

1.

2.

3.

4.

5. *SumaDinámica*

5.a.

$$ss'_C s(i, j) = \begin{cases} j = 0 & \text{si } i = 0 \\ ss'_C(i - 1, j) & \text{si } i \neq 0 \wedge C[i] > j \\ ss'_C(i - 1, j) \vee ss'_C(i - 1, j - C[i]) & \text{c.c.} \end{cases}$$

Es igual al 1.f, nada más que acotar su señoría

$O(2^n)$ llamadas recursivas son suficientes ya que son todas las combinaciones :v

5.b.

En papel

5.c.

Convencido! Es $O((n + 1)(k + 1)) \in O(nk)$

5.d.

$$k \gg 2^n \implies O(nk) \gg O(2^n)$$

$$k \ll 2^n \implies O(nk) \ll O(2^n)$$

5.e.

Si

6. *OptiPago*

6.a.

$$cc(B, c) = \begin{cases} (0, 0) & \text{if } c = 0 \\ (\infty, \infty) & \text{if } B = \{\} \wedge c > 0 \\ (b_n, 1) & \text{if } b_n = c \\ \min_{c,q} (cc(B - \{b_n\}, c - b_n) + (b_n, 1), cc(B - \{b_n\}, c)) & \text{c.c.} \end{cases}$$

Para $n = |B|$, solve con $cc(B, c, 0)$

6.b.

Queda de ejercicio al lector

6.c.

$$cc_B(i, j) = \begin{cases} (0, 0) & \text{if } j = 0 \\ (\infty, \infty) & \text{if } i = 0 \wedge j > 0 \\ (B[i], 1) & \text{if } B[i] = j \\ \min_{i,j} (cc_B(i-1, j-B[i]) + (B[i], 1), cc_B(i-1, j)) & \text{c.c.} \end{cases}$$

solve con $cc_B(|B|, c)$

6.d.

Una matriz M de $n \times c$, se crea en $O(nc)$

6.e.

Lo mismo que el **e.** pero antes de recursionar chequea si existe $M[i-1, j]$ y $M[i-1, j-B[i]]$, si no existe, lo calcula y guarda, luego lo retorna en ambos casos.

6.f.

$cc_B(|B|, c)$, la complejidad es $\Omega(nc)$ y $O(nc)$, que es peor que $\Omega(1)$ pero mejor que $O(2^n)$

6.g.

Para B, c y $n = |B|$:

```
cc(i, j):
1   $M[n \times c] \leftarrow \forall i, j :: M[i][j] = (\infty, \infty)$ 
2  let res  $\leftarrow (\infty, \infty)$ 
3  if  $j = 0$ :
4      return  $(0, 0)$ 
5  for  $i \leftarrow 1$  to  $n$ :
6      if  $B[i-1] = c$ :
7          return  $(B[i-1], 1)$ 
8      for  $j \leftarrow 1$  to  $c$ :
9           $M[i][j] = \min(M[i-1][j-B[i]] + (B[i], 1), M[i-1][j])$ 
10 return  $M[n][c]$ 
```

7. AstroTrade

7.a.

hecho xd

7.b.

$$AT_p(j, c) \begin{cases} -\infty & \text{if } c < 0 \vee c > j \\ 0 & \text{if } j = 0 \wedge c = 0 \\ \max(AT_p(j-1, c-1) - p_j, AT_p(j-1, c+1) + p_j, AT_p(j-1, c)) & \text{c.c.} \end{cases}$$

7.c. $AT_p(n, 0)$

7.d.

```
memo = [[None for _ in range(n+1)] for _ in range(n+1)]
```

```
def at(j, c):
    if memo[j][c] != None:
        return memo[j][c]

    if c < 0 or c > j:
        return float('-inf')

    if j == 0 and c == 0:
        return 0

    memo[j][c] = max(
        at(j-1, c-1) - p[j],
        at(j-1, c+1) + p[j],
        at(j-1, c)
    )

    return memo[j][c]
```

La complejidad espacial es $\Theta(n^2)$ ya que en el peor caso, $c = n$ y debo memoizar para cada $i \leq n$, la complejidad temporal será la misma que la espacial, lo que es una mejora a comparación de $O(3^n)$ en el caso sin memoizar.

7.e.

```
memo = [[None for _ in range(n+1)] for _ in range(n+1)]
```

```
def atbt(p):
    memo[0][0] = 0

    for j in range(1, n+1):
        for c in range(0, j+1):
            if c < 0 or c > j:
                memo[j][c] = float('-inf')
            else:
                v1 = memo[j-1][c-1] if c-1 >= 0 else float('-inf')
                v2 = memo[j-1][c+1] if c+1 <= j-1 else float('-inf')
                v3 = memo[j-1][c] if memo[j-1][c] else float('-inf')

                memo[j][c] = max(v1-p[j], v2+p[j], v3)

    return memo[n][0]
```