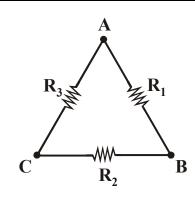
10. Equivalência entre um Triângulo e uma Estrela

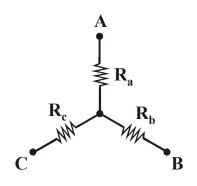


Resistências ligadas em Triângulo (Δ)

$$R_{AB}(\Delta) = R_1 // (R_2 + R_3) = \frac{R_1 \cdot (R_2 + R_3)}{R_1 + R_2 + R_3}$$

$$R_{BC}(\Delta) = R_2 // (R_3 + R_1) = \frac{R_2 \cdot (R_3 + R_1)}{R_1 + R_2 + R_3}$$

$$R_{CA}(\Delta) = R_3 // (R_1 + R_2) = \frac{R_3 \cdot (R_1 + R_2)}{R_1 + R_2 + R_3}$$



Resistências ligadas em Estrela (Y)

$$R_{AB}(Y) = R_a + R_b$$

$$R_{BC}(Y) = R_b + R_c$$

$$R_{CA}(Y) = R_c + R_a$$

Para um circuito externo ligado aos terminais A, B e C, o triângulo é equivalente à estrela se

$$\begin{cases} R_{AB}(\Delta) = R_{AB}(Y) \\ R_{BC}(\Delta) = R_{BC}(Y) \\ R_{CA}(\Delta) = R_{CA}(Y) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{R_1 \cdot (R_2 + R_3)}{R_1 + R_2 + R_3} = R_a + R_b \\ \frac{R_2 \cdot (R_3 + R_1)}{R_1 + R_2 + R_3} = R_b + R_c \\ \frac{R_3 \cdot (R_1 + R_2)}{R_1 + R_2 + R_3} = R_c + R_a \end{cases}$$

Resolvendo o sistema em ordem a R₁, R₂ e R₃ obtém-se

$$\begin{cases} R_{1} = \frac{R_{a} \cdot R_{b} + R_{b} \cdot R_{c} + R_{c} \cdot R_{a}}{R_{c}} \\ R_{2} = \frac{R_{a} \cdot R_{b} + R_{b} \cdot R_{c} + R_{c} \cdot R_{a}}{R_{a}} \\ R_{3} = \frac{R_{a} \cdot R_{b} + R_{b} \cdot R_{c} + R_{c} \cdot R_{a}}{R_{b}} \end{cases}$$

Resolvendo o sistema em ordem a Ra, Rb e Rc obtém-se

$$\begin{cases} R_a = \frac{R_1 \cdot R_3}{R_1 + R_2 + R_3} \\ R_b = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2 + R_3} \\ R_c = \frac{R_2 \cdot R_3}{R_1 + R_2 + R_3} \end{cases}$$

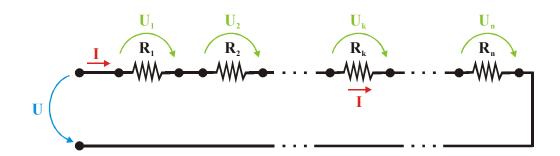
Permite determinar um triângulo equivalente a uma dada estrela.

Permite determinar uma estrela equivalente a um dado triângulo.

João Sena Esteves

Universidade do Minho

11. Divisor de Tensão



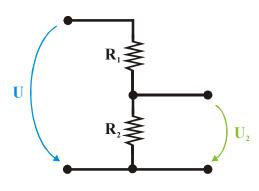
$$\begin{split} \mathbf{U} &= \mathbf{U}_{1} + \mathbf{U}_{2} + ... + \mathbf{U}_{k} + ... + \mathbf{U}_{n} \\ &= \mathbf{R}_{1} \cdot \mathbf{I} + \mathbf{R}_{2} \cdot \mathbf{I} + ... + \mathbf{R}_{k} \cdot \mathbf{I} + ... + \mathbf{R}_{n} \cdot \mathbf{I} \\ &= \left(\mathbf{R}_{1} + \mathbf{R}_{2} + ... + \mathbf{R}_{k} + ... + \mathbf{R}_{n} \right) \cdot \mathbf{I} \\ &= \left(\sum_{i=1}^{n} \mathbf{R}_{i} \right) \cdot \mathbf{I} \end{split}$$

