

교육목표: 합성곱 신경망 개념을 이해하고 실습한다.

CONTENTS

- 1 합성곱 신경망
- 2 합성공 신경망의 이해
- 3 합성곱 신경망 실습
- 4 합성곱 신경망 실습



1. 합성곱 신경망

합성곱 신경망 등장배경

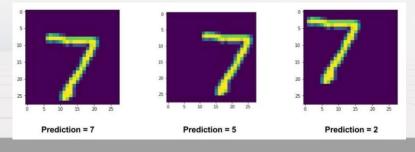
- 완전연결 신경망 으로는 전체 훈련데이터를 학습 후 예측
- 2 특정 특성만 활용하여 예측함이 필요함
- 3 완전연결 신경망 각 노드마다 연결되있기때문에 속도 저하 발생

Fully Connected Layer

이미지 전체에 동일한 필터를 적용하여 유사 특성을 찾아냅니다.

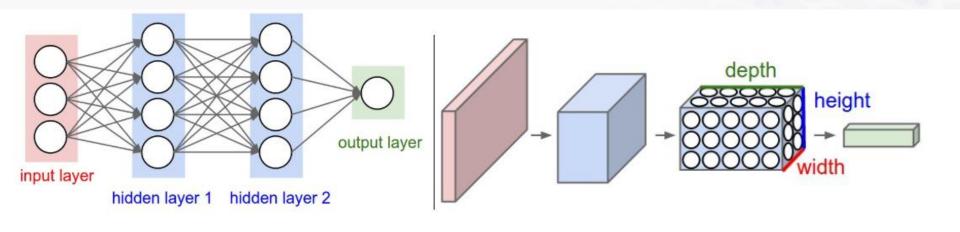
* CNNs Translation Invariant를 뜻함



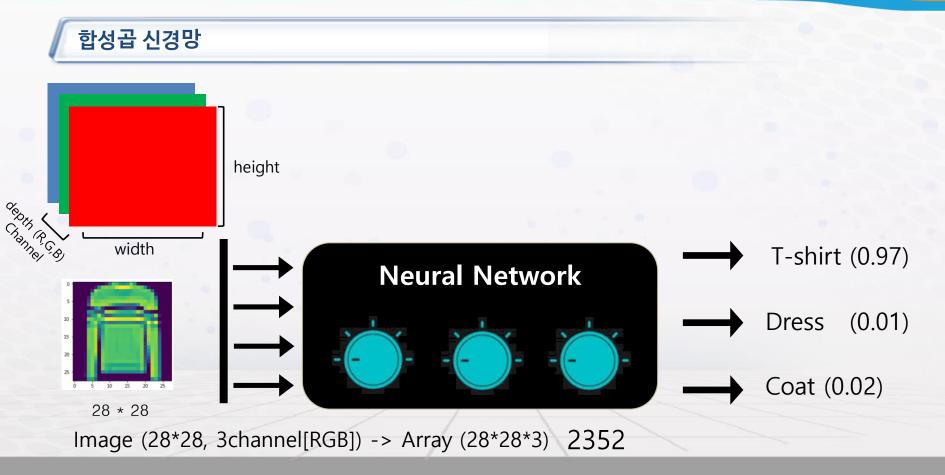


전체 결합 레이어 (Fully Connected Layer)

합성곱 레이어 (Convolutional Neural Network)

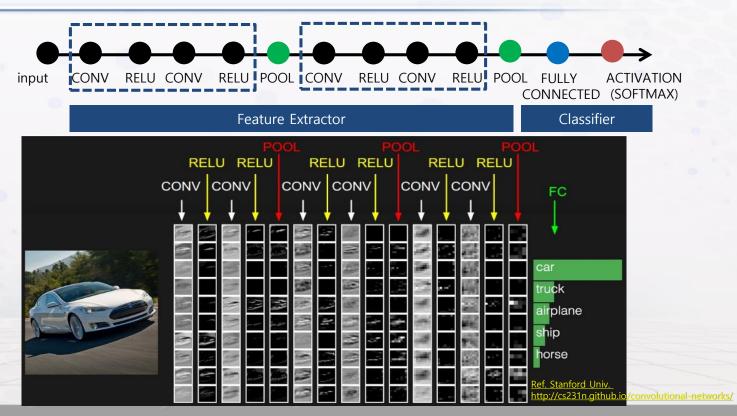


1. 합성곱 신경망



1. 합성곱 신경망

합성곱 신경망 (Classical Architechture)



합성곱 레이어 (Conv Layer) 필터를 통해 Feature를 추출한다.



