Universidade Federal do Mato Grosso do Sul

Campus Ponta Porã Teoria da computação

Implementação das heuristicas Gulosa e GRASP para o Problema da Mochila

Aluno: Beatriz Camargo Câmara

Professor: Eduardo Teodoro Bogue

Introdução

Este trabalho consiste na construção de uma heurística gulosa e uma heurística GRASP para o problema da mochila. O problema da mochila consiste em um problema de otimização combinatória a qual é necessário colocar objetos diferentes em uma mochila que possuem valores e pesos específicos de maneira que possa-se obter o maior lucro possível sem ultrapassar o peso máximo da mochila.

Implementação Gulosa

Na implementação da heuristica gulosa foi utilizado como critério os items com maior razão valor-peso que se mantivessem dentro da capacidade da mochila. Foi criado um vetor de tuplas chamado *item* que possui a lista organizada de maneira decrescente pela razão. Logo é feita a verificação, caso o peso do item seja menor que a capacidade da mochila é adcionado o lucro do item a mochila e decrementado a capacidade da mochila, até que acabem os items ou a capacidade seja igual a zero.

```
def media(value, weight):
       item = {}
       for i in range(len(value)):
3
           item[i] = np.divide(value[i], weight[i]), value[
              i], weight[i], i
5
       item = sorted(item.values(), reverse=True)
6
       return item
9
    def greedy(value, weight, capacity):
10
       item = media(value, weight)
11
       value_max = 0
12
       for i in range(len(value)):
13
           if capacity == 0:
14
                break
15
           if item[i][2] <= capacity:</pre>
16
                value_max += item[i][1]
17
                capacity -= item[i][2]
18
       print(value_max)
```

Implementação GRASP

Na implementação da heurística GRASP, a fase de Construção é feita através da função $greedy_r andomized_contruction$ que recebe a lista dos itens(que estão ordenados pela razão assim como na implementação gulosa) e a capacidade da mochila. O k é definido como 2, que é o comprimento do laço for o qual insere os valores e atualiza o LCR. Em seguida escolhe-se entre os valores do LCR qual utilizar de maneira aleatória e armazena-o na variável $random_i tem$ é verificado se o item escolhido cabe na mochila, caso positivo o vetor $solution_t emp$, que serve para guardar as soluções temporárias, recebe o índice desse item, a capacidade é decrementada e é retirado da cópia da lista o $random_i tem$, isto é feito para cada um dos itens. Ao final de todas as iterações é criado um vetor solution que receberá 0 nas posições dos itens que não foram inseridos na mochila 1 para os que foram.

A fase da Busca Local localiza-se na função $local_s earch$ que recebe o solution do $greedy_r andomized_c ontruction$, a lista de itens, a capacidade da mochila, a lista de lucros e pesos . É criado uma variável que recebe o lucro da solução atual chamada de current Profit, o qual é calculado na função $profit_c alculate$. Após isso é mudado um dos bits da solução atual para obter a solução vizinha e é calculado o seu lucro, caso o lucro da solução vizinha seja maior que a da current Profit, então atualiza-o e o $best_s olution$ (melhor solução) passa a ser a vizinha. A solução volta a inicial e reinicia-se o ciclo até percorrer todos os vizinhos possíveis, e assim que finalizar retorna a $best_s olution$. A janela de execução é de 50.

```
def media(value, weight):
       item = {}
2
       for i in range(len(value)):
3
           item[i] = np.divide(value[i], weight[i]), value[
              i], weight[i], i
5
       item = sorted(item.values(), reverse=True)
6
7
       return item
8
9
10
  def profit_calculate(solution, item, capacity, value,
11
      weight):
       profit = 0
12
       temp_item = {}
13
       for i in range(len(value)):
14
```

```
temp_item[i] = value[i], weight[i]
15
       for i in range(len(solution)):
16
           if solution[i] == 1:
17
                weight = temp_item[i][1]
                capacity -= weight
19
                if(capacity < 0):</pre>
20
                     return -1
21
                else:
22
                     profit += temp_item[i][0]
23
       return profit
24
25
26
  def local_search(solution, item, capacity, value, weight
27
      ):
       best_solution = solution[:]
28
       begin_solution = solution[:]
29
       currentProfit = profit_calculate(
30
           begin_solution, item, capacity, value, weight)
31
       for i in range(len(solution)):
32
           if solution[i] == 1:
33
                solution[i] = 0
           else:
35
                solution[i] = 1
36
37
           neighborProfit = profit_calculate(
38
                solution, item, capacity, value, weight)
39
            if neighborProfit > currentProfit:
41
                currentProfit = neighborProfit
42
                best_solution = solution[:]
43
44
            if solution[i] == 1:
45
                solution[i] = 0
46
            else:
47
                solution[i] = 1
48
       return best_solution
49
50
51
  def greedy_randomized_contruction(item, capacity):
52
       temp = item[:]
53
       solution_temp = []
54
       while len(temp) > 0:
55
           LCR = []
56
```

```
for i in range(2):
57
                if len(temp) > i:
58
                    LCR.append(temp[i])
59
           random_item = random.choice(LCR)
61
           if random_item[2] <= capacity:</pre>
62
                solution_temp.append(random_item[3])
63
                capacity -= random_item[2]
64
65
           temp.pop(temp.index(random_item))
66
       solution = [0 for i in range(len(item))]
67
       for i in solution_temp:
68
           solution[i] = 1
69
70
       return solution
71
72
73
  def grasp(item, capacity, value, weight):
74
       best_solution = 0
75
       for i in range (50):
76
            solution = greedy_randomized_contruction(item,
               capacity)
           solution = local_search(solution, item, capacity
78
               , value, weight)
           best_solution = max(
79
                best_solution, profit_calculate(solution,
80
                   item, capacity, value, weight))
81
       return best_solution
82
```

Tabela de Resultado

Segue a tabela com o resultado de todas as instâncias de entrada utilizadas.

	Grasp	Guloso
0	31621	29636
1	67829	64939
2	143449	143449
3	28840	28840
4	15785	15785
5	99861	99861
6	1922	1894
7	721	714
8	9787	9717
9	19274	17523
10	29965	29943
11	49885	49884
12	49398	49395
13	20880	20880
14	20676	20676
15	46281	46218