

**ЎЗБЕКИСТАН РЕСПУБЛИКАСЫ ЖОҚАРЫ ҲАМ ОРТА АРНАҰЛЫ
БИЛИМ МИНИСТРЛИГИ**

БЕРДАҚ АТЫНДАҒЫ ҚАРАҚАЛПАҚ МӘМЛЕКЕТЛИК УНИВЕРСИТЕТИ

ФИЗИКА-МАТЕМАТИКА ФАКУЛЬТЕТИ

ФИЗИКА КАФЕДРАСЫ

Физика-математика факультетиниң физика қәнигелигигиниң
(Тәлим бағдары: 5140200 – Физика) 4- курс студентлери ушын
(7-семестр) "Гравитацияның релятивистлик теориясы" пәни
бойынша

ЛЕКЦИЯЛАР ТЕКСТЛЕРИ

Билим тараўы:	100000 – гуманитар бөлим.
Тәлим тараўы:	140000 – тәбийий пәнлер.
Тәлим бағдары:	5140200 – физика.

Лекциялар 16 саат. Студентлердиң өз бетинше ислеўи ушын 36 саат белгиленген.

Аннотация

16 сааттық лекциялық курста гравитация қаққындағы көз-қараслардың рауажланыуы, гравитация нызамларының дөретилиуі хәм хәзирги заман релятивисттик гравитация теориясы болған А.Эйнштейннің гравитация теориясының физикалық тийкарлары банланған. Курста Ньютонның гравитация теориясы менен Эйнштейннің гравитация теориялары арасындағы айырма ашық түрде баянланған.

Эйнштейннің релятивисттик гравитация теориясы тийкарында Әлем хәм космология қаққындағы хәзирги заман тәлиматының физикалық бийкарлары берилген.

Пәннің сабақларға мөлшерленген оқыу программасы Қарақалпақ мәмлекетлик университетинің илимий-методикалық кеңесинің 2016-жыл 23-июнь күнги мәжилисінде қарап шығылды хәм мақулланды. Протокол номери 7.

Пәннің сабақларға мөлшерленген оқыу программасы физика-математика факультетинің илимий кеңесинің 2016-жыл 22-июнь күнги мәжилисінде талқыланды хәм мақулланды. Протокол саны 11.

Пәннің сабақларға мөлшерленген оқыу программасы физика кафедрасының 2016-жыл 15-июнь күнги мәжилисінде талқыланды хәм мақулланды. Протокол саны 21.

МАЗМУНЫ

1-лекция. Классикалық физикадағы қозғалыстың салыстырмалығы. Галилейдің салыстырмалық принципі. Эйнштейннің салыстырмалық принципі. Тәсірлесиудің тарқалыуы ушын шекли тезликтің бар екенлиги принципі. Жақтылықтың тезлиги фундаменталлық физикалық шама сыпатында.	3
2-лекция. Лоренц түрлендириулері хәм оннан келип шығатуғын нәтижелер. Кеңіслик хәм уақытлық кесиндилердің салыстырмалығы. Эйнштейннің тезликлерді қосыу нызамы. Аберрация. Бир уақыттылықтың салыстырмалығы.	20
3-лекция. Интервал. Уақытқа, кеңісликке хәм жақтылыққа мегзес интерваллар. Меншикли уақыт. Минковский кеңіслиги (Минковскийдің кеңіслик-уақыты). Лоренц түрлендириулерін хәм тезликлерді қосыу нызамын геометриялық көз-қарастан интерпретациялау.	33
4-лекция. Төрт өлшемлі векторлар, тезлик хәм тезлениу. Еркін бөлекшениң энергиясы. Кинетикалық энергия. Денениң тынышлықтағы энергиясы. Денениң импульсі хәм энергиясы.	37
5-лекция. Гравитациялық тәсірлесиуді геометрияластыру. Улыумалық салыстырмалық теориясы тийкарында жататуғын гипотезалар.	54
6-лекция. Гравитациялық майдан теңдемелері. Гравитациялық майданда қозғалыушы материаллық нокаттың қозғалыс теңдемесі.	62
7-лекция. Меркурий планетасының перигелийинің ауысуы. Қуяштың гравитациялық майданындағы жақтылық нурының бағытының өзгерісі. Гравитациялық қызылға ауысуы.	68

8-лекция. Қара құрдымлар. Космология. Эйнштейн теңдемелерінің Фридман шешімлері. Фридман моделлері. Хаббл нызамы. Үрлениуші (инфляциялық) Әлем модели. 83

Релятивистлик гравитация теориясы

1-лекция. Классикалық физикадағы қозғалыстың салыстырмалығы. Галилейдің салыстырмалық принципі. Эйнштейннің салыстырмалық принципі. Тәсірлесіудің тарқалыуы үшін шекли тезликтің бар екенлігі принципі. Жақтылықтың тезлігі фундаменталлық физикалық шама сыпатында

Кирисиу. Релятивистлик гравитация теориясы тартылысты (гравитацияны) төрт өлшемлі кеңістік-уақыттың қыйсықтығы менен байланыстыратуғын хәзіргі заман тартылыс теориясы болып табылады.

Өзінің классикалық вариантында тартылыс теориясы XVII ғасырдың екінші ярымында Исаак Ньютон тәрәпинен дәрәтилди хәм хәзіргі уақытларға шекем адамзатқа хызмет етип қиятыр. Бул теория хәзіргі заман астрономиясының, астрофизикасының, космонавтикасының көпшилик мәселелерин шешіу үшін толық жарамлы. Бирақ соған қарамастан оның ишки кемшилигі Ньютонның өзине де белгилі еді. Бул теория уақытын тәсір ететуғын теория болып табылады хәм онда бир дененің екінші денеге гравитациялық тәсіри кешигіуісиз бир заматта бериледи. Кулон нызамының Максвелл электродинамикасына қандай қатнасы болса, Ньютонның гравитация теориясы да улыұмалық салыстырмалық теориясы менен сондай қатнаста. Дж.К. Максвелге электродинамикадан уақытан тәсірлесіуді алып таслауға сәти түсті. Ал гравитацияда болса буны Альберт Эйнштейн орынлады.

1905-жылы А.Эйнштейн арнаулы салыстырмалық теориясын дәрәтти. Усының менен бирге классикалық электродинамиканың рауажланыуын идеялық жақтан жууақлады. А.Эйнштейннің алдында Х.А.Лоренц пенен Ж.А.Пуанкаренің жұмыстарында дара салыстырмалық теориясының көплеген элементлері бар еді. Бирақ жоқары тезликлердегі физиканың тутас картинасы тек Альберт Эйнштейннің жұмысында дәрәтилди.

Арнаулы салыстырмалық теориясын дәрәтпей, классикалық электродинамиканың структурасын терең түсинбей, кеңістік-уақыттың бирлігін санаға синдирмей турып хәзіргі заман гравитация теориясын дәрәтиу хәм уғыу мүмкин емес. Улыұмалық салыстырмалық теориясы үшін математиканың тутқан орны уллы. Оның аппараты болған тензорлық анализ ямаса абсолют дифференциал есаплау Г.Риччи хәм Т.Леви-Чивита тәрәпинен рауажландырылды.

Улыұмалық салыстырмалық теориясы физикалық теория болып табылады. Оның тийкарында анық физикалық принцип (эквивалентлик принципі), экспериментлерде тастыйықланған анық фактлер жатады.

Эйнштейннің салыстырмалықтың улыұмалық принципі (улыұмалық салыстырмалық теориясы) бойынша ең биринші жұмысы ретінде 1914-жылы Берлин Илимлер Академиясының протоколларында жарық көрген "Улыұмалық салыстырмалық теориясының формал тийкарлары" (Berlin. Sitzungsberichte der Preussischen Akademie der Wissenschaften. 1914. T. XLI) мийнетін қабыл етиу керек. Бир қанша дүзетиулер қосымшалар киргизилген бул жұмыс 1916-жылы Annalen d. Physik журналында жарық көрди. Мақаланың оттисклері сатыуға тарқатылды. Усының салдарынан Эйнштейннің жұмысы көпшиликке белгилі болды. 1915-1916 жыллары Лейденде салыстырмалық теориясы бойынша лекциялар оқыған Lorentz бул

теорияны «Эйнштейннің тартылыс теориясы», математик Hubert 1915-1916 жыллары жарық көрген мақалаларын «Die Grundlagen der Physik» (Физика тийкарлары), ал математик Weyl 1918-жылы шыққан хәм бул теорияға бағышлаган китабын „Raum, Zeit, Materie“ (Кеңислик, ўақыт, материя) деп атады. Усы атлардың өзи Эйнштейн тәрөпинен дәрөтилген теорияның барлық физиканы қамтыйтуғынлығын көрсөтөди, ал бундай теорияның үлкен қызығыўшылықты пайда өтпөўи мүмкин өмес. Сонлықтан бул теория пайда болыўдан оның менен Lorentz, Hubert, Weyl усаған атақлы физиклер менен математиклер шуғыллана баслады. Бирақ теорияны белгили бир дәрөжеде толық хәм тийкарлы өтип баянлаў физиклер ушын үлкен қыйыншылық пайда өтетүғын жүдө қурамалы математикалық аппаратты талап өтеди. Бул теорияны көпшилик ушын баянлаў оның қаншама жақсы жазылғанлығына қарамастан түсиниксиз, дәл өмес, думан тәрөзли образларды ғана бере алады.

Эйнштейннің гравитация теориясы усы дәўирге шекем дәрөтилген теориялардың ишиндеги өң сулыў хәм математикалық жақтан жүдө қурамалы теория болып табылады. 1915-жылы толық дәрөтилип болыўына қарамастан бул теория 1960-жылларға шекем көплеген физиклер тәрөпинен итибарға алынбады. Бирақ илимде, әсиресе астрономия менен астрофизикада, элементар бөлекшелер физикасында ашылған жаңалықлар Эйнштейннің теориясына болған физиканың хәр қыйлы тараўлары бойынша ислөп атырған илимпазлардың қызығыўшылықларын арттырды хәм соған сәйкес бул бойынша орынланған илим-изертлөў жумысларының санын көбөйтип жиберди.

Өң әхмийөтли мәсөле улыўмалық салыстырмалық теориясының тийкарғы мәнисин, оның берөтуғын нәтийжелерин көпшилик физиклерге түсиндириў машқаласы пайда болды. Бул бағдарда ислөнген өң әхмийөтли жумыс Л.Д.Ландау менен Е.М.Лифшицтиң көп томлық «Теориялық физика» китабының II томы болған «Майданлар теориясы» китабы (өң дәслөпки басылыўы 1937-жылы әмөлге асырылды) болып табылды. Бул китап бизиң әсиримизге шекем көп санлы қайтадан басылыўларға миясар болды (мысалы 1963-жылы алтыншы, ал 2001-жылы сегизинши рөт баспадан шықты).

Улыўмалық салыстырмалық теориясы, оның теңдемелерин келтирип шығарыў менен теңдемелериниң дәл шөшимлерин өсаплаў, теңдемелерди айқын мәсөлөлерди шөшиўге қолланыў бойынша көп санлы китаплар да жарық көрди. Олардың айырымларының дизими питкерий қәнигелик жумысының ақырында берилген.

Internet тиң пайда болыўы салыстырмалық теориясының кең түрде үгит-нәсиятланыўына алып келди. Көп санлы арнаўлы сайтлар пайда болды. Олардан төмендегилерди атап өтемиз:

<http://marxists.nigilist.ru/reference/archive/einstein/works/1910s/relative/index.htm>

<http://marxists.nigilist.ru/reference/archive/einstein/index.htm>

<http://www.theeinsteinfile.com/>

<http://www-groups.dcs.st-and.ac.uk/%7Ehhistory/References/Einstein.html>

[http://www.thegreatvoid.net/Special Interests/Space Time/General relativity.htm](http://www.thegreatvoid.net/Special%20Interests/Space%20Time/General%20relativity.htm)

http://www.alberteinstein.info/finding_aid/

<http://www.albert-einstein.org/>

<http://www.albert-einstein.com/>

http://asf.ur.ru/Web_pilot/news_p.htm

http://www-groups.dcs.st-and.ac.uk/~history/HistTopics/General_relativity.html

Internet те улыұмалық салыстырмалық теориясына арналған илимий, көпшиликке арналған материаллардың санының көбейуі менен бирге бул теорияны түсіндириуде қәтеликке жол қоятуғын авторлардың мақалалары да, хәтте улыұмалық салыстырмалық теориясының дурыслығына гүмән пайда ететуғын материаллар да көбеймекте. Соның менен бирге қурамалы теорияны қурамалы математикалық аппаратты қолланып түсіндириу көплеген авторлар ушын кең терқалған дәстүрге айланбақта.

Жоқарыда айтылғанларға байланысly Эйнштейннің гравитация теориясын ең әпиұайы жоллар менен түсіндириуді әмелге асыруы усы ўақытларға шекемги әхмийетли мәселелердің бир болып киятыр.

Бир қанша тарийхый мағлыұматлар. Егер орайлық дене этирапында айланыұшы бөлекшеге қосымша сыртқы күшлер тәсир етпесе, онда бул бөлекше гравитациялық Ньютон күшинің тәсиринде барлық ўақытта да бир эллипс бойынша қозғалады. Егер сырттан қосымша күшлер тәсир жасалса (мысалы басқа планеталардың гравитациялық тәсири), онда бөлекше турақлы түрде өзгеретуғын параметрлерге ийе эллипс тәризли орбита бойынша қозғалады. Бул эллипстің айланыуы орбитаның прецессиясы деп аталады. Бул прецессияның шамасын астрономлар үлкен дәлликте өлшей, ал теоретиклер болса сыртқы тәсирлердің шамасы менен бағытларын билген халда болжай алады. Ньютонның гравитация теориясы (пүткил дүньялық тартылыс нызамы) Меркурий перигелийинің бақланатуғын ауысыуының 99,26 процентин түсіндире алды. Ал хәр 100 жылда орын алатуғын 40 мүйешлик секундлық ауысыуды Ньютон нызамы тийкарында хеш ким түсіндире алмады.

1859-жылы Франциялы астроном, Париж обсерваториясының директоры Урбен Жан Жозеф Леверье бақлаұлар тийкарында анықланған меркурий планетасының прецессиясының теориялық болжаұлар менен азмаз сәйкес келмейтуғынлығын тапты. Орбитаның перигелийи Ньютон нызамы тәрепинен анықланған шамадан тезирек қозғалатуғын болып шықты. Бул эффектиң шамасы жүдә киши – хәр жүз жылда 38". Бирақ бул шама өлшеулердің жиберетуғын қәтелигинен әдеуир үлкен еди (өлшеулер 1" муғдарында қәтелик жиберетуғын еди). Бул ашылыудың әхмийети уллы еди хәм сонлықтан XIX әсирдеги көп санлы физиклер менен астрономлар, аспан механикасы бойынша қәнигелер бул мәселени шешиўге тырысты. Классикалық физика шеклеринде көп санлы шешимлер усынылды. Олардың ишиндеги ең белгилиери мыналар: Қуяш этирапындағы планеталар аралық көзге көринбейтуғын шаң-тозаңның болыуы, Қуяштың квадруполлик моментинің бар екенлиги (өз көшери дөгерегинде айланыуының салдарынан Қуяштың формасы сфера емес, ал жалпайған сфераға айланады), Меркурийдің еле табылмаған тәбийий жолдасы, еле табылмаған Қуяшқа ең жақын планета (бул гипотезалық планетаға Вулкан атамасы берилди). Бул болжаұлардың хеш қайсысы да тастыйықланбағанлықтан физиклер кескин түрдеги пүткиллей жаңа гипотезаларды усына баслады. Мысалы бир қатар физиклер тартылыс нызамын өзгертиу керек (буның ушын Ньютон нызамындағы R диң квадратының орнына басқа көрсеткишти қойиу да усынылды). Бир қатар физиклер гравитациялық потенциалға планетаның тезлигинен ғәрезли болған ағзаны қосиуды усынды.

Бирақ бундай тырысыұлардың басым көпшилиги қарама-карсылықларға ийе болып шықты. Өзинің аспан механикасы бойынша жұмысларында белгили математик Лаплас егер гравитациялық тәсир денелер арасында бир заматта жеткерилип берилетуғын болса (бул жағдайда мәселеге тезликке байланысly

потенциалды киргизиўге туўры келеди), онда қозғалыўшы планеталар системасында импульс сақланбайды — импульстиң бир бөлими гравитациялық майданға бериледи (бундай аўхал электродинамикада зарядлар электромагнит тәсирлескенде орын алады). Ньютон тәлиматының көз-қараслары бойынша егер гравитациялық тәсирлесий шекли тезлик пенен берилетуғын болса хәм денелердиң тезликлеринен ғәрезсиз болса, онда барлық планеталардың Қуяш бурынырақ ийелеген орынға қарай тартылыўы керек. Усындай тийкарда Лаплас Кеплер мәселесиндеги орбиталардың эксцентриситети менен үлкен ярым көшерлериниң әсирлер даўамында өзгериске ушырайтуғынлығын көрсетти. Бул шамалардың өзгериўлериниң ең жоқары шеклеринен (бул шеклер Қуяш системасы менен Айдың қозғалысының орнықлылығынан келип шығады) Лаплас гравитациялық Ньютонлық тәсирлесий тезлигиниң "жақтылықтың 50 миллион тезлигинен киши болмайтуғынлығын" көрсетти. Бул ўақыя шама менен 1797-жылы болып өткен еди. Лаплас методы Ньютон гравитациясын туўрыдан-туўры улыўмаластырған жағдайларда дурыс нәтийжелерди береді. Бирақ қурамалырақ моделлер ушын оның қолланыўға болмайды. Мысалы электродинамикада қозғалыўшы зарядлар тартысыўы ямаса ийтерисиўи басқа зарядлардың көзге көринип турған орынларынан байланыслы емес, ал егер олар туўры сызықлы хәм тең өлшеўли қозғалатуғын болған жағдайда тап усы ўақыт моментинде көринетуғын орынларынан ғәрезли. Бул Лиенар-Вихерт потенциалының қәсийети болып табылады. Егер мәселеге улыўмалық салыстырмалық теориясы көз-қарасларынан қарайтуғын болсақ $(v/c)^3$ тәртибиндеги ағза дәллигене шекем сондай нәтийжелерди аламыз.

Жоқарыда келтирилген машқалалардан қутылыўы мақсетинде XIX әсирдиң соңғы 30 жылы ишинде илимпазлар Вебердиң, Гаусстың, Риманның хәм Максвеллдиң электродинамикалық потенциалларына тийкарланған гравитациялық тәсирлесийлер нызамын пайдаланыўға тырысты. 1890-жылы Левиге Вебер менен Риман нызамларының комбинациясын пайдаланыўдың нәтийжесинде перигелийдиң керекли болған аўысыўын хәм орнықлы орбитаны алыў сәти түсти. Екинши сәтли тырысыў П.Гебер тәрәпинен 1898-жылы исленди. Бирақ усандай жағдайларға қарамастан басланғыш электродинамикалық потенциаллар дурыс емес болып шықты (мысалы Вебер нызамы Максвеллдиң электромагнетизм кирмеди). Бул гипотезалар ықтыярлы гипотезалар сыпатында толық бийкарланды. Максвелл теориясын пайдаланатуғын басқа теориялар (мысалы Г.Лоренцтиң теориясы) прецессия ушын дым киши шаманы берди.

1904—1905 жыллары Х.Лоренцтиң, А.Пуанкарениң хәм А.Эйнштейнниң жумысларында арнаўлы салыстырмалық теориясының фундаменти қурылды хәм қәлеген тәсирлесийдиң жақтылықтың тезлигинен үлкен тезликлер менен тарқалыўы бийкарланды. Сонлықтан Ньютонның гравитация нызамын салыстырмалық принципи менен сәйкес келиўши, киши тезликлерде хәм әззи гравитациялық майданларда пүткил дүньялық тартылыс нызамына айланатуғын басқа теория менен алмастырыў мәселеси пайда болды. Бундай жумыслар менен А.Пуанкаре 1905-1906 жыллары, Г.Минковский 1908-жылы хәм А.Зоммерфельд 1910-жылы шуғылланды. Бирақ олар қарап шыққан моделлер перигелийдиң аўысыўы ушын дым киши шаманы берди.

1907-жылы А.Эйнштейн гравитациялық майданды тәрийиплеў ушын сол ўақытлардағы салыстырмалық теориясын (хәзирги ўақытта бул теорияны арнаўлы салыстырмалық теориясы деп атайды) улыўмаластырыў керек деген жуўмаққа келди. 1907-жылдан баслап ол избе-из жаңа теорияны дәретиўге қарай жүрди хәм 1915-жылдың ақырына шекем өзиниң гравитация теориясын (улыўмалық салыстырмалық теориясын) толық дәретти. Бул теорияны дәретиўде Эйнштейн жол

көрсеткіш ретінде өзінің салыстырмалық принципін пайдаланды. Бул принцип бойынша бир текли гравитация майданы барлық материяға бирдей тәсир етеди хәм сонлықтан оны еркин түсіуші бақлаушы таба алмайды. Усы жағдайға сәйкес барлық гравитациялық эффектлерди тезлениуші есаплау системаларында пайда етиу мүмкин. Тап сол сыяқлы гравитация майданында тезлениуші есаплау системаларында жүзеге келетуғын эффектлерди пайда ете аламыз. Сонлықтан гравитация есаплау системасының тезлениуіне байланысly болған инерция күші түрінде тәсир етеди. Бундай инерция күшлери қатарына орайдан қашыушы күш ямаса Кориолис күші де киреди. Усы жағдайларға байланысly гравитациялық күштің шамасы инерт массаға пропорционал. Нәтийжеде кеңислик-уақыттың хәр қыйлы ноқатларында инерциал есаплау системалары бир бирине салыстырғанда тезлениуге ийе болады. Бундай жағдайлардың барлығы да бизің кеңислигимиз классикалық физикадағы евклидлик кеңислик емес, ал риман геометриясының майысқан кеңислиги деген болжауды қабыл етсек дурыс болады. Усының менен бирге кеңислик пенен уақыт арасындағы байланыс майысқан болып шығады. Бундай майысқанлық әдеттеги шараятларда гравитация күші сыпатында көринеди. Сегіз жыл дауам еткен жумыстың ақырыныда кеңислик-уақыттың оның ишінде жайласқан материя тәрепинен қалай майысатуғынлығын тапты. Бул майысыуды Эйнштейннің теңлемелери берди. Гравитацияның инерция күшлеринен айырмасы соннан ибарат, ол кеңислик-уақыттың майысқанлығы бойынша анықланады. Ал бул майысқанлық инвариантлы түрде өлшенеди. Эйнштейннің теңлемелеринің шешимлерин бириншилерден болып Эйнштейннің өзи жууық түрде хәм Шварцшильд тәрепинен дәл түрде алынды. Бул шешимлер Меркурийдің аномаллық прецессиясын түсіндирди хәм жақтылық нурының гравитация майданында ауысыуы ушын дәл мәнис берди. Теорияның бул болжауы 1919-жылы англиялы астрономлар тәрепинен тастыйықланды.

Координаталарды физикалық түрлендириу. Хәр қыйлы есаплау системалары байланысқан хәр қыйлы материаллық денелер бир бирине салыстырғанда қозғалыста болыуы мүмкин. Хәр бир есаплау системасында өз координата көшерлери жүргизилген, ал сол системалардың хәр қыйлы ноқатларындағы уақыт сол ноқат пенен байланысқан саатлардың жәрдемінде өлшенетуғын болсын. Бир бирине салыстырғанда қозғалыста болатуғын есаплау системаларындағы координаталар менен уақыт қалайынша байланысқан деген сорау келип туады. **Қойылған сорауға жуаптың тек геометриялық көз-қарастың жәрдемінде берилиуі мүмкин емес. Бул физикалық мәселе.** Бул мәселе хәр қыйлы системалар арасындағы салыстырмалы тезлик нолге тең болғанда хәм сол есаплау системалары арасындағы физикалық айырма жоғалғанда (яғный бир неше системалар бир системаға айланғанда) ғана геометриялық мәселеге айланады.

Инерциал есаплау системалары хәм салыстырмалық принципі. Қатты дененің ең әпиуайы болған қозғалысы оның илгерилемели тең өлшеулі туұры сызықлы қозғалысы болып табылады. Усы жағдайға сәйкес есаплау системасының ең әпиуайы салыстырмалы қозғалысы илгерилемели, тең өлшеулі хәм туұры сызықлы қозғалысы болып табылады. Шәртли түрде сол системалардың биреуін қозғалмайтуғын, ал екіншисин қозғалыушы система деп қабыл етеміз. Хәр бир системада декарт координаталар системасын жүргиземіз. К қозғалмайтуғын есаплау системасындағы координаталарды (x, y, z) деп, ал қозғалыушы K' системасындағы координаталарды (x', y', z') хәриплери жәрдемінде белгилейміз. Қозғалыушы системадағы шамаларды қозғалмайтуғын системадағы шамалар белгиленген хәриплердің жәрдемінде штрих белгисин қосып белгилейміз деп келисип аламыз. Енди бир бирине салыстырғанда қозғалыушы хәр бир есаплау системасында

физикалық қубылыстар қалай жүреді деген әхмийетли сораўға жуўап бериўимиз керек.

Бул сораўға жуўап бериўимиз ушын сол есаплаў системаларындағы физикалық қубылыстардың өтиўин үйрениўимиз керек. Көп ўақытлардан бери Жердиң бетине салыстырғанда тең өлшеўли туўры сызықлы қозғалатуғын координаталарға салыстырғандағы механикалық қубылыстардың өтиў избе-излиги бойынша сол қозғалыс ҳаққында ҳеш нәрсени айтыўға болмайтуғынлығы мәлим болды. Жағаға салыстырғанда тыныш қозғалатуғын кораблдиң кабиналары ишинде механикалық процесслер жағадағыдай болып өтеди. Ал, егер Жер бетинде анығырақ тәжирийбелер өткерилсе Жер бетиниң жулдызларға салыстырғандағы қозғалысының бар екенлиги жүзеге келеди (мысалы Фуко маятниги менен өткерилген тәжирийбе). Бирақ бул жағдайда Жер бетиниң жулдызларға салыстырғандағы тезлиги емес, ал тезлениўи анықланады. Ал **көп сандағы тәжирийбелер қозғалмайтуғын жулдызларға салыстырғанда, яғный бир бирине салыстырғанда тең өлшеўли туўры сызық бойынша қозғалатуғын барлық есаплаў системаларында барлық механикалық қубылыстардың бирдей болып өтетуғынлығын айқын түрде көрсетти. Усының менен бирге тартылыс майданын (гравитация майданын) есапқа алмайтуғындай дәрежеде киши (эззи) деп есапланады. Бундай есаплаў системаларында Ньютонның инерция нызамы орынланатуғын болғанлықтан оларды инерциялық есаплаў системалары деп аталады.**

Галилей тәрепинен биринши рет усынылған барлық инерциялық есаплаў системаларында механикалық қубылыстар бирдей болып өтеди (барлық механикалық нызамлар бирдей түрге ийе болады) деген тастыйықлаў **Галилейдиң салыстырмалық принципи** деп аталады.

Ертерек ўақытлары көпшилик авторлар усы мәселени түсиндиргенде "Галилейдиң салыстырмалық принципи" түсинигиниң орнына "Ньютон механикасындағы салыстырмалық принципи" деген түсиниктен пайдаланды (мысалы О.Д.Хвольсон).

Кейинирек басқа да көпшилик, соның ишинде электромагнитлик қубылыстар үйренілгеннен кейин бул принциптиң қәлеген қубылыс ушын орын алатуғынлығы мойынлана баслады. Сонлықтан барлық инерциал есаплаў системаларында барлық физикалық қубылыстар бирдей болып өтеди (барлық физикалық нызамлар бирдей түрге ийе болады) деп тастыйықлайтуғын салыстырмалық принцип арнаўлы салыстырмалық теориясының салыстырмалық принципи ямаса әпиўайы түрде салыстырмалық принципи деп атала баслады. Хәзирги ўақытлары бул принциптиң механикалық хәм электромагнит қубылыслары ушын дәл орынланатуғынлығы көп экспериментлер жәрдемінде дәлилленди. Соған қарамастан **салыстырмалық принципи постулат болып табылады.** Себеби еле ашылмаған физикалық нызамлар, қубылыстар көп. Соның менен бирге физика илими қаншама раўажланған сайын еле ашылмаған жаңа машқалалардың пайда бола бериўи сөзсиз. Сонлықтан салыстырмалық принципи барқулла постулат түринде қала береді.

Салыстырмалық принципи геометриясы Евклидлик болған, бирден-бир ўақытқа ийе шексиз көп санлы есаплаўлар системалары бар деген болжаўға тийкарланған. Кеңислик-ўақыт бойынша қатнастар хәр бир есаплаў системасында бирдей, бул белгиси бойынша координаталар системаларының бир биринен парқы жоқ. Усындай болжаўдың дурыслығы көп санлы экспериментлерде тастыйықланған. Тәжирийбе бундай системаларда Ньютонның биринши нызамының орынланатуғынлығын көрсетеди. **Сонлықтан бундай системалар инерциаллық системалар деп аталады. Бундай системалар бир бирине салыстырғанда тең өлшеўли туўры сызық бойынша қозғалады.**

Биз хәзир анықтық ушын арнаўлы салыстырмалық теориясының салыстырмалық принципи ҳаққында оның авторы А.Эйнштейннің 1905-жылы жарық көрген "Қозғалыўшы денелер электродинамикасына" атлы мақаласынан үзинди келтиремиз:

"Усыған усаған мысаллар хәм Жердиң "жақтылық орталығына" салыстырғандағы тезлигин анықлаўға қаратылған сәтсиз тырысыўлар тек механикада емес, ал электродинамикада да қубылыслардың ҳеш бир қәсийети абсолют тынышлық түсинигине сәйкес келмейди деп болжаўға алып келеди. Қала берсе (биринши дәрежели шамалар ушын дәлилленгенлигиндей) механиканың теңлемелери дурыс болатуғын барлық координаталар системалары ушын электродинамикалық хәм оптикалық ызымлар да дурыс болады. Бул болжаўды (оның мазмунын биз буннан былай "салыстырмалық принципи" деп атаймыз) биз тийкарға айландырмақшымыз хәм буннан басқа усыған қосымша биринши қарағанда қарама-қарсылыққа ийе болып көринетуғын және бир болжаў, атап айтқанда жақтылық бослықта оны нурландыратуғын денениң қозғалыс ҳалынан ғәрезсиз барлық ўақытта да белгили бир V тезлиги менен тарқалады деп болжаймыз".

Галилей түрлендириўлери. Қозғалыўшы координаталар системасы қозғалмайтуғын координаталар системасына салыстырғанда ҳәр бир ўақыт моментинде белгили бир аўхалда болады

Ескертиўлер:

Бириншиден аўхалда болады деп айтылғанда қозғалыўшы координаталар системасының кеңисликтеги белгили бир орынды ийелейтуғынлығы инабатқа алынады.

Екиншиден "координаталар системасы" хәм "есаплаў системасы" түсиниклери бир мәнисте қолланылып атыр.

Егер координаталар системаларының баслары $t = 0$ ўақыт моментинде бир ноқатта жайласатуғын болса, t ўақыттан кейин қозғалыўшы системаның басы $x = vt$ ноқатында жайласады. Сонлықтан да, егер қозғалыс тек x көшериниң бағытында болғанда

$$x' = x - vt, y' = y, z' = z, t' = t. \quad (1)$$

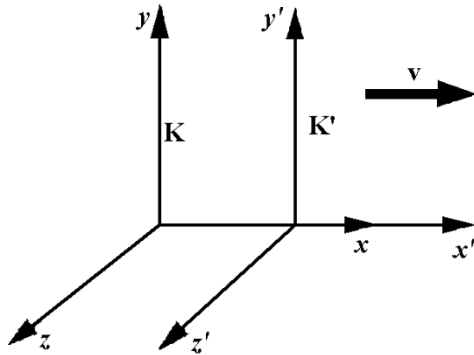
Бул формулалар Галилей түрлендириўлери деп аталады.

Егер штрихлары бар координаталар системасынан штрихлары жоқ системаға өтетуғын болсақ тезликтің белгисин өзгеритўимиз керек. Сонда

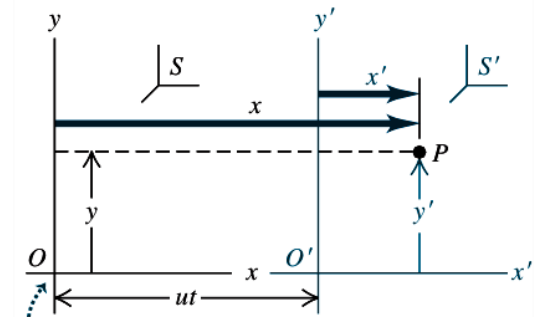
$$x = x' + vt, y = y', z = z', t = t'. \quad (2)$$

формулаларын аламыз.

(2)-аңлатпа (1)-аңлатпадан теңлемелерди шешиў жолы менен емес, ал (1)-аңлатпаға салыстырмалық принципін қолланыў арқалы алынғанлығына итибар берий керек.



1-а сұйрет. Штрихланған хәм штрихланбаған координаталар системаларының бир бирине салыстырғандағы қозғалысы. x хәм x' көшерлерин өз-ара параллел етип алыў ең әпиўайы жағдай болып табылады.



Origins O and O' coincide at time $t = 0 = t'$.

1-а сұйрет еки өлшемли жағдай ушын көрсетилген. Бул сұйретте есаплаў системалары S хәм S' арқалы, ал тезлик u арқалы белгиленген. $t=0$ ўақыт моментинде O хәм O' ноқатлары бир ноқатта жайласқан.

Координаталар системасын бурыў ямаса есаплаў басын өзгертиў арқалы координаталар системасының жүдә әпиўайы түрдеги өз-ара жайғасыўларын пайда етиўге болады.

Түрлендириў инвариантлары. Координаталарды түрлендиргенде көпшилик физикалық шамалар өзлериниң сан мәнислерин өзгертиўи керек. Мәселен ноқаттың кеңисликтеги аўхалы (x, y, z) үш санының жәрдеминде анықланады. Әлбетте екінши системаға өткенде бул санлардың мәнислери өзгереді.

Егер физикалық шама координаталарды түрлендиргенде өз мәнисин өзгертпесе, ондай шамалар сайлап алынған координаталар системаларына ғәрезсиз болған объектив әҳмийетке ийе болады. Бундай шамалар түрлендириў инвариантлары деп аталады.

Инвариант шамалар төмендегилер жоллар менен табылады табылады:

Узынлық l еки есаплаў системасында да бирдей, яғный

$$l = \frac{\sqrt{(x'_2 - x'_1)^2 + (y'_2 - y'_1)^2 + (z'_2 - z'_1)^2}}{\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}} = \quad (3)$$

теңлиги орынланады. Бундай жағдайда l шамасын Галилей түрлендириўине қарата инвариант шама деп атайды. **Бундай жағдайды кеңисликтің абсолютлиги деп атаймыз.**

Бир ўақытлылық түсинигиниң абсолютлиги. Галилейдиң салыстырмалық принципи бойынша барлық инерциал есаплаў системасында ўақыт бирдей тезликте өтеди (яғный саатлар бирдей тезликте жүреді). Демек бир системада белгили бир ўақыт моментинде жүз беретугын ўақыялар екінши системада да тап сол ўақыт моментлеринде жүз береді. **Бундай жағдайды ўақыттың абсолютлиги деп атайды.** Сонлықтан сайлап алынған системадан ғәрезсиз еки ўақыяның бир ўақытта жүз бергенлигин тастыйықлаў абсолют характерге ийе болады.

Ўақыт интервалының инвариантлылығы. $t = t'$ түрлендиў формуласының жәрдеминде ўақыт интервалын түрлендириў мүмкин. Мейли қозғалыўшы системада t'_1 хәм t'_2 ўақыт моментлеринде еки ўақыя жүз берсин. Усы еки ўақыя арасындағы интервал

$$\Delta t = t_2 - t_1. \quad (4)$$

Қозғалмайтуғын есаплау системасында бул ўақыялар $t_1 = t'_1$ хәм $t_2 = t'_2$. ўақыт моментлеринде болып өтти. Сонлықтан

$$\Delta t = t_2 - t_1 = t'_2 - t'_1 \quad (5)$$

теңликлерине ийе боламыз. Демек ўақыт интервалы Галилей түрлендириўлериниң инварианты болып табылады.

Ньютон теңлемелериниң Галилей түрлендириўлерине қарата инвариантлылығы. Тезликлерди қосыў хәм тезлениўдиң инвариантлылығы. Штрихлары бар есаплау системасы қозғалмайтуғын штрихланған есаплау системасына салыстырғанда V тезлиги менен қозғалатуғын болсын хәм биз қарап атырған материаллық ноқат қозғалатуғын, ал координаталар ўақытқа ғәрезлилиги

$$x' = x'(t'), y' = y'(t'), z' = z'(t') \quad (6)$$

формулаларының жәрдемінде берилген болсын. Бундай жағдайда тезликтің қураўшылары

$$v'_x = \frac{dx'}{dt'}, v'_y = \frac{dy'}{dt'}, v'_z = \frac{dz'}{dt'} \quad (7)$$

түринде жазылады. Қозғалмайтуғын есаплау системасына келсек

$$x(t) = x'(t') + vt', y(t) = y'(t'), z(t) = z'(t'), t = t' \quad (8)$$

ал тезликтің қураўшылары төмендегидей теңликлердиң жәрдемінде бериледи:

$$\begin{aligned} v_x &= \frac{dx}{dt} = \frac{dx'}{dt} + V \frac{dt'}{dt} = \frac{dx'}{dt'} + V \frac{dt'}{dt'} = v'_x + V, \\ v_y &= \frac{dy}{dt} = \frac{dy'}{dt} = \frac{dy'}{dt'}, \\ v_z &= \frac{dz}{dt} = \frac{dz'}{dt} = \frac{dz'}{dt'}, \end{aligned} \quad (9)$$

формулаларының жәрдемінде анықланады.

Бул формулалар классикалық релятивистлик емес механиканың тезликлерди қосыў формулалары болып табылады.

Соңғы формулалар [(9)-формулалар] жәрдемінде биз тезлениў ушын аңлатпалар алыўымыз мүмкин. Оларды дифференциаллау арқалы хәм $dt = dt'$ теңлиги орынланады деп есапласақ

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d^2x'}{dt'^2}, \frac{d^2y}{dt^2} = \frac{d^2y'}{dt'^2}, \frac{d^2z}{dt^2} = \frac{d^2z'}{dt'^2} \quad (10)$$

теңликлериниң орын алатуғынлығына ийе боламыз. **Бул формулалар тезлениўдиң Галилей түрлендириўлерине қарата инвариант екенлиги көрсетеди.**

Демек **Ньютон ызамлары Галилей түрлендириўлерине қарата инвариант екен.**

Түрлендириў инвариантлары координаталар системаларын сайлап алыўға байланысly емес, ал үйренилип атырған объектлердеги ең әхмийетли ҳақыйқый қәсийетлерин тәрийиплейди.

Жақтылық тезлигинің шекли екенлиги. Биз энди Жақтылық хаққындағы көз-қараслардың раўажланыўы, жақтылықтың тезлигин Рёмер тәрепинен өлшеў, дүньялық эфир түсиниги, Майкельсон-Морли ҳәм Физо тәжирийбелери, Галилей түрлендириўлериниң шекленгенлиги хаққында гәп етемиз.

Галилей түрлендириўлериниң дурыс ямаса дурыс емеслиги мәселеси экспериментте изертленип көрилиўи мүмкин. Галилей түрлендириўлери бойынша алынған тезликлерди қосыў формуласының жуўық екенлиги көрсетилди. Қәтеликтиң тезлик жоқары болған жағдайларда көп болатуғынлығы мәлим болды. Бул жағдайлардың барлығы да жақтылықтың тезлигин өлшеў барысында анықланды.

Жақтылықтың тезлиги хаққындағы көз-қараслардың раўажланыўын төмендегидей фактлердиң жәрдеминде сәўлелендириў мүмкин:

Әйемги дәўирлердеги ойшыллардың пикирлери бойынша:

Платон (б.э.ш. 427-347) көриў нурлары теориясын қоллады. Бул теория бойынша көзден нурлар шығып, предметлерди барып "барластырып көрип" көзге қайтып келеди ҳәм усының нәтийжесинде биз көремиз.

Демокрит (б.э.ш. 460-370) атомистлик теория тәрепинде болып, оның тәлиматы бойынша көзге бөлекшелерден туратуғын жақтылық нурлары келип түседи ҳәм соның салдарынан көриў сезимлери пайда болады.

Аристотель (б.э.ш. 384-322) Демокритке сәйкес пикирде болды.

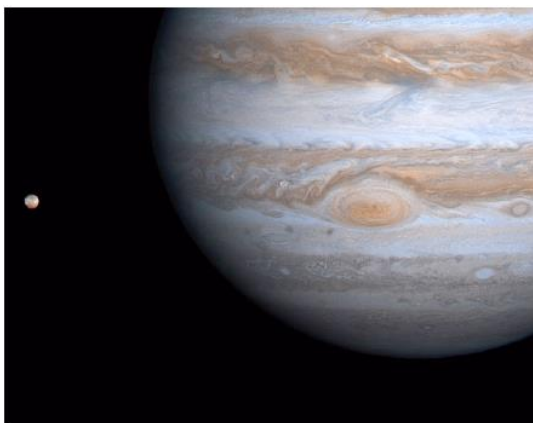
Бул еки түрли көз қараслар Евклид (б.э.ш. 300-жыллар) тәрепинен бири бирине эквивалент етилди. Ол жақтылықтың туўры сызықлы тарқалыў ҳәм шағылысыў нызамларын ашты.

Жаңа физиканың тийкарын салыўшы Галилей (1564-1642) жақтылықтың тезлиги шекли деп есаплады. Тезликти өлшеў бойынша ол қолланған әпиўайы усыллар дурыс нәтийже бере алмады. Р.Декарт (1596-1650) болса пүткиллей басқаша көз-қараста болды. Оның пикиринше жақтылық шексиз үлкен тезлик пенен таралатуғын басым.

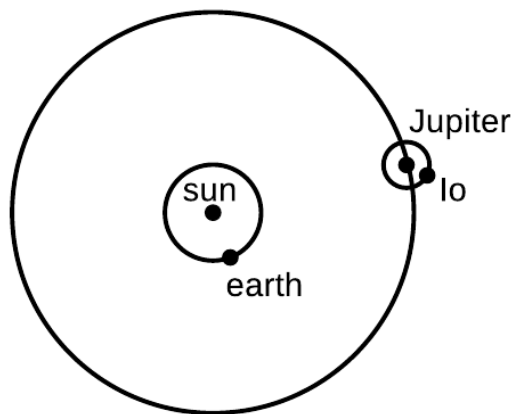
Гримальди (1618-1660) ҳәм Гук (1625-1695) жақтылыққа толқынлық көз-қараста қарады. Олардың пикиринше жақтылық бир текли орталықтағы толқынлық қозғалыс.

Жақтылықтың толқынлық теориясының тийкарын салыўшы Христиан Гюйгенс (1629-1695) болып табылады.

И.Ньютон (1643-1727) "әйтеўир ойлардан гипотеза пайда етпеў" мақсетинде жақтылықтың тәбияты хаққында шын кеўли менен пикир айтпады. Бирақ ол жақтылықтың корпускулалық теориясын ашық түрде қабыл етти.



2-сүўрет. Юпитер ҳәм шеп тәрепте оның жолдасларының бири Кассини.



3-сүўрет. Қуяш, Жер, Юпитер ҳәм оның жолдасы Ионың бир бирине салыстырғандағы жайласыўлары.

Жақтылықтың тезлигин Рёмер тәрепинен өлшеу. Жақтылықтың тезлиги биринши рет 1676-жылы Олаф Рёмер (Roemer) тәрепинен өлшенди. Сол ўақытларға шекем тәжирийбелер Юпитер планетасының жолдасларының айланыу дәуириниң Жер Юпитерге жақынласқанда киширейетуғынын, ал Жер Юпитерден алыслаганда үлкейетуғынлығын анық көрсетти. 4-сүүретте Юпитердиң бир жолдасының тутылыўдын кейинги моменти көрсетилген. Юпитердиң Қуяш дөгерегин айланып шығыу дәуири Жердиң Қуяш дөгерегин айланып шығыу дәуиринен әдеўир үлкен болғанлығына байланысly Юпитерди қозғалмайды деп есаплаймыз. Мейли базы бир t_1 моментинде Юпитердиң жолдасы саядан шықсын хәм Жердеги бақлаўшы тәрепинен $T_1 = t_1 + \frac{s_1}{c}$ ўақыт моментинде белгиленсин. Бул жерде s_1 арқалы бақлаў ўақтындағы Жер менен жолдастың саядан шққан жерине шекемги аралық белгиленген. Юпитердиң жолдасы екинши рет саядан шыққан ўақытты Жердеги бақлаўшы $T_2 = t_2 + \frac{s_2}{c}$ ўақыт моментинде бақладым деп белгилеп қояды. Сонлықтан Жердеги бақлаўшы Юпитердиң жолдасы ушын айланыу дәуирине

$$T_{baql} = T_2 - T_1 = T_{haqlyqly} + \frac{s_2 - s_1}{c}$$

шамасын алады. Бул жерде $T_{haqlyqly} = t_2 - t_1$. Демек хәр қандай $s_2 - s_1$ шамаларының бар болыўының нәтийжесинде жолдастың Юпитерди айланыу дәуири ушын хәр қыйлы мәнислер алынады. Бирақ көп санлы өлшеўлердиң нәтийжесинде (Жер Юпитерге жақынлап киятырғанда алынған мәнислер "-" белгиси менен алынады хәм барлық s лер бир бирин жоқ етеди) усы хәр қыйлылықты жоқ етиў мүмкин.

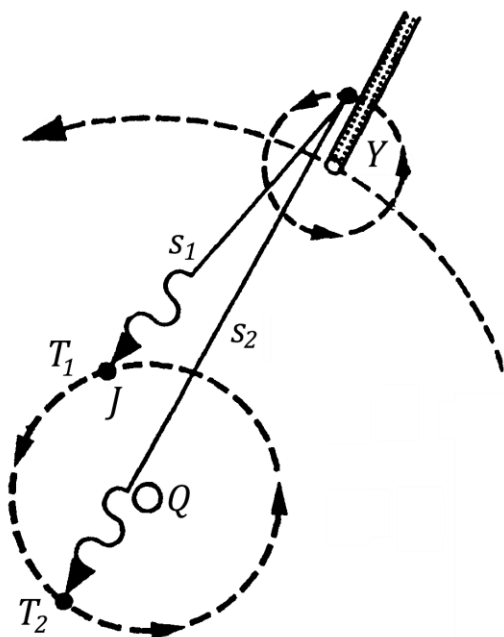
$T_{haqlyqly}$ шамасының мәнисин биле отырып төмендеги формула жәрдемінде жақтылықтың тезлигин анықлаў мүмкин:

$$c = \frac{(s_2 - s_1)}{(T_{baql} - T_{haqlyqly})}. \quad (11)$$

s_2 хәм s_1 шамаларының мәниси астрономиялық бақлаўлардан белгили.

Нәтийжеде Рёмер $c = 214\,300$ км/с нәтийжесин алды.

1727-жылы Брадлей жақтылықтың аберрациясы қубылысын пайдаланыў жолы менен алынған нәтийжениң дәллигин жоқарылатты.



4-сүрөт. Жақтылық тезлигин Рёмер бойынша анықлаудың схемасы.

Ньютонның жеке абырайы жақтылықтың корпускулалардың ағымы деген пикирди күшейтти. Гюйгенстиң жақтылықтың толқын екенлиги ҳаққындағы көз-қарасы тәрепдарларының бар болыуына қарамастан жүз жыллар даўамында жақтылықтың толқын екенлиги дыққаттан сыртта қалды. 1801-жылы Юнг интерференция принципін келтирип шығарды. Ал 1818-жылы Френель корпускулалық теорияға күшли соққы берди. Ол жақтылықтың толқынлық қәсийети ҳаққындағы көз-қарастан дифракция мәселесін шешти. Корпускулалық теория көз-қарасынан бул мәселелерди шешиў мүмкин емес болып шықты. Сонлықтан 1819-жылдан кейін жақтылық белгили бир орталықта тарқалатуғын толқын сыпатында қарала баслады. Корпускулалық теория физикадан ўақытша толық қысып шығарылды.

Бәршеге мәлим, толқынның пайда болыуы ҳәм тарқалыуы ушын белгили бир тутас серпимли орталық керек. Мысалы сес толқынларының тарқалыуы ушын ҳаўа ямаса тутас қатты дене, суўдың бетинде пайда болған толқынлардың тарқалыуы ушын суўдың өзи керек. Сонлықтан жақтылықтың кеңисликте тарқалыуы ушын сәйкес орталық талап етиледі. Сол дәўирлерде дүньяны толық қамтып туратығын сондай орталық бар деп болжанды ҳәм оны "**Дүньялық эфир**" деп атады. Усының нәтийжесинде дерлик жүз жыл даўамында сол эфирди табыў, усы эфирге салытырғанда басқа денелердің тезлигин анықлаў (дүньяны толтырып тынышлықта турған эфирге салыстырғандағы тезликти абсолют тезлик деп атады) физика илиминде баслы мәселелердің бири деп есапланды. Ал усындай эфир теориясын дөретиўге, эфир ҳәм оның физикалық қәсийетлери ҳаққында гипотезалар усыныўда XIX әсирдің көп сандағы белгили илимпазлары қатнасты.

Мысаллар келтиремиз.

1. Герц гипотезасы: эфир өзінде қозғалыўшы денелер тәрепинен толығы менен алып жүриледі, соңлықтан қозғалыўшы дене ишиндеги эфирдің тезлиги усы денениң тезлигине тең.

2. Лоренц (H.A.Lorentz) гипотезасы: эфир қозғалмайды, қозғалыўшы денениң ишки бөлиминдеги эфир бул қозғалысқа қатнаспайды.

3. Френель ҳәм Физо гипотезасы: эфирдің бир бөлими қозғалыўшы материя тәрепинен алып жүриледі.

4. Эйнштейн гипотезасы (О.Д.Хвольсон бойынша Эйнштейн ҳәм Планк гипотезасы) бойынша ҳеш қандай эфир жоқ.

Эйнштейн гипотезасы кейинирек пайда болғанлықтан (XIX әсирдің басы) дәслепки ұақытлары турған эфирге салыстырғандағы жақтылықтың тезлигин анықлау машқаласы писип жетти. Тыныш турған "Дүньялық эфир" ге салыстырғандағы қозғалыс абсолют қозғалыс болып табылады. Сонлықтан өткен әсирдің (XIX әсир) 70-80 жылларына келе "Абсолют қозғалысты", "Абсолют тезликлерди" анықлау физика илиминдеги ең әхмийетли машқалаларға айланды.

Пайда болған пикирлер төмендегидей:

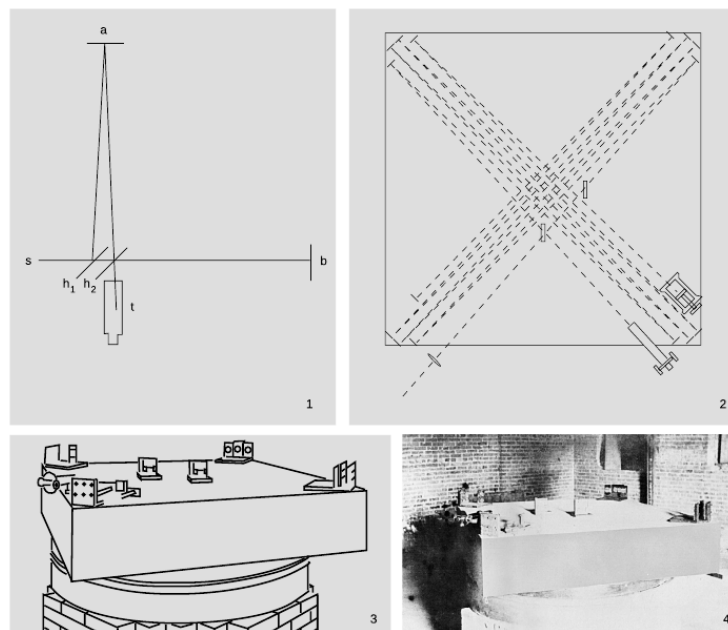
1. Жер, басқа планеталар қозғалмай турған дүньялық эфирге салыстырғанда қозғалады. Бул қозғалыстарға эфир тәсир жасамайды (Лоренцтиң пикирин қоллаушылар).

2. Қозғалыушы денениң этирапындағы эфир усы дене менен бирге алып жүриледі. (Френель тәлиматын қоллаушылар).