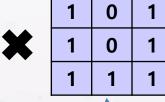
Input Neuron

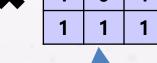
7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

Filter

Activation Map





kernel size = 3

32	
	- 1

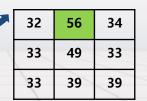
model.add(keras.layers.Conv2D(filters=32, kernel size=2, padding='same',

activation='relu'))

7*1+4*1+3*1+8*0+8*0+8*1+1*1+1*1+8*1 = 32

8*1+8*1+8*1+1*0+1*0+8*1+8*1+8*1=56

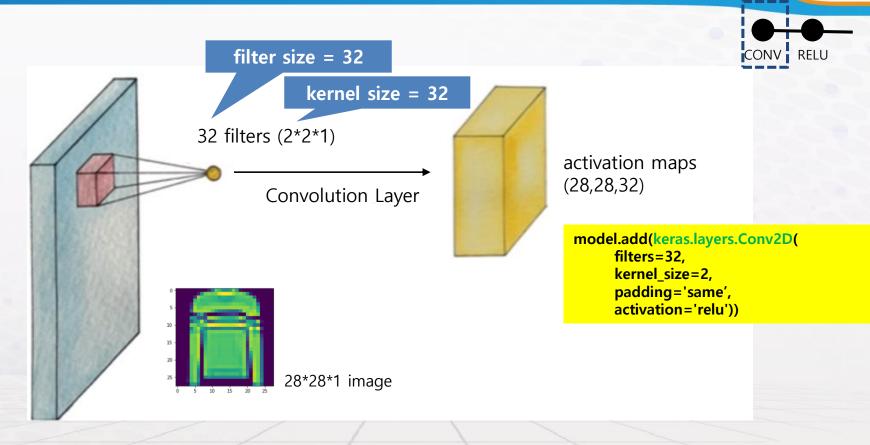




입력 사이즈 = 5 필터 사이즈 = 3

한칸씩 이동 : Stride = 1

출력 사이즈 = (입력사이즈-필터사이즈) / STRIDE + 1



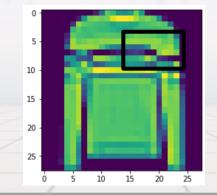
합성곱 레이어 (Conv Layer) 필터를 통해 Feature를 추출한다.

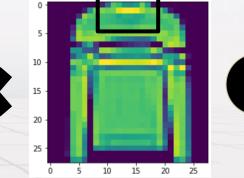


Filter는 detect 하고자 하는 Feature를 담고 있음

0	1	0	1	0
0	1	1	1	0
0	0	0	0	0
0	0	0	0	0
0	0	0	0	0

Activation Map은 찾고자 하는 Feature의 유/무를 알려줌







합성곱 레이어 (Conv Layer) 필터를 통해 Feature를 추출한다.



Stride 를 몇칸씩 건너뛰면서 필터를 이동할까요? https://arxiv.org/pdf/1409.1556.pdf 논문에서는 Strider를 한칸씩 이동하여 최대한 겹치는 부분을 많이 만들어서 Feature를 찾으라고 함.

1칸인 경우

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

2칸인 경우

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4

합성곱 레이어 (Conv Layer) 필터를 통해 Feature를 추출한다.



