El error para cada estado se definió como: El error global del método fue de: $error_i = \sum_{n=1}^{52} \frac{|I_n^e - I_n^s|}{52}$ $error_g = \sum_{i=1}^{100} \frac{error_i}{100} = 0.02$ $I_8 = \langle \mathbf{EHI} | SLM | \mathbf{H} \rangle$ $I_{52} = \langle \mathbf{V} | SLM | \mathbf{EVD} \rangle$ $error_8 = 0.03$ $error_{52} = 0.04$ Nivel de gris ([0 255]) Nivel de gris ([0 255]) 0.9 0.8 0.7 $I_{39} = \langle \mathbf{E45^{\circ}D}|SLM| - \mathbf{45^{\circ}} \rangle$ $error_{39} = 0.07$ $I_{87} = \langle \mathbf{EVD} | SLM | \mathbf{EHI} \rangle$ $error_{87} = 0.03$ Nivel de gris ([0 255]) Nivel de aris ([0 255])