Regressão Linear Com Multiplas Variaveis

Beariz Camargo Câmara¹

¹Inteligência Artificial - Universidade Federal de Mato Grosso do Sul (UFMS-CPPP)

1. Regressão Linear com Multiplas Variaveis

A análise de regressão logística é uma técnica analoga a regressão linear, ela é utilizada quando é necessário categorizar alguma variavel por classes, ou sej, quando precisarmos classificar algo. Essa técnica proporciona uma previsão que esta entre 0 e 1, o que nos proporciona analisar qual a probabilidade de algo pertencer a determinada classe.

2. Descrição do Trabalho

A tarefa consistiu na implementação da regressão logística para classificar em um conjunto de fotos quais possuiam um gato e o quais não possuiam.

3. Código

```
import numpy as np
 import matplotlib.pyplot as plt
from reportlab.pdfgen import canvas
4 import pandas as pd
5 import cv2
  import glob
 from utils import salva_imagem_com_predicao
  #arquivos_de_gatos = "./data/train/cat/*.png"
  #arquivos_nao_gatos = "./data/train/noncat/*.png"
10
11
  arquivos_de_gatos = "./data/train/testando/cat1/*.png"
  arquivos_nao_gatos = "./data/train/testando/noncat1/*.png"
13
14
15
  X = []
16
  Y = []
17
18
19
  def inicial_for_validation(theta, alpha, it):
20
      X1 = []
21
      Y1 = []
22
23
       arquivos_de_gatos1 = "./data/train/testando/cat2/*.png"
24
       arquivos_nao_gatos1 = "./data/train/testando/noncat2/*.png"
25
       for arquivo_de_gato1 in glob.glob(arquivos_de_gatos1):
26
           imagem = cv2.imread(arquivo_de_gato1)
27
           imagem = np.reshape(imagem, (64*64*3))
28
           X1.append(imagem)
29
           Y1.append(1)
```

```
31
       for arquivo_nao_gato1 in glob.glob(arquivos_nao_gatos1):
32
           imagem = cv2.imread(arquivo_nao_gato1)
33
           imagem = np.reshape(imagem, (64 * 64 * 3))
34
           X1.append(imagem)
35
           Y1.append(0)
37
       X1 = np.asarray(X1)
38
       Y1 = np.asarray(Y1)
39
       X1 = X1 / 255
40
41
       X1 = np.insert(X1, obj=0, values=1, axis=1)
42
       Y1 = np.expand_dims(Y1, axis=1)
43
44
       print("Fotos com gatos ={}, fotos sem gatos={}".format(
45
           np.sum(Y == 1), np.sum(Y != 1)))
46
       J = np.zeros((it, 1))
48
49
       acuracia = np.zeros((it, 1))
50
51
       m = len(Y)
52
53
       H_{theta} = np.ones((X.shape[0], 1))
54
       for i in range(it):
55
           # equa o da reta
56
           Z = np.dot(X, theta)
57
58
           # fun o de ativa
           H_{theta} = sigmoid(Z)
60
           # Loss
62
           J[i] = 1/m * np.sum(- Y * np.log(H_theta) -
63
                                  (1-Y) * np.log(1 - H_theta))
64
65
           e = H_theta - Y
67
       predicao = H_theta >= 0.5
68
       predicao = np.around(H_theta)
69
       acuracia = np.sum(Y == predicao)/len(Y)
70
       for i in range (0, len(X)):
71
           tmp = X1[i, 1:]*255
72
           tmp = np.reshape(tmp, (64, 64, 3))
73
           tmp = np.uint8(tmp)
74
           salva_imagem_com_predicao(tmp,
75
                                         "resultados2/i{}.png".format(
76
                                             i),
77
                                        H_theta[i, 0])
78
79
```

```
80
   for arquivo_de_gato in glob.glob(arquivos_de_gatos):
81
       imagem = cv2.imread(arquivo_de_gato)
82
       imagem = np.reshape(imagem, (64*64*3))
83
       X.append(imagem)
84
       Y.append(1)
86
   for arquivo_nao_gato in glob.glob(arquivos_nao_gatos):
87
       imagem = cv2.imread(arquivo nao gato)
88
       imagem = np.reshape(imagem, (64*64*3))
89
       X.append(imagem)
       Y.append(0)
91
92
93
   X = np.asarray(X)
94
   Y = np.asarray(Y)
95
97
   # normalizing x
98
   X = X / 255
99
100
   X = np.insert(X, obj=0, values=1, axis=1)
101
   Y = np.expand_dims(Y, axis=1)
102
103
104
   print("Fotos com gatos ={}, fotos sem gatos={}".format(
105
       np.sum(Y == 1), np.sum(Y != 1)))
106
107
   # criando theta com sendo uma coluna com o numero de linha de X
108
   theta = np.zeros((X.shape[1], 1))+0.00001
109
110
   alpha = 0.0009991
111
   it = 100000
112
113
   J = np.zeros((it, 1))
114
115
   acuracia = np.zeros((it, 1))
116
117
   m = len(Y)
118
119
   H_{theta} = np.ones((X.shape[0], 1))
120
121
122
   def sigmoid(Z):
123
       return 1/(1+np.exp(-Z))
124
125
126
   # treino
127
   for i in range(it):
```

```
# equa o da reta
129
       Z = np.dot(X, theta)
130
131
       # fun
               o de ativa
132
       H_{theta} = sigmoid(Z)
133
       # Loss
135
       J[i] = 1/m * np.sum(-Y * np.log(H_theta) - (1-Y) * np.log(1
136
            - H theta))
137
       e = H_{theta} - Y
138
       # atualiza o do theta
140
       theta = theta - (alpha * (1/m) * (np.dot(X.T, e)))
141
142
       predicao = H_theta >= 0.5
143
       predicao = np.around(H_theta)
       acuracia = np.sum(Y == predicao)/len(Y)
145
146
147
   for i in range (0, len(X)):
148
       tmp = X[i, 1:]*255
149
       tmp = np.reshape(tmp, (64, 64, 3))
150
       tmp = np.uint8(tmp)
       salva_imagem_com_predicao(tmp,
152
                                     "resultados/imagem_{}.png".format(
153
                                        i),
                                    H_theta[i, 0])
154
155
   plt.title("Loss X Updates")
  plt.xlabel('iteracoes')
157
   plt.ylabel('J')
   plt.plot(J)
159
160
  plt.show()
161
  inicial_for_validation(theta, alpha, it)
   print("fim")
```