Activation Map의 크기를 줄이고 싶지 않은경우?

zero padding을 사용합니다. zero padding = (filtersize - 1) /2, Stride 1인 경우

Input Neuron				
7	8	1	8	8
4	8	1	8	4
3	8	8	8	4
2	8	7	2	7
5	4	4	5	4



	1	0	1
• •	1	0	1
	1	1	1

Filter



/\ctivation iviap					
0	0	0	0	0	
0	32	56	34	0	
0	33	49	33	0	
0	33	39	39	0	

Activation Man

model.add(keras.layers.Conv2D(filters=32, kernel size=2, padding='same', activation='relu'))



Output Size = (Input Size+ 2 x Padding - Filter Size) / Stride +1

Padding이 있을 경우 반영된 Input 크기

(Stride가 1일때) Input 크기에서 Filter 크기를 빼면, 남을 filter의 convolving 횟수가 나옴

(Stride가 1이 아닐때) filter의 가능한 convolving 횟수를 stride값으로 나눔

Convolving하기 전, 첫번째 filter가 input과 inner product를 수행한 횟수

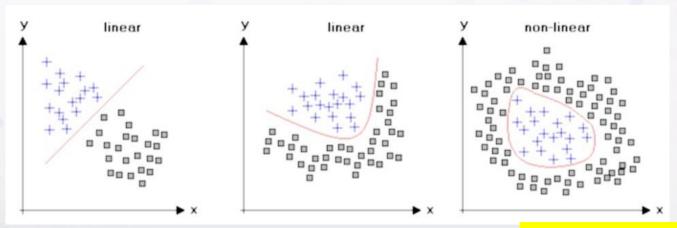
Actiivation 레이어

Conv 레이어 다음에 사용하는 non linear 레이어



Conv 출력을 Activation Map이라고 불르는 이유

Nonlinear Layer가 없다면 Matrix 연산만 하고 Linear한 단순 문제밖에 해결하지 못함



쉽게 말하면 정확도가 떨어짐

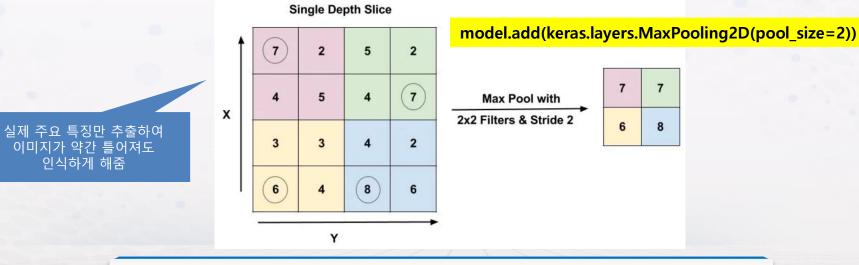
model.add(keras.layers.Conv2D(
filters=32,
kernel_size=2,
padding='same',
activation='relu'))

풀링 레이어 (Pooling Layer)

연속적인 Conv 레이어 사이에 데이터 압축위함



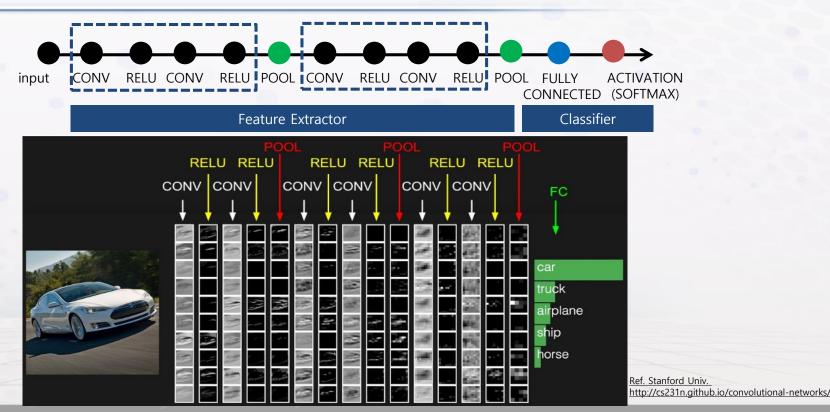
• 계산량이 줄어들어 속도 개선에 영향을 주고, 적은 파라미터는 오버피팅을 방지함 (dropout에서 뉴런을 일부 끄고 켬으로써 오버피팅 방지하는것과 비슷), max/sum/avg등 레이어 존재하나 max위주사용