$$\Rightarrow I = \frac{U}{\sum_{i=1}^{n} R_{i}}$$

$$\mathbf{U}_k = \mathbf{R}_k \cdot \mathbf{I}$$

$$\Rightarrow I = \frac{U_k}{R_k}$$

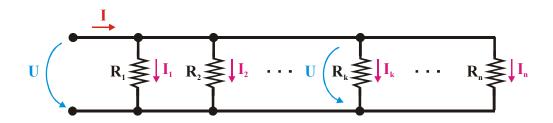
$$U_k = \frac{R_k}{\sum_{i=1}^n R_i} \cdot U$$



$$\mathbf{U}_2 = \frac{\mathbf{R}_2}{\mathbf{R}_1 + \mathbf{R}_2} \cdot \mathbf{U}$$

Universidade do Minho João Sena Esteves

12. Divisor de Corrente



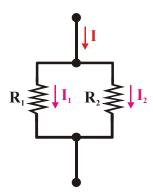
$$\begin{split} \mathbf{I} &= \mathbf{I}_{1} + \mathbf{I}_{2} + ... + \mathbf{I}_{k} + ... + \mathbf{I}_{n} \\ &= \frac{\mathbf{U}}{\mathbf{R}_{1}} + \frac{\mathbf{U}}{\mathbf{R}_{2}} + ... + \frac{\mathbf{U}}{\mathbf{R}_{k}} + ... + \frac{\mathbf{U}}{\mathbf{R}_{n}} \\ &= \left(\frac{1}{\mathbf{R}_{1}} + \frac{1}{\mathbf{R}_{2}} + ... + \frac{1}{\mathbf{R}_{k}} + ... + \frac{1}{\mathbf{R}_{n}}\right) \cdot \mathbf{U} \\ &= \left(\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{\mathbf{R}_{i}}\right) \cdot \mathbf{U} \end{split}$$

$$\Rightarrow U = \frac{I}{\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{R_i}}$$

$$I_k = \frac{1}{R_k} \cdot U$$

$$\Rightarrow U = \frac{I_k}{\frac{1}{R_k}}$$

$$I_k = \frac{\frac{1}{R_k}}{\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{R_i}} \cdot I$$



$$I_2 = \frac{\frac{1}{R_2}}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}} \cdot I \qquad \Rightarrow \qquad I_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \cdot I$$

João Sena Esteves

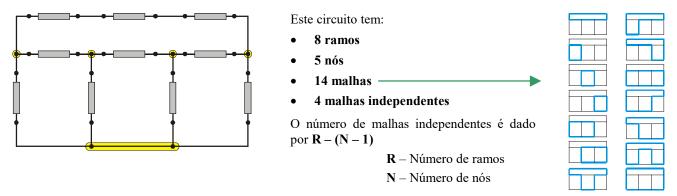
Universidade do Minho

13. Ramos, Nós e Malhas de um Circuito

Um *ramo* de um circuito é constituído por **um componente** (que não seja um condutor ideal) ou um **conjunto de componentes ligados em série**. Os seus terminais estão ligados aos *nós* do circuito.

Um *nó* de um circuito é um ponto (ou um conjunto de pontos com o mesmo potencial eléctrico) onde estão ligados três ou mais ramos.

Uma *malha* de um circuito é um **conjunto de componentes** ligados entre si formando um **circuito electricamente fechado**.