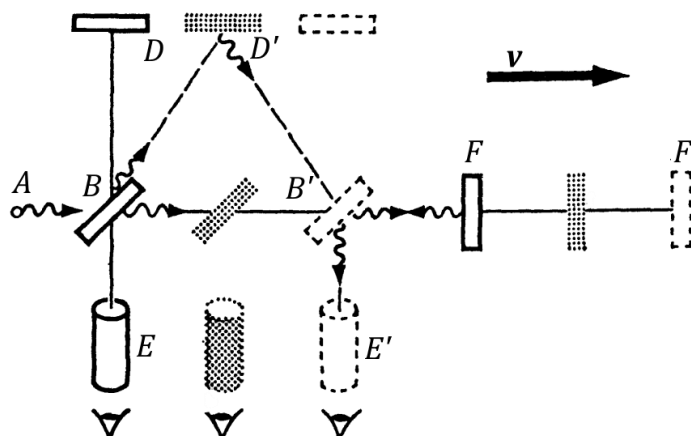
Бул мәселелерди шешиу үшін 1881-жылы Майкельсон (Michelson), 1887-жылы Майкельсон Морли (Morley) менен бирликте, 1904-жылы Морли хәм Миллер (Miller) интерференция қубылысын бақлауға тийкарланған Жердің абсолют тезлигин анықлау бойынша тарийхый тәжирийбелер жүргизди. Майкельсон, Морли хәм Миллерлер Лоренц гипотезасы (эфирдің қозғалмаслығы) тийкарында Жердің абсолют тезлигин анықлауды мәселе етип қойды. Бул тәжирийбени әмелге асырыудың идеясы интерферометр жәрдемінде бири қозғалыс бағытындағы, екіншиси қозғалыс бағытына перпендикуляр бағыттағы еки жолды салыстырыу болып табылады. Интерферометрдің ислеу принципи, соның ишінде Майкельсон-Морли интерферометри улыума физика курсының "Оптика" бөлимінде толық талқыланады (5-хәм 6-сүүретлер).

Бирақ бул тарийхый тәжирийбелер күтилген нәтийжелерди бермеді: Орынланған эксперименттен Жердің абсолют тезлиги хаққында хеш қандай нәтийжелер алынбады. Жылдың барлық мәусимінде де (барлық бағытларда да) Жердің "эфирге" салыстырғандағы тезлиги бирдей болып шықты.

Тәжирийбелер басқа да изертлеушилер тәрепинен жақын ұақытларға шекем қайталанып өткерилип келди. Лазерлардың пайда болыуы менен тәжирийбелердің дәллиги жоқарылатылды. Хәзирги ұақытлары "эфир самалы" ның тезлигиниң (егер ол бар болса) $10 \frac{м}{с}$ шамасынан кем екенлиги дәлиллеленди.



5-сүүрет. Майкельсон-Морли тәжирийбесиниң схемасы хәм тәжирийбе өткерилген дүзилистиң сүүрети.



6-сүрөт. Эфирге байланыссыз болгон координаталар системасындагы Майкельсон-Морли тәжірибесинин схемасы. Сүрөттө интерферометрдин эфирге салыстырғандағы ауқалларының избе-излиги көрсетилген.

Майкельсон-Морли хәм "эфир самалы" ның тезлигин анықлаў мақсетинде өткерилген кейинги тәжірибелерден төмендегидей нәтийжелерди шығаруў мүмкин:

1. Үлкен массаға ийе денелер өз этирапындағы эфирди толығы менен бирге қосып алып жүреди (демек Герц гипотезасы дурыс деген сөз). Сонлықтан усындай денелер этирапында "эфир самалы" ның бақланбауы тәбийий нәрсе.

2. Эфирде қозғалыўшы денелердиң өлшемлери турақлы болып қалмайды. Бул жағдайда Герц гипотезасын дурыс деп есаплай алмаймыз.

Ал эфирдиң бир бөлими (бир бөлими, ал толығы менен емес) Жер менен бирге алып жүриле ме? деген сораўға жуўап бериў ушын 1860-жылы Физо тәрәпинен тәжірибелер жүргизилди.

Физо тәжірибесиниң идеясы қозғалыўшы материаллық денедеги (мысалы суўдағы) жақтылықтың тезлигин өлшеўден ибарат (7-сүрөт). Мейли усы орталықтағы жақтылықтың тезлиги $v' = \frac{c}{n}$ (n арқалы орталықтың сыныў көрсеткиши белгиленген) болсын. Егер жақтылық тарқалатуғын орталықтың өзи v тезлиги менен қозғалатуғын болса қозғалмайтуғын бақлаўшыға салыстырғандағы жақтылықтың тезлиги $v' \pm V$ шамасына тең болыўы тийис. Бул аңлатпада + белгиси орталық пенен жақтылық бир бағытта қозғалатуғын жағдайға тийисли. Өзиниң тәжірибесинде Физо орталықтың қозғалыў бағытындағы хәм бул бағытқа қарама-қарсы болған бағыттағы жақтылықтың тезликлерин салыстырды.

Орталықтың қозғалыў бағытындағы ($v^{(+)}$) хәм бул бағытқа қарама-қарсы бағыттағы ($v^{(-)}$) жақтылықтың тезликлери былай есапланады:

$$v^{(+)} = v' + kV, v^{(-)} = kV.$$

Бул аңлатпалардағы k арқалы экспериментте анықланыўы керек болған коэффициент. Егер $k = 1$ теңлиги орынланса тезликлерди қосыўдың классикалық формуласы орынлы болады. Егер $k \neq 1$ болып шықса бул классикалық формула дурыс нәтийже бермейди.

l арқалы суйықтықтағы жақтылық жүрип өтетуғын узынлықты, ал t_0 арқалы суйықтық арқалы өткен ўақытты есапламағанда жақтылықтың эксперименталлық дүзилис арқалы өтетуғын ўақтың белгилеймиз. Бундай жағдайда еки нурдың (биреўи суйықтықтың қозғалыў бағытында, екіншиси оған қарама-қарсы)

эксперименталлық дүзиліс арқалы өтіу ұақты төмендегидей аңлатпалар жәрдемінде есапланады:

$$t_1 = t_0 + \frac{1}{v' + kV}, t_2 = t_0 + \frac{1}{v' - kV}.$$

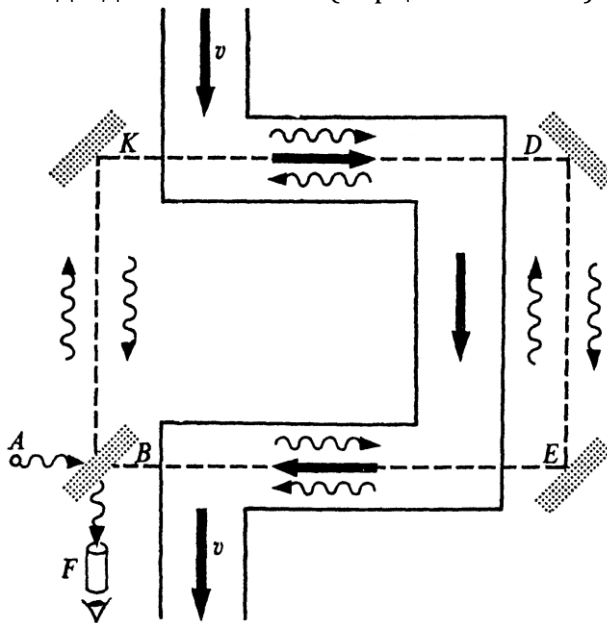
Бул аңлатпалардан еки нурдың жүріслери арасындағы айырма ұақыт бойынша төмендеги формулалар бойынша есапланатуғынлығы келип шығады:

$$\Delta t = t_2 - t_1 = \frac{2lkV}{v'^2 - k^2V^2}.$$

Интерференциялық жолақлар бойынша жүріслер айырмасын өлшеп, l, v, v' шамаларының мәніслерин қойып ең ақырғы формуладан k ны анықлау мүмкін. Физо тәжірийбесінде

$$k = q/n^2$$

теңлигинің орын алатуғынлығын көрсеткен. Суу ушын сыныу көрсеткіши $n = 1,3$ шамасына тең. Демек $k = 0,4$ екенлиги келип шығады. Сонлықтан $v^{(+)} = v' + kV$ хәм $v^{(-)} = v' - kV$ формулаларынан $v = v' \pm 0,4v$ аңлатпасы келип шығады (классикалық физика бойынша $v = v' \pm v$ болып шығуы керек еди). Нәтийжеде Физо тәжірийбесінде тезликлерди қосыу ушын тезликлерди қосыудың классикалық формуласынан пайдаланыуға болмайтуғынлығы дәлилленеди. Соның менен бирге бул тәжірийбеден қозғалыушы дене тәрeпинен эфир жарым-жарты алып жүриледі деген жууақ шығарыуға болады хәм денелер тәрeпинен этирапындағы эфир толық алып жүриледі деген гипотеза (Герц гипотезасы) толығы менен бийкарланады.



7-сүүрет. Физо тәжірийбесинің схемасы.

Физо тәжірийбесинің жууақлары баспадан шыққаннан кейин еки түрли пикир қалды:

1. Эфир қозғалмайды, яғнай ол материяның қозғалысына пүткіллей қатнаспайды.

2. Эфир қозғалыушы материя тәрeпинен алып жүриледі, бирақ оның тезлиги қозғалыушы материяның тезлигине тең емес.

Әлбетте, екінші гипотезаны рауажландырыу үшін эфир менен қозғалыушы материяны байланыстыратуғын қандай да бір жағдайды қәлиплестириу керек болады.

Физо жасаған дәуірде бундай нәтиже таңланыу пайда етпеди. Себеби жоқарыда гәп етилгениндей, Физо тәжирийбеси өткерилместен әдеуір бұрын Френель қозғалыушы материя тәрәпинен эфир толық алып жүрилмейтуғынлығы қаққында болжау айтқан еди. Әлбетте Френель қозғалыушы материя эфирди қаншама алып жүреді деген сорауға жууап берген жоқ. Усының нәтижесинде жоқарыда айтып өтилген Френель хәм Физо гипотезасы пайда болды.

Альберт Эйнштейн өзиниң 1920-жылы жарық көрген "Эфир хәм салыстырмалық теориясы" мақаласында былай деп жазады:

"Жақтылықтық қәсийетлери менен материаллық денелерде тарқалатуғын серпимли толқынлар қәсийетлери арасындағы уқсаслықтың бар екенлиги анық көрингенликтен XIX әсирдиң биринши ярымында эфир гипотезасы қайтадан күшли түрде қоллап-қууатлана баслады. Жақтылықты инерт массаға ийе хәм Әлемди толығы менен толтырып туратуғын серпимли орталықтағы тербелмели процесс деп қараудың дурыслығы гүман пайда етпеди. Оған қосымша жақтылықтың поляризациясы усы орталықтың қатты денелердиң қәсийетлерине уқсаслығын келтирип шығарды. Себеби суйықтықта емес, ал қатты денелерде ғана көлденең толқынлар тарқала алады. Солай етип бөлекшелери жақтылық толқынларына сәйкес киши деформациялық қозғалыс пенен қозғала алатуғын "квазисерпимли" жақтылық эфири қаққындағы теорияға келип жетти.

Қозғалмайтуғын эфир теориясы деп те аталған бул теория кейинирек Физо тәжирийбесинде тирек тапты. Бул тәжирийбеден эфирдиң қозғалысқа қатнаспайды деп жуумақ шығарыуға болады. Физо тәжирийбеси арнаулы салыстырмалық теориясы үшін да фундаменталлық әхмийетке ийе. Жақтылықтың аберрациясы қубылысы да тап сондай болып квазиқатты эфир теориясының пайдасы үшін хызмет етти".

А.Эйнштейн 1910-жылы жарық көрген "Салыстырмалық принципи хәм оның салдарлары" мийнетинде Физо тәжирийбесиниң жылдың хәр қыйлы мәусимлеринде қайталанғанлығын, бирақ барлық ўақытлары да бирдей нәтижелерге алып келгенлигин атап өтеди. Соның менен бирге Физо тәжирийбесинен қозғалыушы материя тәрәпинен Герц гипотезасы жарым-жарты алып жүрилетуғыны келип шығатуғынлығы, ал басқа барлық тәжирийбелердиң бул гипотезаны бийкарлайтуғынлығы айтылған.

Тек салыстырмалық теориясы пайда болғаннан кейин ғана **Физо тәжирийбесиниң тезликлерди қосыудың классикалық формуласының хәм Галилей түрлендириулериниң дурыс емес екенлигиниң дәлиллейтуғын тәжирийбе екенлиги анықланды.**

Солай етип жақтылықтың тезлиги қаққындағы көз-қараслар 200-300 жыллар даўамында үлкен өзгерислерге ушырады хәм өткен әсирдиң ақырында оның турақлылығы қаққында пикирлер пайда бола баслады.

Жақтылықтың вакуумдеги тезлигиниң турақлылығы (жақтылық тезлигиниң деректиң ямаса жақтылықты қабыл етиушиниң тезлигине байланыссызлығы) көп санлы эксперименталлық жумыслардың тәбийий жуумағы болып табылады. Майкельсон-Морли хәм Физо тәжирийбелери тарийхый жақтан биринши тәжирийбелер болды. Кейин ала бул тәжирийбелер басқа да тәжирийбелер менен толықтырылды. Бирақ соған қарамастан жақтылық тезлигин турақлы деп тастыйықлау туўрыдан-туўры эксперименталлық тексерийлер мүмкиншиликлери шеклеринен шығып кететуғын постулат болып табылатуғынлығын умытпауымыз керек.

Базы бир жуўмақлар:

1. Галилейдің салыстырмалық принципі денелердің тезліклерінің мәнісі жақтылықтың тезлігінен әдеуір киши болған жағдайларда дурыс нәтижелерді береді.

2. Майкельсон-Морли хәм Физо тәжірийбелері гипотезалық "дүньялық эфир" түсинигін толық бийкарлады.

3. Эйнштейннің салыстырмалық принципі екі постулаттан турады:

а) физиканың барлық ызымлары барлық инерциаллық есаплау системаларына қарата инвариант;

б) жақтылықтың тезлігі барлық инерциаллық есаплау системаларында бірдей.

4. Эйнштейннің салыстырмалық принципі оның арнаулы салыстырмалық теориясының тийкарында турады.

5. Арнаулы салыстырмалық теориясы "абсолют кеңіслик" хәм "абсолют ұақыт" түсиниклерін бийкарлады хәм кеңісликтің де, ұақыттың да салыстырмалы екенлігін тастыйықлады.

6. Егер жүріп баратырған поездда хәр бир секундта бир реттен мылтық атылып турса (поезддағы мылтық атыудың жийилигі 1 атыу/с), поезд жақынлап киятырған платформада турған бақлаушыға мылтық дауыстарының жийилигі көбірек болып қабыл етиледі ($\omega > 1$ атыу/с). Ал поезд алыслап баратырған жағдайда платформада турған бақлаушыға мылтық дауыстары сийрексийді ($\omega < 1$ атыу/с).

7. Майкельсон-Морли тәжірийбесінде бірдей ұзынлықтағы "ийинлерді" алыу мүмкіншилигі болған жоқ. Себебі "ийинлерді" бірдей етип алыу ұзынлықты метрдің миллионнан бир үлесіндегі дәллікте өлшеуді талап етеді. Бундай дәллік Майкельсон-Морли заманында болған жоқ.

8. Жақтылықтың тезлігі оның дерегі менен жақтылықты қабыллаушының тезлігінен ғәрезлі емес.

9. Барлық эксперименталлық мағлыұматлар тийкарында биз мынадай жуўмаққа келемиз: Егер қандай да бир инерциаллық есаплау системасында ноқатлық деректен шыққан жақтылық толқынының фронты сфералық болса, онда сол толқын фронты қәлеген инерциал есаплау системасында турған бақлаушы ұшын да сфералық болады.

Сораулар:

1. Кеңіслик хәм ұақыттың қәсийетлері хаққында Орта әсирлердегі Шығыс алымлары қандай пикирде болды?

2. Салыстырмалық принципін физика илиминің ең тийкаргы принциптері қатарына жатқарады. Неликтен?

3. Қандай себеплерге байланысly Ньютон механикасының (динамиканың) теңдемелері Галилей түрлендириулеріне қарата инвариант?

4. Майкельсон-Морли хәм Физо тәжірийбелерінің нәтижелерінің салыстырмалық теориясының дәретилиуіне қандай орны бар?

5. Қандай бақлаушылардың көз-қарасы бойынша физикалық денелердің өлшемлері қозғалыс бағытында қысқарады?

6. Меншикли ұақыт дегеніміз не?

7. Эйнштейннің салыстырмалық принципінің тийукарында қандай постулатлар жатады?

Пайдаланылған әдебиатлар дизими

1. Hugh D. Young, Roger A. Freedman, contributing author A. Lewis Ford. University Physics with modern Physics. 13th Edition. Addison-Wesley. 1598 p. (p. 1223-1260).

2. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава 1. §§ 1-3.

3. А.Н.Матвеев. Механика и теория относительности. Учебник для студентов высших учебных заведений. 3-е издание. Издательства "ОНИКС 21 век", "Мир и образование". Москва. 2003. 432 с.

Глава 1.

4. Д.В.Сивухин. Общий курс физики. Учебное пособие. Для вузов. В 5 т. Том I. Механика. 4-е издание. Издательство МФТИ "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2005. 560 с.

Глава 1. § 1.

5. Benjamin Crowell. Special Relativity. www.lightandmatter.com, rev. February 11, 2016.

6. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009.

2-лекция. Лоренц түрлендириулері хәм оннан келип шығатуғын нәтийжелер. Кеңисликлик хәм ўақытлық кесиндилердиң салыстырмалығы. Эйнштейнниң тезликлерди қосыў нызамы. Абберация. Бир ўақытлылықтың салыстырмалығы

Тийкаргы принциплер. Галилей түрлендириулері үлкен тезликлерде дурыс нәтийжелерди бермейди. Бул түрлендириулерден жақтылық тезлигиниң турақлылығы келип шықпайды, инерциал координаталар системасындағы координаталар менен ўақыт арасындағы байланысларды дурыс сәўлелендирмейди. Сонлықтан экспериментаттық фактлерди дурыс сәўлелендиретуғын, жақтылықтың тезлигиниң турақлылығына алып келетуғын түрлендириулерди табыў керек. Бул түрлендириулер Лоренц түрлендириулері деп аталады. Бул түрлендириулерди **салыстырмалық принципи** хәм **жақтылықтың тезлигиниң турақлылық принципи** тийкарында келтирилип шығыў мүмкин.

Координаталарды түрлендириудиң сызықлылығы. Кеңисликтеги бурыўлар хәм координаталар басын жылыстырыў жоллары менен жүргизилетуғын геометриялық түрлендириулер жәрдеминде козғалыўшы координаталар системасының бағытларын 1-сүүретте көрсетилгендей жағдайға алып келиў мүмкин. Тезликлер классикалық (9)-формула бойынша қосылмайтуғын болғанлықтан бир координаталар системасындағы ўақыт тек екінши координата системасындағы ўақыт пенен анықланбастан, координаталардан да ғәрезли болады. Сонлықтан улыўмалық жағдайларда түрлендириулер төмендегидей түрге ийе болады:

$$\begin{aligned}x' &= \Phi_1(x, y, z, t), y' = \Phi_2(x, y, z, t), z' = \Phi_3(x, y, z, t), \\t' &= \Phi_4(x, y, z, t).\end{aligned}\tag{1}$$

Бул аңлатпалардың оң тәрәпинде түрін анықлау зәрур болған гейпара Φ_i функциялары тур.

Бул функциялардың улыма түрі кеңіслік пенен уақыттың қасиеттері менен анықланады. Биз сайлап алған есаплау системасындағы нокатлар бір биринен айырылмайды деп есаплаймыз. Демек координата басын кеңісліктің қәлеген нокатына көширіуге болады. Усындай жағдайда қәлеген геометриялық объектлер арасындағы барық геометриялық қатнастар өзгеріссіз қалыуы керек. Бул қасиет **кеңісліктің бір теклиги** деп аталады (кеңісліктің қасиетінің бір нокаттан екінші нокатқа өткенде өзгермей қалыуы). Соның менен бирге хәр бір нокатта координата көшерлерін ықтыярлы түрде бағытлау мүмкін. Бул жағдайда да қәлеген геометриялық объектлер арасындағы барық геометриялық қатнастар өзгеріссіз қалады. **Бул кеңісліктің қасиетінің барлық бағытлар бойынша бирдей екенлиги билдиреди. Бундай қасиетті кеңісліктің изотроптылығы деп атаймыз.**

Инерциал есаплау системаларындағы бір теклиги менен изотроптылығы кеңісліктің ең баслы қасиеттерінің бири болып табылады.

Уақыт та бір теклики қасиетке ийе. Физикалық жақтан ол төмендегидей мәніске ийе:

Мейли белгили бір физикалық ситуация базы бір уақыт моментінде пайда болсын. Уақыттың буннан кейінги моментлерінде ситуация раужлана баслайды. Мейли усындай ситуация басқа бір уақыт моментінде пайда болсын. Бул жағдайда да тап биринші жағдайдағыдай болып ситуация раужланатуғын болса уақыт бір текли деп есапланады. Солай етип **уақыттың бір теклиги деп физикалық ситуацияның қайсы уақыт моментінде пайда болғанлығына ғәрезсіз бирдей болып раужланыуына хәм өзгеріуіне айтамыз.**

Кеңіслік пенен уақыттың бір теклигинен (1)-аңлатпалардың сызықлы болыуының керек екенлиги келип шығады. Дәлиллеу үшін x' тың шексіз киши өсими dx' ты қараймыз. Бул өзгеріске штрихы жоқ системада шексіз киши dx, dy, dz хәм dt өсимлері сәйкес келеди. Математикада кеңнен белгили болған толық дифференциал формуласы жәрдемінде x, y, z, t шамаларының өзгеріулеріне байланыссы болған dx' ты есаплаймыз:

$$dx' = \frac{\partial \Phi_1}{\partial x} dx + \frac{\partial \Phi_1}{\partial y} dy + \frac{\partial \Phi_1}{\partial z} dz + \frac{\partial \Phi_1}{\partial t} dt \quad (2)$$

аңлатпасын аламыз. Кеңіслік пенен уақыттың бір теклигинен бул математикалық қатнастар кеңісліктің барлық нокатларында хәм барлық уақыт моментлерінде бирдей болыуы керек. Сонлықтан

$$\frac{\partial \Phi_1}{\partial x}, \frac{\partial \Phi_1}{\partial y}, \frac{\partial \Phi_1}{\partial z}, \frac{\partial \Phi_1}{\partial t}$$

шамалары уақыттан да, координаталардан да ғәрезсіз, яғный турақлы санлар болыуы шәрт. Сонлықтан Φ_1 функциясы

$$\Phi_1(x, y, z, t) = A_1 x + A_2 y + A_3 z + A_4 t + A_5 \quad (3)$$

түрінде жазылуы керек. Бул формуладағы A_1, A_2, A_3, \dots шамалары турақлылар. Солай етип $\Phi_1(x, y, z, t)$ функциясы өзінің аргументтерінің сызықлы функциясы болып табылады. Тап усындай жоллар менен кеңіслік пенен уақыттың бір

теклилигинен Φ_2 , Φ_3 хәм Φ_4 шамаларының да (1)-түрлендириўлерде x, y, z, t өзгериўшилердиң сызықлы функциялары болатуғынлығын дәлиллейге болады.

у хәм z лер ушын түрлендириўлер. Хәр бир координаталар системасында ноқатлар $x = y = z = 0$, $x' = y' = z' = 0$ теңликтери менен берилген болсын. $t = 0$ ўақыт моментинде координаталар баслары бир ноқатта турады деп есаплайық. Бундай жағдайда (3) түриндеги сызықлы түрлендириўлерде $A_5 = 0$ болыўы керек хәм у және z көшерлери ушын түрлендириўлер төмендегише жазылады:

$$\begin{aligned} y' &= a_1x + a_2y + a_3z + a_4t, \\ z' &= b_1x + b_2y + b_3z + b_4t. \end{aligned} \quad (4)$$

1-сўўретте көрсетилгендей у хәм y' , z хәм z' көшерлери өз-ара параллель болсын. x' көшери барлық ўақытта x көшери менен бетлесетуғын болғанлықтан $y = 0$ теңлигинен $y' = 0$ теңлиги, $z = 0$ теңлигинен $z' = 0$ теңлиги келип шығады. Яғный қәлеген x, y, z хәм t ушын мына теңдиклер орынланады:

$$\begin{aligned} 0 &= a_1x + a_3z + a_4t, \\ 0 &= b_1x + b_2y + b_4t. \end{aligned} \quad (5)$$

Бул теңдиклер тек

$$a_1 = a_3 = a_4 = 0 \text{ хәм } b_1 = b_2 = b_4 = 0 \quad (6)$$

теңдиклери орынланғанда ғана қанаатландырылады. Сонлықтан у хәм z лер ушын түрлендириўлер мына түрге енеди:

$$y' = ay, z' = az. \quad (7)$$

Бул аңлатпаларда қозғалысқа қатнасы бойынша у хәм z көшерлери теңдей хуқыққа ийе болғанлықтан түрлендириўдеги коэффициентлердиң де бирдей болатуғынлығы, яғный $a_3 = b_3 = a$ теңдиклериниң орынланатуғынлығыны есапқа алынған. (7)-аңлатпалардағы a коэффициенти базы бир масштабтың узынлығының штрихланбаған системадағыға қарағанда штрихланған системада неше есе үлкен екенлигинен дерек береді. (7)-аңлатпаларды мына түрде көширип жазамыз

$$y = \frac{1}{a}y', z = \frac{1}{a}z'. \quad (8)$$

$\frac{1}{a}$ шамасы базы бир масштабтың штрихланған системадағыға қарағанда штрихланбаған системада неше есе үлкен екенлигинен көрсетеді. Салыстырмалық принципи бойынша еки есаплаў системасы да теңдей хуқықлы. Сонлықтан бириншисинен екиншисине өткенде де, кері өткенде де масштаб узынлығы бирдей болып өзгериўи керек. Сонлықтан (7) хәм (8) формулаларында $\frac{1}{a} = a$ теңлигиниң сақланыўы шәрт ($a = -1$ болған математикалық шешим бул жерде қолланылмайды, себеби y, z хәм y', z көшерлериниң оң бағытлары бир бири менен сәйкес келеді. Демек y, z координаталары ушын түрлендириўлер мынадай түрге ийе:

$$y' = y, z' = z. \quad (9)$$

x пенен t лер ушын түрлендириулер. y хәм z өзгериушилери өз алдына түрленетуғын болғанлықтан x хәм t лар сызықлы түрлендириулерде тек бир бири менен байланысқан болыуы керек. Ондай жағдайда қозғалмайтуғын системаға қарағанда қозғалыушы системаның координата басы $x = vt$ координатасына, ал қозғалыушы системада $x' = 0$ координатасына ийе болыуы керек. Түрлендириудің сызықлы екенлигине байланысly

$$x' = \alpha(x - vt) \quad (10)$$

аңлатпасын жаза аламыз. Бул аңлатпада α арқалы анықланыуы керек болған пропорционаллық коэффициент белгиленген.

Қозғалыушы есаплау системысында турып хәм бул системаны қозғалмайды деп есаплап жоқарыдағыдай талқылауды дауам еттириуимиз мүмкин. Бундай жағдайда штрихланбаған координата системасының координата басы $x' = vt$ аңлатпасы жәрдемінде анықланады. Себеби штрихланған системада штрихланбаған система x көшеринің терис мәнислери бағытында қозғалады. Штрихланбаған системада штрихланбаған системаның координата басы $x = 0$ теңлиги жәрдемінде тәрийипленеди. Демек штрихланған системадан бул системаны қозғалмайды деп есаплап (10) ның орнына

$$x = \alpha'(x' + vt) \quad (11)$$

түрлендириуине келемиз. Бул аңлатпада да α' арқалы пропорционаллық коэффициенті белгиленген. Салыстырмалық принципи бойынша $\alpha = \alpha'$ екенлигин дәлиллеймиз.

Мейли узынлығы l болған стержень штрихланған координата системасында тынышлықта турған болсын. Демек стерженнің басы менен ақырының координаталары l шамасына айырмаға ийе болады деген сөз:

$$x'_2 - x'_1 = l. \quad (12)$$

Штрихланбаған системада бул стержень v тезлиги менен қозғалады. Стерженнің узынлығы деп қозғалмайтуғын системадағы еки ноқат арасындағы қашықлық есапланады. Усы еки ноқатқа бир ўақыт моментінде қозғалыушы стерженнің басы менен ақыры сәйкес келеди. t_0 ўақыт моментіндеги стерженнің басы менен ақырын (ушын) белгилеп аламыз. (10) ның тийкарында сол x'_1 хәм x'_2 ноқатлары ушын мына аңлатпаларды аламыз:

$$x'_1 = \alpha(x_1 - vt_0), x'_2 = \alpha(x_2 - vt_0). \quad (13)$$

Демек қозғалыушы стерженнің узынлығы қозғалмайтуғын штрихланбаған системада мынаған тең:

$$x_2 - x_1 = \frac{x'_2 - x'_1}{\alpha} = \frac{l}{\alpha}. \quad (14)$$

Енди мейли сол стержень штрихланбаған системада тынышлықта турған болсын хәм бул системада l узынлығына ийе болсын. Демек стерженнің басы менен ушы арасындағы координаталар l шамасына парық қылады деген сөз, яғный

$$x_2 - x_1 = l. \quad (15)$$

Қозғалмайтуғын штрихланбаған системада стержень $-v$ тезлиги менен қозғалады. Штрихланған системада турып (яғный усы системаға салыстырғандағы) стерженнің ұзынлығын өлшеуі үшін усы системадағы қандай да бір t'_1 уақыт моментінде стерженнің басы менен үшін белгилеп алыу керек. (11)-формула тийкарында мынаған ийе боламыз:

$$x_1 = \alpha'(x'_1 - vt'_0), x_2 = \alpha'(x'_2 - vt'_0). \quad (16)$$

Демек қозғалмайды деп қабыл етилген штрихланған координаталар системасындағы стерженнің ұзынлығы мынаған тең:

$$x'_2 - x'_1 = \frac{x_2 - x_1}{\alpha'} = \frac{l}{\alpha'}. \quad (17)$$

Салыстырмалық принципі бойынша екі система да тең хуқықлы хәм бул системалардың екеуінде де бирдей тезлик пенен қозғалатуғын бир стерженнің ұзынлығы бирдей болады. Сонлықтан (14) хәм (17) формулаларда $\frac{l}{\alpha'} = \frac{l}{\alpha}$, яғный $\alpha' = \alpha$ теңлигинің орын алыуы керек. Биз усы жағдайды дәлиллейміз керек еди.

Енди жақтылықтың тезлигинің турақлылығы постулатына келемиз. Мейли координата баслары бир ноқатта турған жағдайда хәм саатлар $t = t' = 0$ уақытын көрсеткен моментте сол координата басларынан жақтылық сигналы жиберилген болсын. Екі координаталар системасында да (штрихланған хәм штрихланбаған) жақтылықтың таралыуы

$$x' = ct', x = ct \quad (18)$$

теңдиклеринің жәрдемінде бериледи. Бул жерде екі системада да жақтылықтың бирдей тезликке ийе болатуғынлығы есапқа алынған. Бул аңлатпадағы мәнислерди (8)- хәм (9)- аңлатпаларға қойсақ хәм $\alpha = \alpha'$ екенлигин есапқа алсақ

$$ct' = \alpha t(c - v), ct = \alpha t'(c + v) \quad (19)$$

аңлатпаларын аламыз. Бул аңлатпалардың шет тәрәпин шеп тәрәпи менен, оң тәрәпин оң тәрәпи менен көбейтип $t't$ көбеймесине қысқартсақ

$$\alpha = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (20)$$

формуласын аламыз. (11)-аңлатпадан (10)-аңлатпаны пайдаланыу арқалы мынаған ийе боламыз

$$vt' = \frac{x}{\alpha} - x' = \frac{x}{\alpha} - \alpha(x - vt) = \alpha vt + x\left(\frac{1}{\alpha} - \alpha\right). \quad (21)$$

Буннан (20)-аңлатпаны есапқа алып

$$t' = \alpha \left\{ t + \frac{x}{v} \left(\frac{1}{\alpha^2} - 1 \right) \right\} = \frac{t - \frac{v}{c^2} x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (22)$$

теңдигинің орынланатуғынлығына исенеміз.

Енди Лоренц түрлендириулерин аңсат келтирип шығарамыз. (9)-, (10)- хәм (22)- түрлендириулері бір бирине салыстырғанда V тезлиги менен қозғалатуғын системалардың координаталарын байланыстырады. Олар Лоренц түрлендириулері деп аталады. Түрлендириу формулаларын және бір рет көширип жазамыз:

$$x' = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, y' = y, z' = z, t' = \frac{t - \frac{v}{c^2}x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (23)$$

Салыстырмалық принципі бойынша кери өтиу де тап усындай түрге ийе болады, тек ғана тезликтің белгиси өзгереді:

$$x = \frac{x' + vt}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, y = y', z = z', t = \frac{t' + \frac{v}{c^2}x'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (24)$$

Галилей түрлендириулері Лоренц түрлендириулеринің дара жағдайы болып табылады. Ҳақыйқатында да $\frac{v}{c} \ll 1$ болғанда (киши тезликлерде) Лоренц түрлендириулері толығы менен Галилей түрлендириулеріне өтеді. Киши тезликлерде Галилей түрлендириулері менен Лоренц түрлендириулері арасындағы айырма сезилерликтей болмайды. Сонлықтан Галилей түрлендириулеринің дәл емес екенлиги көп ўақытларға шекем физиклердің итибарынан сыртта қалып кетти.

Лоренц түрлендириулеринен келип шығатуғын нәтижелер хәм интервал. Бир ўақытлылықтың салыстырмалылығы. Координата системасының **хәр қандай x_1 хәм x_2 ноқатларында ўақыялар усы системаның сааты бойынша бир ўақыт моментінде жүз берсе бир ўақытта болатуғын ўақыялар деп аталады.** Хәр бир ноқатта жүз беретугын ўақыя сол ноқатта турған саат жәрдемінде белгиленеди. Еки ўақыя қозғалмайтуғын координаталар системасында бир t_0 ўақыт моментінде басланды деп есаплаймыз.

Қозғалыўшы координаталар системасында бул ўақыялар x'_1 хәм x'_2 ноқатларында t'_1 хәм t'_2 ўақыт моментлерінде басланады деп қабыл етейик. t'_1 хәм t'_2 ўақытлары қозғалыўшы системадағы x'_1 хәм x'_2 ноқатларында турған саатлардың көрсетиўи болады. Штрихланған хәм штрихланбаған координаталар арасындағы байланыс (23) Лоренц түрлендириулері жәрдемінде бериледи:

$$\begin{aligned} x'_1 &= \frac{x_1 - vt_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, x'_2 = \frac{x_2 - vt_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \\ t'_1 &= \frac{t_0 - \frac{v}{c^2}x_1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, t'_2 = \frac{t_0 - \frac{v}{c^2}x_2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \end{aligned} \quad (25)$$

Ўақыялар x көшеринің бойында жайласқан ноқатларда жүз бергенликтен y хәм z координаталары еки координата системаларында да бирдей болады. (25)- аңлатпалар қозғалыўшы системада бул ўақыялардың бир ўақыт моментінде болмайтуғынлығын көрсетип тур ($t'_1 \neq t'_2$). Ҳақыйқатында да олар

$$\Delta t' = t'_2 - t'_1 = \frac{\frac{v}{c^2}(x_2 - x_1)}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (26)$$

ұақыт интервалына айрылған. Демек бір координаталар системасында бір ұақытта жүз беретугын ұақыялар екінші системада бір ұақытта жүз бермейді екен.

Бір ұақыттылық түсиниги координаталар системасынан ғәрезсиз абсолют мәниске ийе болмайды. Қандай да бір ұақыялардың бір ұақытта болғанлығын айтыұ ушын усы ұақыялардың қайсы координаталар системасында болып өткенлигин айтыұ шәрт.

Бір ұақыттылықтың салыстырмалылығы хәм себеплилик. (26)-формуладан егер $x_1 > x_2$ болса, онда x тың оң бағытына карай қозғалатуғын координаталар системасында $t'_2 > t'_1$ теңсизлигиниң орын алатуғынлығы көринип тур. Ал қарама-карсы бағытта қозғалатуғын координаталар системасында болса ($v < 0$) $t'_2 < t'_1$ теңсизлиги орны алады. Солай етип еки ұақыяның жүзеге келиұ избе-излиги хәр қыйлы координаталар системасында хәр қыйлы болады екен. Усыған байланыслы мынадай тәбийий сораұ туұылады: бір координаталар системасында себептиң нәтийжеден бурын жүзеге келиұи, ал екінші бір координаталар системасында нәтийженің себептен кейин жүзеге келиұи мүмкин бе? Әлбетте бундай жағдай ұақыялар себеп-нәтийжелик бойынша байланысқан (ұақыяның болып өтиұи ушын белгили бір себептиң орын алыұи керек) болыұи керек деп есаплайтуғын теорияларда болмайды: ұақыяға көз-қараслар өзгергенде де себеп пенен нәтийже арасындағы орын алмасыұдың болыұи мүмкин емес.

Себеп-нәтийжелик арасындағы байланыстың объектив характерге ийе болыұи хәм бул байланыс карап атырылған координаталар системасынан ғәрезсиз болыұи ушын хәр қыйлы ноқатларда жүз беретугын ұақыялар арасындағы физикалық байланысты тәмийинлейтуғын материаллық тәсирлесіұлердің хәммеси де жақтылықтың тезлигинен үлкен тезлик пенен тарқала алмайды. Басқа сөз бенен айтқанда бір ноқаттан екінші ноқатқа физикалық тәсир жақтылықтың тезлигинен үлкен тезликлерде жеткерилип бериле алмайды. Усының салдарынан ұақыялардың себеплилик пенен байланыслы екенлиги объектив характерге ийе болады: себеп пенен нәтийже орын алмасатуғын координаталар системасы болмайды.

Қозғалыұшы денениң узынлығы.

Қозғалыстағы стерженнің узынлығы деп усы стерженнің еки ушына сәйкес келиұши қозғалмайтуғын системадағы усы системаның сааты бойынша бір ұақыт моментінде алынған еки ноқат арасындағы қашықлықты айтамыз. Солай етип қозғалыұшы стерженнің ушлары қозғалмайтуғын системада усы системаның саатларының жәрдеминде ұақыттың бір моментінде белгиленип алынады екен. Ал қозғалыұшы системаның саатлары бойынша белгиленип алыұ моментлери басқаша болады. Қозғалмайтуғын системада бір ұақыт моментінде белгиленип алынған еки ноқат арасындағы қашықлық басқа мәниске ийе болады. Демек, стерженнің узынлығы Лоренц түрлендириұиниң инварианты болып табылмайды хәм хәр қыйлы есаплаұ системаларында хәр қыйлы мәниске ийе болады.

Мейли узынлығы l ге тең болған стержень штрихланған координаталар системасында тынышлықта турған болсын хәм оның бойы x' бағытына параллел болсын. Биз бул жерде денениң узынлығы хәққында айтқанда усы денениң тынышлықта турған координаталар системасындағы узынлығын айтатуғынымызды сеземиз. Стерженнің ушларының координаталарын x'_1 хәм x'_2 деп

белгилеймиз, қала берсе $x'_2 - x'_1 = l$. Бул жерде l штрихсыз жазылған. Себеби l стерженнің усы стержень қозғалмай тұрған координаталар системасындағы, басқа сөз бенен айтқанда тыныш тұрған стерженнің ұзынлығы болып табылады.

t_0 ўақыт моментінде v тезлиги менен қозғалатуғын стерженнің ушларындағы ноқатларды штрихланбаған координаталар системасында белгилеп аламыз. Лоренц түрлендириўлері формулалары тийкарында

$$x'_1 = \frac{x_1 - vt_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, x'_2 = \frac{x_2 - vt_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (32)$$

аңлатпаларын жаза аламыз. Буннан

$$l = x'_2 - x'_1 = \frac{x_2 - x_1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{l'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (33)$$

формуласын аламыз. Бул формулада $l' = x_2 - x_1$ арқалы қозғалыўшы стерженнің ұзынлығы белгиленген. Демек (33)-аңлатпаны

$$l' = \frac{l}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (34)$$

түрінде көширип жазып қозғалыўшы стерженнің ұзынлығының қозғалыс бағытындағы ұзынлығының қозғалмай тұрған стерженнің ұзынлығынан киши болатуғынлығын сеземиз. Әлбетте, егер биз усы талқылаўларды тынышлықта тур деп қабыл етилген штрихланған координаталар системасы көз-қарасында турып ислесек те қозғалыўшы стерженнің ұзынлығының (34)-формула менен анықланатуғынлығына келемиз. Бундай жағдайдың орын алыўы салыстырмалық принципі тәрәпинен талап етиледі.

Егер стерженди қозғалыс бағытына перпендикуляр етип y' яки z' көшерлері бағытында орналастырсақ, онда (25)-формуладан стерженнің ұзынлығының өзгериссиз қалатуғынлығын көриўге болады. Солай етип денениң өлшемлері салыстырмалы тезликтің бағытына перпендикуляр бағытларды өзгериссиз қалады.

Мысал ретінде Жер шарының қозғалыс бағытындағы диаметрин алып қараймыз. Оның ұзынлығы 12 мың километрдей, орбита бойынша тезлиги 30 км/с. Бундай тезликте Жер шарының диаметри 6 см ге қасқарады.

Қозғалыўшы денениң өлшемлеринің қозғалыс бағытында өзгеретуғынлығы ҳаққындағы батыл усыныс биринши рет бир биринен ғәрезсиз Фитжеральд (Fitzgerald) ҳәм Лорентц (Lorentz) тәрәпинен берилди. Олар қәлеген денениң қозғалыс бағытындағы сызықлы өлшемлері тек усы қозғалысқа байланыслы өзгереді деп болжады. Бул болжаў дурыс болып шықты ҳәм Майкельсон тәжирийбесинің күтилген нәтийжелерди бермеўинің себебин толық түсиндирди.

Қозғалыстағы саатлардың жүриў темпи. Мейли қозғалыўшы координаталар системасының x'_0 ноқатында t'_1 ҳәм t'_2 ўақыт моментлерінде еки ўақыя жүз берген болсын. Усы еки ўақыялар арасындағы ўақыт интерваллары қозғалыўшы системада $\Delta t' = t'_2 - t'_1$, ал тынышлықта тұрған системада $\Delta t = t_2 - t_1$ болсын. Лоренц түрлендириўлері тийкарында

$$t_1 = \frac{t'_1 + \frac{v}{c^2} x'_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, t_2 = \frac{t'_2 + \frac{v}{c^2} x'_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (35)$$

теңдіклеріне ийе боламыз. Буннан мына формула келип шығады:

$$\Delta t = t_2 - t_1 = \frac{t'_2 - t'_1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{\Delta t'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (36)$$

Солай етип қозғалыушы саатлар менен өлшенген ўақыялар арасындағы ўақыт интервалы

$$\Delta t' = \Delta t \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \quad (37)$$

тынышлықта турған саатлар менен өлшенген ўақытқа қарағанда кем болып шығады. Демек **тынышлықта турған саатлардың жүриўине қарағанда қозғалыстағы саатлардың жүриўиниң темпи кем болады.**

Меншикли ўақыт. Қозғалыушы ноқат пенен байланысly саат пенен (ноқат пенен бирге қозғалатуғын) өлшенген ўақыт бул ноқаттың меншикли ўақыты деп аталады. (37)-формулада шексиз киши ўақыт интервалына өтиў хәм оны былайынша жазыў мүмкин:

$$d\tau = dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}. \quad (38)$$

Бул аңлатпада $d\tau$ арқалы қозғалыушы ноқаттың меншикли ўақытының дифференциалы, dt арқалы қарап атырылған ноқат берилген ўақыт моментинде V тезлигине ийе болатуғын инерциаллық координаталар системасындағы ўақыттың дифференциалы белгиленген. $d\tau$ дың қозғалыушы ноқат пенен байланысқан хәр қыйлы саатлардың көрсетиўлериниң өзгериси, ал dt болса қоңысылас кеңисликлик ноқатта жайласқан қозғалмайтуғын координаталар системасының хәр қыйлы саатларының көрсетиўлери екенлигин сеземиз.

Биз жоқарыда интервалдың квадратының, интервалдың дифференциалының инвариант екенлигин көрдик [(29)-формула]. Усыған байланысly $dx^2 + dy^2 + dz^2 = dr^2$ шамасының да қоңысылас еки ноқат арасындағы кеңисликлик қашықлықтың дифференциалының да инвариант екенлигин сеземиз. Сонлықтан хәзир ғана еске алынған инварианттың дифференциалы ушын жазылған (29)-формуланың

$$\frac{ds}{i} = c dt \sqrt{1 - \frac{1}{c^2} \left(\frac{dr}{dt} \right)^2} = c dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \quad (39)$$

аңлатпасында келтирилгендей етип түрлендирилиўиниң мүмкин екенлигин көремиз. Бул формулада интервалы есапланып атырған ўақыялар сыпатында қозғалыушы ноқаттың биринен соң бири избе-из келетуғын еки аўхалы алынған хәм оның тезлигиниң квадратының

$$v^2 = \left(\frac{dr}{dt}\right)^2$$

екенлиги есапқа алынған. Егер

$$ds^2 = dr^2 - c^2 t^2 = (-1)(c^2 t^2 - dr^2)$$

екенлигин инабатқа алатуғын болсақ, онда жормал сан $i = \sqrt{-1}$ диң қалай пайда болғанлығын аңғарыу мүмкін.

(38)-хәм (39)-аңлатпаларды салыстырыу меншикли ўақыттың дифференциалы dt дың интервалдың дифференциалы арқалы былайынша аңлатылатуғынлығын көрсетеди:

$$d\tau = \frac{ds}{ic}. \quad (40)$$

(29)-формуладан көринип турғанындай, интервалдың дифференциалы инвариант болып табылады. Жақтылықтың тезлиги турақлы шама болғанлықтан (16) дан **меншикли ўақыт Лоренц түрлендириўлерине қарата инвариант** деп жуўмақ шығарыўға болады.

Бул пүткиллей тәбийий нәрсе. Себеби меншикли ўақыт қозғалыўшы ноқат пенен байланысқан координаталар системасында анықланады хәм қайсы координаталар системасында меншикли ўақыттың анықланғанлығы әхмийетке ийе болмайды.

Тезликлерди қосыў. Биз классикалық механикадағы тезликлерди қосыўды үйрендик. Енди релятивистлик механикада тезликлерди қалай қосатуғыны менен танысамыз.

Мейли қозғалыўшы координаталар системасында материаллық ноқаттың қозғалысы

$$x' = x'(t'), y' = y'(t'), z' = z'(t'), \quad (41)$$

ал тынышлықта турған системада болса

$$x = x(t), y = y(t), z = z(t) \quad (42)$$

параметрлик функцияларының жәрдеминде берилген болсын. Қозғалыўшы хәм қозғалмайтуғын системалардағы материаллық ноқаттың тезлигиниң төменде келтирилген қураўшылары арасында байланысты табыўымыз керек:

$$v'_x = \frac{dx'}{dt'}, v'_y = \frac{dy'}{dt'}, v'_z = \frac{dz'}{dt'}. \quad (43)$$

$$v_x = \frac{dx}{dt}, v_y = \frac{dy}{dt}, v_z = \frac{dz}{dt}. \quad (44)$$

Бизге белгили болған формулалардан

$$dx = \frac{dx' + V dt'}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}, dy = dy', dz = dz', \quad (45)$$

$$dt = \frac{dt' + \frac{V}{c^2} dx'}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} = \frac{dt' \left(1 + \frac{V v'_x}{c^2}\right)}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$$

формулаларына ийе боламыз. Дифференциалдардың бул мәніслерін (45)-аңлатпадан (44)-қатнасқа қойсақ хәм (43)-қатнасты есапқа алсақ, онда төмендегилерди табамыз:

$$\begin{aligned} v_x &= \frac{v'_x + V}{1 + V \frac{v'_x}{c^2}}, \\ v_y &= \frac{v'_y \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}{1 + V \frac{v'_x}{c^2}}, \\ v_z &= \frac{v'_z \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}{1 + V \frac{v'_x}{c^2}}. \end{aligned} \quad (46)$$

Бул формулалар салыстырмалық теориясының тезликлерди қосыу формулалары болып табылады. Штрихланған система координаталарынан штрихланбаған система координаталарына да өтиу мүмкін. Бундай жағдайда V тезлигин $-V$ менен, штрихланған шамалар штрихланбаған шамалар, штрихланғанлары штрихланбағанлары менен алмастырылады. Бул формулалардан, мысалы, жақтылық тезлигинің турақтылығы келип шығады. Усы жағдайды дәлиллеймиз. Мейли (46)-аңлатпаларда $v'_y = v'_z = 0$, $v'_x = c$ болсын. Онда

$$v_x = \frac{v'_x + V}{1 + V \frac{v'_x}{c^2}} = \frac{c + V}{1 + \frac{cV}{c^2}} = c, v_y = 0, v_z = 0 \quad (47)$$

аңлатпаларына ийе боламыз. Демек жақтылықтың тезлигинен үлкен тезлик алынбайды екен.

Аберрация. Мейли штрихланған координаталар системасында y' көшери бағытында жақтылық нуры тарқалатуғын болсын. Бундай жағдайда

$$v'_x = 0, v'_y = c, v'_z = 0.$$

Қозғалмайтуғын есаплау системасы үшін төмендегини аламыз:

$$v_x = V, v_y = c \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}, v_z = 0.$$

Демек қозғалмайтуғын координаталар системасында жақтылық нурының бағыты менен y көшери бағыты өз-ара параллель болмай, олар бір бирине салыстырғанда қандай да бир β мүйешине бурылған болып шығады. Бул мүйешінің мәнісін

$$\operatorname{tg} \beta = \frac{v_x}{v_y} = V/c \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}} \quad (48)$$

шамасына тең болады. Егер $\frac{V}{c} \ll 1$ теңсизлиги орын алатуғын болса, онда (48)-аңлатпа классикалық физика беретугын $tg\beta = \frac{v_{\perp}}{c}$ формула менен бирдей түрге енеди. Бирақ (48)-аңлатпаның мәнісі пүткиллей басқаша. Классикалық физикада мынадай жағдайларды бір биринен айырыу керек:

қозғалыушы дерек – қозғалмайтуғын бақлаушы,

қозғалмайтуғын дерек – қозғалыушы бақлаушы.

Ал салыстырмалық теориясында болса тек дерек пенен бақлаушының бір бирине салыстырғандағы қозғалысы ғана әхмийетке ийе болады.

Тезлениуі түрлендириуі. Мейли штрихланған системада материаллық ноқат, қураушылары a'_x, a'_y, a'_z болған тезлениу менен қозғалысын. бирақ материаллық ноқаттың тезлиги усы ўақыт моментинде нолге тең болсын. Сонлықтан штрихланған координаталар системасында ноқаттың қозғалысы төмендегидей формулалар жәрдемінде тәрийипленеди:

$$\frac{dv'_x}{dt'} = a'_x, \frac{dv'_y}{dt'} = a'_y, \frac{dv'_z}{dt'} = a'_z, v'_x = v'_y = v'_z = 0. \quad (49)$$

Штрихланбаған координаталар системасындағы ноқаттың қозғалысын изертлеймиз. Тезликти (46)-аңлатпадан табамыз:

$$v_x = V, v_y = 0, v_z = 0. \quad (50)$$

Штрихланбаған координаталар системасындағы тезлениулер:

$$a_x = \frac{dv_x}{dt}, a_y = \frac{dv_y}{dt}, a_z = \frac{dv_z}{dt} \quad (51)$$

формулаларының жәрдемінде анықланады.

dt, dv_x, dv_y, dv_z шамалары (45)-(46) формулалардың жәрдемінде анықланады. Дифференциалларды есаппа болғаннан кейин ғана тезликлер $v'_x = v'_y = v'_z = 0$ деп есаппа мүмкин. Мысалы dv_x ушын

$$\begin{aligned} dv_x &= \frac{dv'_x}{1 + \frac{Vv'_x}{c^2}} - \frac{(v'_x - V) \frac{V}{c^2} v'_x}{\left(1 + V \frac{v'_x}{c^2}\right)^2} = \\ &= \frac{dv'_x}{\left(1 + V \frac{v'_x}{c^2}\right)^2} \left(1 + \frac{Vv'_x}{c^2} - \frac{Vv'_x}{c^2} - \frac{V^2}{c^2}\right) = \frac{1 - V^2/c^2}{\left(1 + V \frac{v'_x}{c^2}\right)^2} dv'_x \end{aligned} \quad (52)$$

аңлатпасына ийе боламыз. Буннан (45)-қатнасты есаппа алыу жолы менен

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \left(1 - \frac{V^2}{c^2}\right)^{\frac{3}{2}} \frac{dv'_x}{dt'} = \left(1 - \frac{V^2}{c^2}\right)^{\frac{3}{2}} a'_x \quad (53)$$

түрлендириу формуласына ийе боламыз. Бул формулада (49)-аңлатпаға сәйкес $v'_x = 0$ деп есапланған.

Усындай жоллар менен dv_y хәм dv_z дифференциаллары есапланады. Солай етип тезлениўди түрлендириўдиң төмендегидей формулаларын аламыз:

$$\begin{aligned} a_x &= \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}} a'_x, \\ a_y &= \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}} a'_y, \\ a_z &= \sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}} a'_z. \end{aligned} \quad \begin{aligned} (54) \\ (30) \end{aligned}$$

Штрихланбаған системада ноқат V тезлиги менен қозғалады. Сонлықтан соңғы формулалар төмендеги мәнисти аңғартады:

Қозғалыўшы материаллық ноқат пенен усы ноқат тынышлықта туратуғын инерциал координаталар системасын байланыстырыў мүмкин. Усындай координаталар системасы алып жүриўши координаталар системасы деп аталады. Егер усы координаталар системасында ноқат тезлениў менен қозғалса, онда бул ноқат басқа да қәлеген координаталар системасында тезлениў менен қозғалады. Бирақ тезлениўдиң мәниси басқа системада басқа мәниске, бирақ барлық ўақытта да

киши мәниске ийе болады. Қозғалыс бағытында тезлениў қураўшысы $\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}$ көбейтиўшисине пропорционал киширейеди (V арқалы тезлениў қарап атырылған системадағы тезлик белгиленген). Тезликке перпендикуляр бағыттағы тезлениўдиң көлденең қураўшысы $\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}$ көбейтиўшисине пропорционал болған кемирек өзгериске ушырайды. Бул хаққында басқа лекцияларда да гәп етиледі.