필수는 아님 (선택적 사용)

1. 합성곱 신경망

합성곱 신경망 (Classical Architechture)



전연결 레이어 (Fully Conn Layer)

성능 향상을 위해 DROPOUT 활용

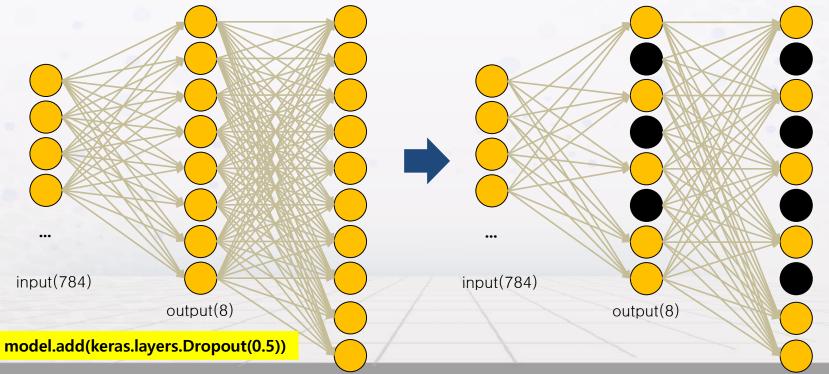


CNN 가장 마지막 레이어로 N개 클래스로 분류

Dropout 레이어 (dropout rate = weight 사용할 비율, 0.6은 60% 사용)



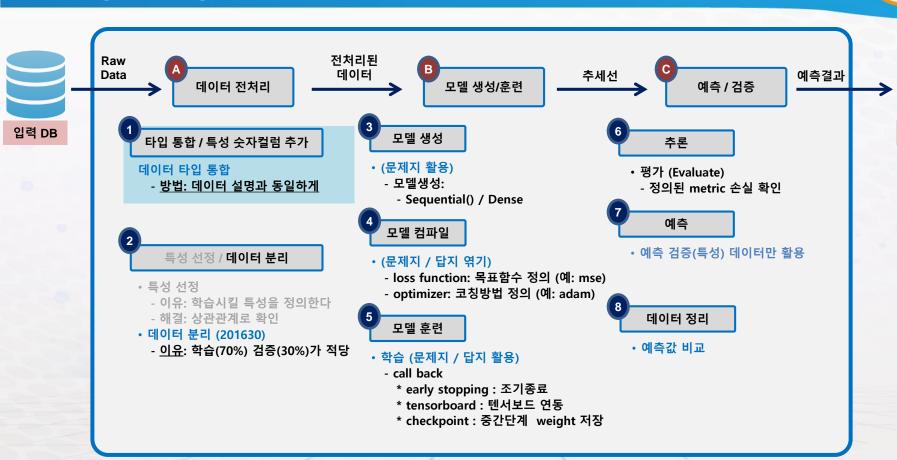
• overfitting을 줄이기 위해 전체 weight를 계산에 참여시키지 않고 layer에 포함된 일부 weight만 참여시킴



기본 응용 따라하기

Image classification

순번	구분	내용	비고
1	문제	패션 MNIST Fashion	0~9 인식 (10개 범주, 티셔츠, 드레스등)
2	데이터	훈련데이터:6만 테스트데이터:1만	
3	해결방법	분류문제	



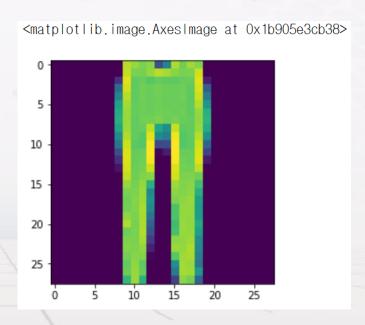
출력 DB

라이브러리 선언

```
import os
import cv2
# 케라스 모델 생성 라이브러리
import keras
from keras import models
# 레이어 생성 라이브러리 (Dense: 입출력 연결)
from keras import layers
# numpy 라이브러리
import numpy as np
from numpy import array
# 케라스 카테고리 라이브러리
from keras.utils import to_categorical
#from sklearn.preprocessing import LabelEncoder
#from sklearn.preprocessing import OneHotEncoder
# 시각화 라이브러리
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline
```

