

# Álgebra Linear e Geometria Analítica

## Vetores, Retas e Planos

Departamento de Matemática  Universidade de Aveiro

# Produto interno em $\mathbb{R}^n$

Dados os vetores  $X = (x_1, \dots, x_n)$  e  $Y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$

- o **produto interno** (ou **produto escalar**) de  $X$  e  $Y$  é o escalar real

$$\begin{aligned} X \cdot Y &= X^T Y = \begin{bmatrix} x_1 & \cdots & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} \\ &= x_1 y_1 + \cdots + x_n y_n \end{aligned}$$

Nota: Pode também utilizar-se a notação  $X|Y$  ou  $\langle X, Y \rangle$ .

- o **comprimento** ou **norma** de  $X$  é

$$\|X\| = \sqrt{X \cdot X} = \sqrt{x_1^2 + \cdots + x_n^2}$$

# Propriedades do produto interno em $\mathbb{R}^n$

Dados  $X, Y, Z \in \mathbb{R}^n$  e  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,

1.  $X \cdot X \geq 0$ ;

2.  $X \cdot X = 0 \iff X = \mathbf{0}$ ;

3.  $X \cdot Y = Y \cdot X$ ;

4. i.  $(X + Y) \cdot Z = X \cdot Z + Y \cdot Z$ ,

ii.  $X \cdot (Y + Z) = X \cdot Y + X \cdot Z$ ;

5.  $(\alpha X) \cdot Y = \alpha (X \cdot Y) = X \cdot (\alpha Y)$ ;

6.  $\|\alpha X\| = |\alpha| \|X\|$ .

# Desigualdade de Cauchy-Schwarz e desigualdade triangular

Teorema (Desigualdade de Cauchy-Schwarz)

Dados  $X, Y \in \mathbb{R}^n$ ,

$$|X \cdot Y| \leq \|X\| \|Y\|.$$

Teorema (Desigualdade Triangular)

Dados  $X, Y \in \mathbb{R}^n$ ,

$$\|X + Y\| \leq \|X\| + \|Y\|.$$

# Ângulo entre vetores

Em  $\mathbb{R}^2$ , sejam  $X = (\color{red}{x}, 0)$ ,  $\color{red}{x} > 0$

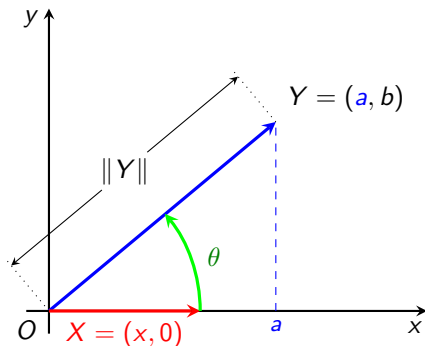
e  $Y = (\color{blue}{a}, b) \neq (0, 0)$ .

Temos:

- $X \cdot Y = \color{red}{x}\color{blue}{a}$  e  $\|X\| = \color{red}{x}$

- $\frac{X \cdot Y}{\|X\|} = \color{blue}{a} = \|Y\| \cos(\theta)$

Logo,  $\cos(\theta) = \frac{X \cdot Y}{\|X\| \|Y\|}$ ,  $\theta \in [0, \pi]$



Em geral, para  $X, Y \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ , o ângulo entre os vetores  $X$  e  $Y$  é

$$\theta = \angle(X, Y) = \arccos \frac{X \cdot Y}{\|X\| \|Y\|} = \arccos \left( \frac{X}{\|X\|} \cdot \frac{Y}{\|Y\|} \right).$$

Nota: pela desigualdade de Cauchy-Schwarz  $\left| \frac{X \cdot Y}{\|X\| \|Y\|} \right| \leq 1$  e  $\theta \in [0, \pi]$ .