Бир қатар жуўмақлар:

1. Кеңисликтің бир теклиги менен изотроплығы оның инерциал координаталар системасындағы ең баслы қәсийети болып табылады.

2. Ыақыттың бир теклиги берилген физикалық ўақыяның ўақыттың қайсы моментинен басланғанынан ғәрезсиз бирдей болып раўажланыўы хәм өзгериси болып табылады. Мысалы қандай да бир бийикликтен тас ўақыттың қайсы моментинен тасланғанлығынан ғәрезсиз Жердиң бетине бирдей ўақыт ишинде бирдей тезлик пенен қулап түседі.

3. Салыстырмалық теориясы себеплилик принципін дәлиллемейди. Бул теория себеплилик принципі барлық координаталар системасында орын алады деп есаплайды. Усы жағдай тийкарында физикалық тәсирлердиң тарқалыў тезлигине шек қойылады.

4. Лоренц түрлендириўлери тек инерциал есаплаў системаларында дурыс нәтийже береді. Сонлықтан Жер шарын батыстан шығысқа хәм шығыстан батысқа қарап қозғалған жағдайлардағы саатлардың жүриў темпин салыстырғанда Жердиң бети менен байланысқан координаталар системасын пайдаланыўға болмайды.

5. Қозғалыўшы системаларда ўақыт қозғалмайтуғын системаларға салыстырғанда әстелик пенен өтеді.

6. Меншикли ўақыт Лоренц түрлендириўлерине қарата инвариант шама болып табылады.

7. Абсолют қатты денелердиң болыўы мүмкин емес.

Сораулар:

1. Қозғалыушы денелердің ұзындығын анықлау классикалық механикада хәм салыстырмалық теориясында айырмаға ийе ме?
2. Қозғалыушы денелердің ұзындығының қысқартуғынлығын тастыйықлаудың физикалық мәнісін нелерден ибарат?
3. Жер шарын батыстан шығысқа хәм шығыстан батысқа қарап қозғалған жағдайлардағы саатлардың жүриу темпин салыстырғанда Жердің бети менен байланысқан координаталар системасын пайдаланыуға болмайтуғынлығын қалай дәлиллейге болады?
4. Егизеклер парадоксының мәнісін неден ибарат хәм бул парадокс қалай шешиледі?

Пайдаланылған әдебиетлар дизими

1. Hugh D. Young, Roger A. Freedman, contributing author A. Lewis Ford. University Physics with modern Physics. 13th Edition. Addison-Wesley. 1598 p. (p. 1223-1260).
2. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.
Глава 1. §§ 4-7.
3. А.Н.Матвеев. Механика и теория относительности. Учебник для студентов высших учебных заведений. 3-е издание. Издательства "ОНИКС 21 век", "Мир и образование". Москва. 2003. 432 с.
Глава 2.

3-лекция. Интервал. Ұақытқа, кеңісликке хәм жақтылыққа мегзес интерваллар. Меншикли ұақыт. Минковский кеңіслиги (Минковскийдің кеңіслик-ұақыты). Лоренц түрлендириулерин хәм тезликлерди қосыу нызамын геометриялық көз-қарастан интерпретациялау

Интервал хәм оның инвариантлылығы. Мейли ұақыялар t_1 ұақыт моментинде x_1, y_1, z_1 ноқатында, ал t_2 ұақыт моментинде x_2, y_2, z_2 ноқатында жүз берген болсын. Усы ұақыялар арасындағы интервал деп

$$s^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 - c^2(t_2 - t_1)^2 \quad (1)$$

шамасына айтамыз (бул шаманы x_1, y_1, z_1, t_1 хәм x_2, y_2, z_2, t_2 ноқатлары арасындағы интервал деп те аталады). Барлық координаталар системасында бул шама бирдей мәніске ийе болады хәм сонлықтан оны Лоренц түрлендириуиниң инварианты деп атаймыз. Усы жағдайды дәлиллеймиз хәм формуланы штрихланған система ушын жазамыз.

$$x_2 - x_1 = \frac{(x'_2 - x'_1) + v(t'_2 - t'_1)}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}},$$

$$y_2 - y_1 = y'_2 - y'_1,$$

$$z_2 - z_1 = z'_2 - z'_1,$$

$$t_2 - t_1 = \frac{(t'_2 - t'_1) + \frac{v}{c^2}(x'_2 - x'_1)}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}.$$

Бул аңлатпалардан интервалдың

$$s^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 - c^2(t_2 - t_1)^2 =$$

$$= (x'_2 - x'_1)^2 + (y'_2 - y'_1)^2 + (z'_2 - z'_1)^2 - c^2(t'_2 - t'_1)^2 = s'^2 \quad (2)$$

инвариант екенлигі, яғный $s^2 = s'^2$ теңдігінің орын алатуғынлығы дәлилленеді. Бундай жазыуды әдетте $s^2 = s'^2 = inv$ деп жазады.

(2)-аңлатпадан қызықты нәтиже шығарамыз. Сырттан қарағанда бұл формула төрт өлшемлі кеңістіктегі координаталары x_1, y_1, z_1, t_1 және x_2, y_2, z_2, t_2 болған екі ұақыя (еки нокат) арасындағы қашықтыққа усайды. Егер $c^2(t_2 - t_1)^2$ немесе $c^2(t'_2 - t'_1)^2$ шамалары алдындағы белгі "+" белгісі болғанда (2)-аңлатпа жақындығында да төрт өлшемлі Евклид геометриясындағы ұақыя (еки нокат) арасындағы қашықтық болған болар еді. Усы жағдайға байланысты төртінші координата алдындағы белгі минус болған төрт өлшемлі кеңістік бар деп есеплейміз және бұл кеңістікті көпшілік физиктер **псевдоевклид кеңістігі** деп атайтуғынлығын атап өтеміз.

Егер қарап атырылған ұақыялар бір бирине шексіз жақын жайласса, онда (2)-теңлік интервалдың дифференциалының квадратының инварианттылығын дәлиллейді:

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 - c^2 dt^2 = inv. \quad (3)$$

Кеңістікке мезгес және ұақытқа мезгес интерваллар. Ұақыялар арасындағы кеңістіктік қашықтықты l арқалы, ал олар арасындағы ұақыт аралығын t арқалы белгілейміз. Усы екі ұақыя арасындағы интервалдың квадраты $s^2 = l^2 - c^2 t^2$ инвариант болып табылады.

Мейли базис бір координаталар системасында ұақыялар себеп пенен байланыспаған болсын. Бундай жағдайда сол ұақыялар үшін $l > ct$ және сәйкес $s^2 > 0$ теңсіздіктері орын алады. Интервалдың инварианттылығынан басқа барлық координаталар системаларында да бұл ұақыялардың себептілік байланысы менен байланыспағанлығы келип шығады. Әлбетте қарама-қарсы мәніске ийе тастыйықлау да жақындықты сәйкес келеді: егер базис бір координаталар системасында ұақыялар бір бири менен себептілік пенен байланысқан болса ($l < ct, s^2 < 0$), онда ол ұақыялар принципінде басқа барлық координаталар системаларында да белгілі бір себептер менен байланысқан болады.

Квадраты нолден үлкен, яғный

$$s^2 > 0 \quad (4)$$

болған интервал **кеңістікке мезгес интервал** деп аталады.

Квадраты нолден кіші, яғный

$$s^2 < 0 \quad (5)$$

болған интервал **ұақытқа мезгес интервал** деп аталады.

Егер интервал кеңістікке мезгес болса, онда екі ұақыя бір ұақыт моментінде кеңістіктің екі нокатында жүз беретугын координаталар системасын сайлап алыуға болады ($s^2 = l^2 > 0, t = 0$). Соның менен бирге усы шәрт орынланғанда екі ұақыя бір нокатта жүз беретугын координаталар системасын сайлап алыу мүмкін емес (Бундай жағдайда $l = 0$, яғный $s^2 = -c^2 t^2$ теңлиги орын алған болар еди, бул $s^2 > 0$ шәртіне қайшы келеди).

Егер интервал ұақытқа мезгес болса, онда екі ұақыя кеңістіктің бір нокатында, бірақ хәр қыйлы ұақыт моментлерінде жүз беретугын координаталар системасын сайлап алыу мүмкін ($l = 0, s^2 = -c^2 t^2 < 0$). Бірақ бул жағдайда усы екі ұақыя бір ұақытта жүзеге келетугын координаталар системасын сайлап алыу мүмкін емес (бундай жағдайда $t = 0$, яғный $s^2 = l^2 > 0$ шәрти орынланып, ол $s^2 < 0$ шәртіне қайшы келген болар еди. Солай етип принципінде себеплилик байланыста тура алатугын екі ұақыя ушын усы екі ұақыя кеңістіктің бір нокатында ұақыт бойынша биринен соң бири жүзеге келетугын координаталар системасын сайлап алыу мүмкін.

Екі ұақыя жақтылық сигналы менен байланысатугын дара жағдайдың да орын алыуы мүмкін. Бундай жағдайда мынаны аламыз:

$$s^2 = 0.$$

Бундай интервал жақтылыққа мезгес интервал деп аталады.

Ұақыялар арасындағы интервалдың ұақытқа мезгеслиги ямаса кеңістікке мезгеслиги сайлап алынған координаталар системасына байланыссыз емес. Бул ұақыялардың өзлеринің инвариантлық қасиеті болып табылады.

Интерваллар бойынша енди төмендегидей кесте келтиремиз:

Екі ұақыя ушын координаталар хәм ұақыт арасындағы байланыс	Интервалдың типі	Ұақыялар арасындағы байланыстың характери
$c \Delta t < \Delta x ; \Delta s^2 < 0$	Кеңістікке мезгес.	Себеп пенен байланыс жоқ (себеплилик жоқ).
$c \Delta t > \Delta x ; \Delta s^2 > 0$	Ұақытқа мезгес.	Себеп пенен байланыстың орын алыуы мүмкін.
$c \Delta t = \Delta x ; \Delta s^2 = 0$	Жақтылыққа мезгес.	Ұақыялардың жақтылық сигналы менен байланысқан болыуы мүмкін.

1908-жылы немец математиги хәм физиги Герман Минковский (1864-1909) физика хәм математика илимлерине **төрт өлшемлі дүнья** (четырёхмерный мир) түсинигин киргизди. Минковскийдің төрт өлшемлі дүньясында үш өлшем кеңістік, ал төртінші өлшем ұақыт болып табылады. Бул жағдайда хәр бир бир заматлық ұақыя x, y, z, t төрт саны менен тәрийипленеди.

Интервал

$$s_{21}^2 = (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2 - c^2(t_1 - t_2)^2$$

ды жазғанда толық симметриялықты сақлау ушын Минковский төмендегидей белгилеулерди усынды:

$$x_1 = x, \quad x_2 = y, \quad x_3 = z, \quad x_4 = ict.$$

Бул аңлатпада $i = \sqrt{-1}$. Соның менен бирге бир бирине жақын еки ўақыяны қарағанда координаталардың айырмасын дифференциалдың белгиси менен белгилеуі ұсынылды. Мысалы $x_2 - x_1 = dx$, $ic(t_2 - t_1) = ict$. Ыақыялар арасындағы интервал ds пенен белгиленеди. Олай болса

$$ds^2 = dx_1^2 + dx_2^2 + dx_3^2 + dx_4^2 = \sum_{i=1}^4 dx_i^2.$$

Солай етип ds шамасын (ямаса s_{21} ди) төрт өлшемлі дүньядағы қашықтық сыпатында, ал бир координаталар системасынан екінші координаталар системасына өтүүди төрт өлшемлі дүньядағы координаталар көшерлерин «бурьу» сыпатында қарайға болады.

Төрт координата x_1, x_2, x_3, x_4 лердің жыйнағын Минковский дүньялық ноқат деп атады. Берілген есаплау системасындағы белгилі бир дененің турған орнын тәрийиплейтуғын ұсындай координаталардың үзликсиз катарын дүньялық сызық деп атаймыз (қандай да бир дене менен байланысқан ўақыялардың ізбе-излиги).

Мысал ретінде Жердің дүньялық сызығын сызамыз. Жер орбитасы тегис болғанлықтан оның дүньялық сызығы винтлик сызық, ал ұсы винтлик сызықтың орбита тегислигине түсірілген проекциясы эллипс болады.

Егер

$$l^2 = (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2$$

хәм

$$\tau^2 = (t_1 - t_2)^2$$

белгилеулерин пайдалансақ мына жағдайлардың орын алатуғынлығын көреміз:

- 1) $l < ct$,
- 2) $l > ct$ хәм
- 3) $l = ct$.

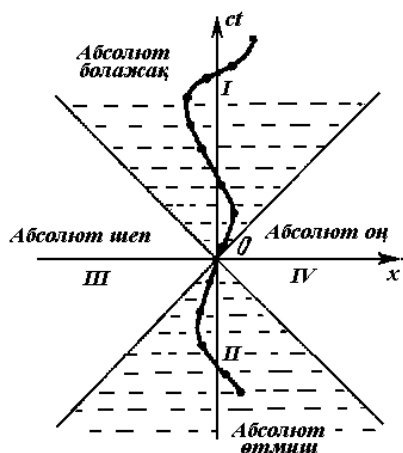
$l < ct$ жағдайындағы интервал ўақытқа мегзес интервалға сәйкес келеди: бул жағдайда t_1 хәм t_2 ўақыт моментлерінде x_1 хәм x_2 ноқатларында болған ўақыялар арасындағы қашықтық $\tau = t_2 - t_1$ ўақыты аралығында жақтылық сигналы басып өтетуғын жолдан киши. Еки ўақыя арасындағы қашықтық нолге айланатуғын есаплау системасы да болады. Бирақ координаталар системаларын сайлап алыу жолы менен бул ўақыяларды бир ўақытта жүз беретугын ўақыяларға айландырыу мүмкін емес. 1-ўақыя 2-ўақыяның себеби болыуы мүмкін. Соның менен бирге ўақыялардың бундай ізбе-излиги барлық инерциаллық системаларда бирдей болады.

Егер $l > ct$ болса еки ўақыя арасындағы қашықтық жақтылық нуры τ ўақыты ишінде өтетуғын жолдан үлкен. Сонлықтан 1-ўақыя 2-ўақыяның себеби бола алмайды. Бундай интервалды *кеңисликке мегзес интервал* деп атау кабыл етилген. Бундай жағдайда еки ўақыя да бир ўақытта жүзеге келетуғын есаплау системасын сайлап алыуға болады. Бирақ еки ўақыя бир ноқатта жүзеге келетуғын есаплау системаларын сайлап алыу мүмкін емес. Бул жерде ўақыяның орнын да өзгертиу мүмкін емес: бир системдағы «*шен тәреп*» басқа системаларда да «*шен тәрепте*» жайласады. Солай етип «*абсолют шен*» пенен «*абсолют оң*» ды бир биринен ажыратыу мүмкін.

Егер $l = ct$ болса еки ўақыя арасындағы қашықтық τ ўақыты ишінде жақтылық жүріп өтетуғын жолға тең. Бул *жақтылыққа мегзес интервал* болып табылады.

Сүүретте x көшери бағытында шамасы бойынша да, бағыты бойынша да өзгермелі тезлик пенен қозғалыушы базы бир дененің дүньялық сызығы келтирилген. $x=0$ хәм $t=0$ ноқатында жүзеге келген O ўақыясына итибар береміз. Усы ноқатқа салыстырғанда I участканы пайда етияши O ўақыясынан ўақытқа мегзес

интерваллар менен кашықлаған ўақыялар болып табылады. Бул ўақыялар О ўақыясынан кейин жүзеге келеди (бул жуўмак координата системасын сайлап алыўдан ғәрезли емес). Ал II участкасында болса О ўақыясына салыстырғанда «**абсолют өткен**» ўақыялар жайласады.



Денениң дүньялық сызығының Минковский тегислигиндеги сүүрети. Дене x көшери бағытында шамасы бойынша да, бағыты бойынша да өзгермели тезлик пенен қозғалады.

x көшериниң үстінде жайласқан $x = \pm ct$ туўрылары жақтылыққа мегзес интервалларға $-x$ көшери бағытындағы жақтылық сигналларының тарқалыўына сәйкес келеди. Бул сигналлар $t = 0$ ўақыт моментинде $x = 0$ ноқатынан мүмкин болған еки бағытта жиберилген.

III ҳәм IV участкалардағы қәлеген ноқат О ўақыясынан кеңисликке мегзес интервал менен қашықласқан (яғный бул ноқат О ўақыясынан абсолют қашықласқан).

Пайдаланылған әдебиятлар дизими

1. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава 1. §§ 1-3.

2. А.Н.Матвеев. Механика и теория относительности. Учебник для студентов высших учебных заведений. 3-е издание. Издательства "ОНИКС 21 век", "Мир и образование". Москва. 2003. 432 с.

Глава 3.

3. Benjamin Crowell. Special Relativity. www.lightandmatter.com, rev. February 11, 2016.

4-лекция. Төрт өлшемли векторлар, тезлик ҳәм тезлениў. Еркин бөлекшениң энергиясы. Кинетикалық энергия. Денениң тынышлықтағы энергиясы. Денениң импульси ҳәм энергиясы

Төрт өлшемли векторлар. Төрт өлшемли кеңисликтеги ўақыяның координаталарының (ct, x, y, z) жыйнағын төрт өлшемли радиус-вектордың (буннан былай қысқалық ушын 4 радиус-вектор деп айтамыз) қураўшылары сыпатында қараўға болады. Оның қураўшыларын x^i арқалы аңлатамыз. Бул жерде i индекси 0, 1, 2, 3 мәнислерине ийе болады, қала берсе

$$x^0 = ct, x^1 = x, x^2 = y, x^3 = z.$$

4 радиус вектордың «ұзындығы» ның квадраты

$$(x^0)^2 - (x^1)^2 - (x^2)^2 - (x^3)^2$$

аңлатпасы жәрдемінде бериледи. Оның мәнісі төрт өлшемлі координаталар системасын қаншама бұрғанда да өзгермейді. Дара жағдайда Лоренц түрлендіріулері де усындай бұрыулардың бири болып табылады.

Улыма алғанда A^i **төрт өлшемлі вектор** деп (**4 вектор деп**) A^0, A^1, A^2, A^3 төрт шамасының жыйнағына айтылып, олар төрт өлшемлі координаталар системасын түрлендіргенде 4 радиус-вектордың құраушылары x^i дай болып түрленеди. Лоренц түрлендіріулерінде

$$A^0 = \frac{A'^0 + (V/c)A'^1}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, A^1 = \frac{A'^1 + (V/c)A'^0}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, A^2 = A'^2, A^3 = A'^3. \quad (1)$$

Қәлеген 4 вектордың квадратының шамасы 4 радиус-вектордың квадраты сыяқлы анықланады:

$$(A^0)^2 - (A^1)^2 - (A^2)^2 - (A^3)^2.$$

Усындай аңлатпаларды жазыуды қолайлы етиу үшін 4 векторлардың құраушыларының еки «сорт» ын киргизеди хәм оларға жоқарыдағы хәм төменги индекслер жазады. Усының менен бирге

$$A_0 = A^0, A_1 = A^1, A_2 = A^2, A_3 = A^3. \quad (2)$$

A^i шамаларын 4 вектордың **контравариант**, ал A_i шамаларын 4 вектордың **ковариант** құраушылары деп аталады. Бундай жағдайда 4 вектордың квадраты мына түрде жазылады

$$\sum_{i=1}^3 A^i A_i = A^0 A_0 + A^1 A_1 + A^2 A_2 + A^3 A_3.$$

Әдетте суммаларда \sum суммалау белгисин таслап кетип $A^i A_i$ түрінде жазыу қабыл етилген¹. Бундай жағдайда аңлападағы еки рет қайталанатуғын индекс бойынша суммалау нәзерде тутылып, сумма белгиси жазылмайды. Ал бирдей индекстеги хәр бир жуптың бирейі жоқарыда, ал екіншиси томенде турыуы керек. Усындай гүң деп аталыушы индекслер бойынша суммалау жүдә қолайлы хәм формулаларды жазыуды әдеуір әпиуайыластырады.

Бул жұмыста биз 0, 1, 2, 3 мәніслерине ийе төрт өлшемлі индекслерди i, k, l, \dots латын хәриплери менен белгилеймиз.

4 вектордың квадраты саяқлы еки хәр түрли 4 векторлардың скаляр көбеймеси дүзиледи:

$$A^i B_i = A^0 B_0 + A^1 B_1 + A^2 B_2 + A^3 B_3.$$

¹ Суммалау белгиси \sum ни таслап кетип жазыу биринши рет А.Эйнштейн тәрәпинен усынылған хәм 1916-жылы жарық көрген «Улыұмалық салыстырмалық теориясының тийкарлары» атлы мийнетте пайдаланылады.

Усының менен бирге бул аңлатпаны $A^i B_i$ деп те, $A_i B^i$ деп те жазыуға болады хәм бундай өзгерістерде нәтийже өзгермейди. Улыўма алғанда гүң индекслерде барлық ўақытта да жоқарғы индекс пенен төменги индекслердиң орынларын өзгертип қойыуға болады².

$A^i B_i$ көбеймеси 4 скаляр болып табылады. Бул көбейме төрт өлшемли координаталар системаларын бурыўларға қарата инвариант. Бул жағдайды тиккелей тексерип көриў аңсат³, бирақ оның орын алатуғынлығы барлық 4 векторлардың бирдей нызам бойынша түрлендирилетуғынлығына байланысly анық түсиникли ($A^i A_i$ квадраты сыяқлы).

4 вектордың A^0 қураўшысын ўақытлық, ал A^1, A^2, A^3 қураўшыларын кеңисликлик деп атайды (4 радиус-векторға сәйкес). 4 вектордың квадраты оң мәниске, терис мәниске, соның менен бирге нолге де тең болыуы мүмкин. Бундай жағдайларда оларды сәйкес **ўақытқа меззес, кеңисликке меззес хәм ноллик** 4 векторлар деп атайды (интерваллар ушын арналған терминологияға сәйкес)⁴.

Кеңисликлик бурыўларға (яғный ўақыт көшерине тиймейтуғын) қатнасы бойынша 4 вектордың үш кеңисликлик координаталары үш өлшемли **A** векторын пайда етеди. Ал 4 вектордың ўақытлық қураўшысы (сол түрлендириўлерге қатнасы бойынша) үш өлшемли скаляр болып табылады. 4 вектордың қураўшыларын атап өтип биз оларды жийи былайынша жазамыз

$$A^i = (A^0, \mathbf{A}).$$

Усының менен бирге сол 4 вектордың ковариант қураўшылары $A_i = (A_0, -\mathbf{A})$, ал 4 вектордың квадраты: $A^i A_i = (A^0)^2 - \mathbf{A}^2$. Солай етип 4 радиус-вектор ушын:

$$r_i = (ct, \mathbf{r}), x_i = (ct, \mathbf{r}), x^i x_i = c^2 t^2 - r^2.$$

Әлбетте, үш өлшемли векторларды (қураўшылары x, y, z болған) контра- хәм ковариант қураўшыларға ажыратып отырыўдың зәрүрлиги жоқ. Сонлықтан барлық жағдайларда (гүман пайда етпейтуғын орынларда) биз олардың қураўшыларын A_α ($\alpha = x, y, z$) түрінде индекслерин төменге хәм грек ҳәриплери менен жазамыз. Соның менен бирге еки рет қайталанатуғын грек индексleri бойынша x, y, z тиң үш мәниси бойынша суммалаў нәзерде тутылады (мысалы $\mathbf{AB} = A_\alpha B_\alpha$).

2-рангалы төрт өлшемли тензор (4 тензор) деп еки 4 вектордың қураўшыларының көбеймеси түрінде түрленетуғын 16 дана A^{ik} шамаларының жыйнағына айтамыз. Тап усындай жоллар менен жоқары рангалы 4 тензорлар анықланады.

2-рангалы 4 тензордың қураўшылары үш түрде жазылыуы мүмкин: контрвариант A^{ik} түрінде, ковариант A_{ik} түрінде хәм аралас A^i_k түрінде (соңғы жағдайда A^i_k менен A_k^i ны ажыратыў керек, яғный жоқарыда ямаса төменде биринши

² Хәзирги ўақытлардағы әдебиятларды төрт өлшемли векторлардың индексlerini пүткиллей жазбайды, ал олардың квадратлары менен скаляр көбеймелери A^2, \mathbf{AB} түрінде жазады. Бул жумыста биз бундай белгилеўлерди пайдаланбаймыз.

³ Усының менен бирге ковариант қураўшылар менен аңлатылған 4 вектордың түрлендирилиў нызамының контрвариант қураўшыларда аңлатылған тап сол нызамның айрылатуғынлығын (белгилеринде) барлық ўақытта да есте сақлаў керек. Усыған байланысly (1) диң орнына ийе боламыз:

$$A_0 = \frac{A_0' - (V/c)A_1'}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, A_1 = \frac{A_1' - (V/c)A_0'}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, A^2 = A'^2, A^3 = A'^3.$$

⁴ Ноллик 4 векторларды *изотроп векторлар* деп те атайды.

индекс тур ма ямаса екіншиси ме). Құраушылардың хәр кыйлы түрлері арасындағы байланыстар улыұмалық қағыйда бойынша анықланады: ұақытлық индексті (0) көтеріу ямаса түсіріу хеш нәрсени өзгертпейди, ал кеңісликлик индекслерди (x, y, z) көтеріу ямаса төменге түсіріу құраушының белгисин өзгертеди. Солай етип:

$$A_{00} = A^{00}, A_{01} = -A^{01}, A_{11} = A^{11}, \dots,$$

$$A^0_0 = A^{00}, A^0_1 = A^{01}, A^1_1 = -A^{01}, A^1_1 = -A^{11}, \dots$$

Тек кеңісликлик түрлендіріулерге қатнасы бойынша A^{11}, A^{12}, \dots тоғыз құраушысы үш өлшемлі тензорды құрайды. A^{01}, A^{02}, A^{03} үш құраушысы хәм A^{10}, A^{20}, A^{30} үш құраушысы үш өлшемлі векторларды пайда етеди, ал A^{00} құраушысы үш өлшемлі скаляр болып табылады.

Егер $A^{ik} = A^{ki}$ болса тензор симметриялы хәм $A^{ik} = -A^{ki}$ болса тензор антисимметриялы деп аталады. Антисимметриялық тензорда барлық диагоналық құраушылар (яғный A^{00}, A^{11}, \dots құраушылары) нолге тең. Сонлықтан, мысалы $A^{00} = -A^{00}$. A^{ik} симметриялық тензорында аралас құраушылар A^i_k хәм A_k^i лердың бир бирине сәйкес келетуғынлығы анық. Усығндай жағдайларда бизлер индекслерди биринің үстине екіншисин жазамыз (яғный A^i_k түрінде).

Барлық тензорлық теңлікте аңлатпалар еки тәрептен де бирдей хәм бирдей болып жайласқан (жоқарыда хәм төменде) еркин, яғный гүң емес инлекслерге ийе болыуы керек. Тензорлық теңліклердеги еркин индекслердің орынларын өзгертиу мүмкин (жоқарыға ямаса төменге), бірақ бундай өзгертиулер теңлемениң барлық ағзалары ушын бир ұақытта жүргизиледи. Хәр қыйлы тензорлардың контра- хәм ковариант құраушыларын теңлестіріу «нызамлы емес», бундай теңлік қандай да бир есаплау системасында орынланатуғын болса да, басқа есаплау системаларында орынланбайды.

A^{ik} тензорының құраушыларынан

$$A^i_1 = A^{00} + A^{11} + A^{22} + A^{33}$$

Суммасын дүзиу арқалы скаляр пайда етиуге болады (бундай жағдайда, әлбетте $A^i_1 = A_i^1$). Бундай қосындыны **тензордың изи** деп атайды. Ал оны пайда етиуші операция хәкқында айтқанда тензорды қысыу (*свертывание*) ямаса *эпиұайыластырыу* хәкқында айтылады.

Жоқарыда карап өтилген еки 4 вектордың скаляр көбеймесин дүзиу де қысыу операциясы болып табылады: бул $A^i B_k$ тензорынан $A^i B_i$ скалярының дәреуі болыуы болып табылады. Улыұма алғанда жуп индекс бойынша қәлеген қысыу тензордың рангасын 2 ге түсіреді. Мысалы A^{ik}_{kl} 2-рангалы тензор, $A^i B_k$ болса 4 вектор, A^{ik}_{ik} скаляр болып табылады х.т.б.

Бирлік 4 тензор деп δ^i_k тензоры айтылып, ол ушын қәлеген A^i 4 векторы ушын мына теңлік орынланады:

$$\delta^i_k A^i = A^k. \quad (3)$$

Бул тензордың құраушыларының

$$\delta^i_k A^i = \begin{cases} 1, \text{егер } i = k \text{ болса,} \\ 0, \text{егер } i \neq k \text{ болса.} \end{cases} \quad (4)$$

шамаларына тең болатуғынлығы айқын. Оның изи $\delta_i^i = 4$.

δ_i^i тензорындағы бир индексти көтерсек, ямаса екіншисин төменге түсирсек, биз контра- ямаса ковариант тензор аламыз хәм бул тензорды g^{ik} ямаса g_{ik} деп белгилеймиз хәм оны **метрлик тензор** деп атаймыз. Бул g^{ik} хәм g_{ik} тензорлары бирдей қураушыларға ийе болады, оларды мына кесте түрінде көрсетиу мүмкин:

$$(g^{ik}) = (g_{ik}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}. \quad (5)$$

(0, 1, 2, 3 мәнислериниң тәртибинде i индекси қатарды, ал k индекси бағананы номерлейди).

$$g_{ik}A^k = A_i, g^{ik}A_k = A^i \quad (6)$$

екенлиги айқын. Усыған байланысly еки 4 вектордың скаляр көбеймесин

$$A^iA_i = g_{ik}A^iA^k = g^{ik}A_iA_k \quad (7)$$

түрінде жазыу мүмкин. δ_i^i , g_{ik} , g^{ik} тензорларының оғада әхмийетли екенлиги соннан ибарат, олардың қураушылары барлық координаталар системасында бирдей мәниске ийе. Тап усындай қәсийетлерге төртинши рангалы антисимметриялы бирлик 4 тензор e^{iklm} де ийе. Антисимметриялы бирлик 4 тензор деп қураушылары қәлеген еки индексиниң орынларын алмастырып қойғанда белгисин өзгертетуғын, нолден өзгеше қураушылары ± 1 ге тең тензорға айтамыз. Антисимметриялықтан бул тензордың ең кеминде еки индекси бир бирине тең болса нолге тең болатуғынлығы келип шығады. Тек төрт индекси де бир бирине тең емес қураушылары нолге тең емес. Айтайық

$$e^{0123} = +1 \quad (8)$$

болсын (усының менен бирге $e_{0123} = -1$). Демек e^{iklm} ниң нолге тең емес қураушыларының барлығы да $+1$ ге ямаса -1 ге тең. Тензордың $+1$ ямаса -1 ге тең болыуы i, k, l, m санларын 0, 1, 2, 3 избе-излигине келтириу мүмкин болған қайта қойыулардың (перестановкалар ямаса транспозициялардың) жуп ямаса тақлығына байланысly. Усындай қураушылардың саны $4! = 24$. Сонлықтан

$$e^{iklm}e_{iklm} = -24. \quad (9)$$

Координата системасының бурылыуларына қатнасы бойынша e^{iklm} шамалары тензордың қураушыларындай қәсийетлерге ийе болады. Бирақ бир ямаса үш координатаның белгилери өзгергенде барлық координаталар системасын ушын бирдей болып анықланған e^{iklm} қураушылары өзгермейди, ал тензордың қураушылары болса белгисин өзгерткен болар еди. Сонлықтан e^{iklm} ди ҳақыйқатында тензор емес, ал *псевдотензор* деп айтады. Қәлеген рангадағы *псевдотензорлар*, дара жағдайларда псевдоскалярлар бурыуларға алып келиниуи мүмкин емес болған координаталардың барлық түрлендириулеринде тензорлардың қәсийетиндей

қәсйет көрсетеді (яғның бурыўларға алып келмейтуғын координаталардың белгилериниң өзгеріуі болған шашыраўлардан басқаларында).

$e^{iklm}e_{prst}$ көбеймелери 8-рангалы 4 тензорды пайда етеді. Қала берсе бул тензор ҳақыйкый тензор болып табылады. Бир ямаса бир неше индекслер жуплары бойынша әпиўайыластырыў арқалы 6-, 4- хәм 2-рангалы тензорларды алыў мүмкин. Бул тензорлардың барлығы да барлық координаталар системасында бирдей түрге ийе болады. Сонлықтан олардың қураўшылары бирлик тензор δ_i^i (қураўшылары барлық системаларда бирдей болған бирден бир ҳақыйкый тензор) дың қураўшыларының көбеймесиниң комбинациясы түринде аңлатылыўы керек. Бундай комбинацияларды дүзиў аңсат хәм олар индекслерди қайтадан қойып шығыўға байланыслы болған симметрия қәсйетинен келип шығады⁵.

Егер A^{ik} антисимметриялы тензор болса, онда A^{ik} тензоры хәм псевдотензор $A^{*ik} = 1/2\epsilon^{iklm}$ бир бирине дуаллық тензорлар деп аталады. Тап усыған сәйкес $\epsilon^{iklm}A_m$ тензоры A^i тензорына дуаллық болған 3-рангалы антисимметриялық псевдотензор болып табылады. Әлбетте дуаллық тензорлардың $A^{ik}A_{ik}^*$ көбеймеси псевдоскаляр болып табылады.

Жоқарыда айтылғанларға байланыслы үш өлшемлі векторлар менен тензорлардың сәйкес қәсйетлерин еске салып кетеміз. 3-рангалы антисимметриялы бирлик псевдотензор деп қәлеген еки индексиниң орынларын алмастырып қойғанда белгисин өзгертетуғын $\epsilon_{\alpha\beta\gamma}$ шамаларының жыйнағына айтамыз. Индекслериниң үшеуі үш түрлі болғанда $\epsilon_{\alpha\beta\gamma}$ ның қураўшылары нолге тең болмайды. Усының менен бирге $\epsilon_{xyz} = 1$ деп қабыл етеміз, ал α, β, γ избе-излигин жуп ямаса тақ қайта қойып шығыўлардың нәтийжесинде x, y, z избе-излигине келиўдың мүмкиншилигине байланыслы 1 ге ямаса -1 ге тең болады⁶.

$\epsilon_{\alpha\beta\gamma}\epsilon_{\lambda\mu\nu}$ көбеймелери 6-рангалы үш өлшемлі тензорды береді хәм сонлықтан бирлик үш өлшемлі $\delta_{\alpha\beta}$ тензорының қураўшыларының комбинациясы түринде аңлатылады⁷.

Координата системасын шағылыстырғанда, яғның барлық координаталардың белгилерин өзгерткенде, әдеттеги үш өлшемлі тензордың қураўшылары да

⁵ Биз бул жерде мағлыўмат ушын сәйкес формулаларды келтиремиз:

$$e^{iklm}e_{prst} = - \begin{vmatrix} \delta_p^i & \delta_r^i & \delta_s^i & \delta_t^i \\ \delta_p^k & \delta_r^k & \delta_s^k & \delta_t^k \\ \delta_p^l & \delta_r^l & \delta_s^l & \delta_t^l \\ \delta_p^m & \delta_r^m & \delta_s^m & \delta_t^m \end{vmatrix}, \quad e^{iklm}e_{prst} = - \begin{vmatrix} \delta_p^i & \delta_r^i & \delta_s^i \\ \delta_p^k & \delta_r^k & \delta_s^k \\ \delta_p^l & \delta_r^l & \delta_s^l \end{vmatrix},$$

$$e^{iklm}e_{prst} = -2(\delta_p^i\delta_r^k - \delta_r^i\delta_p^k), \quad e^{iklm}e_{prst} = -6\delta_p^i.$$

Бул формулалардағы улыўмалық коэффициентлер поляр қысыўдың нәтийжеси бойынша тексериледи. Бундай қысыўды (9) беріуі керек.

⁶ ϵ^{iklm} 4 тензорының қураўшыларының 4 координаталар системасын айландырыўға, 3 тензор болған $\epsilon_{\alpha\beta\gamma}$ ның кеңіслик координата көшерлерин айландырыўға қатнасы бойынша өзгермей қалыўы улыўмалық қағыйданың дара жағдайы болып табылады: Рангасы кеңісликтің өлшемлери санына тең хәм усы кеңісликте анықланған қәлеген антисимметриялық тензор усы кеңісликтеги координаталар системасын айландырыўларға қарата инвариант.

⁷ Мағлыўмат ушын сәйкес формулаларды келтиремиз:

$$\epsilon_{\alpha\beta\gamma}\epsilon_{\lambda\mu\nu} = \begin{vmatrix} \delta_{\alpha\lambda} & \delta_{\alpha\mu} & \delta_{\alpha\nu} \\ \delta_{\beta\lambda} & \delta_{\beta\mu} & \delta_{\beta\nu} \\ \delta_{\gamma\lambda} & \delta_{\gamma\mu} & \delta_{\gamma\nu} \end{vmatrix}.$$

Бул тензорды индекслерди бир, еки хәм үш жуп бойынша әпиўайыластырып, аламыз

$$\epsilon_{\alpha\beta\gamma}\epsilon_{\lambda\mu\nu} = \delta_{\alpha\lambda}\delta_{\beta\mu} - \delta_{\alpha\mu}\delta_{\beta\lambda}, \quad \epsilon_{\alpha\beta\gamma}\epsilon_{\lambda\beta\gamma} = 2\delta_{\alpha\lambda}, \quad \epsilon_{\alpha\beta\gamma}\epsilon_{\alpha\beta\gamma} = 6.$$

белгисін өзгертеді. Екі поляр вектордың көбеймеси түрінде беріле алатуғын вектордың құраушылары шағылыстырыуда белгисін өзгертпейді. Бундай векторларды **аксиаллық векторлар** деп атаймыз. Поляр хәм аксиал векторлардың скаляр көбеймеси хақыйқый емес, ал псевдоскаляр болып табылады: координаталарды шағылыстырғанда ол белгисін өзгертеді. Аксиал вектор антисимметриялы тензорға дуал болған псевдовектор болып табылады. Мысалы, егер $C = [AB]$ болса, онда

$$C_{\alpha} = \frac{1}{2} \epsilon_{\alpha\beta\gamma} C_{\beta\gamma},$$

бул жерде $C_{\beta\gamma} = A_{\beta} B_{\gamma} - A_{\gamma} B_{\beta}$.

Енди 4 тензорларға қайтып келемиз. A^{ik} антисимметриялық 4 тензорының кеңісликлік құраушылары ($i, k = 1, 2, 3$) тек кеңісликлік түрлендіріулерге қатнасы бойынша үш өлшемлі антисимметриялық тензор болып табылады, ал жоқарыда айтылғанларға байланысly оның құраушылары үш өлшемлі аксиал вектордың құраушылары арқалы аңлатылады. A^{01} , A^{02} , A^{03} құраушылары болса сол түрлендіріулерге қатнасы бойынша үш өлшемлі поляр векторды құрайды. Солай етип антисимметриялы 4 тензордың құраушыларын мына кесте түрінде көрсетіуге болады:

$$(A^{ik}) = \begin{bmatrix} 0 & p_x & p_y & p_z \\ -p_x & 0 & -a_z & a_y \\ -p_y & a_z & 0 & -a_x \\ -p_z & -a_y & a_x & 0 \end{bmatrix} \quad (10)$$

Қала берсе, кеңісликлік түрлендіріулерге қатнасы бойынша \mathbf{p} менен \mathbf{a} поляр хәм аксиал векторлар болып табылады. Антисимметриялық 4 тензордың құраушыларын бирим-бирим айтып шығыу арқалы оларды мына түрде жазамыз:

$$A^{ik} = (\mathbf{p}, \mathbf{a}).$$

Бундай жағдайда сол тензордың ковариант құраушылары мына түрге ийе:

$$A_{ik} = (-\mathbf{p}, \mathbf{a}).$$

Енди, ақырында төрт өлшемлі тензорлық анализдің базы бир дифференциаллық хәм интеграллық операцияларын қарау ушын тоқтап өтемиз.

φ скалярының 4 градиенти мына 4 вектор болып табылады:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x^i} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t}, \nabla \varphi \right).$$

Усы жазылған туыңдылардың 4 вектордың ковариант құраушылары екенлигин нәзерде тutyу зәрүрли. Хақыйқатында да скалярдың дифференциалы

$$d\varphi = \frac{\partial \varphi}{\partial x^i} dx^i$$

шамасы да скаляр болып табылады; оның түрінен (еки 4 вектордың скаляр көбеймеси) жоқарыдағы тастыйықлаудың дурыслығы айқын көрінеді.

Улыұма x^i , $\partial/\partial x^i$ координатасы бойынша дифференциаллау операторлары операторлық 4 вектордың ковариант қураушылары сыпатында қаралыуы керек. Сонлықтан, мысалы, контравариант қураушылары A^i дифференциалланатуғын 4 вектордың дивергенциясы - $\partial A^i/\partial x^i$ аңлатпасы скаляр болып табылады⁸.

Үш өлшемлі кеңіслікте интеграллауды көлем, бет хәм иймеклік бойынша жүргизиу мүмкин. Төрт өлшемлі кеңіслікте болса сәйкест төрт түрлі интеграллауды әмелге асыруы мүмкин.

1) 4 кеңісліктегі иймектік бойынша интеграл. Интеграллау элементи узынлық элементи, яғный dx^i 4 векторы болып табылады.

2) 4 кеңісліктегі бет бойынша (еки өлшемлі) интеграл. Үш өлшемлі кеңіслікте паралеллограмның dr хәм dr' векторларында қурылған майданының $x_\alpha x_\beta$ координаталық тегислигине түсірилген проекциясы $dx_\alpha dx'_\beta - dx_\beta dx'_\alpha$ ға тең екенлиги белгили. Тап сол сыяқлы 4 кеңіслікте беттин шексиз киши фрагменти екінші рангалы $df^{ik} = dx^i dx'^k - dx^k dx'^i$ антисимметриялы тензоры менен анықланады, оның қураушылары элементтің майданының координаталық тегислікке проекцияларына тең. Үш өлшемлі кеңіслікте $df_{\alpha\beta}$ тензорының орнына беттің элементи сыпатында $df_{\alpha\beta}$ тензорына дуаллық болған df_α тензоры қолланылады:

$$df_\alpha = \frac{1}{2} e_{\alpha\beta\gamma} df_{\beta\gamma}.$$

Геометриялық жақтан беттің элементине нормал болған вектор, ал бул вектордың абсолют шамасы усы элементтің майданына тең. Төрт өлшемлі кеңіслікте бундай вектордың сүүретин салыуға болмайды, бірақ df^{ik} тензорына дуаллық болған df^{*ik} тензорының сүүретин салыуға болады, яғный

$$df^{*ik} = \frac{1}{2} e^{iklm} df_{lm}. \quad (11)$$

Геометриялық жақтан ол df^{ik} элементине тең хәм «нормаль» бет элементин сүүретлейди, оның үстинде жатқан барлық кесиндилер df^{ik} элементи үстиндегі барлық кесиндилерге ортогонал. $df^{ik} df_{*ik} = 0$ екенлиги айқын.

3) Гипербет бойынша интеграл, яғный үш өлшемлі көп түрлилик (многообразие) бойынша. Үш өлшемлі кеңіслікте үш вектордан дүзилген параллеллопипедтің көлеми усы векторлардың қураушыларынан дүзилген үшінші тәртіпті анықлаушыға тең екенлиги мәлим. 4 кеңіслікте тап усындай жоллар менен dx^i , dx'_i ,

⁸ Егер «ковариант координата» x_i бойынша дифференциаллау жүргизилсе, онда

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} = g^{ik} \frac{\partial \varphi}{\partial x_k} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t}, -\nabla \varphi \right)$$

4 вектордың контравариант қураушыларын дүзеди. Бундай жазыуларды биз тек айрықша жағдайларда ғана пайдаланамыз (мысалы 4 градиенттің квадраты болған $\frac{\partial \varphi}{\partial x^i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}$ ди жазыу үшін). Әдебиятта туұындылардың координаталары бойынша дара туұындылардың

$$\partial^i = \frac{\partial}{\partial x_i}, \quad \partial_i = \frac{\partial}{\partial x^i}$$

символлары жәрдеміндегі қысқаша жазылыуы жийи қолланылады. Дифференциаллау операторларының жазылыуының усындай формасында олар тәрәпинен пайда етилетуғын шамалардың контра- хәм ковариантлық характери анық көрінеді. Тап усындай артықмашлыққа төменде келтирилген туұындылардың басқа түрдегі қысқаша жазылыуы (үтир белгисинен кейин индекс жазыу) ийе:

$$\varphi_{,i} = \frac{\partial \varphi}{\partial x^i}, \quad \varphi^i = \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}.$$

dx''^i деп белгиленген 4 векторларда дүзілген «параллелопипедтің» көлемінің проекциялары аңлатылады. Олар мына анықлаушы жәрдеминде көрсетиледи:

$$dS^{ikl} = \begin{vmatrix} dx^i & dx'^i & dx''^i \\ dx^k & dx'^k & dx''^k \\ dx^l & dx'^l & dx''^l \end{vmatrix}$$

Бұл анықлаушы үш индексі бойынша антисимметриялы болған 3-рангалы тензорды дүзеді. Гипербет бойынша интеграллау элементи сыпатында dS^{ikl} тензорына дуаллық болған dS^i арқалы белгиленген 4 векторын пайдаланған қолайлы:

$$dS^i = -\frac{1}{6} \epsilon^{iklm} dS_{klm}, dS_{klm} = \epsilon_{nkml} dS^n. \quad (12)$$

Усының менен бирге

$$dS^0 = dS^{123}, dS^1 = dS^{023}, \dots$$

Геометриялық жақтан dS^i шамасы жағынан гипербет элементінің «майданы» на тең, ал бағыты бойынша усы элементке нормал 4 вектор болып табылады (яғный гипербет элементінде өткерілген барлық туұрыларға перпендикуляр). Дара жағдайда $dS^0 = dx dy dz$, яғный үш өлшемлі dV көлемнің элементи болып табылады (гипербет элементінің $x^0 = \text{const}$ гипертегислигиндегі проекциясы).

4) Төрт өлшемлі көлем бойынша интеграл; интеграллау элементи мына дифференциаллардың көбеймеси болып табылады:

$$d\Omega = dx^0 dx^1 dx^2 dx^3 = c dt dV. \quad (13)$$

Бұл элемент скаляр болып табылады. 4 кеңістіктің участкасының көлемінің координаталар системасын бурганда өзгермейтуғынлығы түсиникли⁹.

Үш өлшемлі векторлық анализдің Гаусс пенен Стокс теоремаларына сәйкес төрт өлшемлі интегралларды бір бирине түрлендириулерге мүмкиншилик беретуғын теоремалар бар.

Туйық гипербет бойынша интегралды усы бет ишинде жайласқан 4 көлем бойынша dS^i интеграллау элементін

$$dS_i \rightarrow d\Omega \frac{\partial}{\partial x^i} \quad (14)$$

⁹ Интеграллау өзгериушилері болған x^0, x^1, x^2, x^3 лерди жаңа x'^0, x'^1, x'^2, x'^3 өзгериушилеріне түрлендиргенде $d\Omega$ интеграллау элементи $J d\Omega'$ ке алмастырылады. Бұл жерде $d\Omega' = dx'^0 dx'^1 dx'^2 dx'^3$, ал

$$J = \frac{\partial(x'^0 x'^1 x'^2 x'^3)}{\partial(x^0 x^1 x^2 x^3)}$$

шамасы түрлендириу якобианы болып табылады. $x'^i = \alpha_k^i x^k$ түріндегі сызыклы түрлендириу ушын J якобианы $\left| \alpha_k^i \right|$ анықлаушысы менен сәйкес келеди хәм бирге тең (координаталар системасының бурылыулары ушын), усының менен $d\Omega$ ның инварианттылығы келип шығады.

операторына алмастырыу арқалы түрлендирийге болады. Мысалы A^i векторының интегралы үшін ийе боламыз:

$$\oint A^i dS_i = \int \frac{\partial A^i}{\partial x^i} d\Omega. \quad (15)$$

Бул формула Гаусс теоремасының улыұмалыстырылыуы болады.

Еки өлшемлі бет бойынша интеграл усы бет тәрәпинен қамтып алынатуғын гипербет бойынша интегралға df_{ik}^* интеграллау элементин

$$df_{ik}^* \rightarrow dS_i \frac{\partial}{\partial x^k} - dS_k \frac{\partial}{\partial x^i} \quad (16)$$

операторына алмастырыу арқалы түрленеди. Мысалы A^{ik} антисимметриялы тензорынан алынған интеграл үшін ийе боламыз:

$$\frac{1}{2} \oint A^{ik} df_{ik}^* = \frac{1}{2} \int \left(dS_i \frac{\partial A_i}{\partial x^k} - dS_k \frac{\partial A^{ik}}{\partial x^i} \right) = \int dS_i \frac{\partial A^{ik}}{\partial x^k}. \quad (17)$$

Төрт өлшемлі туйық сызық бойынша алынған интеграл усы сызық тәрәпинен қамтып алынған бет бойынша интегралға

$$dx^i \rightarrow df^{ki} \frac{\partial}{\partial x^k} \quad (18)$$

алмастырыуы арқалы түрлендириледі. Мысалы вектордан алынған интеграл үшін

$$\oint A_i dx^i = \int df^{ki} \frac{\partial A_i}{\partial x^k} = \frac{1}{2} \int df^{ki} \left(\frac{\partial A_k}{\partial x^i} - \frac{\partial A_i}{\partial x^k} \right). \quad (19)$$

аңдатпасына ийе боламыз. Бул аңдатпа Стокс теоремасының улыұмаластырылыуы болып табылады.

Төрт өлшемлі тезлик. Әдеттегі үш өлшемлі тезлик векторынан төрт өлшемлі тензорды да түрлендирий мүмкін.

$$u^i = \frac{dx^i}{ds} \quad (20)$$

векторы бөлекшениң усындай 4 өлшемлі тезлиги (4 тезлиги) болып табылады.

Оның құраушыларын табыу үшін

$$ds = c dt \sqrt{1 - v^2 / c^2}$$

екенлигин еске түсиреміз. Бул аңдатпада v арқалы бөлекшениң үш өлшемлі тезлиги белгиленген. Сонлықтан

$$u^1 = \frac{dx^1}{ds} = \frac{dx}{cdt\sqrt{1-v^2/c^2}} = \frac{u_x}{c\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

х.т.б. Солай етип

$$u^i = \left(\frac{1}{\sqrt{1-v^2/c^2}}, \frac{v}{c\sqrt{1-v^2/c^2}} \right). \quad (21)$$

4 тезликтин өлшем бирлиги жоқ шама екенлигин атап өтеміз.

4 тезликтин қураушылары бир биринен ғәрезсиз емес. $dx_i dx^i = ds^2$ екенлигин еске алып

$$u^i u_i = 1. \quad (22)$$

аңдатпасына ийе боламыз. Геометриялық жақтан u^i бөлекшениң дүньялық сызығына урынба болған бирлик 4 вектор.

4 тезликтин анықламасына сәйкес

$$w^i = \frac{d^2 x^i}{ds^2} = \frac{du^i}{ds}$$

тууындысын 4 тезлениў деп атаў мүмкин. (3) ти дифференциаллап

$$u_i w^i = 0. \quad (23)$$

екенлигин табамыз. *Демек тезлик пенен тезлениўдиң 4 векторлары өз-ара ортогонал екен.*

Ең киши тәсир принципи. Материаллық бөлекшелердиң қозғалысын изертлегенде биз ең киши тәсир принципнен келип шығамыз. Бул принциптиң мәніси мынадан ибарат: хәр бир механикалық система ушын тәсир деп аталатуғын S интегралы бар болып, бул интеграл ҳақыйқый қозғалысларда минимумга ийе болады, ал усыған байланыслы оның вариациясы δS нолге тең¹⁰.

Еркин материаллық бөлекше ушын (бундай бөлекше қандай да бир сыртқы күшлердиң тәсиринде болмайды) тәсир интегралын анықлаймыз.

Буның ушын биз дәслеп интегралдың аныў ямаса мынаў инерциал есаплаў системасынан ғәрезли емес екенлигин, яғный оның Лоренц түрлендириўлерине қарата инвариант екенлигин аңғарамыз. Демек буннан бул интегралдың скалярдан алыныўының керек екенлиги келип шығады. Сандай-ақ интеграл астында биринши дәрежели дифференциаллардың турыўы керек екенлиги түсиникли. Бирақ еркин материаллық бөлекше ушын дүзиў мүмкин болған усындай бирден бир скаляр интервал ds ямаса αds болыўы керек (α арқалы базы бир турақлы белгиленген).

