

# Algoritmusok és adatszerkezetek II.

## Amotrizált költségelemzés, Fibonacci kupacok

Szegedi Tudományegyetem



- A legrosszabb költségelemzés túl pesszimista tud lenni
- Amortizált költségelemzésnél az adatszerkezetek 'életútját' vizsgáljuk
- Lehetnek költséges műveleteink, ha azok *kellően* ritkák
  - Pl. dinamikusan bővülő tömb



- A legrosszabb költségelemzés túl pesszimista tud lenni
- Amortizált költségelemzésnél az adatszerkezetek 'életútját' vizsgáljuk
- Lehetnek költséges műveleteink, ha azok *kellően* ritkák
  - Pl. dinamikusan bővülő tömb

## Fontos

Ennél az elemzésnél a véletlennek nincs szerepe: az egyes műveletek átlagos költségére adunk felső korlátot a *legrosszabb esetben*.



- A legrosszabb költségelemzés túl pesszimista tud lenni
- Amortizált költségelemzésnél az adatszerkezetek 'életútját' vizsgáljuk
- Lehetnek költséges műveleteink, ha azok *kellően* ritkák
  - Pl. dinamikusan bővülő tömb

## Fontos

Ennél az elemzésnél a véletlennek nincs szerepe: az egyes műveletek átlagos költségére adunk felső korlátot a *legrosszabb esetben*.

## Fő megközelítések

- 1 Összesítéses elemzés
- 2 Könyvelési módszer
- 3 Potenciálmódszer

```
NÖVEL(A) {  
    i=0  
    while i < A.hossz és A[i] = 1 {  
        A[i] = 0  
        i = i+1  
    }  
    if i < A.hossz {  
        A[i] = 1  
    }  
}
```



# Bináris számláló növelése

```
NÖVEL(A) {  
    i=0  
    while i < A.hossz és A[i] = 1 {  
        A[i] = 0  
        i = i+1  
    }  
    if i < A.hossz {  
        A[i] = 1  
    }  
}
```

i	3	2	1	0	$\sum$ ktg.
	0	0	0	0	0
	0	0	0	1	1
	0	0	1	0	3
	0	0	1	1	4
	0	1	0	0	7
	0	1	0	1	8
	0	1	1	0	10
	0	1	1	1	11
	1	0	0	0	15
	1	0	0	1	16
	1	0	1	0	18
	1	0	1	1	19
	1	1	0	0	22
	1	1	0	1	23
	1	1	1	0	25
	1	1	1	1	26



## Összesítéssel elemzés

$n$  hosszú műveletsorra állítunk föl  $T(n)$  felső korlátot

→ a műveletek átlagos költsége  $T(n)/n$

## Példa

$k$  bites számlálón Növel művelet  $n$ -szeri végrehajtása:  $O(nk)$

Helyes, de nem éles korlát, mivel az  $i$  pozíciójú bit csak minden  $2^i$  számú végrehajtás után változik.



## Összesítő elemzés

$n$  hosszú műveletsorra állítunk föl  $T(n)$  felső korlátot

→ a műveletek átlagos költsége  $T(n)/n$

## Példa

$k$  bites számlálón Növel művelet  $n$ -szeri végrehajtása:  $O(nk)$

Helyes, de nem éles korlát, mivel az  $i$  pozíciójú bit csak minden  $2^i$  számú végrehajtás után változik.





## Összesítéssel elemzés

$n$  hosszú műveletsorra állítunk föl  $T(n)$  felső korlátot  
→ a műveletek átlagos költsége  $T(n)/n$

## Példa

$k$  bites számlálón Növel művelet  $n$ -szeri végrehajtása:  $O(nk)$   
Helyes, de nem éles korlát, mivel az  $i$  pozíciójú bit csak minden  $2^i$  számú végrehajtás után változik.

## Élesebb korlát

$$\sum_{i=0}^{k-1} \left\lfloor \frac{n}{2^i} \right\rfloor < n \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} = 2n = O(n)$$

Vagyis a Növel művelet amortizált költsége  $O(n)/n = O(1)$



- Különböző műveletekre különböző költséget számolunk el
  - A  $i$ -edik műveletre elszámolt  $\hat{c}_i$  *amortizációs költség* tetszőlegesen eltérhet annak  $c_i$  **tényleges költségétől**



- Különböző műveletekre különböző költséget számolunk el
  - A  $i$ -edik műveletre elszámolt  $\hat{c}_i$  *amortizációs költség* tetszőlegesen eltérhet annak  $c_i$  **tényleges költségétől**
  - Azonban minden  $n$  hosszú műveletsorra teljesüljön, hogy

$$\sum_{i=1}^n \hat{c}_i \geq \sum_{i=1}^n c_i,$$

azaz a mindenkori hitelegyenleg  $\left( \sum_{i=1}^n \hat{c}_i - c_i \right)$  nemnegatív



- A NÖVEL művelet működése során könyveljünk el 2 egységnyi költséget egy bit 1-re állításához
- A költség fele a majdani visszaállításra félretett „hitel”

## Kérdés

A CSÖKKENT műveletet bevezetését követően is maradna az  $O(1)$  amortizált költség?



