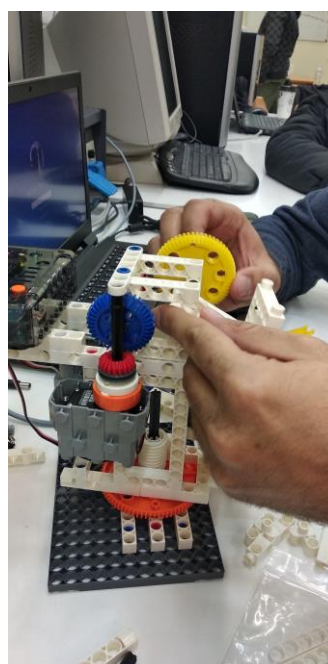
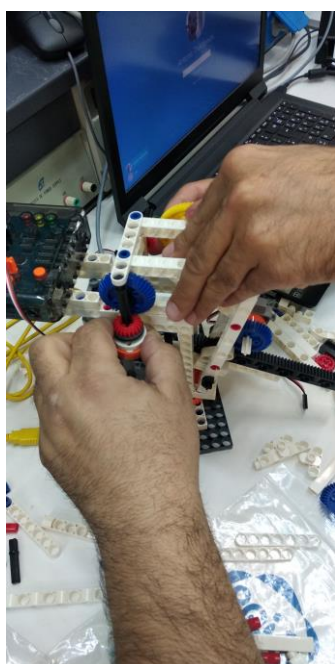
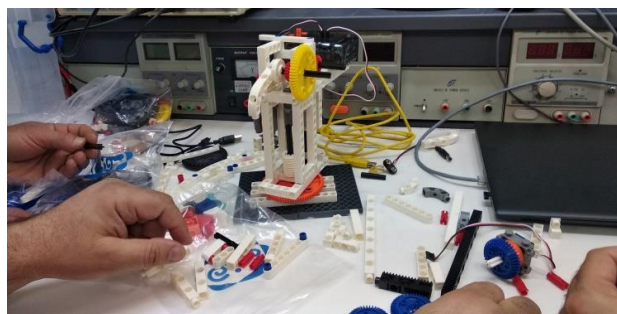


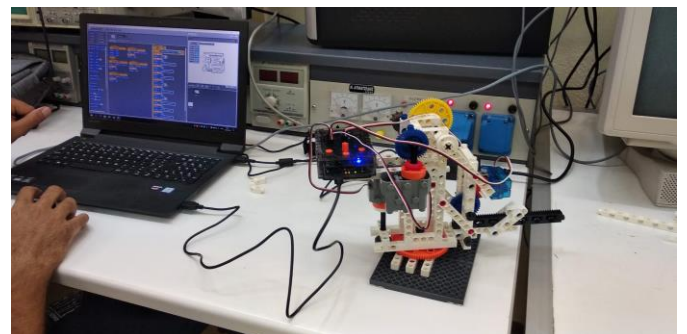
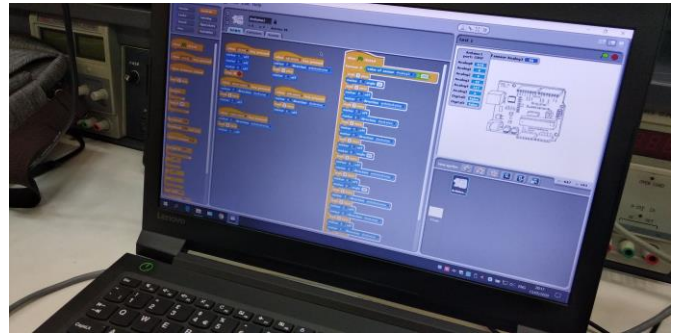
Ε-HARVEST - Ευφυής Συγκομιδή