Солай етип еркин бөлекше ушын тәсир мына түрге ийе болыўы керек:

$$S = -\alpha \int_a^b ds.$$

¹⁰ Қатаң түрде айтқанда ең киши тәсир принципи S интегралының интеграллаў сызығының тек киши участкасы бойлап минимал мәниске ийе боады деп тастыйықлайды. Ықтыярлы узынлықтағы сызық ушын S интегралы минимум болып табылыўы шәрт емес экстремумға ийе болады деп тастыйықлаўға болады.

Интеграл берілген a хәм b ұақыялары арасындағы дүньялық сызық бойынша алынады (бөлекше a хәм b нокатларында белгили бир t_1 хәм t_2 ұақыт моментлеринде турады, яғный берілген дүньялық нокатлар арасында деп есапланады); α болса берілген бөлекшени тәрийиплейтуғын базы бир турақлы. Барлық бөлекшелер ушын

α ның оң шама болатуғынлығын аңсат көрийге болады. Ҳақыйқатында да $\int_a^b ds$ интегралы дүньялық сызық бойлап туўры бойында максималлық мәниске ийе болады, дүньялық сызықтың бойы бойлап оны қәлегенимизше киши етип алыўымызға болады.

Солай етип оң мәниси менен алынған интеграл минимумға ийе болмайды, ал кери белги менен алынған интеграл дүньялық сызық бойлып минимумға ийе болады.

Тәсирди ұақыт бойынша интеграл түринде берийге болады:

$$S = \int_{t_1}^{t_2} L dt.$$

dt ның алдындағы коэффицент L берілген механикалық система ушын **Лагранж функциясы** деп аталады.

Бир қанша белгилеўлер қабыл етемиз. Мейли dt арқалы қозғалмайтуғын есаплаў системасындағы (яғный қозғалмай турған бизлер менен байланысқан системадағы) шексиз киши ұақыт аралығы, ал dt' арқалы v тезлиги менен қозғалыўшы есаплаў системасындағы (қозғалыўшы сааттың жүрий тезлиги) dt ға сәйкес ұақыт аралығы белгиленген болсын. Ондай болса Лоренц түрлендирийўлерине сәйкес

$$dt' = \frac{ds}{c} = dt \sqrt{1 - v^2 / c^2}.$$

Демек $S = \int_{t_1}^{t_2} L dt$ формуласының жәрдемінде аламыз:

$$S = - \int_{t_1}^{t_2} \alpha c \sqrt{1 - v^2 / c^2} dt.$$

Бул аңлатпада v арқалы материаллық бөлекшениң тезлиги белгиленген. Демек бөлекшениң Лагранж функциясы мынаған тең болады екен:

$$L = -\alpha c \sqrt{1 - v^2 / c^2}.$$

Жоқарыда айтылғанындай α шамасы берілген бөлекшени тәрийиплейди. Классикалық механикада хәр бир бөлекше m массасы менен тәрийипленеди. Енди m хәм α шамалары арасындағы байланысты анықлаймыз. Бул байланыс $c \rightarrow \infty$ шегинде бизиң L ушын жазылған аңлатпамыз классикалық аңлатпаға өтийи керек шәрти тийкарында табылады:

$$L = \frac{mv^2}{2}.$$

Бул отиўди әмелге асырыў ушын L ди v/c ның дәрежеси бойынша қатарға жаямыз. Бундай жағдайда жокары тәртипли ағзаларды таслап кетип, аламыз

$$L = -\alpha c \sqrt{1 - v^2 / c^2} \approx -\alpha c + \frac{\alpha v^2}{2c}.$$

Лагранж функциясындағы турақлы ағзалар қозғалыс теңлемелеринде сәўлеленбейди ҳәм соның ушын таслап кетиледи. L деги αc ны таслап кетип ҳәм классикалық аңлатпа $L = mv^2 / 2$ менен салыстырып $\alpha = mc$ екенлигине ийе боламыз.

Солай етип еркин бөлекше ушын тәсир мынаған тең:

$$S = -mc \int_a^b ds, \quad (24)$$

ал Лагранж функциясы болса

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - v^2 / c^2}. \quad (25)$$

Энергия ҳәм импульс. Бөлекшениң импульсы деп $\mathbf{p} = \partial L / \partial \mathbf{v}$ векторына айтады ($\partial L / \partial \mathbf{v}$ жазыўы қураўшылары L ден \mathbf{v} ның сәйкес қураўшысы бойынша алынған туўындығы тең вектордың символлық белгилениўи болып табылады). (25)-аңлатпаның жәрдемінде табамыз:

$$\mathbf{p} = \frac{m\mathbf{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}. \quad (26)$$

Киши тезликлерде ($v \ll c$) ямаса $c \rightarrow \infty$ шегинде бул аңлатпа классикалық $\mathbf{p} = m\mathbf{v}$ аңлатпасына өтеди. Егер $v = c$ болсы импульс шексизликке айланады.

Импульстен ўақыт бойынша алынған туўынды бөлекшеге тасир етиўши күшке тең. Мейли бөлекшениң тезлиги тек бағыты бойынша өзгеретуғын болсын (яғный күш тезликке перпендикуляр бағытланған). Онда

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = \frac{m}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \frac{d\mathbf{v}}{dt}. \quad (27)$$

Егер тезлик шамасы бойынша өзгеретуғын болса (яғный күш тезлик бағытында түсирилген)

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = \frac{m}{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^{3/2}} \frac{d\mathbf{v}}{dt}. \quad (28)$$

Еки жағдайда күштиң тезликке қатнасының бирдей емес екенлигин көремиз. Бөлекшениң энергиясы E деп

$$E = \mathbf{p}\mathbf{v} - L$$

шамасына айтамыз. L хәм \mathbf{p} ушын (25)- хәм (26)-аңлатпаларын қойып, аламыз

$$E = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}. \quad (28)$$

Бул оғада әхмийетли формула релятивистлик механикада еркин бөлекшениң энергиясының тезлик нолге тең (яғный $v = 0$) болғанда да нолге тең болмай, ал

$$E = mc^2 \quad (29)$$

шамасына тең болатуғынлығын көрсетеди. Оны бөлекшениң **тынышлықтағы энергиясы (тынышлық энергиясы)** деп атайды.

Киши тезликлер ушын ($v < c$) (28)-аңлатпаны v/c ның дәрежелери бойынша қатарға жайсақ, онда

$$E \approx mc^2 + \frac{mv^2}{2}$$

аңлатпасын аламыз. Демек бул жағдайда алынған формуладан mc^2 тынышлық энергиясын алып тасласақ, онда бөлекше ушын кинетикалық энергияның классикалық аңлатпасын аламыз.

Биз жоқарыда «бөлекше» ҳаққында сөз жүртип атырмыз, бирақ оның «элементарлылығы» ҳеш бир жерде пайдаланылмады. Сонлықтан алынған формулаларды көп бөлекшелерден туратуғын қәлеген курамалы дене ушын қолланыў мүмкин хәм бул жағдайда m арқалы денениң толық массасы, ал v арқалы оның тутасы менен қозғалыў тезлиги белгиленген. Мысалы (29)-формула қәлеген тынышлықта турған тутас дене ушын дурыс. Биз еркин денениң энергиясының (яғный қәлеген туйық системаның энергиясының) релятивистлик механикада белгили бир анық мәнимске ийе болатуғынлығын, барлық ўақытта да оң мәниске ийе болатуғынлығын хәм денениң массасы менен тиккелей байланысы бар шама екенлигине итибар бериўимиз керек. Усыған байланыслы биз классикалық механикада денениң энергиясы тек ықтыярлы аддитив шама дәллигинде анықланатуғынлығын, оның оң мәниске де, терис мәниске де ийе болатуғынлығын еске түсирип өтемиз.

Тынышлықта турған денениң энергиясы оның қурамына киретуғын бөлекшелердиң тынышлық энергиясынан басқа сол бөлекшелердиң кинетикалық энергияларын хәм олардың бир бири менен тәсирлесий энергияларын да өз ишине алады. Басқа сөз бенен айтқанда mc^2 шамасы $\sum m_a c^2$ қа тең емес (m_a бөлекшелердиң массасы) хәм сонлықтан m ниң мәниси $\sum m_a$ ға тең емес. Солай етип релятивистлик механикада массаның сақланыў нызамы орын алмайды екен: қурамалы денениң массасы оның бөлеклериниң массасының қосындысына тең емес. Буның орнына тек энергияның сақланыў нызамы орын алып, буған бөлекшелердиң тынышлық энергиялары да киреди.

(26)- хәм (28)-аңлатпаларды квадратқа көтерип хәм оларды салыстырыў арқалы из бөлекшениң энергиясы менен импульсы арасындағы мына қатнасты аламыз:

$$\frac{E^2}{c^2} = p^2 + m^2 c^2. \quad (30)$$

Импульс арқалы аңлатылған энергияның Гамильтон функциясы H деп аталатынын белгили:

$$H = c\sqrt{p^2 + m^2 c^2}. \quad (31)$$

Киши тезликлерде $p \ll mc$ хәм жуўық түрде:

$$H \approx mc^2 + \frac{p^2}{2m},$$

яғнай егер тынышлық энергиясын алып тасласақ Гамильтон функциясының белгили классикалық аңлатпасын алады екенбиз.

(26)- хәм (28)-аңлатпалардан еркин бөлекшениң энергиясы, импульсы хәм энергиясы арасындағы төмендегидей қатнас келип шығады:

$$\mathbf{p} = \frac{E\mathbf{v}}{c^2}. \quad (32)$$

$v = c$ болған бөлекшениң импульсы менен энергиясы шексизликке айланады. Бул массасы нолге тең болмаған бөлекшелердің жақтылықтың тезлигиндей тезлик пенен қозғала алмайтуғынлығын билдиреди. Бирақ релятивистлик механикада массасы нолге тең хәм жақтылықтың тезлигиндей тезлик пенен қозғалатуғын бөлекшелердің болыуы мүмкин. Бундай бөлекшелер ушын (32)-аңлатпадан ийе боламыз¹¹:

$$p = \frac{E}{c}. \quad (33)$$

Жуўық түрде тап усы формула массасы нолге тең емес бөлекшелер ушын бөлекшениң энергиясы E оның тынышлықтағы энергиясы mc^2 тан жүдә үлкен болған **ультрарелятивистлик жағдайларда** дурыс болады.

Енди барлық алынған қатнастарды төрт өлшемлі түрде келтирип шығарамыз. Ең киши тәсир принципине сәйкес

$$\delta S = -mc \int_a^b ds = 0.$$

δS ушын аңлатпаны ашамыз. Буның ушын $ds = \sqrt{dx_i dx^i}$ екенлигин аңғарамыз хәм сонлықтан

$$\delta S = -mc \int_a^b \frac{dx_i \delta dx^i}{ds} = -mc \int_a^b u_i \delta x^i.$$

¹¹ Жақтылық квантлары – фотонлар сондай бөлекшелер болып табылады.

Бөлімлер бойынша интеграллап, табамыз:

$$\delta S = -mcu_i \delta x^i \Big|_a^b + mc \int_a^b \delta x^i \frac{du_i}{ds} ds. \quad (34)$$

Мәлім, қозғалыс теңдемелерін табыу үшін берілген екі аўхалдан өтетұғын хәр қыйлы траекториялар салыстырылады [яғный $(\delta x^i)_a = (\delta x^i)_b = 0$ шеклеріндегі]. Хакыйқый траектория $\delta S = 0$ шәртинен анықланады. Бундай жағдайда (34)-формуладан $du_i/ds = 0$ теңлемесін алған болар едик, яғный төрт өлшемлі түрде еркин бөлекшениң тезлигиниң тұрақлылығы.

Координаталардың функциясы сыпатында тәсирдің вариациясын табыу үшін тек бир a ноқатын берілген деп есаплау керек, соның үшін $(\delta x^i)_a = 0$. Екинши ноқатты өзгермели деп есаплау керек, бірақ сының менен бирге тек ҳакыйқый нокатларды, яғный траекторияның қозғалыс теңдемелерін қанаатландыратұғын нокатларды қарау керек. Соның үшін (34)-аңлатпадағы интеграл δS үшін нолге тең. $(\delta x^i)_b$ ның орнына тек δx^i деп жазамыз ҳәм солай етип табамыз:

$$\delta S = -mcu_i \delta x^i. \quad (35)$$

4 вектор

$$p_i = -\frac{\partial S}{\partial x^i} \quad (36)$$

4 импульс деп аталады. Механикадан мәлім болғанындай, $\partial S/\partial x$, $\partial S/\partial y$, $\partial S/\partial z$ бөлекшениң \mathbf{p} импульсының үш қураушысы болып табылады, ал $\partial S/\partial t$ туыңдысы болса бөлекшениң энергиясы E болып табылады. Сонлықтан 4 импульстың ковариант қураушылары $p_i = (E/c, \mathbf{p})$, ал контравариант қураушылары болса¹²

$$p^i = \left(\frac{E}{c}, \mathbf{p} \right). \quad (37)$$

(35)-аңлатпадан көринип тұрғанындай, еркин бөлекшениң 4 импульсының қураушылары мынаған тең:

$$p^i = mcu^i. \quad (38)$$

Бұл аңлатпаға

$$u^i = \left(\frac{1}{\sqrt{1-v^2/c^2}}, \frac{\mathbf{v}}{c\sqrt{1-v^2/c^2}} \right)$$

формуласынан u^i диң мәнисін қойсақ, онда \mathbf{p} ҳәм E үшін (26)- ҳәм (28)-аңлатпалардың алынатуғынлығына исенеміз.

Солай етип релятивистлик механикада импульс пенен энергия бир 4 вектордың қураушылары болып табылады екен. Буннан импульс пенен энергияның бир есаплау

¹² Физикалық 4 векторларды есте сақлау үшін миемоникалық қағыйдаға дыққат аударамыз: контравариант қураушылар сәйкес үш өлшемлі векторлар менен (x^i үшін g , p^i үшін p х.т.б.) «дурыс», оң белгі арқалы байланысқан.

системасынан екіншісіне өткендегі түрленіу формулалары тиккелей шығады. 4 вектордың түрленіуінің ұлыұмалық формулалары болған [(1)-формула]

$$A^0 = \frac{A'^0 + (V/c)A'^1}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, \quad A^1 = \frac{A'^1 + (V/c)A'^0}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, \quad A^2 = A'^2, \quad A^3 = A'^3.$$

формулаларына (37)-аңлатпаны қойып мына формулаларды аламыз:

$$p_x = \frac{p'_x + (V/c)E'}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}, \quad p_y = p'_y, \quad p_z = p'_z, \quad E = \frac{E' + (V/c)p'_x}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}. \quad (39)$$

Бұл аңлатпада p_x, p_y, p_z арқалы үш өлшемлі \mathbf{p} векторының құраушылары белгиленген.

4 импульстың анықламасы болған (38) ден хәм $u^i u_i = 1$ теңлигинен еркин бөлекшениң 4 импульсының квадраты ушын ийе боламыз:

$$p^i p_i = m^2 c^2. \quad (40)$$

Бұл аңлатпаға (37) ни қойып биз (30)-аңлатпаға қайтып келемиз.

Күш ушын әдеттегі анықламаға сәйкес күш 4 векторын мына туұынды түрінде анықлау мүмкин:

$$g^i = \frac{dp^i}{ds} = mc \frac{du^i}{ds}. \quad (41)$$

Оның құраушылары $g^i u_i = 0$ теңлигин қанаатландырады. Бұл 4 вектордың құраушылары күштиң әдеттегі үш өлшемлі $\mathbf{f} = d\mathbf{p}/dt$ векторы арқалы былайынша аңлатылады:

$$g^i = \left(\frac{\mathbf{f} \mathbf{v}}{c^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \frac{\mathbf{f}}{c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right). \quad (42)$$

Ұақытлық құраушы күштиң жумысы менен байланысқан болып шығады.

Пайдаланылған әдебиетлар дизими

1. Hugh D. Young, Roger A. Freedman, contributing author A. Lewis Ford. University Physics with modern Physics. 13th Edition. Addison-Wesley. 1598 p.

(p. 1223-1260).

2. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава 1. §§ 5-7. Глава 2. §§ 8-9.

3. А.Н.Матвеев. Механика и теория относительности. Учебник для студентов высших учебных заведений. 3-е издание. Издательства "ОНИКС 21 век", "Мир и образование". Москва. 2003. 432 с.

Глава 3. §§ 13-14.

4. Benjamin Crowell. Special Relativity. www.lightandmatter.com, rev. February 11, 2016.

5. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009. 441 p.

5-лекция. Гравитациялық тәсірлесіуді геометрияластырыу. Улыұмалық салыстырмалық теориясы тийкарында жататуғын гипотезалар

Инерциал емес есаплау системасына Евклид геометриясын қолланыуға болмайтуғынлығын көргеннен кейин геометрия деген не хәм оның неге кереги бар? Деген сорау үстинде ойлайық. Бул сорауға берилетуғын ең қысқа хәм дурыс жууап мынадан ибарат:

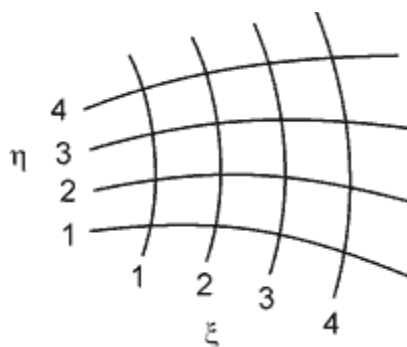
геометрия биринши гезекте кеңисликтеги ноқатлардың өз-ара жайласыуын анықлау ушын керек. Хәр бир айқын жағдай ушын ноқатлардың өз-ара жайласыуды анықлаушы қағыйдаларды ислең шығыу геометрия илиминиң өзін қурайды.

Биз бул жерде кеңислик дегенде бизиң үш өлшеули кеңислигимизди нәзерде тутыу шәрт емес. Кеңислик еки өлшемли ямаса төрт өлшемли (мысалы Минковский кеңислиги) болыуы мүмкин. Өлшемлери саны $n \geq 2$ болған қәлеген кеңислик ушын геометрияны дүзиу мәселеси тууры сызықлардың аппаратын хәм оған сәйкес келиуши аксеомалар менен теоремалардың Евклидлик системасын алдын-ала беріуісиз әмелге асырылады.

Биз жер өлшеуши адамды көз алдымызға келтирейик. Ол ойлы-бәлентли хәм қалың тоғай өскен жерди өлшеп усы участканың картасын дүзетуғын болсын. Хәр бир ноқатта турғанда ол әтирапындағы участканың киши бөлимін ғана көреді. Бизиң жер өлшегишимиздиң қолында тек өлшеу рулеткасы ғана бар. Бул рулетка үлкен емес үш мүйешликлер ямаса төрт мүйешликлерди өлшейди. Олардың төбелерин жерге қағылған қазықлар менен белгилеу мүмкин. Усындай жоллар менен өлшенген фигураларды бир бирине байланыстырып жер өлшеуши тоғайдың қашықлау учаткаларына карай белгилі бир избе-изликте жүриуге мәжбүр болады. Абстракт түрде айтатуғын болсақ жер өлшеуши үлкен емес областларда әдеттеги Евклид геометриясының усылларын қолланады. Бирақ бул усылларды пүтини менен алғандағы барлық жер участкасына қолланыу мүмкин емес. Бундай участканы тек бир учаскадан екинши учаскаға өтиу жолы менен геометриялық жақтан изертлеу мүмкин. Қала берсе Евклид геометриясын глобаллық мәнисте ойлы-бәлентли участкада қолланыуға болмайды: бундай участкада тууры сызық пүткіллей болмайды. Сызғыштың қысқа лентасын тууры деп есаплауға болады, бирақ бийикликти бийиклик пенен, ойпатты ойпат пенен тутастыратуғын беттиң барлық ноқатларын тутастуратуғын (беттиң үстинде жататуғын) тууры сызық болмайды. Солай етип Евклид геометриясы белгилі бир мәнисте тек киши (ямаса инфинитезимал) областлар ушын ғана дурыс болады. Ал үлкен областларда болса кеңислик ямаса бет хәққында улыұмалырақ көз-қараслар орын алады.

Егер жер өлшеуши системалы түрде жұмыс ислегиси келетуғын болса, онда ол тоғай өскен бетти сызықлар торы менен қаплайды. Оларды қазықлар менен бекитеді ямаса белгилі ағашларға байланыстырады. Оған сызықлардың кесилісетуғын еки семействосы керек болады.

Координаталардың Гаусслық системасы.



Сызықтар мүмкін болғанынша тегис хәм үзликсиз майысқан, ал хәр бир семество рамкаларында избе-из номерленген болыуы керек. Бир семействоның қәлеген бир ағзасының символлық белгилениуі ретинде ξ ди, ал баска семействоның қәлеген ағзасы ушын η ди аламыз. Бундай жағдайда хәр бир кесилисуі ноқатын еки ξ хәм η саны тәрийиплейди (мысалы $\xi = 3$ хәм $\eta = 5$). Барлық аралықтық ноқатларды ξ хәм η шамаларының бөлшек мәнислери менен тәрийиплеу мүмкин. Майысқан беттиң ноқатларын анықлаудың усындай усылын биринши рет Гаусс пайдаланды хәм сонлықтан ξ хәм η шамаларын **Гаусс координаталары** деп атайды. Гаусс усылының өзине тән өзгешелиги: ξ хәм η шамалары узынлықты да, мүйешти де, басқа да өлшенетуғын геометриялық шаманы аңлатпайды, ал тек санлар болып табылады.

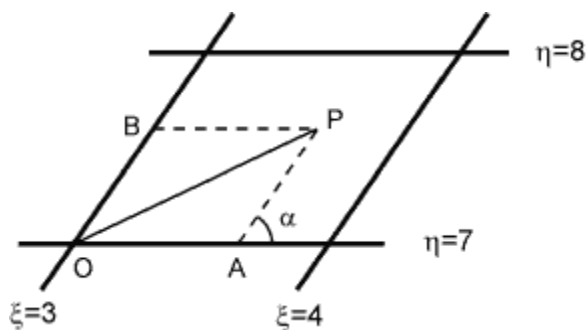
Участкадағы ноқатларды есаплаудағы бирлик өлшемди анықлау толығы менен жер өлшеушінің иси болып табылады. Оның рулеткасының узынлығы Гаусс координаталар системасындағы бир ячейкаға сәйкес областты анықлайды.

Жер өлшеуші енди бир ячейкадан кейин екинши ячейканы өлшеуі, усындай өлшеулерди дауам етиуі мүмкин. Бул ячейкалардың хәр бирин киши параллелограмм деп карауға болады. Егер еки тәрәпи менен оның арасындағы мүйеш анықланған болса бундай параллелограммды толық анықланған деп есаплауға болады. Жер өлшеуші бул ячейкалардың хәр бирин өлшеуі керек хәм кейин оларды өзиниң картасына түсируі керек. Бул процедураларды орынлағаннан кейин ол өзиниң картасында участканың геометриясы ҳаққында толық мағлыұматларды алады.

Хәр бир ячейка ушын үш санның (еки тәрәп хәм мүйеш) орнына басқа усылды қолланыу көпшиликке мәлим. Оның артықмашлығы симметриясының жоқарылығында.

Ячейкалардың бирин қараймыз. Бул ячейка параллелограмм болсын хәм оның тәрәплери биринен соң бири келетуғын еки номерге сәйкес келсин ($\xi = 3$, $\xi = 4$ хәм $\eta = 7$, $\eta = 8$; см., сүүретте келтирилген).

Бир ячейка шеклериндеги қашықтықтарды анықлау.



Ячейка ишиндеги P базы бир ноқат, ал S арқалы мүйештиң төбесинде турған O ноқатынан қашықтығы белгиленген. Бул қашықтық өлшеу рулеткасының

жәрдемінде анықланады. P нокаты арқалы еки координата сызығына параллеллер өткереміз: бул параллеллер координата сызықтарын A хәм B нокатларында кеседи.

Бундай жағдайда A хәм B ларға бизиң координата торымыз рамкаларында санлар ямаса Гаусс координаталары сәйкес келеди. A нокаты $(\xi + \Delta\xi, \eta)$ координаталарына, ал B нокаты $(\xi, \eta + \Delta\eta)$ координаталарына ийе, (ξ, η) болса O нокатының координатасы болып табылады. Гаусс координаталарының өсимлери болған $\Delta\xi$ хәм $\Delta\eta$ шамаларын A хәм B нокатлары хәм OA хәм OB қашықтықтары туратуғын параллелограмның тәреплери өлшеу хәм усы шамалардың параллелограмның тәреплерине қатнасын есаплай жолы менен анықлаймыз. Бизиң параллелограмымыз өзиниң Гаусс координаталары менен бирге айрылатуғын сызықтар менен дүзилген болғанлықтан $\Delta\xi$ хәм $\Delta\eta$ өсимлери усы қатнастарға тең болады. Баска сөз бенен айтқанда олар A хәм B нокатларының параллелограмның сәйкес тәреплерин қандай қатнаста бөлетуғынлығын көрсетеди.

OA қашықтығының ҳақыйқый мәниси $\Delta\xi$ емес, ал $a\Delta\xi$ шамасына тең. Бул жерде a арқалы өлшеу арқалы табылатуғын белгили бир шама. Тап сол сыяқлы OB узынлығының ҳақыйқый мәниси $\Delta\eta$ ге тең емес, ал базы бир $b\Delta\eta$ шамасына тең. Егер P нокатын жылыстырсақ, онда оның Гаусс координаталары өзгереді; гаусс координаталарының ҳақыйқый узынлықтарға қатнасы болған a хәм b шамалары болса бир ячейка шеклерінде өзгериссиз қалады.

Енди $OP = \Delta L$ қашықтығын табамыз. Косинуслар бойынша теоремадан

$$\Delta L^2 = OA^2 + 2 OA \cdot OB \cos \alpha + OB^2. \quad (1)$$

Бул аңлатпадағы α параллелограмның төбеси O нокатындағы мүйеш болып табылады. Бул аңлатпаны $\Delta\xi$ хәм $\Delta\eta$ арқалы қайтадан жазсақ мынаны аламыз

$$\Delta L^2 = a^2 \Delta\xi^2 + 2abc \cos \alpha \Delta\xi \Delta\eta + b^2 \Delta\eta^2. \quad (2)$$

Пропорционаллық коэффициентлери a , b хәм α мүйеши улыўма жағдайларда ячейкадан ячейкаға өткенде өзгереді (яғный олар O төбесиниң координаталары болған ξ хәм η шамаларының функциялары болып табылады. (2)-теңдемедеги үш көбейтиўшини басқа усыл менен белгилеу улыўма түрде қабыл етилген. Атап айтқанда

$$\Delta L^2 = g_{11} \Delta\xi^2 + 2g_{12} \Delta\xi \Delta\eta + g_{22} \Delta\eta^2. \quad (3)$$

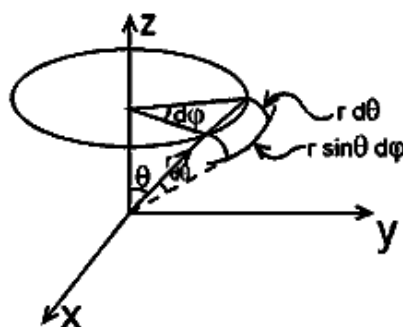
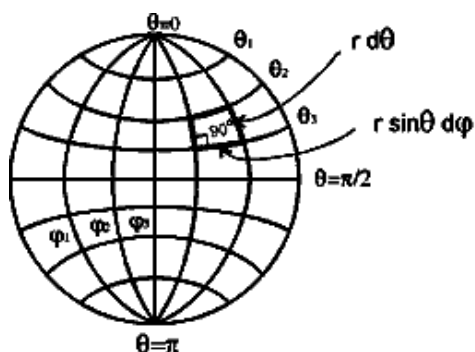
Бул формуланы Гаусс координаталарындағы **Пифагордың улыўмаластырылған теоремасы** деп атайды.

Бизиң аңлатпаларымызда пайда болған үш g_{11} , g_{12} , g_{22} шамалары параллелограмның шеклерінде қашықтықтарды хәм нокатлардың орынларын анықлайтуғын еки тәреп хәм мүйеш сыпатында хызмет етеди. Сонлықтан оларды **метрлик коэффициентлер**, ал (3)-аңлатпаны **беттиң метрикасын** анықлайды деп есаплайды. Метрлик коэффициентлердиң мәнислери ячейкадан ячейкаға өзгериіп барады, бул жағдайды картада белгилеп барыу ямаса нокаттың Гаусс координаталары болған ξ , η шамаларының математикалық функциясы сыпатында беріу керек:

$$g_{11}(\xi, \eta), g_{12}(\xi, \eta), g_{22}(\xi, \eta). \quad (4)$$

Егер бул функциялар белгили болса, онда (3)-формула жәрдеминде координата басынан қалеген ячейкада жайласқан қалеген ноқатқа шекемги ҳақыйқый қашықлықларды есаплау мүмкин (себеби олардың Гаусс координатлары ξ, η менен O ноқатының координаталары белгили). **Солай етип g_{ij} метрлик коэффициентлери беттиң барлық геометриясын анықлайды екен.**

Геодезиялық сызықлар ҳәм қыйсықлық. Қыйсық бетте туўры сызықлар болмайды, ал ең дүзиўлери болады. Сол сызықлар ноқатлар жуплары арасындағы қашықлықларды анықлайды. Олардың математикалық аты геодезиялық сызықлар. Мысалы сфералық бетте геодезиялық сызықлар үлкен дөңгелектиң шеңберлери болып табылады. Бул шеңберлер сфераның орайы арқалы өтиўши тегисликлер менен кесиледи.



Сферадағы метрика

Сферадағы еки Гаусс координатасы ретинде еки мүйешти алыу мүмкин (поляр мүйеш θ ҳәм азимуталлық мүйеш φ). Сфераның радиусын r арқалы белгилеп сферадағы метриканы мына түрде көрсетиў мүмкин:

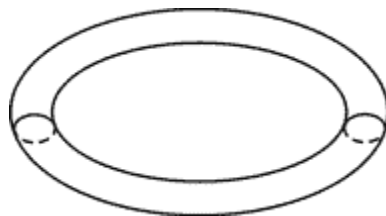
$$dL^2 = r^2 \sin^2 \theta d\varphi^2 + r^2 d\theta^2. \quad (5)$$

Бул улыўма формула болған (3)-аңлатпадағы метрлик коэффициентлерге сәйкес келеди:

$$g_{11} = r^2 \sin^2 \theta, g_{22} = r^2, g_{12} = 0. \quad (6)$$

g_{12} қураўшысының нолге тең екенлиги координата системасының ортогоналлығын билдиреди.

Тор.

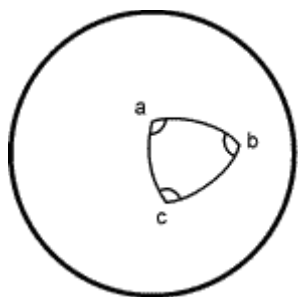


Басқа бетлердеги ең қысқа сызықлар көпшилик жағдайларда қурамалы қурылысқа ийе болады; бирақ усыған қарамастан усы бетлердиң рамкаларында олар ең әпиўайы иймекликлер болып табылады ҳәм бул беттиң геометриясының каркасын пайда етеди (мысалы Евклид геометриясындағы туўры сызықлардың тегисликтиң каркасын пайда еткениндей).

Беттиң екінши фундаменталлық қәсийети – оның қыйсықлығы болып табылады. Қыйсықлықты әдетте үшінши кеңисликлик өлшем жәрдеминде анықлайды. Мысалы сфераның қыйсықлығы оның радиусы арқалы өлшенеди (атап айтқанды

беттеги нокаттан сфераның орайына шекемги аралық – сфералық беттен тыста орналасқан).

Тоғайлы орындағы жер өлшеуші қыйсықтың бул анықламасын пайдалана алмайды. Ол беттен тыста жайласқан нокатларға бара алмайды. Сонлықтан қыйсықты анықлау үшін тек өзинің рулеткасынан пайдаланыуы керек. Гаусс усы усылдың хақықатында да дурыс екенлигин дәлиледи хәм усы жерде мәселениң сферада қалай шешилетуғынлығын көрсетип өтемиз. Буның ушын сфераның бетинде үш a , b және c нокатларын аламыз хәм оларды геодезиялық сызықлар менен тутастырамыз.



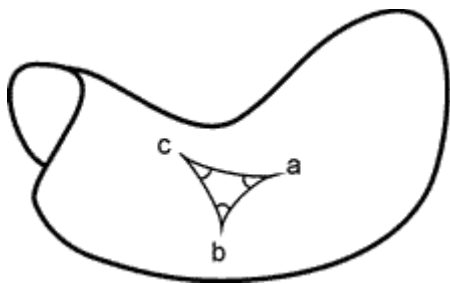
Сфера бетинде алынған үш мүйешликтің ишки мүйешлериниң қосындысы π ден үлкен.

Нәтийжеде жоқарыдағы сүүретте көрсетилгендей үш мүйешлик алынады. Бул үш мүйешликтің ишки мүйешлериниң қосындысы π ден (яғный 180° тан) үлкен болады. Бул сфераның дөңсигиниң нәтийжеси. Үш мүйешлик қаншама үлкен болса ишки мүйешлердиң қосындысының π ден айырмасы үлкен болады. Усы айырма жәрдемінде биз сфераның қыйсықтық дәрежесин – оның радиусын анықлай аламыз ба? - деген сорау тууылады. Әлбетте анықлау мүмкин. Буның ушын үш мүйешликтің ишки мүйешлериниң қосындысын Σ арқалы белгилеймиз хәм $\Sigma - \pi$ айырмасын үш мүйешликтің майданы S_Δ ға бөлемиз:

$$\frac{\Sigma - \pi}{S_\Delta} = \frac{1}{R^2} \equiv C. \quad (7)$$

Алынған шама $1/R^2$ қа тең (R арқалы сфераның радиусы белгиленген). Оны қыйсықтық деп атайды және C хәрипи жәрдемінде белгилейди.

Қәлеген қыйсайған бет жағдайында қыйсықтың жоқарыда келтирилгендей жоллар менен анықлайды. Улыұма жағдайда бет хәр қыйлы нокатларда хәр қыйлы болып қыйсайған болыуы мүмкин. Сонлықтан берилген орындағы қыйсықты анықлау үшін үш мүйешликті шексиз киши етип алыу керек. Усындай жоллар менен сфера ушын алынған қыйсықтық оң мәниске ийе болып шығады. Бирақ терис мәниске ийе қыйсықтыққа ийе бетлер де бар. Усындай бетке мысал ретінде ер тәризли бетти келтириу мүмкин (төмендеги сүүрет).



Ер терис мәнисли қыйсықтыққа ийе бет болып табылады.

Усындай ер тәрізлі беттегі үш мүйешліктің ишки мүйешлеринің қосындысы π ден киши, яғный

$$C = \frac{\Sigma - \pi}{S_{\Delta}} < 0, \quad (8)$$

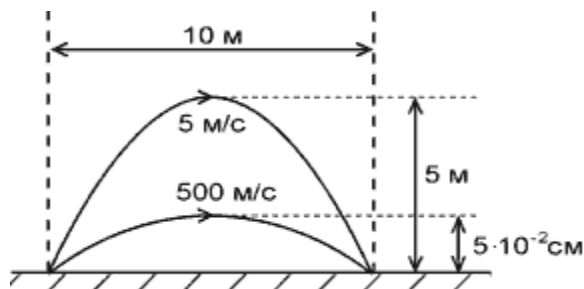
яғный қыйсықлық терис.

Беттің қыйсықлығы хаққында шеңбер узынлығының оның радиусына қатнасы бойынша да таллау мүмкин. Сферада бул қатнас 2π ден киши, ал ер тәрізлі бетте 2π ден үлкен.

Улыўма жағдайларда қыйсықлық R_{iklm} 4-рангалы тензоры жәрдеминде тәрийипленеди хәм ол **қыйсықлық тензоры** деп аталады хәм **ол метрлик тензор** $g_{\alpha\beta}$ арқалы аңлатылыўы мүмкин. Қыйсықлық тензорының барлық қураўшылары бир биринен ғәрезсиз емес. Мысалы 2 өлшемлі кеңіслик ушын R_{iklm} тензорының 16 қураўшысынан тек бир қураўшысы (R_{1212}) ғәрезсиз болып табылады.

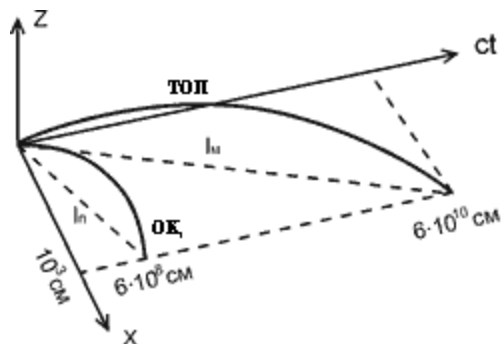
Үш өлшемлі кеңісликте хәр бир ноқаттағы қыйсықлық 3 шаманың жәрдеминде тәрийипленеди (R_{iklm} тензорының 6 ғәрезсиз қураўшысы + координата системасын сайлап алыў). Төрт өлшемлі кеңісликте қыйсықлық тензоры 20 ғәрезсиз қураўшыға ийе хәм хәр бир ноқатта 4 өлшемлі кеңісликтің қыйсықлығы 14 шаманың жәрдеминде тәрийипленеди (координата системасын арнап сайлап алыўдың есабынан).

Жердің кеңіслик-ўақытындағы қыйсықлық. Жердің гравитациялық майданы менен байланысқан қыйсықлықты қалай өлшеўге болады? Бул сораўға топ пенен оқтың мысалында жуўап беремиз (төменде келтирилген сўўрет).



Топ пенен оқтың Жердің тартыў майданындағы траекториясы.

Әлбетте бирден қарағанда еки траектория бир биринен күшли айрылады (егер гәп әдеттегі кеңісликтегі траекториялар хаққында айтылатуғын болса). Бирақ салыстырмалық теориясында гәп кеңіслик-ўақыттың қыйсықлығы хаққында айтылады. Сонлықтан бул траекторияларды биз кеңіслик-ўақытта сәўлелендириўимиз керек (төменде келтирилген сўўрет).



Топ пенен оқтың кеңіслик-ўақыттағы траекториясы.

Белгили формулаларға сәйкес ушыў ўақыты көтерилюй бийиклиги менен былайынша байланысқан:

$$t = 2\sqrt{\frac{2h}{g}}. \quad (9)$$

Бул аңлатпада g арқалы еркин түсиў тезлениўи белгиленген. Сонлықтан оқ ушын $t_{\text{п}} = 2 \cdot 10^{-2}$ сек, ал топ ушын $t_{\text{м}} = 2$ сек. Усы ўақыт ишинде жақтылық сәйкес $6 \cdot 10^8$ см хәм $6 \cdot 10^{10}$ см аралықларды өтеди (сүўретте келтирилген). Бул аралықлар 10 м ден әдеўир үлкен (жерге түскеннен кейинги топтың координатасы). Демек (x, ct) тегислигинде оқ пенен топ өткен жоллар сәйкес

$$l_0 \approx 6 \cdot 10^8 \text{ см}, l_{\text{т}} \approx 6 \cdot 10^{10} \text{ см}. \quad (10)$$

Әлбетте 10 метрлик екинши катетти есапқа алмаймыз.

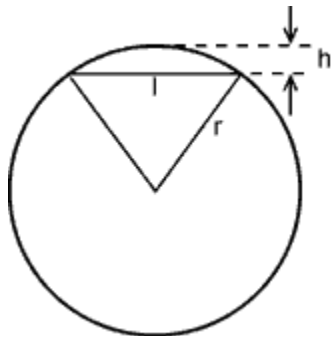
Енди қыйсықлық радиусын мына формула бойынша есаплаймыз (сүўретти қараңыз)

$$r = \frac{l^2}{8h}. \quad (10)$$

Барлық шамаларды қойыў арқалы қыйсықлық радиусы ушын аламыз

$$r_0 = r_{\text{т}} \approx 10^{18} \text{ см} = 10^{13} \text{ км} \approx 1 \text{ жақтылық жылы}. \quad (11)$$

Солай етип кеңислик-ўақыттағы оқ пенен топтың траекториялары ҳақыйқатында да бирдей екен хәм ол шама менен 1 жақтылық жылына тең (Жер менен Қуяш арасындағы қашықлықтан 70 мың есе үлкен).



Қыйсықлық радиусын анықлаў.

Бундай үлкен санның қайдан алынатуғынлығын анықлаў қыйын емес. Жер бетинде гравитациялық эффектлер толығы менен еркин түсиў тезлениўи $g \approx 10^3$ см/сек² жәрдемінде анықланады. Усы шама менен жақтылықтың тезлиги жәрдемінде өлшем бирлиги узынлықтың өлшем бирлиги болған тек бир комбинацияны пайда ете аламыз:

$$r = \frac{c^2}{g} = c \frac{c}{g} \approx c \cdot 3 \cdot 10 \text{ сек} = 1 \text{ jaqtılıq jılı}. \quad (12)$$

Улыұмалық салыстырмалық теориясының геометриялық характери. Инерциал есаплау системасындағы декарт координаталар системасында ds мына формула жәрдеминде анықланады:

$$ds^2 = c^2 dt^2 - dx^2 - dy^2 - dz^2 . \quad (13)$$

Басқа қәлеген инерциал есаплау системасына өткенде интервалдың өз түрін сақлайтуғынлығын биз жақсы билемиз. Бирақ егер биз инерциал емес есаплау системасына өтетугын болсақ, онда ds^2 шамасы төрт координатаның дифференциалларының қосындысы хәм квадратларының айырмасы болмайды. Мысалы бир текли айланыушы координаталар системасына өтсек

$$x = x' \cos \Omega t - y' \sin \Omega t, y = x' \sin \Omega t + y' \cos \Omega t, z = z' \quad (14)$$

(Ω арқалы z көшери бағытындағы айланыудың мүйешлик тезлиги белгиленген) интервал мына түрге ийе болады:

$$ds^2 = [c^2 - \Omega^2 (x'^2 + y'^2)] dt^2 - dx'^2 - dy'^2 - dz'^2 + 2\Omega y' dx' dt - 2\Omega x' dy' dt . \quad (15)$$

Ұақыт қандай нызам бойынша түрлендирилетугын болса да бул аңлатпа төрт координатаның дифференциалларының квадратларының қосындысына айланбайды.

Солай етип инерциал емес есаплау системасында интервалдың квадраты координаталардың дифференциалларының улыұмалық түринің базы бир квадратлық формасы болып табылады екен, яғный мына түрге ийе болады:

$$ds^2 = g_{ik} dx^i dx^k. \quad (16)$$

Бул аңлатпадағы екінши рангалы g_{ik} тензоры метрлик тензор болып табылады. Ол кеңисликлик x^1, x^2, x^3 координаталары менен ұақытлық x^0 координатаның базы бир функциясы болып табылады. Солай етип төрт өлшемлі x^0, x^1, x^2, x^3 координаталар системасы инерциал емес есаплау системалары ушын қолланылғанда қыйсық сызықлы координаталар системасы болып табылады. Жоқарыда келтирилген g_{ik} шамалар берилген хәр бир иймек сызықлы координаталар системасындағы геометрияның барлық қәсийетлерин анықлап, бизге кеңислик-ұақыттың метрикасын береді.

Жоқарыдағы g_{ik} шамаларын i хәм k индексleri бойынша барлық ұақытта симметриялы деп қарау керек:

$$g_{ik} = g_{ki} \quad (17)$$

Себеби олар (16)-симметриялы квадратлық формада анықланады. Бул аңлатпаға g_{ik} хәм g_{ki} бир түрдегі $dx^i dx^k$ көбеймесине көбейтилген халда киреди. Улыұма жағдайда 10 дана хәр қыйлы g_{ik} шамаларына ийе боламыз (төртеуі бирдей алтауы хәр қыйлы индексler менен). Инерциал есаплау системасында декарт кеңисликлик координаталарын $x^1 = x, x^2 = y, x^3 = z$ хәм ұақытты $x^0 = ct$ қоланғанда g_{ik} шамалары мыналарға тең

$$g_{00} = 1, g_{11} = g_{22} = g_{33} = -1, i \neq k \text{ болғанда } g_{ik} = 0. \quad (18)$$

Усындай мәнісіндегі g_{ik} лары бар төрт өлшемлі координаталар системасын Галилей координаталар системасы деп атаймыз.

Эквиваленттік принципіне мууапық инерциал емес есаплау системалары базы бір күш майданларына эквивалент. Демек биз релятивисттік механикада бул майданлардың g_{ik} шамалары менен анықланатуғынлығын көреміз.

Усы айтылғанлар хақықый гравитациялық майданға да тийісін болады. Қәлеген гравитация майданы кеңістік-уақыттың метрикасының өзгерісін сыпатында анықланады (демек g_{ik} шамалары жәрдемінде анықланады). Бул оғада әхмийетлі жууақ болып табылады хәм оның мәнісін мынадан ибарат: кеңістік-уақыттың геометриялық қәсіеттері (оның метрикасы) физикалық кубылыстар менен анықланады, ал кеңістік пенен уақыттың өзгермейтуғын және барлық уақыттар үшін берілген турақлы қәсіеті болып табылмайды.

Салыстырмалық теориясы тийкарында қурылған (дәретілген) гравитациялық майданлар теориясын улыұмалық салыстырмалық теориясы деп атаймыз. Бул теория бакалавр жұмысының кирісіу бөлімінде айтылып өтілгеніндей Альберт Эйнштейн тәрәпинен дәретілген (1915-жылы толық дәретілді) хәм усы уақытқа шекем дәретілген физикалық теориялардың сулуы болып табылады. Бул теория Эйнштейн тәрәпинен дедуктивтік усулар тийкарында дәретілді хәм кейнінен астрономиялық бақлауларда дурыслығы тастыйықланды.

Пайдаланылған әдебиетлер дизиі

1. Hugh D. Young, Roger A. Freedman, contributing author A. Lewis Ford. University Physics with modern Physics. 13th Edition. Addison-Wesley. 1598 p. (p. 1223-1260).
2. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.
- Глава X. §§ 81-83.
3. Benjamin Crowell. Special Relativity. www.lightandmatter.com, rev. February 11, 2016.
4. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009. 441 p.

6-лекция. Гравитациялық майдан теңдемелері. Гравитациялық майданда қозғалыушы материаллық нокаттың қозғалыс теңдемесі

Гравитация теориясының теңдемелері системасы. Салыстырмалық теориясы тийкарында қурылған гравитациялық майданлар теориясын улыұмалық салыстырмалық теориясы деп атаймыз.

Биз усы жерде Эйнштейн тәрәпинен 1915-жылы толық дүзілген гравитация майданының теңдемелерін жазып өтеміз. Ол мына түрге ийе болады:

$$R_{ik} - \frac{1}{2} g_{ik} R = \frac{8\pi k}{c^4} T_{ik}.$$

Бул теңдемелер системасы (он дана сызықлы емес теңдемелер системасы) аралас кураушыларда былай жазылады

$$R_i^k - \frac{1}{2} \delta_i^k R = \frac{8\pi k}{c^4} T_i^k.$$

Бул теңдемелер улыұмалық салыстырмалық теориясының тийкарғы теңдемелери – гравитация майданының теңдемелери болып табылады. Бул теңдемелердеги симметриялы R_{ik} тензоры ($R_{ik} = R_{ki}$) Риччи тензоры, $R = g^{ik} R_{ik} = g^{il} g^{km} R_{iklm}$ тензоры кеңисликтің скаляр қыйсықлығы, T_{ik} энергия-импульс тензоры деп аталады.

Егер Интернет тармағындағы Википедия универсаллық энциклопедиясына итибар беретұғын болсақ, онда биз "Уравнения Эйнштейна" атлы мақалада төмендегилерди оқыймыз:

Эйнштейн теңдемелери (гейпара жағдайларда "Эйнштейн-Гильберт теңдемелери" атамасы да ушырасады) улыұма салыстырмалық теориясындағы майысқан кеңислик-ұақыттың метрикасын усы кеңислик-ұақытта жайласқан материяның қәсийетлери менен байланыстыратұғын гравитациялық майданның теңдемелери болып табылады. Термин бирлик сеплеуде де пайдаланылады. Себеби бул тензорлық түрде жазғанда бир теңдеме болып табылады, ал қураұшыларда болса теңдемелер системасынан турады.

Теңдеме мынадай түрге ийе болады:

$$R_{ab} - \frac{R}{2} g_{ab} + \Lambda g_{ab} = \frac{8\pi G}{c^4} T_{ab}$$

хәм бул теңдемеде R_{ab} арқалы кеңислик-ұақыттың қыйсықлығы төртинши рангалы R_{abcd} тензорынан индекслердің жубының сверткасы нәтийжесинде алынады, R арқалы скаляр қыйсықлық (яғный сверткаланған Риччи тензоры), g_{ab} арқалы метрлик тензор, Λ арқалы космологиялық турақлы (көп санлы авторлар λ арқалы да белгилейди), ал T_{ab} арқалы материяның энергия-импульс тензоры белгиленген. Теңдемелерге кириұши барлық тензорлары симметриялық тензорлар болғанлықтан төрт өлшемлі кеңислик-ұақытта олар $4 \cdot (4+1)/2 = 10$ дана скаляр теңдемелерге тең күшке ийе.

x^μ координаталар системасында қыйсықлық тензорының қураұшылары

$$R_{\sigma\mu\nu}^\rho = dx^\rho (R(\partial_\mu, \partial_\nu) \partial_\sigma)$$

аңлатпасының жәрдеминде анықланады. Бул аңлатпада $\partial_\mu = \partial / \partial x^\mu$ арқалы хәр бир ноқатта x^μ координаталық сызыққа урынба бағытында бағытланған векторлық майдан белгиленген. Кристоффель символлары терминінде қыйсықлық тензорын мына түрде жазамыз:

$$R_{\sigma\mu\nu}^\rho = \partial_\mu \Gamma_{\nu\sigma}^\rho - \partial_\nu \Gamma_{\mu\sigma}^\rho + \Gamma_{\mu\lambda}^\rho \Gamma_{\nu\sigma}^\lambda - \Gamma_{\nu\lambda}^\rho \Gamma_{\mu\sigma}^\lambda.$$

Эйнштейн теңдемелеринің ең әхмийетли қәсийетлеринің бири олардың сызықлы емеслигинде. Сонлықтан оларды суперпозиция принципін шешкенде қолланыұға болмайды.

1917-жылы Эйнштейн жоқарыда келтирилген еки теңдемени космологиялық мәселелерди шешиұ (тутас Әлем) ушын пайдаланды хәм Әлемнің стационарлығын

(ўақыттан ғәрезсизлигин) тәмийинлеў ушын теңлемеге Λg_{ik} қосымша ағзасын қосты хәм мына түрге ендирди

$$R_{ik} - \frac{1}{2} g_{ik} R = \frac{8\pi k}{c^4} T_{ik} + \Lambda g_{ik}. \quad (1)$$

Биз гравитация майданы теңлемесине космология турақлысын қосқанлығын Эйнштейн «өмиринде жиберилген ең үлкен қәтелик» деп дағазалағанлығын атап өтемиз. Бирақ ўақыттың өтиўи менен Λ турақлысының физика илиминдеги әҳмийети артты. Хәзирги ўақытлардағы физика бул шаманы вакуумның энергиясы менен байланыстырады.

Жоқарыдағы теңлемедегі Λ шамасын космологиялық турақлы (космология турақлысы) деп атайды. Хәзирги ўақытлары гравитация майданының теңлемеси көпшилик жағдайларда Λ шамасы менен жазылады хәм көпшилик астрофизикалық мәселелер сол теңлемелерди шешиў менен шешиледі.

Потенциалы $\varphi \ll c^2$ болған эззи гравитациялық майданда кеңислик-ўақыттың метрикасы мына түрге ийе болады:

$$ds^2 = \left(1 + \frac{2\varphi}{c^2}\right) c^2 dt^2 - \left(1 - \frac{2\varphi}{c^2}\right) (dx^2 + dy^2 + dz^2).$$

Ньютонлық жақынласыўында хәм қозғалыстың характери релятивистлик емес болғанда $2\varphi/c^2$ ағзасын хәм соның менен бирге әпиўайы қаўсырмадағы шамаларды есапқа алмаўға болады. Бирақ жақтылық ушын буны ислеў мүмкин емес.

Эйнштейн теңлемесин шешиў дегенимиз кеңислик-ўақыттың метрлик тензоры $g_{\mu\nu}$ ның түрин табыў деген сөз. Теңлемени шешиў ушын шегаралық шәртлер, координаталық шәртлер хәм энергия-импульс тензоры болған $T_{\mu\nu}$ тензорын жазыў менен әмелге асырылады. $T_{\mu\nu}$ тензоры ноқатлық массаға ийе объектти, тарқалған материяны ямаса энергияны, соның менен бирге тутасы менен алынған барлық Әлемди де тәрийиплеўи мүмкин. Энергия-импульс тензорының түрине байланыслы Эйнштейн теңлемесиниң шешимлерин вакуумлық, майданлық, тарқалған, космологиялық хәм толқынлық деп түрлерге бөледі. Усының менен бир қатарда шешимлердиң математикалық классификациялары да орын алған.