1. 데이터 불러오기

```
# 미리 섞여진 fashion-mnist 의 학습 데이터와 테스트 데이터 로드
(x train, y train), (x test, y test) = keras.datasets.fashion mnist.load data()
# 학습 셋과 테스트 셋의 데이터 개수
print(x_train.shape[0], 'train set')
print(x_test.shape[0], 'test set')
# 레이블 정의
fashion_mnist_labels = ["T-shirt/top", # 인덱스 0
               "Trouser", # 인덱스 1
               "Pullover", # 인덱스 2
               "Dress", # 인덱스 3
               "Coat", # 인덱스 4
               "Sandal", # 인덱스 5
               "Shirt", # 인덱스 6
               "Sneaker", # 인덱스 7
               "Bag", # 인덱스 8
               "Ankle boot"] # 인덱스 9
img\ index = 106
label_index = y_train[img_index]
plt.imshow(x train[img index])
```



2. 데이터 분리 및 정제

```
x_train = x_train.astype('float32') / 255

x_test = x_test.astype('float32') / 255

# 입력 이미지의 크기를 (28, 28) 에서 (28, 28, 1) 로 배열 차원을 변경(reshape)

w, h = 28, 28

x_train = x_train.reshape(x_train.shape[0], w, h, 1)

x_test = x_test.reshape(x_test.shape[0], w, h, 1)

# 레이블에 원-핫 인코딩 적용

# 원-핫 벡터는 단 하나의 차원에서만 1이고, 나머지 차원에서는 0인 벡터입니다.

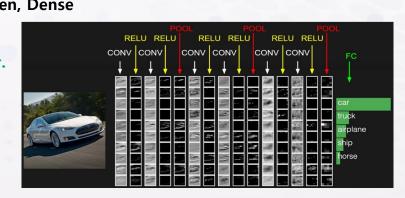
y_train = keras.utils.to_categorical(y_train, 10)

y_test = keras.utils.to_categorical(y_test, 10)
```

x_train shape: (55000, 28, 28, 1) y_train shape: (55000, 10) 55000 train set 5000 validation set 10000 test set

3. 모델 생성

```
from keras import Sequential
from keras.layers import MaxPooling2D, Conv2D, Dropout, Flatten, Dense
modelDim = x_train[0].shape
model = keras.Sequential()
# 신경망의 첫 번째 레이어에서 입력 데이터 크기를 정의해야 합니다.
model.add(Conv2D(filters=32, kernel size=2,
                      padding='same',
                      activation='relu',
                      input shape=modelDim))
model.add(MaxPooling2D(pool size=2))
model.add(Dropout(0.3))
model.add(Conv2D(filters=32, kernel_size=2, padding='same',
activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D(pool size=2))
model.add(Dropout(0.3))
model.add(Flatten())
model.add(Dropout(0.5))
model.add(Dense(10, activation='softmax'))
```

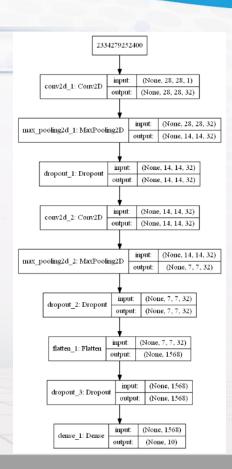


import warnings
warnings.filterwarnings(action="ignore")

3. 모델 생성

from keras.utils import plot_model from IPython.display import Image plot_model(model, to_file='model_plot.png', show_shapes=True, show_layer_names=True) Image("model_plot.png")

실제 모델 시각화는 Graphviz 설정 외에 Site-package 내 graphviz 내 Vis_util 파일을 import pydotplus as pydot으로 변경 필요 * Conda install graphviz 필요