# Vetores ortogonais, colineares, com o mesmo sentido e unitários

- Dados os vetores  $X, Y \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ ,
  - ▶  $X$  e  $Y$  são **ortogonais ou perpendiculares**,  $X \perp Y$ , se  $\theta = \frac{\pi}{2}$ , i.e., se  $X \cdot Y = 0$ .
  - ▶  $X$  e  $Y$  são **colineares ou paralelos ou têm a mesma direção**, se  $\theta = 0$  ou  $\theta = \pi$ , i.e., se  $|X \cdot Y| = \|X\| \|Y\|$ .
    - ▶  $X$  e  $Y$  **têm o mesmo sentido**, se  $\theta = 0$ , i.e., se  $X \cdot Y = \|X\| \|Y\|$ .
    - ▶  $X$  e  $Y$  **têm sentido oposto ou contrário**, se  $\theta = \pi$ , i.e., se  $X \cdot Y = -\|X\| \|Y\|$ .

Por convenção, se  $X = 0$  ou  $Y = 0$ , então  $X$  e  $Y$  são **colineares e ortogonais**.

- Um vetor **unitário** é um vetor de norma igual a 1.

Se  $X \neq 0$ , o vetor

$$U = \frac{1}{\|X\|} X$$

é um vetor unitário com a mesma direção e sentido de  $X$ .

# Produto externo em $\mathbb{R}^3$

Dados os vetores  $X = (x_1, x_2, x_3)$  e  $Y = (y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3$ ,

- o **produto externo** (ou **produto vetorial**) de  $X$  e  $Y$  é o vetor de  $\mathbb{R}^3$

$$X \times Y = (x_2y_3 - x_3y_2, x_3y_1 - x_1y_3, x_1y_2 - x_2y_1).$$

**Nota:** Para determinar o produto externo pode utilizar-se COMO AUXILIAR DE CÁLCULO o seguinte “determinante simbólico”

$$X \times Y = \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} \quad \text{com} \quad \begin{aligned} i &= (1, 0, 0) \\ j &= (0, 1, 0) \\ k &= (0, 0, 1) \end{aligned}$$

fazendo o seu desenvolvimento pela primeira linha.

# Propriedades do produto externo em $\mathbb{R}^3$

Dados  $X, Y, Z \in \mathbb{R}^3$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ , e  $O$  o vetor nulo de  $\mathbb{R}^3$

1.  $X \times Y = -(Y \times X)$ ;

2. i.  $X \times (Y + Z) = X \times Y + X \times Z$ ,

ii.  $(X + Y) \times Z = X \times Z + Y \times Z$ ;

3.  $\alpha(X \times Y) = (\alpha X) \times Y = X \times (\alpha Y)$ ;

4.  $X \times X = O$ ;

5.  $X \times O = O \times X = O$ ;

6. Fórmulas de Lagrange

i.  $(X \times Y) \times Z = (Z \cdot X)Y - (Z \cdot Y)X$ ,

ii.  $X \times (Y \times Z) = (X \cdot Z)Y - (X \cdot Y)Z$ .

7. Identidade de Jacobi

$$X \times (Y \times Z) + Y \times (Z \times X) + Z \times (X \times Y) = O.$$



# Vetor produto externo (interpretação geométrica)

## Proposição:

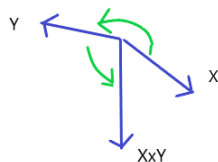
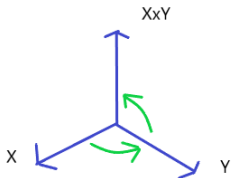
Sejam  $X, Y \in \mathbb{R}^3$ . O vetor  $X \times Y$  é **ortogonal** a  $X$  e a  $Y$ , e

$$\|X \times Y\| = \|X\| \|Y\| \sin(\theta),$$

onde  $\theta$  é o ângulo entre  $X$  e  $Y$ .

## Observação:

O vetor  $X \times Y$  é o **vetor ortogonal** a  $X$  e  $Y$ , com norma  $\|X\| \|Y\| \sin(\theta)$  e tal que os vetores  $X$ ,  $Y$  e  $X \times Y$ , aplicados no mesmo ponto, **formam um triedro direto (regra da mão direita)**.



# Produto misto e consequências das propriedades do produto interno em $\mathbb{R}^3$

Se  $X = (x_1, x_2, x_3)$ ,  $Y = (y_1, y_2, y_3)$ ,  $Z = (z_1, z_2, z_3) \in \mathbb{R}^3$ , então

$$(X \times Y) \cdot Z = X \cdot (Y \times Z) = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix}$$

diz-se o **produto misto** de  $X$ ,  $Y$  e  $Z$ .