Енди бөлекшениң гравитация майдандағы қозғалысын қараймыз. Улыўмалық салыстырмалық теориясы бойынша бөлекшениң дүньялық сызығы геодезиялық пенен сәйкес келеди (биз «Геодезиялық сызық» сөзлериниң орнына «геодезиялық» сөзин пайдаланамыз). Басқа сөз бенен айтқанда 4 кеңисликтеги («4 кеңислик» термин сыпатында қабыл етилген, ол 4 өлшемли Минковский кеңислик-ўақытына сәйкес келеди) минималлық ямаса максималлық «узынлыққа» ийе x^0, x^1, x^2, x^3 сызығына сәйкес келеди. Гравитация майданы бар болса кеңислик-ўақыт Галилейлик емес болғанлықтан бул сызық Евклидлик мәнисте туўры сызық болмайды хәм бөлекшениң ҳақыйқый кеңисликлик қозғалысы тең өлшеўли емес хәм туўры сызықлы емес болады. Солай етип улыўмалық салыстырмалық теориясында гравитациялық майдандағы бөлекшениң кеңисликлик траекториясының қыйсайыўы Ньютон теориясындағы тартылыс күшиниң тәсири емес, ал кеңислик-ўақыттың өзиниң қыйсықлығы болып табылады. Бул қыйсық кеңислик-ўақытта бөлекше барлық ўақытта да ең қысқа жол (оның «көз-қарасы» бойынша) жол (оның «түсиниги» бойынша туўры), яғный геодезиялық бойынша қозғалады. 1 хәм 2 болған дүньялық ноқатлар арасындағы дүньялық сызықтың узынлығы интервалдың шамасы бойынша анықланады

$$s = \int_1^2 ds.$$

Әззи гравитация майданында хәм бөлекшениң тезлиги v жақтылықтың тезлигинен киши болғанда шексиз киши интервал

$$ds^2 = \left(1 + \frac{2\phi}{c^2}\right) c^2 dt^2 - \left(1 - \frac{2\phi}{c^2}\right) (dx^2 + dy^2 + dz^2)$$

аңлатпасы бойынша анықланады. Сонлықтан шекли өсим ушын

$$s - c \int_1^2 dt \sqrt{1 + \frac{2\phi}{c^2} - \frac{v^2}{c^2}} \approx \int_{t_1}^{t_2} dt \left(1 + \frac{\phi}{c^2} - \frac{v^2}{c^2}\right).$$

шамасына ийе боламыз. s шамасының экстремаллығы бөлекшениң төмендеги интегралдың экстремумын тәмийинлеуши траектория бойынша қозғалатуғынлығын билдиреди

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\phi^2}{2} - \phi \right).$$

$T = mv^2/2$ хәм $U = m\phi$ болғанлықтан (бириншиси бөлекшениң кинетикалық энергиясы, ал екіншиси потенциал энергия) классикалық механикадағы ең киши тәсир принципине сәйкес келеди (рус тилиндеги «принцип наименьшего действия» нәзерде тутылмақта). Бул принцип бойынша бөлекшениң траекториясы мына интегралдың экстремум шәрти

$$S = \int_{t_1}^{t_2} dt (T - U)$$

бойынша анықланады. Бул интегралды механикада (пүткил физикада) "хәрекет" ("действие") деп аталады. Ньютонның II ызамаының бул улыўмалық принциптиң нәтийжеси екенлигин көрсетіўге болады. Жақтылық болса (материаллық бөлекшелерден парқы) дүньялық сызық бойынша тарқалады. Оның ушын интервал $ds = 0$. Демек Эйнштейннің геометриялық теориясының мәнисин төмендегидей үш жағдай түринде түсиниў керек екен:

- а) Геодезиялық сызықлар локаллық жақтан туўры сызықлар;
- б) Кеңислик-ўақыттың үлкен областларында дәслеп қашықласатуғын, ал кейин кеңислик-ўақыттың кыйсықтығы менен анықланатуғын тезлик пенен жақынласатуғын геодезиялық сызықлар геометрияның материяға тәсири хәм хәзирги ўақытлары биз айтып жүрген «тартысыў» болып табылады;
- с) Материя өз гезегинде өзи жайласқан геометрияны (белгили бир геометрияға ийе кеңислик-ўақытты) деформациялайды.

Улыўмалық салыстырмалық теориясындағы қозғалыс теңлемеси. Ньютон механикасындағы бөлекшелердің қозғалысына гравитациялық майданның қалайынша тәсир ететуғынлығы жақсы изертленген. Бундай жағдайда қозғалыс теңлемесиниң шеп тәрәпинде изертленип атырған бөлекшениң тезлениўиниң усы

бөлекшениң массасына көбеймеси турады (бул жағдайда инерт масса турады). Ал теңлемениң оң тәрепинде болса гравитациялық күштің шамасы жазылады:

$$m_{\text{inert}} \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2} = -G \frac{m_{\text{grav}} M}{r^3} \mathbf{r}.$$

Эквивалентлик принципине сәйкес денениң инерт массасы оның гравитациялық массасына тең болғанлықтан изертленип атырған бөлекшениң қозғалысы оның массасынан ғәрезли емес, яғный барлық денелер гравитация майданында бірдей болып қозғалады.

А.Эйнштейннің гравитация теориясында болса гравитациялық күштің орнын кеңіслик-ұақыттың қыйсықлығы ийелейди. Гравитациялық майдандағы қозғалыс қыйсайған кеңісликтегі қозғалыс болып табылады, ал туұры сызық бойынша қозғалыстан аұысыұ қыйсайған кеңіслик-ұақытта жүзеге келетуғын туұры сызықтан аұысыұ болып табылады.

Енди арнаұлы салыстырмалық теориясындағы қозғалыс теңлемесиниң қандай болатуғынлығын көрип өтемиз.

Арнаұлы салыстырмалық теориясында изертленип атырған бөлекшениң қозғалыс теңлемеси былайынша жазылады:

$$m_{\text{inert}} c^2 \frac{du^a}{ds} = F^a. \quad (2)$$

Бул аңлатпада u^a арқалы бөлекшениң 4 өлшемлі (4 тезлиги) тезлиги (бул физикалық анықлама) ямаса бөлекшениң траекториясына урынба вектор (бул математикалық анықлама) белгиленген. u^a шамасының өлшем бирлигиниң жоқ, ал ds шамасының [см] өлшем бирлигине ийе екенлигин атап өтемиз. Басқа сөз бенен айтқанда жоқарыдағы теңликтің шеп тәрепинде см/сек² өлшем бирлигине ийе шама турыпты.

Электронның электромагнит майданындағы қозғалыс теңлемеси

$$m_e c^2 \frac{du^a}{ds} = e F^{\alpha\beta} u_\beta \quad (3)$$

түрине ийе болады. Теңлемениң шеп тәрепинде турған күш $F^{\alpha\beta}$ Максвелл тензорынан қуралған 4 инвариант Лоренц күши болып табылады.

Тәсир етиұши күшлер нолге тең болса, яғный $F^\alpha = 0$ теңлиги орынланғанда бөлекшениң қозғалысы инерция бойынша болады. Бундай жағдайда (2)-теңлемениң шешими

$$u^\alpha(s) = u_0^\alpha, \quad (4)$$

$$x^\alpha(s) = u^\alpha \cdot s = x_0^\alpha \quad (5)$$

түрине ийе болады. Инерция бойынша қозғалыс туұры сызық бойынша қозғалыс болып табылады. Ал Евклид хәм псевдоевклид геометриясында туұры сызық деп еки ноқат арасындағы ең қысқа сызықты айтады. Евклидлик емес геометрияларда ең қысқа узынлыққа ийе сызықты геодезиялық сызық (ямаса геодезиялық) деп атайды. Сырттан тәсир ететуғын күшлердиң қосындысы нолге тең болған жағдайдағы қозғалыс евклидлик емес геометрияда улыұмалық ковариант теңleme – геодезиялық сызық пенен алмастырылады.

Егер u^a фотонның тарқалыу бағытындағы бірлік вектор, ал s траектория бойынша афинлік параметр болса, онда (4)-теңleme фотонның қозғалысын тәрийиплейди.

Геодезиялық сызықлар бойынша қозғалыс гравитациялық майдандағы изертленип атырған бөлекшениң қозғалысын тәрийиплейди. Бул қозғалыс евклидлік метрикаға ийе кеңісликтеги инерция бойынша қозғалыстың аналогы болып табылады.

(1)-теңлемениң ковариантлық улыўмаластырылыўын жазыў арқалы гравитация майданындағы қозғалыс теңлемесин жазамыз:

$$m_{inert} c^2 \frac{Du^\mu}{ds} = F^\mu. \quad (6)$$

Бул аңлатпада D арқалы ковариантлық дифференциалдың белгиси аңлатылған. Сонлықтан гравитация теориясында қозғалыс теңлемесин толығырақ

$$m_{inert} c^2 \frac{du^\mu}{ds} + m_{inert} c^2 \Gamma_{\mu}^{\alpha\beta} u^\alpha u^\beta = F^\mu \quad (7)$$

түрінде жазамыз. Бул аңлатпада $\Gamma_{\mu}^{\alpha\beta}$ арқалы Кристоффель (Элвин Бруно Кристоффель, Elwin Bruno Christoffel, 1829—1900, немис математиги) символлары белгиленген. Енди қозғалыс теңлемеси тезликлер бойынша сызықлы болыўдан қалды, теңlemeдеги шеп тәрептеги екинши ағза тезликлердің квадратлық көбеймесине ийе.

Биз Кристоффель символларының қыйсықлық тензорының аңлатпасында пайда болатуғынлығын, бирақ символлардың өзлериниң тензор болып табылмайтуғынлығын атап өтемиз. Биз Кристоффель символларын компьютерде есаплаўдың усылын төменде келтиремиз ҳәм соның менен бирге I ҳәм II әўлад Кристоффель символларының бар екенлигин атап өтемиз.

Демек электронның электромагнит майданындағы қозғалыс теңлемеси

$$m_e c^2 \frac{Du^\alpha}{ds} = e F^{\alpha\beta} u_\beta \quad (8)$$

түрине ийе болады екен. Бул аңлатпада $F^{\alpha\beta}$ арқалы электромагнит майданның тензоры, ал m_e менен e арқалы электронның сәйкес массасы менен заряды белгиленген.

Енди сыртқы күшлер болмағанда (яғный $F^\alpha = 0$ теңлиги орынланғанда) изертленип атырған бөлекшениң қозғалысының евклид геометриясындағыдай туўры сызық бойынша болмайтуғынлығы атап өтемиз. Сыртқы күшлер болмаған жағдайдағы қозғалысты барлық төрт координата ушын дүзилген екинши тәртипли дифференциал теңлемелер системасы тәрийиплейди. Олар изертленип атырған бөлекшениң төрт өлшемли траекториясын тәрийиплейди.

Пайдаланылған әдебиятлар дизими

1. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава XI. §§ 91-95.

2. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009. 441 p.

7-лекция. Меркурий планетасының перигелийинің ауысыуы. Қуяштың гравитациялық майданындағы жақтылық нурының бағытының өзгерісі. Гравитациялық қызылға ауысыу

Меркурий планетасы хәм оның орбиталық қозғалысындағы аномалия. Қуяш системасының планеталарының ишінде Меркурий Қуяшқа ең жақын жайласқан хәм өлшемлери бойынша да ең киши планета болып табылады. Усы жағдайларға байланысly ол астрономлар ушын "үлкен қыйыншылық туўдыратуғын" планета болып табылады. Тарийхый мағлыўматлар бойынша Коперник "мен Меркурийди ҳеш қашан көрмедим" деп бир неше айтқан.

Меркурий менен Қуяш арасындағы орташа қашықлық Жер орбитасының диаметринің 0,37 шамасына тең. Меркурийдиң диаметри Жердиң диаметринен 3 есе киши. Қуяш системасындағы басқа денелердиң тәсиринде планетаның перигелийи, афелийи хәм эллипс тәризли орбитаның еки фокусы арқалы өтетуғын үлкен ярым көшердиң бағыты (апсид сызығы) кеңисликтеги бағытын өзгертеди. Усының менен бир ўақытта бәхәрги күн теңлесий нокатына бағытланған туўры менен перигелийге бағытланған туўры арасындағы (буны перигелийдиң узынлығы деп атайды) мүйеш те өзгереди. Қозғалыс муғдарының сақланыў нызамы (импульс моментиниң сақланыў нызамы) бойынша планетаның бир тегисликте қозғалыўы керек. Ал тартылыс нызамы бойынша планета сол тегисликте туйық иймеклик (орбита) бойынша қозғалады. Бирақ сыртқы тәсирлердиң себебинен (буны әдетте уйытқыўлардың тәсиринде деп атайды) планета белгили дәўирден кейин өзиниң дәслепки орнына қайтып келмейди. Эллипс тәризли орбитаның Қуяшқа жақын жайласқан нокаты (перигелий) кеңисликте ауысады.

Биз перигелий ҳаққында бир қатар мағлыўматларди атап өтемиз. Перигелий (әййемги грекше *περί* «пери» - әтирапында, *ἥλιος* «гелиос» - Қуяш) - Қуяш системасының планетасының ямаса басқа да аспан денесиниң орбитасының Қуяшқа ең жақын нокаты болып табылады. Перигелийдиң антоними афелий термини болып табылады. Афелий деп орбитаның Қуяштан ең қашық нокатын түсинемиз. Афелий менен перигелий арасындағы сызықты апсид сызығы деп атайды.

Перигелийдиң радиусы $r_p = (1 - e)a$ формуласының жәрдемінде есапланады. Бул формулада a арқалы орбитаның үлкен ярым көшериниң мәниси, e арқалы орбитаның эксцентритети белгиленген.

Перигелийдиң тезлиги

$$v_{per} = \sqrt{\frac{GM_{\odot}(1+e)}{a(1-e)}}$$

формуласының жәрдемінде есапланады. Бул формулада G арқалы гравитациялық турақлы, M_{\odot} арқалы Қуяштың массасы белгиленген.

Жердиң перигелийи 147 098 291 км ге тең. Бул шама Қуяш пенен Жер арасындағы қашықлықтан шама менен 2,5 миллион км ге киши. Жер перигелий арқалы 2-5 январь күни өтеди (ең қысқа күннен кейин орташа 13 күннен соң).

Америка Қурама Штатларындағы НАСА агентлигинің информациясы бойынша Қуяш системасының перигелийлерінің мәніслері төмендегілерден ибарат: Меркурий – 46 001 009 км, Венера - 107 476 170 км, Марс - 206 655 215 км, Юпитер – 740 679 815 км, Сатурн – 1 349 823 615 км, Уран – 2 734 998 229 км, Нептун – 4 459 753 056 км.

1-кестеде Қуяш системасының айырым планеталары үшін перигелийдің әсірлік аұысыуларының (прецессияларының) мәніслері келтірілген.

1-кесте.

Гейпара аспан денелерінің перигелийлерінің аұысыуы (прецессиялары)
(мүйешлік секундлардағы мәніслері)

Перигелийдің жүз жыл дауамындағы қосымша аұысыулары	Теориялық мәніс	Бақлаулардың нәтижелері
Меркурий	43	$43,1 \pm 0,5$
Венера	8,6	$8,4 \pm 4,8$
Жер	3,8	$5,0 \pm 1,2$
Марс	1,35	$1,1 \pm 0,3$

1-кестеде келтірілген мағлұматтар астрономия илимінің қандай дәл илимге айланғанын хәм перигелийдің аұысыуының Қуяшқа жақын планеталарда үлкен мәніске ийе екенлігін айқын түрде көрсетеді. Соның менен бирге Жер менен Венера үшін келтірілген мағлұматтардағы салыстырмалы үлкен қателік (мысалы Венера үшін $8,4 \pm 4,8$) бұл планеталардың орбиталарының дерлік шеңбер тәрізлі екенлігі менен байланысly.

Биз XVII хәм XVIII әсірлердің астрономларының Меркурий планетасының қозғалыс теориясын дәретиу үшін өткерген бақлауларының жеткілікті дәрежеде дәл емес екенлігін мойындағанын атап өтеміз. Бирақ хәтте XIX әсірдің басында бұл "үлкен емес" планетаның қозғалысы дәл болжауларға "бағынбады". Француз астрономы Урбен Жан Жозеф Леверье [французша Urbain Jean Joseph Le Verrier, (1811-1877), аспан механикасы мәселелері менен шұғылланған француз математиги, өзінің өмірінің көпшілік бөлімінде Париж обсерваториясында іслеген] өзінің астроном сыпатындағы жұмыстарын Ньютонның пүткіл дүньялық тартылыс нызамын пайдаланыу тийкарында Меркурий планетасының қозғалыс теориясын изертлеуден баслады. Ол 1811-жылы тууылған хәм 1854-жылы Париж обсерваториясының директоры болып тайынланған. Өзінің хызмет бабындағы ұазыйпаларын орынлауда Леверье обсерватория хызметкерлерінің кеуілінен шықпаған. Сонлықтан көп узамай оның орнын басқа астроном Шарль Делоне ийелеген. Бирақ лаұазымнан босау ұллы астрономның жұмысына тәсірін тийгизбеген. Делоне қайтыс болғаннан кейін 1873-жылы Леверье қайтадан Париж обсерваториясының директоры лаұазымына таярланған хәм бұл лаұазымда ол 1877-жылы қайтыс болғанға шекем іслеген.

Меркурийдің қозғалысының онша сәтлі болмаған теориясының бирінші вариантын Леверье 1843-жылы ұсынылды. Сол дәуірлердегі ең жетіліскен хәм дәл болған бақлау мағлұматтарын пайдаланыу жолы менен теорияны қайтадан қарап шығуының барысында ол және бир машқаланың бар екенлігін анықлады хәм оны ең баслы машқала деп есаплады. 1859-жылы ол Меркурий планетасының перигелийінің аномаллық туұры аұысыуының орын алатуғынлығын тапты. Бұл аұысыу теориялық болжаулар менен бақлау нәтижелерінің арасындағы айырманың пайда болуына алып келген.

1859-жылы шыққан мақалаларында Нептун планетасын ашқанлардың бири У.Леверье 1846-жылы Меркурий планетасының перигелийінің теориялық жоллар

менен алынған шамадан тезирек жылысатуғынлығын (аұысатуғынын) ашқанлығын жәриялады. Өзинің есаплауларында Леверье барлық планеталардың Меркурийдің қозғалысына тәсирін есапқа алған. 2-кестеде Леверье тәрәпинен есапланған сол тәсирлер астында Меркурийдің перигелийинің қанша шамаға бурылатуғыны келтирилген.

2-кесте.

Меркурий планетасының перигелийинің аұысыуына басқа планеталардың тәсири

Планета	Меркурийдің перигелийинің бурылыуына қосқан үлесі (жүз жыл ишиндегі мүйешлик секундлардағы бурылыу)
Венера	280,6
Жер	83,6
Марс	2,6
Юпитер	152,6
Сатурн	7,2
Уран	0,1

Леверье теориясы бойынша Меркурийдің перигелийи 100 жыл даұамында 526,7" шамаға аұысыуы керек еди. Бирақ үлкен дәлликте өткерилген беқлаулар хәм өлшеулер бул шаманың 570" екенлигин көрсетти (яғный есаплаулар нәтийжелеринен 43" шамасына үлкен).

Аномалия мәселесин шешиу ушын көп санлы астрономлар тийкарынан еки типтегі гипотезаларды усынды:

1. "Материаллық гипотезалар": аұысыу Қуяштың қасындағы қандай да бир материя менен байланысly.

2. Планетаның қозғалысына Қуяштың формасының дәл сфералық емес формасының тәсири.

3. Ньютонның пүткил дүньялық тартылыс нызамынан басқа тартылыс нызамын излеу.

Көп санлы физиклер менен астрономлар перигелийдің әсирлик аұысыуы ушын оғада көп санлы физикалық себеплерди табыуға тырысты. Олардың арасында XIX әсирдегі электродинамика бойынша белгили алым Вильгельм Вебер, 1909-жылы қайтыс болған швейцариялы жас физик Вальтер Ритц бар еди.

Меркурий планетасының орбитасы менен байланысly болған машқала XIX әсирдің ақырындағы хәм XX әсирдің басындағы Қуяш системасындағы аспан денелерин изертлеген астрономлар арасындағы ең басly машқалаға айланды.

XX әсирдің басында жаңа физика пайда болды хәм раұажлана баслады. Салыстырмалық теориясының фундаменталлық әхмийети көрине баслады. Физиклердің жаңа әулады нәтийжелери бақлаулардың нәтийжелерине сәйкес келетуғын жаңа тартылыс теориясын дәретиу менен шуғыллана баслады. Ал 1915-жылы А.Эйнштейн өзинің улыұмалық салыстырмалық теориясын дәретиу бойынша жумысларын жуұмақлады. Бул теория Леверье хәм басқа да астрономлар тапқан перигелийлердің аұысыуын айқын түрде түсиндире алды. Улыұмалық салыстырмалық теориясы Меркурийдің перигелийинің аұысыуын түсиндириу мақсетинде дәретилген көплеген теорияларды бийкарлады. Ал кейинирек Меркурийдің перигелийинің аномаллық аұысыуын улыұмалық салыстырмалық теориясын хәм оның менен конкуренцияға түскен Р.Дикке тәрәпинен дәретилген альтернативлик скалярлық-тензорлық теорияның дурыслығын тексерип көриу ушын пайдаланылды.

Релятивистлик емес физика илиминдегі Кеплер мәселеси. Егер Википедия сыяқлы универсаллық энциклопедияға итибар берип қарасақ, онда Кеплер

мәселесинің бір бири менен гравитация арқалы тәсирлесетуғын сфералық симметрияға ийе еки денениң қозғалысын табыу мәселеси болып табылады. Классикалық тартылыс теориясында бул машқаланың шешимін Исаак Ньютонның өзи тапқан: денелер конустық кесімлер бойынша қозғалады, ал бул конустық кесімлер басланғыш шәртлерге байланыссыз эллипс, парабола немесе гипербола тәрізді болуы мүмкін. Улыұмалық салыстырмалық теориясы бойынша бул мәселенің өзи "жаман" қойылған мәселе болып табылады. Себеби релятивисттік физикада абсолют қатты дененің орын алуы мүмкін емес. Ал абсолют қатты емес денелер бір бири менен тәсирлескенде сфералық симметрияға ийе болмайды. Сонлықтан гейпара жағдайларда ноқаттық денелерге өтиуге тууы келеді. Бірақ бундай денелерді Ньютон механикасында пайдалану мүмкін болса да, улыұмалық салыстырмалық теориясында бір қатар машқалаларды пайда етеді. Усының менен бір қатарда денелердің басланғыш орынлары менен тезліклерін беріу менен бірге барлық кеңістіктегі басланғыш гравитациялық майданды да беріу керек болады (буны улыұмалық салыстырмалық теориясындағы басланғыш шәрттер машқаласы деп атайды). Бул жағдайлар улыұмалық салыстырмалық теориясында Кеплер мәселесинің дәл аналитикалық шешимінің жоқ екенлігін билдиреді. Тап усындай мәселе сыпатында Ньютонның тартылыс нызамындағы үш дене мәселесін көрсетіу мүмкін. Бірақ хәзіргі заман физикасында Кеплер мәселесі шеклерінде денелердің қозғалыстарын зәрурлі болған дәлдікте есеплаудың усулларының комплексі іслеп шығылған. Олардың қатарына сынап көрілетуғын дене жақынласуы, постньютонлық (Ньютоннан кейінгі) формализм, санлы улыұмалық салыстырмалық теориясын киргизиуге болады. Улыұмалық салыстырмалық теориясында гравитациялық майдан ҳаққында гәп етилгенде майысқан кеңістік-уақыт нәзерде тутылады.

Кеплер мәселесі деп бір бири менен пүткіл дүньялық тартылыс нызамы бойынша тәсирлесетуғын еки дененің басланғыш координаталар менен тезліктер ықтыярлы түрде берілген жағдайдағы еки дененің қозғалысы ҳаққындағы мәселе болып табылады.

Мәселені шешіуден бұрын классикалық механиканың базы бір фактлері менен қағыйдаларын еске түсіремиз ҳәм бәрше тәрәпинен қабыл етилген терминологияны түсіндіремиз.

Хәрекет деп

$$S = \int_{t_1}^{t_2} L(\dot{q}_i, q_i, t) dt \quad (1)$$

шамасына айтамыз. Бул интеграл астындағы $L(\dot{q}_i, q_i, t)$ функциясы q_i улыұмаластырылған координаталардың, \dot{q}_i улыұмаластырылған тезліклердің ҳәм уақыт t ның скаляр функциясы болып табылады. Интеграллау t_1 менен t_2 уақыт аралығында алынады.

Ең киши тәсир принципі (Мопертьюи принципі¹³) бойынша вариацияның жәрдемінде қозғалыс теңдемесі аңсат алынады:

¹³ Мопертьюи принципі бойынша классикалық механикадағы консервативтік голономлық системаның ҳалы оның кинетикалық энергиясының квадрат түбірінен траектория бойынша алынған интеграл минималлық мәніске ийе болатуғындай болып өзгереді. Бул принциптің термодинамикада аналогы бар: еркін энергияның минимум болуы принципі.

$$\delta S = \int_{t_1}^{t_2} \sum_i \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial q_i} \dot{q}_i \right) dt.$$

Вариацияның нолге тең болыуы сумманың ағзаларының барлық ағзаларының нолге тең болатуғынлығын аңғартады. Усының нәтижесінде теңдемелер системасын аламыз хәм бул системада хәр бир дене өзіннің хәр бир еркинлик дәрежеси ушын бир бирден теңлемеге ийе болады. Анықламасы бойынша хәрекет анық интеграл болғанлықтан, ал интеграллаудың уақыт бойынша шеклери мәніси бойынша константалар болғанлықтан үшінші ағзаның вариациясы нолге тең болады. Лагранж теңдемеси бойынша $\frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = \frac{\partial L}{\partial q_i}$ теңдигинің орынланатуғынлығын есапқа алып

$$\delta S = \int_{t_1}^{t_2} \sum_i \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{\partial}{\partial t} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial q_i} \dot{q}_i \right) dt = \int_{t_1}^{t_2} \sum_i \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial L}{\partial q_i} \right) \delta q_i dt.$$

аңлатпасына ийе боламыз.

Интеграл астындағы ағзаны бөлеклерге бөліп интеграллауға болады хәм нәтижеде төмендегидей аңлатпаға ийе боламыз:

$$\delta S_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2} + \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \right) \delta q_i dt.$$

Бул жерде де интегралланған ағзаның вариациясы нолге тең хәм усыған сәйкес интеграл астында турған аңлатпа да нолге тең болыуы керек. Буннан

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0 \quad (2)$$

түріндегі аңлатпаға ийе боламыз. Бул формуланы илгерилемели қозғалыс ушын да, айланбалы қозғалыс ушын да Ньютонның улыұмаластырылған екінші нызамы деп атауға болады. Бирақ алынған аңлатпаны пайдаланыу ушын $L(\dot{q}_i, q_i, t)$ функциясының түринің қандай болатуғынлығын билиу шәрт (бул функцияны физикада Лагранж функциясы деп атайды).

Егер дене еркин қозғалатуғын болса (яғный хеш бир тәсирлесіу болмаса) скаляр функцияны тек $L \sim \sum_i \dot{q}_i^2$ болған бир жағдайда алыу мүмкин. Себеби басқа жуп дәрежелерди пайдаланған жағдайда псевдоскаляр алынады. Демек $L = \sum_i \alpha_i \dot{q}_i^2$ түріндегі аңлатпаға ийе боламыз хәм илгерилемели қозғалыс ушын $\alpha_i = \frac{m_i}{2}$ аңлатпасын алыуымыз керек болады. Бул аңлатпа дененің инерциялық массасына анықлама береді. Ал айланбалы қозғалыстар изертленгенде $\alpha_i = \frac{I_i}{2}$ аңлатпасын жазыуымыз керек. Бул жағдайда I_i арқалы дененің берілген көшерге салыстырғандағы инерция моменти белгиленген.

Теңлемениң екінші ағзасының қандай да бир скаляр функциясы екенлигине гүмән жоқ. Сонлықтан бул ағза улыұмалыстырылған күштің орнын ийелейді хәм бир өлшемлі илгерилемели қозғалыста Лагранж функциясының анық түрине $L = \frac{mv^2}{2} - U(x)$ функциясының сәйкес келетуғынлығын көрсетеді. Бул аңлатпадағы тек координатадан ғәрезлі болған $U(x)$ функциясын потенциал энергия деп атаймыз. Усы жағдай ушын (2)-формуланы пайдалансақ алынатуғын теңлемени

$$m\ddot{x} - F(x) = 0$$

түрінде жазамыз хәм оны Ньютонның екінші нызамы деп атаймыз.

Көпшилік жағдайда Лагранж функциясының айқын түрін табыу қеш қандай айрықша түрдегі қыйыншылықты пайда етпейді. Дифференциаллағаннан кейін алынатуғын теңлемелер системасын шешкенде құрамалы жағдайлар пайда болады. (декарт координаталар системасында Ньютонның екінші нызамының теңлемелері болып табылады). Мәселе соннан ибарат, қар бир теңлемени ўақыт бойынша еки реттен интеграллаўға туўры келеди. Бундай математикалық операцияларды орынлаўхәтте әпиўайы мәселелерди шешкенде де әдеўир қыйыншылықларды пайда етеди. Бундай машқаладан шығыўдың ең стандарт усылларының бири алынған системадағы қандай да бир симметрияны (ямаса симметрияларды) табыўдан ибарат. Гейпара жағдайларда тек усы мәселе ушын тән болған дара жағдайдағы симметрияның орын алыўы мүмкин. Ал гейпара жағдайда алынатуғын симметрия улыўмалық әхмийетке ийе болады.

Усындай улыўмалық симметриялардың бирин ўақыттан анық түрде қеш қашан ғәрезли емес, ал координаталар менен тезликлерден ғәрезли болған Лагранж функциясын дыққат пенен таллағанда көриўге болады. Егер усундай өзгерис ушын айрықша бағыт болмаса ўақыттан анық түрдегі ғәрезлилик те кесент жасай алмайды (яғный потенциалдың ўақытқа ғәрезли өзгериўиниң асимметриясы менен байланысly болған күштиң қосымша қураўшылары пайда болмаса). Тәбиятта альтернативлик жағдайлардың болмайтуғынлығына итибар беремиз. Бундай жағдайда (тек усы жағдайда) теңлемелер системасын тек бир рет интеграллаў хәм тек басланғыш шәртлерге байланысly болған интеграллаў константасын алыў мүмкин:

$$\sum_i \sum_j 2\alpha_j \dot{q}_{ji}^2 - L = \text{const} = E. \quad (3)$$

Бул аңлатпада j арқалы денениң индекси, ал i арқалы координатаның индекси белгиленген. Бул ўақыттың өтиўи менен байланысly болған константаны системаның энергиясы деп атайды. (3)-аңлатпа болса энергияның анықламасы болып табылады. Илгерилемели қозғалыс ушын аңлатпаны түсиндириў аңсат болатуғындай түрде жазыў мүмкин:

$$\sum_i \sum_j m_j V_{ji}^2 - L = \text{const} = E.$$

Кеплер мәселеси орайға қарата симметриялы болған майдандағы қозғалыслардың дара жағдайы болып табылады. Бундай қозғалысларда потенциал энергия бир бири менен тәсирлесетуғын объектлер арасындағы қашықлықтың скаляр функциясы болып табылады. Егер сырттан басқа күшлер тәсир етпесе, онда усы денелердин массаларының орайы инерциаллық есаплаў системасы болып табылады хәм сонлықтан оны (орайды) координаталар басы деп сайлап алыў қолайлы болады. Усының менен бирге, егер бир денениң массасын екінші денениң массасынан әдеўир үлкен хәм оны массалар орайында тынышлықта тур деп есапласақ, онда тек масштаб ғана өзгериске ушырайды, ал қозғалыўшы денениң траекториясы өзгермейди (бул жағдай өзгериўшилерди сызықлы түрде алмастырыўдың нәтийжеси болып табылады).

Орайлық симметриядан келип шыққан халда Лагранж функциясын хәм энергияны поляр координаталарда жазған қолайлы:

$$L = \frac{1}{2} m(\dot{r}^2 + r^2 \dot{\phi}^2) = U(r); \quad E = \frac{1}{2} m(\dot{r}^2 + r^2 \dot{\phi}^2) + U(r) = \text{const}.$$

Үшінші координатаға итибар бермеуіге болады. Себеби бір бирине салыстырғандағы тезлик векторы хәм орай арқалы өтетуғын жалғыз тегисликти сайлап алғанда координаталар сайлап алынған тегисликтің шеклеринен хеш ұақытта да шығып кетпейди (себеби бул мәселеде усы тегисликке нормал бағытланған күшлер де, күшлердің қураушылары да жоқ).

Мүйеш ушын жазылған (2)-теңдеме (қозғалыс теңдемеси) $mr^2\ddot{\varphi} = 0$ түрине ийе хәм ұақыт бойынша аңсат интегралланады:

$$mr^2\dot{\varphi} = \text{const} = M. \quad (4)$$

Алынған M константасы импульс моменти (қозғалыс муғдарының моменти) атамасына ийе. Қозғалыс моментинің сақланыу ызамаы қәлеген орайға қарата симметриялы майданлар ушын орынланатуғынлығы анық. $r^2\dot{\varphi}$ шамасы болса траекторияның майданын басып өтиу тезлиги болып табылады. Сонлықтан (4)-аңлатпа Кеплердің II ызамаының басқашалау формулировкасы болып табылады.

(4)-аңлатпаны есапқа алған халда энергияның сақланыу ызамаын басқаша түрде көширип жазамыз:

$$E = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{M^2}{2mr^2} + U(r) = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + U_{\text{eff}}(r).$$

Бул аңлатпада

$$U_{\text{eff}}(r) = \frac{M^2}{2mr^2} + U(r)$$

түріндеги белгилеу қолланылған.

Радиус бойынша шешим алыу ушын энергияның сақланыу ызамаының жәрдемінде еки рет интеграллаудың орнына бир рет интеграллау менен шеклениуге болатуғынлығын аңсат аңғарыуға болады:

$$r \equiv \frac{dr}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - U_{\text{eff}}(r)]}. \quad (5)$$

Квадрат түбирдің алдында пайда болыуы мүмкин болған минусты жоқ етиуге болады. Себеби поляр координаталар системасында терис мәнисли радиус хеш қандай физикалық мәниске ийе болмайды. (4) хәм (5) түріндеги жазыулар ұақытты жоқ етип траекторияның теңдемесин алыуға мүмкиншилик береді:

$$\frac{d\varphi}{dr} = \frac{M/(mr^2)}{\sqrt{\frac{2}{m}[E - U_{\text{eff}}(r)]}}$$

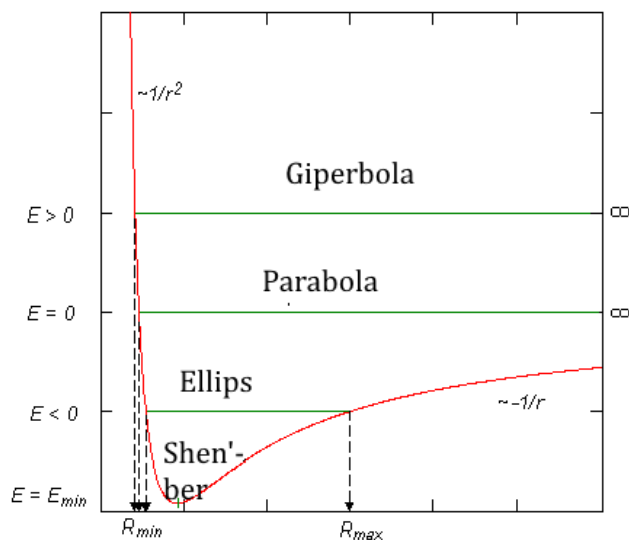
ямаса

$$\varphi = \varphi_0 + \int \frac{M \frac{dr}{r^2}}{\sqrt{2m[E - U_{\text{eff}}(r)]}}. \quad (6)$$

Мүмкин болған траекторияларды табыу ушын $U_{\text{eff}}(r)$ функциясының айқын түрин табыу керек. Пүткіл дүньялық тартылыс ызамаынан гравитациялық потенциал $U = -a/r$ түрине ийе болады (биз $a = Gm_1m_2$ белгилеуин қабыл еттик). Бундай жағдайда

$$U_{eff}(r) = \frac{M^2}{2mr^2} - \frac{a}{r} \quad (7)$$

аңдатпасын аламыз. Бул формуладағы биринши ағзаны "орайдан қашыушы потенциал" деп атайды. Бул функцияның характерли графиги 1-сұйретте көрсетилген.



1-сұйрет.

$$U_{eff}(r) = \frac{M^2}{2mr^2} - \frac{a}{r}$$

функциясының графиги.

1-сұйреттеги иймекликтің төменинде ҳеш қандай шешимнің болмайтуғынлығы анық көринип тур. Себеби бул жағдай $E < E_{eff}$ теңсизлигине сәйкес келеди, ал бул жағдай (6)-аңдатпадағы квадрат түбирдің астында турған шама терис мәниске ийе болғанда жүзеге келеди. Иймекликтің өзін түсиникли фактлер менен байланысly: киши қашықлықларда орайдан қашыушы потенциал гравитациялық потенциалдың қасында баслы орынды ийелейди. Оның бөлими орайға шекемги қашықлықтың квадраты менен байланысly. Бирақ жеткиликли дәрежедеги үлкен қашықлықларда гравитациялық потенциалдың модулинің әстелик пенен кемейиўине байланысly оның тәсирин есапқа алмаўға болады. Ҳәр қыйлы белгилерди есапқа алыў сұйретте көрсетилген иймекликтің өзине тән характерли өзгешеликлерин айқын түрде сәўлелендиреди.

Траекториялардың принципиалық жақтан бир биринен айрылатуғын төрт түринің бар болыўының мүмкин екенлигин атап айтыў керек: $E > 0, E = 0, E < 0$ хәм $E = E_{min}$. Соңғы жағдайда $r = const$, яғный траектория шеңбер болып табылады. Ал импульс моментинің сақланыў нызамынан орбиталық тезликтің турақлы екенлигин келип шығады. Бирақ тәбиятта бундай траекторияның жүзеге келиўинің мүмкиншилиги жоқ. Себеби қәлеген сыртқы тәсир $E < 0$ болған жағдайға алып келеди.

$E > 0$ шәрти үлкен қашықлықларда гравитациялық тәсирлесийге байланысly болған потенциал энергиядан әдеўир үлкен болған кинетикалық энергия болатуғын ситуацияға сәйкес келеди. Бундай жағдайда потенциал энергияны есапқа алмаўға болады хәм траектория инфинитлик (яғный туйық емес хәм шекленбеген). Тек бир минималлық жақынласыў ноқаты бар болады. Денелер тек бир рет жақынласады хәм буннан кейин шексизликке ажырасып кетеди. Сәйкес келетуғын траектория гипербол тәризли болады.

$E = 0$ болған парабола тәризли орбитаға сәйкес келиўши жағдай $E > 0$ шәрти орынланатуғын жағдайдан аз айрылады. Бул жағдайда системаның толық энергиясы

нолге тең. Сонлықтан тәбиятта бундай жағдайдың жүзеге келиуінің итималлығы нолге тең.

$E < 0$ теңсізлігі орынланатуғын жағдай ең қызықты жағдай болып табылады хәм ең жақын келиу нокаты да, ең алыслау нокаты да орын алады. Бул жағдай эллипс тәрізлі орбитаға сәйкес келеді. Бундай байланысқан қалды денелер өзінше (яғный сырттан энергия алмай) өзгерте алмайды. Тап сол сыяқты бундай қалға денелердің өз-өзінен өтуі де мүмкін емес (системаға энергия берілмейді).

Ең ақырында орайға қулап түсіудің де мүмкін емес екенлігін атап өтемиз (бундай қубылыстың жүзеге келиуіне орайдан қашыушы потенциал кесент береді). Демек, егер максималлық жақынласу нокаты бір бири менен тәсірлесетуғын объектлердің радиусларынан киши болған жағдайларда ғана денелердің соқтығысуы мүмкін. Бирақ бундай жағдайдың орын алуы жүдә сийрек ушырасады.

Енді (7)-эффективлік потенциалдың анық түрін беріу арқалы (6)-теңлемени туұрыдан-туұры интеграллауға болады. $u = 1/r$ өзгеріушісін алған жағдайда (6)-теңдеме

$$\varphi = \varphi_0 - \int \frac{M du}{\sqrt{2m[E - U_{eff}(u)]}}$$

түріне енеді. Интеграллау

$$\varphi = \varphi_0 + \text{ArcCos} \left(\frac{\frac{M}{r} - \frac{m\alpha}{M}}{\sqrt{2mE + \frac{m^2\alpha^2}{M^2}}} \right)$$

аңлатпасын береді. Құрамалы болмаған түрлендіріулерден кейін алынған аңлатпаны былайынша жаза аламыз:

$$\frac{p}{r} = 1 + e \cdot \text{Cos}(\varphi - \varphi_0). \quad (8)$$

Бул аңлатпада $p = M^2/m\alpha$ (параметр) хәм

$$e = \sqrt{1 + \frac{2EM^2}{m\alpha^2}}$$

(эксцентриситет) белгилеулері пайдаланылған. Биз Меркурий планетасы ушын эксцентриситеттің $e = 0,206$ шамасына тең екенлігін атап өтемиз.

Эпиуайы таллаулар мыналарды береді: $E > 0$ болған жағдайда $e > 1$ гиперболаны аламыз. $E = 0$ болған жағдайда $e = 1$ – параболаға ийе боламыз. $E < 0$ теңсізлігі орынланғанда $e < 1$ шәрті орынланатуғын эллипсти аламыз. Усының менен бір қатарда шеклік жағдай да бар. Бундай жағдайда $E = -m\alpha^2/2M^2$ теңлігі орынланады хәм эксцентриситет ушын $e = 0$ мәнісін аламыз. Бул шеңбер тәрізлі траекторияға сәйкес келеді.

Эллипс тәрізлі траектория жағдайында

$$r_{min} = \frac{p}{1+e} \text{ хәм } r_{max} = p/(1-e)$$

теңліклері орын алады. Демек үлкен ярым көшер ушын

$$a = \frac{p}{1 - e^2} = \frac{\alpha}{2|E|},$$

ал киши ярым көшер ушын

$$b = a\sqrt{1 - e^2} = \frac{M}{\sqrt{2m|E|}}$$

аңдатпаларын аламыз.

Импульс моментиниң сақланыў нызамы, атап айтқанда радиус-вектордың басып өтиў тезлигиниң турақлылығынан [(4)-формула] эллипстиң майданын есаплаў мүмкин: $\varphi = M/2m$, бирақ T ўақыты ишинде барлық майданның басып өтилиўи керек. Демек $S = MT/2m$. Екинши тәрәптен эллипстиң майданы $S = \pi ab$ шамасына тең. Буннан айланыў дәўири ушын

$$T = \frac{\pi ab 2m}{M} = \frac{2\pi\sqrt{m}}{\sqrt{\alpha}} a^{3/2} = \pi\alpha \sqrt{\frac{m}{2|E|^3}}$$

теңлигине ийе боламыз. Бул аңлатпа Кеплердиң үшінши нызамына сәйкес келеди.

Координаталардың ўақыттан ғәрезлигин табыў былайынша әмелге асырылады:
Импульс моментиниң сақланыў нызамын

$$M = mr^2\dot{\varphi} = \text{const} \quad (9)$$

түринде жазамыз. Бул аңлатпадан $\dot{\varphi}$ шамасын M арқалы аңлатып хәм энергия ушын жазылған аңлатпаға қойып

$$E = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\varphi}^2) + U(r) = \frac{m\dot{r}^2}{2} + \frac{M^2}{2mr^2} + U(r) \quad (10)$$

аңдатпаларына ийе боламыз. Буннан

$$\dot{r} \equiv \frac{dr}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - U(r)] - \frac{M^2}{m^2r^2}} \quad (11)$$

ямаса өзгериўшилерди ажыратып хәм интеграллап ўақыт ушын

$$t = \int \frac{dr}{\sqrt{\frac{2}{m}[E - U(r)] - \frac{M^2}{m^2r^2}}} + \text{const} \quad (12)$$

аңдатпасын аламыз. Буннан кейин (9)-теңлемени

$$d\varphi = \frac{M}{mr^2} dt$$

түринде жазып хәм бул аңлатпаға (11)-аңлатпадан dt шамасын қойып хәм интеграллап

$$\varphi = \int \frac{(M/r^2) dr}{\sqrt{2m[E - U(r)] - M^2/r^2}} + \text{const} \quad (13)$$

формуласына ийе боламыз.

(12)- хәм (13)-формулалар улыўма түрде қойылған мәселени шешеди. (13)-аңлатпа r менен φ арасындағы байланысты анықлайды. (12)-аңлатпа болса орайдын қозғалатуғын ноқатқа шекемги қашықлық r ди ўақыттың анық емес функциясы сыпатында анықлайды. φ мүйешиниң ўақыттың өтиўи менен монотонлы

өзгеретуғынлығын атап өтемиз. (9)-аңлатпадан $\dot{\varphi}$ шамасының ҳеш қашан белгисин өзгертпейтуғыны көринип тур.

(10)-аңлатпа қозғалыстың радиаллық бөлимин

$$U_{\varphi} = U(r) + \frac{M^2}{2mr^2} \quad (14)$$

шамасына тең "эффективлик" потенциал энергиясы бар майдандағы бир өлшемли қозғалыс сыпатында қарауға болатуғынлығын көрсетеди. $M^2/(2mr^2)$ шамасын орайдын қашыушы энергия деп атаймыз.

$$U(r) + \frac{M^2}{2mr^2} = E \quad (15)$$

теңлиги орынланатуғын r диң мәниси орайдан қашықлығы бойынша қозғалыс областының шегарасын анықлайды. (15)-теңлик орынланғанда радиаллық тезлик \dot{r} нолге айланады. Бул жағдай ҳақыйқый бир өлшемли қозғалыстағыдай бөлекшениң тоқтағанын аңлатпайды. Себеби мүйешлик тезлик $\dot{\varphi}$ нолге тең болмайды. $\dot{r} = 0$ теңлиги траекторияның "бурылыу ноқатын" аңғартады. Бундай ноқатта $r(t)$ функциясы өсиуден кемеийуге ямаса кемеийуден өсиуге өтеди.

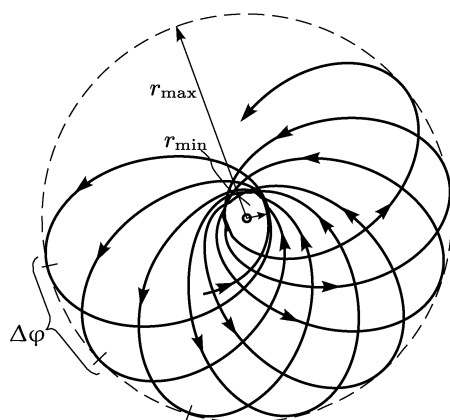
Егер r диң өзгериуиниң мүмкин болған областы тек $r \geq r_{min}$ шәрти менен шекленген болса, онда бөлекшениң қозғалысы инфинитлик болады. Бөлекшениң траекториясы шексизликтен келеди ҳәм шексизликке кетеди.

Егер r диң өзгериуиниң мүмкин болған областы r_{min} ҳәм r_{max} шамаларына тең еки шегараға ийе болса, онда финитлик қозғалысқа ийе боламыз ҳәм траектория толығы менен $r = r_{max}$ ҳәм $r = r_{min}$ шеңберлери тәрәпинен шекленген сақыйнаның ишинде болады. Бирақ бул жағдай траекторияның сөзсиз туйық болатуғынлығын аңғартпайды. r диң шамасы r_{max} нан r_{min} ге ҳәм оннан кейин r_{max} ге шекем өзгеретуғын ўақыт ишинде радиус вектор $\Delta\varphi$ мүйешине бурылады. (13)-аңлатпаға сәйкес $\Delta\varphi$ мүйешиниң мәниси

$$\Delta\varphi = 2 \int_{r_{min}}^{r_{max}} \frac{(M/r^2) dr}{\sqrt{2m(E - U) - M^2/r^2}} \quad (16)$$

аңлатпасының жәрдеминде есапланады [31].

Траекторияның туйық болыу шәрти бул мүйештиң 2π шамасының рационаллық бөлимин тең болыуына сәйкес келеди. Яғный $\Delta\varphi = 2\pi t/n$ шамасына тең. Бул аңлатпана t менен n леп пүтин санлар. Бундай жағдайда усы ўақыт аралығы n рет қайталанғанда ноқаттың радиус-векторы t дана айланып өзиниң ең дәслепки мәнисине қайтып келеди, яғный траектория туйықланады. Бирақ бундай жағдайдың орын алыуы оғада сийрек болады ҳәм $U(r)$ функциясының ықтыярлы түринде $\Delta\varphi$ шамасы 2π диң рационаллық бөлими болып табылмайды. Сонлықтан улыўма жағдайда финитлик қозғалыстың траекториясы туйық емес (2-сўўрет). Ноқат шексиз көп рет максималлық ҳәм минималлық қашықлықлар арқалы өтеди ҳәм шексиз үлкен ўақыт ишинде еки шегаралаушы шеңбер арасындағы барлық сақыйнаны толтырады.



2-сүрөт.

Туйық емес финитлик қозғалысқа келтирилген мысал. Бундай жағдайда нокат шексиз көп рет максималлық хәм минималлық қашықлықлар арқалы өтеди хәм шексиз үлкен ўақыт ишинде еки шегаралаўшы шеңбер арасындағы барлық сақыйнаны толтырады.

Финитлик қозғалыстың траекториялары туйық болатуғын орайлық майданның еки типі бар. Олар бөлекшениң потенциаллық энергиясы $\frac{1}{r}$ хәм r^2 шамаларына пропорционал болған майданлар болып табылады. Биринши жағдай бизиң қараўымыз болған Кеплер мәселесиниң потенциалы болып табылады. Екинши жағдай кеңисликлик осцилляторға сәйкес келеди хәм оны биз қарамаймыз.

Биз (12)-улыўмалық аңлатпаның жәрдемінде орбита бойынша қозғалғандағы координаталардың ўақыттан ғәрезлилигин тәрийиплейтуғын формуланы ала аламыз. Ондай формула қолайлы параметрлик түрде былайынша көрсетиледи:

Дәслең эллипс түриндеги орбиталарды қараймыз. Жоқарыдағыдай жоллар менен a менен e шамаларын киргизип ўақытта анықлайтуғын (12)-интегралды былайынша жазамыз:

$$t = \sqrt{\frac{m}{2|E|}} \int \frac{r dr}{\sqrt{-r^2 + \frac{\alpha}{|E|}r - \frac{M^2}{2m|E|}}} = \sqrt{\frac{ma}{\alpha}} \int \frac{r dr}{\sqrt{a^2e^2 - (r-a)^2}}.$$

Буннан кейин

$$r - a = -ae \cos \xi$$

түриндеги орнына қойыў жолы менен бул интеграл

$$t = \sqrt{\frac{ma^3}{\alpha}} \int (1 - e \cos \xi) d\xi = \sqrt{\frac{ma^3}{\alpha}} (\xi - e \sin \xi) + \text{const}$$

түрине алып келинеди. Бул формуладағы const тың нолге айланыўы ушын ўақыттың басын сайлап алып r диң t дан ғәрезлиги ушын

$$r = a(1 - e \cos \xi), \quad t = \sqrt{\frac{ma^3}{\alpha}} (\xi - e \sin \xi)$$

түриндеги формулаларды аламыз ($t = 0$ ўақыт моментинде бөлекше перигелийде жайласқан болады). ξ параметри арқалы бөлекшениң декарт координаталарын да аңлатыўға болады:

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi.$$

(x хәм y көшерлери эллипстин сәйкес үлкен хәм киши ярым көшерлери бағытында алынған).

Жоқарыда келтирилген аңлатпалар тийкарында

$$ex = p - r = a(1 - e^2) - a(1 - e \cos \xi) = ae(\cos \xi - e)$$

түріндегі қатнастар аңсат алынады. Бундай жағдайда y ушын $\sqrt{r^2 - x^2}$ аңлатпасының орынлы екенлігін есапқа алып ең ақырында

$$x = a(\cos \xi - e), \quad y = a\sqrt{1 - e^2} \sin \xi$$

формулаларына ийе боламыз. Эллипс тәрізлі орбита бойынша толық бір айланыу ушын ξ параметринің нолден 2π ге шекемгі өзгерісі талап етіледі.

Тап сол сыяқлы есаплаулар гиперболалық орбита ушын төмендегідей аңлатпаларды береді:

$$\begin{aligned} r &= a(e \operatorname{ch} \xi - 1), & t &= \sqrt{ma^3/\alpha} (e \operatorname{sh} \xi - \xi), \\ x &= a(e - \operatorname{ch} \xi), & y &= a\sqrt{e^2 - 1} \operatorname{sh} \xi, \end{aligned}$$

Бул аңлатпаларда ξ параметри $-\infty$ ден $+\infty$ ге шекем өзгереді.

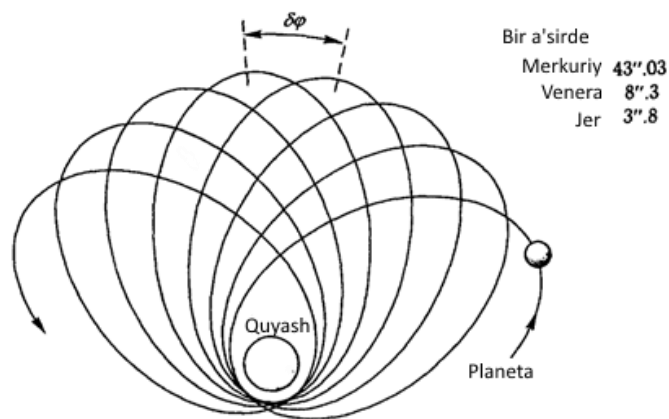
Релятивисттик физикадағы Кеплер мәселесі. 1905-жылы арнайы салыстырмалық теориясын дөретіп болғаннан кейін Альберт Эйнштейн тартылыс теориясының релятивисттик вариантын дүзиудің зәрүрлігін мойындады. Себеби Ньютонның теңдемелері Лоренц түрлендіріулерін қанаатландырмады, ал Ньютон гравитациясының тарқалыу тезлігі шексіз үлкен болды. 1907-жылы жазылған хатларының бирінде Эйнштейн төмендегідей жағдайды атап өтті:

Хәзиргі ўақытлары мен салыстырмалық теориясының позицияларында турып тарлытыс нызамын изертлеу менен шуғылланып атырман. Бул жұмыс маған Меркурий планетасының орбитасының әсирлік аўысыўын түсиндириўге мүмкиншилик береді деп үмит етемен.