4. 모델 컴파일

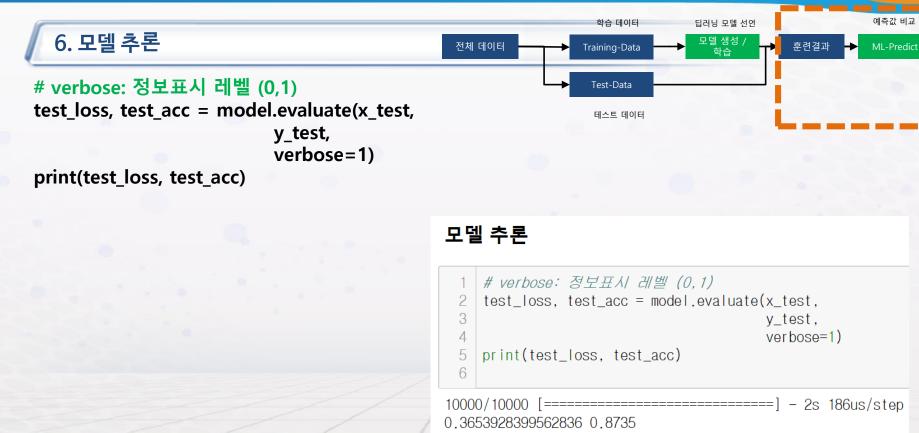
5. 케라스모델 훈련방법 설정

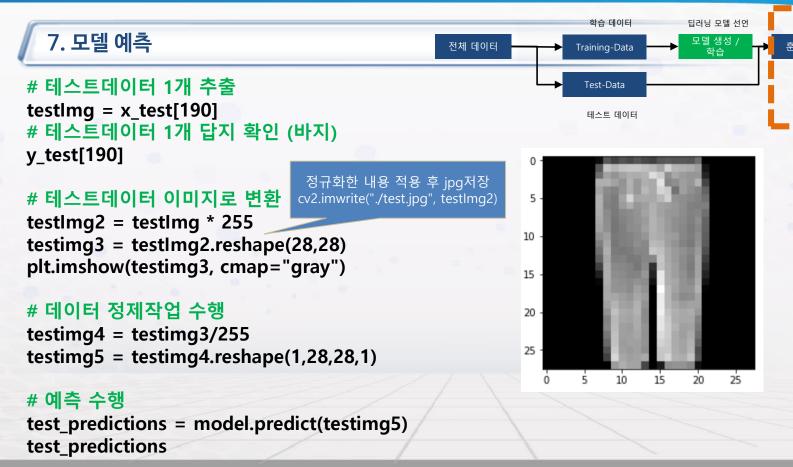
```
1 # Sequatial 방상 케라스모델
2 # 손실함수(LOSS): 훈련동안 최소화될 값 지표 (mse, categorical_crossentropy)
3 # 손실함수를 기반으로 Neural Net 업데이터 결정 (mse, mae, accuracy)
4 model.compile(optimizer='adam',
5 loss='categorical_crossentropy',
6 metrics=['accuracy'])
```

5. 모델 훈련

```
from datetime import datetime
now = datetime.now()
currdate = now.strftime("%Y_%m_%d_%H_%M")
callbacks = [
  keras.callbacks.TensorBoard(
  log_dir = save_dir,
  write_graph=True,
  write_images=True),
  keras.callbacks.EarlyStopping(
  monitor = 'val_acc', patience=10,
```

```
model.fit(x_train,
y_train,
batch_size=32,
epochs=5,
validation_split=0.2,
callbacks=callbacks
```