- A NÖVEL művelet működése során könyveljünk el 2 egységnyi költséget egy bit 1-re állításához
- A költség fele a majdani visszaállításra félretett „hitel”
- A NÖVEL minden hívása során 1 bitet állítunk 1-re
  - $n$  végrehajtás  $\Rightarrow 2n$  összköltség  $\Rightarrow O(1)$  költség/végrehajtás

## Kérdés

A CSÖKKENT műveletet bevezetését követően is maradna az  $O(1)$  amortizált költség? Nem,  $O(k)$  lenne.



# Amortizált költségelemzés – Potenciálmódszer

- Az adatszerkezet  $i$  pillanatbeli állapotát jelöljük  $D_i$ -vel
- Vezessük be a  $\Phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$  **potenciálfüggvényt**, ami az adatszerkezet egy  $D_i$  állapotához rendel egy **potenciált**
- Az amortizációs költség legyen  $\hat{c}_i = c_i + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1})$



# Amortizált költségelemzés – Potenciálmódszer

- Az adatszerkezet  $i$  pillanatbeli állapotát jelöljük  $D_i$ -vel
- Vezessük be a  $\Phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$  **potenciálfüggvényt**, ami az adatszerkezet egy  $D_i$  állapotához rendel egy **potenciált**
- Az amortizációs költség legyen  $\hat{c}_i = c_i + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1})$

$n$  hosszú műveletsorra a teljes *teleszkopikus összeg*

$$\sum_{i=1}^n \hat{c}_i = \Phi(D_n) - \Phi(D_0) + \sum_{i=1}^n c_i$$



# Amortizált költségelemzés – Potenciálmódszer

- Az adatszerkezet  $i$  pillanatbeli állapotát jelöljük  $D_i$ -vel
- Vezessük be a  $\Phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$  **potenciálfüggvényt**, ami az adatszerkezet egy  $D_i$  állapotához rendel egy **potenciált**
- Az amortizációs költség legyen  $\hat{c}_i = c_i + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1})$

$n$  hosszú műveletsorra a teljes *teleszkopikus összeg*

$$\sum_{i=1}^n \hat{c}_i = \Phi(D_n) - \Phi(D_0) + \sum_{i=1}^n c_i$$

- Olyan potenciálfüggvényt keresünk, melyre  $\Phi(D_n) \geq \Phi(D_0)$ , mivel ekkor nyilvánvalóan  $\sum_{i=1}^n \hat{c}_i \geq \sum_{i=1}^n c_i$  is teljesül





# Amortizált költségelemzés – Potenciálmódszer

- Az adatszerkezet  $i$  pillanatbeli állapotát jelöljük  $D_i$ -vel
- Vezessük be a  $\Phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$  **potenciálfüggvényt**, ami az adatszerkezet egy  $D_i$  állapotához rendel egy **potenciált**
- Az amortizációs költség legyen  $\hat{c}_i = c_i + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1})$

$n$  hosszú műveletsorra a teljes *teleszkopikus összeg*

$$\sum_{i=1}^n \hat{c}_i = \Phi(D_n) - \Phi(D_0) + \sum_{i=1}^n c_i$$

- Olyan potenciálfüggvényt keresünk, melyre  $\Phi(D_n) \geq \Phi(D_0)$ , mivel ekkor nyilvánvalóan  $\sum_{i=1}^n \hat{c}_i \geq \sum_{i=1}^n c_i$  is teljesül

Kényelmes megoldás

$\Phi(D_0) = 0$ , és lássuk be, hogy  $\Phi(D_i) \geq 0$



- Legyen  $\Phi(D_i) = b_i$  a NÖVEL művelet  $i$ -szeri alkalmazására a számlálóban szereplő 1 értékű bitek száma
- Jelölje  $t_i$  a NÖVEL művelet  $i$ -edik végrehajtásakor 1-ről 0-ra változó bitek számát (vagyis  $c_i \leq t_i + 1$ )
  - $b_i \leq b_{i-1} - t_i + 1 \Rightarrow \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1}) \leq 1 - t_i$
  - Így az amortizációs költség  $\hat{c}_i \leq c_i + 1 - t_i = t_i + 1 + 1 - t_i = 2$

## Észrevétel

Mivel  $\Phi(D_0) = 0$  és minden  $\Phi(D_i) \geq 0$ , így az  $n$  művelet amortizált költségének összege felső korlátja a tényleges összköltségnek ( $O(n)$ )