Релятивисттик тартылыс теориясының ең дәслепки вариантларын 1910-жыллардың басында Макс Абрахам, Гуннар Нордстрём хәм Эйнштейннің өзі баспадан шығарды. Абрахамда Меркурийдің перигелийинің аўысыўы бақлауларда алынған шамадан үш еседей киши болып шықты. Нордстрёмның теориясына хәтте аўысыўдың бағыты ушын да дурыс емес нәтийже алынды. 1912-жылғы Эйнштейннің версиясы бақлауларда алынған шаманың үштен бириндей шамаға киши мәнис алынды.

1913-жылы Эйнштейн және бир қәдем алға илгериледи – скаляр гравитациялық потенциалдан тензорлық көриниске өтті. Бул математикалық аппарат кеңіслик-ўақыттың евклидлик емес метрикасын тәрийиплеўге мүмкиншилик берди. 1915-жылы болса Эйнштейн өзинің тартылыс теориясының ең соңғы вариантын баспадан шығарды хәм сол вариант "улыўмалық салыстырмалық теориясы" атамасына ийе болды. Бул теорияда үлкен массаға ийе денелердің қасында кеңіслик-ўақыттың геометриясы евклидлик геометриядан сезилерликтей ажыралады. Бул жағдай планеталардың қозғалысының классикалық траекторияларынан аўысыўға алып келеди. 1915-жылы 18-ноябрь күни Эйнштейн бул аўысыўды жуўық түрде есаплады хәм астрономиялық бақлауларда алынған бир әсир даўамындағы 43" шамасына дәл сәйкес келетуғын мәнисти алды. Усы шаманы алғанда константалардың мәнислерін өзгертиўге зәрүрлик болмаған хәм шамалар ықтыярлы түрде өзгертилмеген.

3-сұйрет.
Планеталардың перигелийлерінің
эсирлик аұысыұын
түсирдиретуғын схема (аұысыұ
мүйешиниң мәниси үлкейтилген).



Арадан еки ай өтпей атырып Карл Шварцшильд тәрөпинен Эйнштейн теңдемелериниң дәл шешими алынды (яғный 1916-жылы январь айында). Бул жұмыста планеталардың перигелийлериниң қосымша аұысыұға ушырайтуғынлығы көрсетилди. Егер М арқалы Қуяштың массасы, с арқалы жақтылықтың тезлиги, А арқалы планетаның орбитасының үлкен ярым көшери, е арқалы орбитаның эксцентриситети, Т арқалы планетаның Қуяштың дөгерегиндей айланыұ дәуири белгиленген болса, онда улыұмалық салыстырмалық теориясында планета Қуяштың дөгерегинде бир рет айланғанда перигелийдиң радианлардағы бурылыұы

$$\delta\varphi \approx \frac{6\pi GM}{c^2 A(1-e^2)} = \frac{24\pi^3 A^2}{T^2 c^2(1-e^2)}$$

шамасына тең болады екен. Бул формула Меркурий планетасы ушын 100 жылда 42,98" шамасын береди. Бул шама астрономиялық бақлаұларда алынған шамаға дәл сәйкес келеди.

1919-жылға шекем (усы жылы Артур Эддингтон жақтылықтың гравитациялық аұысыұын ашты) Меркурийдиң перигелийиниң аұысыұы Эйнштейн теориясының дурыс екенлигиниң жалғыз тастыйықланыұы еди. 1916-жылы Гарольд Джеффрис улыұмалық салыстырмалық теориясының дурыс екенлигине гүмәнның бар екенлигин билдирди. Себеби теория Ньюком тәрөпинен көсетилген Венера планетасының түйинлериниң аұысыұын түсіндире алмады. Бирақ 1919-жылы Джеффрис өзиниң пикирлеринен бас тартты. Жаңа мағлыұматлар бойынша Эйнштейн теориясына қайшы келетуғын Венераның қозғалысында қандай да бир өзгешеликлер табылмады.

Қалай деген менен улыұмалық салыстырмалық теориясын әшкаралаұ 1919-жылдан кейин де даұам етти. Базы бир астрономлар Меркурийдиң перигелийиниң эсирлик аұысыұы ушын алынған эксперименталлық хәм теориялық мағлыұматлардың бир бирине сәйкес келиұын тосыннан болған ұақыя деп түсіндириұге тырысты. Бирақ хәзирги заманларда алынған дәл мағлыұматлар улыұмалық салыстырмалық теориясы берген муғлыұматлардың дурыс екенлигин айқын түрде тастыйықлады.

Улыұмалық салыстырмалық теориясының формуласы PSR B1913+16 қос жулдыз-пульсарында тексерип көрилди. Бул системада массалары Қуяштың массасы менен барабар болған еки жулдыз бир бирине жақын қашықлықларда айланады. Соның ушын хәр қайсысының пиастры (перигелийдиң аналогы) аұысыұға ушырайды. Бақлаұлар хәр жыллық аұысыұдың 4,2 градусқа тең екенлигин көрсетти хәм бул шама улыұмалық салыстырмалық теориясы беретуғын шамаға толық сәйкес келеди.

Спектраллық сызықтардың қызылға ауысуы (гравитациялық қызылға ауысуы). Улығымалық салыстырмалық теориясы үлкен массаға ие денелердің қасындағы нурланыуларда спектраллық сызықтардың басқа орынлардағы нурланыулардың спектр сызықтарына салыстырғанда төменгі жийиіліктер тәрепке қарай жылысатуғынлығын болжайды. Бул нәтиже улыўма болған мынадай тастыйықлаудың дара жағдайы болып табылады: үлкен массаға ие денелердің қасында жүзеге келетуғын барлық процесслер әстеленген. Спектраллық жийиіліктің өзгерісі Ньютон потенциалына пропорционал, демек үлкен массаға ие дененің орайына шекемгі қашықлыққа кери пропорционал. Жийиіліктердің усындай болып өзгеріуін гравитациялық қызылға ауысуы деп атайды. Себеби жийиіліктің киширейіуі реңди қызыл тәрепке қарай жылыстырады. Басқа себеплерге байланыслы спектрдегі сызықтардың қызылға қарай ауысуы да, фиолет тәрепке қарай ауысуы да мүмкін. Мысалы жақтылықтың дерегі бақлаушы тәрепке қарай тез қозғалғанда фиолетке қарай жылысуы орын алады хәм бундай қубылысты Допплерлік ауысуы (ямаса Допплер эффекти) деп атайды. Келбетлік сыпатында қолланылған "Гравитациялық" сөзи жақтылық дерегінің күшли гравитациялық майдан пайда ететуғын үлкен массалы дененің қасында турғанлығын атап көрсетеди. Ал 1960-жылы Гарвард университетінде ислеуши Р.Паунд хәм Ребкалар тәрепинен Жердің гравитациялық майданы себепли пайда болған қызылға ауысуы лабораториялық шараятларда жүзеге келтирилди. Усы ўақытларға шекем қызылға ауысуы жүдә тығыз болған жулдызлардың қатарына кириуши ақ иргежейлилердің спектрінде бақланған еди. Бул эффект Қуяштың спектрінде де бақланды.

Егер жақтылықтың дегерин жүдә қысылған массаға жақынлатсақ, онда жийиіліктің киширейіуі гравитациялық радиусқа жақын келгенде тербелислердің толық тоқтауы менен жуўмақланған болар еди.

Биз хәзир қарап атырған мәселе есаплау системасының тезлениуши қозғалысына байланыслы мәселелердің қатарына киреди. Тезлениудің есаплау системаларына тәсири 1907-жылы А.Эйнштейн тәрепинен арнаўлы салыстырмалық теориясының шеклерінде изертленген еди. Сонлықтан бул параграфта талланып атырған мәселе арнаўлы салыстырмалық теориясында да, улығымалық салыстырмалық теориясында да бар мәселе болып табылады.

Бул эффектлердің бириншиси – ўақыттың гравитациялық әстелениуі бойынша гравитациялық шуқыр қаншама терең болса сааттың жүриуі де соншама әстеленеди. Бул эффекттің орын алатуғынлығы көп санлы экспериментлерде тастыйықланды хәм Жердің жасалма жолдасларының навигациясы системаларында есапқа алынады. Егер бул эффект есапқа алынбағанда хәр суткада (күнде) онлаған микросекунд қәтелик кеткен болар еди.

Пайдаланылған әдебиятлар дизими

1. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава XII. §§ 99-101.

2. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009. 441 p.

**8-лекция. Қара құрдымлар. Космология.
Эйнштейн теңдемелерінің Фридман шешімлері.
Фридман моделлері. Хаббл нызамы. Үрлениуші (инфляциялық)
Әлем модели**

Шварцшильд шешімі хақында. А.Эйнштейн өзінің гравитация теңдемелерін баспадан шығарғаннан кейін бір неше айдан соң немис астрономы Карл Шварцшильд (немисше Karl Schwarzschild, 1873-1916) бул теңдемелердің ең биринши дәл шешімлерін ала алды. Бул шешім аппроксимация емес хәм майданлардың "күши" ямаса "әззилиги" хақында ҳеш бир болжауға ийе емес еди.

Шварцшильд шешімі бир сфералық массаның усы массаны қоршап турған кеңісликтеги гравитациялық майданын тәрийиплейди. Бул массада жеткиликли дәрежелердеги қашықлықларда шешімлер классикалық тартылыс нызамының шешіміне өтеди (яғный қашықлықтың квадартына кери пропорционал болған шешімге айланады). Ал гравитациялық майданның дереги үлкен емес өлшемлердеги хәм үлкен емес тығызлықтағы аспан денеси болып табылатуғын болса, онда Шварцшильд шешімі менен Ньютон бойынша шешім арасында айырма болмайды. Тек гравитация майданының дерегинің массасы жүдә киши көлемде тығызланған болған жағдайларда ғана денениң бетінде "күшли" гравитациялық майданлар пайда болады, астрономиялық бақлауларда табылуы мүмкин болған жаңа қызықлы кубылыстар жүзеге келеди.

Шварцшильд шешімінде оның аты менен аталатуғын метрика ең әхмийетли орынды ийелейди. Шварцшильд метрикасы бос кеңісликтеги космологиялық константаға ийе Эйнштейн теңдемесінің сфералық симметрияға ийе дәл шешімі болып табылады. Мысалы бул метрика айланбайтуғын хәм электр зарядына ийе емес қара құрдымның хәм сфералық симметрияға ийе үлкен массаға ийе болған (хәм басқа денелерден үлкен қашықлықларда турған) денениң гравитациялық майданын тәрийиплейди.

Бул шешім статикалық шешім болып табылады. Сонлықтан сфералық гравитациялық толқынлардың болуы мүмкин емес.

Шварцшильдтің естелигине байланысly Берлин илимлер академиясында өткерилген мәжилисте А.Эйнштейн Шварцшильдтің жұмыстарын былайынша баҳалады:

"Шварцшильдтің теориялық жұмыстарында изертлеудің математикалық усылларын толық исеним менен пайдаланыуы хәм оның астрономиялық ямаса физикалық машқаланың мәнісине қандай жеңил жететуғынлығы хайран қалдырады. Жүдә терең математикалық билим ондағы дурыс мәни бериу менен ойлаудың жумсақлығы сийрек ушырайды. Усындай қәсийет оған басқа изертлеушілерди өзінің математикалық қыйыншылықлары менен қорқытқан әхмийетли теориялық жұмыстарды орынлауға мүмкиншилик берди".

Шварцшильд координаталары деп аталатуғын (t, r, θ, φ) координаталарында (бул координаталардың кейинги үшеуі үш өлшемли кеңісликтеги сфералық координаталарға сәйкес келеди) метрлик тензор былайынша жазылады:

$$g = \begin{bmatrix} 1 - \frac{r_s}{r} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{1 - \frac{r_s}{r}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -r^2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -r^2 \sin^2 \theta \end{bmatrix}.$$

Бундай метрикадағы интервалды былайынша жазады:

$$ds^2 = \left(1 - \frac{r_s}{r}\right) c^2 dt^2 - \frac{dr^2}{\left(1 - \frac{r_s}{r}\right)} - r^2 (\sin^2 \theta d\varphi^2 + d\theta^2),$$

Бул формулада $r_s = 2 \frac{GM}{c^2}$ шамасын Шварцшильд радиусы ямаса гравитациялық радиус деп атайды. M арқалы гравитациялық майданды пайда ететұғын дененің массасы, G арқалы гравитация тұрақтысы, ал c арқалы жақтылықтың тезлиги белгиленген. Бундай жағдайда координаталар төмендегидей областларда өзгереді:

$$-\infty < t < \infty, r_s < r < \infty, 0 \leq \theta \leq \pi, 0 \leq \varphi \leq 2\pi.$$

Усының менен бирге $(t, r, \theta, \varphi = 0)$ хәм $(t, r, \theta, \varphi = 2\pi)$ нокатлары бирдей (әдеттегі сфералық координаталардағыдай).

Шварцшильд радиусының физикалық мәнісі екінші космослық тезликтің мәнісі жақтылықтың вакуумдағы тезлигине тең болатуғын жағдай ушын $\frac{mc^2}{2} = G \frac{mM}{r}$ формуласынан келип шығатуғын r дің мәнісіне тең. Қуяш ушын $r_s = 2 \frac{GM_\odot}{c^2} \approx 3 \text{ km}$, ал Жер ушын $r_s = 2 \frac{GM_\oplus}{c^2} \approx 0,9 \text{ sm}$.

r координатасы радиус-вектордың узынлығы емес, ал усы метрикада $t = \text{const}, r = r_0$ болған сфераның бетинің майданы $4\pi r_0^2$ шамасына тең болатуғындай етип алынады. Бундай жағдайда хәр қыйлы r лерге ийе (бірақ басқа координаталары бирдей болуы керек) еки ўақыя арасындағы "қашықтықтың" шамасы

$$\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{1 - \frac{r_s}{r}}} > r_2 - r_1, r_2, r_1 > r_s.$$

интегралының жәрдемінде бериледи.

Метриканың өзіне тән өзгешеликлері $r = 0, r = r_s$ болған нокатларда айқын түрде көринеди. Ҳақыйқатында да Шварцшильд координаталарында денеге түсіп баратырған бөлекшениң $r = r_s$ бетине жетемен дегенше шексіз үлкен ўақыт t керек болады. Бірақ денеге түсіп баратырған бөлекшеде жайласқан бақлаўшы ушын (буны еркин түсіўши бөлекше менен бирге жүриўши есаплаў системасындағы Леметр координаталарында деп атаймыз) сол беттегі кеңіслик-ўақыттың ҳеш қандай айрықша өзгешеликлері болмайды. Сонлықтан еркин түсіўши бақлаўшы беттиң өзіне де, $r \approx 0$ болған областқа да шекли ўақыттың ишинде барып жетеди.

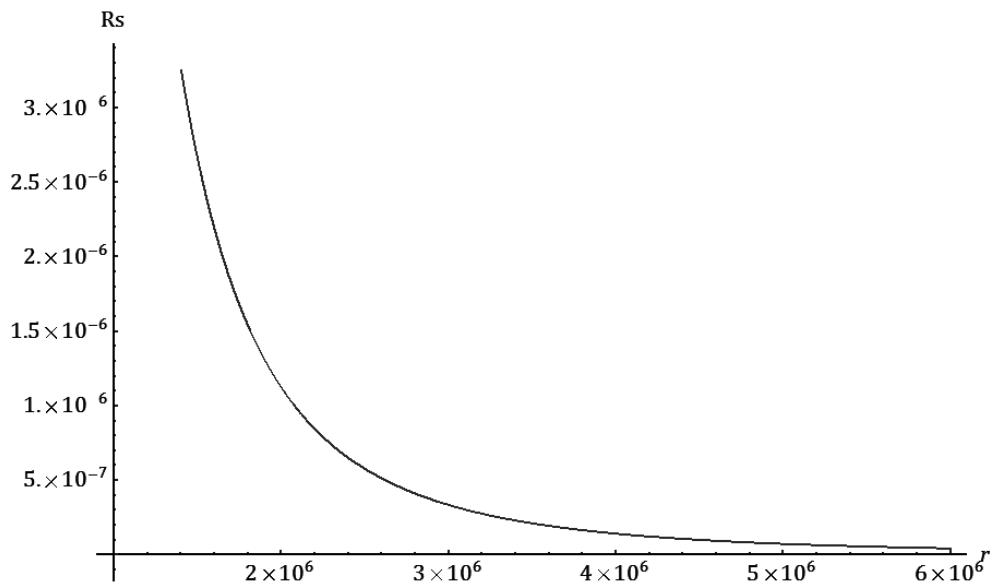
Шварцшильд метрикасының ҳақыйқый өзгешелигі $r \rightarrow 0$ шегинде орын алады. Бул нокатта кыйсықлық тензорының скаляр инвариантлары шексізликке умтылады. Бул өзгешеликті (оны сингулярлық деп атаймыз) координата системасын өзгертиў жолы менен жоқ етиўге болмайды.

$r = r_s$ бети ўақыялар горизонты деп аталады.

Координаталарды сәтли түрде сайлап алғанда (мысалы Леметр ямаса Крускала координаталарында) қара құрдымлардан ўақыялар горизонты арқалы ҳеш қандай сигналдың сыртқа шығыўының мүмкин емес екенлигин көрсетиўге болады. Бундай мәнисте Шварцшильд қара құрдымынан тыста майданның тек бир параметрден – дененің толық массасынан ғәрезли екенлигі таң қаларлық емес.

Күшли майданлар дегеніміз не? Аспан денелері Жердің бетіндегі денелерге салыстырғанда жүде үлкен, ал Жердің өзі қозғалмайтуғын жұлдызларға салыстырғанда жүде киші. Ал қозғалмайтуғын жұлдызлардың өзі галактикаларға салыстырғанда хеш нәрсе де емес. Бул жағдайлар Жердің бетіндегі гравитациялық майданның басқа да гравитациялық майданлар ушын хеш қашан да стандарттың бола алмайтуғынлығын көрсетеді. Бирақ қәлеген жағдайда физика илими ушын гравитациялық майданның шамасы ғана емес (яғный берілген ноқаттағы сынап көрілетуғын дененің тезлениўи емес), ал гравитация майданының бар болыўының салдарынан пайда болатуғын қыйсықлық үлкен әхмийетке ийе болады (1-сүүрет).

Кеңислик-ўақыттың қыйсықлығы жөнінде толығырақ және әпиўайы мағлыўматларды береміз. Егер кеңислик радиусы r ге тең болған сфера болып табылатуғын болса, онда оның бетіндегі үш мүйешликтиң ишки мүйешлериниң қосындысы Σ шамасы π ден үлкен болады. Бундай жағдайда кеңисликтиң қыйсықлығы деп $C = \frac{\Sigma - \pi}{S}$ шамасына айтады. Бул аңлатпада S арқалы сфераның бетінде сызылған үш мүйешликтиң майданы белгиленген. Енди C шамасының $\frac{1}{r^2}$ шамасына тең екенлигин аңсат дәлиллейге болады. Демек сфера тәризли еки өлшемли кеңисликтиң қыйсықлығы оның радиусының квадратына кери пропорционал болады екен. Ал улыўма жағдайда кеңислик-ўақыттың қыйсықлығы екинши рангалы тензордың жәрдеминде тәрийипленеди.



1-сүүрет. Гравитациялық майданның (кеңислик-ўақыттың) сантиметрлердегі қыйсықлығының шамасының (ордината көшеринде) радиус бойынша қашықтықтан (абсцисса көшеринде сантиметрлерде) ғәрезлиги.

Өз гезегинде қыйсықлықты қыйсықлық радиусының жәрдеминде тәрийиплейге болады (қыйсықлық радиусы деп тап сондай қыйсықлыққа ийе сфераның радиусына тең шаманы айтамыз). Қыйсықлықтың шамасы киші болса оның радиусы үлкен болады. Биз қарап атырған объекттиң геометриялық өлшемлерине салыстырғанда қыйсықлық радиусы онша үлкен болмаса, онда тартысыў (гравитация) майданын күшли деп есаплаймыз. Егер Жердің барлық массасын бир ноқатқа жыйнасақ, онда тартылыс майданы орайға жақынлаған сайын күшли болады. Кеңислик-ўақыттың қыйсықлығының радиусы орайға 1 см ге шекем жақынласады (биз жоқарыда Жер ушын $r_s = 2 \frac{GM_{\oplus}}{c^2} \approx 0,9 \text{ см}$ екенлигин есаплаган едик). Тап сондай жоллар менен Қуяшты да қыссақ, онда орайдан 3 км қашықтықта қыйсықлық сезилерликтей

мәніске ийе болады. Еки жағдайда да қыйсықлық радиусы Шварцшильд радиусына (ямаса гравитациялық радиусқа) тең болады. Қыйсықлығының шамасы Шварцшильд радиусына тең болғанда алынатуғын сфераны (яғный радиусы Шварцшильд радиусына тең болған сфераны) Шварцшильд сферасы деп атайды.

Гравитациялық радиус түсинигине басқаша да қарауға болады. Анықламасы бойынша екінши космослық тезликті (яғный космослық кораблдің Жерди таслап кетиуі ушын жеткиликли болған тезлик) Жер – космос корабли системасы ушын толық энергияның нолге тең болуы шәрти менен анықлайды:

$$\frac{mv^2}{2} = G \frac{mM}{R}.$$

Бул аңлатпада m арқалы космос кораблинің массасы (ол қысқарып кетеди), M арқалы Жердің массасы, ал R арқалы әдетте Жердің радиусы белгиленген. Бундай жағдайда $v = 11,2$ км/с шамасын аламыз. Ал $R = 0,9$ см болған жағдайда $v = c$ теңдигине ийе боламыз.

Квазарлар Әлемнің бақланатуғын бөлиминдеги ең жақтылы объектлер болып табылады. Оның нурланыуының қууаты Қус жолы сыяқлы галактикалардағы барлық жұлдызлардың қуатлықларының суммасынан онлаған хәм жүзлеген есе үлкен. Квазарларды жүдә қууатлы хәм алыстағы галактикалардың актив ядролары деп есаплайды. Квазарлардың этирапындағы ата галактиканың излери кейинирек табылды.

Квазарлар биринши гезекте үлкен қызылға ауысуыға, электромагнит нурланыуға хәм жүдә киши мүйешлик өлшемлерге ийе объектлер сыпатында көринди. Сонлықтан дәслепки жыллары астрономлар оларды ноқатлық объектлерден – жұлдызлардан ажырата алмады.

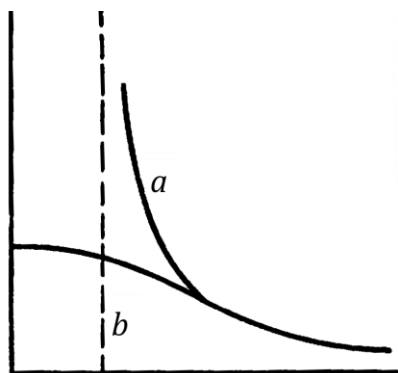
Квазарлар галактикалардың актив ядролары болып табылады. Ядрода аса үлкен массаға ийе **қара құрдым** жайласқан деп есапланады. Ол аккрецияның салдарынан қоршаған кеңисликтен материяны өзине тартады. Нәтийжеде қара құрдымның массасы үлкейеди хәм галактиканың барлық жұлдызларының қууатынан үлкен нурланыу орын алады. Соңғы ұақытлары өткерилген бақлаулар квазарлардың көпшилигиниң оғада үлкен эллипс тәризли галактикалардың орайларының қасында жайласқан екенлигин көрсетти.

Айырым теорияларда квазарларды өзиниң раўажланыуының дәслепки дәуириндеги галактикалар деп түсиндиреди. Бул галактикаларда аса үлкен массаға ийе қара құрдым қоршап турған затларды жутады. Соңғы ұақытлары нурланыудың дерегин аса үлкен массаға ийе қара құрдымның аккрециялық диски деп есапланбақта. Сонлықтан квазарлардың спектраллық сызықларының қызылға ауысуы улуымалық салыстырмалық теориясындағы гравитациялық ауысуы менен байланысly.

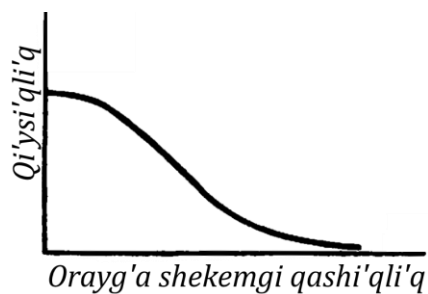
Хәзирги ұақытлары квазарларға шекемги қашықлықлар хәм олардың өлшемлери бойынша бир қатар мағлыұматлар қолға киргизилген. Усыған байланысly квазарлардың этирапындағы кеңислик-ұақыттың қыйсықлығы жөнинде исенимли мағлыұматлар бар.

Шварцшильд сферасының ишинде. Сыртта (алыста) жайласқан бақлаушы алатуғын мағлыұматлар бойынша бөлекше хеш ұақытта да Шварцшильд сферасына жете алмайтуғын хәм хеш бир жақтылық сигналы шекли ұақыт ишинде бул сфераны кесип өте алмайтуғын болса да еркин түсиуши бақлаушыға Шварцшильд сферасының ишиндеги областқа өтиу ушын оның меншикли ұақытында шекли ұақыт керек болады. Усы жағдайға байланысly еркин түсиуши бақлаушыны сфераның ишинде қандай жағдайдың күтип туратуғынлығын билиу қызықлы

мәселелердің бири болып табылады. Бул жөнінде теорияның нени айтатуғынлығын билип алыуымыз керек. Биз қарап атырған жағдайды гравитацияны пайда етиуши масса жүдә қысылған хәм сонлықтан Шварцшильд сферасы денениң сыртында бос кеңілікте орналасқан. Әдеттегідей аспан денелерінде Шварцшильд сферасының бар екенлігіне байланысly болған хеш бир қубылыс бақланбайды. Бул жағдайды иллюстрациялау мақсетінде 2-сүүретте еки жағдай ушын қызылға аўысыўдың шамасының ғәрезлилігі көрсетилген: массаның барлығы бир ноқатта топланған (а) хәм масса Шварцшильд сферасынан сыртқа шығатуғын шекли көлемде топланған (б). Шварцшильд сферасы өтетуғын районда зат кеңілікте тарқалған болғанлықтан бақлаўларды өткеріуғе (әсбапларды алып барыуға) механикалық жақтан кесент бериуи мүмкин. Бирақ мәселе онда емес. Хәтте аспан денеси арқалы тоннель қазған жағдайда да Шварцшильд сферасы өтетуғын районда хеш қандай таң қаларлық қубылыс бақланбаған болар еди. Себеби денени пайда ететуғын затлардың барлығы денениң ишки областындағы қыйсықлықты пайда етиуғе қатнаспайды. 3-сүүретте сфера бойынша жайылған заттың орайына жақынлағанда қыйсықлықтың үлкейиуи көрсетилген. Усы сүүретти заттың массасының барлығы орайда деп есапланып соғылған 1-сүүрет пенен салыстырыу керек.

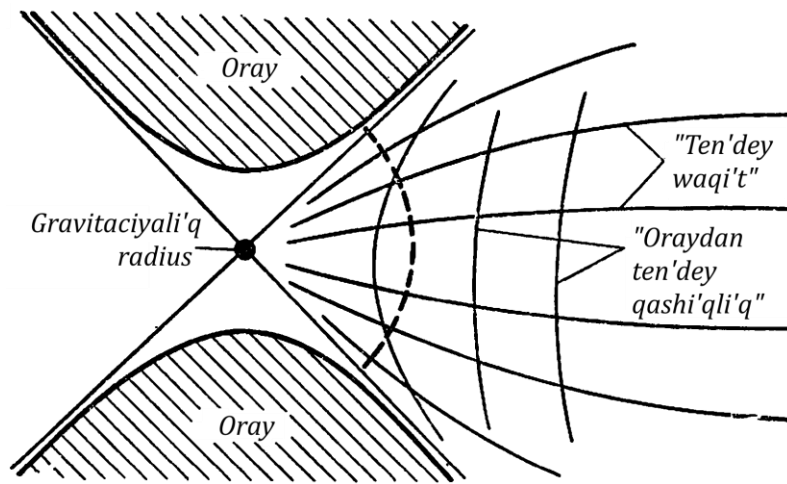


2-сүүрет. Қызылға аўысыўдың қашықлықтан ғәрезлиги.



3-сүүрет. Өлшемлери үлкен денениң кеңіслик-ўақытының қыйсықлығы.

4-сүүретте зат орайда топланған жағдай сәўлендирилген. Бундай схеманың барлық жағдайда да идеалластырылған сүүретти беретугынлығы анық. Сүүретте орай арқалы өтетуғын тек бир радиаллық бағыт болған кеңісликлик бағыт хәм бир ўақытлық бағыт көрсетилген. Бул сүүретте өзгермели масштаб сайлап алынған. Сонлықтан хәр бир ноқаттағы сыртқа ямаса ишке қарай тарқалатуғын нур вертикал бағытқа 45^0 лық мүйеш жасап бағытланған туўрының жәрдемінде көрсетиледи. Усы биссектрисалар хәм вертикаллық бағыт арасында жайласқан қәлеген бағыт ўақытқа мегзес. Бул биссектрисалардан қыялығы киши болған қәлеген бағыт кеңісликке мегзес. Орайдан қашықлықлары бирдей болған ноқатлар вертикаллық сызықларда емес, ал гипербола тәризли иймекликлерде жайласады. "Бир ўақытта" жүзеге келетуғын ўақыяларды беретугын ноқатлар бир ноқат арқалы өтетуғын иймекликтің бойынша жатады. Бул айрықша ноқат барлық шекли ўақытлар ушын Шварцшильд сферасының радиусын береді. Бул ноқаттан шығатуғын хәм оң тәрепке қарай 45^0 қа бағытланған еки сызық шексиз алыстағы болажақтағы хәм шексиз үлкен өтмиштеги Шварцшильд сферасының радиусы болып табылады. Бул еки сызық Шварцшильд сферасына салыстырғандағы сыртқы область деп есаплау мүмкин болған кеңіслик-ўақыттың сегментин шеклеп турады. Бул еки тәреплеме сигнал жиберіу арқалы сырттан бақлау мүмкин болған область болып табылады.



4-сүўрет.
Шварцшильд
сферасының қасындағы
геометрия

Пунктир менен бөлекшениң дүньялық сызығы болып табылатуғын иймеклик белгиленген. Қалеген ноқатта бул иймекликтің қыялығы ўақытқа мегзес бағытқа ийе. 4-сүўреттеги графикалық шеклерге байланысly бул траектория тек радиаллық қозғалысқа сәйкес келеди (орайға қарай хәм орайдан қарама-қарсы бағытта). Траекторияның бир бөлими Шварцшильд сферасынан тыстағы еки тәреплеме мүмкин болған (барыў мүмкин болған) область арқалы өтеди. Бул областта орналасқан хәм r диң турақлы мәнисине сәйкес келиўши иймекликтің хәр қайсысында стационар бақлаўшыны жайластырыўға болады. Усындай қалеген бақлаўшы материаллық бөлекшениң ықтыярлы бөлиmine өзиниң жақтылық сигналын жибере хәм кейинирек шағылысқан сигналды қабыл ете алады. Солай етип ол материаллық бөлекше менен еки тәреплеме байланысты әмелге асырыў мүмкиншилигине ийе болады. Бирақ материаллық бөлекшелер Шварцшильд сферасын кесип өтетуғын еки ноқатта еки тәреплеме байланыс үзилiske ушырайды: бир рет сфераға киргенде, екинши рет сферадан сыртқа шыққанда. Бақлаўшы бөлекше Шварцшильд сферасынан шыққан моментти бақлай алады. Бирақ бул сигналды ол өзиниң сигналын жиберип қарсы ала алмайды. Керисинше, бақлаўшы тәрепинен жиберилген сигнал бөлекшеге сол бөлекше сфераның арғы тәрепине (ишине) өткен момент келеди. Бирақ бөлекшениң сфераға киргенлигин дәлиллейтуғын сигналды бақлаўшыға жеткерийўдиң ҳеш қандай усылы жоқ.

Шварцшильд сферасының ишинде бир биринен айрылатуғын еки область бар болады. Олардың бирейин "өтмиштиң ишки областы", ал екиншисин "болажақтың ишки областы" деп атаў мүмкин. Стационар бақлаўшы биринши областтағы (өтмиштиң ишки областындағы) ўақыяларды көре хәм екинши областқа (болажақтың ишки областына) сигнал жибере алады. Бирақ "болажақтың ишки областына" сигналды жибере, ал "өтмиштиң ишки областын" көре алмайды. "Болажақтың ишки областынан" шыққан сигнал Шварцшильд сферасының сыртына шыға алмайды. Шварцшильд сферасы ишиндеги үшінши область ҳеш бир сигналдың (еки бағыттағы сигналдың) жәрдемінде пүткиллей көрийўге болмайды. 4-сүўреттеги штрихланған областлардың шегаралары ("орай" деп белгиленген) айрықша ноқатқа – "орайға" сәйкес келеди. Бул ноқатты ўақыттың өтиўине байланысly қараўға болмайды. Себеби Шварцшильд сферасының ишинде ўақыт өзиниң әдеттегидей мәнисине ийе болмайды. Ал сыртқы стационар бақлаўшыға келсек, онда оның Шварцшильд сферасына "қолын жеткерийўи" ушын шексиз көп ўақыт керек болады. Ол сфераның ишиндеги ўақыттың қалай өтип атырғанлығын анықлаў ушын сәйкес белги қоя алмайды. Ол Шварцшильд сферасының ишиндеги (яғный ўақыялар горизонты ишиндеги) нәрселерден изоляцияланған хәм сонлықтан

сфераның ишіндеги бақлаушы менен сигналлар жиберіу жолы ямаса басқа да усыллар менен байланыса алмайды.

Ал Шварцшильд сферасы арқалы өтиуши хэм буннан кейин оның орайына қарай кетиуши бақлаушы нелерди көреді? деген сорау тууылады. Жоқарыда айтылып өтилгениндей, ол сфераның бетине шекли уақыттың ишінде келип жетеді, оның қолындағы саат саяхат басланған уақыт моментинен баслап өткен уақытты көрсетеді. Сфераның ишки областына өтиуден баслап ол сыртқы областты көре алмайды (сыртқы қарай сигнал жиберіу мүмкиншилигине ийе болса да). Ол Шварцшильд сферасын кесип өткенде әдеттегидей емес хеш бир өзгеристи бақламайды. Бирақ бақлаушы орайға жақынлаған сайын кеңислик-уақыттың қыйсықлығы үлкейе баслайды, бақлаушы орайға жеткенде қыйсықлықтың мәниси шексиз үлкен болады. Сонлықтан орайлық бөлим бақлаушыға барлық қәсийетлери бойынша аномаллық болып көринеди. Бақлаушы жиберген сигналлардың сыртқы шықпайтуғынлығы хәкқында ол хеш нәрсе биле алмайды. Оның көз-қарасы бойынша сыртқы қарай жиберилген сигналлар әдеттегидей кетеді. Сигналлар сыртқы областқа өте алмайды. Себеби бақлаушыға Шварцшильд сферасының бети жақтылықтың тезлигиндей тезлик пенен қашып баратырғандай болып көринеди. Сонлықтан оның жақтылық сигналлары шегараға жете алмайды. Бирақ шегара (Шварцшильд сферасының бети) айрықша белгилер менен белгиленип қойылмағанлықтан бақлаушы бул шегараның сыртқа қарай қозғалысын бақлай алмайды. Егер Шварцшильд сферасына түсіуши бақлаушы сырттығы стационар бақлаушының саатына қараса, онда ол оның саатының кем-кемнен әсте жүрип атырғанлығын аңғарады. Бирақ сыртта қалған бақлаушының сааты хеш қашан тоқтамайды. Керисинше, сыртқы бақлаушы өзинің саатының жүрисинің кем-кемнен әстеленип атырғанлығын аңғарады хэм сол саат Шварцшильд сферасына түсип баратырған бақлаушының сфераның шегарасы арқалы қашан өткенлигин хеш қашан көрсетпейди.

Радиусы гравитациялық радиустан кем болған, тууырдан-тууыры экспериментлерде еле ашылмаған астрономиялық объектлер **"қара құрдымлар"** деп аталады.

2016-жылдың 11-февраль күни Москва, Вашингтон хэм Пиза қалаларында бир уақытта өткерилген пресс-конференцияда халық аралық LIGO коллаборациясы (коллаборация деп улыұмалық мақсетлерге жетиу ушын қандай да бир тараудағы еки ямаса оннан да көп адамлардың, шөлкемлердің биргеликтеги жумысына айтамыз) проектинің (LIGO, англиз тилинде Laser Interferometer Gravitational-Wave Observatory, гравитациялық-толқынлық обсерватория мәнисин береді) қатнасушылары гравитациялық толқынлардың табылғанлығын дағазалады. Гравитациялық толқынды регистрациялау уақыясын астрофизикада GW150914 (бул жазыуды "2015-жылы 14-сентябрь күни бақланған гравитациялық толқынлар" деп оқыу керек) уақыясы деп белгилеу қабыл етилди. Бундай толқынлардың бар екенлиги буннан 100 жыл бурын Альберт Эйнштейн тәрeпинен жаңа ғана дөретилген улыұмалық салыстырмалық теориясының (гравитация теориясының) тийкарында болжап айтылған еди. 12-февраль күни болса "Physical Review Letters" журналында сол проекттиң ағзаларының "Observation of Gravitational Waves from a Binaty Black Hole Merger" атамасындағы мақаласы шықты. Бул мақаланың авторларының саны дерлик бир ярым мың. Олар Жер жүзинің 12 елинде жайласқан 133 университет пенен илимий мәкемелеринде жумыс ислейди. Регистрацияланған гравитациялық толқынларға сәйкес келиуши сигналдың формасы массалары шама менен Қуяштың массасынан 36 хэм 29 есе үлкен болған еки қара құрдымның қосылыуының нәтийжесинде пайда болатуғын гравитациялық толқынларға сәйкес келеди. Пайда болған қара құрдымның массасы Қуяштың массасынан шама менен 62 есе үлкен.

Секундтың оннан бир үлесине тең ұақыт ишіндеги нурланған гравитациялық нурлардың энергиясы Қуяштың массасынан 3 есе үлкен массаға эквивалент. Демек, Әлемде қара құрдымлардың бар екенлигі хакқындағы гипотеза 2016-жылдан баслап тастыйықланды деп жуўмақ шығарыў керек.

Жердиң "қара құрдым" ға айланыўы ушын оның радиусының қандай болатуғынлығы есаплайық. Мәселени шешийўдиң бир неше жолы бар. Мысалы қара құрдым деп екінши космослық тезликтің шамасы (яғный параболалық тезликтің шамасы) жақтылықтың тезлигине тең болған объектти айтыўға болады. Бундай жағдайда параболалық

$$c = \sqrt{2G \frac{m}{r}}$$

Бул аңлатпадан қара құрдымның радиусы ушын

$$r = 2G \frac{m}{c^2}$$

аңлатпасын аламыз. Егер усы аңлатпаға Жердиң массасын хәм жақтылықтың тезлигиниң квадратының мәнислерин қойсақ $r \approx 0.8$ см шамасына ийе боламыз.

Қуяшты қара құрдымға айландырыў ушын оның радиусын 3 км ге шекем киширейтий керек.

Ескертий: Радиусы гравитациялық радиусқа тең болған объектлерди қара құрдымлар деп атаўға болмайды. Радиусы гравитациялық радиусқа тең болған сфераның бетин "ұақыялар горизонты" деп атайды. Қара құрдым усы сфераның орайында жайласқан. Оның сызықлы өлшемлерин әдетте нолге тең деп есаплайды. Ұақыялар горизонты арқалы иштен сыртқа қарай хеш қандай материя (ямаса сигнал) шыға алмайды (себеби екінши космослық тезлик жақтылықтың вакуумдағы тезлигине тең).

Космологиялық турақлы. Әдетте гравитация теориясы теңдемелерине қойылатуғын улыўмалық талап тәсирге ийе вариациялық принципти

$$s = -mc \int ds - \frac{c^3}{16\pi G} \left[\int R dV + \int 2\Lambda dV \right] \quad (1)$$

түринде жазыўға руқсат етеди. Бул аңлатпада V арқалы 4 өлшемли көлем берилген. Усындай жағдайда Эйнштейн теңдемелери мына түрге ийе болады:

$$R_{ik} - \frac{1}{2} g_{ik} R - \Lambda g_{ik} = \frac{\chi}{c^2} T_{ik}. \quad (2)$$

Бул аңлатпадағы Λ космология турақлысы, ал бул шамаға пропорционал болған шамалар (ΛdV , Λg_{ik}) космологиялық ағзалар деп аталады. Λ ағзалары жоқ теңдемелер де қозғалыс теңдемелерин өз ишине алатуғын болғанлықтан (2)-аңлатпада локаллық лоренц-инварианттылық шәртин қанаатландырады. Сонлықтан бурынғыдай $T_{i;k}^k = 0$.

(2) түриндеги теңleme 1917-жылы А.Эйнштейннің «Космология мәселелери хәм улыўмалық салыстырмалық теориясы» мақаласында пайда болды. Бул мақаланың 1-бетиниң фрагменти 3-сүүретте берилген. Сонлықтан 1917-жылды хәзирги заман космологиясының туўылған жылы деп атаймыз.

А.Эйнштейн дәрхәл-ақ өзиниң 1915-жылдың ақырына таман толық дүзилген гравитация теңлемесиниң стационар шешимге ийе болмайтуғынлығын түсинди. Ал сол ұақытлары Әлемниң стационар, ұақытқа байланыссы өзгермейди деген пикир хәким сүрген еди. Сонлықтан Эйнштейннің алдында стационар шешимлерге ийе

теңдемелер керек болды. Сонлықтан ол өзінің теңдемесіне Λ ағзасын қосып (2) түріндегі теңдемеліні алды.

Әлбетте Λ ағзаны теңдемеге киргизіудегі А.Эйнштейннің алдына қойған мақсет нолге тең емес орташа тығызлық $T_0^0 = \rho c^2 = \text{const}$ қа сәйкес стационар шешім алыу

еди. Буның үшін $\Lambda = \frac{8\pi G\rho}{3c^2}$ деп алыу керек. Бірақ қызылға ауысуы қубылысы бақланғаннан кейін А.Эйнштейн $\Lambda=0$ болған теңдемеге қарай көбірек аўды. 1930-жылларға шекем $\Lambda \neq 0$ болғандағы стационар хәм стационар емес шешімлер терең изертленди. Бірақ Λ ағзасынаң нолге теңлиги ямаса тең емес екенлиги, егер нолге тең болмағанда қандай мәниске тең болатуғынлығы елге шекем анық шешілген жоқ.

Космология турақлысының физикалық шешими неден ибарат? Физика ушын оның қандай әхмийети бар?

Λ ниң өзине тартатуғын бир қәсийети оның өлшеминде ($[\Lambda = \text{см}^{-2}]$). Усындай көз-қарастан Λ бос кеңисликтің жоқ қылыуға болмайтуғын иймеклиги (қыйсықлығы) болып табылады (материясыз хәм гравитациялық толқынларсыз бос кеңисликтің). Бірақ тартылыс теориясы иймекликти материяның энергиясы, импульсы хәм басымы менен байланыстырады. Λ ны майдан теңлемениң оң тәрәпине өткерип мына түрге ийе теңдемеліні аламыз:

$$R_{ik} - \frac{1}{2} g_{ik} R = \frac{8\pi G}{c^4} T_{ik} - g_{ik} \Lambda. \quad (3)$$

$\Lambda \neq 0$ болжауы $\Lambda = 0$ болған жағдайдағыдай, бірақ барлық көлемди

$$\text{массасының тығызлығы } \rho_\Lambda = \frac{c^2 \Lambda}{8\pi G},$$

$$\text{энергиясының тығызлығы } \varepsilon_\Lambda = \frac{c^4 \Lambda}{8\pi G},$$

басымы $P_\Lambda = \varepsilon_\Lambda$ болған бос кеңисликтің гравитациялық майдан пайда ететуғынлығын өз ишине алады. Егер $\Lambda = 10^{-55} \text{ см}^{-2}$ деп болжасақ $\rho_\Lambda = 10^{-28} \text{ г/см}^3$, $\varepsilon_\Lambda = 10^{-7} \text{ эрг/см}^3$. Усындай мәнисте вакуумның энергиясының тығызлығы менен басымы (керім тензоры) хәкқында айтамыз.

Бизиң ρ_Λ хәм ε_Λ хәкқындағы болжауларымыздың себебинен теорияның релятивистлик инвариантлығы бузылмайды, ρ_Λ пенен P_Λ шамалары бир бирине салыстырғанда қозғалатуғын барлық координаталар системасында бирдей (Лоренц бойынша түрлендирилгенде).

Космология турақлысы Λ нолге тең болмаса да абсолют шамасы бойынша жүдә киши. Соның ушын Λ тек космологияда ғана әхмийетке ийе бола алады. Сонлықтан төменде еки жағдайды да (нолге тең болған, нолге тең болмаған) қараймыз.

Эйнштейн теңдемелеринің стационар шешімлери. Биз дәслеп А.Эйнштейннің 1917-жылы шыққан «Космология мәселелери хәм улыўмалық салыстырмалық теориясы» мақаласын талқылаймыз. Бул мақала мына сөзлер менен басланады:

«Пуассонның дифференциаллық теңлемеси

$$\Delta\varphi = 4\pi K\rho \quad (4)$$

ның материаллық ноқаттың қозғалыс теңлемеси менен Ньютонның узақтан тәсирлесіу теориясын алмастыра алмайтуғынлығы белгили. Кеңисликтеги

шексизликте потенциал φ диң белгили бир шекке умтылатуғынлығын қосыў зәрүр. Салыстырмалықтың улыўмалық принципнен тап сондай аўхалдың тартылыс теориясында да орын алатуғынлығы келип шығады. Егер биз кеңисликте шексизликке шекем тарқалған дүньяны қарайтуғын болсақ, онда дифференциал теңлемелерге кеңисликлик шексизлик ушын шегаралық шәртлерди киргизиўимиз керек.

Планеталық системаға байланысly мәселени қарап шыққанымызда кеңисликлик шексизликте тартылыстың барлық потенциаллары g_{uv} турақлы болып қалатуғын координата системасын сайлап алдық. Бирақ Әлемнің үлкен бөлимлерин қарағанымызда усындай шегаралық шәртлердің дурыс болатуғынлығы көзге анық көринип турған жоқ. Усы ўақытқа шекем бул әҳмийетли мәселе бойынша алынған нәтийжелер төменде баянланған.»

Буннан кейин мақалада Ньютон теориясы талқыланады. А.Эйнштейн былай жазады:

«Кеңисликтеги шексизликте φ ушын турақлы шектиң болыўы формасындағы Ньютонның шегаралық шәртинен материяның тығызлығының шексизликте нолге айланатуғынлығы келип шығатуғынлығы белгили. Ҳақыйқатында да әтирапында материяның гравитациялық майданы тутасы менен алғанда сфералық симметрияға (орайға) ийе болатуғын таптық деп есаплайық. Бундай жағдайда Пуассон теңлемесинен қашықлық r диң өсиўи менен шексизликте φ диң базы бир шекке тең болыўы ушын орташа тығызлық ρ ның $1/r^2$ қа салыстырғанда тезирек нолге умтылатуғынлығы келип шығады. Бундай мәнисте шексиз үлкен массаға ийе бола алатуғын болса да Ньютон дүньясы шекли.

Буннан аспан денелери тәрәпинен шығарылған нурланыў Ньютон дүньясын ортадан радиал бағытлар бойынша кейиннен изсиз жоғалыў ушын таслап кетеди. Бирақ бундай аўхал тутас аспан денесинде болыўы мүмкин емес...

Егер газ молекулаларының Больцман бөлистирилиўин жулдыз системасын стационар жыллылық қозғалысындағы газ деп қарап жулдызлар ушын қолланатуғын болсақ Ньютон әлеминиң болыўының мүмкин емес екенлигин көремиз. Себеби орай менен шексизлик арасындағы шекли мәнистеги потенциаллар айырмасына тығызлықлардың шекли қатнасы сәйкес келеди. Демек шексизликтеги ноллик тығызлық орайдағы ноллик тығызлыққа алып келеди.

Көринип турғанындай, бул қыйыншылықлардан Ньютон теориясы рамкаларында турып шығыў мүмкин емес. Усыған байланысly сораў туўылады: Ньютон теориясын модификациялаў жолы менен сол қыйыншылықлардан шығыў мүмкин емес пе? Буның ушын ең алдын дыққат қойып қабыл етиў ушын жолды көрсетемиз, себеби бул жол кейинги талқылаўларды жақсырақ түсинип алыў ушын хызмет етеди. Пуассон теңлемесиниң орнына жазамыз

$$\Delta\varphi - \lambda\varphi = 4\pi K\rho \quad (5)$$

Бул аңлатпадағы λ базы бир универсал турақлы шама болып табылады. Егер ρ_0 массаның тарқалыўының турақлы тығызлығы болса, онда

$$\varphi = -\frac{4\pi K}{\lambda}\rho_0 \quad (6)$$

(5)-теңлемениң шешими болып табылады. Бул шешим қозғалмайтуғын жулдызлардың кеңисликтеги тең өлшеўли тарқалыўына сәйкес келеди. (6)-формуладағы тығызлық ρ_0 дүньялық кеңисликтеги материяның ҳақыйқый орташа

тығызлығына тең болуы керек. Бул шешим материя менен орташа тең өлшеули толтырылған шексиз үлкен кеңіслікке сәйкес келеди.»

Усындай жоллар менен А.Эйнштейнде уақытқа байланыссыз өзгермейтуғын (стационар) шексиз үлкен әлем пайда болған. Материя менен бир текли толтырылған бул әлемди биз Эйнштейн әлеми деп атаймыз.

Эйнштейннің биз қарап атырған мақаласының 3-параграфы «Тең өлшеули тарқалған материясы бар кеңісліктегі туйық дүнья» деп аталады. Бул параграфта биз мынадай жағдайлар менен танысамыз:

«Материяның тарқалыуы қаққындағы бизге белгили мағлыұматлар ишиндегі ең әхмийетлиси жұлдызлардың салыстырмалы тезликлеринің жақтылықтың тезлигинен жүдә киши екенлигинде. Сонлықтан мен дәслепп мынадай жууық болжауды талқылауларымызға тийкар етип аламан: материя көп уақытлар дауаында тынышлықта туратуғын координата системасы бар деп есаплаймыз. Усы координата системасында материяның тензоры мынадай әпиұайы түрге ийе болады:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \rho \end{pmatrix}$$

Тығызлықтың бөлистирилиуи скаляр ρ (орташа) кеңісліктегі координаталардың функциясы болуы мүмкин. Бирақ биз дүньяны кеңіслік бойынша туйық деп болжаймыз. Сонлықтан ρ турған орыннан ғәрезли емес деген гипотезаны қабыл етемиз хәм бул гипотеза буннан кейингі талқылауларымыздың тийкарында турады.

Гравитация майданына келетуғын болсақ

$$\frac{d^2 x_\nu}{ds^2} + \left\{ \begin{matrix} \alpha & \beta \\ \gamma \end{matrix} \right\} \frac{dx_\alpha}{ds} \frac{dx_\beta}{ds} = 0$$

қозғалыс теңдемесинен статикалық гравитациялық майданда тек g_{44} орынға байланыссыз болғанда материаллық нокаттың тынышлықта туратуғынлығы келип шығады.

Мақаланың 4-параграфы «Гравитациялық майданға киргизиу зәрүр болған қосымша ағза қаққында» деп аталады. Онда

«Ықтыярлы түрде сайлап алынған координаталар системасындағы гравитациялық майданның теңдемелери мына түрге ийе болады:

$$G_{\mu\nu} = -\chi(T_{\mu\nu} - \frac{1}{2}g_{\mu\nu}T). \quad (7)$$

Бул аңлатпада

$$G_{\mu\nu} = -\frac{\partial}{\partial x_\alpha} \left\{ \begin{matrix} \mu & \nu \\ \alpha \end{matrix} \right\} + \left\{ \begin{matrix} \mu & \alpha \\ \beta \end{matrix} \right\} \left\{ \begin{matrix} \nu & \beta \\ \alpha \end{matrix} \right\} + \frac{\partial^2 \lg \sqrt{-g}}{\partial x_\mu \partial x_\nu} - \left\{ \begin{matrix} \mu & \nu \\ \alpha \end{matrix} \right\} \frac{\partial^2 \lg \sqrt{-g}}{\partial x_\alpha}.$$

...(Бул) теңдемелер системасы салыстырмалық постулатына хәм (5)-түрдегі Пуассон теңдемесин улыұмаластыруға сәйкес бир улыұмаластыруға мүмкиншилик береді. Улыұмалық ковариантлықты бузбай (кейингі) теңдемелің шеп тәрәпине

хәзирше белгисиз фундаменталлық константа λ ге көбейтилген фундаменталлық тензор $g_{\mu\nu}$ ды қоса аламыз. Онда (сол теңдемениң) орнына

$$G_{\mu\nu} - \lambda g_{\mu\nu} = -\chi \left(T_{\mu\nu} - \frac{1}{2} g_{\mu\nu} T \right) \quad (8)$$

теңдемесін аламыз. Бул теңдеме λ шамасының жеткиликли дәрежеде киши мәнислери ушын Куяш системасында жүргизилген бақлаўларға сәйкес келеди. Бул теңдеме импульс пенен энергияның сақланыў нызамларын да қанаатландырады...