14. Lei dos Nós e Lei das Malhas

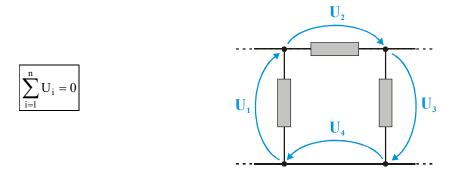
Lei dos Nós (caso particular da Lei de Kirchhoff das Correntes): a soma algébrica das correntes que convergem para um nó é igual à soma algébrica das correntes que divergem desse nó.

$$\sum_{i=1}^{n} I_{i} = 0$$

$$I_{6}$$

$$I_{4}$$

Lei das Malhas (caso particular da Lei de Kirchhoff das Tensões): a soma algébrica de todas as tensões (quedas de potencial) consideradas num mesmo sentido ao longo de uma malha é nula.

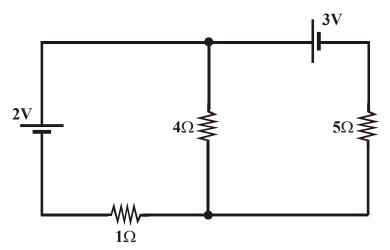


Universidade do Minho João Sena Esteves

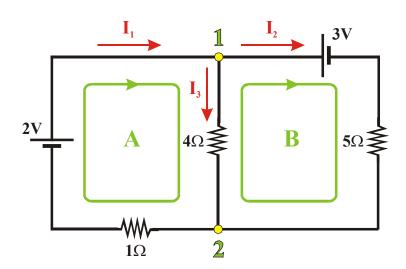
Algoritmo para calcular as correntes nos ramos de um circuito usando as Leis de Kirchhoff

- 1. Identificar os **R** ramos e **N** nós do circuito;
- 2. Arbitrar o sentido positivo da corrente em cada ramo;
- Identificar R (N 1) malhas independentes e escrever as respectivas equações, recorrendo à Lei das Malhas;
- 4. Escrever as equações de N-1 nós, recorrendo à Lei dos Nós;
- 5. Resolver um sistema de equações (de ordem R) para obter as correntes nos ramos do circuito.

Exercício: Determinar as correntes nos ramos do circuito.



Resolução:



$$\mbox{Resolver o sistema} \begin{cases} 4\cdot I_3 + 1\cdot I_1 - 2 = 0 & \mbox{(malha A)} \\ \\ 3 + 5\cdot I_2 - 4\cdot I_3 = 0 & \mbox{(malha B)} \\ \\ I_1 - I_2 - I_3 = 0 & \mbox{(n\'o 1)} \end{cases}$$

João Sena Esteves

Universidade do Minho

15. Componentes Lineares e Circuitos Lineares

Um *componente* que é atravessado por uma corrente **i** quando se encontra submetido a uma tensão **u** diz-se *linear* se a multiplicação de **i** por um valor constante **k** resultar na multiplicação de **u** pelo mesmo valor constante **k**.

Uma resistência é um componente linear, uma vez que u(t) = R · i(t). O gráfico de u(t) em função de i(t) é uma recta.

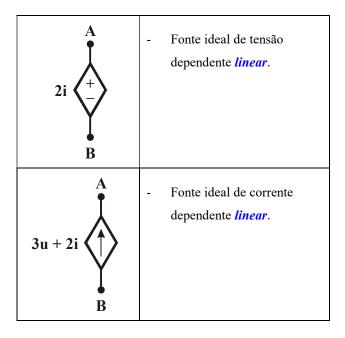
Um circuito linear é constituído por componentes destes três tipos:

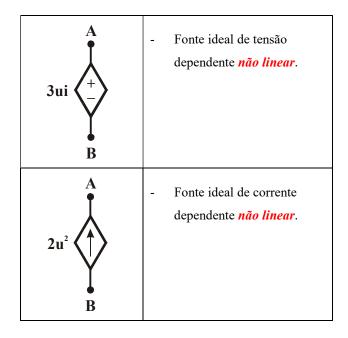
1. Componentes lineares passivos;

• Um componente diz-se *passivo* se não dispõe de energia própria que possa fornecer ao circuito. Há componentes passivos capazes de armazenar energia recebida do circuito durante um intervalo de tempo, podendo devolvê-la ao circuito num intervalo de tempo posterior.

2. Fontes ideais independentes;

3. Fontes ideais dependentes lineares.





Universidade do Minho João Sena Esteves