





CODIGO ARDUINO

```
#define LED_VERDE 12
#define LED_ROJO 14
#define PIN_IN1 33
#define PIN_IN2 32

char incomingByte;

void setup() {
  pinMode(LED_VERDE, OUTPUT);
  pinMode(LED_ROJO, OUTPUT);
  pinMode(PIN_IN1, OUTPUT);
  pinMode(PIN_IN2, OUTPUT);

  // Inicialmente, subir el pistón
  digitalWrite(PIN_IN1, LOW);
  digitalWrite(PIN_IN2, HIGH);
  // Encender LED rojo
  digitalWrite(LED_VERDE, LOW);
  digitalWrite(LED_ROJO, HIGH);

  Serial.begin(9600); // Inicializar la comunicación serial
}

void loop() {
  if (Serial.available() > 0) {
    // Leer el byte entrante:
    incomingByte = Serial.read();
  }
}
```

```
// Comprobar el valor del byte y actuar en consecuencia
if (incomingByte == 'a') {
    // Bajar el actuador lineal
    digitalWrite(PIN_IN1, HIGH);
    digitalWrite(PIN_IN2, LOW);
    // Encender LED verde
    digitalWrite(LED_VERDE, HIGH);
    digitalWrite(LED_ROJO, LOW);
} else if (incomingByte == 'c') {
    // Subir el actuador lineal
    digitalWrite(PIN_IN1, LOW);
    digitalWrite(PIN_IN2, HIGH);
    // Encender LED rojo
    digitalWrite(LED_VERDE, LOW);
    digitalWrite(LED_ROJO, HIGH);
}
}
}
```