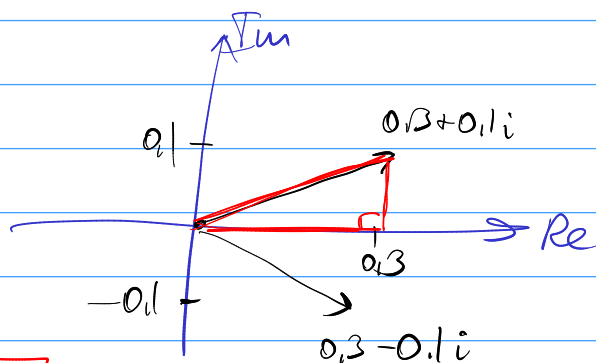
$$\exists |\lambda_j| > 1$$

уравнение (A) λR -корни: (нормировано)
 $\ell_1 = \frac{1}{0.3} \quad \ell_2 = \frac{1}{0.4} \quad \forall |\ell_j| > 1 \Rightarrow$

\Rightarrow Одно частное решение, оно имеет вид $MA(\omega)$ относительно (u_t) у уравнения:

$$y_t = \mu + u_t + c_1 u_{t-1} + c_2 u_{t-2} + \dots$$

уравнение (B) $\ell_1 = \frac{3+i}{10} \quad \ell_2 = \frac{3-i}{10}$
 $\ell_1 = 0.3 + 0.1i \quad \ell_2 = 0.3 - 0.1i$



$$|0.3 + 0.1i| = \sqrt{0.3^2 + 0.1^2} = \sqrt{0.10} < 1$$

$$|0.3 - 0.1i| = |0.3 + 0.1i|$$

У уравнения B одно частное решение, но оно не представимо в виде $MA(\omega)$ относительно (u_t) у уравнения. Оно имеет вид $MA(\omega)$ относительно некоторого \sqrt{t} , некоторого делителя нуля.

$$y_t = \mu + \sqrt{t} + c_1 \sqrt{t-1} + c_2 \sqrt{t-2} + \dots$$

ARMA(2,1) ^{стационарна} модель с ур-нием $y_t = ? + ?y_{t-1} + ?y_{t-2} + u_t + ?u_{t-1}$
 где $u_t \sim \text{б. шум}$

за задачи:

- ① $y_t \sim \text{стат. решение ур-ия}$
 вида $MA(\infty)$ от-но u_t
- ② ур-ие несовр-мо
- ③ корни хар-го ур-ия
 AR-части $| \lambda_j | < 1$.

ур

ARMA(1,0) модель AR(1) модель с ур-ием

$$y_t = 5 + 0.7y_{t-1} + u_t, \quad u_t \sim \text{б. шум}$$

- а) автокорр-ая ф-ция $\rho_k = \text{corr}(y_t, y_{t-k})$
 б) частная автокорр-ая ф-ция $\varphi_{kk} = \rho \text{corr}(y_t, y_{t-k}; y_{t-1}, y_{t-2}, \dots, y_{t-k+1})$

$$y_t = \mu + u_t + a_1 u_{t-1} + a_2 u_{t-2} + \dots$$

$$\text{corr}(y_t, u_{t+1}) = 0$$

$$\rho_1 = \text{corr}(y_t, y_{t+1}) = \frac{\text{cov}(y_t, y_{t+1})}{\sqrt{\text{var}(y_t) \text{var}(y_{t+1})}} = \frac{\text{cov}(y_t, y_{t+1})}{\text{var}(y_t)} = \frac{\gamma_1}{\gamma_0}$$

$$\text{cov}(y_{t+1}, y_t) = \text{cov}(y_{t+1}, 5 + 0.7y_t + u_{t+1})$$

$$\gamma_1 = 0.7 \cdot \gamma_0 + 0$$

$$\rho_1 = \frac{\gamma_1}{\gamma_0} = 0.7$$

$$\text{cov}(y_{t+2}, y_t) = \text{cov}(y_{t+2}, 5 + 0.7y_{t+1} + u_{t+2})$$

$$\frac{\gamma_2}{\gamma_0} = 0.7 \cdot \frac{\gamma_1}{\gamma_0} + 0$$

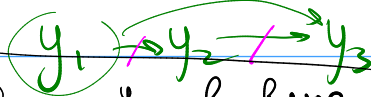
$$\rho_2 = 0.7 \cdot \rho_1 = 0.7^2$$

$$\rho_k = 0.7^k$$

partial cov

$$\varphi_{11} = \text{plcov}(y_t, y_{t-1}; \phi) = \text{cov}(y_t, y_{t-1}) = 0.7$$

$$\varphi_{22} = \text{plcov}(y_t, y_{t-2}; y_{t-1})$$



нерегрессию y_t в y_{t-1} и y_{t-2} .

$$y_t = \alpha + \varphi_{21} \cdot y_{t-1} + \varphi_{22} \cdot y_{t-2} + u_t, \text{ где}$$

$$\begin{cases} \text{cov}(y_{t-1}, u_t) = 0 \\ \text{cov}(y_{t-2}, u_t) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \varphi_{21}, \varphi_{22}$$

$$\varphi_{21} = \text{plcov}(y_t, y_{t-1}; y_{t-2})$$

$$\varphi_{33} = \text{plcov}(y_t, y_{t-3}; y_{t-1}, y_{t-2})$$

$$y_t = 5 + 0.7 y_{t-1} + u_t$$

$$y_t = \alpha + \varphi_{21} \cdot y_{t-1} + \varphi_{22} \cdot y_{t-2} + \varphi_{23} \cdot y_{t-3} + u_t$$

$$y_t = 5 + 0.7 \cdot y_{t-1} + 0 \cdot y_{t-2} + u_t$$

$$\begin{cases} \text{cov}(y_{t-1}, u_t) = 0 \\ \text{cov}(y_{t-2}, u_t) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \boxed{\varphi_{22} = 0}$$

$$\rho_2 = 0.7^2 > 0$$