Consequências das propriedades do produto interno em  $\mathbb{R}^3$

1. Como  $(X \times Y) \cdot X = (X \times Y) \cdot Y = 0$ , então

$X \times Y$  é um vetor **ortogonal** a  $X$  e a  $Y$ .

2.  $\|X \times Y\| = \|X\| \|Y\| \sin(\theta)$ , onde  $\theta$  é o ângulo entre  $X$  e  $Y$ .

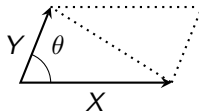
**Exercício:** Mostre que  $Y \cdot (Z \times X) = (X \times Y) \cdot Z$ .

# Aplicações do produto externo e do produto misto

Sejam  $X, Y, Z \in \mathbb{R}^3$ , então

- a **área do paralelogramo** com lados correspondentes aos vetores  $X, Y$  é

$$A_{\diamond} = \|X \times Y\|$$

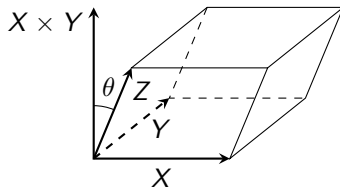


- a **área do triângulo** com dois dos seus lados correspondentes aos vetores  $X, Y$  é

$$A_{\triangle} = \frac{\|X \times Y\|}{2}$$

- o **volume do paralelepípedo** com arestas correspondentes aos vetores  $X, Y, Z$  é

$$V = |(X \times Y) \cdot Z|$$



**Exercício:** Prove estas afirmações, resolvendo os exercícios 7.(a) e 9.(a) da Folha de exercícios nº3.

A **distância entre dois pontos**  $P$  e  $Q$  de  $\mathbb{R}^n$  é

$$d(P, Q) = \|\overrightarrow{PQ}\|.$$

Em particular, para  $Q(x_1, \dots, x_n)$  e  $P(y_1, \dots, y_n)$ , tem-se

$$d(P, Q) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}.$$

Dados  $\mathcal{F}$  e  $\mathcal{G}$  ( $\mathcal{F}$  e  $\mathcal{G}$  são pontos, retas ou planos de  $\mathbb{R}^3$ ), a **distância entre  $\mathcal{F}$  e  $\mathcal{G}$**  é

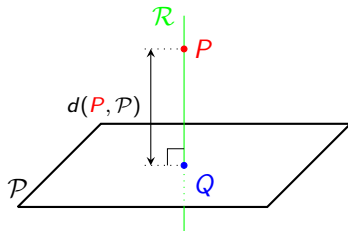
$$d(\mathcal{F}, \mathcal{G}) = \min \{ d(P, Q) : P \in \mathcal{F}, Q \in \mathcal{G} \}.$$

**Nota:** Se  $\mathcal{F} \cap \mathcal{G} \neq \emptyset$ , então  $d(\mathcal{F}, \mathcal{G}) = 0$ . De seguida, analisamos os casos em que  $\mathcal{F}$  e  $\mathcal{G}$  são disjuntos.

# Distância de um ponto a um plano

→ Recorrendo ao ponto do plano mais próximo do ponto considerado.

Dados um plano  $\mathcal{P}$  e um ponto  $P \notin \mathcal{P}$ , existe uma única reta  $\mathcal{R}$  perpendicular ao plano  $\mathcal{P}$  e contendo o ponto  $P$ .



A distância do ponto  $P$  ao plano  $\mathcal{P}$  é

$$d(P, \mathcal{P}) = d(P, Q),$$

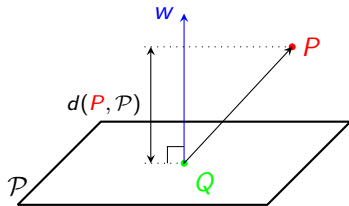
em que  $Q$  é o ponto de interseção da reta  $\mathcal{R}$  com o plano  $\mathcal{P}$ .

# Distância de um ponto a um plano

→ Recorrendo a um ponto arbitrário do plano e à equação geral do plano.