Ρομποτικού Βραχίονα

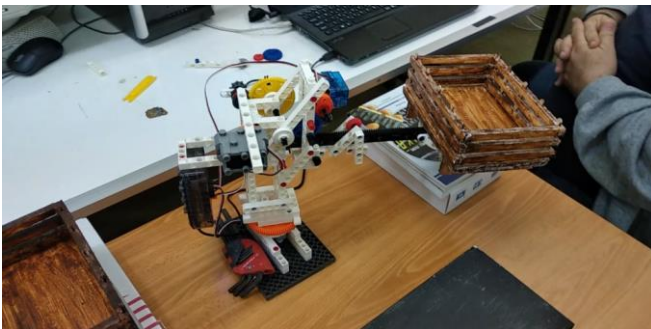
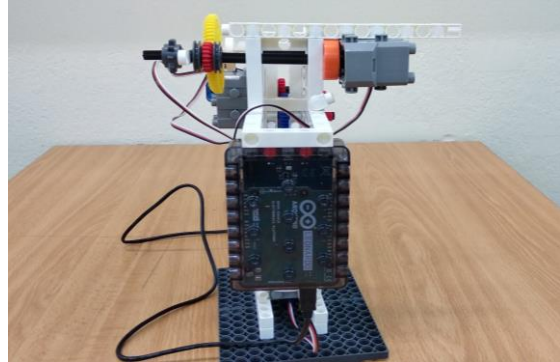
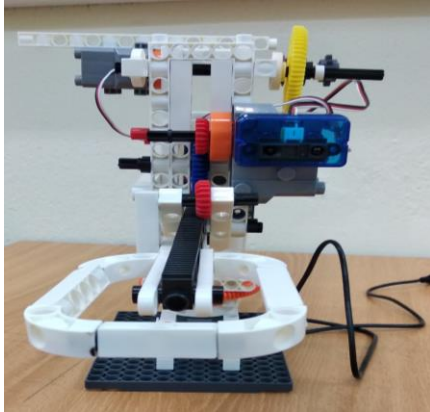
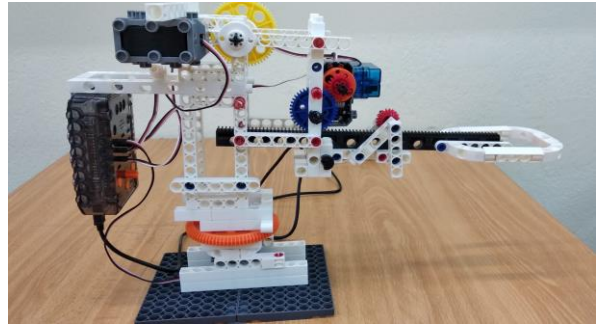
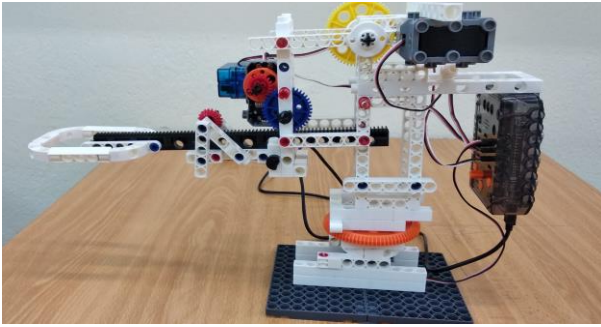
1. Κατασκευή ρομποτικού Βραχίονα



2. Προγραμματισμός Δοκιμές ρομποτικού Βραχίονα



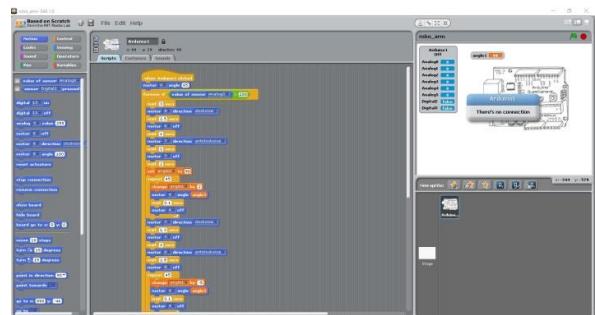
3. Η τελική κατασκευή



4. Υλικά κατασκευής



Gigo S4A Programming Bricks



Scratch for Arduino

5. Ο τρόπος λειτουργίας φαίνεται στο παρακάτω video:

<https://youtu.be/Tz2XzBE4bI4>