예측값 비교

ML-Predict

8. 훈련내용 확인하기

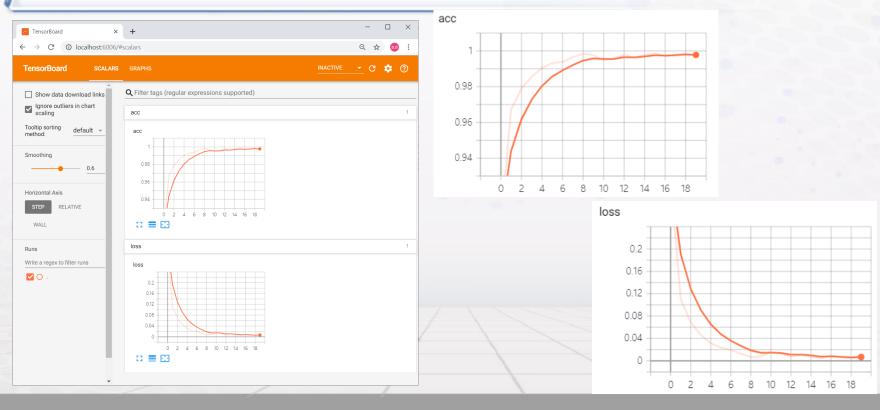
- 1. 명령프롬프트(cmd) 켜고 python 작업 위치로 이동
- 2. 명령어 실행: tensorboard --logdir=./logs...

C:\Users\kopo\Python_CJ_AI\Python_CJ - ReaI\Python_HK_PROF\session06 - Computer Vision>tensorboard --Iogdir=./logs1565355751
TensorBoard 1.13.1 at http://DESKTOP-KI9MOOM:6006 (Press CTRL+C to quit)

3. 웹 페이지 오픈 후 localhost:6006 실행

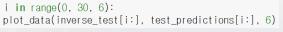
http://localhost:6006

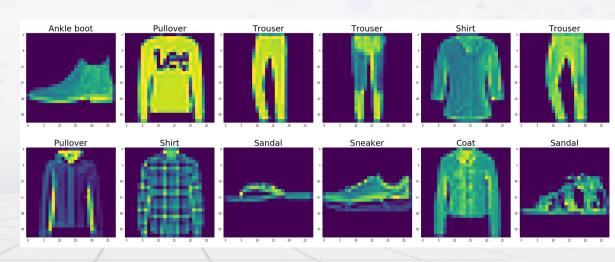
8. 훈련내용 확인하기



이해한 내용을 활용하여 결과를 도출하고 실제 plt을 응용하여 결과비교를 해보세요.

```
def plot_data(X, Y, num_figures):
   plt.figure(figsize=(30, 20))
   for i in range(num_figures):
        plt.subplot(2, num_figures, i+1)
        plt.imshow(X[i])
        contents = fashion_mnist_labels[np.argmax(Y[i])]
        plt.title(contents, fontsize=30)
        plt.tight_layout()
```





재학습 (참조)

모델 선언 구조 저장

모델 저장

model_json = model.to_json()

with open("model.json", "w") as json_file: json_file.write(model_json)

model.save_weights(" keras_images.h5 ")

역전파를 통한 업데이트된 가중치 저장

모델 불러오기

from keras.models import model_from_json json_file = open("model.json", "r") loaded_model_json = json_file.read() json_file.close()

loaded_model = model_from_json(loaded_model_json)
loaded_model.load_weights("keras_images.h5")

모델 재 컴파일

loaded_model.summary()

모델 재 학습

from keras.callbacks import EarlyStopping early_stopping_monitor = EarlyStopping(patience=50) EPOCHS = 100