5-параграф есаплаўлар нәтийжелерин баянлайды хәм «Есаплаўлар. Нәтийже» деп аталады. Онда былай делинеди:

«Бизиң континуумның барлық ноқатлары бирдей болғанлықтан есаплаўларды мысалы координаталары $x_1 = x_2 = x_3 = x_4$ болған бир ноқат ушын орынлаған жеткиликли болады.

Бундай жағдайда $g_{\mu\nu}$ диң орнына ($g_{\mu\nu}$ лар дифференциалланбаған ямаса бир рет дифференциалланған орынлар ушын) мына мәнислердиң қойылыўы мүмкин:

$$\begin{array}{cccc} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}$$

Солай етип дәслепп мына аңлатпа алынады:

$$G_{\mu\nu} = \frac{\partial}{\partial x_1} \left\{ \begin{array}{c} \mu \quad \nu \\ 1 \end{array} \right\} + \frac{\partial}{\partial x_2} \left\{ \begin{array}{c} \mu \quad \nu \\ 2 \end{array} \right\} + \frac{\partial}{\partial x_3} \left\{ \begin{array}{c} \mu \quad \nu \\ 3 \end{array} \right\} + \frac{\partial^2 \lg \sqrt{-g}}{\partial x_\mu \partial x_\nu}.$$

...барлық (8)-теңдемелериниң егер

$$-\frac{2}{R^2} + \lambda = -\frac{\chi \rho}{2}, \quad -\lambda = -\frac{\chi \rho}{2}$$

қатнастары орынланған жағдайда қанаатландырылатуғынлығы келип шығады. Ямаса

$$\lambda = \frac{\chi \rho}{2} = \frac{1}{R^2}.$$

Солай етип егер тең салмақлық ҳалында сақланатуғын орташа тығызлық ρ , сфералық кеңсликтің радиусы R хәм оның көлеми $2\pi^2 R^3$ белгили болса жаңадан киргизилген универсаллық константа λ ниң мәнисин анықлаў мүмкин болады. Бизиң көз-қарасымыз бойынша Әлемниң толық массасы шекли хәм

$$M = \rho 2\pi^2 R^3 = 4\pi^2 \frac{R}{\chi} = \frac{\sqrt{32}\pi^2}{\sqrt{\chi^3 \rho}}$$

шамасына тең.».

Хәзирги ўақытлардағы мағлыўматлар бойынша $\rho \approx 10^{-30}$ г/см³, ал Әлемниң радиусы болса $R \approx 10^{28}$ см. Демек

$$M_{\text{Әлем}} = 2\pi^2 R^3 \rho \approx 2 \cdot 10^{56} \text{ г.}$$

Егер Қуяштың массасының $2 \cdot 10^{33}$ г екенлигин есапқа алсақ, онда $M_{\text{Әлем}}/M_{\text{Қуяш}} = 10^{24}$ екенлиги келип шығады. Бул хәзирги ўақытлары қабыл етилген мағлыұматларға толық сәйкес келеди.

Эйнштейн теңлемелерин айырым космологиялық мәселерди шешиўде пайдаланыў. Фридман космологиясы. Улыўмалық талаплар. Егер Әлем бир текли хәм изотроп болса, оның геометриясы Робертсон-Уокер метрикасы менен бериледи:

$$ds^2 = -dt^2 + R^2(t) \left[\frac{dr^2}{1 - kr^2} + r^2 d\Omega^2 \right]. \quad (9)$$

Бул аңлатпада $k = +1, 0, -1$ (+1 жабық, 0 кеңислиги тегис хәм -1 ашық моделлер ушын). $R(t)$ функциясының ўақытқа ғәрезлиги менен k шамасын анықлаў ушын Эйнштейн теңлемелери қолланылатуғын болса алынған кеңислик-ўақыт Фридман модели деп аталады (гейпара ўақытлары, әсиресе космология турақлысы нолге тең болмаған жағдайларда бул модельди Леметр модели деп те атайды). $R(t)$ дан алынған еки биринши туўынды хәзирги дәўирлер ушын (хәзирги дәўирди 0 индекси менен белгилеймиз) Хаббл турақлысы

$$H_0 \equiv \left(\frac{dR}{dt} \right) R \quad (R = R_0 \text{ де}) \quad (10)$$

хәм әстелениў параметри деп аталатуғын

$$q_0 \equiv \left[\left(\frac{d^2 R}{dt^2} \right) R \right] / \left(\frac{dR}{dt} \right)^2 \quad (R = R_0 \text{ де}) \quad (11)$$

параметриниң жәрдемінде параметрлестириледди.

Космологияда улыўма айтқанда затлар кеңейиў хәм қысылыў халларында болады. Соның ушын базы бир бақлаўшыға жеткен жақтылық нуры өзиниң дерегине салыстырғанда қызылға ямаса фиолетке аўысқан болып шығады. Бул аўысыў z шамасы менен тәрийипленип, мына формула бойынша анықланады:

$$1 + z \equiv \frac{v_{\text{нурл.}}}{v_{\text{бақл.}}} = \frac{\lambda_{\text{нурл.}}}{\lambda_{\text{бақл.}}} \quad (12)$$

Көпшилик жағдайларда z тиң шамасы бақлаўшыдан қашықлыққа байланыссы монотонлы өзгередди, сонлықтан ҳәрдайым « z қызылға аўысыўында турған объект» деген түсиникти пайдаланады.

Мейли ρ хәм p арқалы Әлемди толтырып турған масса-энергияға ийе материяның тығызлығы менен басымы белгиленген болсын. Онда $\rho \gg p$ жағдайда затлар басым модель, ал $p \approx (1/3)\rho$ нурланыў басым болған модель ҳаққында гәп етиледди. Биз дәслеп

$$ds^2 = -dt^2 + R^2(t) \left[\frac{dr^2}{1 - kr^2} + r^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2) \right] \quad (13)$$

түрінде жазылған Робертсон-Уокер метрикасын

$$ds^2 = -dt^2 + R^2(t)[d\chi^2 + \Sigma^2(\chi)(d\vartheta^2 + \sin^2 \vartheta d\varphi^2)] \quad (14)$$

ямаса

$$ds^2 = R^2(\eta)[-d\eta^2 + d\chi^2 + \Sigma^2(\chi)(d\vartheta^2 + \sin^2 \vartheta d\varphi^2)] \quad (15)$$

түрінде жазыуға болатуғынлығын көрсетеміз. Бул аңлатпалардағы

$$\Sigma^2(\chi) = \begin{cases} k = +1 \text{ ushın } \sin^2 \chi, \\ k = 0 \text{ ushın } \chi^2, \\ k = -1 \text{ ushın } sh^2 \chi. \end{cases}$$

Мейли

$$r = \begin{cases} k = +1 \text{ ushın } \sin \chi, \\ k = 0 \text{ ushın } \chi, \\ k = -1 \text{ ushın } sh \chi \end{cases}$$

болсын. Онда

$$dr = \begin{cases} k = +1 \text{ ushın } \cos \chi, \\ k = 0 \text{ ushın } d\chi, \\ k = -1 \text{ ushın } ch \chi, \end{cases}$$

$$\frac{dr^2}{1 - kr^2} = \begin{cases} d\chi^2, \\ d\chi^2, \\ d\chi^2. \end{cases}$$

Демек

$$\frac{dr^2}{1 - kr^2} + r^2 d\Omega^2 = d\chi^2 + \Sigma^2(\chi) d\Omega^2,$$

бул жерде жоқарыда алынғанындай

$$\Sigma^2(\chi) = \begin{cases} k = +1 \text{ ushın } \sin^2 \chi, \\ k = 0 \text{ ushın } \chi^2, \\ k = -1 \text{ ushın } sh^2 \chi. \end{cases}$$

Енди t өзгеріуішисинен η өзгеріуішисине

$$dt = R(\eta) d\eta$$

қатнасының жәрдемінде түрлендириуіди анықлаймыз. Онда

$$ds^2 = -dt^2 + R^2(t)(d\chi^2 + \Sigma^2 d\Omega^2) = R^2(\eta)(-d\eta^2 + d\chi^2 + \Sigma^2 d\Omega^2).$$

Енди Робертсон-Уокер метрикасының Эйнштейннің майдан теңдемелерин қанаатландыратуғынлығын талабынан шығып идеал суйықлық пенен толтырылған космологиялық Фридман модели ушын динамикалық теңдемелерди келтирип шығарайық.

Ортонормировкаланған жолдас координата системасында

$$T_0^0 = -\rho, \quad T_r^r = T_\varphi^\varphi = T_\varphi^\varphi = p. \quad (16)$$

Демек (кери изге ийе) энергия-импульс тензоры \bar{T} мынадай қураушыларға ийе болады:

$$T_0^0 = -\frac{1}{2}(\rho + 3p), \quad T_1^1 = \frac{1}{2}(\rho - p). \quad (17)$$

Бул шаманы $1/(8\pi G)$ ға көбейтеміз хәм алынған нәтийжени Риччи тензорына көбейтеміз. Бул тензордың қураушылары

$$R_0^0 = 3\ddot{R}/R, \quad (18)$$

$$R_1^1 = \frac{1}{R^2}(R\ddot{R} + 2\dot{R}^2 + 2k).$$

Буннан

$$3\ddot{R} + 4\pi G(\rho + 3p)R = 0, \quad (19)$$

$$R\ddot{R} + 2\dot{R}^2 + 2k - 4\pi G(\rho - p)R^2 = 0$$

теңдемелерин аламыз.

Егер (19)-теңдемедеги биринши теңдемени \ddot{R} ге бөлсек, онда

$$\dot{R}^2 + k = \frac{8\pi G}{3}\rho R^2 \quad (20)$$

теңдемесин аламыз.

$$\frac{1}{2}d[(\dot{R})^2]/dR = \ddot{R} \quad (21)$$

екенлигин еске түсіреміз. Онда (19)-теңдемелердің биринши теңдемесинен

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dR} \left(\frac{8\pi G}{3} \rho R^2 \right) = \frac{1}{2} \frac{d}{dR} (\dot{R})^2 = \ddot{R} = -\frac{4}{3} \pi G (\rho + 3p) R, \quad (22)$$

$$\frac{d}{dR} (\rho R^2) = -(\rho + 3p) R,$$

$$\frac{d}{dR} (p R^2) = -3p R^2$$

екенлигине ийе боламыз хәм (19)-теңдемелердің екінши теңдемесин аламыз.

Енди Фридман модели ушын ρ , k хәм q шамалары арасындағы байланысларды келтиріп шығарамыз.

$$H \equiv \dot{R}/R$$

анықламасынан хәм (20)-теңдемеден

$$\frac{8\pi G\rho}{3} = \frac{k}{R^2} + H^2 \quad (23)$$

теңлемесін тиккелей аламыз. Ал егер усы теңлемени R бойынша дифференциалласық, (21)-теңлеме менен биринши тәртіпті басқа

$$d(\rho R^3)/dR = -3pR^2$$

теңлемени хәм

$$q \equiv -\ddot{R}R/\dot{R}^2$$

анықламасын есапқа алсақ биз

$$-8\pi G\rho = \frac{k}{R^2} + H^2(1-2q) \quad (24)$$

теңлемесине ийе боламыз.

Егер $\rho \gg p$ болса (24)-теңлемениң шеп тәрәпин оң тәрәпине салыстырғанда есапқа алмай кетийге болады (бул модельде затлар басым болған жағдайға сәйкес келеди) хәм биз

$$\frac{k}{R^2} = (2q-1)H^2 \quad (25)$$

аңлатпасына ийе боламыз. (25)-аңлатпаны (23)-аңлатпаға қойсақ

$$\frac{8\pi G\rho}{3} = 2qH^2$$

аңлатпасын аламыз.

Егер $p = \frac{1}{3}\rho$ болса, онда (9-15) пенен (9-16) дан ρ ны жоғалтып

$$\frac{k}{R^2} = (q-1)H^2$$

екенлигин көремиз. Ал k/R^2 ағзасын жоқ етий барысында

$$\frac{8\pi G\rho}{3} = qH^2$$

екенлигине исенемиз.

Солай етип басым p менен ρ арасындағы хәр қыйлы қатнастар хәр қыйлы теңлемелерге алып келеди екен.

Енди биринши тәртіпті Фридман теңлемесін $R(t)$ ға қарата еки жағдай ушын шешемиз. Биринши жағдайда материяның тығызлығына затлар, екінши жағдайда материяның тығызлығына нурланыў тийкарғы үлес қосатуғын болсын. Хәзирги дәуирдің параметрлерин H_0 хәм q_0 арқалы белгилеймиз және усы шамалардың мәніслериниң турақлы екенлигин ескертип өтемиз.

Биринши жағдай. Затлар материяның басқа түрлерине қарағанда көп болған жағдайда басымды есапқа алмай кетийимизге болады. Бундай аўхалда масса-энергияның тығызлығы Әлемнің көлеминиң үлкейиуи менен кемейеди:

$$\rho = \rho_0 \left(\frac{R_0}{R} \right)^3 \quad (26)$$

$$d\eta = dt / R$$

аңлатпасының жәрдеминде жаңа ұақытлық координатаны анықлаймыз. Бундай жағдайда Фридман теңлемесі былайынша жазылады:

$$\left(\frac{\dot{R}}{R} \right)^2 = \left(\frac{dR/d\eta}{R^2} \right)^2 = \frac{8\pi G}{3} \rho_0 \left(\frac{R_0}{R} \right)^3 - \frac{k}{R^2} \quad (27)$$

ямаса

$$\frac{1}{\sqrt{R}} \frac{dR}{d\eta} = 2 \frac{d}{d\eta} \sqrt{R} = \left(\frac{8\pi G}{3} \rho_0 R_0^3 - kR \right)^{1/2}. \quad (28)$$

Алынған теңлемени интегралласақ мынаған ийе боламыз:

$$\frac{1}{2} \eta = \int_0^{R^{\frac{1}{2}}} \frac{dR^{\frac{1}{2}}}{\left(\frac{8}{3} \pi \rho_0 R_0^3 - kR \right)^{\frac{1}{2}}} \quad (29)$$

интегралын интергаллау k шамасының хәр қыйлы мәнислерінде хәр қыйлы нәтийжелериди береді.

1) $k = +1$ теңлиги орынланғанда

$$\frac{1}{2} \eta = \arcsin \frac{R^{\frac{1}{2}}}{\left(\frac{8}{3} \pi \rho_0 R_0^3 \right)^{\frac{1}{2}}},$$

2) $k = 0$ теңлиги орынланғанда

$$\frac{1}{2} \eta = \frac{R^{\frac{1}{2}}}{\left(\frac{8}{3} \pi \rho_0 R_0^3 \right)^{\frac{1}{2}}},$$

3) $k = -1$ теңлиги орынланғанда

$$\frac{1}{2} \eta = \operatorname{arcSh} \frac{R^{\frac{1}{2}}}{\left(\frac{8}{3} \pi \rho_0 R_0^3 \right)^{\frac{1}{2}}}.$$

Енди

$$q_0 = \frac{4\pi G}{3} \frac{\rho_0}{H_0^2} \quad (30)$$

хәм

$$R_0^2 = \frac{k}{(2q_0 - 1)H_0^2}, \quad (k = \pm 1) \quad (31)$$

екенлигин есапқа аламыз. (31)-аңдатпаның шеп тәрепинің оң мәніске ийе екенлігінен $k = \text{sign}(2q_0 - 1)$ екенлігінен түсиникли. Демек (29)-аңдатпада мынаған ийе боламыз:

$$\frac{8\pi}{3} \rho_0 R_0^3 = \frac{2q_0}{H_0 |2q_0 - 1|^{3/2}}, \quad k = \pm 1.$$

Енді (29)-теңлемени R_0 ге қарата шешсек мына аңдатпаларға ийе боламыз:

$k = +1$ ушын

$$R = \frac{q_0}{H_0 (2q_0 - 1)^{3/2}} (1 - \cos \eta),$$

$k = 0$ ушын

$$R = \frac{1}{12} H_0^2 R_0^3 \eta^2, \quad (32)$$

$k = -1$ ушын

$$R = \frac{q_0}{H_0 (2q_0 - 1)^{3/2}} (\text{sh } \eta - 1).$$

Ең кейнінде $dt = R d\eta$ шамасын интеграллап мыналарды аламыз:

$k = +1$ ушын

$$t = \frac{q_0}{H_0 (2q_0 - 1)^{3/2}} (\eta - \sin \eta),$$

$k = 0$ ушын

$$t = \frac{1}{12} H_0^2 R_0^3 \eta^3, \quad (33)$$

$k = -1$ ушын

$$t = \frac{q_0}{H_0 (2q_0 - 1)^{3/2}} (\text{sh } \eta - \eta).$$

Жоқарыда шешілген мәселеде $k = 0$ болған жағдай ушын жууаптан R_0 ди жоқ қылыу мүмкін емес екенлігін аңсат аңлау мүмкін. Бул факт усындай жағдайларда Әлемнің кеңістік қашықтықтарда ықтыярлы масштабларға ийе болатуғынлығын, ал оның геометриясының уақыттың барлық моментлерінде бірдей болып «көринетуғынлығын» сәулелендіреді. Сонлықтан R_0 диң сан мәнісі қәлеген физикалық өлшенетуғын шамаға кирмейді.

Биз (32)- менен (33)-аңдатпалардан әхмийетли жууақлар шығарамыз:

А). Әлем жабық болған жағдай

$$(k = +1). R = \frac{q_0}{H_0 (2q_0 - 1)^{3/2}} (1 - \cos \eta).$$

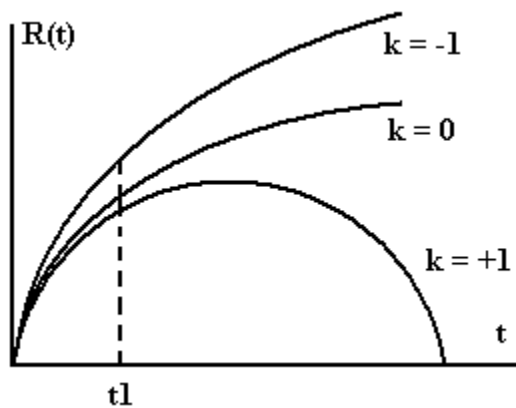
Демек R диң мәнісі η ның мәнісіне ғәрезли $(1 - \cos \eta)$ нызамы. Егер $\eta = 0$ хәм $\eta = \pi$ болса ($n = 0, 1, 2, \dots$) $R = 0$. Ал $\eta = \left(\frac{n}{2}\right)\pi$ болған жағдайларда

$$R = \frac{q_0}{H_0(2q_0 - 1)^{\frac{3}{2}}}.$$

Биз көрген мысаллардың үшеуінде де $R=0$ болған жағдайларды көреміз. Соның менен бірге бұл жағдай $\eta = 0$ де $t = 0$ болатуғын мәніслерге сәйкес келеді хәм $t \rightarrow 0$ де $R \rightarrow 0$, ал тығызлық $\rho = \infty$ екенлиги келип шығады. Жабық моделде $R=0$ жағдайы дәуірлі түрде қайталанады, ал ашық хәм тегіс моделдерде $t = 0$ ($\eta = 0$) болған уақыт моментінде тек бір рет орын алады. $R(t)$ функциясы $t = 0$ ($\eta = 0$) болған моменттен бастап монотонлы түрде өседі. R дің максималлық мәнісі [әлбетте тек жабық модельде ($k = +1$)]

$$R_{max} = 2 \frac{q_0}{H_0(2q_0 - 1)^{\frac{3}{2}}}.$$

Ал ашық хәм тегіс моделдерде R дің мәнісі шексіз өседі. Бұл жағдай төменде келтірілген сұретте берілген.



$R = R(t)$ гәрезлиги. Бұл сұретке $\Lambda = 0$, бір текли хәм изотроп әлем сәйкес келеді. $k = +1$ болған жағдайда кеңейіу қысылу менен алмасады, $k = 0$ хәм $k = -1$ болған жағдайларда кеңейіу шексіз дауам етеді. t_1 уақыт моменті хәзирги Әлемге сәйкес келеді. Үш жағдайда да $R(t) = 0$ болған жағдай бақланады (сингулярлық)

Солай етип $t=0$ мәнісіндегі $R \rightarrow 0$ изотроп моделдің кеңіслік-уақытлық моделинің айрықша нокаты болып табылады (усы гәптер жабық моделдегі $R=0$ болған барлық нокатларға да сәйкес келеді). Егер R менен t арасындағы байланысты анықлайтуғын болсақ [(32)-аңлатпа менен (33)-аңлатпаны салыстырып табамыз хәм ол байланыс $R = \sqrt{\text{const} \cdot t}$ түрінде болады], онда t ның белгиси өзгергенде $R(t)$ шамасының жормал мәніске ийе болатуғынлығын дәлиллейді. Интервал ушын аңлатпадағы g_{ij} шамасының барлық төрт құраушысы теріс мәніске, ал g анықлаушысы оң мәніске ийе болған болар еді. Физикалық жақтан бундай метрика мәніске ийе емес. Бұл метриkanı айрықша нокаттан t ның теріс мәніслеріне қарай дауам еттиріудің физикалық мәніске ийе болмайтуғынлығын көрсетеді.

Екинши жағдай. Нурланыу басым болған уақытлары жолдас кеңісликтің берілген көлеміндегі масса-энергия тұрақлы болмайды. Бұл жағдайда фотонлардың қызылға ауысуының есабынан тығызлықтың қосымша кемейіу эффекти орын алады. Сонлықтан

$$\rho = \rho_0 \left(\frac{R_0}{R} \right)^4. \quad (34)$$

(27)-аңлатпаның аналогы мына теңдеме болып табылады:

$$\left(\frac{\dot{R}}{R}\right)^2 = \left(\frac{dR/d\eta}{R^2}\right)^2 = \frac{8\pi G}{3} \rho_0 \left(\frac{R_0}{R}\right)^4 - \frac{k}{R^2}$$

ямаса

$$\frac{dR}{\left(\frac{8}{3}\pi G \rho_0 R_0^4 - k R^2\right)} = d\eta.$$

Бұл теңлемениң шешими мына түрге ийе болады:

$$R = \sqrt{\frac{8\pi}{3} G \rho_0 R_0^4}. \quad (35)$$

Бұл жағдайда да k ның $+1, 0$ хәм -1 болған мәніслери ушын сәйкес

$$\begin{aligned} & \sin\eta, \\ & \eta, \\ & sh\eta \end{aligned}$$

шешимлерине ийе боламыз.

(30)-аңдатпаның орнына енди

$$q_0 = \frac{8\pi G}{3} \frac{\rho_0}{H_0^2},$$

ал (31)-аңдатпаның орнына

$$R_0^2 = \frac{k}{(q_0 - 1)H_0^2}, \quad (k = \pm 1)$$

аңлатпаларына ийе боламыз. Демек (35)-формула енди

$$\begin{aligned} & \frac{8\pi}{3} G \rho_0 R_0^4 = \\ & k = +1 \text{ ushin } \frac{q_0}{(q_0 - 1)^2 H_0^2}, \\ & k = 0 \text{ ushin } H_0^2 R_0^4 \end{aligned} \quad (36)$$

шешимлерин аламыз. Ал $dt = R d\eta$ қатнасын интеграллаў бизге мынаны береді:

$$t = \begin{cases} k = +1 \text{ ushin } \frac{1}{H_0} \left[\frac{q_0^{1/2}}{q_0 - 1} \right] (1 - \cos\eta) \\ k = 0 \text{ ushin } \frac{1}{2} H_0 R_0^2 \eta^2. \\ k = -1 \text{ ushin } \frac{1}{H_0} \left[\frac{q_0^{1/2}}{q_0 - 1} \right] (\operatorname{Ch}\eta - 1) \end{cases} \quad (37)$$

Енди және бир космологиялық мәселени шешейик. Жабық Фридман әлемин қарайық ($k=+1$). Бұл әлемнің барлық өмири ушын кеткен уақыттың тек жүдә киши бөлегин нурланыў дәўири тутатуғын болсын. Жоқарыда алынған нәтижелерден пайдаланып усы әлем «туўылғаннан» баслап өлгенге шекем фотонның неше рет әлемди айланып шығатуғынлығын есаплайық.

Егер Фридман метрикасында $d\eta = dt/R$ аңлатпасы менен есапланатуғын «развертка мүйеши» менен анықланатуғын болса радиус бойынша тарқалатуғын фотон ($d\varphi = dv = 0$) ушын жазылған интервал мына түрге ийе:

$$0 = ds^2 = R^2(\eta)(-d\eta^2 + d\chi^2).$$

Бул аңлатпадағы $d\chi^2 = dr^2/(1-r^2)$ шамасы 3 лик сферадағы «тригонометриялық» радиаллық координата. (32)- хәм (35)-теңлемелерден әлемнің жасау ұақыты (R функциясының еки ноли арасындағы аралық) $\Delta\eta = 2\pi$ аралығына сәйкес келеди. Демек сол фотон әлемди тек бир рет айланып шығады екен.

Солай етип Эйнштейн теңлемелери изотроп хәм бир текли әлем ушын әпиұайыласады екен. Бундай әлемди Фридман әлемидеп атаймыз. Ал Фридман әлеми ушын көплеген мәселелерди сол әпиұайыластырылған Эйнштейн теңлемелерин пайдаланып шешиуге болады екен.

Инфляция (космослық инфляция, Әлмнің инфляциясы ямаса Әлемнің үрлениуі), яғный ең дәслепки ұақытлары Әлемнің аса үлкен тезликлер менен кеңейиуі (үрлениуі) идеясы XX әсирдің 80-жыллары пайда болды. Әлемнің бақлауларда анықланған қәсийетлерин түсиндириудеги инфляциялық парадигманың табысларының нәтижесинде бул теория бәрше тәрәпинен қабыл етилген теорияға айланды. Хәзирги ұақытлары инфляциялық сценарийлердің саны оғада көп хәм олардың ишинен әмелде жүзеге келетуғын сценарийди (ұакыялардың избе-излигин) айырып алыу қыйын мәселе болып табылады. Инфляциялық моделлердің саны турақлы түрде өсип келмекте [31-35]. Сонлықтан биз хаотикалық инфляция деп аталатуғын инфляция базасында дүзилген инфляциялық моделдің қәсийетлерин додалаймыз хәм сәйкес мәселелерди шешемиз.

Инфляциялық дәуирди тәриплеудің ең әпиұайы хәм кең тарқалған усылының мазмуны төмендегидей:

Базы бир скаляр майданның (инфлатонның) бар екенлиги болжап айтылады хәм бул скаляр майдан өзи пайда еткен гравитация майданы менен бирликте эволюцияға ушырайды. Бул майданның потенциалына қойылатуғын базы бир шәртлерде (бундай шәртлерди төменде додалаймыз) де Ситттер моделин еске түсиретуғын аұхал пайда болады. Басқа сөз бенен айтканда горизонттың берги тәрәпиндеги кеңисликтің сызықлы өлшемлери экспоненциаллық нызам менен тез өседі. Бул жағдай инфляциялық дәуирдің ең баслы өзгешелиги болып табылады.

Скаляр майданнан хәм оның гравитациялық майданынан туратуғын системаның лагранжианының тығызлығы былайынша жазылады:

$$L = \sqrt{-g} \left\{ \frac{1}{16\pi G} R + \frac{1}{2} g^{\mu\nu} \partial_\mu \varphi \partial_\nu \varphi - V(\varphi) \right\} \quad (38)$$

Бул аңлатпада $g = \det(g_{\mu\nu})$, G арқалы гравитациялық турақлы белгиленген.

Инфляциялық процесстің скаляр майданның энергиясының үлкен болған тығызлықтарында эффективли түрде жүретуғынлығын алдын ала ескертемиз. Энергияның бундай үлкен тығызлықлары квант флуктуацияларының себебинен пайда бола алады. Анықсызлық қатнасын пайдаланып флуктуацияның өлшемлерин бахалаймыз.

$$\Delta E \Delta t \sim 1 \quad (\hbar = 1) \quad (39)$$

Апиұайылық ушын дәслеп $V(\varphi) = \frac{m^2 \varphi^2}{2}$ деп аламыз. m арқалы скаляр майданның массасы белгиленген. Ал майданның фонлық мәнісі $\varphi_0 = 0$ деп есаплаймыз, яғный төменги энергияларды қараймыз. Флуктуациялар себеплик пенен байланысқан областларда пайда болады. Бул болса оның (флуктуацияның) кеңисликлик өлшемлерине $\Delta l \sim \Delta t$ түріндеги шек қояды. Лагранжианы (2-17) түрде жазылған системаның энергиясы

$$E = \int d^3x \sqrt{-g} \frac{1}{2} g^{\mu\nu} \partial_\mu \varphi \partial_\nu \varphi + V(\varphi) \quad (40)$$

түрінде жазылады. Бул аңлатпада скаляр қыйсықлық R есапқа алынбаған, себеби есаплау тек скаляр майдан φ ушын исленеди. Жоқарыда айтыланларды есапқа алып (40)-интегралдының шамасын бақалаймыз хәм (39)-теңликтен флуктуацияның кеңисликтеги өлшемин табамыз:

$$\Delta l^3 \Delta t \left[\frac{1}{2} \left(\frac{\Delta \varphi}{\Delta t} \right)^2 + \frac{1}{2} m^2 \Delta \varphi^2 \right] \sim \Delta \varphi^2 \Delta l^2 [1 + m^2 \Delta l^2] \sim 1.$$

Демек флуктуация амплитудасы дәрежеси бойынша

$$\Delta \varphi \sim \frac{1}{\Delta l \sqrt{1 + m^2 \Delta l^2}}$$

шамасына барабар екен. Бирақ бул улыұмалық аңлатпа болып табылады. Оның тийкарында берилген кеңисликлик өлшемге ийе флуктуациялардың энергиясын есаплау мүмкин. Мысалы электрэззи хәм күшли тәсирлесиұлердің симметриясының бузылыұының дәрежесин анықлауға болады. Бул жағдайда $\Delta l \sim \frac{1}{M_{GUT}} \sim \frac{1}{M_{Pl}}$. Бул аңлатпада M_{Pl} арқалы Планк массасы, ал M_{GUT} арқалы төрт тәсирлесиұдің бирлесиұине сәйкес келиұши масса белгиленген, $M_{GUT} \sim 10^{16}$ ГэВ, $M_{Pl} \sim 10^{-5} \text{ г} \sim 10^{19}$ ГэВ. $M_{Pl}^2 = \frac{1}{G}$ ямаса $M_{Pl}^2 = \frac{1}{8\pi G^2}$. Егер тәбийий түрдеги $m \ll M_{GUT}$ болжаұын қабыл етсек аңлатпаларымыз оннан да әпиұайыласады. Бундай жағдайда потенциал энергияның флуктуациялары

$$\Delta V \sim m^2 M_{GUT}^2,$$

ал кинетикалық энергияның флуктуациялары

$$\Delta E \sim M_{GUT}^4.$$

Биз усы аңлатпалардың жәрдемінде бизди қоршаған кеңисликтеги майданлардың квантлық флуктуацияларының тығызлығы жүдә жоқары болған энергияларға ийе областларды пайда етеди екен. Сырттан қараған бақлаұшының көз-қарасы бойынша бундай флуктуациялардың жасаұ ұақыты жүдә аз. Жоқарыда қарап өтилген мысалда жасаұ ұақыты 10^{-40} сек. Флуктуация ийелеген кеңисликтеги областтың өлшеми $\sim 10^{-30}$ см ди құрайды. Бул киши шамалар Планк шамаларына салыстырғанда үлкен шамалар болып табылады. Сонлықтан бундай областлар ишинде Эйнштейн теңлемелерин стандарт түрде пайдаланыұ мүмкиншилигине ийе бола аламыз. Ал иште турған бақлаұшының көз- қарасына төменде итибар беремиз.

Скаляр майданның теңлемеси (2-16) аңлатпадан келип шығады:

$$\partial_\mu (\sqrt{-g} g^{\mu\nu} \partial_\nu \varphi) + \sqrt{-g} V'(\varphi) = 0. \quad (40)$$

Кеңісликтің метрикасын әдеттегідей деп болжаймыз. Кеңісликтің бір текликине байланыссыз скаляр майдан φ диң де тарқалыуындағы бір теклики болжаймыз хәм $\varphi = \varphi(t)$, яғный скаляр майдан тек уақыттың функциясы болып қалады. Бундай жағдайда жоқарыдағы (41)-аңлатпа әпиұайыласады:

$$\ddot{\varphi} + 3H\dot{\varphi} + V(\varphi) = 0. \quad (42)$$

Скаляр майданның энергиясының $\rho = \frac{1}{2}\dot{\varphi}^2 + V(\varphi)$ екенлигин есапқа алсақ және бір теңлемени аламыз. Бундай жағдайда Хаббл параметринің формуласын быланынша жаза аламыз:

$$H^2 = \frac{8pG}{3} \left(\frac{1}{2}\dot{\varphi}^2 + V(\varphi) \right). \quad (43)$$

Бұл $\varphi(t)$ хәм $a(t)$ динамикалық өзгеріушілері үшін жазылған екінші теңleme болып табылады. (43)-аңлатпадағы $\frac{1}{2}\dot{\varphi}^2$ қосылыушысы кинетикалық энергияға (уақыт бойынша алынған тууындының тезликке сәйкес келетуғынлығын билеміз), ал $V(\varphi)$ потенциал энергияға сәйкес келеді. Сонлықтан H^2 шамасының (яғный $H^2 = \left(\frac{\dot{a}}{a}\right)^2$ шамасының) толық энергияға сәйкес келетуғынлығын аңғарамыз.

Инфляциялық процесс үшін ең әхмийетли мөмент φ скаляр майданның (инфлатонның) әстелик пенен өзгеріуі болып табылады. Бундай жағдайда (43)-аңлатпа хәтте $\Lambda = 0$ болған жағдайда да Ситтер кеңіслигиндегідей қәсіетке ийе болады. Материаллық нокаттың әдеттеги механикасы менен уқсаслықты атап өтемиз. Бұл жерде әстелик пенен қозғалыс хәққында гәп болады, егер сүйкеліс үшін жууәкер болған $3H\dot{\varphi}$ қосылыушының шамасы үлкен болса, яғный

$$3H|\dot{\varphi}| \gg |\ddot{\varphi}|. \quad (44)$$

Бұл жағдай теңлемелерди және де әпиұайыластырыуға мүмкиншилик береді. Хәқыйқатында да (44)-теңсізлікті пайдаланып (42)-теңлемени былайынша көширип жазамыз:

$$3H|\dot{\varphi}| + V'(\varphi) = 0. \quad (45)$$

Демек.

$$V'(\varphi) \sim 3H\dot{\varphi} \gg \ddot{\varphi}$$

теңсізлігине келемиз. Биринші хәм ақырғы ағзаны φ шамасына көбейтип хәм интеграллаудан кейін биз ізлеп атырған теңсізлікті аламыз:

$$\dot{\varphi}^2 \ll V(\varphi). \quad (46)$$

Бұл теңсізлік кинетикалық энергияның потенциал энергияға салыстырғанда киши екенлигин билдиреді. Демек инфляцияның барысында кинетикалық энергия аз өзгеріслерге ушырайды деп жууәқ шығарамыз. Соның менен бирге $V \cong const$ хәм усының менен бирге (43) теги Хаббл параметри де дерлік тураклы, яғный

$$H \equiv \frac{\dot{a}}{a} \cong \sqrt{\frac{8\pi G}{3} V(\varphi)}. \quad (47)$$

(47)-теңдеме $a(t) \sim \exp(Ht)$ түріндегі шешімге ийе болады және масштаблық фактордың экспоненциаллық өсетуғынлығын билдиреді. Демек физикалық қашықтықтар да де Ситтер кеңістігіндей өзгерістерге ұшырайды деген сөз. Бұл таң қаларлық жағдай емес. Себебі скаляр майданның (инфлатонның) шама менен тұрақты потенциалы φ шамасын космологиялық тұрақты сыпатында интерпретациялау мүмкін.

Улыұма салыстырмалық теориясының улыұмалық әхмийети және альтернатив теориялар хақында. Улыұмалық салыстырмалық теориясы хақында жоқарыда келтірілген мағлаұматтар менен бір қатар Internet тармағы арқалы алынған көп санлы илимий мағлаұматтар тийкарында төмендегідей жуұмақтар шығарыу мүмкін:

1. Улыұмалық салыстырмалық теориясы бақланатуғын астрономиялық эффекттерді дәл түсіндіреді (планеталардың траекторияларына дүзетіулер киргизіу, жақтылықтың жийилигінің өзгеріуі, нурлардың иймейіуі, радиосигналлардың белгилі бір аралықтарды өткенде кешігіуі);

2. Улыұмалық салыстырмалық теориясы Әлемнің тутасы менен алғандағы ең улыұмалық қасиеттерін түсіндіреді. Қара құрдымлардың бар екенлігі болжанды. Қара құрдымлар түсинігінің жәрдеминде рентген қос системаларындағы, галактикалар менен квазарлардың ядроларындағы құбылыстар табысты түрде түсіндіріледі.

3. Гравитациялық толқынлардың бар екенлігі болжап айтылды. Олардың хақықатында да табиғатта бар екенлігі өз ишине пульсарларды алыушы қос жұлдызлардың қозғалысынан анықланды.

4. Тартылыс теориясын геометриялық жақтан формулировкалау кеңістік-ұақытлық многообразияның қалеген ноқатында және қалеген еркін қозғалыушы бақлаушының дүньялық сызығы бойлап локаллық инерциаллық координаталарды енгізіудің мүмкіншілігін автомат түрде өз ишине алады. Бундай координаталар системасында салмақсызлық орын алады ал жоғалтылмайтуғын гравитациялық тәсір қоршаған орталықты тасыу-қайтыу характерінде деформациялайды. Теорияда салмақ майданы және координата системасының тезленіуші қозғалысы арасындағы локаллық эквивалентлік принципі орынланады. Тәжірийбе эквиваленттілік принципін тастыйықлайды.

5. Тартылыс теңдемелері материяның қозғалысы менен кеңістікті толтырып тұрған майданның өзгерісіне белгилі бір шеклер қояды. Дара жағдайда ноқатлық бөлекше ушын қозғалыс теңдемесінің өзі кеңістік-ұақыттың геометриясының салдары болып табылады. Улыұма жағдайда сол шеклеулер гравитациялық күшлердің тәсірін есапқа алғандағы энергия, импульс және момент ушын баланс теңдемелері түріне ийе болады.

Усы атап өтілген улыұмалық салыстырмалық теориясының 5 өзгешелігінің өзі бұл теорияның әхмийетін және дурыслығын айқын сәулендіреді.

Егер космологияға келетуғын болсақ биз төмендегілерге тоқтап өтеміз:

Эйнштейн теңдемелерінің қолланылуы областлары киші қашықтықтар менен материяның үлкен тығызлықтарында шекленбеген (бұл гәплер киші қашықтықтар менен үлкен тығызлықтарда теңдемелердің ишкі қарама-қарсылықтарға алып келмейтуғынлығының салдарында айтылған). Бундай мағанада айтқанда кеңістік-ұақытлық метриканың өзгешеліктерін изертлеу толығы менен корректті жұмыс болып табылады. Соның менен бірге сондай қашықтықтар менен үлкен

тығызлықтарда квантлық қубылыстардың басым болып кететуғынлығына гүмән жоқ. Бирақ бундай қубылыстар хаққында хәзирги теория хеш нәрсе билмейди. Тек болажақта ғана тартылыс теориясы менен квант теориясының синтези классикалық теорияның қайсы нәтийжелериниң хақыйқый мәнислерин сақлайтуғынлығын анықлай алады. Қалай деген менен Эйнштейн теңдемелериниң шешимлеринде айырықша жағдайлардың пайда болыу факти терең физикалық мәниске ийе болады деп есаплаймыз.

Бирақ усы айтылғанларға қарамастан, улыұмалық салыстырмалық теориясына альтернативлик теориялар пайда болмақта. Неликтен альтернативлик теориялар пайда болмақта? Усы сорауға байланыслы еки тенденцияны атап өтемиз:

Биринши тенденция улыұмалық салыстырмалық теориясын классикалық (квантлық емес) гравитация областындағы дурыс емес хәм қанаатландырмайтуғын теория деп дағазалайды. Мәселениң бундай етип қойылыуының өзінше нюанслары бар. Екинши жағдайлар улыұмалық салыстырмалық теориясы жәрдеминде есапланған айырым шамалардың экспериментлерде анықланған шамаларға дәл сәйкес келмеуінде. Тәжирийбелер бундай теориялардың узақ ўақыт жасап атырмағанлығын көрсетеди.

Альтернативлик теориялардың ең белгилериниң бири А.А.Логуновтың басшылығында дөретилген гравитацияның релятивистлик теориясы болып табылады. Бул хәм басқа да альтернатив теориялардың көпшилиги гравитацияны кеңислик-ўақыттың геометриясының өзгешелиги емес, ал хақыйқый физикалық майдан (мысалы электромагнит майданы, ядро күшлери майданы хәм басқалар) сыяқлы майдан деп қарайды. Демек сол теориялардың авторлары теорияның мазмунуна емес, ал формасына қайыл емес. Мысалы электромагнит майданы Максвелл электродинамикасы тийкарында толық түсиндириледи хәм электромагнит майданы хақыйқый физикалық майдан болып табылады (электромагнит майданын Фарадей-Максвелл типиндеги физикалық майдан деп атаймыз, бундай көз қарастан қарағанда улыұма салыстырмалық теориясындағы гравитация майданы физикалық майдан емес, ал кеңислик-ўақыттың иймейиуи екенлиги биз көрдик). Оның (электромагнит майданының) энергия-импульс тензоры сәйкес түрлендириу хәм сақланыу ызымларына ийе жақсы хәм локаллық анықланған физикалық шама болып табылады. Улыұма салыстырмалық теориясының стандарт «геометриялық» формулировкасында болса гравитациялық энергияның локализациясы анық емес болып қалады. Бул улыұма салыстырмалық теориясының ең тийкаргы «кемшилиги» болып табылады.

2004-жылы «Успехи физических наук» журналының 6-санында «Гравитацияның релятивистлик теориясының авторлары А.А.Логунов, М.А.Мествиришвили хәм В.А.Петровлардың «Как былы открыты уравнения Гильберта-Эйнштейна» мақаласы шықты. Бул мақаланың авторларының мағлыұматлары бойынша гравитациялық майданның теңдемелерине Гильберт пенен Эйнштейн бир биринен ғәрезсиз еки түрли жол менен келген. Бул жоллар хәр қыйлы еди, бирақ бул жоллар бир мақсетке алып келген. Еки автор да өзлериниң атларының гравитациялық майданның теңдемесинде турыуы ушын урынған. Ал улыұмалық салыстырмалық теориясы болса толығы менен А.Эйнштейнниң теориясы болып табылады. Мақаланың авторларының «салыстымалылықтың дара теориясының аңлатпаларының сызықлы ортогоналлық түрлендириулерге қарата ковариант болыуының зәрүрлиги постулатына сүйенгенлиги сыяқлы улыұмалық салыстырмалық теориясы барлық теңдемелер системасының анықлаушысы (определители) 1 ге тең болған түрлендириуе қарата ковариантлылығын постулатына тийкарланған. Бул теорияның гөззаллығы усы теорияны хақыйқатында да түсинетуғын адамлардан жасырынып қала алмайды, теория Гаусс, Риман, Кристофел, Риччи хәм Ливи-

Чивиталар тәрәпинен раўажландырылған абсолют дифференциаллық есаплаўдың хақыйқый шыңын аңғартады» сөзлери орынлы болып табылады.

Студентлердің өз бетинше үйрениўи ушын усынылатуғын базы бир материаллар

Иймек сызықлы координаталар

Енди төрт өлшемли геометрияны ықтыярлы координаталарда пайдаланыўға қолайлы формада аңлатыўға байланыслы мәселелерди қараймыз.

Дәслеп бир x^0, x^1, x^2, x^3 координаталар системасын екинши x'^0, x'^1, x'^2, x'^3 координаталар системасына түрлендириўди қараймыз.

$$x^i = f^i(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3)$$

Бул формулада f^i арқалы базы бир функция белгиленген. Координаталарды түрлендиргенде олардың дифференциаллары

$$dx^i = \frac{\partial x^i}{\partial x'^k} dx'^k \quad (3.1)$$

формулаларына сәйкес түрленеди.

Контравариант 4 вектор деп сондай A^i төрт шамасының жыйнағына айтылып, координаталарды түрлендиргенде олар өзлериниң дифференциаллары

$$A^i = \frac{\partial x^i}{\partial x'^k} A'^k \quad (3.2)$$

сыяқлы түрленеди.

Мейли φ базы бир скаляр болсын. $\partial\varphi/\partial x^i$ туўындысы координаталар түрлендирилгенде

$$\frac{\partial\varphi}{\partial x^i} = \frac{\partial\varphi}{\partial x'^i} \frac{\partial x'^i}{\partial x^i} \quad (3.3)$$

формуласы бойынша түрленеди. *Ковариант 4 вектор* деп сондай A_i төрт шамасының жыйнағына айтылып, олар скалярдың туўындылары сыяқлы түрленеди:

$$A_i = \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} A'_k. \quad (3.4)$$

Тап усындай жоллар менен ҳәр қыйлы рангалардағы 4 тензорлар анықланады. Мысалы 2-рангалы A^{ik} контравариант 4 тензор деп еки контравариант вектордың көбеймеси түринде, яғный

$$A^{ik} = \frac{\partial x^i}{\partial x'^l} \frac{\partial x^k}{\partial x'^m} A'^{lm} \quad (3.5)$$

нызамы бойынша түрленетуғын 16 шаманың жыйнағына айтады. 2-рангалы ковариант A^{ik} тензоры

$$A_{ik} = \frac{\partial x'^l}{\partial x^i} \frac{\partial x'^m}{\partial x^k} A'_{lm} \quad (3.6)$$

нызамына сәйкес түрленеди. Ал A^i_k аралас 4 тензоры болса

$$A^i_k = \frac{\partial x^i}{\partial x'^l} \frac{\partial x'^m}{\partial x^k} A'^l_m \quad (3.7)$$

формулалары бойынша түрленеди.

Берілген анықтамалар Галилей координаталарындағы 4 векторлар менен 4 тензорлардың тәбiiй уыұмаластырылыұы хэм усыған муұапық dx^i дифференциаллары контравариант, ал $\partial\phi/\partial x^i$ туұындылары ковариант 4 вектор болып табылады¹⁴.

Басқа 4 тензорлардың көбеймесин қайтадан көбейтiұ ямаса әпиұайыластырыұ арқалы 4 тензорларды Галилей координаталарында алыұ қағыйдалары иймек сызықлы координаталар ушын да дурыс болады. Мысалы (2)- хэм (3)- түрлендириұ нызамларына сәйкес еки $A^i B_i$ 4 векторларының скаляр көбеймесиниң хақыйқытанда да инвариант екенлигине исениұге болады.

$$A^i B_i = \frac{\partial x^i}{\partial x'^l} \frac{\partial x'^m}{\partial x^i} A'^l B'_m = \frac{\partial x'^m}{\partial x'^l} A'^l B'_m = A'^i B'_i.$$

δ^i_k бирлик 4 тензорының анықтамасы иймек сызықлы координаталарға өткенде өзгермейди: оның кураұшылары $i \neq k$ да $\delta^i_k = 0$, ал $i = k$ да 1 ге тең. Егер A^k шамасы 4 вектор болып табылатуғын болса, онда δ^i_k ға көбейтiұде биз

$$A^k \delta^i_k = A^i$$

ди, яғный және де 4 векторды аламыз. Усының менен бирге δ^i_k шамасының тензор екенлиги дәлилленеди.

Иймек сызықлы координаталардағы узынлық элементиниң квадраты dx^i дифференциалларының квадратлық формасы болып табылады:

$$ds^2 = g_{ik} dx^i dx^k. \quad (3.8)$$

Бул аңлатпадағы g_{ik} координаталардың функциясы. Бул g_{ik} шамасы i хэм k индексlerine қарата симметриялы:

$$g_{ik} = g_{ki}. \quad (3.9)$$

¹⁴ Бирақ усының менен бир ұақытта Галилей системасында x^i координаталарының өзлери (тек олардың дифференциаллары ғана емес) де 4 векторды курайды. Ал иймек сызықлы координаталарда бундай аұхал орын алмайды.

g_{ik} ның контравариант тензор $dx^i dx^k$ ға көбеймеси (эпиұайыласыуы) скаляр болғанлықтан g_{ik} ның өзінің ковариант тензор екенлиги келип шығады. Бул тензор *метрлик тензор* деп аталады.

Егер

$$A_{ik} B^{kl} = \delta_k^i$$

теңлиги орынланса, онда A_{ik} хәм B^{kl} тензорлары бир бирине кери тензорлар деп аталады. Мысалы, дара жағдайда g^{ik} контравариант метрлик тензоры деп g_{ik} тензорына кери болған тензорға айтамыз, яғный

$$g_{ik} g^{ik} = \delta_k^i. \quad (3.10)$$

Бир векторлық физикалық шама контравариант құраушыларда да, ковариант құраушыларда да бериле алады. Ал контра- хәм кковариант құраушылары арасындағы байланысты анықлайтуғын бирден бир шамалар метрлик тензордың құраушылары болып табылады. Усындай байланыс

$$A^i = g^{ik} A_k, \quad A_i = g_{ik} A^k. \quad (3.11)$$

Галилей координаталар системасында метрлик тензор

$$g_{ik}^{(0)} = g^{ik(0)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (3.12)$$

құраушыларына ийе болады. Усының менен бирге (11)-формулар $A^0 = A_0$, $A^{1,2,3} = -A_{1,2,3}$, байланысларын береді¹⁵.

Жоқарыда айтылғанлар тензорлар ушын да дурыс. Бир физикалық тензордың хәр қыйлы формалары арасындағы өтиў метрлик тензордың жәрдемінде

$$A^i_k = g^{il} A_{lk}, \quad A^{ik} = g^{il} g^{km} A_{lm}$$

х.т.б. формулар жәрдемінде әмелге асырылады.

Төрт өлшемлі векторларды қарағанымызда координаталардың Галилей системасындағы e^{iklm} антисимметриялық бирлик тензоры анықланған еди. Енди оны ықтыярлы түрде алынған координаталардың иймек сызықлы системасына түрлендиремиз хәм оны енди E^{iklm} арқалы белгилеймиз. $e^{0123} = 1$ (ямаса $e_{0123} = -1$) мәнислери бойынша бурынғыдай жоллар менен анықланған шамалар ушын e^{iklm} белгилеуін сақлаймыз.

Мейли x'^1 Галилей, ал x'^1 ықтыярлы иймек сызықлы координаталар болсын. Тензорларды түрлендириўдің улыўмалық қағыйдасына сәйкес

¹⁵ Сәйкеслик хәққында гәп етип координаталардың Галилей системасын биз қолланғанымызда усиндай координаталар системасын тек тегис 4 кеңисликте сайлап алыўға болатуғынлығын нәзерде тутыўымыз керек. Ал иймек 4 кеңислик хәққында гәп болғанда 4 кеңисликтің шексиз киши көлемдеги сайлап алынған галилей координаталары (бундай системаны барлық ўақытта да сайлап алыўға болады) хәққында гәп етиў керек. Усындай анықлылық киргизиўдің салдарынан шығарылған барлық жуўмақлар өзгериссиз калады.

$$E^{iklm} = \frac{\partial x^i}{\partial x'^p} \frac{\partial x^k}{\partial x'^r} \frac{\partial x^l}{\partial x'^s} \frac{\partial x^m}{\partial x'^t} e^{prst}$$

ға ийе боламыз ямаса

$$E^{iklm} = J e^{prst}.$$

Бул аңлатпада J арқалы $\partial x^i / \partial x'^p$ туўындыларынан құралған анықлаушы белгиленген, яғный бул шама Галилей координаталарынан иймек сызықлы координаталарға түрлендириудің якобианы болып табылады:

$$J = \frac{\partial(x^0, x^1, x^2, x^3)}{\partial(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3)}.$$

Бул якобианды метрлик тензор g_{ik} ның анықлаушысы арқалы аңлатыўға болады (x^i системасында). Буның ушын метрлик тензордың түрлениў формуласын жазамыз

$$g^{ik} = \frac{\partial x^i}{\partial x'^l} \frac{\partial x^k}{\partial x'^m} g^{lm(0)}$$

хәм усы теңликнің еки тәрәпинде турған шамалардан туратуғын анықлаушыларды бир бири менен теңлестиремиз. Кери тензордың анықлаушысы $|g^{ik}| = 1/g$. $|g^{lm(0)}|$ анықлаушысы болса -1 ге тең ($|g^{lm(0)}| = -1$). Сонлықтан $1/g = -J^2$ екенлигине ийе боламыз, буннан $J = 1/\sqrt{-g}$ екенлиги келип шығады.

