Error para cada estado se definió como:

Error global del método fue de:

$$crror_{i} = \sum_{n=1}^{52} \frac{|I_{n}^{c} - I_{n}^{s}|}{52}$$

$$crror_{g} = \sum_{i=1}^{100} \frac{error_{i}}{100} = 0.09$$

$$I_{8} = \langle \mathbf{EHI} | SLM | \mathbf{H} \rangle$$

$$error_{8} = 0.13$$

$$I_{39} = \langle \mathbf{E45}^{\circ} \mathbf{D} | SLM | \mathbf{45}^{\circ} \rangle$$

$$error_{39} = 0.15$$

$$I_{39} = \langle \mathbf{E45}^{\circ} \mathbf{D} | SLM | \mathbf{45}^{\circ} \rangle$$

$$error_{39} = 0.15$$

$$I_{15} = \langle \mathbf{E45}^{\circ} \mathbf{D} | SLM | \mathbf{45}^{\circ} \rangle$$

$$error_{39} = 0.15$$

$$error_{39} =$$