Step1. 데이터 변경 후 모델 실습

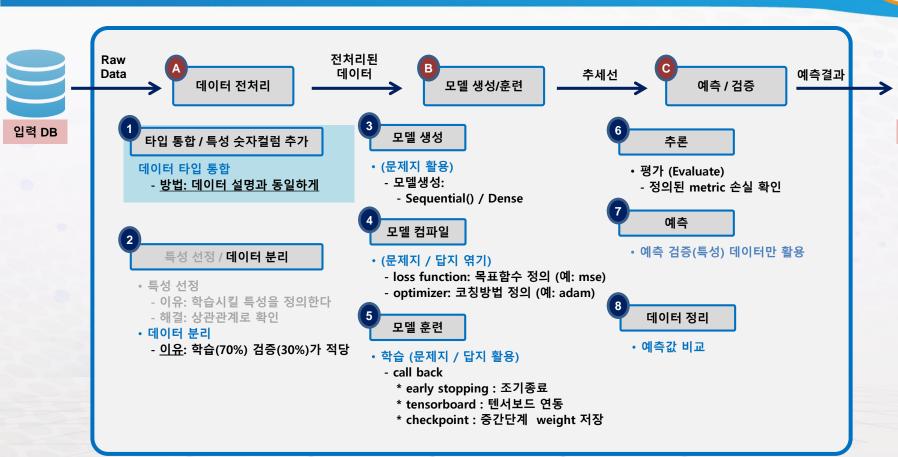
심화 응용 따라하기 하단의 cnn 따라하기 내용을 실습한 후 결과를 도출 후 <u>haiteam@kopo.ac.kr</u> 메일로 전송 (categorical_crossentropy 활용)

데이터 준비

데이터를 다운받은 후 아래 폴더에 저장하세요.

https://www.microsoft.com/en-us/download/details.aspx?id=54765





출력 DB

2. 데이터 불러오기

for category in categories: [훈련/테스트 세트]: 이미지/답지 별도 저장 plt.show() 폴더 리스트 반복 break break 이미지 리스트 반복 cat, dog 데이터 저장 img_4.jpg, .. • 컬러: 그레이 • 사이즈: 50 * 50 • 이미지 저장 • 폴더 인덱스-> 답지

```
r category in categories:

path = os.path.join(basedir, category)

for img in os.listdir(path):

img_array = cv2.imread(os.path.join(path, img), cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

plt.imshow(img_array, cmap="gray")

plt.show()

break
```

```
for category in categories:

path = os.path.join(basedir, category)

for img in os.listdir(path):

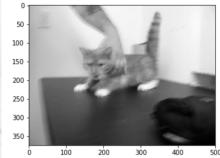
img_array = cv2.imread(os.path.join(path, img), cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

plt.imshow(img_array, cmap="gray")

plt.show()

break

break
```



2. 데이터 불러오기

```
테스트 데이터
basedir = "../images/PetImages/"
categories = os.listdir(basedir)
train images=[]
train labels=[]
for category in categories:
     path = os.path.join(basedir, category)
     class_num = categories.index(category)
     for img in os.listdir(path):
        try:
           img_array = cv2.imread(os.path.join(path, img), cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
           new_array = cv2.resize(img_array, (IMG_SIZE, IMG_SIZE))
           # 2차원 배열로 앞에는 이미지, 2번째는 답지 대입
           train_images.append(new_array)
           train_labels.append(category)
        except Exception as e:
                                               Exception 처리
           pass
```

학습 데이터

Training-Data

Test-Data

전체 데이터

Step2. 데이터 변경 및 loss_function 변경 실습

심화 응용 따라하기 하단의 cnn 따라하기 내용을 실습한 후 결과를 도출 후 <u>haiteam@kopo.ac.kr</u> 메일로 전송 (binary_crossentropy 활용)

4. 핵심정리 및 Q&A

기억합시다

- 1 합성곱 신경망 등장배경을 이해한다 (주요 피처만 학습하여 속도개선/정확도 개선)
- 2 합성곱 신경망에 대해서 이해한다. (필터 및 레이어의 이해)
- 3 합성곱 신경망 실습을 통해 작동원리를 이해한다.

The input to the policy network is a $19 \times 19 \times 48$ image stack consisting of 48 feature planes. The first hidden layer zero pads the input into a 23×23 image, then convolves k filters of kernel size 5×5 with stride 1 with the input image and applies a rectifier nonlinearity. Each of the subsequent hidden layers 2 to 12 zero pads the respective previous hidden layer into a 21×21 image, then convolves k filters of kernel size 3×3 with stride 1, again followed by a rectifier nonlinearity. The final layer convolves 1 filter of kernel size 1×1 with stride 1, with a different bias for each position, and applies a softmax function. The match version of AlphaGo used k = 192 filters; Fig. 2b and Extended Data Table 3 additionally show the results of training with k = 128, 256 and 384 filters.