Dados um plano  $\mathcal{P}$  e um ponto  $P \notin \mathcal{P}$ , sejam  $Q \in \mathcal{P}$  e  $w$  um vetor não nulo ortogonal ao plano  $\mathcal{P}$ . Então,

$$d(P, \mathcal{P}) = \frac{|\overrightarrow{QP} \cdot w|}{\|w\|}.$$



Sendo  $P(x_0, y_0, z_0)$  e  $ax + by + cz + d = 0$  uma equação geral do plano  $\mathcal{P}$ , tem-se

$$d(P, \mathcal{P}) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

# Aplicação: Distância de uma reta a um plano e distância entre dois planos

Uma reta  $\mathcal{R}$  e um plano  $\mathcal{P}$  disjuntos são estritamente paralelos. De forma análoga, dois planos disjuntos,  $\mathcal{P}$  e  $\mathcal{P}'$ , são estritamente paralelos.

- ▶ A distância de uma reta  $\mathcal{R}$  a um plano  $\mathcal{P}$  coincide com a distância de um qualquer ponto da reta  $\mathcal{R}$  ao plano  $\mathcal{P}$ , ou seja,

$$d(\mathcal{R}, \mathcal{P}) = d(P, \mathcal{P}), \quad \text{para qualquer } P \in \mathcal{R}.$$

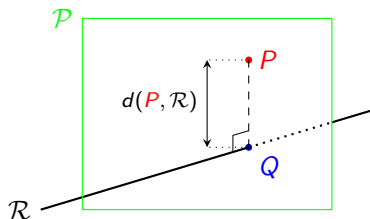
- ▶ A distância entre dois planos  $\mathcal{P}$  e  $\mathcal{P}'$ , coincide com a distância de um ponto arbitrário de um dos planos, por exemplo,  $\mathcal{P}'$ , ao outro plano, ou seja,

$$d(\mathcal{P}', \mathcal{P}) = d(P, \mathcal{P}), \quad \text{para qualquer } P \in \mathcal{P}'.$$

# Distância de um ponto a uma reta

→ Recorrendo ao ponto da reta mais próximo do ponto considerado.

Dada uma **reta**  $\mathcal{R}$  e um **ponto**  $P \notin \mathcal{R}$ , existe um único **plano**  $\mathcal{P}$  perpendicular a  $\mathcal{R}$  e que contém  $P$ .



A **distância** do ponto  $P$  à **reta**  $\mathcal{R}$  é

$$d(P, \mathcal{R}) = d(P, Q),$$

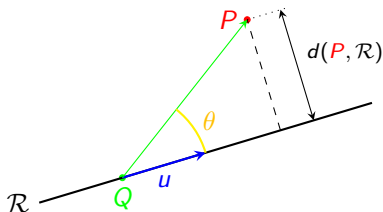
em que  $Q$  é o ponto de interseção da **reta**  $\mathcal{R}$  com o **plano**  $\mathcal{P}$ .



# Distância de um ponto a uma reta

→ Recorrendo a um ponto arbitrário da reta e a um vetor diretor da reta.

Dada uma **reta**  $\mathcal{R}$  que passa pelo **ponto**  $Q$  e que tem **vetor diretor**  $u$ ,



e um **ponto**  $P \notin \mathcal{R}$ , tem-se que

$$d(P, \mathcal{R}) = \|\overrightarrow{QP}\| |\sin(\theta)| = \frac{\|u \times \overrightarrow{QP}\|}{\|u\|},$$

sendo  $\theta$  o ângulo entre os vetores  $u$  e  $\overrightarrow{QP}$ .

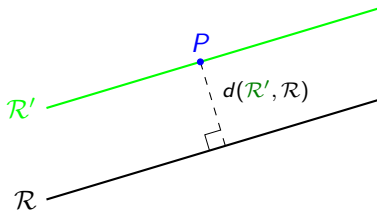
# Aplicação: Distância entre retas paralelas

→ Através da distância entre um ponto e uma reta.

Duas retas disjuntas de  $\mathbb{R}^3$  são estritamente paralelas ou enviesadas.