- Binomiális kupachoz hasonló (annál kötetlenebbül strukturált), amortizált értelemben jobban viselkedő adatszerkezet
  - A kupacot alkotó fák *nem* rendezettek
  - A csúcsok gyerekei kétirányú ciklikus listával összekapcsoltak
  - $\text{min}[H]$  pointer a gyökérlista minimális kulcsú csúcsára mutat
  - A fák sorrendje a gyökérlistában tetszőleges
  - A kupacban található megjelölt csúcsok



- Egy csúcs megjelölt, ha aktuális pozícióján már vesztede el gyerekeit
  - Létrehozáskor jelöletlenek a csúcsok, és egy csúcs jelöletlen lesz, ha egy másik csúcs gyerekévé válik (megváltozik az apja)



- Egy csúcs megjelölt, ha aktuális pozícióján már vesztette el gyerekeit
  - Létrehozáskor jelöletlenek a csúcsok, és egy csúcs jelöletlen lesz, ha egy másik csúcs gyerekévé válik (megváltozik az apja)

## A potenciálfüggvény

$$\Phi(H) = t(H) + 2m(H)$$

- $t(H)$  a kupac gyökerlistájában található fák száma
- $m(H)$  a kupacban található megjelölt csúcsok száma



- Egy csúcs megjelölt, ha aktuális pozícióján már vesztede el gyerekeit
  - Létrehozáskor jelöletlenek a csúcsok, és egy csúcs jelöletlen lesz, ha egy másik csúcs gyerekévé válik (megváltozik az apja)

## A potenciálfüggvény

$$\Phi(H) = t(H) + 2m(H)$$

- $t(H)$  a kupac gyökerlistájában található fák száma
- $m(H)$  a kupacban található megjelölt csúcsok száma

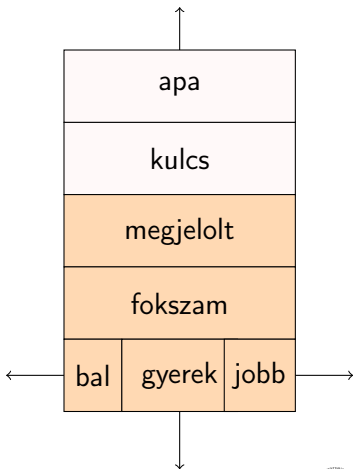
## Észrevétel

A potenciál végig nemnegatív, így a teljes amortizált költség felső korlátja a műveletsorozat teljes aktuális költségének felső korlátja is



# Fibonacci kupacok implementációja

```
class Node {  
    Object kulcs;  
    Node *apa;  
    int fokszam;  
    boolean megjelolt;  
    Node *gyerek;  
    Node *bal;  
    Node *jobb;  
}
```

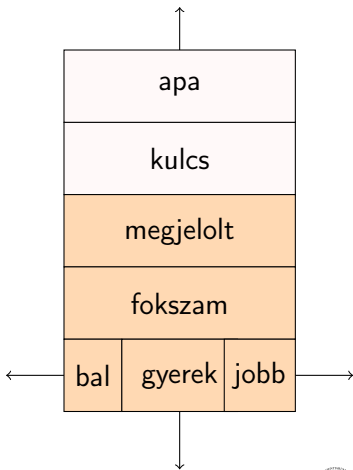


# Fibonacci kupacok implementációja

```
class Node {  
    Object kulcs;  
    Node *apa;  
    int fokszam;  
    boolean megjelolt;  
    Node *gyerek;  
    Node *bal;  
    Node *jobb;  
}
```

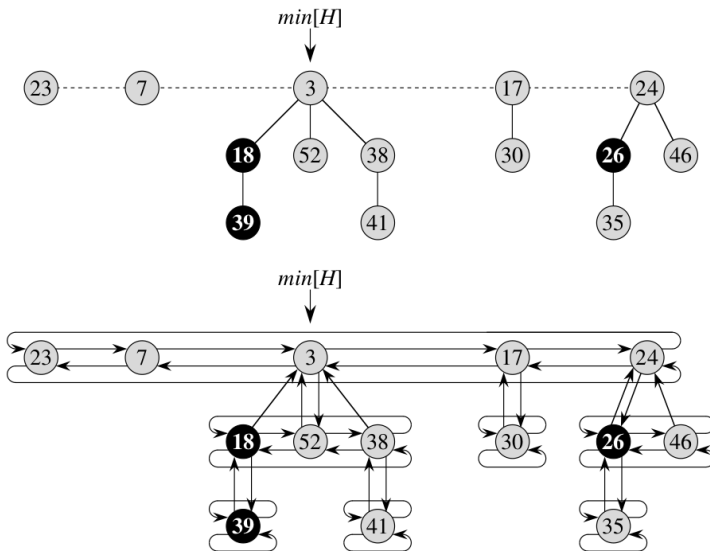
## Emlékeztető

A megjelöltséget azt jelöli, hogy a csúcs vesztette-e el gyerekeit mióta egy másik csúcs gyerekévé vált





# Fibonacci kupacok szerveződése



Forrás: CLRS: Új algoritmusok 20.1 ábrája