4. Comparação dos Resultados Obtidos

4.1. Primeira tentativa

Como primeiro teste foi utilizado o, alpha, a=0.0000991 e o, número de iterações, it=100, esses valores foram escolhidos de maneira aleatória.Logo abaixo ao gráfico estão as imagens geradas no treino e na validação, sendo a com menor resultado na imagem com gato e de maior resultado com a imagem sem gatos.

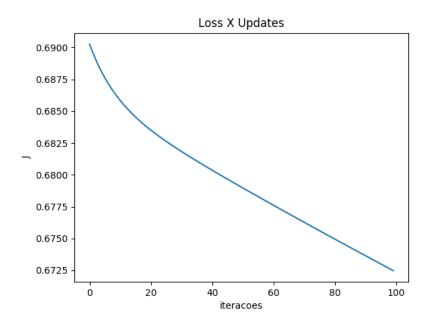


Figure 1. Gráfico 1-Treinamento

4.2. Segunda tentativa

No segundo teste foi mantido o alpha em a=0.0000991 e houve o aumento doit=100000. E pode-se notar de acordo com o gráfico 2 que a convergência foi maior ao aumentar o número de iterações, porém ainda está longe de ser satisfatória.

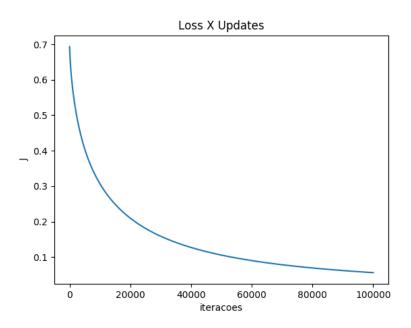


Figure 2. Gráfico 2- Treinamento

4.3. Terceira Tentativa

Na terceira tentativa houve a diminuição do alpha para a=0.0000091 com a finalidade de que ao diminuir o alpha a convergência seria mais rápida, já que anteriormente houve o auteração apenas no número de iterações. Nessta tentativa manteve-se o número de iterações it=100000, como é possivel perceber no gráfico.

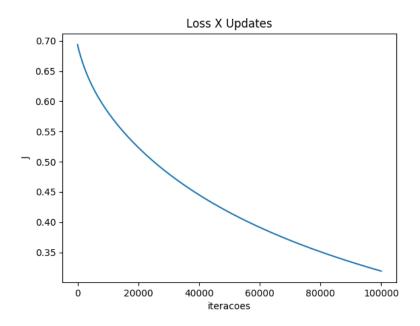


Figure 3. Gráfico 3- Treinamento

4.4. Tentativa Final

Na tentativa final podemos observar que houve a convergência total do nosso custo. Para isso utilizamos o a=0.0009991 e o it=100000. E é interessante observar que na validação o resultado foi tão satisfatório quanto no treino ao analizar as imagens geradas.

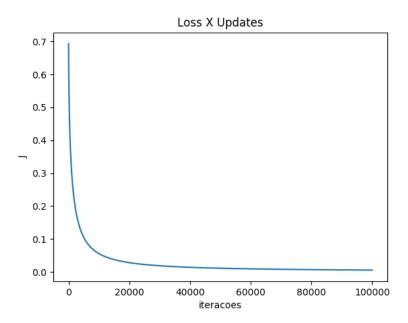


Figure 4. Gráfico 4- Treinamento