A distância entre duas retas estritamente paralelas  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  coincide com a distância de um ponto arbitrário da reta  $\mathcal{R}'$  à reta  $\mathcal{R}$ , ou seja,

$$d(\mathcal{R}', \mathcal{R}) = d(P, \mathcal{R}), \quad \text{para qualquer } P \in \mathcal{R}'.$$



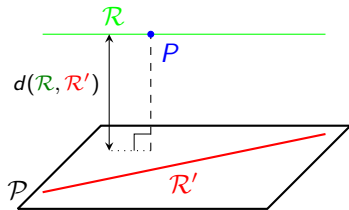
# Aplicação: Distância entre retas enviesadas

→ Através da distância entre uma reta e um plano.

Sejam  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  duas retas enviesadas. Existe um único plano  $\mathcal{P}$  estritamente paralelo a  $\mathcal{R}$  e que contém  $\mathcal{R}'$ .

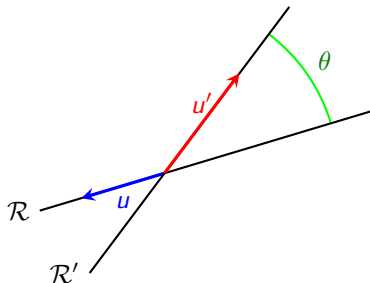
A distância entre as retas enviesadas  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  coincide com a distância entre a reta  $\mathcal{R}$  e o plano  $\mathcal{P}$ :

$$d(\mathcal{R}, \mathcal{R}') = d(\mathcal{R}, \mathcal{P}) = d(P, \mathcal{P}), \quad \text{para qualquer } P \in \mathcal{R}.$$



## Aplicação: Ângulo entre retas

Dadas duas retas  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  de vetores diretores  $u$  e  $u'$ , respetivamente,

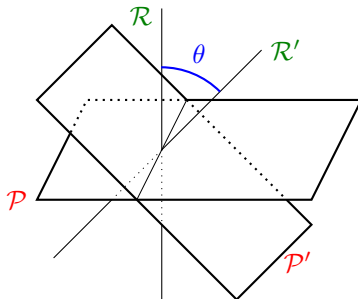


o ângulo entre as retas  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  é

$$\angle(\mathcal{R}, \mathcal{R}') = \theta = \arccos \frac{|u \cdot u'|}{\|u\| \|u'\|}$$

com  $\theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$  e  $\theta = 0$  se e só se as retas são paralelas.

## Aplicação: Ângulo entre planos

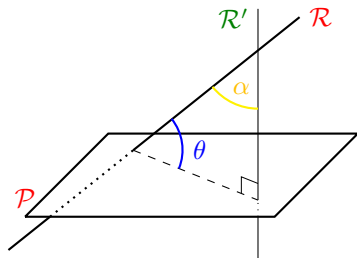


O ângulo entre os planos  $\mathcal{P}$  e  $\mathcal{P}'$  é

$$\angle(\mathcal{P}, \mathcal{P}') = \theta = \angle(\mathcal{R}, \mathcal{R}'),$$

sendo  $\mathcal{R}$  e  $\mathcal{R}'$  retas perpendiculares aos planos  $\mathcal{P}$  e  $\mathcal{P}'$ , respetivamente.

## Aplicação: Ângulo entre uma reta e um plano



$$\theta = \angle(\mathcal{R}, \mathcal{P})$$

$$\alpha = \angle(\mathcal{R}, \mathcal{R}')$$

são ângulos  
complementares  
 $(\theta = \frac{\pi}{2} - \alpha)$

O ângulo entre uma reta  $\mathcal{R}$  e um plano  $\mathcal{P}$  é

$$\angle(\mathcal{R}, \mathcal{P}) = \theta = \frac{\pi}{2} - \angle(\mathcal{R}, \mathcal{R}'),$$

onde  $\mathcal{R}'$  é uma reta ortogonal ao plano  $\mathcal{P}$ . Então

$$\angle(\mathcal{R}, \mathcal{P}) = \arcsin \frac{|u \cdot w|}{\|u\| \|w\|} \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right],$$

onde  $u$  é um vetor diretor da reta  $\mathcal{R}$  e  $w$  é um vetor ortogonal ao plano  $\mathcal{P}$ .