Солай етип иймек сызықлы координаталарда 4-рангалы бирлик антисимметриялы тензор

$$E^{iklm} = \frac{1}{\sqrt{-g}} e^{iklm} \quad (3.13)$$

түрінде анықланыўы керек. Бул тензордың индекслерин түсириў

$$e^{prst} g_{ip} g_{kr} g_{ls} g_{mt} = -g e_{iklm}$$

формуласының жәрдеминде әмелге асырылады, сонлықтан оның ковариант құраушылары

$$E_{iklm} = \sqrt{-g} e_{iklm}. \quad (3.14)$$

Галилей координата системасында $d\Omega' = dx'^0 dx'^1 dx'^2 dx'^3$ бойынша алынған интеграл x'^i та скаляр болып табылады, яғный $d\Omega'$ элементи интеграллағанда скаляр қәсийетине ийе болады (жоқарыдағы параграфты караңыз). Иймек сызықлы x^i координаталарына түрленгенде интеграллаудың $d\Omega'$ элементи мынаған өтеди:

$$d\Omega' \rightarrow \frac{i}{j} d\Omega = \sqrt{-g} d\Omega.$$

Солай етип иймек сызықлы координаталарда 4 көлем бойынша интеграллағанда $\sqrt{-g} d\Omega$ көбеймеси инвариант болып табылады¹⁶.

Ең биринши параграфтың ақырында айтылған гипербет, бет хәм сызық бойынша интеграллау элементлери иймек сызықлы координаталарда да өз күшин сақлайды. Бирақ биз бул жерде дуаллық тензорлардың анықламасының азмаз өзгеретуғынлығын айтып өтиўимиз керек. Үш шексиз киши аўысыўлардан қурылған гипербеттиң «майданының» элементи dS^{ikl} контравариант антисимметриялық тензор болып табылады. Оған дуаллық болған вектор $\sqrt{-g} e_{iklm}$ тензорына көбейтиўдиң нәтийжесинде алынады, яғный

$$\sqrt{-g} dS_i = -\frac{1}{6} e_{iklm} dS^{klm} \sqrt{-g}. \quad (3.15)$$

шамасына тең.

Тап усыған сәйкес, егер df^{ik} шексиз киши аўысыўлардан қурылған бет элементи болатуғын болса (еки өлшемли), онда оған дуаллық болған вектор былайынша анықланады¹⁷:

$$\sqrt{-g} df_{ik}^* = \frac{1}{2} \sqrt{-g} e_{iklm} df^{lm}. \quad (3.16)$$

Бизлер бурынғыдай $\frac{1}{6} e_{iklm} dS^{klm} \sqrt{-g}$, $\frac{1}{2} \sqrt{-g} e_{iklm} df^{lm}$ ушын сәйкес dS_i хәм df_{ik}^* белгилеўлерин қалдырамыз (олардың $\sqrt{-g}$ ға көбеймеси ушын емес). Хәр қыйлы интегралларды бир бирине түрлендириўдиң (14-19)-кағыйдалары бурынғыдай болып калады. Себеби оларды келтирип шығарыў сәйкес шамалардың тензорлық характеринен ғәрезсиз формал характерге ийе. Олардың ишинде бизге гипербет бойынша интегралды 4 көлем бойынша интегралға түрлендириў айрықша керек болады (Гаусс теоремасы). Бул түрлендириў

$$dS_i \rightarrow d\Omega \frac{\partial}{\partial x^i} \quad (3.17)$$

¹⁶ Егер ϕ скаляр болатуғын болса, онда $d\Omega$ бойынша интеграллағанда инвариант беретугын $\sqrt{-g} \phi$ шамасын әдетте *скаляр тығызлық* деп атайды. Усыған сәйкес векторлық хәм тензорлық тығызлықлар $\sqrt{-g} A^i$, $\sqrt{-g} A^{ik}$ х.т.б. ҳақкында айтады. Бул шамалар 4 көлем элементи $d\Omega$ ға көбейтилгенде векторды ямаса тензорды береді (улыўма айтқанда шекли область бойынша $\int A^i \sqrt{-g} d\Omega$ интегралы вектор болып табылмайды, себеби A^i векторының түрлениў нызамлары областтың хәр қайлы ноқатларында хәр қыйлы).

¹⁷ Усы жағдайларда x^i координатасының геометриялық мәнисиниң кандай болыўынан ғәрезсиз dS^{klm} хәм df^{ik} элементлери шексиз киши аўысыўлар dx^i , dx^i , $dx^{i'}$ лерден қурылған болады. Бундай жағдайда dS_i , df_{ik}^* элементлериниң бурынғы формаллық мәнислери де өз күшинде калады. Мысалы, дара жағдайда $dS_0 = dx^1 dx^2 dx^3 = dV$. Биз буннан былай dV белгисин үш кеңисликлик координаталардың дифференциалларының көбеймесин белгилеў ушын сақлап каламыз. Бирақ барлық ўақытта да кеңисликлик көлемниң геометриялық элементиниң иймек сызықлы координаталарда dV ның өзи арқалы емес, ал $\sqrt{\gamma} dV$ көбеймеси арқалы берилетуғынлығын умытпаў керек. Бул көбеймеде γ арқалы кеңисликлик метрлик тензордың анықлаўшысы белгиленген (бул шама келеси параграфта табылады).

алмастырыуы менен әмелге асады.

Қашықтықтар хәм уақыт аралығы

Улыұмалық салыстырмалық теориясында есаплау системасын сайлап алыу ҳеш қандай шекленбеген; x^1, x^2, x^3 кеңисликлик координаталары денениң кеңисликтеги орнын анықлайтуғын қәлеген шамалар болыуы мүмкин, ал уақытлық координата x^0 ықтыярлы түрде жүретуғын саатлар жәрдемінде анықланады. Усыған байланыслы сорау тууылады: x^0, x^1, x^2, x^3 шамаларының қандай мәнислери бойынша ҳақыйқый қашықтықтар менен уақыт аралықтарын табыуға болады?

Биз сол ҳақыйқый уақыт аралығын τ арқалы белгилеймиз хәм оның x^0 координатасы менен байланысын табамыз. Буның ушын кеңисликтің бир ноқатында жүз беретуғын бир бирине шексиз жақын еки уақыяны караймыз. Бундай жағдайда сол еки уақыя арасындағы интервал ds^2 тың шамасы $cd\tau$ дан басқа ҳеш нәрсе емес, бул жерде $d\tau$ аркалы еки уақыя арасындағы (ҳақыйқый) уақыт аралығы. $dx^1 = dx^2 = dx^3 = 0$ деп болжап улыұмалық $ds^2 = g_{ik}dx^i dx^k$ аңлатпасынан

$$ds^2 = c^2 d\tau^2 = g^{00}(dx^0)^2$$

екенлигине ийе боламыз. Буннан

$$d\tau = \frac{1}{c} \sqrt{g_{00}} dx^0 \quad (4.1)$$

ямаса кеңисликтің бир ноқатында жүзеге келетуғын қәлеген еки уақыя арасындағы уақыт ушын

$$\tau = \frac{1}{c} \int \sqrt{g_{00}} dx^0 \quad (4.2)$$

шамасын аламыз.

Бул катнастар x^0 координатасының өзгериуі бойынша ҳақыйқый уақыт аралығын (ямаса кеңисликтің берилген ноқаты ушын *меншикли уақытты*) анықлайды. Келтирилген формулалардан g_{00} шамасының оң мәниске ийе екенлиги көринип тур:

$$g_{00} > 0. \quad (4.3)$$

(3)-шәрттиң мәниси менен g_{ik} тензорының анық сигнатурасы (бас мәнислердің белгиси) шәртинің мәнисинің айырмасын атап өтиу зәрүр. Усы шәртлердің еикншисин қанаатландырмайтуғын g_{ik} тензоры қандай да бир ҳақыйқый гравитациялық майданға (яғный кеңислик-уақыттың метрикасына) сәйкес келе алмайды. (3)-шәрттиң орынланбауы сәйкес есаплау системасының ҳақыйқый денелер тәрәпинен жүзеге келе алмайтуғынлығын билдиреди. Егер бас мәнислер ҳаққындағы шәртлер усы жағдайда орынланатуғын болса, онда координаталарды зәрүр болғанынша түрлендирип g_{00} дің оң мәниске ийе болыуына жетисиу мүмкин (усындай системаға мысал ретінде айланыушы координаталар системасын көрсетиу мүмкин).

Енди кенисликтегі қашықтық болған dl элементін анықтаймыз. Арнаулы салыстырмалық теориясында dl ди бир ұақыт моментінде жүзеге келетуғын бир бирине шексиз жақын жайласқан еки ұақыя арасындағы қашықтық сыпатында анықлайды. Улыұма айтқанда улыұмалық салыстырмалық теориясында буны ислеўге болмайды, яғный $dx^0=0$ ди ds ке қойып dl ди анықлаўға болмайды. Себеби гравитация майданында кеңисликтің хәр қыйлы ноқатларындағы меншикли ұақыт x^0 координатасы менен хәр қыйлы болып байланысқан.

dl шамасын анықлаў ушын енди былайынша хәрекет етемиз.

Мейли кеңисликтің базы бир B ноқатынан оған шексиз жақын турған (координаталары $x^\alpha + dx^\alpha$ болған) A ноқатына жақтылық сигналы жиберилсин. Буннан кейин сигнал тап сол жол бойынша кери қарай жиберилсин. Усы ушын зәрүр болған (тек бир B ноқатында өлшенетуғын) ұақыттың s ға көбеймеси сол еки ноқат арасындағы қашықтықтың еки еселенген мәніси болып табылады.

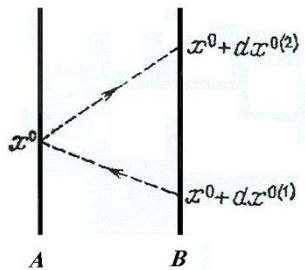
Кеңисликлік хәм ұақытлық координаталарды айырып көрсетип интервалды жазамыз:

$$ds^2 = g_{\alpha\beta} dx^\alpha dx^\beta + g_{0\alpha} dx^0 dx^\alpha + g_{00} (dx^0)^2. \quad (4.4)$$

Бул аңлатпада да әдеттегидей еки рет қайталанатуғын грек индексleri бойынша 1, 2, 3 мәніслери бойынша суммалаў нәзерде тутылады. Бириншиси бир ноқаттан сигналдың кетиўи, ал екиншиси екинши ноқатта сол сигналдың келиўи болған ұақыялар арасындағы интервал нолге тең. $ds^2=0$ теңлемесин dx^0 ге қарата шешиўдің нәтийжесинде сигналдың A хәм B ноқатлары арасында еки бағытта тарқалыўына сәйкес келетуғын еки түбир аламыз:

$$\begin{aligned} dx^{0(1)} &= \frac{1}{g_{00}} \left(-g_{0\alpha} dx^\alpha - \sqrt{(g_{0\alpha} g_{0\beta} - g_{\alpha\beta} g_{00})} dx^\alpha dx^\beta \right), \\ dx^{0(2)} &= \frac{1}{g_{00}} \left(-g_{0\alpha} dx^\alpha + \sqrt{(g_{0\alpha} g_{0\beta} - g_{\alpha\beta} g_{00})} dx^\alpha dx^\beta \right) \end{aligned} \quad (4.5)$$

Егер x^0 арқалы A ноқатына сигналдың келип жетиў мومتни белгиленген болса, онда оның B дан жиберилиў хәм кери қарай B ға қайтып келиў мосентлери сәйкес $x^0+dx^{0(1)}$ хәм $x^0+dx^{0(2)}$ болады. Бул жағдай схема түрінде мына сүүретте келтирилген:



Бунда тутас туўрылар берилген x^α хәм $x^\alpha+dx^\alpha$ координаталарына сәйкес келиўши дүньялық сызықлар, ал штрихланған сигналлар ушын дүньялық сызықлар¹⁸. Бир

¹⁸ Сүүретте $dx^{0(2)}>0$, $dx^{0(1)}<0$ деп болжанған. Бирақ бул шәртли емес: $dx^{0(2)}$ пенен $dx^{0(1)}$ диң белгилери бирдей болыўы да мүмкин. Усындай жағдайдағы A ноқатына сигналдың келип жетиў мومتни $x^0(A)$ дың мәнісиниң сигналдың B ноқатынан шығыў мومتни $x^0(B)$ дан киши болыў факты хәш қандай қарама-қарсылыққа ийе болмайды. Себеби кеңисликтің хәр қыйлы ноқатларындағы саатлардың жүриўи қандай да бир усыл менен синхронластырылған деп болжанбайды.

ноқаттан сигналдың жиберилип қам усын ноқатта қабыл етилиўи арасындағы толық ўақыттың

$$dx^{0(2)} - dx^{0(1)} = \frac{2}{g_{00}} \sqrt{(g_{0\alpha}g_{0\beta} - g_{\alpha\beta}g_{00})} dx^{\alpha} dx^{\beta}$$

екенлиги анық. Сәйкес келиўши ҳақыйкый ўақыттың мәниси (1) ге байланыслы $\sqrt{g_{00}}/c$ ға көбейтиў, ал еки ноқат арасындағы dl қашықлығы және $c/2$ ге көбейтиў арқалы алынады. Нәтийжеде аламыз:

$$dl^2 = \left(-g_{\alpha\beta} + \frac{g_{0\alpha}g_{0\beta}}{g_{00}} \right) dx^{\alpha} dx^{\beta}.$$

Бул аңлатпа биз излеп атырған кеңисликлик координаталар элементи арқалы анықланатуғын қашықлық ушын жазылған аңлатпа болып табылады. Оны мына түрде кайтадан көширип жазамыз:

$$dl^2 = \gamma_{\alpha\beta} dx^{\alpha} dx^{\beta}. \quad (4.6)$$

Бул аңлатпадағы

$$\gamma_{\alpha\beta} = -g_{\alpha\beta} + \frac{g_{0\alpha}g_{0\beta}}{g_{00}} \quad (4.7)$$

шамасы үш өлшемли тензор болып, метриканы, яғный кеңисликтің геометриялық қасиетлерин анықлайды. (7)-қатнастар арқалы реал кеңисликтің метрикасы менен төрт өлшемли кеңислик-ўақыттың метрикасы арасындағы байланыс орнатылады¹⁹.

Бирақ соны атап өтиў керек, улыўма айтқанда g_{ik} шамасы x^0 ден ғәрезли, демек (4.6)-кеңисликлик метрика ўақытқа байланыслы өзгереді. Усы себепке байланыслы dl ди интеграллая мәниске ийе болмайды – усындай интегралдың кеңисликтің берилген ноқатлары арасындағы дүньялық сызықтан алынғанлығынан ғәрезли болған болар еді. Солай етип улыўма айтқанда улыўмалық салыстырмалық теориясында денелер арасындағы анық бир қашықлық ҳаққындағы мәнис жоғалады,

¹⁹ (6)- квадратлық форма оң мәниске ийе болыўы керек. Сонлықтан оның коэффициентлери мына шәртлерди қанаатландырыўы лазым:

$$\gamma_{11} > 0, \begin{vmatrix} \gamma_{11} & \gamma_{12} \\ \gamma_{21} & \gamma_{22} \end{vmatrix} > 0, \begin{vmatrix} \gamma_{11} & \gamma_{12} & \gamma_{13} \\ \gamma_{21} & \gamma_{22} & \gamma_{23} \\ \gamma_{31} & \gamma_{32} & \gamma_{33} \end{vmatrix} > 0.$$

γ_{ik} ны g_{ik} арқалы аңлатып бул шәртлердің мына түрди қабыл ететуғынлығын аңсат табыўға болады:

$$\begin{vmatrix} g_{00} & g_{01} \\ g_{10} & g_{11} \end{vmatrix} < 0, \begin{vmatrix} g_{00} & g_{01} & g_{02} \\ g_{10} & g_{11} & g_{12} \\ g_{20} & g_{21} & g_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad g < 0.$$

Бул шәртлерди (3)-шәртлер менен бирге қалеген есаплаў системасындағы метрлик тензордың қураўшылары қанаатландырыўы керек. Бундай есаплаў системасының ҳақыйкый денелер жәрдеминде әмелге асырылыўы мүмкин..

ал тек шексиз киши қашықтықлар хақында айтқанда ғана өз күшин сақлайды. Қашықтықлар кеңісликтің шекли областында анықланатуғын бирден бир жағдай бар: бул жағдайда g_{ik} ўақытқа ғәрезли болмаытуғын есаплаў системасы бар болып, сонлықтан бул системада $\int dl$ интегралы кеңісликлик иймеклик бойынша базы бир анық мәниске ийе болады.

Мынаны аңғарыў пайдалы: $\gamma_{\alpha\beta}$ тензоры үш өлшемли контравариант $g^{\alpha\beta}$ тензорына кери тензор болып табылады. Ҳақыйқатында да қураўшыларда $g^{ik}g_{kl} = \delta_l^i$ теңлигин жазып

$$\begin{aligned} g^{\alpha\beta}g_{\gamma\beta} + g^{\alpha 0}g_{\gamma 0} &= \delta_{\gamma}^{\alpha}, \\ g^{\alpha\beta}g_{\beta 0} + g^{\alpha 0}g_{00} &= 0, \\ g^{0\beta}g_{\beta 0} + g^{00}g_{00} &= 1. \end{aligned} \quad (4.8)$$

$g^{\alpha 0}$ ди екинши теңликтен анықлап ҳәм оны бириншиге қойып аламыз:

$$-g^{\alpha\beta}\gamma_{\beta\gamma} = \delta_{\gamma}^{\alpha}.$$

Усы теңликтің дурыслығын дәлиллеў талап етилген еди. Бул нәтийжени басқаша да айтыў мүмкин: $g^{\alpha\beta}$ шамалары (4.6)

$$\gamma^{\alpha\beta} = -g^{\alpha\beta} \quad (4.9)$$

метрикасына жуўап беретугын контравариант үш өлшемли метрлик тензорды қурайды.

Және де бир әҳмийетли жағдайды көрсетип өтемиз: g_{ik} ҳәм $\gamma_{\alpha\beta}$ шамаларынан туратуғын g ҳәм γ анықлаўшылары бир бири менен әпиўайы

$$-g = g_{00}\gamma \quad (4.10)$$

қатнасы менен байланысқан.

Кейинирек қолланыў ушын ковариант қураўшылары

$$g_{\alpha} = -\frac{g_{0\alpha}}{g_{00}} \quad (4.11)$$

болған үш өлшемли g векторын киргизген қолайлы. g ны кеңісликтеги метрикасы (6) болған вектор сыпатында қарап оның контравариант қураўшыларын $g^{\alpha} = \gamma^{\alpha\beta}g_{\beta}$ түрінде анықлаўымыз керек. (9) бенен (8)-теңликтің екиншисинен

$$g^{\alpha} = \gamma^{\alpha\beta}g_{\beta} = -g^{0\alpha} \quad (4.12)$$

екенлигин аңсат көриўге болады.

(8)-теңликлердің үшіншисинен келип шығатуғын

$$g^{00} = \frac{1}{g_{00}} - g_{\alpha}g^{\alpha} \quad (4.13)$$

формуласын да атап өтемиз.

Енди улыўмалық салыстырмалық теориясындағы бир ўақытлылық түсинигин анықлаўға өтемиз. Басқа сөз бенен айтканда кеңисликтің ҳәр қыйлы ноқатларында турған саатларды синхронхронластырыў мүмкиншилиги ҳаққындағы мәселени анықлаймыз (яғный бул саатлардың көрсетиўлерин бир бирине сәйкеслендириў).

Әлбетте бундай синхронластырыў еки ноқат арасында жақтылық сигналларын алмасыў менен әмелге асырылады. Жоқарыдағы сўўретте келтирилген бир бирине шексиз жақын жайласқан А ҳәм В ноқатлары арасындағы сигналлардың тарқалыў процессин және қараймыз. А ноқатындағы x^0 моменти менен В ноқатындағы сааттың

$$x^0 + \Delta x^0 = x^0 + \frac{1}{2}(dx^{0(2)} + dx^{0(1)})$$

көрсетиўин бир ўақыт деп қараў керек (бул момент сигналдың жиберилиў моменти менен сигналдың усы ноқатқа кери қарай қайтып келиў моментлериниң ортасы болып табылады).

Бул аңлатпаға (5) ти қойып бир бирине шексиз жақын ноқатларда болып өтетуғын еки бир ўақытлы ўақыялар ушын x^0 «ўақыттың» мәнислериниң айырмасын мына түрде табамыз:

$$\Delta x^0 = -\frac{g_{0\alpha} dx^\alpha}{g_{00}} \equiv g_\alpha dx^\alpha. \quad (4.14)$$

Бул қатнас кеңисликтің қәлеген шексиз киши көлеминдеги саатларды синхронластырыўға мүмкиншилик береді. Усындай синхронластырыўды А ноқатынан арман қарай өтип даўам етиў арқалы саатларды синхронластырыў, яғный қәлеген туйық емес сызық бойынша ўақыялардың бир ўақытлылығын анықлаў мүмкин²⁰.

Туйық контур бойынша саатларды синхронластырыў улыўма айтқанда мүмкин емес. Ҳақыйқатында да контур бойынша жүрип дәслепки ноқатқа қайтып келгенде Δx^0 ушын нолге тең емес мәнис алған болар едик. Қала берсе барлық кеңислик бойынша саатларды бир мәнисли синхронластырыў мүмкин болмай шығады. Ал $g_{0\alpha}$ барлық қураўшылары нолге тең болған есаплаў системалары буған кирмейди²¹.

Барлық саатларды синхронластырыўдың мүмкин емес екенлиги ықтыярлы есаплаў системасының қәсийети екенлигин, ал кеңислик-ўақыттың қәсийети емес екенлигин атап өтемиз. Қәлеген гравитация майданында есаплаў системасын $g_{0\alpha}$ үш шамасын нолге тең болатуғындай етип (хәтте шексиз көп усыллар менен) сайлап алыў ҳәм соған сәйкес барлық саатларды синхронластырыўды әмелге асырыў мумкин болады.

Арнаўлы салыстырмалық теориясында ҳақыйкый ўақыттың өтиўи бир бирине салыстырғанда қозғалатуғын саатларды ҳәр қыйлы. Ал улыўмалық салыстырмалық теориясында болса ҳақыйкый ўақыт бир есаплаў системасының ҳәр қыйлы ноқатларында ҳәр қыйлы болып өтеди. Бул кеңисликтің базы бир ноқатында

²⁰ (14)-теңликти g_{00} ге көбейтип ҳәм еки ағзаны да бир тәрепке шығарып синхронластырыа шәртин $dx_0 = g_{0i} dx^i = 0$ түриндекез алдыға келтириў мүмкин: бир бирине шексиз жақын бир ўақытта жүзеге келетуғын ўақыятлар арасындағы «ковариант дифференциал» dx_0 диң мәниси нолге тең болыўы керек.

²¹ Буған кеңисликлик координаталарды анықлаў ушын хызмет ететуғын объектлер системасын сайлап алыўға тәсир етпейтуғын $g_{0\alpha}$ ўақыт координатасын эпиўайы түрлендириўдиң нәтийжесинде нолге айландырыў мүмкин болған жағдайларды айтып өтиў керек.

өтетуғын еки ўақыяның арасындағы меншикли ўақыттың интервалы хәм кеңисликтиң басқа бир ноқатындағы сол ўақыялар менен бир ўақытта болып өтетуғын ўақыялар арасындағы ўақыт интервалы, улыўма айтқанда, бир бирине тең емес.

Ковариант дифференциаллаў

Галилей координаталарында²² A_i векторының дифференциаллары dA_i векторды пайда етеди, ал вектордың қураўшылары бойынша алынған $\partial A_i / \partial x^k$ туўындылары тензорды пайда етеди. Ал иймек сызықлы координаталарда бундай жағдай орын алмайды: dA_i вектор емес, ал $\partial A_i / \partial x^k$ туўынды емес. dA_i кеңисликтиң бири бирине шексиз жақын еки ҳәр қыйлы ноқатларында турған векторлардың айырмасы, ал кеңисликтиң ҳәр қыйлы ноқатларында векторлар ҳәр қыйлы болып түрленеди. Себеби (5.2)-, (5.3)-түрлендириў формулаларындағы коэффициентлер координаталардың функциялары болып табылады.

Айтылғанлардың дурыслығына тиккелей исениўге болады. Усы мақсетте иймек сызықлы координаталардағы dA_i дифференциалларының түрлениў формулаларын келтирип шығарамыз. Ковариант вектор

$$A_i = \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} A'_k$$

формуласына сәйкес түрленеди. Сонлықтан

$$dA_i = \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} dA'_k + A'_k d \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} = \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} dA'_k + A'_k \frac{\partial^2 x'^k}{\partial x^i \partial x^l} dx^l.$$

Солай етип dA_i вектор сыпатында түрленбейди екен (усындай гәплер контравариант векторлардың дифференциалларына да тийисли). Тек бир жағдайда, егер екинши туўындылар $\frac{\partial^2 x'^k}{\partial x^i \partial x^l} = 0$, яғный x'^k шамалары x^k ның сызықлы функциялары болса, онда түрлендириў формулалары

$$dA_i = \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} dA'_k$$

түрине ийе болады (яғный бул дара жағдайда dA_i вектор сыпатында түрленеди).

Енди биз иймек сызықлы координаталарда тензор ролин ойнайтуғын Галилей координаталарындағы $\partial A_i / \partial x^k$ тензорын анықлаў менен шуғылланамыз. Басқа сөз бенен айтқанда биз $\partial A_i / \partial x^k$ ди Галилей координаталарынан иймек сызықлы координаталарға түрлендириўимиз керек.

Иймек сызықлы координаталарда вектор болып табылатуғын вектордың дифференциалын алыў ушын бир биринен алынатуғын еки вектордың да кеңисликтиң бир ноқатында жайласыаы шәрт. Басқа сөз бенен айтқанда бир бирине шексиз жақын жайласқан векторлардың биреўин қандай да бир жоллар менен екиншиси турған орынға көширип, буннан кейин енди кеңисликтиң бир ноқатында жайласқан еки вектордың айырмасын табыў керек. Ал векторды көшириў операциясы Галилей координаталарында көрсетилген айырма әдеттеги

²² Бул жерде g_{ik} шамалары турақлы болатуғын барлық жағдайлар нәзерде тutyлады.

дифференциал dA_i ге сәйкес келетуғындай етип анықланыуы керек. dA_i бір бирине шексиз жақын тұрған еки вектордың құраушыларының айырмасы болғанлықтан, бул Галилей координаталарын қолланғанда векторды көшириу операциясының нәтижесінде сол вектордың құраушыларының өзгермеуінің керек екенлигин билдиреди. Бундай көшириу векторды өзине өзін параллел қалдырып көшириу болып табылады. Векторды *параллел көширгенде* оның құраушылары Галилей координаталарында өзгермей калады. Ал иймек сызықлы координаталарды қолланғанда вектордың құраушылары, улыума айтқанда, өзгереді. Сонлықтан иймек сызықлы координаталарда бир векторды екиншиси тұрған орынға көширгеннен кейинги құраушыларының айырмасы көширместен бурынғы құраушыларының айырмасына тең болмайды.

Солай етип шексиз жақын еки векторды салыстырыу ушын олардың бириншисин екиншиси тұрған ноқатқа параллел түрде көшириу керек. Қандай да бир контравариант векторды қараймыз; егер оның мәніси координаталары x^i болған ноқатта A^i болса, онда қоңысылас $x^i + dx^i$ ноқатында оның мәніси $A^i + dA^i$ ге тең болады. Усының нәтижесіндеги оның өзгерисин δA^i арқалы белгилеймиз. Бундай жағдайда енди бир ноқатта жайласқан еки вектор арасындағы айырма

$$DA^i = dA^i - \delta A^i \quad (5.1)$$

шамасына тең.

Шексиз киши параллел көширгендеги вектордың құраушыларының δA^i өзгерисин усы құраушылардың өзлеринің мәніслеринен ғәрезли болады хәм бул ғәрезлиликтің сызықлы болыуының зәрүрлиги шәрт. Бул жағдай векторлардың қосындысының олардың хәр бириндей болып түрлендирилетуғынлығынан тиккелей келип шығады. Солай етип δA^i

$$\delta A^i = -\Gamma_{kl}^i A^k dx^l \quad (5.2)$$

түрине ийе болады. Бул аңлатпада Γ_{kl}^i арқалы түри координаталар системасын сайлап алыуға байланысly болған координаталардың базы бир функциялары белгиленген. Галилей системасында $\Gamma_{kl}^i = 0$.

Γ_{kl}^i шамаларының тензорды пайда етпейтуғынлығы усы жерде көринип тур. Себеби бир координата системасында нолге тең тензор басқа қәлеген координата системасында да нолге тең болады. Қыйсайған кеңисликте координаталар қандай етип сайлап алынғанда да барлық Γ_{kl}^i лер барлық орынларда нолге тең болмайды.

Эквивалентлик принципи координаталар системасын сәйкес түрде сайлап алғанда кенисликтің берлигне шексиз киши көлемінде гравитация майданын жоқ етиуге болады. Буннан гравитация майданының кернеулигиінің орнын ийелейтуғын Γ_{kl}^i шамаларын нолге айландырыудың мүмкин екенлигин көремиз²³.

Γ_{kl}^i шамаларын *байланысқанлық коэффициенти* ямаса *Кристоффель символлары* деп атайды.

²³ Барлық талқылауларда усындай координаталар системасын нәзерде тутуу керек, бул жерде биз қысқалық ушын Галилей системасы хакқында гәп етемиз. Усының менен бирге барлық дәлиллейлер тек тегис 4 кеңисликке емес, ал иймек сызықлы 4 кеңисликке де тийисли болып шығады.

Биз төменде $\Gamma_{i,ki}$ шамаларын да пайдаланамыз²⁴. Бул шамалар былайынша анықланады:

$$\Gamma_{i,ki} = g_{lm} \Gamma_{kl}^m. \quad (5.3)$$

Кериси

$$\Gamma_{ki}^i = g^{im} \Gamma_{m,kl}. \quad (5.4)$$

Ковариант вектордың параллел көшириулердеги құраушыларының өзгерислерин Кристоффель символлары менен байланыстырыу аңсат. Буның ушын параллел көшириулерде скалярлардың өзгермейтуғынлығын аңғарыуымыз керек. Мысалы, параллел көшириуде еки вектордың скаляр көбеймеси өзгермейди.

Мейли A_i хәм B^i базы бир ковариант хәм контравариант векторлар болсын. Онда $\delta(A_i B^i) = 0$ ден ийе боламыз:

$$B^i \delta A_i = -A^i \delta B^i = \Gamma_{kl}^i B^k A_i dx^l$$

ямаса индекслердің белгилеулерин өзгертип

$$B^i \delta A_i = \Gamma_{il}^k A_k B^i dx^l.$$

Буннан B^i диң ықтыярлы екенлигин нәзерде тутамыз хәм параллел көшириуде ковариант вектордың

$$\delta A_i = \Gamma_{il}^k A_k dx^l. \quad (5.5)$$

шамасына өзгеретуғынлығы анықланады.

(5.2) менен $dA^i = \frac{\partial A^i}{\partial x^l} dx^l$ ди (5.1) ге қойып мынаған ийе боламыз:

$$DA^i = \left(\frac{\partial A^i}{\partial x^l} + \Gamma_{kl}^i A^k \right) dx^l. \quad (5.6)$$

Тап сондай жоллар менен ковариант вектор ушын табамыз:

$$DA_i = \left(\frac{\partial A_i}{\partial x^l} + \Gamma_{il}^k A_k \right) dx^l. \quad (5.7)$$

(5.6)- хәм (5.7)-аңлатпалардағы каўсырмалардың ишинде турған аңлатпалар тензорлар болып табылады, себеби dx^i векторына көбейгеннен кейин олар және векторды береді. Әлбетте олар вектордан алынған туўынды түсинигин иймек сызықты координаталарға биз излеп атырған улыўмаластырыуды амелге асыратуғын тензорлар болып табылады. Бул тензорлар A^l хәм A_i векторларының

²⁴ Γ_{kl}^i ямаса $\Gamma_{i,ki}$ белгилеулериниң орнына гейде сәйкес $\left\{ \begin{smallmatrix} kl \\ i \end{smallmatrix} \right\}$ хәм $\left[\begin{smallmatrix} kl \\ i \end{smallmatrix} \right]$ белгилеулері де пайдаланылады.

сәйкес ковариант туыңдылары деп аталады. Бизлер оларды $A^i_{;k}$ хәм $A_{i;k}$ арқалы белгилеймиз. Солай етип

$$DA^i = A^i_{;i} dx^i, \quad DA_i = A_{i;i} dx^i, \quad (5.8)$$

ал ковариант туыңдылардың өзлери

$$A^i_{;i} = \frac{\partial A^i}{\partial x^i} + \Gamma^i_{kl} A^k, \quad (5.9)$$

$$A_{i;i} = \frac{\partial A_i}{\partial x^i} - \Gamma^k_{il} A_k. \quad (5.10)$$

Галилей координаталарында $\Gamma^i_{kl} = 0$ хәм ковариант туыңдылар әдеттеги туыңдыларға өтеди.

Тензордың ковариант туыңдысын да аңсат анықлауға болады. Дуның ушын шексиз киши параллел көширийдеги тензордың өзгерисин анықлау керек. Мысал ретинде еки контравариант $A^i B^k$ векторларының көбеймеси болып табылатуғын қандай да бир контравариант тензорды қараймыз. Параллел көширийде

$$\delta(A^i B^k) = A^i \delta B^k + B^k \delta A^i = -A^i \Gamma^k_{lm} B^l dx^m - B^k \Gamma^i_{lm} A^l dx^m$$

аңлатпасына ийе боламыз. Бул түрлендирийдің сызықлы екенлигине байланыссы ол (бундай түрлендирий) қәлеген A^{ik} тензоры ушын орын алады:

$$\delta A^{ik} = -(A^{lm} \Gamma^k_{ml} + A^{mk} \Gamma^i_{ml}) dx^l. \quad (5.11)$$

Буны

$$DA^{ik} = dA^{ik} - \delta A^{ik} \equiv A^{ik}_{;l} dx^l$$

теңдигине қойып A^{ik} тензорының ковариант туыңдысын

$$A^{ik}_{;l} = \frac{\partial A^{ik}}{\partial x^l} + \Gamma^i_{ml} A^{mk} + \Gamma^k_{ml} A^{il} \quad (5.12)$$

түрінде аламыз.

Тап усындай жоллар менен аралас хәм ковариант тензорлардың ковариант туыңдыларын табамыз:

$$A^i_{k;l} = \frac{\partial A^i_k}{\partial x^l} - \Gamma^m_{kl} A^i_m + \Gamma^i_{ml} A^m_k, \quad (5.13)$$

$$A_{ik;l} = \frac{\partial A_{ik}}{\partial x^l} - \Gamma^m_{il} A_{mk} - \Gamma^m_{kl} A_{im}. \quad (5.14)$$

Усындай жоллар менен қәлеген рангадағы ықтыярлы тензордың ковариант туыңдысын табыу мүмкин. Усының менен бирге ковариант дифференциаллаудың

мынадай қағыйдасы алынады: A_{\dots}^{\dots} тензорының x^l бойынша ковариант туұындысын алыу үшін әдеттегі $\partial A_{\dots}^{\dots}/\partial x^l$ туұындысында хәр бир $i(A_{\dots}^{\dots})$ ковариант индексине $-\Gamma_{ii}^k A_{\dots}^{\dots}$ ағзасын, ал хәр бир контравариант iA_{\dots}^{\dots} индексине $+\Gamma_{kl}^i A_{\dots}^{\dots}$ қосыу керек.

Туұындыдан ковариант туұынды алыу қағыйдасының туұындыдан әдеттегі туұынды алыу менен бирдей екенлигине аңсат исенийге болады. Бундай жағдайда φ скалярынан алынған ковариант туұындыны әдеттегідей туұынды деп түсиниу керек, яғный скалярлар үшін $\delta\varphi = 0$ хәм сонлықтан $D\varphi = d\varphi$ болғанлықтан $\varphi_k = \partial\varphi/\partial x^k$. Мысалы $A_l B_k$ көбеймесиниң ковариант туұындысы мынаған тең:

$$(A_l B_k)_{;l} = A_{l;l} B_k + A_l B_{k;l}.$$

Ковариант туұындылардан дифференциаллауды көрсететуғын индексти көтерип биз контравариант туұындылар деп аталатуғын туұындыларды аламыз:

$$A_i{}^{;k} = g^{kl} A_{i;l}, \quad A_i{}^{;k} = g^{kl} A_i{}^{;l}.$$

Енди Кристоффель символлары үшін бир координаталар системасынан екінши координаталар системасына түрлендириу формулаларын аламыз.

Бул формулаларды ковариант туұындылардың ишинен қәлегенин анықлайтуғын теңликтің еки тәрәпинең де түрлений нызамын салыстырып хәм бул нызамның теңликтің еки бөлими үшін да бирдей болыуын талап етип алыуға болады. Әпиуайы есаплаулар мына формулаға алып келеди:

$$\Gamma_{ki}^i = \Gamma_{np}^m \frac{\partial x^i}{\partial x^m} \frac{\partial x^m}{\partial x^k} \frac{\partial x^p}{\partial x^i} + \frac{\partial^2 x^m}{\partial x^k \partial x^i} \frac{\partial x^i}{\partial x^m}. \quad (5.15)$$

Бул формуладан Γ_{ki}^i шамаларының тек координаталарды сызықлы түрлендириуға қатнасы бойынша ғана тензордың қәсийетиндей қәсийетке ийе болатуғынлығы көринип тур [(5.15) теги екінши ағза жоғалған жағдайда].

Бул ағзаның k, l индекслерине қарата симметриялы екенлигин аңғарамыз хәм сонлықтан ол $S_{kl}^i = \Gamma_{kl}^i + \Gamma_{lk}^i$ айырмасы пайда етилгенде түсип қалады. Демек ол тензорлық нызам бойынша түрленеди:

$$S_{kl}^i = S_{np}^m \frac{\partial x^i}{\partial x^m} \frac{\partial x^m}{\partial x^k} \frac{\partial x^p}{\partial x^l},$$

яғный тензор болып табылады. Оны кенисликтің *буралыу тензоры* деп атайды.

Енди эквивалентлик принципине тийкарланған улыұмалық салыстырмалық теориясында буралыу тензорының нолге тең болыуының керек екенлигин көрсетемиз. Хәқыйқатында да, жоқарыда айтылғандай, бул принципке сәйкес «Галилей» координаталар системасының орын алыуы шәрт болып, бул системада Γ_{kl}^i шамалары хәм соған сәйкес S_{kl}^i шамалары нолге тең болады. S_{kl}^i тензор болғанлықтан, бул тензор бир системада нолге тең болса, онда ол басқа да қәлеген системада да нолге тең болады. Бул Кристоффель символларының төменги индекслер бойынша симметриялық екенлигин аңлатады:

$$\Gamma_{kl}^i = \Gamma_{lk}^i. \quad (5.16)$$

Бундай жағдайда

$$\Gamma_{i,kl} = \Gamma_{i,lk} \quad (5.17)$$

екенлигі өз-өзінен көриніп тұр.

Улыұма жағдайда барлығы болып 40 дана Γ_{kl}^i шамасы бар болады, солардың ишінде i диң қәр бир төрт мәниси ушын k менен l лердиң 10 данадан қәр қыйлы жуп мәнислери бар (k менен l лердиң орынларын алмастырып қойғандағы жупларды бирдей деп қарағанда).

(5.15)-формула жоқарыда айтылған (5.16) шәрти орын алғанда алдан-ала берилген қәлеген ноқатта барлық Γ_{kl}^i лер нолге тең болатуғын координата системасын сайлап алыұға болады деп айтылған тастыйықлаұды дәлиллеұге мүмкиншилик береді (бундай системаны *локаллық инерциаллық* ямаса *локаллық геодезиялық* деп атайды)²⁵.

Қақыйқатында да мейли берилген ноқат координата басы сыпатында сайлап алынған болсын қәм бкл системада Γ_{kl}^i лер x^i координаталарында дәслепп $(\Gamma_{kl}^i)_0$ мәнислерине ийе болған болсын. Усы ноқат әтирапында

$$x'^i = x^i + \frac{1}{2}(\Gamma_{kl}^i)_0 x^k x^l \quad (5.18)$$

түрлендириұин әмелге асырамыз. Онда

$$\left(\frac{\partial^2 x'^m}{\partial x^k \partial x^l} \frac{\partial x^i}{\partial x'^m} \right)_0 = (\Gamma_{kl}^i)_0 \quad (5.19)$$

қәм (5.15) ке сәйкес Γ_{np}^m лердиң барлығы да нолге айланады.

(5.16)-шәрттин әқмийетиниң үлкен екенлигин атап өтемиз: (5.19)-теңликтиң шеп тәрeпиндеги аңлатпа k және l индекслерине қарата симметриялы, сонлықтан теңликтиң оң тәрeпи де усы индекслерге қарата симметриялы болыұы керек.

(5.18)-түрлендириұ ушын

$$\left(\frac{\partial x'^i}{\partial x^k} \right)_0 = \delta_k^i$$

екенлигин аңлаймыз қәм сонлықтан ол берлиген ноқаттағы қеш бир тензордың мәнислерин өзгертпейди (соның ишінде g_{ik} тензорының да). Солай етип Кристоффель символларының нолге айланыұы g_{ik} тензорының Галилей түрине алып келиниұи менен бир ұақытта әмелге асады екен.

Кристоффель символлары менен метрлик тензор арасындағы байланыс

²⁵ Егер координата системасы сәйкес түрде сайлап алынса Γ_{kl}^i диң тек берилген ноқатта емес, ал берилген дұньялық сызықтың бойы бойынша да нолге тең болатуғынлығын көрсетиұ мүмкин (усы тастыйықлаұдың дәлилин 1964-жылы «Наука» баспасынан шыққан П.К.Рашевскийдиң [«Риманова геометрия и тензорный анализ»](#) китабының 91-параграфынан табыұға болады.

Метрический тензор g_{ik} дан алынған ковариант туғындының нөлге тең екенлігін дәлелдейміз. Бұның үшін DA_i векторы және қалған вектор үшін

$$DA_i = g_{ik}DA^k$$

қатынасының орын алатындығын аңғарамыз. Екінші тәрептен $A_i = g_{ik}A^k$ және сондықтан

$$DA_i = D(g_{ik}A^k) = g_{ik}DA^k + A^kDg_{ik}.$$

$DA_i = g_{ik}DA^k$ менен салыстырып A^i векторының ықтырлылығына ийе боламыз:

$$Dg_{ik} = 0.$$

Сондықтан ковариант туғынды да

$$g_{ik;l} = 0. \quad (6.1)$$

Солдай етип ковариант дифференциалдау g_{ik} ларды тұрақты шама сипатында қарау керек.

$g_{ik;l} = 0$ теңлігін Γ_{kl}^i Кристоффель символларын метрический тензор g_{ik} арқылы аңлатыу үшін пайдаланыуға болады. Бұның үшін (5.14) ұлыұмалық анықтамасы бойынша жазамыз:

$$g_{ik;l} = \frac{\partial g_{ik}}{\partial x^l} - g_{mk}\Gamma_{il}^m - g_{im}\Gamma_{kl}^m = \frac{\partial g_{ik}}{\partial x^l} - \Gamma_{k,il} - \Gamma_{i,kl} = 0.$$

Солдай етип g_{ik} дан алынған туғындылар Кристоффель символлары арқылы аңғартылады екен²⁶. i, k, l индекстерінің орынларын алмастырып қойу арқылы бұл туғындыларды жазамыз:

$$\frac{\partial g_{ik}}{\partial x^l} = \Gamma_{k,il} + \Gamma_{i,kl}, \quad \frac{\partial g_{ji}}{\partial x^k} = \Gamma_{i,kl} + \Gamma_{l,ik}, \quad -\frac{\partial g_{kl}}{\partial x^i} = -\Gamma_{l,ki} - \Gamma_{k,li}.$$

Бұл теңдіктерден ярим сумма алып ($\Gamma_{i,kl} = \Gamma_{l,ik}$ екенлігін нәзерде тұтып)

$$\Gamma_{i,kl} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial g_{ik}}{\partial x^l} + \frac{\partial g_{il}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^i} \right) \quad (6.2)$$

екенлігін табамыз. Бұнан $\Gamma_{kl}^i = g^{im}\Gamma_{m,kl}$ символлары үшін

$$\Gamma_{kl}^i = \frac{1}{2} g^{im} \left(\frac{\partial g_{mk}}{\partial x^l} + \frac{\partial g_{ml}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^m} \right) \quad (6.3)$$

аңдатпасына ийе боламыз.

²⁶ Локалық-геодезиялық координаталар системасын сайлап алыу берілген тоқатта метрический тензордың қураушыларының бірінші туғындыларының барлығының нөлге айланыуын билдиреди.

Бұл формулалар биз излеп атырған метрлик тензор арқалы аңлатылған Кристоффер символларының аңлатпалары болып табылады.

Буннан кейинги таллаулар ушын пайдалы болған Γ_{kl}^i Кристоффель символларының әпиұайыластырылған түрін келтирип шығарамыз. Буның ушын g_{ik} тензорының қураушыларынан туратуғын g анықлаушысының dg дифференциалын анықлаймыз. dg ны g_{ik} тензорының хәр бир қураушысынан дифференциал алып хәм оны анықлаушыдағы өзиниң коэффицентине көбейтиу арқалы (яғный сәйкес минорға көбейтиу арқалы) алыу мүмкин. Екинши тәрептен g_{ik} тензора кери болған g^{ik} тензорының қураушыларының g_{ik} шамаларының анықлаушысының минорын усы анықлаушыға бөлгенге тең екенлиги белгили. Сонлықтан g анықлаушысының минорлары gg^{ik} ға тең. Солай етип

$$dg = gg^{ik} dg_{ik} = -gg^{ik} dg^{ik} \quad (6.4)$$

(себеби $g_{ik}g^{ik} = \delta_i^i = 4$, сонлықтан $g_{ik}g^{ik} = -g_{ik}dg^{ik}$).

(6.3) тен ийе боламыз:

$$\Gamma_{ki}^l = \frac{1}{2} g^{lm} \left(\frac{\partial g_{mk}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{mi}}{\partial x^k} + \frac{\partial g_{ki}}{\partial x^m} \right).$$

Қаўсырмадағы үшінши хәм биринши ағзалардағы m хәм i индекслериниң орнын алмастырып биз сол еки ағзаның өз-ара қысқартатуғынлығын көремиз. Соның ушын

$$\Gamma_{ki}^i = \frac{1}{2} g^{im} \frac{\partial g_{im}}{\partial x^k}$$

ямаса (6.4) ке сәйкес

$$\Gamma_{ki}^i = \frac{1}{2g} \frac{\partial g}{\partial x^k} = \frac{\partial \ln \sqrt{-g}}{\partial x^k}. \quad (6.5)$$

$g^{kl}\Gamma_{kl}^i$ шамалары ушын аңлатпаны да аңғарған пайдалы. Усыған сәйкес ийе боламыз:

$$g^{kl}\Gamma_{ki}^i = \frac{1}{2} g^{kl} g^{im} \left(\frac{\partial g_{mk}}{\partial x^l} + \frac{\partial g_{lm}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^m} \right) = g^{kl} g^{im} \left(\frac{\partial g_{mk}}{\partial x^l} - \frac{1}{2} \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^m} \right).$$

(6.4) тиң жәрдемінде буны мына түрге түрлендириуге болады:

$$g^{kl}\Gamma_{ki}^i = -\frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial(\sqrt{-g} g^{ik})}{\partial x^k}. \quad (6.6)$$

Хәр қыйлы есаплауларда g^{ik} контравариант тензорынан алынған туұындылардың g_{ik} дан алынған туұындылар менен

$$g_{il} \frac{\partial g^{lk}}{\partial x^m} = -g^{ik} \frac{\partial g_{il}}{\partial x^m} \quad (6.7)$$

аңдатпасы арқалы байланысly екенлигин нәзерде тутқан пайдалы (бул $g_{il}g^{lk} = \delta_l^k$ теңлигин дифференциаллағанда алынады). Ақырында g^{ik} алынған туындылардың Γ_{kl}^i шамалары арқалы аңлатылыуының мүмкин емес екенлигин көрсетемиз. Атап айтқанда $g^{ik}_{;l} = 0$ теңлигинен

$$\frac{\partial g^{ik}}{\partial x^l} = -\Gamma_{ml}^i g^{mk} - \Gamma_{mi}^k g^{im} \quad (6.8)$$

екенлиги келип шығады.

Алынған формулалар жәрдемінде вектордың иймек сызықлы координаталарға дивергенциясының улымаластырылыуы болып табылатуғын $A^i_{;i}$ ушын жазылған аңдатпаны қолайлы түрге келтирiу мүмкин. (6.5) ти пайдаланып

$$A^i_{;i} = \frac{\partial A^i}{\partial x^i} + \Gamma_{li}^i A^l = \frac{\partial A^i}{\partial x^i} + A^l \frac{\partial \ln \sqrt{-g}}{\partial x^l}$$

аңдатпасына ийе боламыз ямаса ақырында

$$A^i_{;i} = \frac{1}{\ln \sqrt{-g}} \frac{\partial (\ln \sqrt{-g} A^i)}{\partial x^i} \quad (6.9)$$

формуласын аламыз.

Тап сол сыяқлы аңдатпаны антисимметриялы тензор A^{ik} ның дивергенциясы ушын да алыуға болады. (5.12) ден ийе боламыз:

$$A^{ik}_{;k} = \frac{\partial A^{ik}}{\partial x^k} + \Gamma_{mk}^i A^{mk} + \Gamma_{mk}^k A^{im}.$$

Бирақ $A^{mk} = -A^{km}$ болғанлықтан

$$\Gamma_{mk}^i A^{mk} = -\Gamma_{km}^i A^{km} = 0.$$

Демек, Γ_{mk}^k ушын жазылған (6.5) аңдатпасын қойып

$$A^{ik}_{;k} = \frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial (\sqrt{-g} A^{ik})}{\partial x^k} \quad (6.10)$$

екенлигин табамыз.

Енди мейли A_{ik} симметриялы тензор болсын. Оның аралас кураушылары ушын $A^k_{i;k}$ аңдатпаны анықлаймыз. Ийе боламыз

$$A^k_{i;k} = \frac{\partial A^k_i}{\partial x^k} + \Gamma_{lk}^k A^l_i - \Gamma_{ik}^l A^k_l = \frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial (A^k_i \sqrt{-g})}{\partial x^k} - \Gamma_{ki}^l A^k_l.$$

Бул аңдатпадағы ақырғы ағза

$$-\frac{1}{2}\left(\frac{\partial g_{il}}{\partial x^k} + \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{ik}}{\partial x^l}\right)A^{kl}.$$

шамасына тең. A^{kl} тензорының симметриясына сәйкес қаўсырмадағы еки ағза бир бири менен жыйысады хәм

$$A_{i;k}^k = \frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial(\sqrt{-g}A_i^k)}{\partial x^k} - \frac{1}{2} \frac{\partial g_{kl}}{\partial x^i} A^{kl}. \quad (6.11)$$

аңлатпасы калады.

Декарт координаталарында $\frac{\partial A_i}{\partial x^k} - \frac{\partial A_k}{\partial x^i}$ антисимметриялы тензор болып табылады. Иймек сызықлы координаталарда ол $A_{i;k} - A_{k;i}$ тензоры түрине ийе. Бирақ $A_{i;k}$ ушын аңлатпалардың жәрдемінде хәм $\Gamma_{kl}^i = \Gamma_{lk}^i$ екенлигин итибарға алып ийе боламыз:

$$A_{i;k} - A_{k;i} = \frac{\partial A_i}{\partial x^k} - \frac{\partial A_k}{\partial x^i}. \quad (6.12)$$

Ең ақырында иймек сызықлы координаталарға базы бир φ скалярының екінши туўындысы болған $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_i \partial x^i}$ шамаларының суммасын түрлендиремиз. Иймек сызықлы координаталарда бул сумманың $\varphi_{;i}^{;i}$ ге өтетугынлығы анық. Бирақ $\varphi_{;i} = \partial \varphi / \partial x^i$, себеби скалярдың ковариант дифференциаллаўы сыпатнда әдеттеги дифференциаллаўға алып келинеди. i индексин көтерип, ийе боламыз:

$$\varphi^{;i} = g^{ik} \frac{\partial \varphi}{\partial x^k}$$

хәм (6.9)-формуланьң жәрдемінде аламыз

$$\varphi_{;i}^{;i} = \frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial}{\partial x^i} \left(\sqrt{-g} g^{ik} \frac{\partial \varphi}{\partial x^k} \right). \quad (6.13)$$

Вектордан гипербет бойынша интегралды 4 көлем бойынша интегралға түрлендириў ушын түрлендириў ушын (17) Гаусс теоремесының (6.9) ға сәйкес

$$\oint A^i \sqrt{-g} dS_i = \int A_{;i}^i \sqrt{-g} d\Omega \quad (6.14)$$

түрінде жазылатуғынан аңғарған пайдалы.

Пайдаланылған әдебиятлар дизими

1. Л.Д.Ландау, Е.М.Лифшиц. Теоретическая физика. Учебное пособие для вузов. В. 10 т. Том II. Теория поля. 8-е издание. Издательство "ФИЗМАТЛИТ". Москва. 2003. 536 с.

Глава XIV. §§ 111-114.

2. Lewis Ryder. Introduction to General Relativity. Cambridge University Press. 2009.
441 p.